



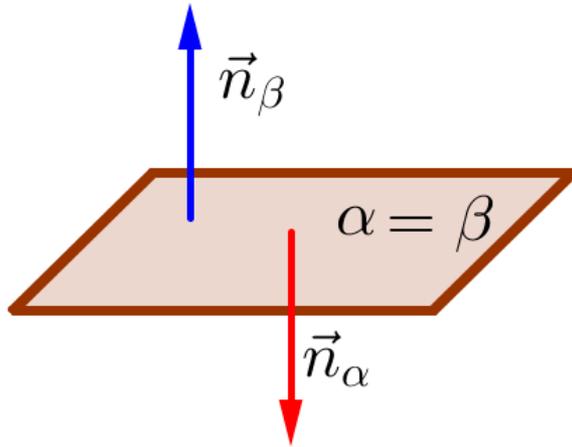
MAT0105 – Geometria Analítica

Posições relativas de Planos e retas no Espaço

Profa. Ana Paula Jahn

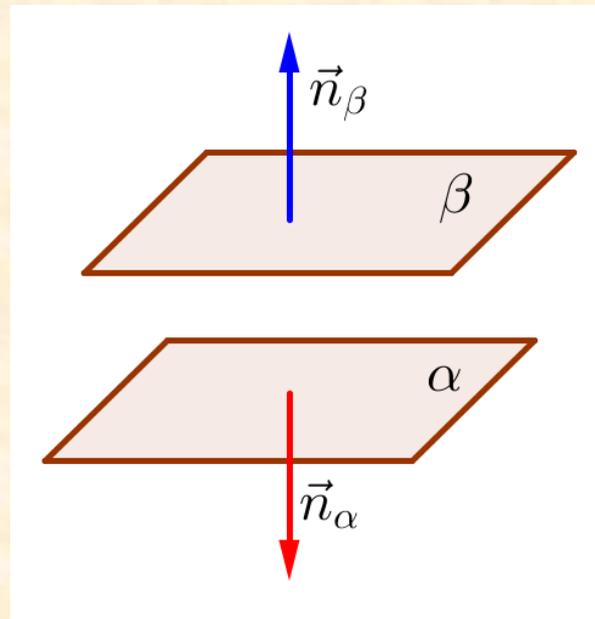
anajahn@ime.usp.br

Posições relativas de 2 planos

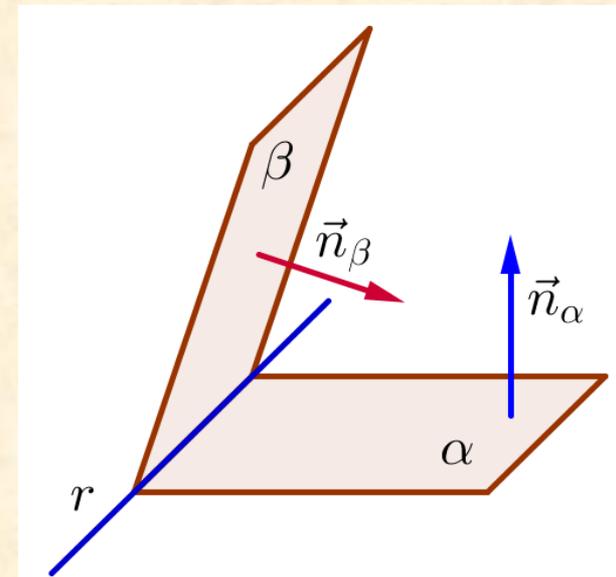


Coincidentes

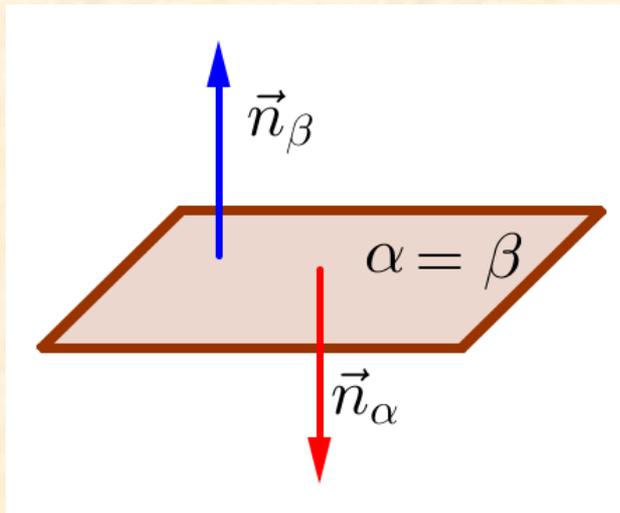
Paralelos



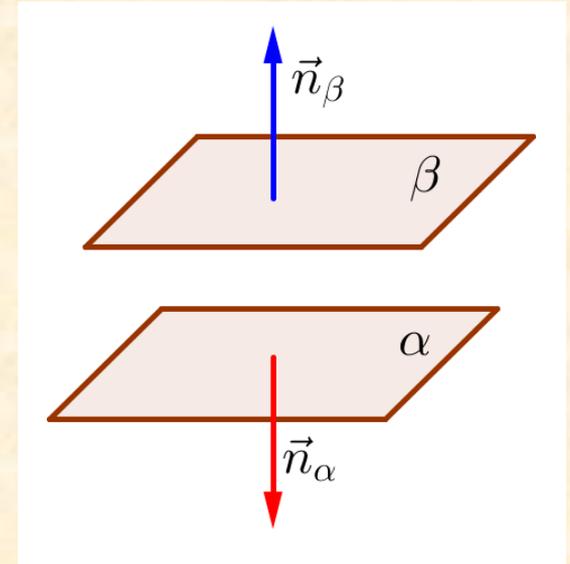
Secantes



Posições relativas de 2 planos



Coincidentes



Paralelos

Observe que quando os **vetores normais** dos planos α e β são paralelos, esses planos podem ser **coincidentes** ou **paralelos (distintos)**.

