



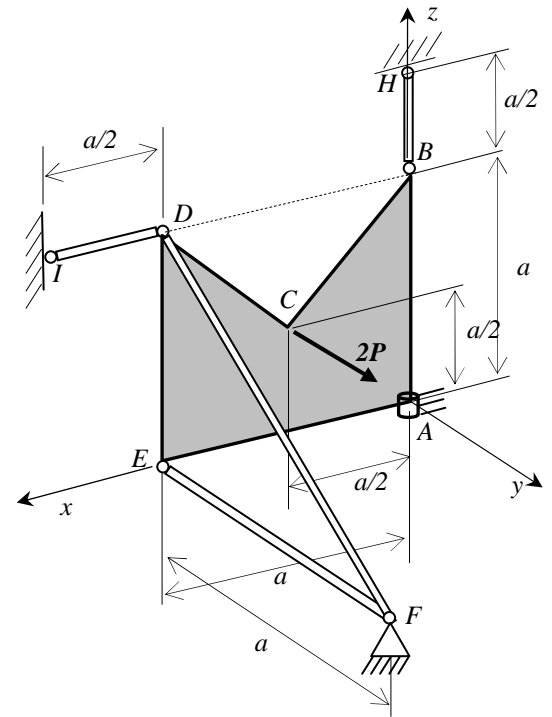
**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**

**Primeira Prova de Mecânica A – PME 2100 – 28/08/2012**

**Tempo de prova: 110 minutos (não é permitido o uso de dispositivos eletrônicos)**

**1º Questão** (3,0 pontos) Considere o sistema de forças  $(\vec{F}_i, P_i)$  dado por  $\vec{F}_1 = F \vec{i}$ ,  $\vec{F}_2 = F \vec{j} + F \vec{k}$  e  $\vec{F}_3 = F \vec{k}$ . As forças estão aplicadas nos pontos:  $P_1(a, 0, a)$ ,  $P_2(0, a, a)$  e  $P_3(0, 0, a)$  respectivamente. Pede-se:

- Calcular a resultante do sistema de forças, o momento em relação ao pólo  $O(0, 0, 0)$ ;
- Verificar se o sistema é redutível a uma única força. Justificar;
- Calcular o momento em relação ao pólo  $D(0, a, a)$ ;
- Determinar o lugar geométrico dos pontos  $E$  onde o momento do sistema de forças é mínimo;

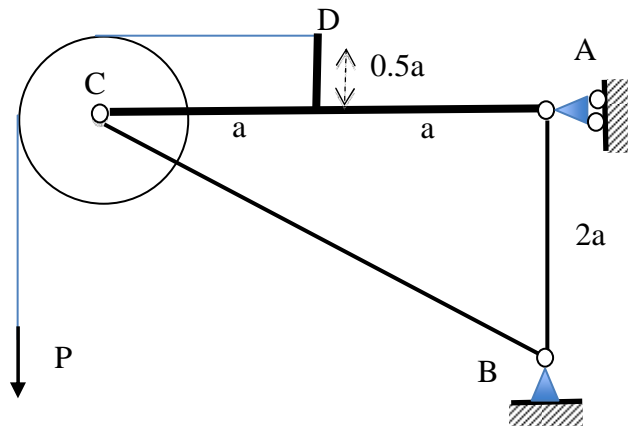


**2º Questão** (3,5 pontos) A placa plana e homogênea  $ABCDEA$ , de peso  $P$ , está vinculada no anel  $A$  (eixo vertical) e nas extremidades  $B, D$  e  $E$  das barras  $BH, DI, DF$  e  $EF$ . Ao ponto  $C$  da placa aplica-se uma força  $2P\vec{j}$  conforme indicado na figura. O ponto  $F$  tem coordenadas  $(a, a, 0)$  e as barras  $BH, DI, DF, EF$  têm peso desprezível. Nessas condições, pede-se:

- Calcular a posição do baricentro da placa  $ABCDEA$ ;
- Desenhar o diagrama de corpo livre da placa  $ABCDEA$ ;
- Determinar as reações no anel e as forças nas barras  $BH, DI, EF$  e  $DF$ .

