18

Potenciais 4

Eletromagnetismo II (4302304)

Prof. Ricardo A. Terini
E-mail: rterini@if.usp.br

Bloco F – Conjunto Alessandro Volta – sl. 105
LDRFM – IF-USP

18

19

Equações de Jefimenko

Recordando

- Equações de *Jefimenko* para os campos elétrico e magnético:

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int \left[\frac{\rho(\mathbf{r}', t_r)}{r^2} \hat{\mathbf{r}} + \frac{\dot{\rho}(\mathbf{r}', t_r)}{cr} \hat{\mathbf{r}} - \frac{\mathbf{J}(\mathbf{r}', t_r)}{c^2 r} \right] d\tau'$$

$$\mathbf{B}(\mathbf{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \left[\frac{\mathbf{J}(\mathbf{r}', t_r)}{r^2} + \frac{\dot{\mathbf{J}}(\mathbf{r}', t_r)}{cr} \right] \times \hat{\mathbf{r}} d\tau'$$

- Essas equações são as soluções fundamentais (causais) para as eqs. de Maxwell, publicadas nessa forma em 1966 por **Oleg Jefimenko**.

19

Potenciais de Liénard-Wiechert

Recordando

20

- Potenciais $V(\mathbf{r}, t)$ e $\mathbf{A}(\mathbf{r}, t)$, no calibre de Lorentz, para uma carga elétrica *puntual em movimento* numa trajetória $w(t_r)$.
- Potencial escalar elétrico e potencial vetor magnético:

$$V(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qc}{(rc - \mathbf{z} \cdot \mathbf{v})},$$

$$\mathbf{z} = \mathbf{r} - \mathbf{w}(t_r).$$

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qc\mathbf{v}}{(rc - \mathbf{z} \cdot \mathbf{v})} = \frac{\mathbf{v}}{c^2} V(\mathbf{r}, t).$$

$$t_r \equiv t - \frac{z}{c}.$$

... $\mathbf{v}$ é a velocidade da carga no tempo retardado, e $\mathbf{z}$ é o vetor da posição retardada até o ponto $\mathbf{r}$ do campo.

- No caso de movimento com vel. constante:...

$$V(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qc}{\sqrt{(c^2t - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^2 + (c^2 - v^2)(r^2 - c^2t^2)}},$$

$$\mathbf{A}(\mathbf{r}, t) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qc\mathbf{v}}{\sqrt{(c^2t - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^2 + (c^2 - v^2)(r^2 - c^2t^2)}}.$$

20

Potenciais de Liénard-Wiechert

21

Exercício 6: (proposto)

- Mostre que o potencial escalar de uma carga puntual em movimento com velocidade constante pode ser escrito de forma mais simplificada como:

$$V(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R\sqrt{1 - v^2 \sin^2 \theta / c^2}},$$

onde $\mathbf{R} \equiv \mathbf{r} - \mathbf{vt}$ é o vetor desde a posição *presente* (!) da partícula até o ponto $\mathbf{r}$ do campo, e θ é o ângulo entre $\mathbf{R}$ e $\mathbf{v}$. Para velocidades não relativísticas ($v^2 \ll c^2$), então

$$\therefore V(\mathbf{r}, t) \approx \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R}.$$

21

Os campos de uma carga pontual em movimento

- Vamos partir dos potenciais de Liénard-Wiechert para cargas pontuais em movimento e das equações para $\mathbf{E}$ e $\mathbf{B}$:

$$\mathbf{E} = -\nabla V - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t}, \quad \mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}.$$

- Vamos, também, levar em conta as relações vistas:

$$|\mathbf{r} - \mathbf{w}(t_r)| = c(t - t_r),$$

$$\mathbf{r} = \mathbf{r} - \mathbf{w}(t_r).$$

$$t_r \equiv t - \frac{r}{c}.$$

- Começemos com o *gradiente* de V :

$$\therefore \nabla V = \frac{qc}{4\pi\epsilon_0} \frac{-1}{(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^2} \nabla(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v}).$$

P/ o 1º. termo da direita, desde que $r = c(t - t_r)$:

$$\nabla r = -c \nabla t_r.$$

22

Os campos de uma carga pontual em movimento

$$\nabla V = \frac{qc}{4\pi\epsilon_0} \frac{-1}{(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^2} \nabla(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v}).$$

- Ainda do 2º. termo acima, vamos usar a regra (4):

$$\nabla(\mathbf{r} \cdot \mathbf{v}) = (\mathbf{r} \cdot \nabla)\mathbf{v} + (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{r} + \mathbf{r} \times (\nabla \times \mathbf{v}) + \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{r}).$$

