Assinatura:

ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO

Departamento de Engenharia Mecânica

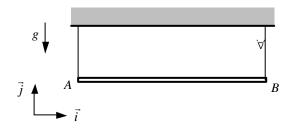
PMC 2100 - MECÂNICA A

Terceira Prova – 08 de dezembro de 2000 – Duração: 100 minutos (importante: não é permitida a utilização de calculadoras)

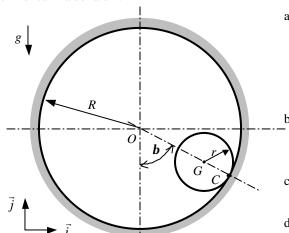
Nome:							

(3,0 pontos) Questão 1 – A haste homogênea horizontal AB de massa m e comprimento l está presa por dois fios de mesmo comprimento, conforme mostra a figura. O momento de inércia da haste em relação ao seu baricentro é $I_G = \frac{ml^2}{12}$. Sabendo que o fio da direita se rompe,

 $I_G = \frac{mt}{12}$. Sabendo que o fio da direita se rompe, determine a força de tração no fio da esquerda logo após a ruptura.



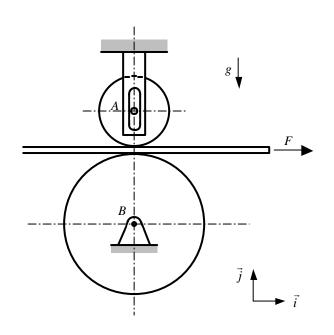
(3,5 pontos) Questão 2 — Um disco homogêneo de massa m e raio r rola sem escorregar em uma superfície cilíndrica fixa de raio R.



- a) Determine a energia cinética do disco em função de sua velocidade angular \mathbf{w} , em uma posição genérica, e usando o momento de inércia em relação a C (pertencente ao disco). O momento de inércia do disco em relação ao seu centro de massa é $I_G = \frac{mr^2}{2}$.
 - Sabendo que o disco é liberado do repouso na posição onde $\mathbf{b} = \mathbf{b}_0$, determine sua velocidade angular \vec{w} e a velocidade \vec{v}_G de seu centro de massa quando $\mathbf{b} = 0^{\circ}$.
-) Determine a relação entre a velocidade angular \boldsymbol{w} do disco e $\dot{\boldsymbol{b}}$.
- d) Calcule a reação normal da superfície cilíndrica sobre o disco quando ${\pmb b}=0^{\circ}$.

(3,5 pontos) Questão 3 — Uma placa é puxada entre dois cilindros em um processo de conformação mecânica, com uma força F constante. A massa da placa é desprezível em relação às inércias dos cilindros. O cilindro superior tem massa m e raio r, e seu centro A pode deslizar sem atrito pela guia vertical. O cilindro inferior, de massa 4m e raio 2r, está articulado sem atrito pelo seu centro B. Não há escorregamento entre a placa e os cilindros.

- a) Desenhe os diagramas de corpo livre da placa e de cada cilindro
- b) Calcule as forças de atrito entre a placa e os cilindros em função de suas acelerações angulares.
- c) Calcule as acelerações angulares dos cilindros em função da força F.





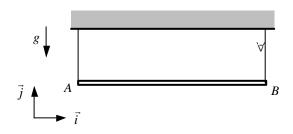
ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO

Departamento de Engenharia Mecânica

PMC 2100 – MECÂNICA A Terceira Prova – 08 de dezembro de 2000 GABARITO

(3,0 pontos) Questão 1 – A haste homogênea horizontal *AB* de massa *m* e comprimento *l* está presa por dois fios de mesmo comprimento, conforme mostra a figura. O momento de inércia da haste em relação ao seu baricentro é $I_G = \frac{ml^2}{12}$. Sabendo que o fio da direita se rompe,

determine a força de tração no fio da esquerda logo após a ruptura.



Solução:

TMB:

$$ma_G = F_T - mg \tag{1}$$

TMA:

$$I_{G}\dot{\mathbf{w}} = -F_{T} \frac{l}{2}$$

$$\frac{ml^{2}}{12}\dot{\mathbf{w}} = -F_{T} \frac{l}{2}$$

$$\dot{\mathbf{w}} = -\frac{6F_{T}}{ml}$$
(2)

(Força de tração no fio) $A \qquad \qquad G \qquad \qquad B$ $\vec{j} \qquad \qquad \vec{i} \qquad \qquad \vec{i}$

