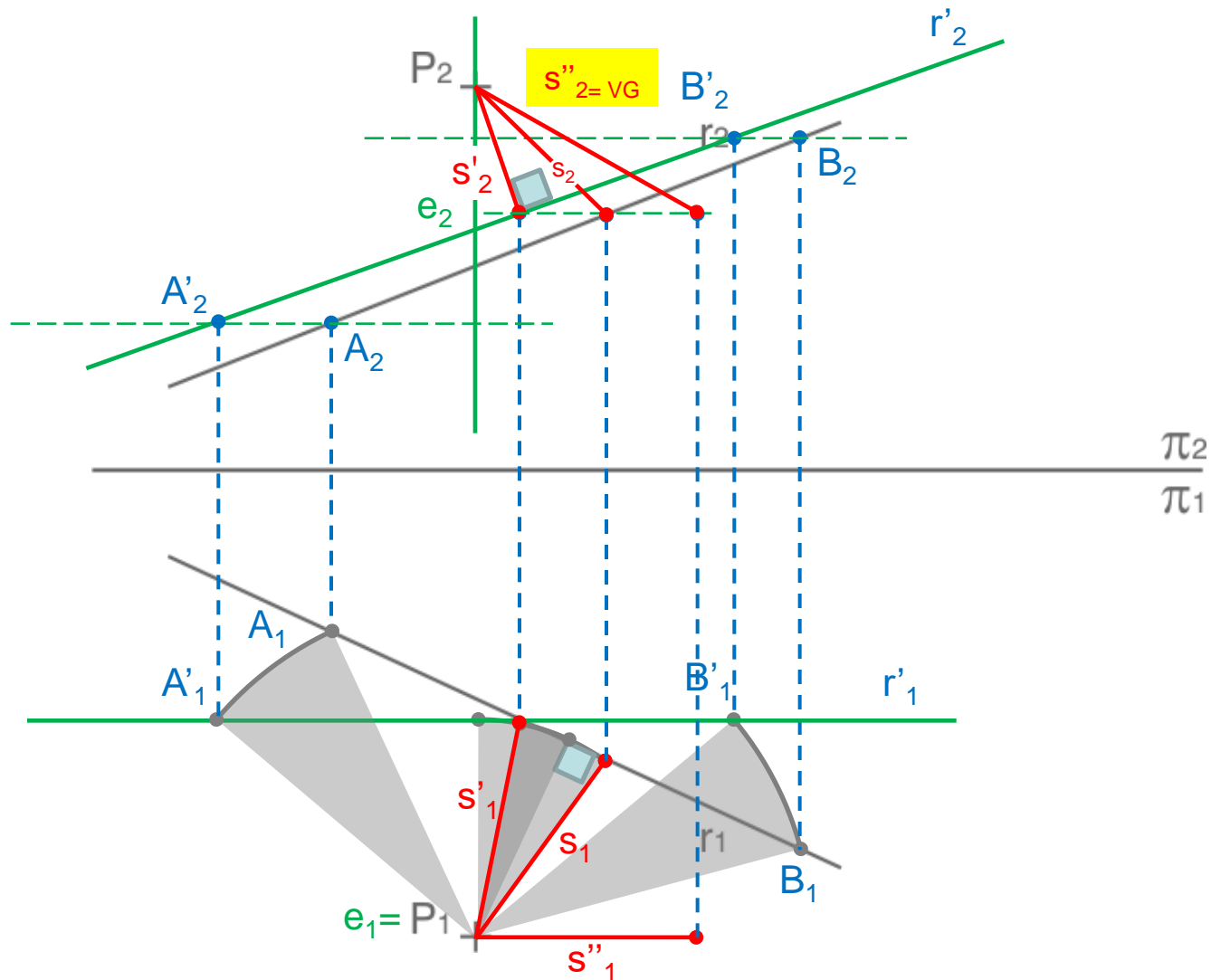
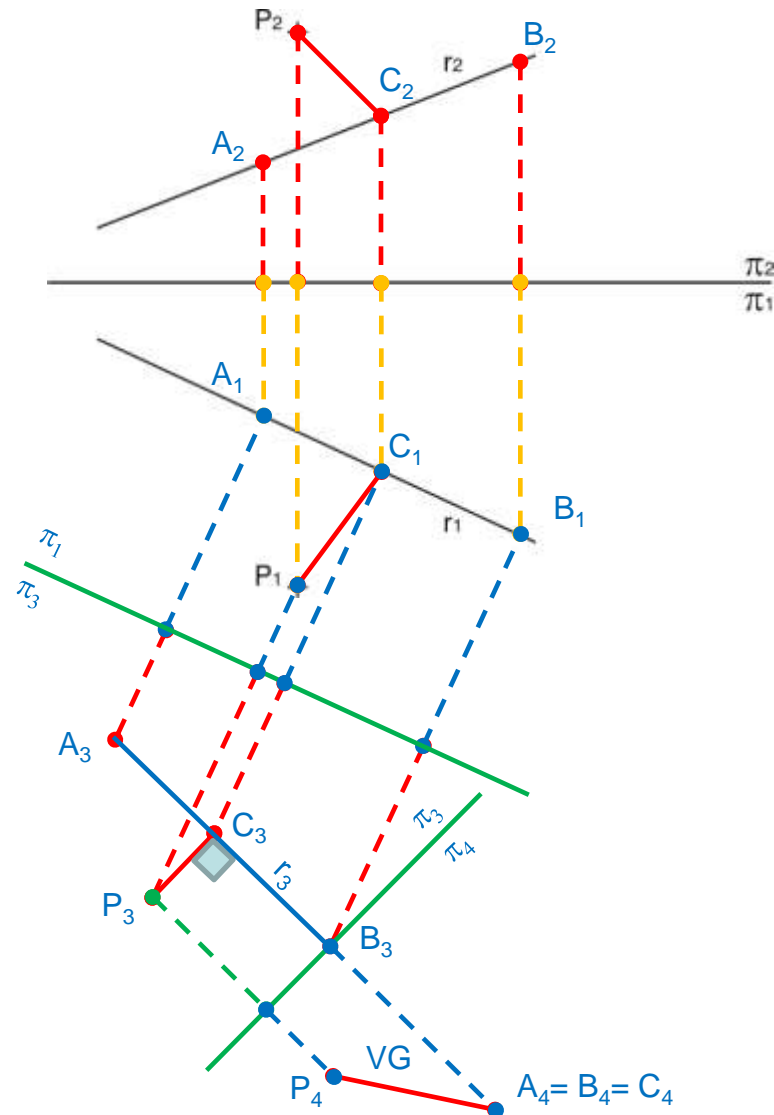


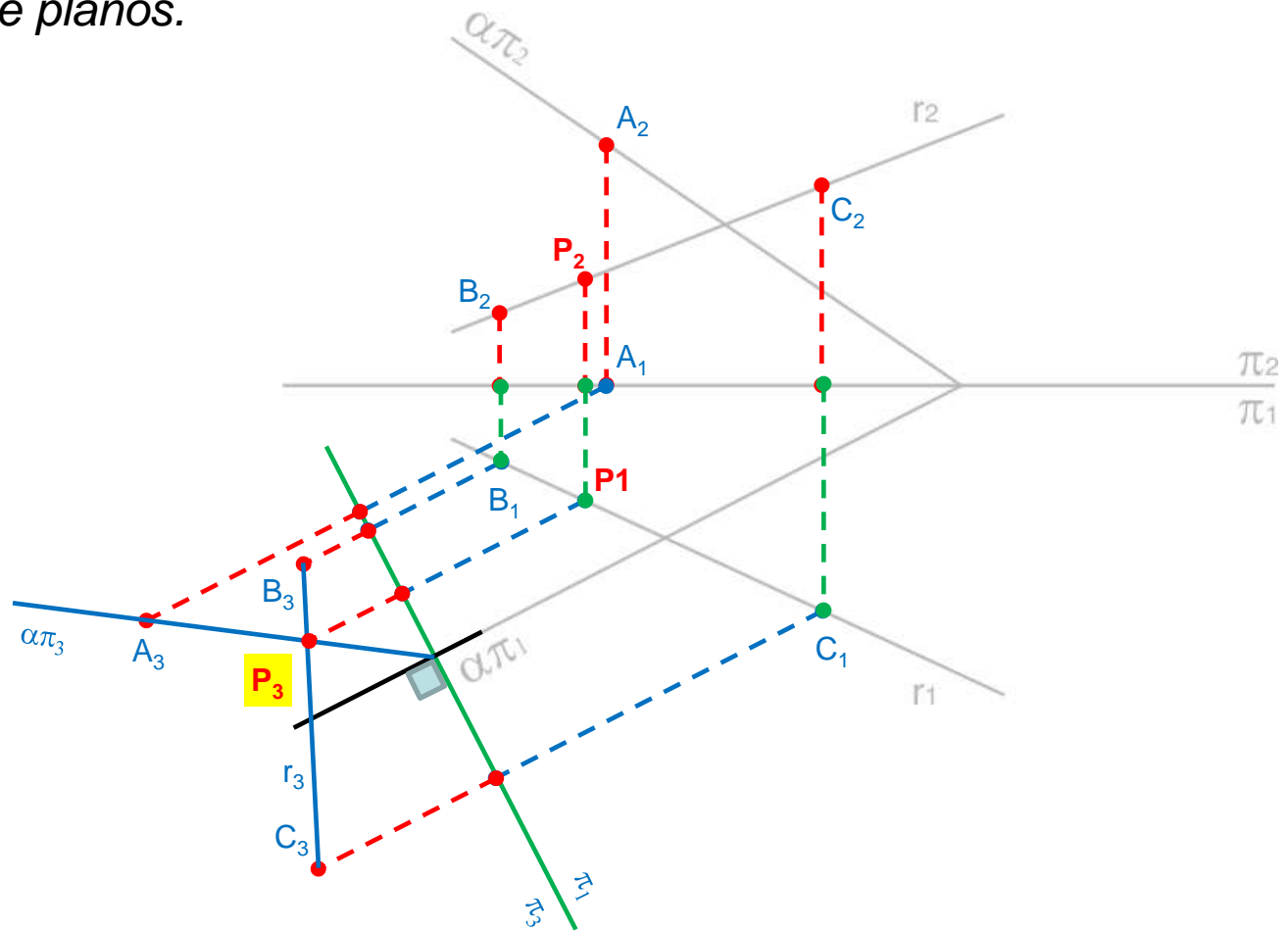
Exercício 36: Determinar a distância entre a reta r e o ponto P usando o método da rotação.