Para identificar se esses planos são paralelos ou coincidentes, basta **verificar se um ponto de um desses planos pertence ao outro**.

Em **caso afirmativo**, os planos são **coincidentes**, caso **contrário**, os planos são **paralelos**.

Exemplo 1

Em cada item a seguir, determine a posição relativa dos planos α e β .

$$\mathbf{a)} \quad \alpha : 2\mathbf{x} - 3\mathbf{y} + \mathbf{z} + 4 = 0 \quad \beta : 4\mathbf{x} - 6\mathbf{y} + 2\mathbf{z} + 4 = 0$$

Solução:

$$\vec{n}_{\alpha} = (2, -3, 1) \quad \vec{n}_{\beta} = (4, -6, 2)$$

Observe que os **vetores normais** dos planos α e β **são paralelos**.

Assim, esses planos podem ser paralelos ou coincidentes.

Considere um ponto do plano α , por exemplo, **A(0,0,-4)** e verifique se esse ponto pertence ao plano β .

Ou seja, substitua as coordenadas de A na equação do plano β .

$$4 \cdot 0 - 6 \cdot 0 + 2(-4) + 4 = 0 \quad \Rightarrow \quad -4 = 0 \quad (\text{F})$$

Como essa substituição conduz a uma **falsidade**, pode-se concluir que o ponto **A não pertence ao plano β** .

Logo, os planos α e β **são paralelos**.

$$\text{b) } \alpha : y - 3z + 4 = 0 \quad \beta : -3y + 9z - 12 = 0$$

Solução:

$$\vec{n}_\alpha = (0, 1, -3) \quad \vec{n}_\beta = (0, -3, 9)$$

Observe que os **vetores normais** dos planos α e β **são paralelos**.

Assim, esses planos podem ser paralelos ou coincidentes.

Considere um ponto do plano α , por exemplo, $A(4, -1, 1)$ e verifique se esse ponto pertence ao plano β .

Ou seja, substitua as coordenadas de A na equação do plano β

$$-3 \cdot (-1) + 9 \cdot 1 - 12 = 0 \Rightarrow 0 = 0 \quad (\text{V})$$

Como essa substituição conduz a uma **verdade**, pode-se concluir que o ponto A pertence ao plano β .

Logo, os **planos α e β são coincidentes**.

$$c) \quad \alpha : y - 3z + 4 = 0 \quad \beta : \begin{cases} x = 2 - 2t \\ y = -1 + h, t, h \in \mathbf{R} \\ z = t + h \end{cases}$$

$$\text{Solução: } \begin{aligned} \vec{n}_\alpha &= (0, 1, -3) \\ \vec{n}_\beta &= (-2, 0, 1) \times (0, 1, 1) = (-1, 2, -2) \end{aligned}$$

Observe que os vetores normais dos planos α e β não são paralelos.

Assim, esses **planos são secantes** e se interceptam segundo uma reta r .

Pode-se escrever uma equação geral do plano $\beta : -x + 2y - 2z + d = 0$

Lembre-se de que para obter o valor do parâmetro d basta substituir na equação acima as coordenadas de um ponto de β . Por exemplo, $\mathbf{P}(2, -1, 0)$.

$$-2 + 2(-1) - 2 \cdot 0 + d = 0 \Rightarrow d = 4 \quad \text{Assim, } \beta : -x + 2y - 2z + 4 = 0$$

Observe que as coordenadas dos pontos da reta r , interseção dos planos α e β , satisfazem a equação geral do plano α e do plano β . Ou seja,

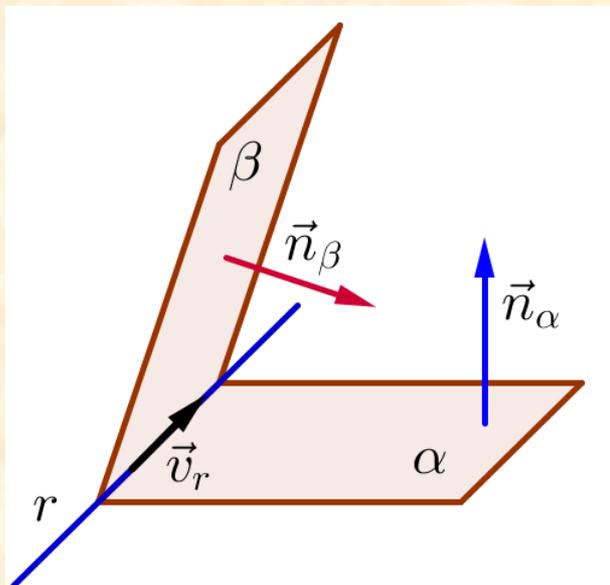
$$\begin{cases} y - 3z + 4 = 0 \\ -x + 2y - 2z + 4 = 0 \end{cases}$$

Esse sistema é denominado **equação geral da reta r** .

Definição 1

Considere a reta r interseção dos planos α e β de equações:

$$\alpha : \mathbf{a}_1\mathbf{x} + \mathbf{b}_1\mathbf{y} + \mathbf{c}_1\mathbf{z} + \mathbf{d}_1 = 0 \quad \beta : \mathbf{a}_2\mathbf{x} + \mathbf{b}_2\mathbf{y} + \mathbf{c}_2\mathbf{z} + \mathbf{d}_2 = 0$$



O sistema constituído pelas equações gerais dos planos α e β é chamado **equação geral da reta r** .

$$\mathbf{r} : \begin{cases} \mathbf{a}_1\mathbf{x} + \mathbf{b}_1\mathbf{y} + \mathbf{c}_1\mathbf{z} + \mathbf{d}_1 = 0 \\ \mathbf{a}_2\mathbf{x} + \mathbf{b}_2\mathbf{y} + \mathbf{c}_2\mathbf{z} + \mathbf{d}_2 = 0 \end{cases}$$

Note que o vetor direção da reta r possui representante nos planos α e β .

