

Nome:

Número USP:

Três objetos idênticos de massa m podem deslizar livremente sobre um trilho circular de raio R . Os corpos estão ligados por molas ideais de constante elástica k .

1. Determine o número de graus de liberdade do sistema.
2. Escreva a Lagrangeana do sistema.
3. Escreva as matrizes $\mathbf{T}$ e $\mathbf{V}$.
4. Determine as frequências naturais de oscilação.
5. Determine os modos normais de oscilação.

Gabarito

3 graus de liberdade.

Criamos nossas coordenadas para serem os ângulos das partículas das posições iniciais e de equilíbrio.

$$\beta_1 = (\theta_1 + 0)$$

$$\beta_2 = (\theta_2 + \theta_{2i})$$

$$\beta_3 = (\theta_3 + \theta_{3i})$$

$$\theta_{2i} + \theta_{3i} = 2\pi$$

$$L = T - V$$

$$T = \frac{mR^2}{2} (\dot{\beta}_1^2 + \dot{\beta}_2^2 + \dot{\beta}_3^2)$$

$$V = \frac{1}{2}k [(\beta_2 - \beta_1)^2 + (\beta_3 - \beta_2)^2 + (\beta_1 - \beta_3)^2]$$

$$L = \frac{mR^2}{2} (\dot{\beta}_1^2 + \dot{\beta}_2^2 + \dot{\beta}_3^2) - \frac{1}{2}k [(\beta_2 - \beta_1)^2 + (\beta_3 - \beta_2)^2 + (\beta_1 - \beta_3)^2]$$

$$\mathbf{T} = R^2 \begin{bmatrix} m & 0 & 0 \\ 0 & m & 0 \\ 0 & 0 & m \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{V} = \begin{bmatrix} 2k & -k & -k \\ -k & 2k & -k \\ -k & -k & 2k \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
& \left| \mathbb{V} - \omega^2 \mathbb{T} \right| = 0 \\
& \begin{vmatrix} 2k - m\omega^2 & -k & -k \\ -k & 2k - m\omega^2 & -k \\ -k & -k & 2k - m\omega^2 \end{vmatrix} = 0 \\
& m^3 \omega^2 \left[\omega^4 - 6 \frac{k}{m} \omega^2 + 9 \left(\frac{k}{9} \right)^2 \right] = 0 \\
& \omega_1 = 0 \\
& \omega^2 = \frac{1}{2} \left(\frac{6k}{m} \pm \sqrt{\frac{36k^2}{m^2} - 4 \frac{9k^2}{m^2}} \right) \\
& \omega_2 = \omega_3 = \frac{3k}{m}
\end{aligned}$$

para ω_0 temos:

$$\begin{aligned}
& \begin{bmatrix} 2k & -k & -k \\ -k & 2k & -k \\ -k & -k & 2k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = 0 \\
& 2ka_1 - ka_2 - ka_3 = 0 \\
& -ka_1 - 2ka_2 - ka_3 = 0 \\
& -ka_1 - ka_2 - 2ka_3 = 0 \\
& A_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$

para ω_2 temos:

$$\begin{aligned}
& \begin{bmatrix} -k & -k & -k \\ -k & -k & -k \\ -k & -k & -k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{bmatrix} = 0 \\
& a_1 + a_2 + a_3 = 0 \\
& A_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{bmatrix} \quad A_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{bmatrix}
\end{aligned}$$