Relação cinemática:

$$a_G = \dot{\mathbf{w}} \frac{l}{2}$$

$$\dot{\mathbf{w}} = \frac{2a_G}{l} \tag{3}$$

Usando as equações (2) e (3) obtemos:

$$\frac{2a_G}{l} = -\frac{6F_T}{ml}$$

$$a_G = -\frac{3F_T}{m} \tag{4}$$

Substituindo (4) em (1):

$$m\left(-\frac{3F_{T}}{m}\right) = F_{T} - mg$$

$$4F_{T} = mg$$

$$F_T = \frac{mg}{4}$$

Solução alternativa

TMA

Em relação a G: $I_{G}\dot{\mathbf{w}} = -F_{T}\frac{l}{2}$ $\frac{ml^{2}}{12}\dot{\mathbf{w}} = -F_{T}\frac{l}{2}$ $\frac{ml^{2}}{3}\dot{\mathbf{w}} = -mg\frac{l}{2}$ $\frac{ml^{2}}{3}\dot{\mathbf{w}} = -mg\frac{l}{2}$ $\frac{ml^{2}}{3}\dot{\mathbf{w}} = -mg\frac{l}{2}$ $\frac{ml^{2}}{12}\dot{\mathbf{w}} = -\left(\frac{mg}{4}\right)\frac{l}{2}$

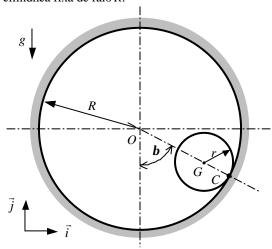
portanto:
$$F_T = \frac{mg}{4}$$

Obs.:
$$I_A = I_G + m \left(\frac{l}{2}\right)^2 = \frac{ml^2}{12} + \frac{ml^2}{4} = \frac{ml^2}{3}$$

ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO

Departamento de Engenharia Mecânica

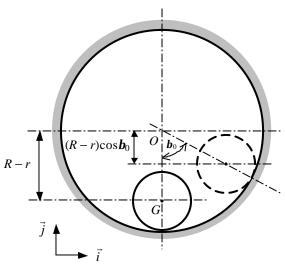
(3,5 pontos) Questão 2 – Um disco homogêneo de massa m e raio r rola sem escorregar em uma superfície cilíndrica fixa de raio R.



- Determine a energia cinética do disco em função de sua velocidade angular w, em uma posição genérica, e usando o momento de inércia em relação a C (pertencente ao disco). O momento de inércia do disco em relação ao seu centro de massa é $I_G = \frac{mr^2}{2}$
 - Sabendo que o disco é liberado do repouso na posição onde $b = b_0$, determine sua velocidade angular \vec{w} e a velocidade \vec{v}_G de seu centro de massa quando $\mathbf{b} = 0^{\circ}$.
- Determine a relação entre a velocidade angular w do disco
- Calcule a reação normal da superfície cilíndrica sobre o disco quando $\mathbf{b} = 0^{\circ}$.

Solução:

a)
$$T = \frac{1}{2}mv_G^2 + \frac{1}{2}I_G\mathbf{w}^2 \Rightarrow T = \frac{1}{2}m(\mathbf{w}r)^2 + \frac{1}{2}\frac{mr^2}{2}\mathbf{w}^2 \Rightarrow T = \frac{1}{2}\left(\frac{3mr^2}{2}\right)\mathbf{w}^2 \Rightarrow T = \frac{1}{2}I_C\mathbf{w}^2$$



b) TEC:
$$T_1 + U_{1 \to 2} = T_2$$

b) TEC:
$$T_1 + U_{1\to 2} = T_2$$

$$T_1 = 0 T_2 = \frac{3mr^2}{4} \mathbf{w}^2$$

$$U_{1\to 2} = mg(R - r)(1 - \cos \mathbf{b}_0)$$

$$0 + mg(R - r)(1 - \cos \boldsymbol{b}_0) = \frac{3mr^2}{4} \boldsymbol{w}^2$$

$$\mathbf{w}^2 = \frac{4g}{3r^2} (R - r)(1 - \cos \mathbf{b}_0)$$

$$\vec{\mathbf{w}} = \sqrt{\frac{4g}{3r^2} (R - r)(1 - \cos \mathbf{b}_0)} \vec{k}$$