Assim, \vec{v}_r é um vetor ortogonal a \vec{n}_α e a \vec{n}_β .

Daí, o produto vetorial $\vec{n}_\alpha \times \vec{n}_\beta$ fornece um vetor diretor da reta r , ou seja,

$$\vec{v}_r = \vec{n}_\alpha \times \vec{n}_\beta$$

Exemplo 2

Determine uma **equação vetorial da reta r** dada a seguir.

Solução:
$$r : \begin{cases} y - 3z + 4 = 0 \\ -x + 2y - 2z + 4 = 0 \end{cases}$$

Pode-se determinar 2 pontos da reta r atribuindo um valor a uma das variáveis x , y , ou z e resolvendo o sistema obtido. Por exemplo, considere $z = 0$ então,

$$\begin{cases} y - 3 \cdot 0 + 4 = 0 \\ -x + 2y - 2 \cdot 0 + 4 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y + 4 = 0 \Rightarrow y = -4 \\ -x + 2y + 4 = 0 \end{cases}$$

$$-x - 8 + 4 = 0 \Rightarrow x = -4$$

Assim, o ponto $A = (-4, -4, 0)$ é um ponto da reta r . Analogamente, $B = (4, 2, 2)$ é ponto de r . $\overrightarrow{AB} = B - A = (8, 6, 2)$. Logo, $\vec{v} = (4, 3, 1)$ é um vetor diretor de r .

Logo, uma equação vetorial da reta r é

$$r : \mathbf{X} = (-4, -4, 0) + t(4, 3, 1), t \in \mathbf{R}$$

Exemplo 3

Determine uma equação geral da reta r dada a seguir.

$$r : \mathbf{X} = (1,0,0) + t(0,3,-1), t \in \mathbf{R}$$

Solução:

$$r: \begin{cases} x = 1 \\ y = 3t \\ z = -t \end{cases} \text{ (com } t \text{ real)}$$

Da equação (1), tem-se: $x - 1 = 0$

Das equações (2) e (3), tem-se:

$$\frac{y}{3} = -z \Leftrightarrow y = -3z \Leftrightarrow y + 3z = 0$$

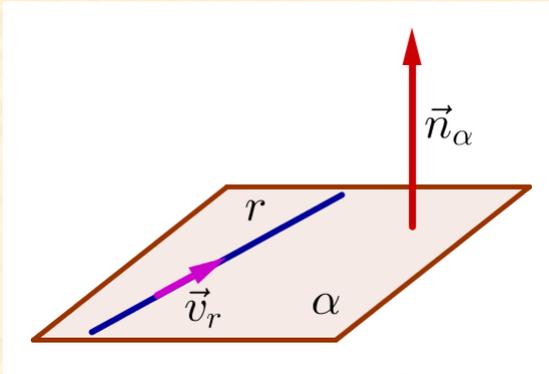
Logo, tem-se:

$$r: \begin{cases} x - 1 = 0 \\ y + 3z = 0 \end{cases} \text{ equações gerais da reta } r \text{ (isto é, } r \text{ como interseção de dois planos secantes)}$$

Posições relativas entre uma reta e um plano

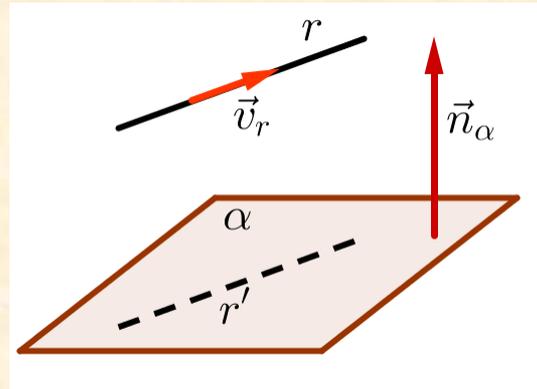
São três as posições relativas entre uma reta r e um plano α .

- $r \subset \alpha$



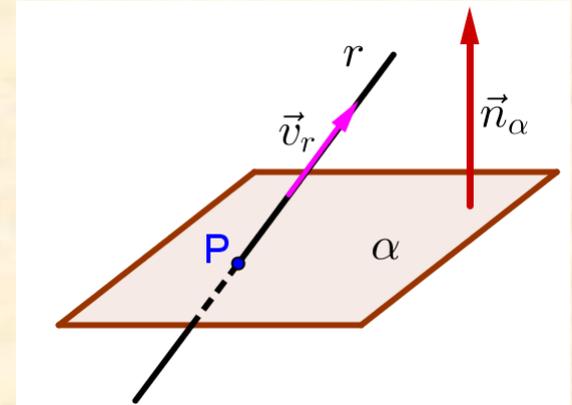
r está contida em α
 $r \cap \alpha = r$
 $(\forall P \in r, P \in \alpha)$

- $r \parallel \alpha$



r é paralela a α
 $r \cap \alpha = \emptyset$
 $(\nexists P \in r : P \in \alpha)$

