

**LABORATÓRIO E APLICAÇÕES DE MECÂNICA DOS FLUIDOS (PME 2332)**  
**NOÇÕES DE MECÂNICA DOS FLUIDOS (PME 2333)**  
**Gabarito Prova Substitutiva - 2015**

**1. (3,0 pontos)** Uma bomba centrífuga operando com água (massa específica  $\rho_w$ ) e com uma rotação  $N_w$  tem a seguinte curva de potência mecânica no eixo  $W_w$ :

$$W_w = A_w + B_w Q_w$$

onde  $A_w$  e  $B_w$  são constantes dimensionais de ajuste e  $Q_w$  é a vazão volumétrica de água.

a) Encontrar os parâmetros adimensionais dos quais depende o problema, supondo que as variáveis envolvidas são a potência  $W$ , vazão  $Q$ , massa específica  $\rho$ , diâmetro  $D$  e rotação  $N$ .

b) Demonstrar que uma bomba geometricamente semelhante com  $k_D = \frac{D_o}{D_w}$  conhecido que utilizará óleo (massa específica  $\rho_o$ ) e terá uma rotação  $N_o$  possui uma curva de altura de de potência mecânica no eixo  $W_w$  da forma:

$$W_o = A_o + B_o Q_o$$

onde  $Q_o$  é a vazão volumétrica de óleo. Supondo que, como estabelecido no item anterior, a viscosidade dinâmica não seja uma variável do problema, determinar as constantes  $A_o$  e  $B_o$  em função das constantes  $A_w$  e  $B_w$  e os fatores de escala das diferentes variáveis  $k_\rho = \frac{\rho_o}{\rho_w}$ .

c) Determinar os fatores de escala de pressão  $k_{\Delta P} = \frac{\Delta P_o}{\Delta P_w}$  e de torque no eixo  $k_T = \frac{T_o}{T_w}$ .

d) Supondo que para a bomba com água a vazão para o ponto de melhor eficiência (*bep* ou *best efficiency point*) resulta  $(Q_w)_{bep}$ , achar a vazão  $(Q_o)_{bep}$  para o *bep* correspondente à bomba com óleo.

e) A hipótese de independência da viscosidade, realizada nos pontos anteriores, é válida para altos números de Reynolds. Para baixos Reynolds, a viscosidade deve ser acrescentada como variável envolvida na descrição do problema. Neste caso, é possível escolher de maneira independente a rotação e o diâmetro na bomba de óleo? Por quê?

Solução:

a) Por análise dimensional (ou aplicando o teorema Pi, ou da experiência de bombas), considerando que  $\mu$  (ou seja o número de Reynolds) não é uma variável do problema, resulta  $C_w = C_w(C_Q)$ , onde:

$$C_w = \frac{W}{\rho N^3 D^5} \quad (\text{coeficiente de potência})$$

$$C_Q = \frac{Q}{N D^3} \quad (\text{coeficiente de vazão})$$

b) Da igualdade dos números adimensionais para as bombas com água e óleo:

$$\frac{W_w}{\rho_w N_w^3 D_w^5} = \frac{W_o}{\rho_o N_o^3 D_o^5} \Rightarrow W_w = W_o \left( \frac{\rho_o}{\rho_w} \right)^{-1} \left( \frac{N_o}{N_w} \right)^{-3} \left( \frac{D_o}{D_w} \right)^{-5} = W_o k_\rho^{-1} k_N^{-3} k_D^{-5}$$

$$\frac{Q_w}{N_w D_w^3} = \frac{Q_o}{N_o D_o^3} \Rightarrow Q_w = Q_o \left( \frac{N_o}{N_w} \right)^{-1} \left( \frac{D_o}{D_w} \right)^{-3} = Q_o k_N^{-1} k_D^{-3}$$

onde  $k_N = \frac{N_o}{N_w}$  e  $k_D = \frac{D_o}{D_w}$ . Substituindo na curva da bomba de água, resulta:

$$W_o k_\rho^{-1} k_N^{-3} k_D^{-5} = A_w + B_w Q_o k_N^{-1} k_D^{-3} \Rightarrow W_o = k_\rho k_N^3 k_D^5 A_w + k_\rho k_N^2 k_D^2 B_w Q_o^2$$

Comparando com a curva característica da bomba de óleo, resultam:  $A_o = k_\rho k_N^3 k_D^5 A_w$  e  $B_o = k_\rho k_N^2 k_D^2 B_w$ .