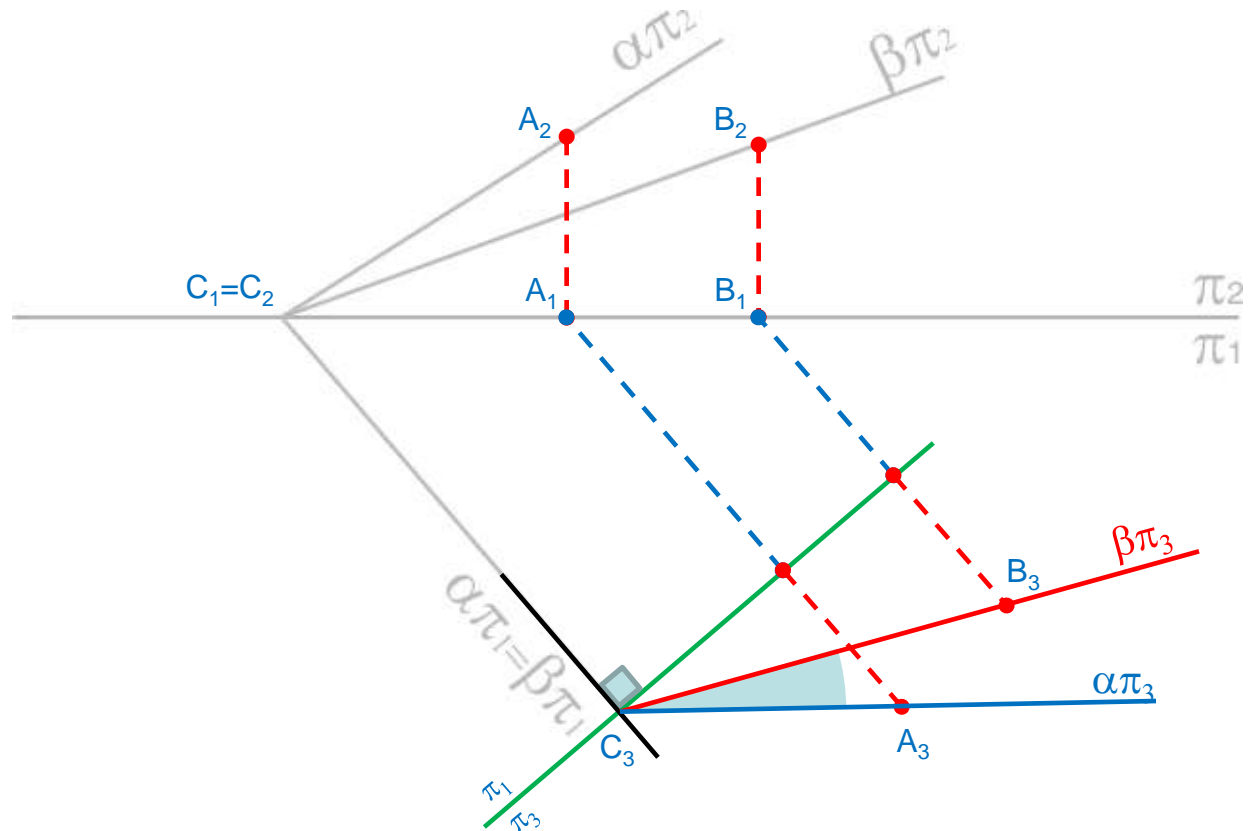
Exercício 37: Determinar a distância entre a reta r e o ponto P usando o método da mudança de Plano de Projeção.



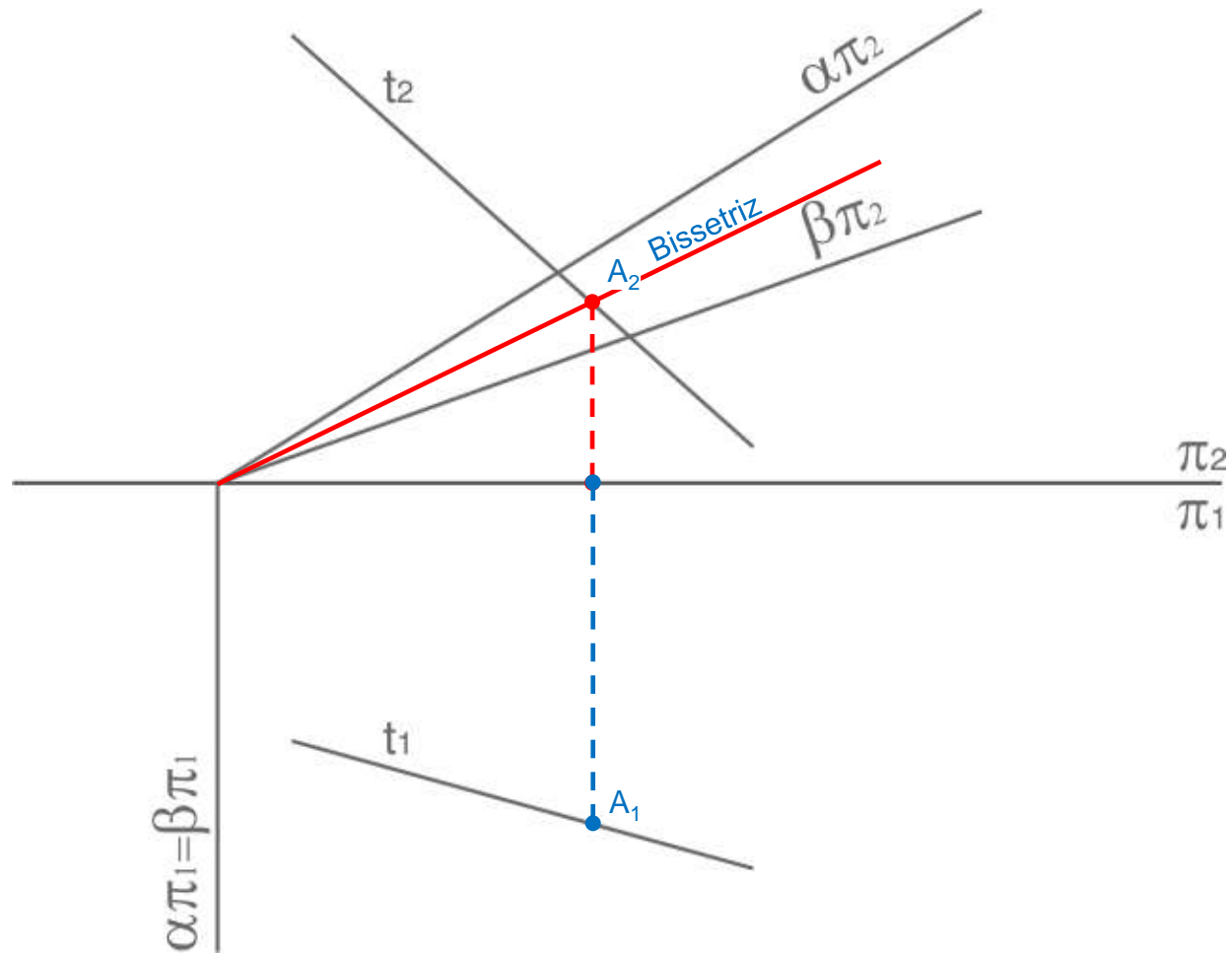
Exercício 38: Determinar a interseção entre a reta r e o plano α usando mudança de planos.



