

**MECÂNICA DOS FLUIDOS: NOÇÕES, LABORATÓRIO E APLICAÇÕES  
(PME 3332)**

**Gabarito Terceira Prova - 2016**

1. (3,0 pontos) Um oleoduto consiste em  $N$  conjuntos em série cada um deles formado por uma bomba propulsora (*booster*) e um trecho de tubulação longo. Cada bomba fornece uma altura de energia ao fluido em função da vazão volumétrica com uma curva característica  $H_i = H_i(Q)$ , enquanto cada trecho tem comprimento, diâmetro e rugosidade respectivamente  $L_i$ ,  $D_i$  e  $e_i$  ( $i=1, \dots, N$ ). A tubulação conecta dois grandes tanques com superfícies livres com a mesma cota e pressão. Considerar que as perdas singulares são desprezíveis frente às distribuídas e que o fluido tem massa específica  $\rho$  e viscosidade dinâmica  $\mu$ . Nestas condições, determinar uma expressão analítica que permita calcular a vazão de descarga  $Q$ . Que dificuldades surgem para calcular explicitamente a vazão? Descrever o procedimento de cálculo, sem resultados numéricos.

Conservação da energia:  $H_{E1} + H_{maq} = H_{E2} + \sum h_{perdas}$  ;  $H_E = \frac{p}{\rho g} + \frac{V^2}{2g} + z$

Perda de carga singular:  $h_s = K_S \frac{V^2}{2g}$  ; Perda de carga distribuída:  $h_d = f \frac{L}{D} \frac{V^2}{2g}$

Fator de atrito:  $f = f\left(Re_D, \frac{e}{D}\right)$ ,  $Re_D = \frac{\rho V D}{\mu}$

Solução:

Aplicando a equação de energia entre as superfícies dos tanques e desprezando as perdas singulares, resulta:

$$H_{E1} - \sum f_i \frac{L_i}{D_i} \frac{V_i^2}{2g} + \sum H_i = H_{E2}$$

$$V_i = \frac{Q}{A_i} = \frac{4Q}{\pi D_i^2}$$

$$f_i = f(Re_{Di}, \frac{e_i}{D_i})$$

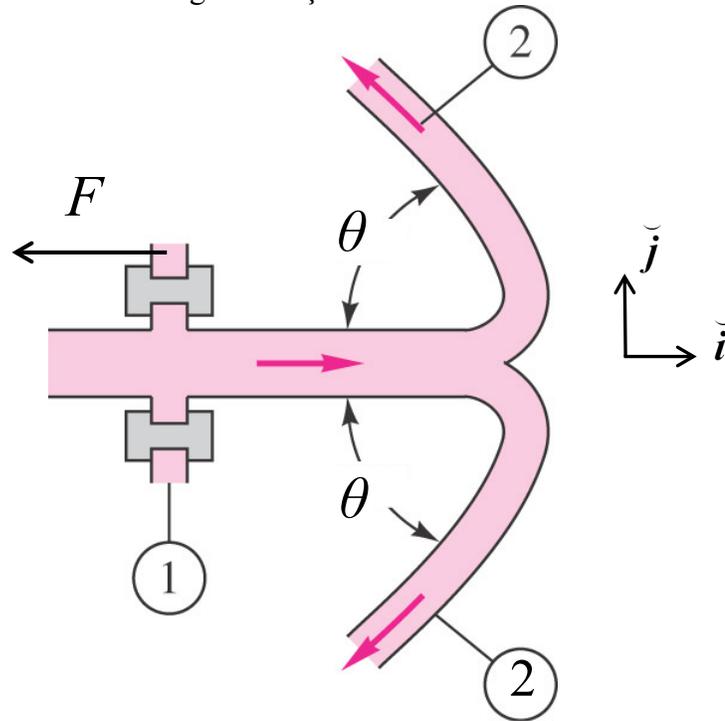
$$Re_{Di} = \frac{\rho V_i D_i}{\mu} = \frac{4\rho Q}{\pi \mu D_i}$$

Como as alturas de energia são iguais, a vazão volumétrica resulta:

$$\frac{8Q^2}{\pi^2 g} \sum f_i \frac{L_i}{D_i^5} = \sum H_i \Rightarrow Q = \pi \left( \frac{g \sum H_i}{8 \sum f_i \frac{L_i}{D_i^5}} \right)^{1/2}$$

As dificuldades são que as alturas das bombas e os fatores e atrito são funções da vazão. O procedimento de cálculo é iterativo e pode ser o seguinte: chutar um valor de  $Q$ , calcular  $f_i$  e  $H_i$  e recalculer  $Q$  da expressão anterior até convergência.

2. (3,5 pontos) Um jato de líquido de massa específica  $\rho$  descarrega para a atmosfera através do bocal divisor de ângulo  $\theta$ , como mostrado na figura. As áreas das seções de entrada e saída são respectivamente  $A_1$  e  $A_2$ , enquanto a pressão manométrica do fluido no flange é  $p_{1m}$ . Nestas condições, escolha um volume de controle adequado e calcule a força  $F$  sobre os parafusos dos flanges na seção 1.



