

# Controle e Aplicações • Aula 5.1

Métodos gráficos em controle clássico

Lugar das raízes (*root locus*)

Prof. Dr. Renato Maia Matarazzo Orsino



## Funções de transferência em malha aberta e malha fechada

**Canal direto:**  $E(s) \mapsto Y(s)$

$$G(s) = G_c(s)G_p(s) = K_G \frac{N_G(s)}{D_G(s)}$$

**Malha aberta**

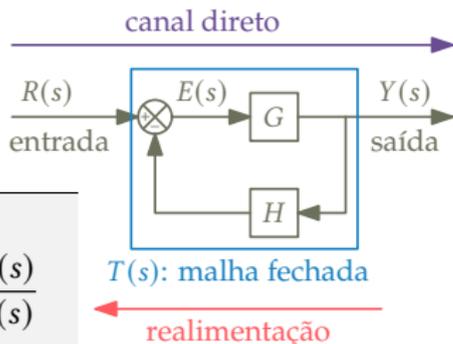
$$L(s) = H(s)G(s) = K \frac{N_H(s)N_G(s)}{D_G(s)D_H(s)} = K \frac{N(s)}{D(s)}$$

**Sensibilidade:**  $R(s) \mapsto E(s)$

$$S(s) = \frac{1}{1 + L(s)} = \frac{D(s)}{D(s) + KN(s)} = \frac{D(s)}{B(s)}$$

**Malha fechada:**  $R(s) \mapsto Y(s)$

$$T(s) = G(s)S(s) = \frac{KN_G(s)D_H(s)}{D(s) + KN(s)} = \frac{A(s)}{B(s)}$$



## Polos e zeros em malha aberta e malha fechada

	Polos	Zeros
Malha aberta	$D(s) = 0$	$N(s) = 0$
Malha fechada	$B(s) = 0$	$A(s) = 0$

O número complexo  $s$  é um *polo em malha fechada* se, e somente se:

$$B(s) = 0 \Leftrightarrow D(s) + KN(s) = 0 \Leftrightarrow \frac{1}{K}D(s) + N(s) = 0$$

Se  $K \rightarrow 0$ , os *polos em malha aberta* se tornam *polos em malha fechada*.

Se  $K \rightarrow \infty$ , os *zeros em malha aberta* se tornam *polos em malha fechada*.

Assim, um número complexo  $s$  só poderá ser um *polo em malha fechada* se existir um número real  $0 < K < \infty$  tal que:

$$\frac{N(s)}{D(s)} = -\frac{1}{K} \Rightarrow \left| \frac{N(s)}{D(s)} \right| = \frac{1}{K} \quad \text{e} \quad \angle N(s) - \angle D(s) \equiv 180^\circ$$

As condições necessárias para que  $s$  seja um *polo em malha fechada* podem ser verificadas a partir da *função de transferência em malha aberta*.



## Lugar das raízes

Seja  $L(s) = K \frac{N(s)}{D(s)}$ ,  $K > 0$ , a *função de transferência em malha aberta*.

O *lugar das raízes* é o conjunto das possíveis posições de *pólos em malha fechada* obtidos a partir da seleção de um valor para o ganho  $K$ , ou seja, o lugar geométrico dos  $s \in \mathbb{C}$  tais que:

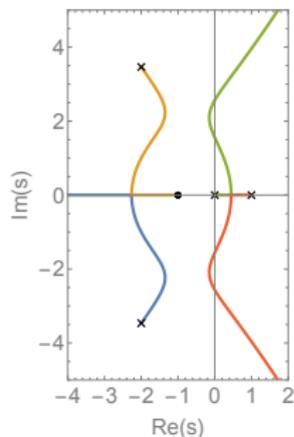
$$\angle L(s) = \angle N(s) - \angle D(s) \equiv 180^\circ$$

$$\alpha \equiv \beta \Leftrightarrow \alpha - \beta = 360^\circ h \text{ para algum } h \in \mathbb{Z}.$$

O exemplo ao lado ilustra o lugar das raízes da função de transferência do tipo  $m = 1$ :

$$L(s) = \frac{K(s+1)}{s(s-1)(s^2+4s+16)} = \frac{K(s+1)}{s^4+3s^3+12s^2-16s}$$

× polos de MA ( $n = 4$ )      • zeros de MA ( $q = 2$ )