- r é secante a α

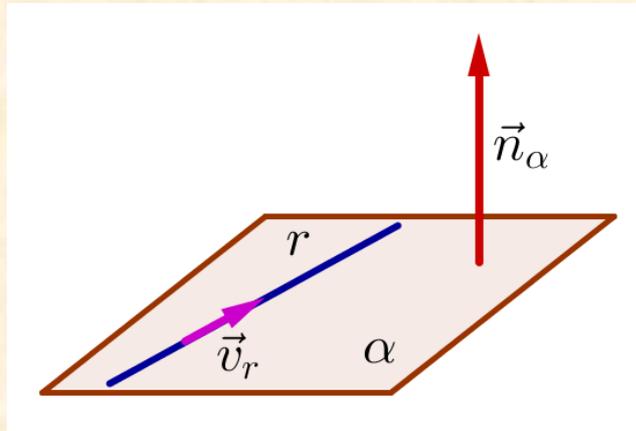


r é secante a α
 $r \cap \alpha = \{P\}$
 $(\exists! P \in r : P \in \alpha)$

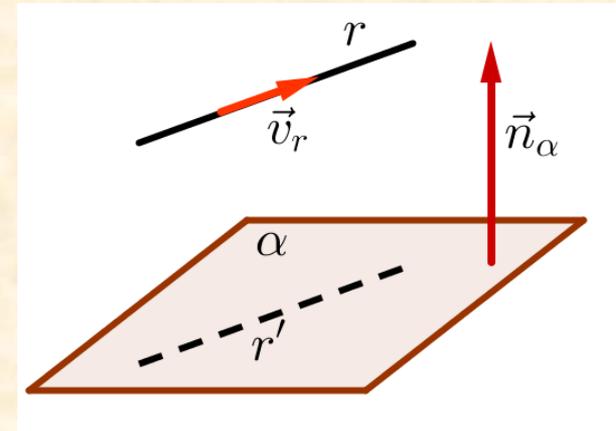
Obs. $\exists!$ = existe e é único

Posições relativas entre uma reta e um plano

- $r \subset \alpha$



- $r \parallel \alpha$



Quando a reta r **está contida** no plano α ou, quando r é **paralela** ao plano α , o vetor diretor da reta r possui representante no plano α .

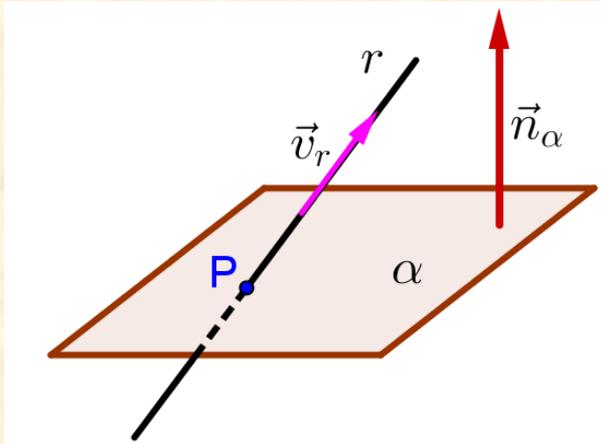
$$\text{Daí, } \vec{v}_r \perp \vec{n}_\alpha \Leftrightarrow \langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle = 0$$

Para identificar se a reta r é paralela ao plano α ou está contida em α **basta verificar se um ponto de r pertence ao plano α .**

Em caso **afirmativo**, a reta r **está contida no plano α** , caso **contrário**, a reta r **é paralela ao plano α .**

Posições relativas entre uma reta e um plano

- r é secante a α



r é secante a α
 $r \cap \alpha = \{P\}$

Se $\langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle \neq 0$ então a reta r é **secante** ao plano α .

Caso particular: se $\vec{v}_r \parallel \vec{n}_\alpha$ então r é perpendicular ao plano α .

(r é secante e forma ângulo reto com qualquer vetor com representante em α)

Exemplo 4

Em cada item a seguir, determine a interseção da reta r com o plano α .

$$\text{a) } \quad r : \begin{cases} x = 2 - 2t \\ y = -1 + 3t, t \in \mathbf{R} \\ z = 1 + t \end{cases} \quad \alpha : y - 3z + 4 = 0$$

Pode-se iniciar verificando a posição relativa da reta r com o plano α .

$$\vec{v}_r = (-2, 3, 1) \quad \text{e} \quad \vec{n}_\alpha = (0, 1, -3)$$

$$\text{Assim, } \langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle = (-2) \cdot 0 + 3 \cdot 1 + 1 \cdot (-3) = 0$$

Daí, ou r está contida em α , ou r é paralela ao plano α .