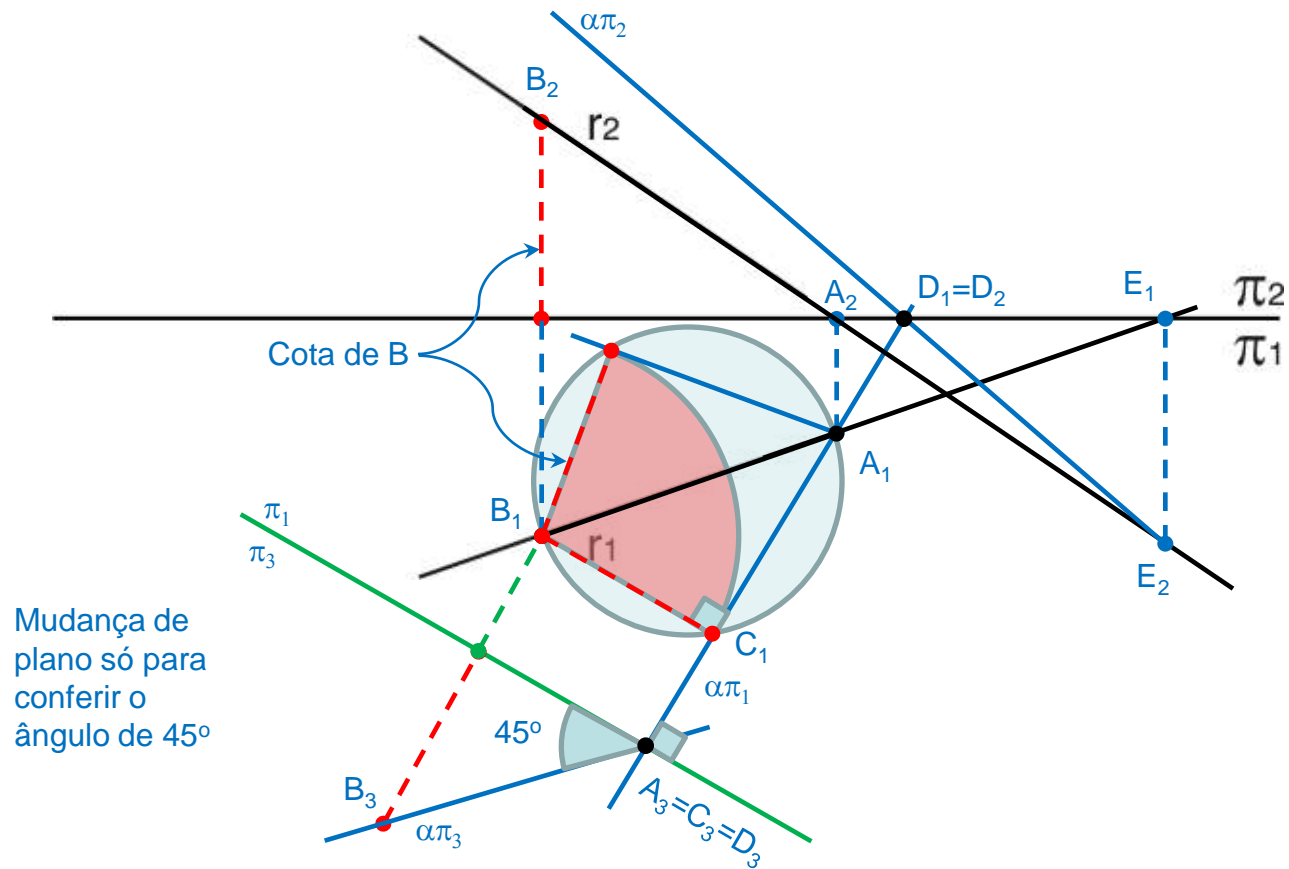
Exercício 39: Obtenha a V.G. do ângulo entre os planos α e β .



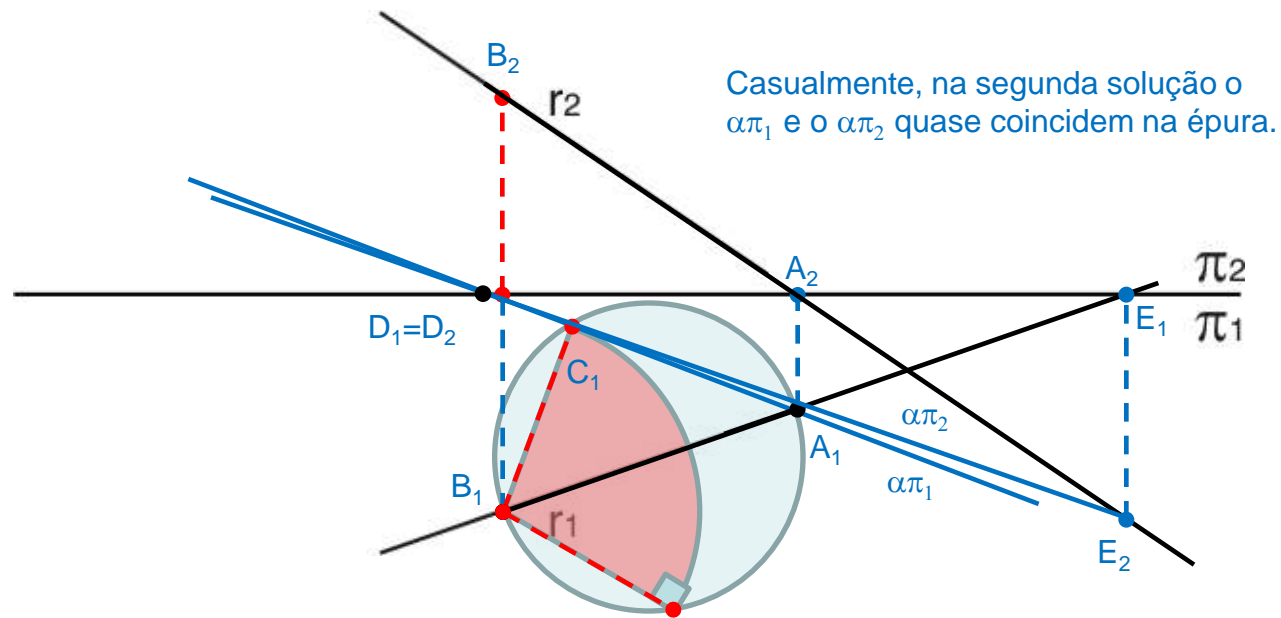
Exercício 40: Obtenha o ponto C da reta t que equidista dos planos α e β .



