

# Divisão e Conquista

SCC 211 - Lab. Algoritmos Avanc. II

# Esta aula não é sobre:

- Quicksort
  - Mergesort
  - Busca binária (o algoritmo de busca em um vetor ordenado)
- 
- Aqui veremos estratégias interessantes para resolver problemas baseado no paradigma de divisão e conquista:
    - Sim... vamos repartir o problema em “pedaços” menores de forma a reduzir a complexidade e, no final, obter o resultado desejado
    - Nossa esperança: o que era  $O(n^2)$ , agora passa a ser  $O(n \log n)$  !!!

# Mas caso vc se esqueceu...!

- Mergesort:
  - divida o vetor em duas metades
  - recursivamente ordene cada metade
  - mescle ambas metades de forma a obter o resultado!



Jon von Neumann (1945)

A L G O R I T H M S

A L G O R

I T H M S

divide  $O(n)$

A G L O R

H I M S T

sort  $2T(n/2)$

A G H I L M O R S T

merge  $O(n)$

# Complexidade - Divisão e Conquista

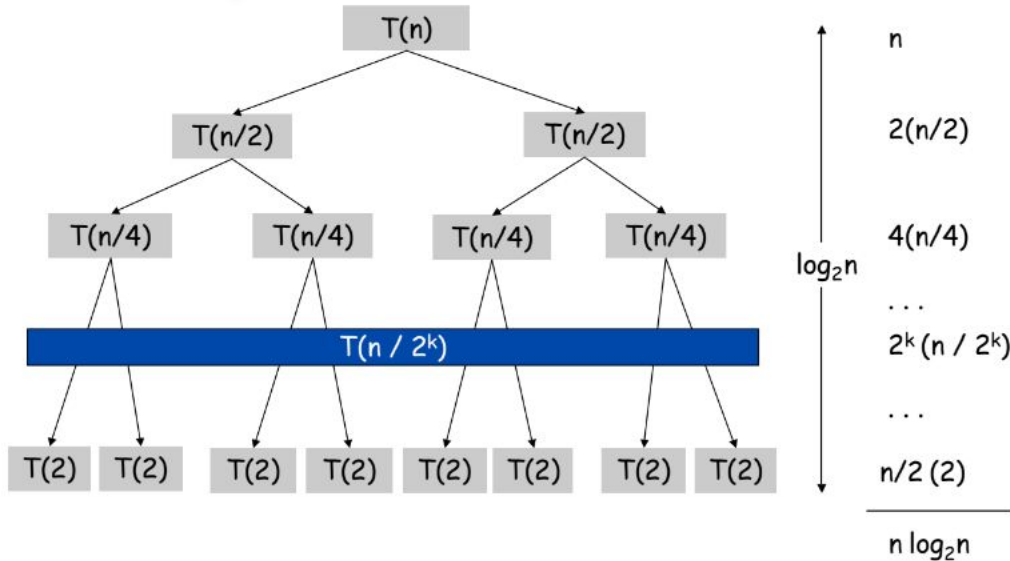
- Seja  $T(n)$  o tempo de execução do pior caso para uma entrada  $n$ .
- Se  $n$  é par, a estratégia é de ordem  $O(n)$  para separar os valores em 2 metades
- Leva  $T(n/2)$  para resolver cada metade (pior caso, claro...)
- Finalmente,  $O(n)$  para combinar as soluções provenientes das 2 **chamadas recursivas**.
- O tempo de execução  $T(n)$  satisfaz a seguinte relação de recorrência:

$$\gggg T(n) \leq 2T(n/2) + cn. \quad (\text{para } n > 2)$$

$$\gggg T(2) \leq c \quad \text{informalmente, fazemos: } T(n) \leq 2T(n/2) + O(n)$$

# Prova por Árvore de Recursão

$$T(n) = \begin{cases} 0 & \text{if } n=1 \\ \underbrace{2T(n/2)}_{\text{sorting both halves}} + \underbrace{n}_{\text{merging}} & \text{otherwise} \end{cases}$$



# Complexidade: Divisão e Conquista

- nível 0: problema de tamanho  $n$ :  $c(n)$  + recursões...
- nível 1: 2 problemas tam =  $cn/2$ :  $2 \cdot cn/2 = cn$  + recursões subsequentes
- nível 2: 4 problemas tam =  $n/4$ :  $4 \cdot cn/4 = cn$  + recursões....
- qual o padrão?
  - No nível  $j$  da recursão, o nro de subproblemas dobra  $j$  vezes  $\ggg 2^j$
  - O tamanho de cada subproblema encolhe por um fator de  $2^j$ . Tam subprob =  $n / 2^j$
  - O nível  $j$  contribui com um tempo de  $2^j(cn / 2^j) = cn$
- Somando todos os níveis da recursão
  - vimos que  $cn$  se repete em todos os níveis.
  - O nro de vezes que a entrada deve ser dividida ao meio de  $n$  até 2 é  $\log_2 n$
- Somando-se  $cn$  para todos os  $\log n$  níveis de recursão dá:  $O(n \log n)$

# Contando inversões

- Análise de *ranking* é algo muito usado hoje em dia (web). Vários sites usam o que se chama de filtragem colaborativa para tentar casar (dar *matching*) suas preferências.
  - livros, filmes, músicas, etc..
  - feito isso, vc recebe uma série de dicas sobre o que consumir.

# Contando inversões

- Basicamente, o que procuramos aqui é comparar 2 *rankings*.
  - Eu elenco/"ranqueio"  $n$  filmes de que gosto rotulando-os entre  $1, \dots, n$ 
    - $1$  é o de que mais gosto e  $n$  o de que menos gosto.
  - Agora ordene estes rótulos de acordo com a preferência do outro
  - Basta contar agora quantos pares estão "fora de ordem".