- Vamos avaliar os termos à direita, um por um :

$$\therefore \mathbf{1) } (\mathbf{r} \cdot \nabla)\mathbf{v} = \left(r_x \frac{\partial}{\partial x} + r_y \frac{\partial}{\partial y} + r_z \frac{\partial}{\partial z} \right) \mathbf{v}(t_r)$$

$$= r_x \frac{d\mathbf{v}}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial x} + r_y \frac{d\mathbf{v}}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial y} + r_z \frac{d\mathbf{v}}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial z} = \mathbf{a}(\mathbf{r} \cdot \nabla t_r),$$

onde $\mathbf{a} \equiv \dot{\mathbf{v}}$ é a aceleração da carga no instante t_r .

$$t_r \equiv t - \frac{r}{c}.$$

$$|\mathbf{r} - \mathbf{w}(t_r)| = c(t - t_r),$$

23

Os campos de uma carga pontual em movimento

$$\nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) = (\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{v} + (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{z} + \mathbf{z} \times (\nabla \times \mathbf{v}) + \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{z}).$$

$$\therefore \mathbf{1) } (\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{v} = \mathbf{a}(\mathbf{z} \cdot \nabla t_r),$$

- Quanto ao 2º. Termo:

$$\therefore \mathbf{2) } (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{z} = (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{r} - (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{w},$$

$$\begin{aligned} \rightarrow (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{r} &= \left(v_x \frac{\partial}{\partial x} + v_y \frac{\partial}{\partial y} + v_z \frac{\partial}{\partial z} \right) (x \hat{\mathbf{x}} + y \hat{\mathbf{y}} + z \hat{\mathbf{z}}) \\ &= v_x \hat{\mathbf{x}} + v_y \hat{\mathbf{y}} + v_z \hat{\mathbf{z}} = \mathbf{v}, \end{aligned}$$

$$\rightarrow (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{w} = \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla t_r) \text{ sendo } \mathbf{w}(t) = \mathbf{v}t. \text{ pois:}$$

$$\begin{aligned} (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{w} &= \left(v_x \frac{\partial}{\partial x} + v_y \frac{\partial}{\partial y} + v_z \frac{\partial}{\partial z} \right) \mathbf{w}(t) = \\ &= v_x \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial t_r} \frac{\partial t_r}{\partial x} + v_y \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial t_r} \frac{\partial t_r}{\partial y} + v_z \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial t_r} \frac{\partial t_r}{\partial z} = \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla t_r) \end{aligned}$$

24

Os campos de uma carga pontual em movimento

$$\nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) = (\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{v} + (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{z} + \mathbf{z} \times (\nabla \times \mathbf{v}) + \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{z}).$$

$$\therefore \mathbf{1) } (\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{v} = \mathbf{a}(\mathbf{z} \cdot \nabla t_r),$$

$$\therefore \mathbf{2) } (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{z} = \mathbf{v} - \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla t_r)$$

- Quanto ao 3º. Termo:

$$\begin{aligned} \therefore \mathbf{3) } \nabla \times \mathbf{v} &= \left(\frac{\partial v_z}{\partial y} - \frac{\partial v_y}{\partial z} \right) \hat{\mathbf{x}} + \left(\frac{\partial v_x}{\partial z} - \frac{\partial v_z}{\partial x} \right) \hat{\mathbf{y}} + \left(\frac{\partial v_y}{\partial x} - \frac{\partial v_x}{\partial y} \right) \hat{\mathbf{z}} \\ &= \left(\frac{dv_z}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial y} - \frac{dv_y}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial z} \right) \hat{\mathbf{x}} + \left(\frac{dv_x}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial z} - \frac{dv_z}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial x} \right) \hat{\mathbf{y}} \\ &\quad + \left(\frac{dv_y}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial x} - \frac{dv_x}{dt_r} \frac{\partial t_r}{\partial y} \right) \hat{\mathbf{z}} = -\mathbf{a} \times \nabla t_r. \end{aligned}$$

- Em relação ao 4º. Termo:

$$\therefore \mathbf{4) } \nabla \times \mathbf{z} = \nabla \times \mathbf{r} - \nabla \times \mathbf{w}; \text{ teremos } \nabla \times \mathbf{r} = \mathbf{0}, \text{ e } \nabla \times \mathbf{w} = -\mathbf{v} \times \nabla t_r.$$