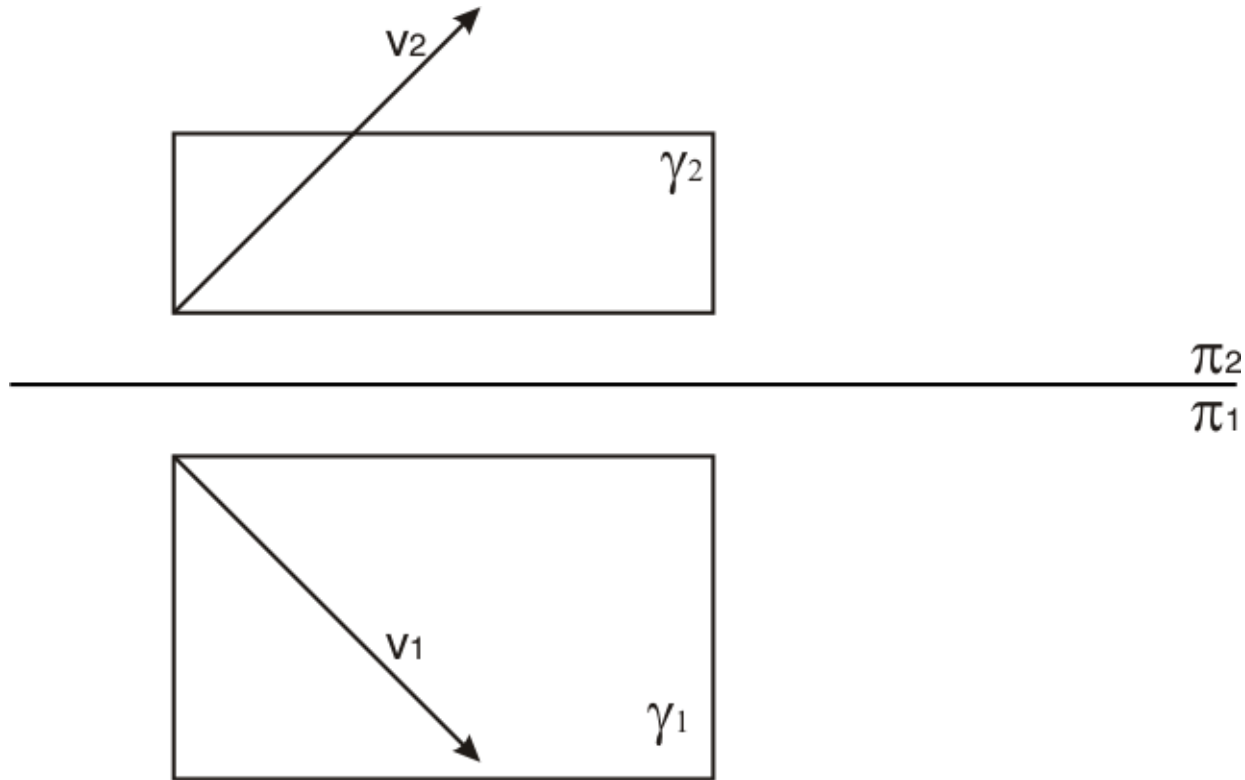
Exercício 41: Obtenha os Traços do plano α , sabendo que ele contém a reta r e forma um ângulo de 45° com π_1 .



Exercício 41: Obtenha os Traços do plano α , sabendo que ele contém a reta r e forma um ângulo de 45° com π_1 .

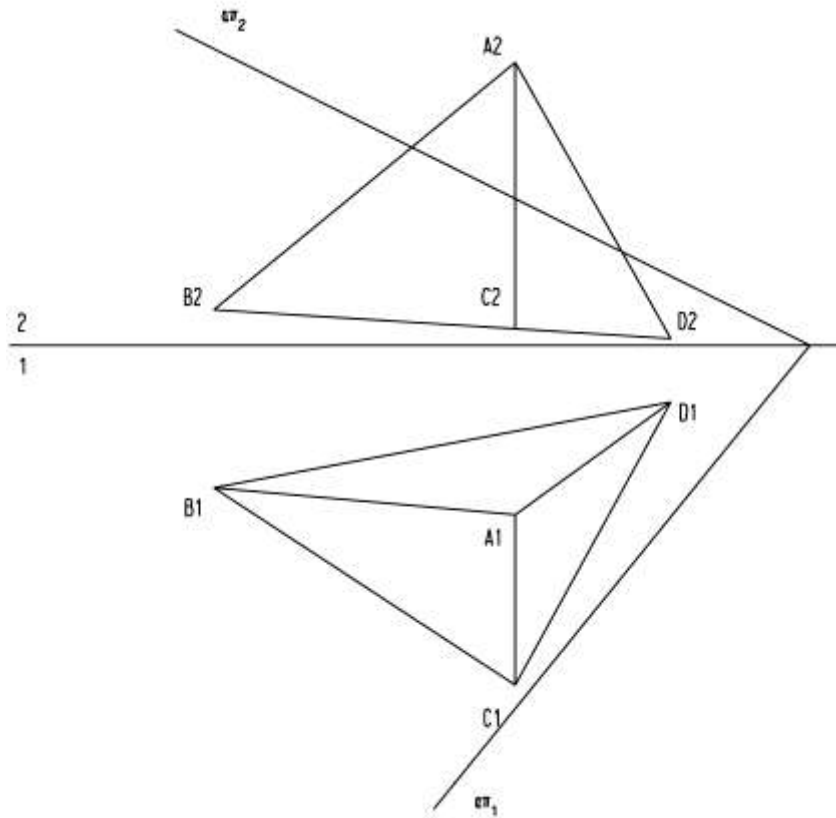


Seja o paralelepípedo γ , e o vetor $v = (1, 1, 1)$. Use o método de mudança de planos de modo que v seja projetado como um ponto, e obtenha a projeção do paralelepípedo.

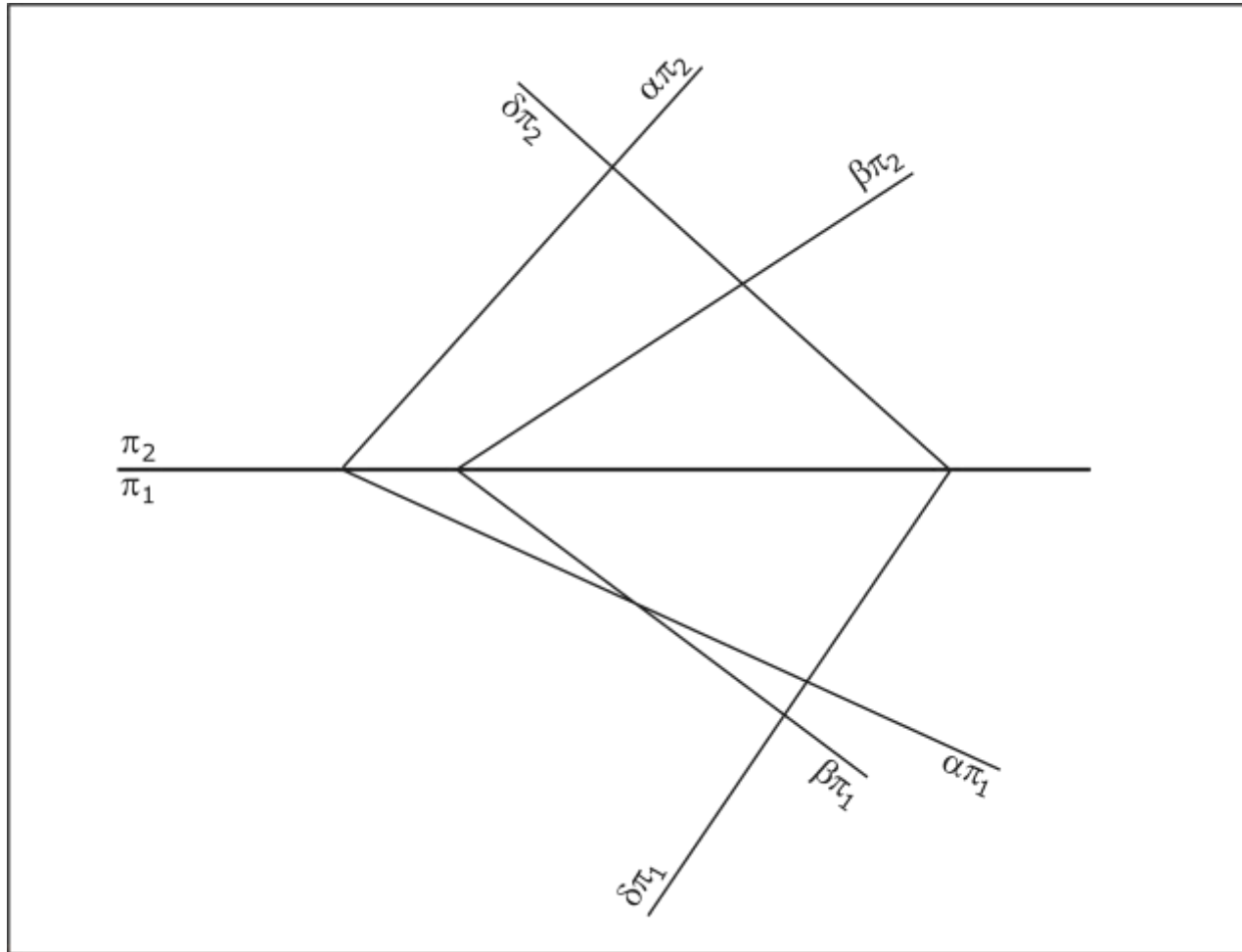


Dado o tetraedro $ABCD$ mostrado na *épura*:

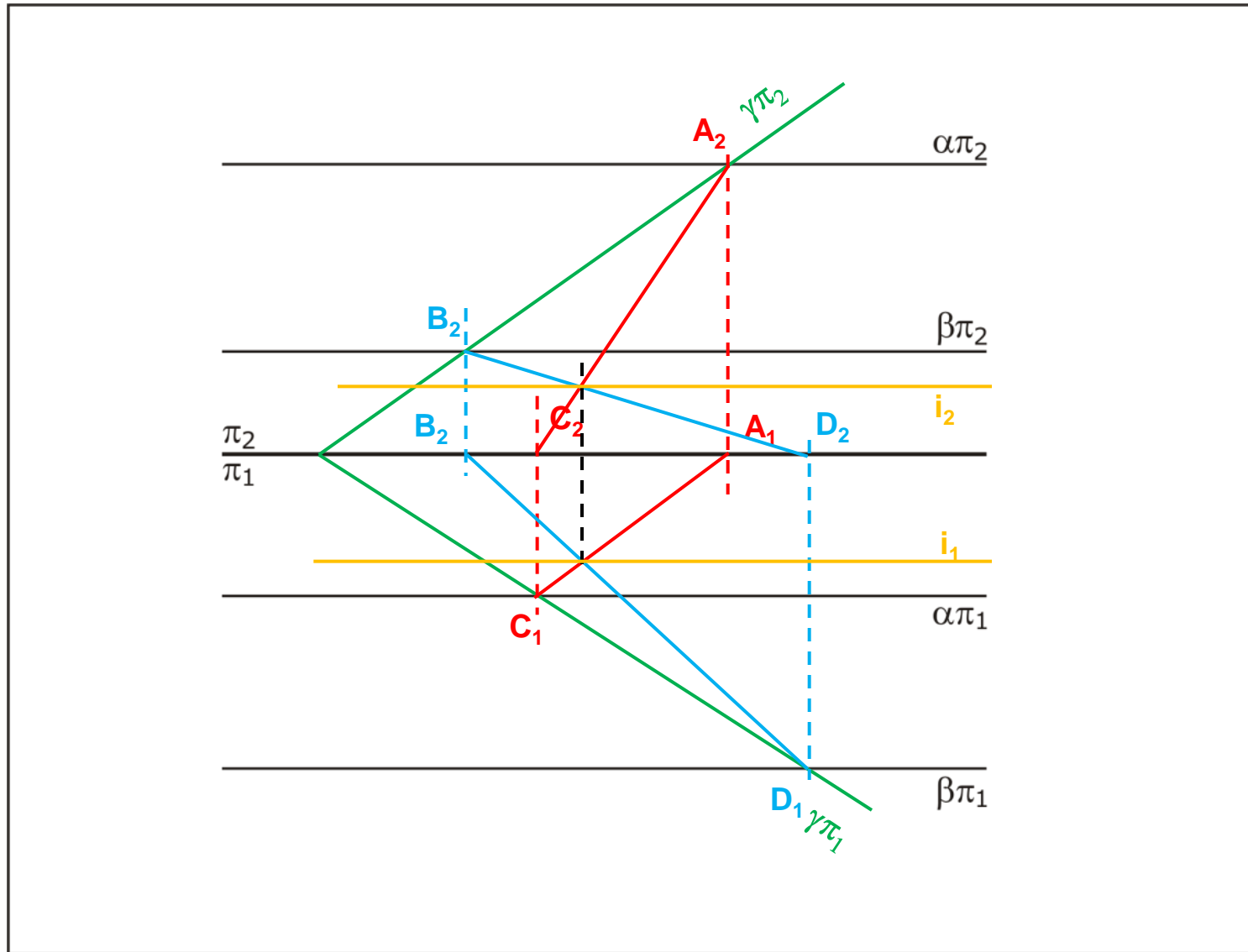
- Determine a figura resultante da interseção do plano α com o tetraedro.
- Determine a verdadeira grandeza da face ABC .



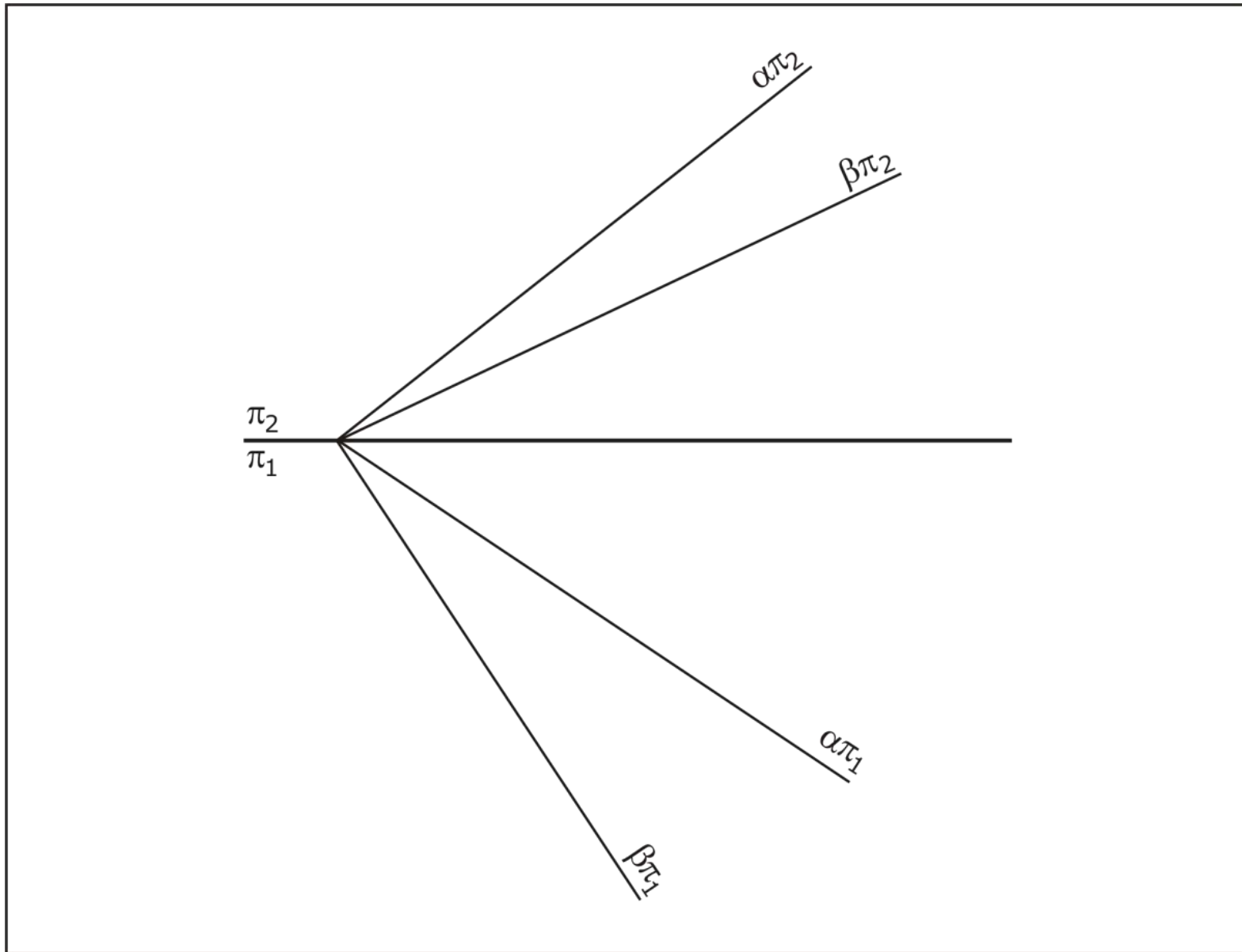
Determinar as interseções do plano α com os planos β e δ .