# Contando inversões


A métrica de similaridade: o número de inversões entre 2 rankings.

- Meu rank:  $1, 2, \dots, n$ .
- Outro rank:  $a_1, a_2, \dots, a_n$ .
- Filmes  $i$  e  $j$  **invertidos** se  $i < j$ , mas  $a_i > a_j$ .

*Filmes*

	A	B	C	D	E
Eu	1	2	3	4	5
Outro	1	3	4	2	5

Inversões  
3-2, 4-2



# Contando inversões

- Um algoritmo força bruta para isso seria como
- E qual a complexidade?

# Contando inversões

- Um algoritmo força bruta para isso teria que complexidade?
- **Força Bruta:** verifique todos  $\Theta(n^2)$  pares  $i, j$ .

## Contando inversões: Dividir-e-Conquistar

Suponha o vetor:

1	5	4	8	10	2	6	9	12	11	3	7
---	---	---	---	----	---	---	---	----	----	---	---

# Contando inversões: Dividir-e-Conquistar

Suponha o vetor:

- **Dividir:** separar a lista em duas metades.

1	5	4	8	10	2	6	9	12	11	3	7
---	---	---	---	----	---	---	---	----	----	---	---

1	5	4	8	10	2	6	9	12	11	3	7
---	---	---	---	----	---	---	---	----	----	---	---

Dividir:  $O(n)$ .

# Contando inversões: Dividir-e-Conquistar

Suponha o vetor:

- **Dividir**: separar a lista em duas metades.
- **Conquistar**: recursivamente, contar as inversões em cada metade.



Dividir:  $O(1)$ .



Conquistar:  $2T(n / 2)$

5 inversões no azul

5-4, 5-2, 4-2, 8-2, 10-2

8 inversões no verde

6-3, 9-3, 9-7, 12-11, 12-3, 12-7, 11-3, 11-7

# Contando inversões: Dividir-e-Conquistar

Suponha o vetor:

- **Dividir**: separar a lista em duas metades.
- **Conquistar**: recursivamente, contar as inversões em cada metade.
- **Combinar**: contar inversões para  $a_i$  and  $b_j$  em metades distintas, e retorne a soma das 3 quantidades.

1	5	4	8	10	2	6	9	12	11	3	7
---	---	---	---	----	---	---	---	----	----	---	---

Divide:  $O(1)$ .

1	5	4	8	10	2	6	9	12	11	3	7
---	---	---	---	----	---	---	---	----	----	---	---

5 inversões no azul

8 inversões no verde

Conquer:  $2T(n / 2)$

9 inversões azul-verde

5-3, 4-3, 8-6, 8-3, 8-7, 10-6, 10-9, 10-3, 10-7

**Combinar: ???**

Total =  $5 + 8 + 9 = 22$ .

# Contando inversões: Combinar

**Combinar:** contar inversões em ambas metades

- Assuma que cada metade está **ordenada**.
- $a_i$  e  $b_j$  estão em metades distintas.
- **Combine** as duas metades ordenadas em um único vetor ordenado.



isso preserva invariância  
quanto à ordenação!

3	7	10	14	18	19
---	---	----	----	----	----

2	11	16	17	23	25
---	----	----	----	----	----

6	3	2	2	0	0
---	---	---	---	---	---

13 inversões azul-verde:  $6 + 3 + 2 + 2 + 0 + 0$

Contar:  $O(n)$

2	3	7	10	11	14	16	17	18	19	23	25
---	---	---	----	----	----	----	----	----	----	----	----

Mesclar:  $O(n)$

$$T(n) \leq T(\lfloor n/2 \rfloor) + T(\lceil n/2 \rceil) + O(n) \Rightarrow T(n) = O(n \log n)$$



# Contando Inversões: Implementação

Pré-condição. [Merge-and-Count] A e B ordenados.

Pós-condição. [Sort-and-Count] L ordenado.

```
Sort-and-Count(L) {  
    if list L has one element  
        return 0 and the list L  
  
    Divide the list into two halves A and B  
    ( $r_A$ , A)  $\leftarrow$  Sort-and-Count(A)  
    ( $r_B$ , B)  $\leftarrow$  Sort-and-Count(B)  
    ( $r$ , L)  $\leftarrow$  Merge-and-Count(A, B)  
  
    return  $r = r_A + r_B + r$  and the sorted list L  
}
```

## Pares de Pontos mais Próximos

- **O Problema.** Dados  $n$  pontos em um plano, encontre o par com a menor distância Euclidiana entre eles, ou seja, encontre o par mais próximo !

# Pares de Pontos mais Próximos

- **O Problema.** Dados  $n$  pontos em um plano, encontre o par com a menor distância Euclidiana entre eles, ou seja, encontre o par mais próximo !
- **Aplicações em Geometria Computacional**
  - CG
  - Visão Computacional
  - GIS (Geographic Information Systems)
  - Modelagem Molecular
- Qual o algoritmo força bruta e sua complexidade ?
- E qual seria o algoritmo e complexidade se o problema fosse 1D, isto é, todos os pontos estivessem em uma única linha?