## Função de transferência em malha aberta

A *função de transferência em malha aberta* de um sistema SISO do tipo  $m$  e de ordem  $n$ , com  $n = m + r$ , pode ser escrita nas seguintes formas:

$$L(s) = K_m \frac{(1 + t_1s) \dots (1 + t_qs)}{s^m (1 + \tau_1s) \dots (1 + \tau_rs)} = K \frac{(s - z_1) \dots (s - z_q)}{s^m (s - p_1) \dots (s - p_r)}$$

A relação entre as constantes  $K_m$  e  $K$  pode ser obtida tomando o limite de  $s^m L(s)$  para  $s \rightarrow 0$ :

$$K_m = K \frac{(-z_1) \dots (-z_q)}{(-p_1) \dots (-p_r)} \Leftrightarrow K = K_m \frac{(-p_1) \dots (-p_r)}{(-z_1) \dots (-z_q)}$$

Note que tanto  $K$  quanto  $K_m$  podem ser escritas como um produto de constantes conhecidas de cada uma das funções de transferência que compõem  $L(s)$  e uma constante  $K_c$  a ser ajustada, vinda da função  $G_c(s)$  do compensador.

Conforme vimos na aula 4.1,  $K_m$  está associada ao erro, em regime permanente, de acompanhamento de referência do sistema em malha fechada.



## Avaliação geométrica de funções de transferência

Representando a FTMA do sistema na forma:

$$L(s) = K \frac{(s - z_1) \dots (s - z_q)}{s^m (s - p_1) \dots (s - p_r)}$$

pode-se interpretar cada termo da forma  $(s - b)$  como um vetor posição de  $s \in \mathbb{C}$  relativo à origem  $b \in \mathbb{C}$ . Representando em forma polar:

$$(s - b) = |s - b| \angle s - b$$

entende-se que  $|s - b|$  é o tamanho do vetor e  $\angle s - b$  o ângulo formado com o eixo real (medido no sentido anti-horário). Assim, para  $K > 0$ :

$$|L(s)| = |K| \frac{|s - z_1| \dots |s - z_q|}{|s|^m |s - p_1| \dots |s - p_r|}$$

$$\angle L(s) = -m \angle s + \angle s - z_1 + \dots + \angle s - z_q - \angle s - p_1 - \dots - \angle s - p_r$$



## Lugar das raízes – propriedades

❶ O diagrama é *simétrico com respeito ao eixo real* e o *número total de ramos* observados é igual ao *número  $n$  de polos de malha aberta*.

❷ Cada um dos  $n$  ramos *parte de um polo de malha aberta, com  $K \rightarrow 0$* . Destes,  $q$  ramos *terminam em um zero de malha aberta, com  $K \rightarrow \infty$*  e outros  $(n - q)$  ramos *tendem ao infinito, seguindo assíntotas retilíneas*:

- que se interceptam no ponto: 
$$\bar{\sigma} = \frac{p_1 + \dots + p_r - z_1 - \dots - z_q}{n - q}$$
- que formam com o eixo real ângulos da forma: 
$$\alpha_k = 180^\circ \frac{(2k + 1)}{n - q}$$

com  $q$  sendo o número de zeros de malha aberta.

❸ Um ponto  $s$  sobre o eixo real pertence ao lugar das raízes se, e somente se, o número total de polos e zeros reais à direita de  $s$  for ímpar. Pólos e zeros repetidos devem ser contabilizados de acordo com sua multiplicidade algébrica.

## Lugar das raízes – propriedades

*Demonstração* ③ – considerando  $s \in \mathbb{R}$ :

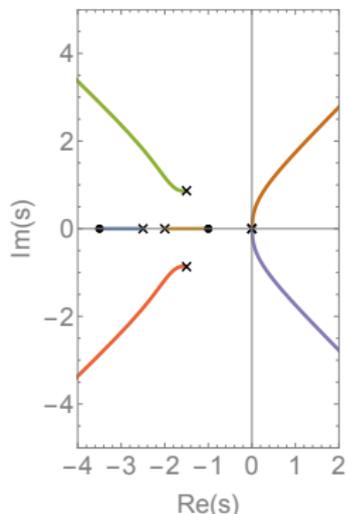
- se  $b$  e  $\bar{b}$  são um par de polos ou zeros conjugados (*não-reais*), a contribuição líquida do par  $(s - b)$  e  $(s - \bar{b})$  para  $\angle L(s)$  é nula pois  $\angle s - b = -\angle s - \bar{b}$ ;
- para um polo ou zero  $a \in \mathbb{R}$ ,  $\angle s - a$  será  $180^\circ$ , se  $s < a$ , ou  $0^\circ$ , se  $s > a$ .