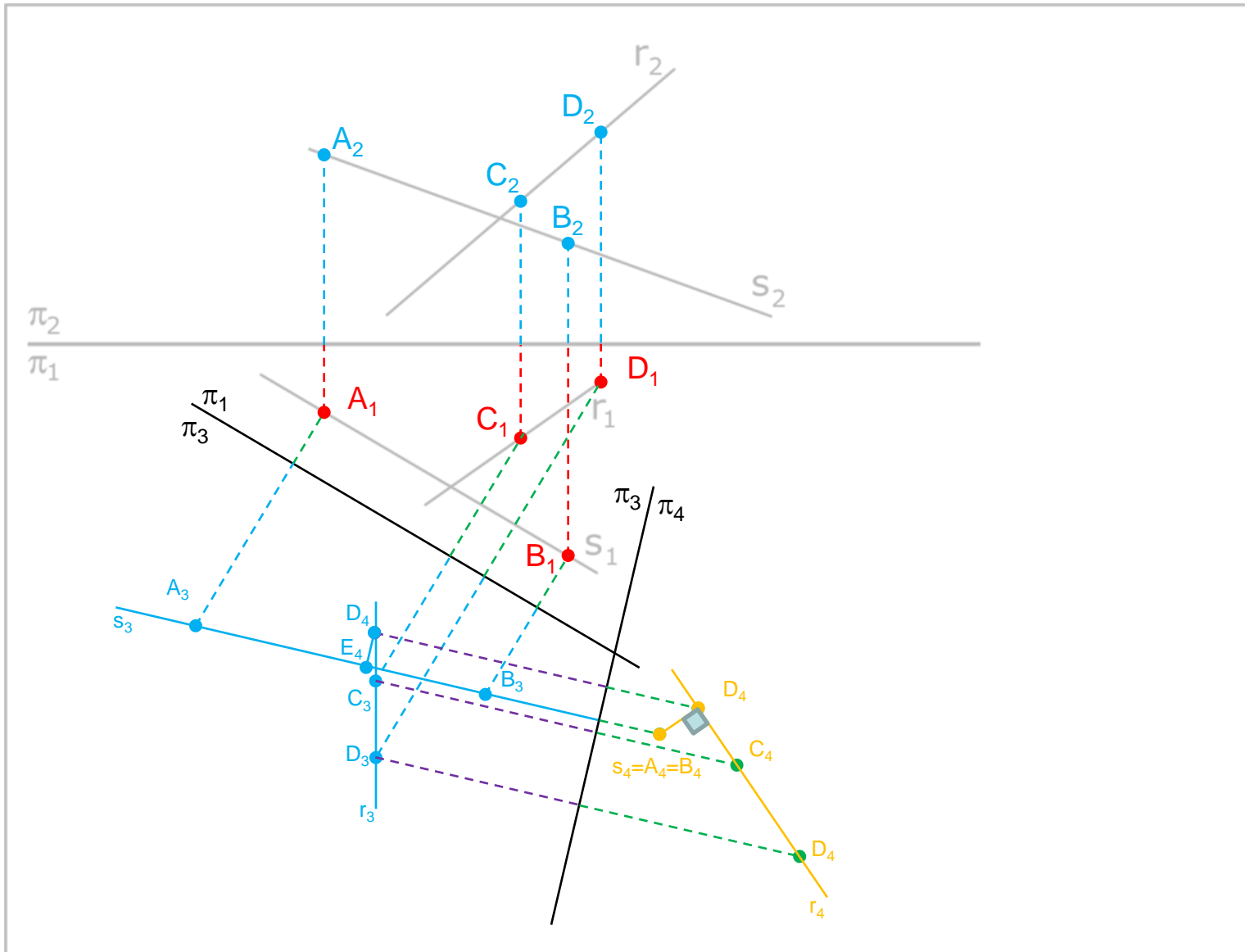
Determinar a interseção entre os planos α e β .



Determinar a interseção entre os planos α e β .

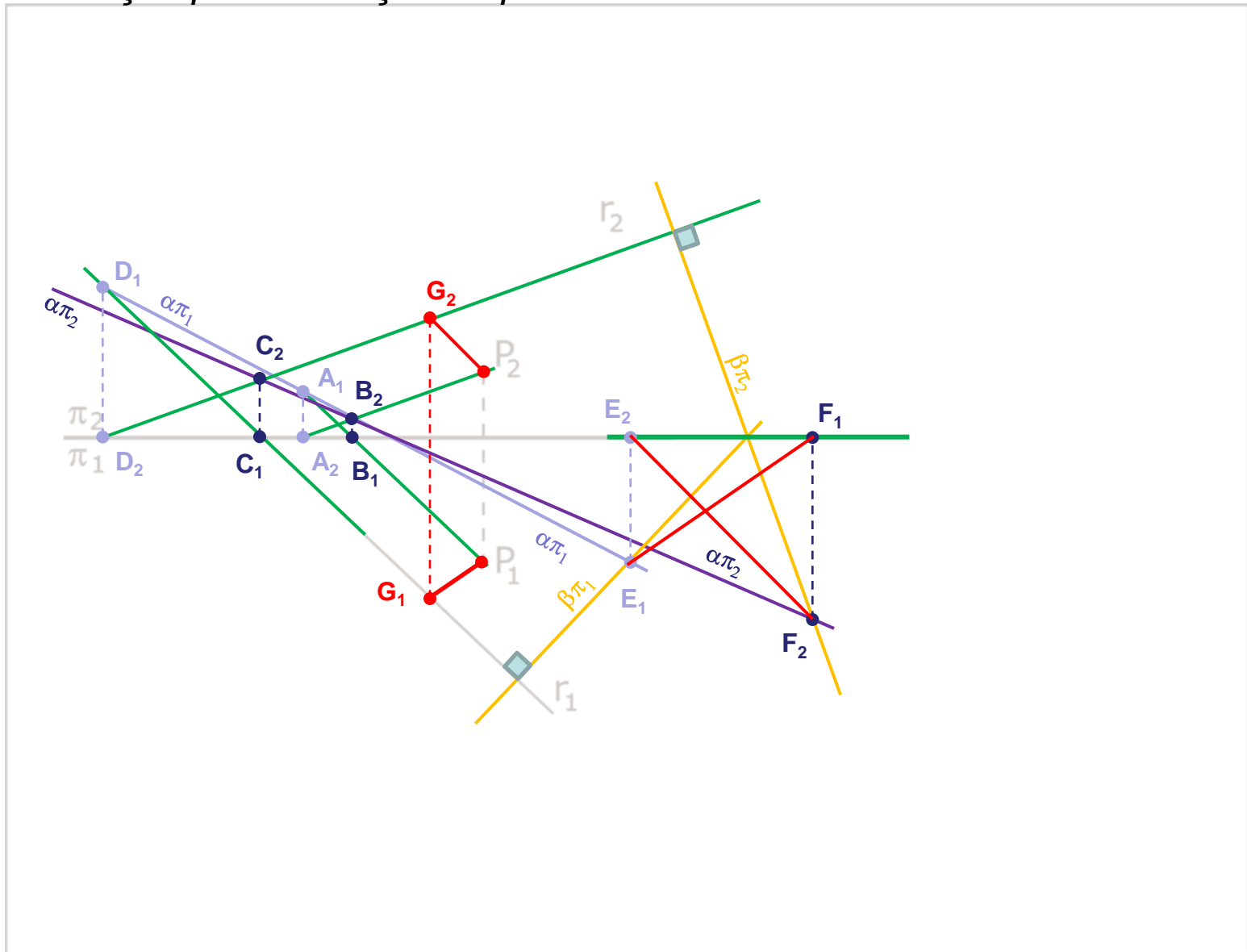


Determinar na écura onde se localiza e qual é a menor distância entre as retas r e s



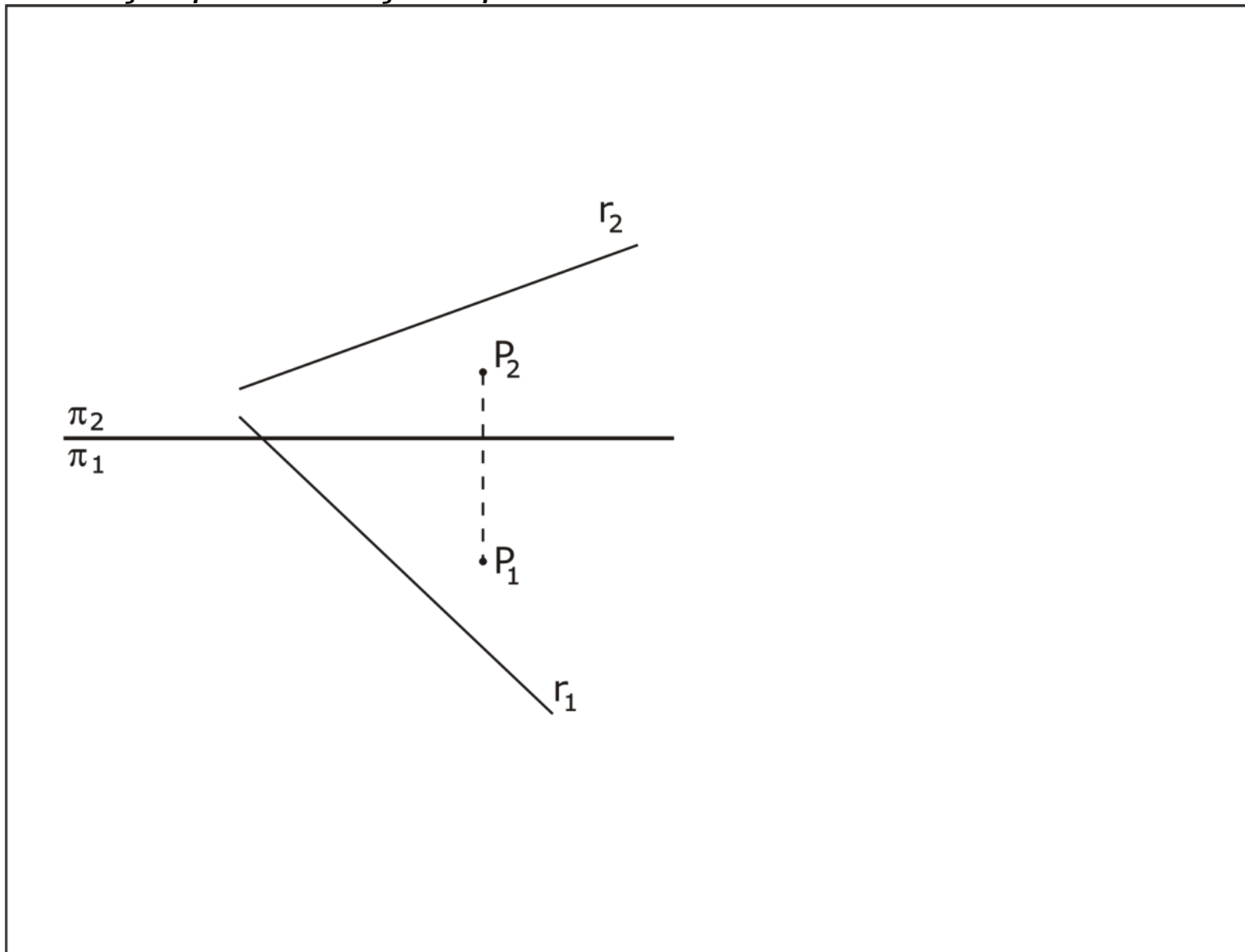
Determine a menor distância do ponto P à reta r .