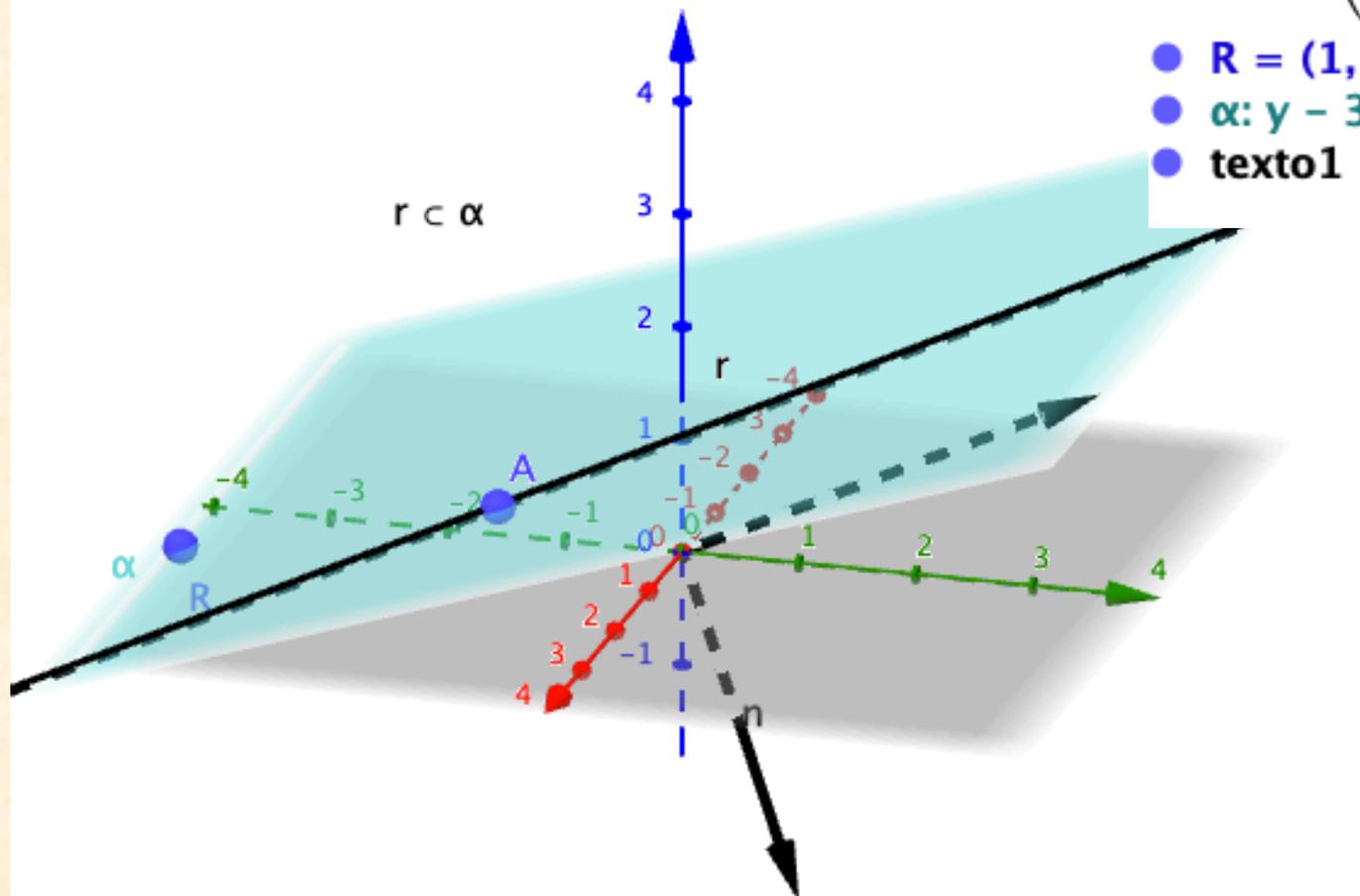
Considera-se então um ponto da reta r , por exemplo, $A = (2, -1, 1)$ e deve-se verificar se esse ponto pertence ao plano α .

$$-1 - 3 \cdot 1 + 4 = 0 \quad \Rightarrow \quad 0 = 0 \quad (\text{V})$$

Logo, $A \in \alpha$ e, portanto, a reta r **está contida no plano α** .

a)

- $A = (2, -1, 1)$
- $\mathbf{v1} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $\mathbf{r}: X = (2, -1, 1) + \lambda (-2, 3, 1)$
- $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$
- $R = (1, -4, 0)$
- $\alpha: y - 3z = -4$
- $\text{texto1} = "r \subset \alpha"$



$$\text{b) } r: \frac{x}{-2} = \frac{y}{3} = z \quad \alpha: y - 3z + 4 = 0$$

Solução:

Pode-se iniciar verificando a posição relativa da reta r com o plano α .

$$\vec{v}_r = (-2, 3, 1) \quad \text{e} \quad \vec{n}_\alpha = (0, 1, -3)$$

$$\text{Assim, } \langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle = (-2) \cdot 0 + 3 \cdot 1 + 1 \cdot (-3) = 0$$

Daí, ou r está contida em α , ou r é paralela ao plano α .

Considera-se então um ponto da reta r , por exemplo, $B = (0, 0, 0)$ e deve-se verificar se esse ponto pertence ao plano α .