Assim, um número total ímpar de polos e zeros à direita de  $s \in \mathbb{R}$  garante que  $\angle L(s)$  será um múltiplo ímpar de  $180^\circ$ , o que é a condição suficiente para  $s$  pertencer ao lugar das raízes.

O exemplo ao lado ilustra o lugar das raízes da função de transferência do tipo  $m = 2$ :

$$L(s) = K \frac{(s + 1)(s + 3.5)}{s^2(s + 2)(s + 2.5)(s^2 + 3s + 3)}$$

que tem  $n = 6$  polos ( $\times$ ) e  $q = 2$  zeros ( $\bullet$ ). Note que como  $n - q = 4$ , o diagrama possui 4 assíntotas que formam ângulos de  $\pm 45^\circ$  e  $\pm 135^\circ$  com o eixo real.



## Lugar das raízes – propriedades

④ Os *pontos de separação* são caracterizados pela chegada ou saída do eixo real de dois ou mais ramos do diagrama, sempre formando um *ângulo reto* com o eixo real. Ocorrem quando, para algum valor de  $K > 0$ ,  $s \in \mathbb{R}$  é uma raiz múltipla de  $B(s) = D(s) + KN(s) = 0$ , ou seja:

$$\begin{cases} D(s) + KN(s) = 0 \\ D'(s) + KN'(s) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \frac{D'(s)}{D(s)} = \frac{N'(s)}{N(s)} \Leftrightarrow \frac{dL(s)}{ds} = 0$$

⑤ Os pontos de cruzamento com o eixo imaginário, se existirem, podem ser determinados a partir da *tabela de Routh*.

⑥ O ângulo  $\phi_i$  ( $\psi_i$ ) que um ramo forma com a horizontal ao *partir de um polo de malha aberta*  $p_i$  (*chegar a um zero de malha aberta*  $z_i$ ) é dado por:

$$\phi_i = \lim_{s \rightarrow p_i} \angle s - p_i \equiv 180^\circ - m \angle p_i + \sum_k \angle p_i - z_k - \sum_{l \neq i} \angle p_i - p_l$$

$$\psi_i = \lim_{s \rightarrow z_i} \angle s - z_i \equiv -180^\circ + m \angle z_i - \sum_{k \neq i} \angle z_i - z_k + \sum_l \angle z_i - p_l$$



## Lugar das raízes – exemplo

O exemplo ao lado ilustra o lugar das raízes da função de transferência do tipo  $m = 1$ :

$$L(s) = \frac{K(s+1)}{s(s-1)(s^2+4s+16)} = \frac{K(s+1)}{s^4+3s^3+12s^2-16s}$$

$n = 4$  polos ( $\times$ ) em  $p_0 = 0, p_1 = 1, p_{2,3} = -2 \pm 2\sqrt{3}j$

$q = 1$  zero ( $\bullet$ ) em  $z_1 = -1$

$n - q = 3$  assíntotas formando  $\pm 60^\circ$  e  $180^\circ$  com o eixo real e se interceptando no ponto:

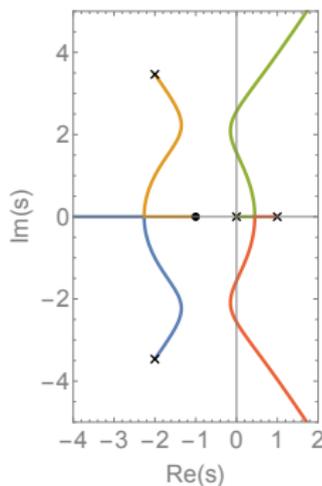
$$\bar{\sigma} = \frac{(1 - 2 - 2) - (-1)}{3} = -\frac{2}{3}$$

Os pontos de separação são as raízes reais de:

$$\frac{4s^3 + 9s^2 + 24s - 16}{s^4 + 3s^3 + 12s^2 - 16s} = \frac{1}{s+1} \Rightarrow \begin{cases} s = -2.263 \\ s = 0.448 \end{cases}$$