# Pares de Pontos mais Próximos

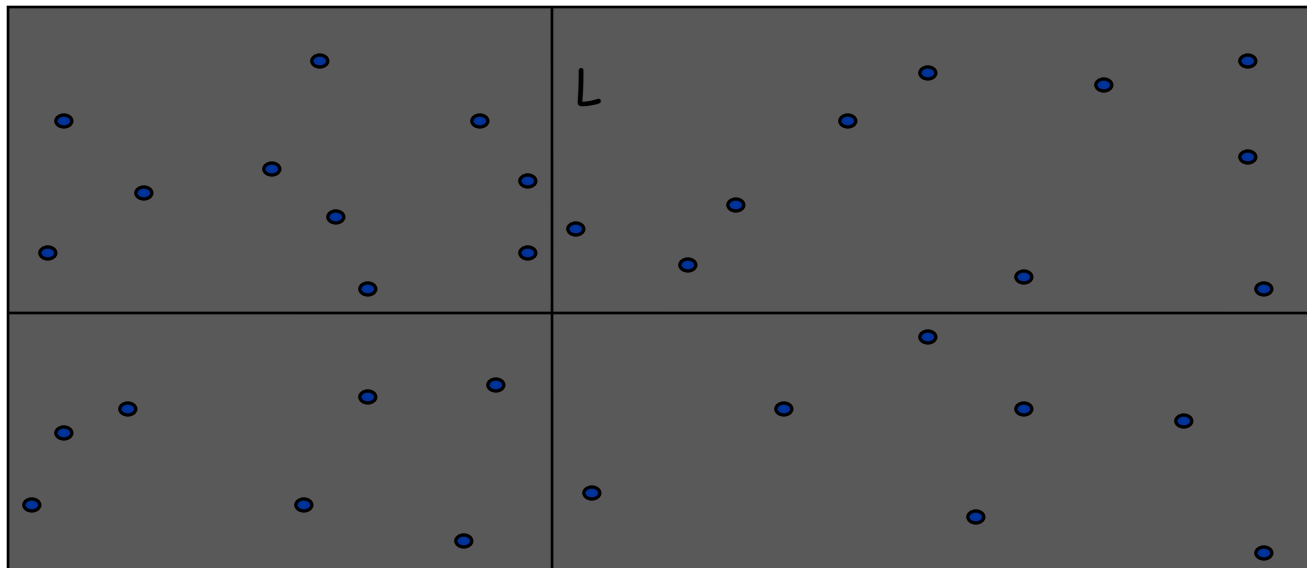
- **O Problema.** Dados  $n$  pontos em um plano, encontre o par com a menor distância Euclidiana entre eles, ou seja, encontre o par mais próximo !
- **Aplicações em Geometria Computacional**
  - CG
  - Visão Computacional
  - GIS (Geographic Information Systems)
  - Modelagem Molecular
- **Qual o algoritmo força bruta e sua complexidade?**
  - Verifique todos os pares de pontos  $p$  e  $q$  em  $\Theta(n^2)$  comparações.
- **E qual seria o algoritmo e complexidade de o problema fosse 1D, isto é, todos os pontos estivessem em uma única linha?**
  - Ordene o pontos -  $O(n \log n)$ . A seguir, percorra a lista calculando a distância de um ponto com o próximo. Devolva o valor mínimo.

# Pares de Pontos mais Próximos

- Notação
  - $P$  é um conjunto de pontos  $\{p_1, \dots, p_n\}$ , onde  $p_i$  tem coordenada  $(x_i, y_i)$
  - Sejam  $p_i$  e  $p_j$  pertencentes a  $P$ .
    - $d(p_i, p_j)$  é a distância Euclidiana entre eles
  - Assuma que não há 2 pontos com as mesmas coordenadas  $y$  ou coordenadas  $x$ .
    - Esta restrição pode ser eliminada se aplicarmos uma rotação aos pontos de forma a tornar esta afirmação verdadeira e usar o algoritmo apresentado !

# Pares de Pontos mais Próximos: Primeira Tentativa

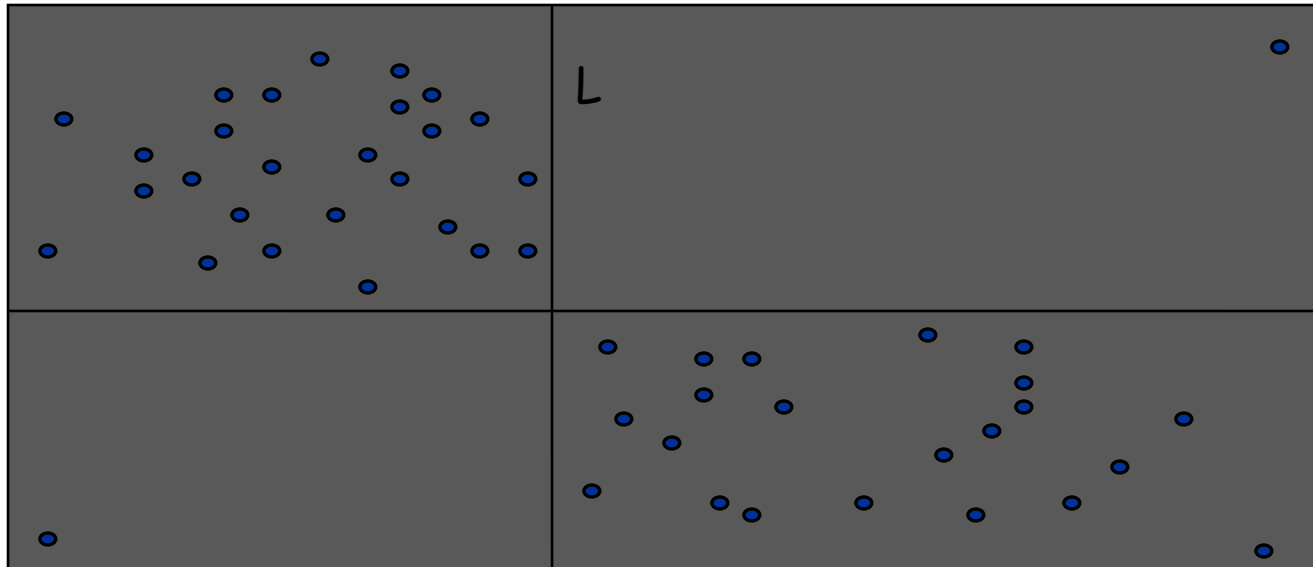
Divisão. Sub-divida a região em 4 quadrantes