Lei de conservação da massa e momento linear em forma integral:

$$0 = \int_v \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_A \rho (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA = \frac{d}{dt} \int_v \rho dV + \int_A \rho (\mathbf{V}_r \cdot \vec{n}) dA$$

$$\Sigma \mathbf{F}_{ext} = \int_{VC} \frac{\partial}{\partial t} (\rho \mathbf{V}) dV + \int_{SC} \rho \mathbf{V} (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{V} dV + \int_{SC} \rho \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \vec{n}) dA$$

Solução:

Adotamos um volume de controle fixo que inclui o fluido e as paredes do duto com o flange; desta maneira, a força  $F$  é externa e podemos considerar as pressões manométricas para o cálculo da força de pressão.

Da lei de conservação da massa, temos  $\int_A (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA = 0$ . Se  $Q$  é a vazão volumétrica na

seção de passagem no flange, então resulta  $Q = 2Q_2$  ou  $Q_2 = \frac{1}{2}Q$ . Resulta também

$$V_1 = \frac{Q}{A_1} \text{ e } V_2 = \frac{Q}{A_2}.$$

Da lei de conservação do momento linear, resulta:

$$\Sigma \mathbf{F}_{ext} = \int_{SC} \rho \mathbf{V} (\mathbf{V} \cdot \vec{n}) dA = \rho (-QV_1 + Q_2 V_{2sup} + Q_2 V_{2inf}) = \rho \left[ -QV_1 + \frac{1}{2}Q(V_{2sup} + V_{2inf}) \right]$$

$$\Sigma \mathbf{F}_{ext} = \rho Q \left[ -V_1 + \frac{1}{2}(V_{2sup} + V_{2inf}) \right]$$

Os vectores velocidade resultam:

$$V_1 = V_1 \check{\mathbf{i}} = \frac{Q}{A_1} \check{\mathbf{i}}$$

$$V_{2sup} = -V_2 \cos \theta \check{\mathbf{i}} + V_2 \sin \theta \check{\mathbf{j}} = \frac{Q}{2A_2} (-\cos \theta \check{\mathbf{i}} + \sin \theta \check{\mathbf{j}})$$

$$V_{2inf} = -V_2 \cos \theta \check{\mathbf{i}} - V_2 \sin \theta \check{\mathbf{j}} = \frac{Q}{2A_2} (-\cos \theta \check{\mathbf{i}} - \sin \theta \check{\mathbf{j}})$$

onde os versores  $\check{\mathbf{i}}$  e  $\check{\mathbf{j}}$  são mostrados na figura. Substituindo, a componente em  $y$  do fluxo de momento se anula, resultando:

$$\Sigma \mathbf{F}_{ext} = \rho Q^2 \left( -\frac{1}{A_1} - \frac{1}{2A_2} \cos \theta \right) \check{\mathbf{i}} = -\rho \frac{Q^2}{A_1} \left( 1 + \frac{1}{2} \beta \cos \theta \right) \check{\mathbf{i}}, \text{ onde } \beta = \frac{A_1}{A_2}.$$

Como  $\Sigma \mathbf{F}_{ext} = (-F + p_{1m} A_1) \check{\mathbf{i}}$ , obtemos finalmente:

$$-F + p_{1m} A_1 = -\rho \frac{Q^2}{A_1} \left( 1 + \frac{1}{2} \beta \cos \theta \right)$$

$$\Rightarrow F = p_{1m} A_1 + \rho \frac{Q^2}{A_1} \left( 1 + \frac{1}{2} \beta \cos \theta \right) = p_{1m} A_1 + \rho V_1^2 A_1 \left( 1 + \frac{1}{2} \beta \cos \theta \right)$$

Comentário: Notar que si desprezamos as perdas entre o flange e a saída (não especificado no exercício), podemos relacionar a pressão manométrica com as velocidades utilizando Bernoulli na linha de corrente entre o flange e a saída, resultando:

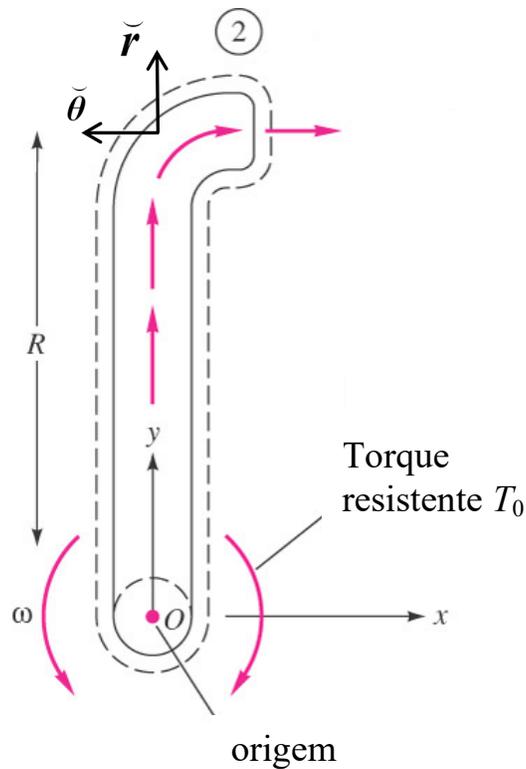
$$p_1 + \frac{1}{2} \rho V_1^2 = p_a + \frac{1}{2} \rho V_2^2 \Rightarrow p_{1m} = -\frac{1}{2} \rho V_1^2 \left[ 1 - \left( \frac{V_2}{V_1} \right)^2 \right]$$