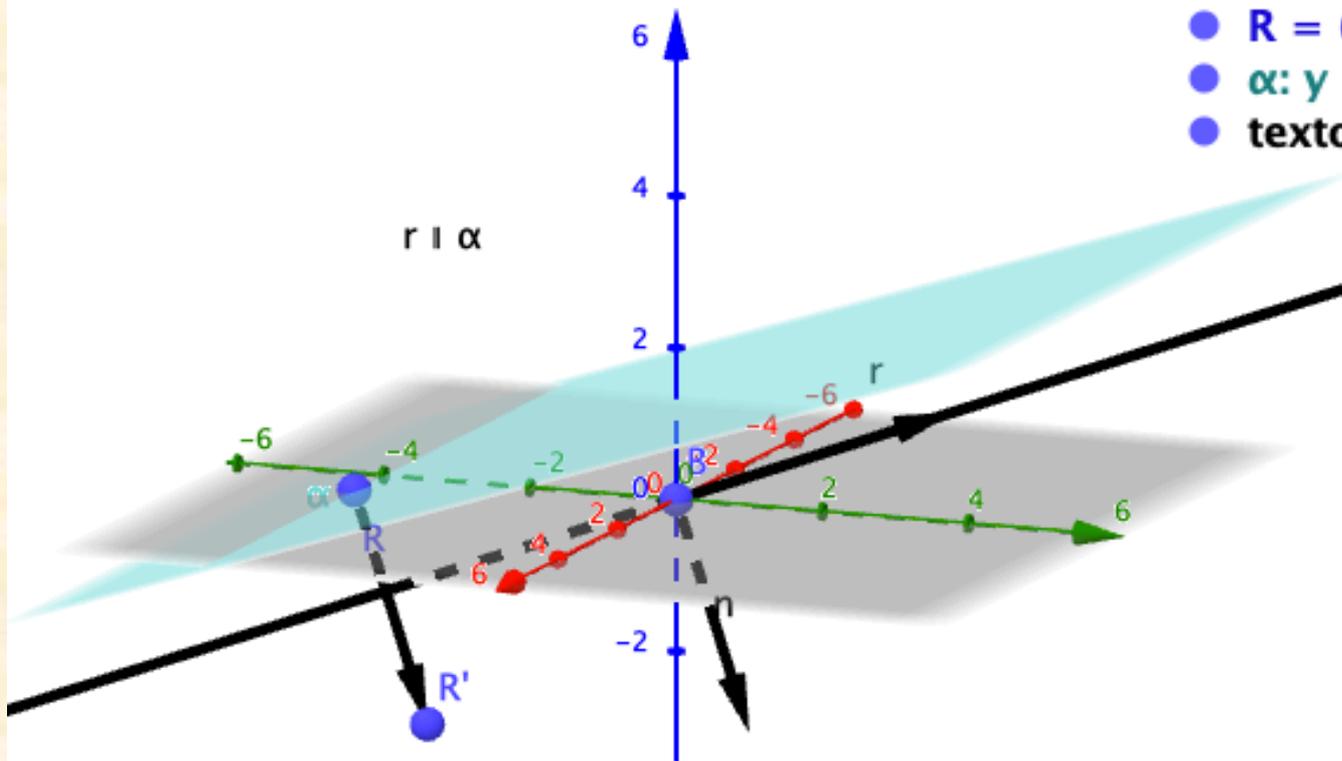
$$0 - 3 \cdot (0) + 4 = 4 \neq 0$$

Logo, $B \notin \alpha$ e, portanto, a reta r é **paralela ao plano α**

$$r \cap \alpha = \emptyset$$

b)

- $\mathbf{B} = (0, 0, 0)$
- $\mathbf{v1} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $\mathbf{r}: \mathbf{X} = (0, 0, 0) + \lambda (-2, 3, 1)$
- $\mathbf{n} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}$
- $\mathbf{R} = (1, -4, 0)$
- $\alpha: y - 3z = -4$
- $\text{texto1} = "r // \alpha"$



$$\text{c) } r: \begin{cases} x = 2 - 2t \\ y = -1 + 3t, t \in \mathbb{R} \\ z = 1 + t \end{cases} \quad \alpha: x + y + z - 4 = 0$$

Solução:

Verificando a posição relativa da reta r com o plano α :

$$\vec{v}_r = (-2, 3, 1) \quad \vec{n}_\alpha = (1, 1, 1)$$

Assim, $\langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle = -2 \cdot 1 + 3 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \neq 0$

Daí, a reta r é **secante ao plano** α .

Considere então $P(x, y, z)$ o ponto de interseção da reta r com o plano α .

Como P pertence à reta r , pode-se escrever:

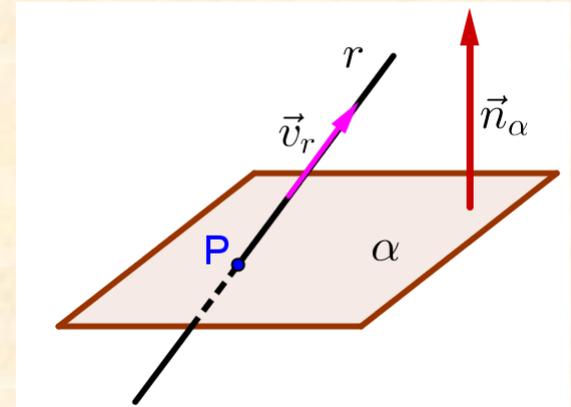
$$P = (2 - 2t, -1 + 3t, 1 + t) \quad \text{para algum } t \text{ real.}$$

Por outro lado, P também pertence ao plano α , então as coordenadas de P satisfazem a equação desse plano, ou seja,