## Pares de Pontos mais Próximos: Primeira Tentativa

**Divisão.** Sub-divida a região em 4 quadrantes

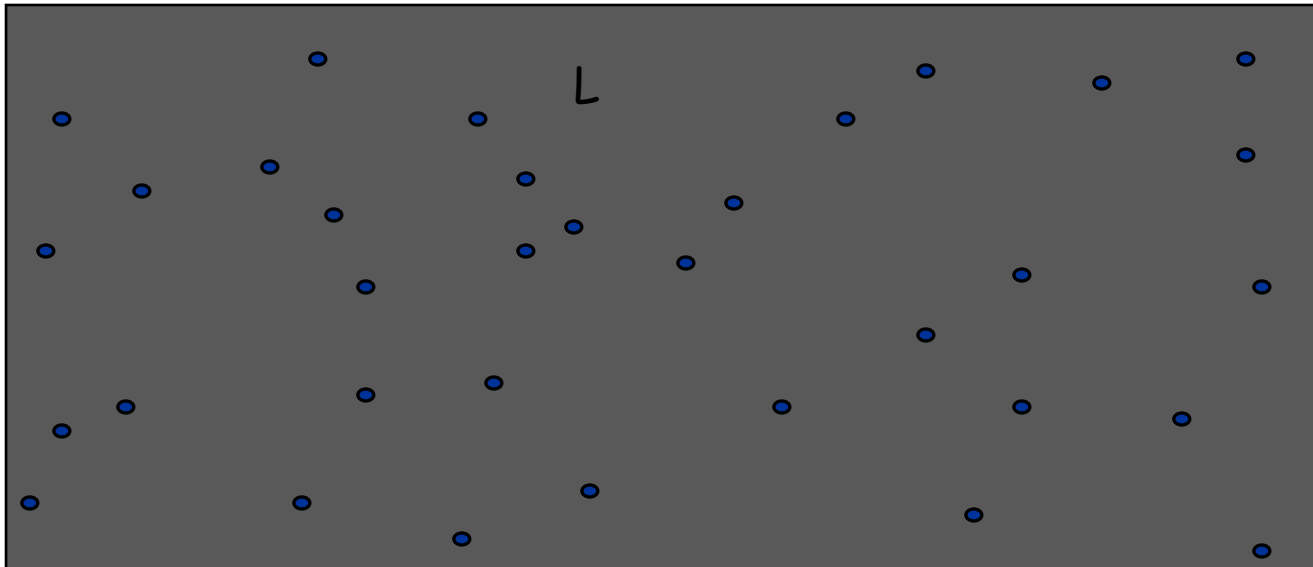
**Obstáculo.** Impossível garantir  $n/4$  pontos em cada parte.



# Pares de Pontos mais Próximos

## Algoritmo.

- **Antes da recursão:** Ordenar os pontos em função do eixo  $x$ . (Lista  $P_x$ ). Veremos que será preciso uma lista  $P_y$ , ordenada pelo eixo  $y$ .  
..... As listas deverão guardar as posições de cada ponto.....