25

Os campos de uma carga pontual em movimento

- Substituindo os resultados (1) a (4):

$$\nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) = (\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{v} + (\mathbf{v} \cdot \nabla)\mathbf{z} + \mathbf{z} \times (\nabla \times \mathbf{v}) + \mathbf{v} \times (\nabla \times \mathbf{z}).$$

$$\therefore \nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) = \mathbf{a}(\mathbf{z} \cdot \nabla t_r) + \mathbf{v} - \mathbf{v}(\mathbf{v} \cdot \nabla t_r) - \mathbf{z} \times (\mathbf{a} \times \nabla t_r) + \mathbf{v} \times (\mathbf{v} \times \nabla t_r)$$

- Usando a regra do produto vetorial triplo nos dois últimos termos (*conferir*):

$$(2) \quad \mathbf{A} \times (\mathbf{B} \times \mathbf{C}) = \mathbf{B}(\mathbf{A} \cdot \mathbf{C}) - \mathbf{C}(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B})$$

$$\therefore \nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) = \mathbf{v} + (\mathbf{z} \cdot \mathbf{a} - v^2)\nabla t_r.$$

- Assim, o potencial escalar fica, até agora:

$$\rightarrow \nabla V = \frac{qc}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{(rc - \mathbf{z} \cdot \mathbf{v})^2} [\mathbf{v} + (c^2 - v^2 + \mathbf{z} \cdot \mathbf{a})\nabla t_r].$$

Para completar a dedução, precisamos achar ∇t_r ...

26

Os campos de uma carga pontual em movimento

- Como já vimos: $-c\nabla t_r = \nabla r = \nabla \sqrt{\mathbf{z} \cdot \mathbf{z}} = \frac{1}{2\sqrt{\mathbf{z} \cdot \mathbf{z}}} \nabla(\mathbf{z} \cdot \mathbf{z})$

- Usando a regra (4): $\nabla(\mathbf{A} \cdot \mathbf{B}) = \mathbf{A} \times (\nabla \times \mathbf{B}) + \mathbf{B} \times (\nabla \times \mathbf{A}) + (\mathbf{A} \cdot \nabla)\mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla)\mathbf{A}$

$$\therefore -c\nabla t_r = \frac{1}{r} [(\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{z} + \mathbf{z} \times (\nabla \times \mathbf{z})].$$

- Mas $(\mathbf{z} \cdot \nabla)\mathbf{z} = \mathbf{z} - \mathbf{v}(\mathbf{z} \cdot \nabla t_r)$, (assim como (2) anterior)

$$\rightarrow \text{e } \nabla \times \mathbf{z} = (\mathbf{v} \times \nabla t_r), \text{ já que } \mathbf{z} = \mathbf{r} - \mathbf{w}(t_r).$$

- Então: $-c\nabla t_r = \frac{1}{r} [\mathbf{z} - \mathbf{v}(\mathbf{z} \cdot \nabla t_r) + \mathbf{z} \times (\mathbf{v} \times \nabla t_r)] = \frac{1}{r} [\mathbf{z} - (\mathbf{z} \cdot \mathbf{v})\nabla t_r],$

E assim:

$$\therefore \nabla t_r = \frac{-\mathbf{z}}{rc - \mathbf{z} \cdot \mathbf{v}}.$$

Vamos juntar tudo em ∇V ...

27

Os campos de uma carga pontual em movimento

$$\nabla t_r = \frac{-\mathbf{r}}{rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v}} \longrightarrow \nabla V = \frac{qc}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^2} [\mathbf{v} + (c^2 - v^2 + \mathbf{r} \cdot \mathbf{a})\nabla t_r].$$

- Assim:

$$\nabla V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qc}{(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^3} [(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})\mathbf{v} - (c^2 - v^2 + \mathbf{r} \cdot \mathbf{a})\mathbf{r}].$$

- Por outro lado, um cálculo similar fornece:

$$\therefore \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{qc}{(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})^3} [(rc - \mathbf{r} \cdot \mathbf{v})(-\mathbf{v} + \mathbf{r}\mathbf{a}/c) + \frac{r}{c}(c^2 - v^2 + \mathbf{r} \cdot \mathbf{a})\mathbf{v}].$$

- Combinando os resultados e introduzindo o vetor $\mathbf{u} \equiv c\hat{\mathbf{r}} - \mathbf{v}$:

$$\therefore \mathbf{E} = -\nabla V - \frac{\partial \mathbf{A}}{\partial t} \longrightarrow \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r}{(\mathbf{r} \cdot \mathbf{u})^3} [(c^2 - v^2)\mathbf{u} + \mathbf{r} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{a})].$$

28

Os campos de uma carga pontual em movimento

- Vamos agora determinar o campo $\mathbf{B}$:

$$\therefore \nabla \times \mathbf{A} = \frac{1}{c^2} \nabla \times (V\mathbf{v}) = \frac{1}{c^2} [V(\nabla \times \mathbf{v}) - \mathbf{v} \times (\nabla V)]$$