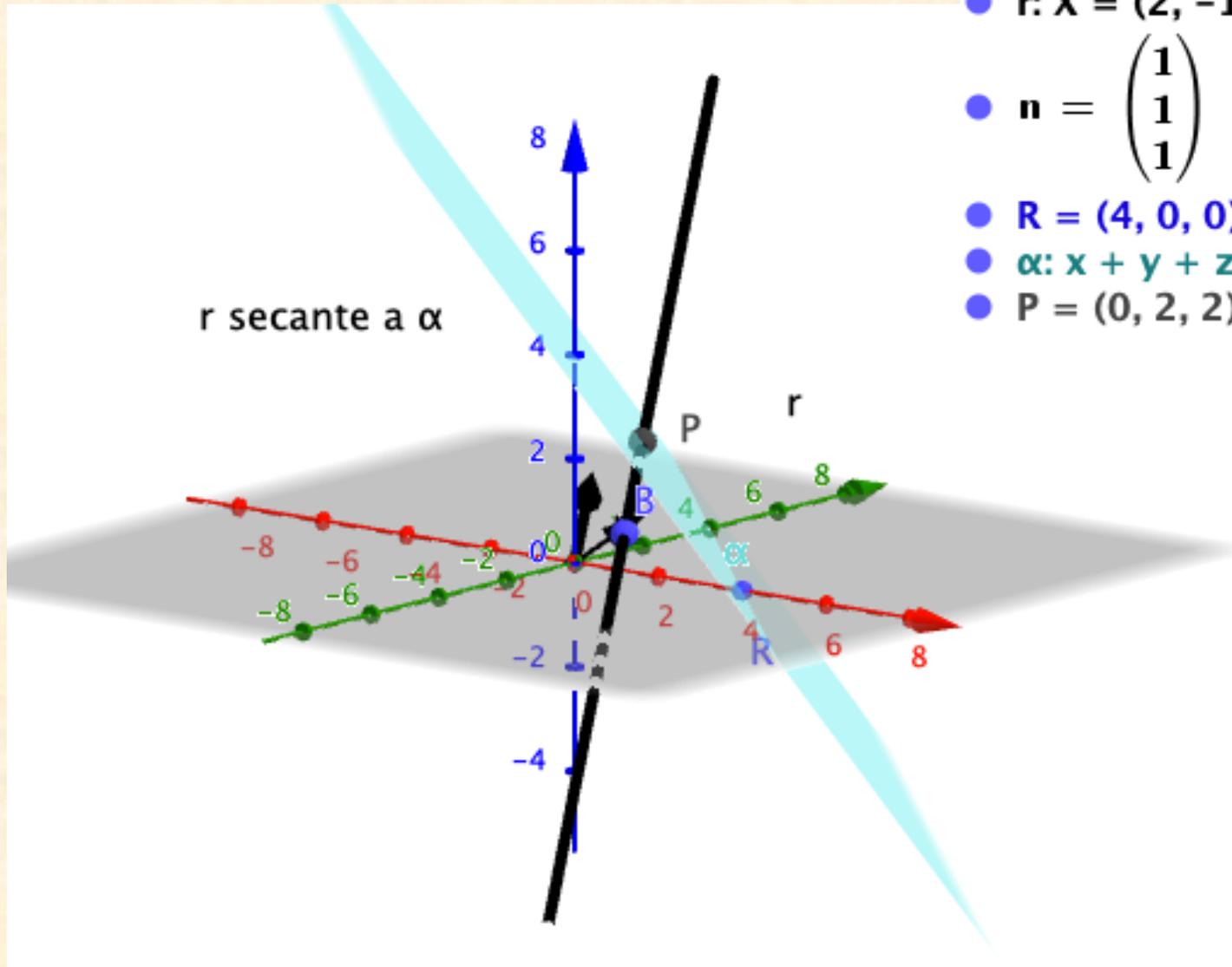
$$(2 - 2t) + (-1 + 3t) + (1 + t) - 4 = 0 \Rightarrow 2 + 2t - 4 = 0 \Rightarrow 2t - 2 = 0 \therefore t = 1$$

$$\text{Assim, } P = (0, 2, 2) \quad r \cap \alpha = \{(0, 2, 2)\}$$

Logo,



c)



- $B = (2, -1, 1)$
- $v1 = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $r: X = (2, -1, 1) + \lambda(-2, 3, 1)$
- $n = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
- $R = (4, 0, 0)$
- $\alpha: x + y + z = 4$
- $P = (0, 2, 2)$

$$d) \quad r: \frac{x}{-2} = \frac{y}{3} = z \quad \alpha: -2x + 3y + z - 14 = 0$$

Solução:

Você deve começar verificando a posição relativa da reta r com o plano α .

$$\vec{v}_r = (-2, 3, 1) \quad \vec{n}_\alpha = (-2, 3, 1)$$

$$\text{Assim, } \langle \vec{v}_r, \vec{n}_\alpha \rangle = -2 \cdot (-2) + 3 \cdot 3 + 1 \cdot 1 \neq 0$$

Daí, a reta r é **secante** ao plano α .

Observe que $\vec{v}_r \parallel \vec{v}_\alpha$ Logo, a reta r é **perpendicular** ao plano α .

Considere então $P(x, y, z)$ o ponto de interseção da reta r com o plano α .

Como P pertence à reta r então você pode escrever:

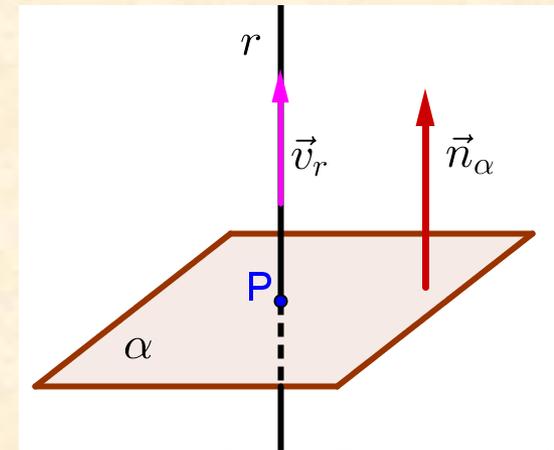
$$P = (-2z, 3z, z) \text{ para algum } z \in \mathbb{R}.$$

Por outro lado, P também pertence ao plano α , então as coordenadas de P satisfazem a equação desse plano, ou seja,