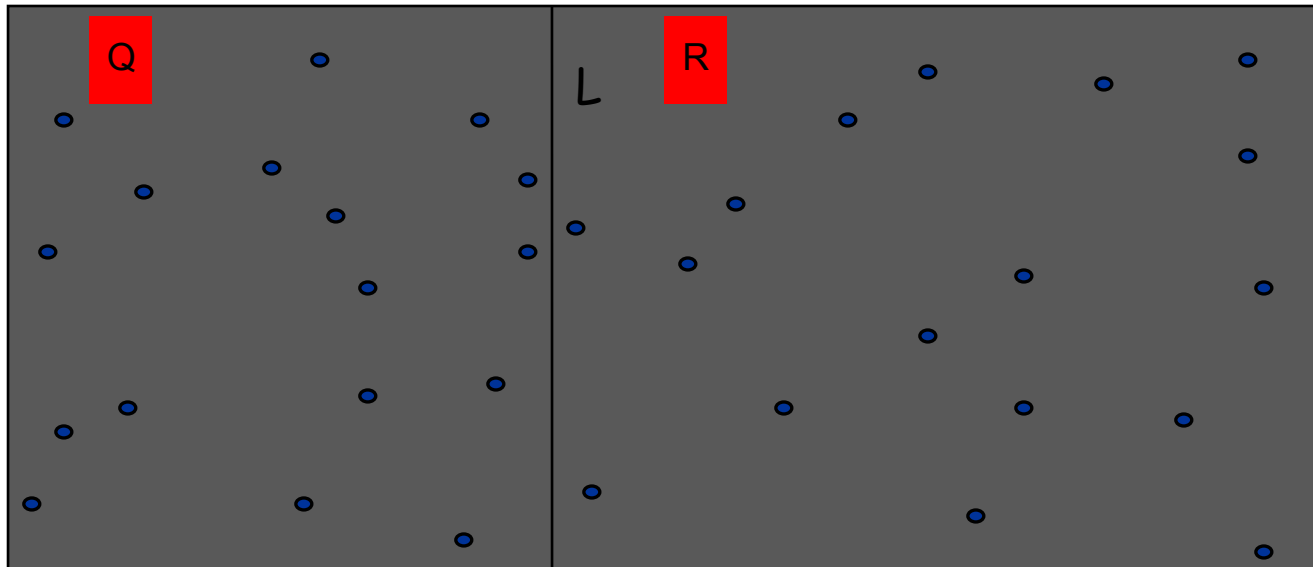




# Pares de Pontos mais Próximos

## Algoritmo.

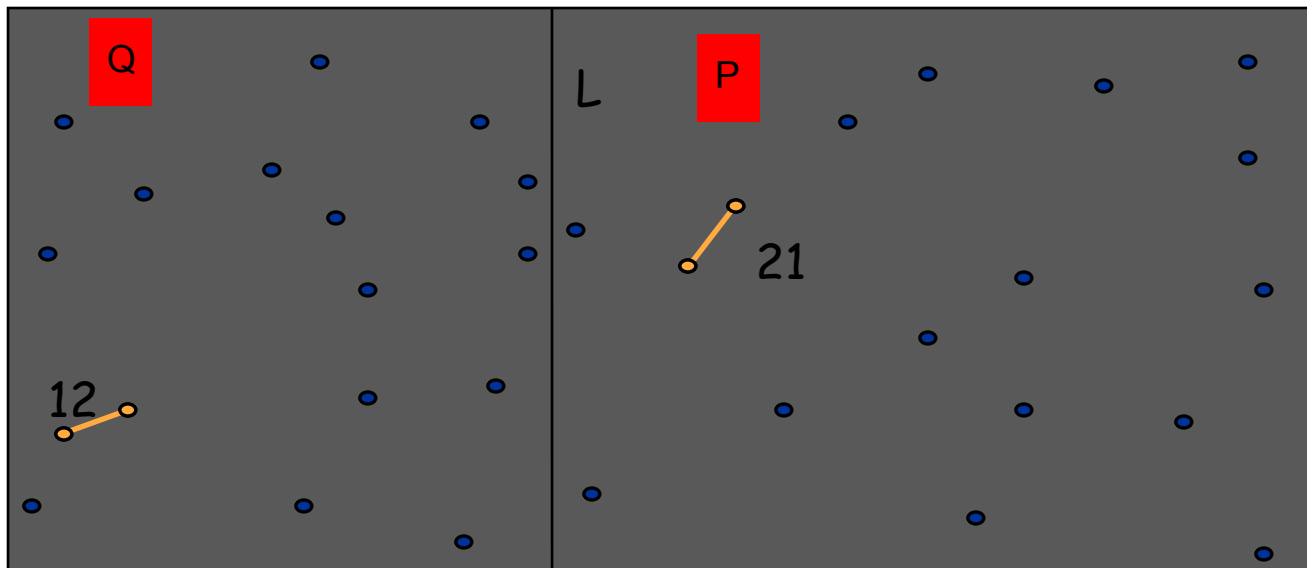
- **Divisão:** desenhe uma linha vertical  $L$  de forma que aproximadamente metade dos pontos estejam em cada lado. Utilize  $P_x$  para isso.  
Crie as listas  $Q_x, Q_y, R_x$  e  $R_z \gg O(n)$



# Pares de Pontos mais Próximos

## Algoritmo.

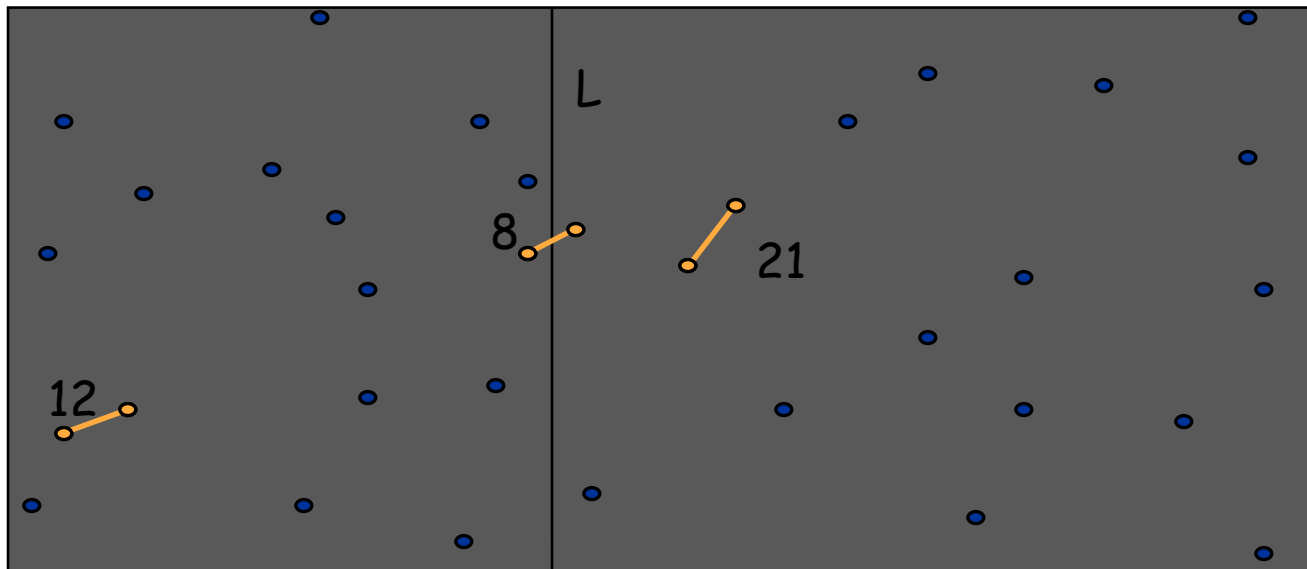
- **Divisão:** desenhe uma linha vertical L de forma que aproximadamente metade dos pontos estejam em cada lado.
- **Conquista:** Recursivamente, encontre o par mais próximo para cada lado.
  - $(q_x, q_y)$  par mais próximo em Q.  $(p_x, p_y)$  par mais próximo em P.