c) Os incrementos de pressão se adimensionalizam como  $\frac{\Delta p}{\rho N^2 D^2}$ , resultando:

$$\frac{\Delta P_w}{\rho_w N_w^2 D_w^2} = \frac{\Delta P_o}{\rho_o N_o^2 D_o^2} \Rightarrow k_{\Delta P} = \frac{\Delta P_o}{\Delta P_a} = k_\rho k_N^2 k_D^2$$

onde  $k_\rho = \frac{\rho_o}{\rho_a}$ . Os torques se adimensionaliza como  $\frac{T}{\rho N^2 D^5}$ , resultando:

$$\frac{T_w}{\rho_w N_w^2 D_w^5} = \frac{T_o}{\rho_o N_o^2 D_o^5} \Rightarrow k_T = \frac{T_o}{T_w} = k_\rho k_N^2 k_D^5$$

d) Da igualdade do coeficiente de vazão para a bep, resulta:

$$\frac{(Q_w)_{bep}}{N_w D_w^3} = \frac{(Q_o)_{bep}}{N_o D_o^3} \Rightarrow (Q_o)_{bep} = k_N k_D^3 (Q_w)_{bep}$$

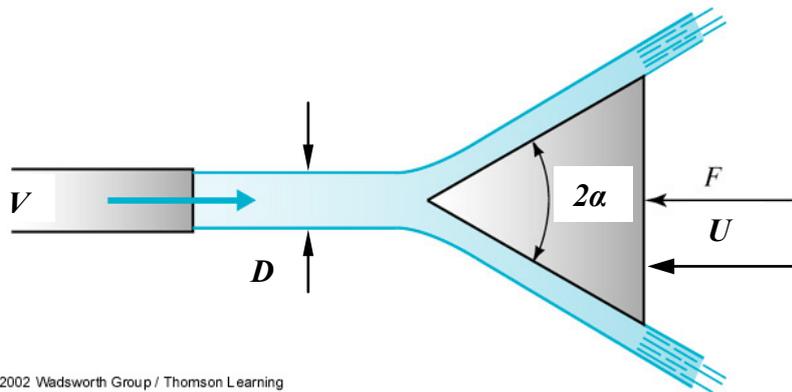
e) Se a viscosidade é acrescentada como variável envolvida na descrição do problema, não é possível escolher de maneira independente a rotação e o diâmetro na bomba de óleo, pois deve ser satisfeita a

igualdade de número de Reynolds  $\frac{\rho N D^2}{\mu}$  para modelo e protótipo:

$$\frac{\rho_w N_w D_w^2}{\mu_w} = \frac{\rho_o N_o D_o^2}{\mu_o} \Rightarrow k_\rho k_N k_D^2 k_\mu^{-1} = 1$$

**2. (3,5 pontos)** Um jato de líquido de massa específica  $\rho$ , diâmetro  $D$  e velocidade de saída  $V$  descarga na atmosfera e incide centrado em um cone de ângulo  $2\alpha$ , como mostra a figura. Desprezando forças volumétricas e perdas, determinar a força  $F$  necessária para aproximar o cone com uma velocidade constante  $U$ .

Dica: considerar um sistema solidário ao cone e observar que os módulos das velocidades relativas de entrada e saída não mudam (por que?)



(c) 2002 Wadsworth Group / Thomson Learning

$$\text{Conservação de massa: } 0 = \int_{VC} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_{SC} \rho (\mathbf{V} \cdot \mathbf{n}) dA = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho dV + \int_{SC} \rho (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA$$

Conservação do momento linear:

$$\sum \mathbf{F}_{ext} = \int_{VC} \frac{\partial}{\partial t} (\rho \mathbf{V}) dV + \int_{SC} \rho \mathbf{V} (\mathbf{V} \cdot \mathbf{n}) dA = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{V} dV + \int_{SC} \rho \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA$$

(Adaptado de *Mecânica dos Fluidos*, M. C. Potter & D. C. Wiggert, Thomson, 2004)

Solução:

No sistema solidário ao cone, o jato está a pressão atmosférica constante. Como não existem perdas, vale a equação de Bernoulli; desprezando as forças volumétricas, deve ser então o módulo da velocidade relativa  $c = V + U = cte$ . O cone desvia o jato em um ângulo  $\alpha$ . Da equação de continuidade, resulta:

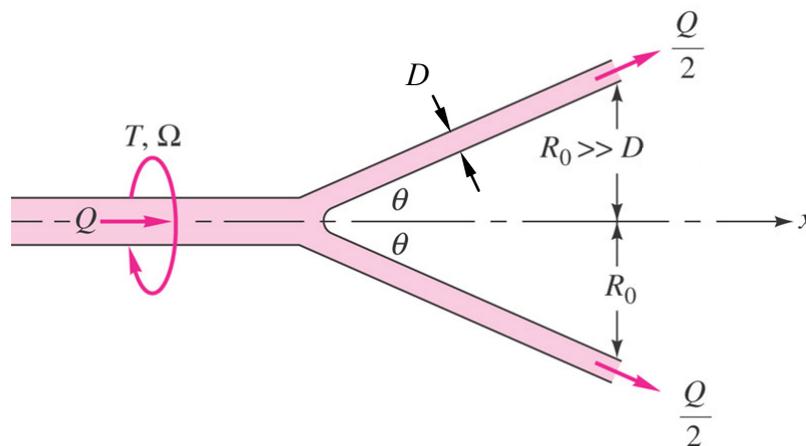
$$\dot{m} = \rho c \frac{\pi D^2}{4} = \frac{1}{4} \rho (V + U) \pi D^2 = cte$$

Da equação de conservação do momento linear na direção do escoamento, resulta:

$$-F = \dot{m}(c \cos \alpha - c) = -\dot{m}c(1 - \cos \alpha) \Rightarrow F = \frac{1}{4} \rho \pi D^2 (V + U)^2 (1 - \cos \alpha)$$

**3. (3,5 pontos)** A junta em Y da figura divide a vazão de líquido no tubo em partes iguais  $\frac{Q}{2}$  que saem de forma suave com um ângulo  $\theta$  à distância  $R_0$  do eixo e descarregam na pressão atmosférica, como mostra a figura. Desprezar as forças volumétricas e o atrito e considerar que os diâmetros dos dutos  $D$  são muito pequenos, isto é  $R_0 \gg D$ . Se  $\rho$  é a massa específica do líquido, encontrar uma expressão para o torque  $T$  em torno do deixo  $x$  necessário para manter o sistema girando com velocidade angular  $\Omega$ .

Dica: escolha um volume de controle que gire solidário à junta mas meça as velocidades em um sistema de referência absoluto em repouso. Quais são as vantagens desta escolha? Considere as componentes da velocidade absoluta na direção  $x$ , na direção radial (perpendicular a  $x$ , no papel) e na direção tangencial (perpendicular ao plano do papel) na contabilidade do fluxo de momento angular e justifique quais têm contribuição.



Conservação do momento angular:

$$\sum \mathbf{M}_{ext} = \int_{VC} \mathbf{r} \times \frac{\partial}{\partial t} (\rho \mathbf{V}) dv + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} dv + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA$$

(Adaptado de *Mecânica dos Fluidos*, F. M. White, McGraw-Hill, 2011)

Solução:

Consideramos um volume de controle que gira solidário à junta mas medimos as velocidades em um sistema absoluto em repouso. As vantagens são: a) o impulso angular não muda nesse volume de controle; b) as direções e velocidades relativas de saída são conhecidas; c) o sistema de referência é inercial. A velocidade absoluta na junta pode ser escrita como:

$$\mathbf{V} = \frac{Q}{2S} \cos \theta \mathbf{\hat{x}} + \frac{Q}{2S} \sin \theta \mathbf{\hat{r}} + \Omega r \mathbf{\hat{t}}$$

onde  $S$  é a área de passagem. Da conservação do momento angular:

$$\sum \mathbf{M}_{ext} = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} dv + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA$$

O momento angular integrado no volume de controle não varia no tempo. Por outro lado o fluxo de momento angular entrante é zero por simetria, de maneira que:

$$\sum \mathbf{M}_{ext} = \int_{A_{up}} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA + \int_{A_{down}} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \mathbf{n}) dA = \rho \frac{Q}{2} (\mathbf{r}_{up} \times \mathbf{V}_{up}) + \rho \frac{Q}{2} (\mathbf{r}_{down} \times \mathbf{V}_{down})$$

As contribuições do impulso angular correspondentes às componentes da velocidade em  $\mathbf{\hat{x}}$  e em  $\mathbf{\hat{r}}$  se anulam entre a parte superior e inferior, restando a contribuição da componente tangencial:

$$\mathbf{r}_{up} \times \mathbf{V}_{up} = \mathbf{r}_{down} \times \mathbf{V}_{down} = R_0 (\Omega R_0) \mathbf{\hat{x}} = \Omega R_0^2 \mathbf{\hat{x}}$$

$$\sum \mathbf{M}_{ext} = T \mathbf{\hat{x}} = \rho Q \Omega R_0^2 \mathbf{\hat{x}} \Rightarrow T = \rho Q \Omega R_0^2$$