Como, da equação de continuidade,  $V_2 A_2 = \frac{1}{2} V_1 A_1 \Rightarrow \frac{V_2}{V_1} = \frac{1}{2} \frac{A_1}{A_2} = \frac{1}{2} \beta$ , resulta finalmente:

$$p_{1m} = -\frac{1}{2} \rho V_1^2 \left[ 1 - \frac{1}{4} \beta^2 \right]$$

Se considerássemos perdas, deveria ser  $p_{1m} > -\frac{1}{2} \rho V_1^2 \left[ 1 - \frac{1}{4} \beta^2 \right]$ .

**3. (3,5 pontos)** A figura mostra o braço de um irrigador de gramados, visto de cima. O braço, de raio  $R$ , gira em torno da origem com velocidade angular constante anti-horária  $\omega$ . A vazão volumétrica na entrada do braço na origem é  $Q$  e o escoamento é incompressível. A área de passagem do irrigador  $A$  é constante. Existe um torque resistente proporcional à velocidade angular  $T_0 = C \omega$  (onde  $C$  é uma constante) na origem, devido ao atrito no mancal. Notar que os torques são positivos quando rotam em sentido anti-horário. Nestas condições, definir um volume de controle conveniente e determinar a velocidade angular de rotação.



Lei de conservação do momento angular em forma integral:

$$\Sigma \mathbf{M}_{ext} = \int_{VC} \mathbf{r} \times \frac{\partial}{\partial t} (\rho \mathbf{V}) dV + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V} \cdot \tilde{\mathbf{n}}) dA = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} dV + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \tilde{\mathbf{n}}) dA$$

Solução:

Adotamos um volume de controle solidário ao braço do irrigador, rotando com ele. Desta maneira, só temos termo de fluxo nas saídas e entradas do volume de controle. Medimos as velocidades em um sistema absoluto, de maneira que não temos que lidar com forças não inerciais. A lei de conservação do momento angular utilizada é:

$$\Sigma \mathbf{M}_{ext} = \frac{d}{dt} \int_{VC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} dV + \int_{SC} \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \tilde{\mathbf{n}}) dA$$

Embora a integral no volume não é zero, ela não varia com o tempo, de maneira que sua derivada se anula (só seria importante se estivessemos analisando o transiente). O termo de fluxo é diferente de zero na saída do braço. Tomando coordenadas polares no plano de rotação (ver figura) consistentes com rotação positiva anti-horária, temos na saída do braço:

$$\mathbf{V}_r = -\frac{Q}{A} \tilde{\boldsymbol{\theta}} \quad ; \quad \tilde{\mathbf{n}} = -\tilde{\boldsymbol{\theta}} \quad ; \quad \mathbf{V}_r \cdot \tilde{\mathbf{n}} = \frac{Q}{A}$$

$$\mathbf{V} = \left( -\frac{Q}{A} + \omega R \right) \tilde{\boldsymbol{\theta}} \quad ; \quad \mathbf{r} = R \tilde{\mathbf{r}} \quad ; \quad \mathbf{r} \times \mathbf{V} = R \left( -\frac{Q}{A} + \omega R \right) \tilde{\mathbf{r}} \times \tilde{\boldsymbol{\theta}} = R \left( -\frac{Q}{A} + \omega R \right) \tilde{\mathbf{k}}$$

onde  $\tilde{\mathbf{k}}$  é o versor normal (saindo do papel). Substituindo, obtemos:

$$\Sigma \mathbf{M}_{ext} = \rho \mathbf{r} \times \mathbf{V} (\mathbf{V}_r \cdot \tilde{\mathbf{n}}) A = \rho R Q \left( -\frac{Q}{A} + \omega R \right) \tilde{\mathbf{k}}$$

Como  $\sum \mathbf{M}_{ext} = -T_0 \vec{k} = -C \omega \vec{k}$ , resulta finalmente:

$$-C \omega = \rho R Q \left( -\frac{Q}{A} + \omega R \right) \Rightarrow (-\rho R^2 Q - C) \omega = -\frac{\rho R Q^2}{A}$$
$$\omega = \frac{\rho R Q^2}{A(\rho R^2 Q + C)} = \frac{Q}{AR} \left( 1 + \frac{C}{\rho R^2 Q} \right)^{-1}$$

Notar que para  $C \rightarrow 0$ ,  $\omega \rightarrow \frac{Q}{AR}$  (rotação sem torque resistente), enquanto que para  $C \rightarrow \infty$ ,  $\omega \rightarrow 0$  (irrigador segurado).