# Pares de Pontos mais Próximos

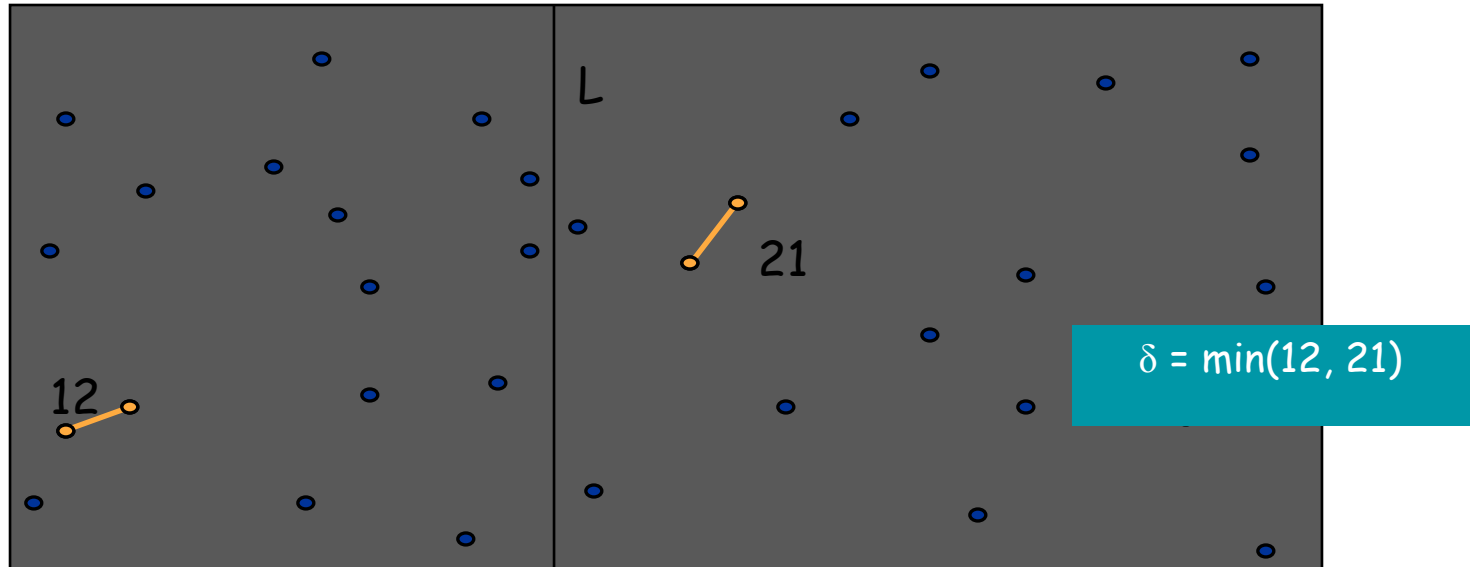
## Algoritmo.

- Divisão: desenhe uma linha vertical L de forma que aproximadamente metade dos pontos estejam em cada lado.
- Conquista: encontre o par mais próximo para cada lado recursivamente.
- **União**: encontre o par mais próximo com um ponto em cada lado ← parece  $\Theta(n^2)$
- Retorne a melhor das 3 soluções.



## Pares de Pontos mais Próximos

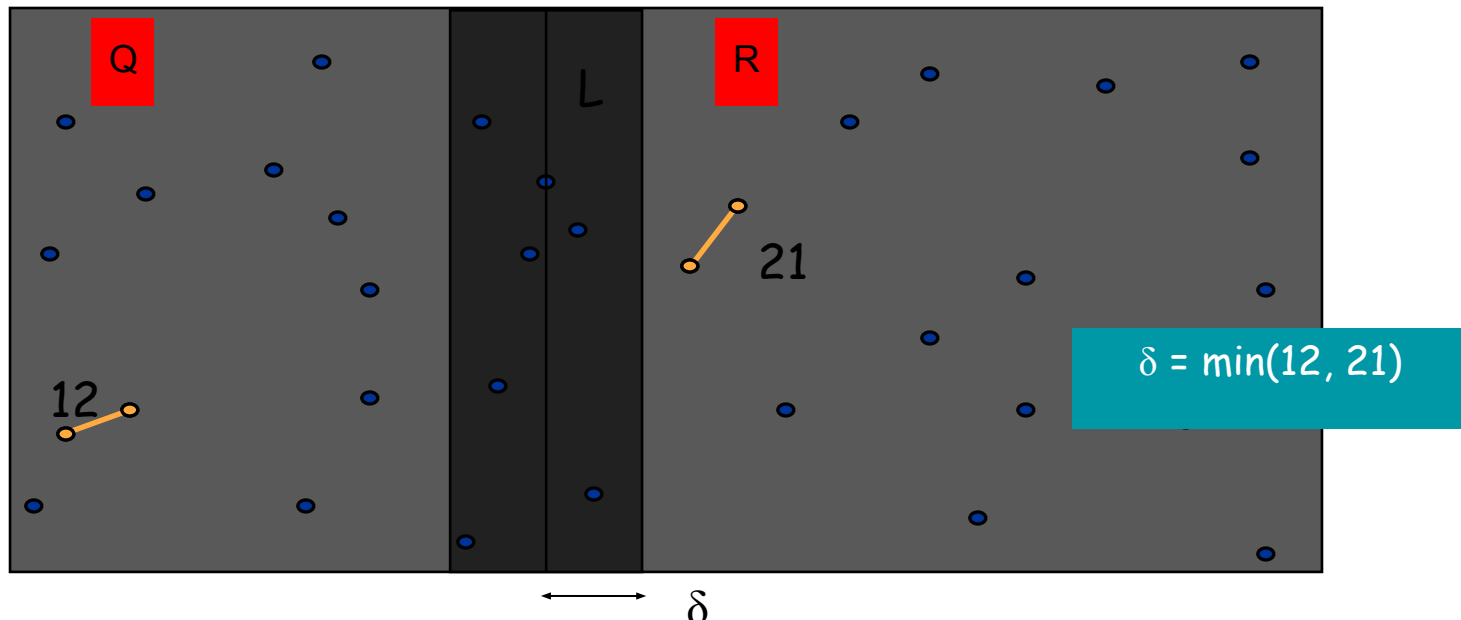
Seja  $\delta = \min (d((q_x, q_y) ), d((p_x, p_y) ) )$