- Solução por interseção de planos.

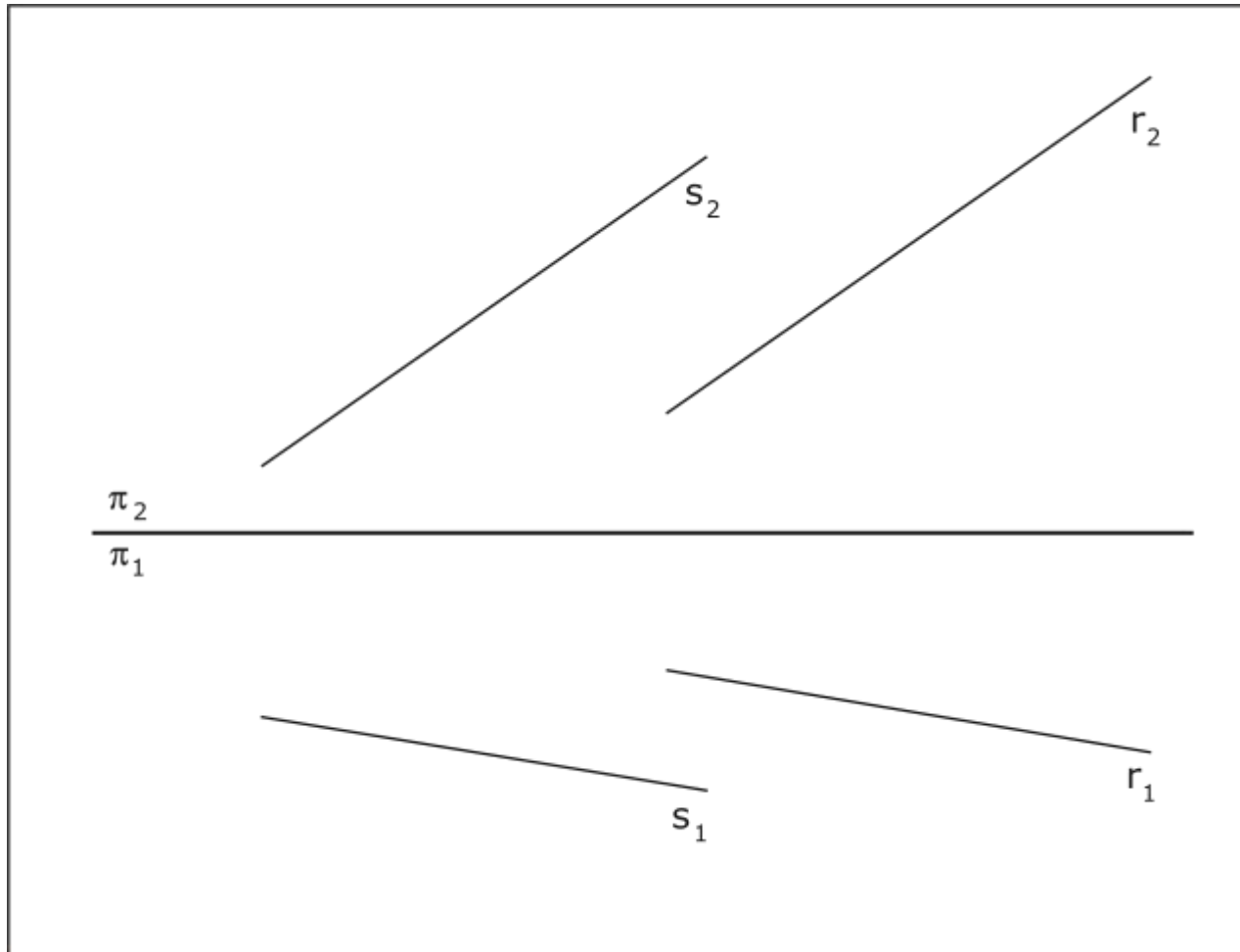


Determine a menor distância do ponto P à reta r .

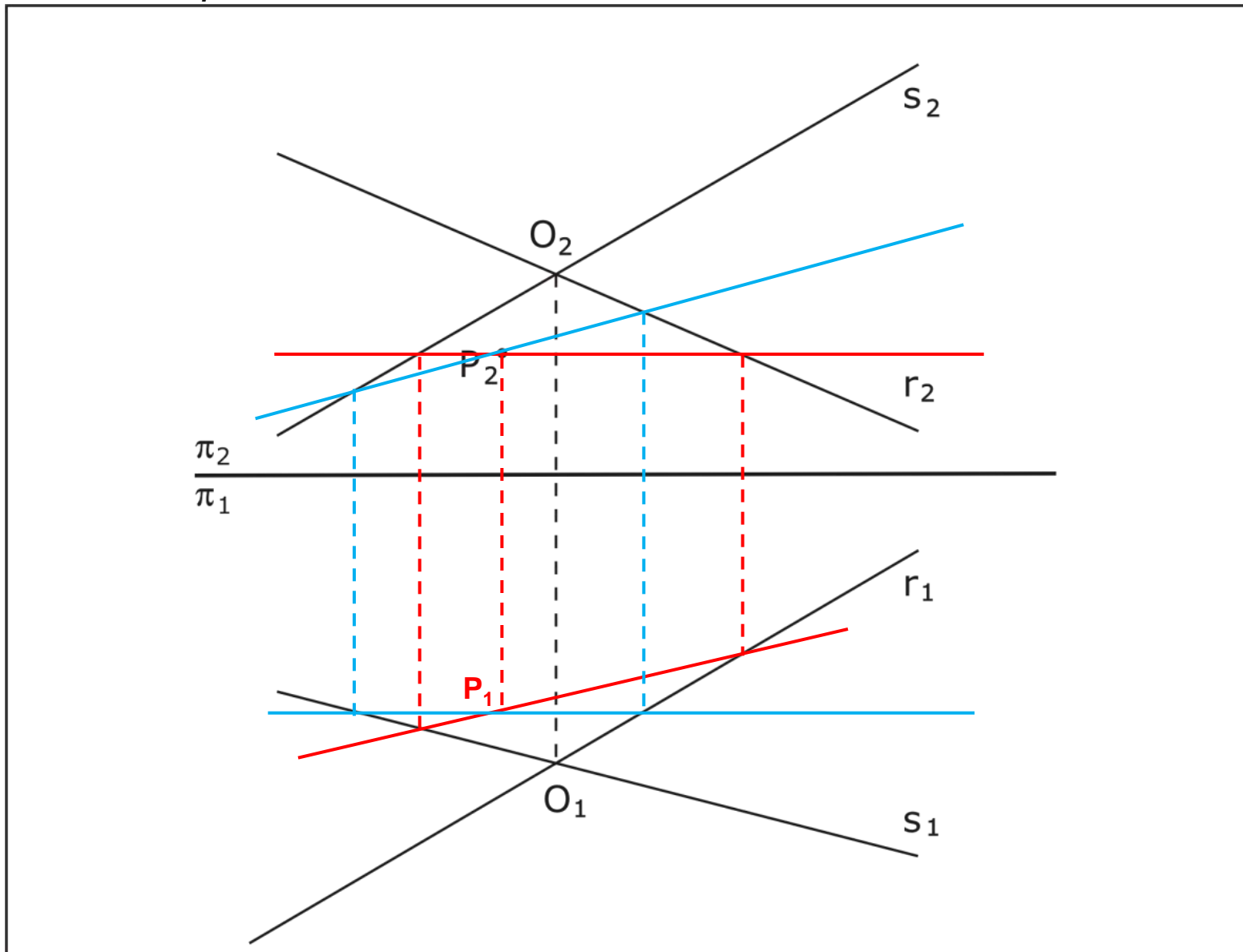
- Solução por mudança de planos.