$$-2(-2z) + 3(3z) + z - 14 = 0 \Rightarrow 14z - 14 = 0 \Rightarrow z = 1$$

$$\text{Assim, } P = (-2, 3, 1) \quad r \cap \alpha = \{(-2, 3, 1)\}$$

Logo,

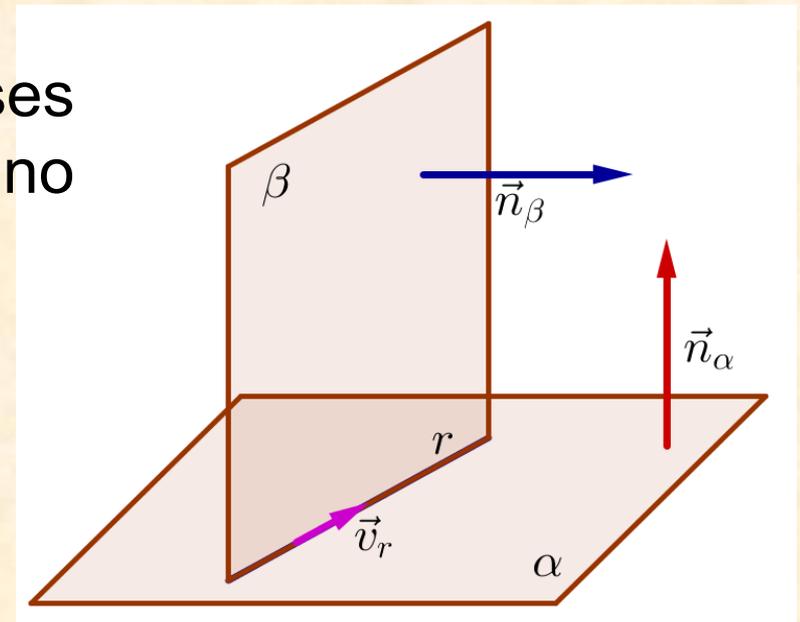


Definição 2

Se os planos α e β são tais que seus vetores normais são ortogonais, então os planos α e β são ditos ***perpendiculares***.

Observe que se os planos α e β são perpendiculares então:

- $\vec{n}_\alpha \perp \vec{n}_\beta \Leftrightarrow \langle \vec{n}_\beta, \vec{n}_\alpha \rangle = 0$
 - O vetor normal de um desses planos possui representante no outro.



Exemplo 5

Considere a reta s e o plano α , dados a seguir. Determine uma equação do plano β perpendicular ao plano α e que contém a reta s .

$$s: X = t(1,0,-1), t \in \mathbb{R} \quad \alpha: 3x + y - 3 = 0$$

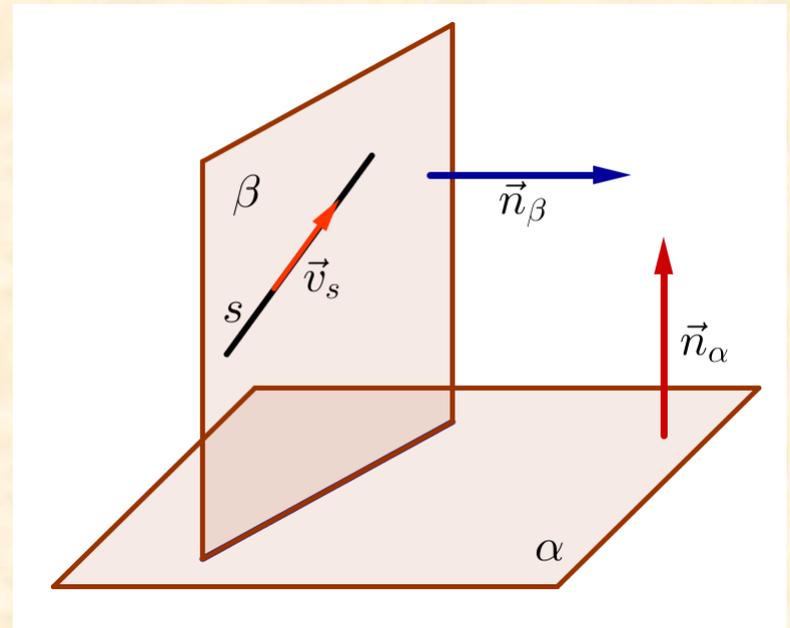
Solução:

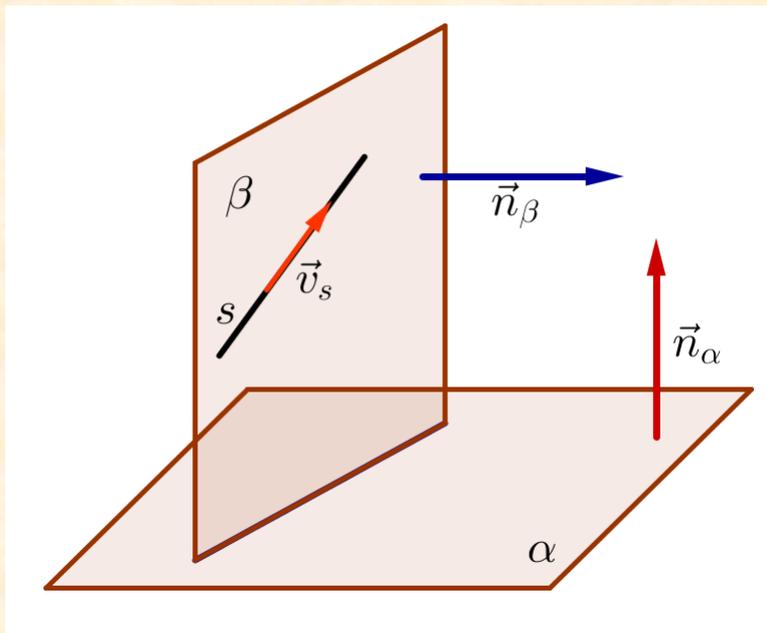
Inicia-se verificando a posição relativa da reta s com o plano α .

$$\vec{v}_s = (1,0,-1) \quad \vec{n}_\alpha = (3,1,0)$$

$$\vec{v}_s \cdot \vec{n}_\alpha = 1 \cdot 3 + 0 \cdot 1 + (-1) \cdot 0 \neq 0$$

Daí, a reta s é **secante ao plano α** .





$$\vec{n}_\alpha = (3,1,0)$$

$$\vec{v}_s = (1,0,-1)$$

Observe que os vetores \vec{v}_s e \vec{n}_α possuem representantes no plano β e são LI

Além disso, a reta s passa pela origem e como s está contida no plano β , pode-se concluir que a origem pertence também ao plano β .

Logo, $\beta: \mathbf{X} = t(1,0,-1) + h(3,1,0), t, h \in \mathbf{R}$