## Pares de Pontos mais Próximos

Seja  $\delta = \min (d((q_x, q_y)), d((p_x, p_y)))$

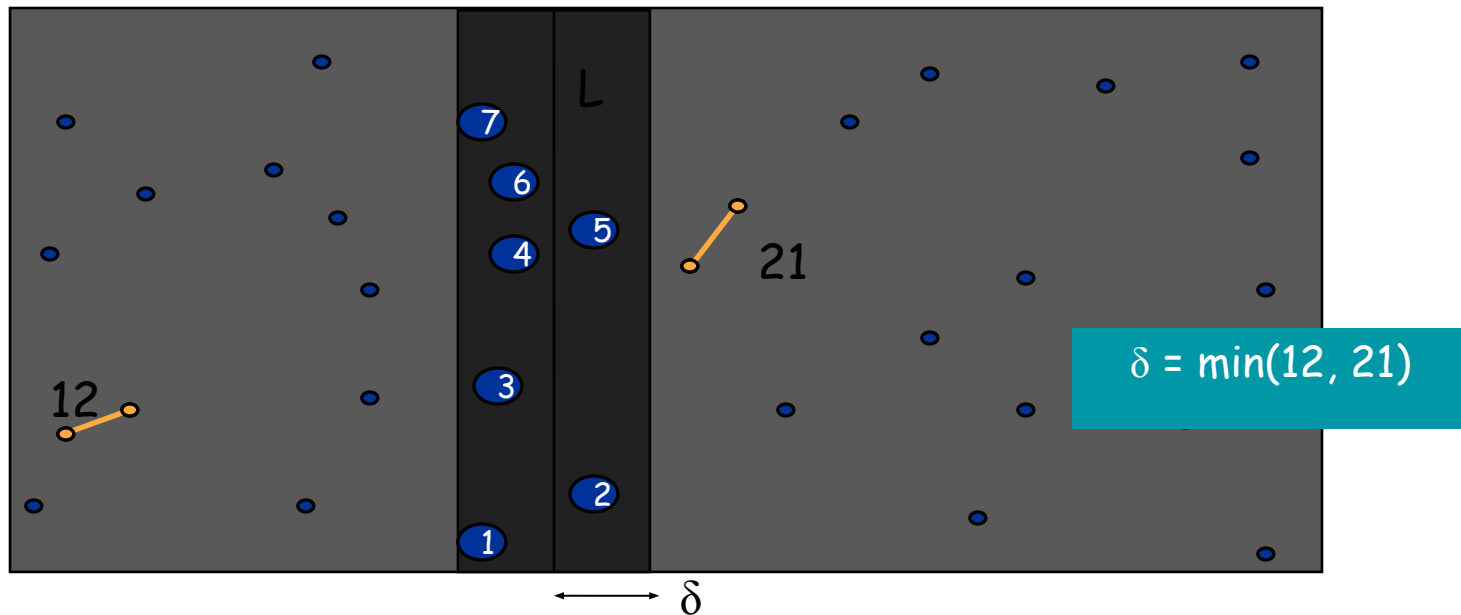
- Observação: somente é preciso considerar os pontos dentro de  $\delta$  da linha L. Obs: L é a reta posicionada em  $x^*$ , ponto mais à direita de Q.