- Usando resultados já calculados:

$$\longrightarrow \mathbf{B}(\mathbf{r}, t) = \nabla \times \mathbf{A} = -\frac{1}{c} \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{(\mathbf{u} \cdot \mathbf{r})^3} \mathbf{r} \times [(c^2 - v^2)\mathbf{v} + (\mathbf{r} \cdot \mathbf{a})\mathbf{v} + (\mathbf{r} \cdot \mathbf{u})\mathbf{a}]$$

- O termo entre colchetes é semelhante àquele da expressão de $\mathbf{E}$, desenvolvendo o produto triplo, a menos da troca de $\mathbf{u}$ por $\mathbf{v}$. Porém, $\mathbf{r} \times \mathbf{u} = -\mathbf{r} \times \mathbf{v}$. Então, podemos escrever que:

$$\therefore \mathbf{B}(\mathbf{r}, t) = \frac{1}{c} \hat{\mathbf{r}} \times \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) \quad \text{e} \quad \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r}{(\mathbf{r} \cdot \mathbf{u})^3} [(c^2 - v^2)\mathbf{u} + \mathbf{r} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{a})].$$

$\mathbf{B}$ é perpendicular a $\mathbf{E}$ e a $\mathbf{r}$ ...

29

Os campos de uma carga pontual em movimento

- O campo $\mathbf{E}$ deduzido pode ser separado em duas componentes:

$$\therefore \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\boldsymbol{\nu}}{(\boldsymbol{\nu} \cdot \mathbf{u})^3} (c^2 - v^2) \mathbf{u} + \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{\boldsymbol{\nu}}{(\boldsymbol{\nu} \cdot \mathbf{u})^3} \boldsymbol{\nu} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{a})$$

→ Campo de Coulomb generalizado
ou
Campo de velocidade

Campo de radiação
ou
Campo de aceleração

- $\therefore \mathbf{E} = \mathbf{E}_v + \mathbf{E}_a$
- $p/r \rightarrow \infty$, $\mathbf{E}_v \rightarrow 1/r^2$ e $\mathbf{E}_a \rightarrow 1/r$ (domina a grandes distâncias)
- $\therefore$ A mesma terminologia se aplica ao campo $\mathbf{B}$: $\mathbf{B} = \mathbf{B}_v + \mathbf{B}_a$

30

Os campos de uma carga pontual em movimento

Exercício 7:

- Encontre os campos $\mathbf{E}$ e $\mathbf{B}$ para uma carga se movendo com velocidade constante ($\mathbf{a} = 0$).

$$\therefore \mathbf{E} = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{(c^2 - v^2)\boldsymbol{\nu}}{(\boldsymbol{\nu} \cdot \mathbf{u})^3} \mathbf{u}, \text{ que considerando } \mathbf{R} \equiv \mathbf{r} - \mathbf{v}t :$$

(v. ex. 6)

$$\therefore \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - v^2/c^2}{(1 - v^2 \sin^2 \theta / c^2)^{3/2}} \frac{\hat{\mathbf{R}}}{R^2}$$

- $P/\theta = 0, \pi \rightarrow \mathbf{E}$ é atenuado pelo fator $(1 - v^2/c^2)$
- $P/\theta = \pi/2 \rightarrow \mathbf{E}$ é aumentado pelo fator $1/\sqrt{1 - v^2/c^2}$.

31

Os campos de uma carga pontual em movimento

Exercício 7:

- Encontre os campos $\mathbf{E}$ e $\mathbf{B}$ para uma carga se movendo com velocidade constante ($a = 0$).

Para o campo $\mathbf{B}$:

$$\mathbf{B} = \frac{1}{c}(\hat{\mathbf{k}} \times \mathbf{E}) = \frac{1}{c^2}(\mathbf{v} \times \mathbf{E}).$$

- O campo $\mathbf{B}$ segue distribuição angular semelhante a $\mathbf{E}$ ...
- Quando $v^2 \ll c^2$, então $\mathbf{E}$ e $\mathbf{B}$ se reduzem a :

$$\therefore \mathbf{E}(\mathbf{r}, t) \approx \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{R^2} \hat{\mathbf{R}}; \quad \mathbf{B}(\mathbf{r}, t) \approx \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{q}{R^2} (\mathbf{v} \times \hat{\mathbf{R}}).$$

$$\mathbf{E}(\mathbf{r}, t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1 - v^2/c^2}{(1 - v^2 \sin^2 \theta / c^2)^{3/2}} \frac{\hat{\mathbf{R}}}{R^2}.$$