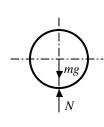
$$\vec{v}_G = -\mathbf{w}r\vec{i} \implies \vec{v}_G = -\sqrt{\frac{4g}{3} (R - r)(1 - \cos \mathbf{b}_0)} \vec{i}$$

c)
$$v_G = \mathbf{w} \, r = \dot{\mathbf{b}} (R - r) \implies \mathbf{\dot{b}} = \frac{r}{R - r} \mathbf{w}$$

d) TMB: $ma_G \, \vec{j} = (N - mg) \, \vec{j} \implies N = m(a_G + g)$

d) TMB:
$$ma_G \vec{j} = (N - mg)\vec{j} \Rightarrow N = m(a_G + g)$$

 $a_G = a_n = \dot{\boldsymbol{b}}^2 (R - r)$ (no ponto mais baixo da trajetória \boldsymbol{w} é máximo, logo $\dot{\boldsymbol{w}} = 0 \Rightarrow a_t = \dot{\boldsymbol{w}}r = 0$)



$$N = m \left[\dot{\boldsymbol{b}}^{2} (R - r) + g \right] \Rightarrow N = m \left[\left(\frac{r}{R - r} \boldsymbol{w} \right)^{2} (R - r) + g \right]$$

$$N = m \left[\left(\frac{r}{R-r} \right)^2 \left[\frac{4g}{3r^2} (R-r) (1-\cos \boldsymbol{b}_0) \right] (R-r) + g \right]$$

$$\vec{N} = m \left[\frac{4g}{3} (1 - \cos \mathbf{b}_0) + g \right] \vec{j}$$

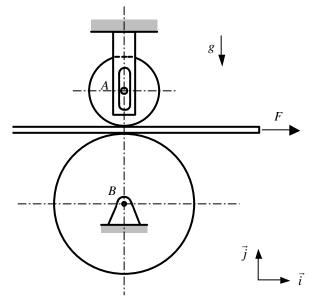


ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO

Departamento de Engenharia Mecânica

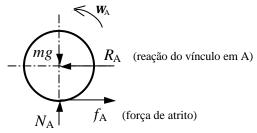
(3,5 pontos) Questão 3 — Uma placa é puxada entre dois cilindros em um processo de conformação mecânica, com uma força F constante. A massa da placa é desprezível em relação às inércias dos cilindros. O cilindro superior tem massa m e raio r, e seu centro A pode deslizar sem atrito pela guia vertical. O cilindro inferior, de massa 4m e raio 2r, está articulado sem atrito pelo seu centro B. Não há escorregamento entre a placa e os cilindros.

- a) Desenhe os diagramas de corpo livre da placa e de cada cilindro.
- Calcule as forças de atrito entre a placa e os cilindros em função de suas acelerações angulares.
- c) Calcule as acelerações angulares dos cilindros em função da força F.

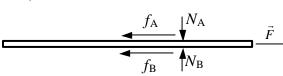


Solução:

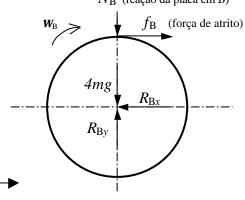
a)



(reação da placa em A)



 $N_{\rm B}$ (reação da placa em $\it B$)



 $(R_{\rm Bx} \; {\rm e} \; R_{\rm By} {:} \; {\rm reações} \; {\rm do} \; {\rm vínculo} \; {\rm em} \; B)$

b) TMA

cilindro superior:

$$I_{A}\dot{\mathbf{w}}_{A} = f_{A}r$$

$$f_{A} = \frac{I_{A}\dot{\mathbf{w}}_{A}}{r} \Rightarrow f_{A} = \frac{mr^{2}}{2}\frac{\dot{\mathbf{w}}_{A}}{r}$$

$$f_{A} = \frac{mr}{2}\dot{\mathbf{w}}_{A}$$

$$(1)$$

cilindro inferior:

$$I_{B}\dot{\mathbf{w}}_{B} = f_{B}2r$$

$$f_{B} = \frac{I_{B}\dot{\mathbf{w}}_{B}}{2r} \Rightarrow f_{B} = \frac{4m(2r)^{2}}{2}\frac{\dot{\mathbf{w}}_{B}}{2r}$$

$$\boxed{f_{B} = 4mr\dot{\mathbf{w}}_{B}}$$
(2)

c) TMB placa:

$$0 = F - f_A - f_B \Rightarrow F = f_A + f_B$$
 (3)
$$0 = N_B - N_A$$

como não há escorregamento, as acelerações tangenciais são iguais:

$$a_t = \dot{\mathbf{w}}_A r = \dot{\mathbf{w}}_B 2r \Longrightarrow \dot{\mathbf{w}}_A = 2\dot{\mathbf{w}}_B \tag{4}$$

De (1), (2), (3) e (4):
$$F = \frac{mr}{2} 2\dot{\mathbf{w}}_B + 4mr\dot{\mathbf{w}}_B = 5mr\dot{\mathbf{w}}_B \Rightarrow \mathbf{\dot{w}}_B = \frac{F}{5mr}$$

$$\dot{\mathbf{w}}_A = \frac{2F}{5mr}$$