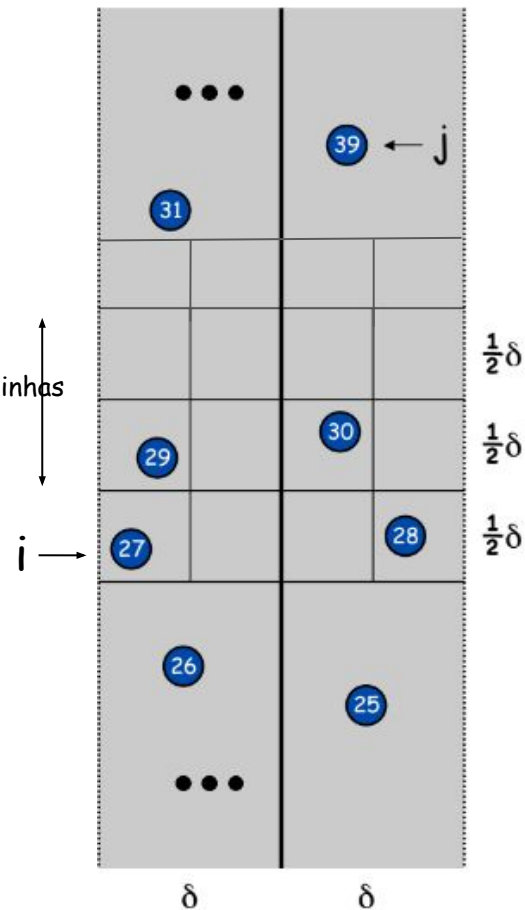
## Pares de Pontos mais Próximos

- Portanto, podemos restringir a busca de  $r$  e  $q$  entre os pontos que estão em uma **porção da faixa**  $P$ , que é a faixa escura na figura abaixo... (pontos 1, 2, 3,...,7).
- Quantos pontos pode haver nesta faixa?
- Mas por quanto pontos precisamos procurar???
  - Seja  $S \subseteq P$ , esta região em que os pontos estão ordenados crescentemente pela coord.  $y$ . Usando a lista  $P_y$ , isso pode ser feito em  $O(n)$ ...
- Se existe um par de pontos  $(q,r)$  cuja distância  $< \delta$ , somente se existe  $s, s' \in S$



## Pares de Pontos mais Próximos

- Seja  $s_i$  um ponto na faixa  $2\delta$ , sendo  $i^a$  a menor coordenada  $y$ . (ponto 27)
- Se  $s_i, s_j \in S$  e  $d(s_i, s_j) < \frac{\delta}{2}$ , então  $s_i, s_j$  estão a no máximo 15 posições um do outro, na lista  $S_y$ .
- Observe a figura ao lado...
- Sobre a linha  $L$ , desenhamos quadrados de lado  $= \delta/2$ . Uma linha consiste de 4 caixas cujos lados horizontais têm a mesma coordenada  $y$ .
- Não há dois pontos numa mesma caixa, pois isso contradiz nossa definição de  $\frac{\delta}{2}$  mínimo em  $Q$  ou em  $R$ .
- Suponha que  $s_i$  e  $s_j$  tem  $d(s_i, s_j) < \frac{\delta}{2}$  e que estejam a 16 posições de distância em  $S_y$ .
- Lembre que  $s_i$  tem a menor coord.  $y$ . Como há apenas um ponto por caixa, deve haver ao menos 3 faixas de caixas entre  $s_i$  e  $s_j$ .
- Mas qq par de pontos separados por 3 linhas de caixas deveriam estar a uma distância de no mínimo  $3\delta/2$  - **uma contradição**





# Algoritmo

Closest-Pair( $p_1, \dots, p_n$ ) {

**Compute** separation line  $L$  such that half the points are on one side and half on the other side.

$O(n \log n)$

$\delta_1 = \text{Closest-Pair}(\text{left half})$

$\delta_2 = \text{Closest-Pair}(\text{right half})$

$2T(n/2)$

$\delta = \min(\delta_1, \delta_2)$

**Delete** all points further than  $\delta$  from separation line  $L$

$O(n)$

**Sort** remaining points by  $y$ -coordinate.

$O(n \log n)$

**Scan** points in  $y$ -order and compare distance between each point and next 11 neighbors. If any of these distances is less than  $\delta$ , update  $\delta$ .

$O(n)$

**return**  $\delta$ .

}

Closest-Pair( $P$ )

Construct  $P_x$  and  $P_y$  ( $O(n \log n)$  time)

$(p_0^*, p_1^*) = \text{Closest-Pair-Rec}(P_x, P_y)$

Closest-Pair-Rec( $P_x, P_y$ )

If  $|P| \leq 3$  then

find closest pair by measuring all pairwise distances

Endif

Construct  $Q_x, Q_y, R_x, R_y$  ( $O(n)$  time)

$(q_0^*, q_1^*) = \text{Closest-Pair-Rec}(Q_x, Q_y)$

$(r_0^*, r_1^*) = \text{Closest-Pair-Rec}(R_x, R_y)$

$\delta = \min(d(q_0^*, q_1^*), d(r_0^*, r_1^*))$

$x^*$  = maximum  $x$ -coordinate of a point in set  $Q$

$L = \{(x, y) : x = x^*\}$

$S =$  points in  $P$  within distance  $\delta$  of  $L$ .

Construct  $S_y$  ( $O(n)$  time)

For each point  $s \in S_y$ , compute distance from  $s$

to each of next 15 points in  $S_y$

Let  $s, s'$  be pair achieving minimum of these distances

( $O(n)$  time)

If  $d(s, s') < \delta$  then

Return  $(s, s')$

Else if  $d(q_0^*, q_1^*) < d(r_0^*, r_1^*)$  then

Return  $(q_0^*, q_1^*)$

Else

Return  $(r_0^*, r_1^*)$

Endif

## Pares de Pontos mais Próximos: Análise

Tempo de execução.

$$T(n) \leq 2T(n/2) + O(n \log n) \Rightarrow T(n) = O(n \log^2 n)$$

Q. Podemos calcular em  $O(n \log n)$ ?

Resp. Sim. Não ordenar pontos na faixa a partir do zero a cada vez.

- Cada recursão retorna duas listas: todos os pontos ordenados pela coordenada  $y$ , e todos os pontos ordenados pela coordenada  $x$ .
- Ordene por **merging** as duas listas pré-ordenadas.

$$T(n) \leq 2T(n/2) + O(n) \Rightarrow T(n) = O(n \log n)$$