Trace uma reta paralela às retas r e s , também paralelas, que formam este plano.

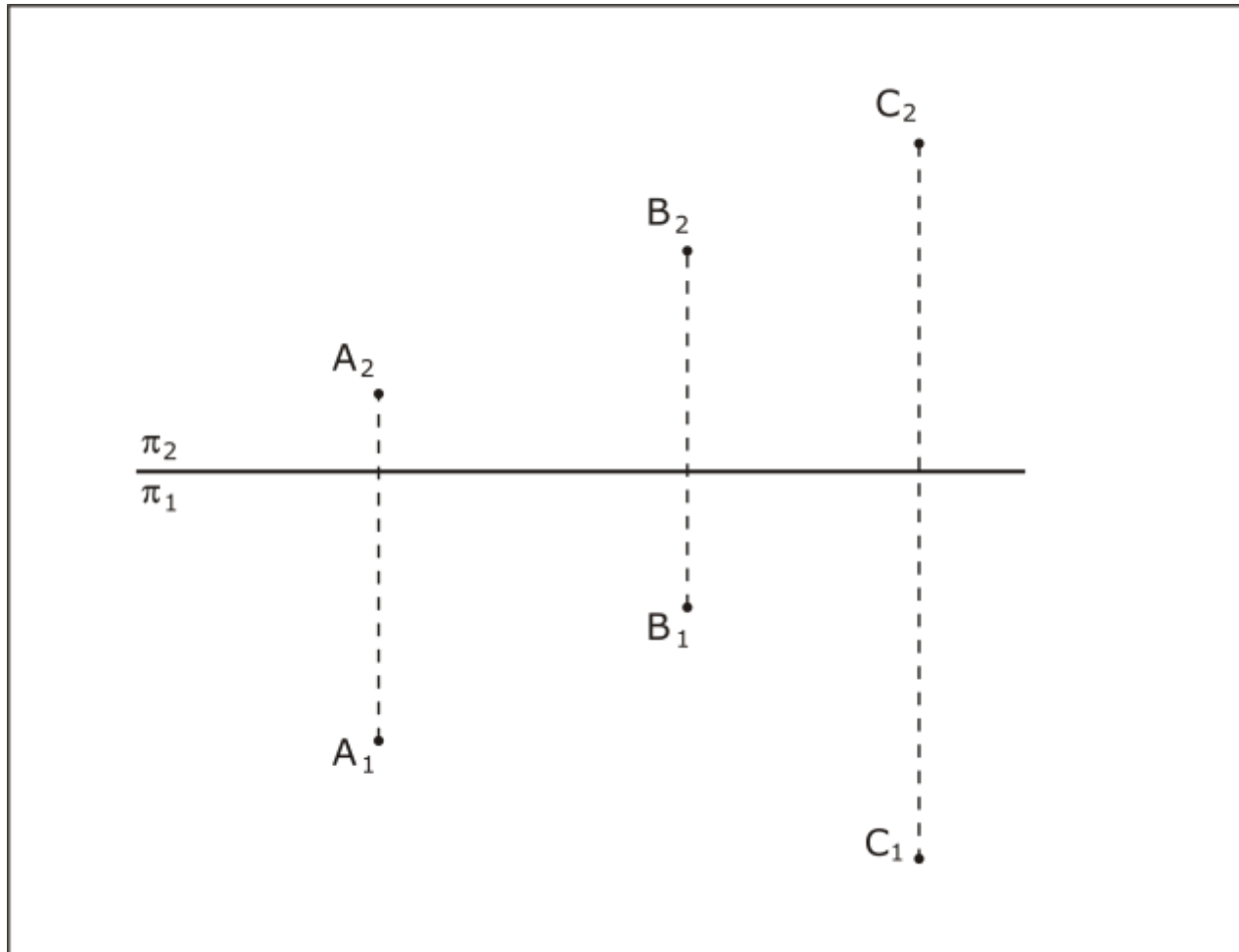


Conduzir pelo ponto P uma reta frontal e uma horizontal no plano determinado pelas retas r e s .

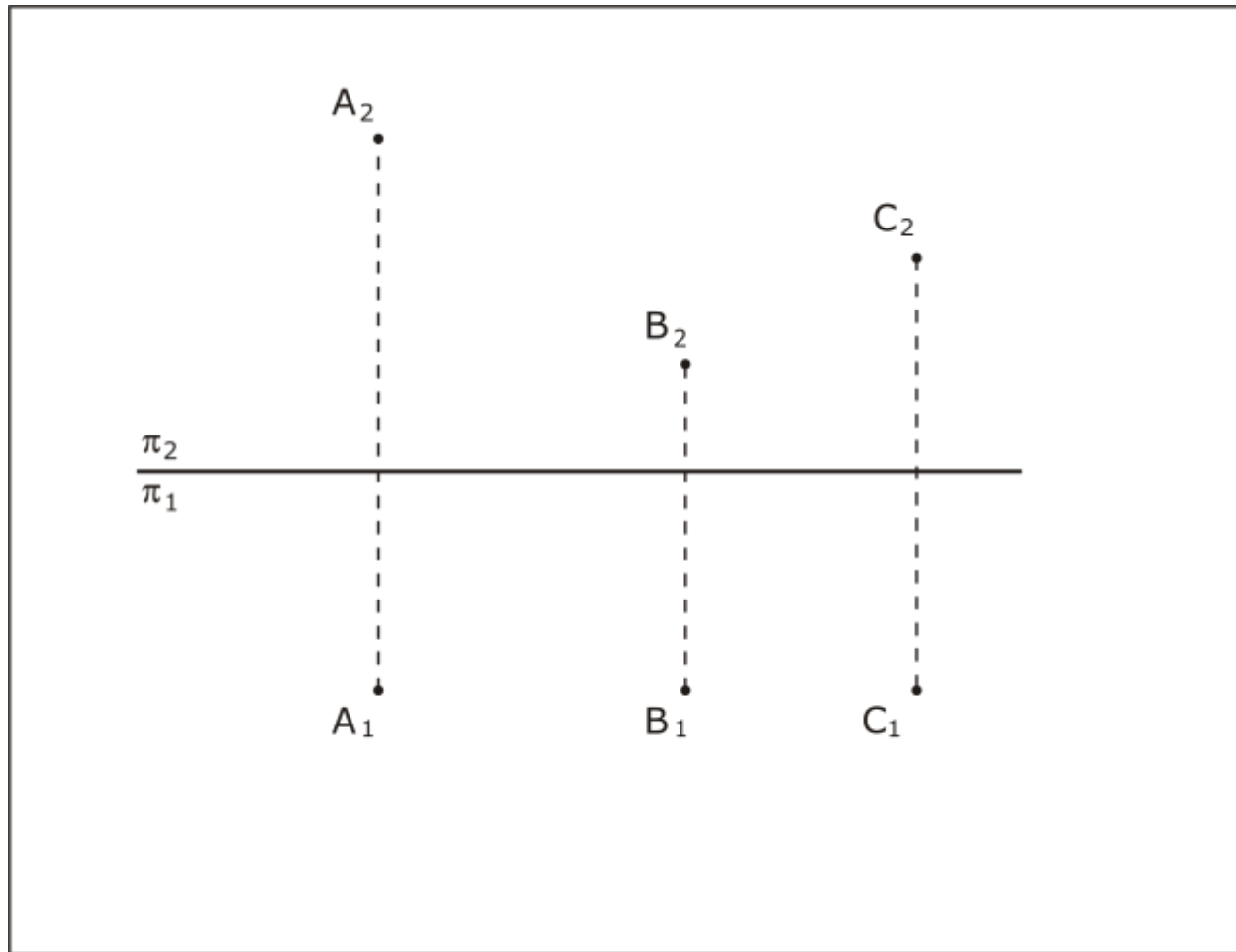


Determinar os traços de um plano dado pelas projeções de três pontos A , B e C , que não estão em linha reta, nos seguintes casos:

a) as projeções verticais dos três pontos estão em linha reta, a qual não é perpendicular nem paralela à $L.T.$



b) As projeções horizontais dos três pontos estão em linha reta, a qual é paralela à L.T.



c) o ponto A tem suas projeções iguais em valor absoluto e ambas positivas; o ponto B tem suas projeções confundidas na linha de terra; o ponto C tem suas projeções iguais em valor absoluto e ambas negativas.