O ângulo que o ramo forma com a horizontal ao partir do polo  $p_2 = -2 + 2\sqrt{3}j$  é:

$$\begin{aligned} \phi_2 &= 180^\circ - 1 \angle p_2 + \angle p_2 - z_1 - \angle p_2 - p_1 - \angle p_2 - p_3 \\ &= 180^\circ - 120^\circ + 106^\circ - 131^\circ - 90^\circ = -55^\circ \end{aligned}$$



## Lugar das raízes – exemplo

$$B(s) = s^4 + 3s^3 + 12s^2 + (K - 16)s + K$$

$s^4$	1	12	$K$
$s^3$	3	$K - 16$	
$s^2$	$\frac{52 - K}{3}$	$K$	
$s^1$	$\frac{-832 + 59K - K^2}{52 - K}$		
$s^0$	$K$		

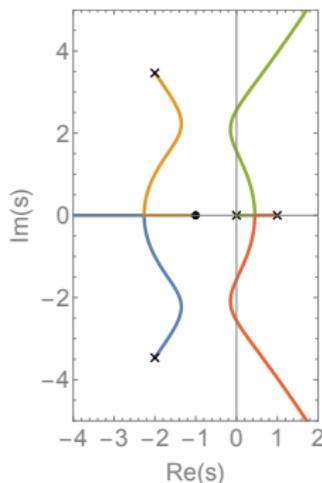
Para a estabilidade em malha fechada, deve-se ter:

$$52 - K > 0 \Rightarrow K < 52$$

$$-832 + 59K - K^2 > 0 \Rightarrow 23.32 < K < 35.68$$

Em ambos os valores críticos,  $K_{\min} = 23.32$  e  $K_{\max} = 35.68$ , a linha  $s^1$  da tabela de Routh se torna identicamente nula, ou seja, os pontos de cruzamento com o eixo imaginário também são raízes do *polinômio auxiliar* definido na linha  $s^2$ :

$$\frac{52 - K}{3}s^2 + K = 0 \Rightarrow s = \pm j \sqrt{\frac{3K}{52 - K}} \Rightarrow \begin{cases} s = \pm 1.562j & (K_{\min} = 23.32) \\ s = \pm 2.562j & (K_{\max} = 35.68) \end{cases}$$



## Lugar das raízes – efeito da adição de polos e zeros

**Heurística:** a presença de um *zero* em  $L(s)$  *“atrai”* para si os ramos do lugar das raízes; a presença de um *polo* em  $L(s)$ , *“repele”* tais ramos.

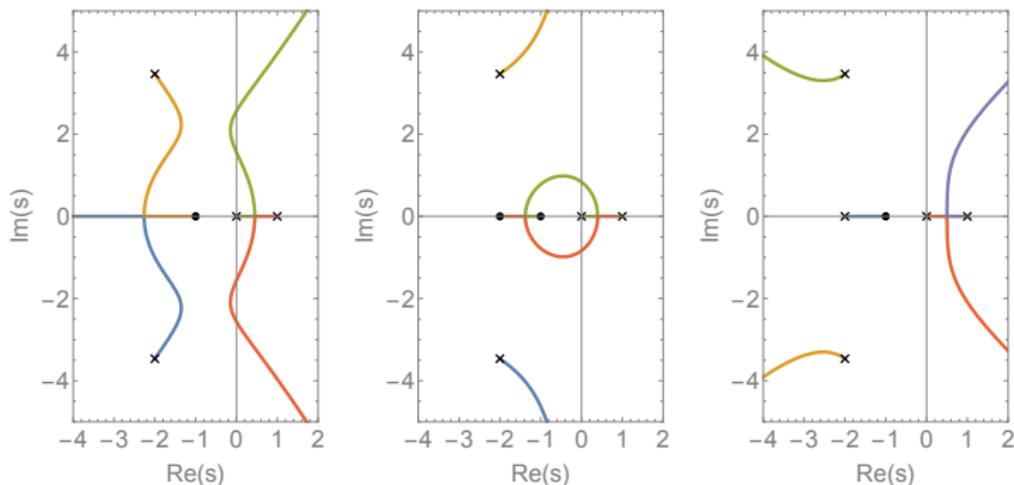


Diagrama original (esquerda); com adição de um *zero* em  $s = -2$  (centro); com adição de um *polo* em  $s = -2$  (direita).

Perguntas?

[reorsino@usp.br](mailto:reorsino@usp.br)