**3º Questão** (3,5 pontos) Na figura a peça  $ACD$  e as barras  $AB$  e  $BC$  não têm peso. Em  $A$  atua um apoio simples bilateral e em  $B$  uma articulação. O fio da polia é ideal e a polia não tem peso. Pede-se:

- O diagrama de corpo livre do conjunto (barras, peça, polia e fio);
- As reações externas em  $A$  e  $B$ ;
- O diagrama de corpo livre da polia, da peça  $ADC$  e das barras  $BC$  e  $AB$ ;
- A força atuante na barra  $BC$  e indicar se é de tração ou compressão





**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**

---

**Resolução da 1ª questão (3,0 pontos)**

Considere o sistema de forças  $(\vec{F}_i, P_i)$  dados por  $\vec{F}_1 = F \vec{i}$ ,  $\vec{F}_2 = F \vec{j} + F \vec{k}$  e  $\vec{F}_3 = F \vec{k}$ . As forças estão aplicadas nos pontos:  $P_1(a, 0, a)$ ,  $P_2(0, a, a)$  e  $P_3(0, 0, a)$  respectivamente. Pede-se:

a) Calcular a resultante do sistema de forças, o momento em relação ao pólo  $O(0, 0, 0)$ ;

$$\vec{R} = \sum \vec{F}_i = F \vec{i} + F \vec{j} + 2F \vec{k} \quad ; \quad ; \quad (0,5)$$

$$\vec{M}_O = \sum (P_i - O) \wedge \vec{F}_i = (a\vec{i} + a\vec{k}) \wedge F \vec{i} = Fa \vec{j} \quad ; \quad (0,5)$$

b) Verificar se o sistema é redutível a uma única força. Justificar;

$$I = \vec{M}_O \cdot \vec{R} = (Fa \vec{j}) \cdot (F \vec{i} + F \vec{j} + 2F \vec{k}) = F^2 a;$$

como  $I \neq 0$  o sistema não pode ser redutível a uma única força; (0,5)

c) Calcular o momento em relação ao pólo  $D(0, a, a)$ ; Utilizando a formula de mudança de pólo:

$$\vec{M}_D = \vec{M}_O + (O - D) \wedge \vec{R} = Fa \vec{j} + (-a \vec{j} - a \vec{k}) \wedge F(\vec{i} + \vec{j} + 2\vec{k}) = Fa(-\vec{i} + \vec{k}) \quad (0,5)$$

d) Determinar o lugar geométrico dos pontos  $E$  onde o momento do sistema de forças é mínimo; Utilizando a formula do eixo central onde o momento é mínimo:

$$(E - O) = \frac{\vec{R} \wedge \vec{M}_O}{|\vec{R}|^2} + \lambda \vec{R} = \frac{(F \vec{i} + F \vec{j} + 2F \vec{k}) \wedge (Fa \vec{j})}{6F^2} + \lambda \vec{R} = \frac{a(\vec{k} - 2\vec{i})}{6} + \lambda F(\vec{i} + \vec{j} + 2\vec{k}) \quad (1,0)$$

para  $\forall \lambda \in \mathfrak{R}$ .



**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**

**Resolução da 2ª questão (3,5 pontos)**

Adotando-se o sistema de eixos  $EXY$  indicado na figura e considerando-se os baricentros  $G_1$  do quadrado  $ABDE$  e  $G_2$  do triângulo  $BCD$ , a ordenada  $Y$  do baricentro  $G$  da placa homogênea  $ABCDEA$  é dada por:

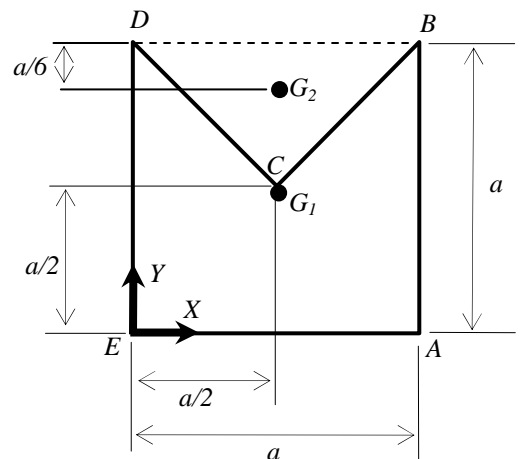
$$Y_G = \frac{a^2 \frac{a}{2} - \frac{a^2}{4} \left( a - \frac{1}{3} \frac{a}{2} \right)}{a^2 - \frac{a^2}{4}} = \frac{7}{18} a$$

Relativamente ao sistema de eixos  $Axyz$  do enunciado do problema, a peça  $ABCDEA$  está contida no plano  $xz$  e apresenta um eixo  $Cz$  de simetria vertical. Logo, a posição do baricentro  $G$  da placa no sistema  $Axyz$  é dada por:

$$G = \left( \frac{a}{2}, 0, \frac{7a}{18} \right)$$

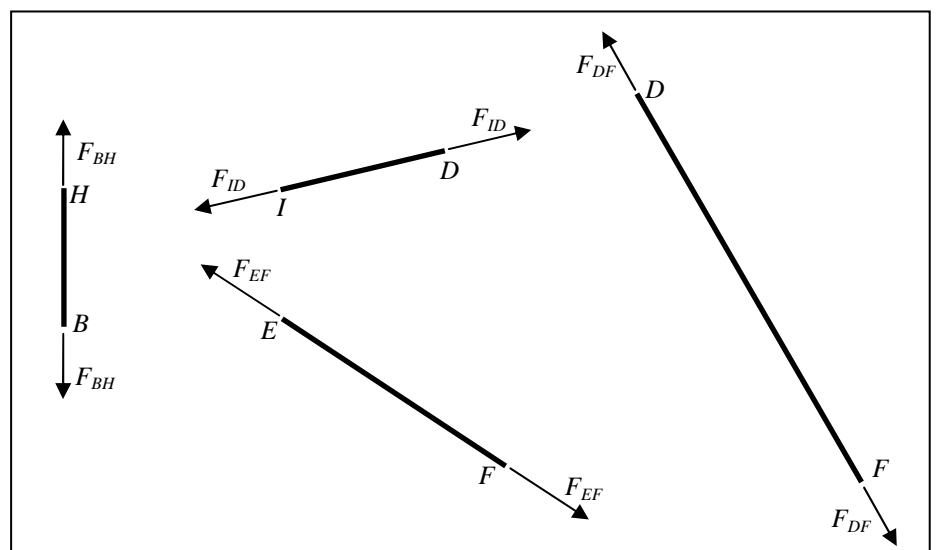
**Resposta (a)**

**(1,0)**



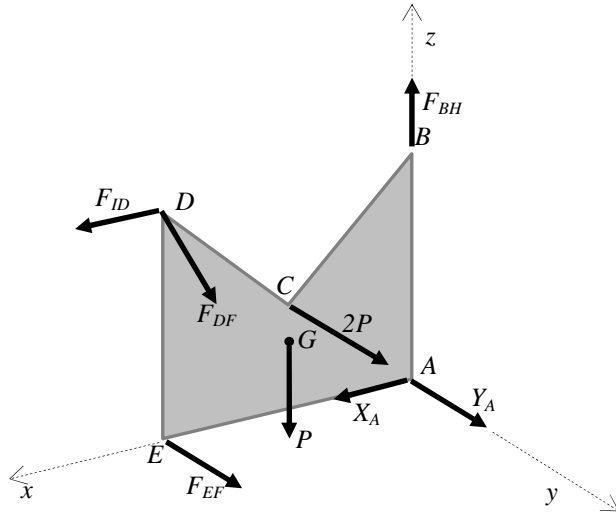
As barras  $BH$ ,  $ID$ ,  $EF$  e  $DF$ , de peso desprezível, estão em equilíbrio sob a ação de duas forças aplicadas em suas extremidades. Logo, essas forças são iguais, opostas e têm mesma linha de ação. Os diagramas de corpo livre das barras  $BH$ ,  $ID$ ,  $EF$  e  $DF$  são apresentados na figura abaixo:

Utilizando-se os diagramas de corpo livre das barras e aplicando-se o Princípio de Ação e Reação, constrói-se o diagrama de corpo livre da placa  $ABCDEA$  indicado na próxima figura.





**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**



**Resposta (b)**

**(1,0)**

Para que a placa ABCDEA esteja em equilíbrio, é necessário que:

$$\vec{R} = F_{ID}\vec{i} + F_{EF}\vec{j} + F_{BH}\vec{k} + 2P\vec{j} + X_A\vec{i} + Y_A\vec{j} - P\vec{k} + F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j} - F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{k} = \vec{0} \quad (1)$$

$$\vec{M}_A = (E - A) \wedge F_{EF}\vec{j} + (G - A) \wedge (-P\vec{k}) + (C - A) \wedge 2P\vec{j} + (D - A) \wedge \left( F_{ID}\vec{i} + F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j} - F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{k} \right) = \vec{0}$$

$$\Rightarrow a\vec{i} \wedge F_{EF}\vec{j} + \left( \frac{a}{2}\vec{i} + \frac{7a}{18}\vec{k} \right) \wedge (-P\vec{k}) + \left( \frac{a}{2}\vec{i} + \frac{a}{2}\vec{k} \right) \wedge 2P\vec{j} + (a\vec{i} + a\vec{k}) \wedge \left( F_{ID}\vec{i} + F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j} - F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{k} \right) = \vec{0}$$

$$\Rightarrow aF_{EF}\vec{k} + \frac{a}{2}P\vec{j} + aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{k} + aP\vec{k} - aP\vec{i} + aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{j} + aF_{ID}\vec{j} - aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2}\vec{i} = \vec{0} \quad (2)$$

Das equações vetoriais (1) e (2) resultam as 6 equações escalares abaixo:

$$F_{ID} + X_A = 0 \quad (3)$$

$$F_{EF} + 2P + Y_A + F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \quad (4)$$

$$F_{BH} - P - F_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \quad (5)$$

$$-aP - aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \quad (6)$$

$$\frac{a}{2}P + aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2} + aF_{ID} = 0 \quad (7)$$

$$aF_{EF} + aF_{DF}\frac{\sqrt{2}}{2} + aPk = 0 \quad (8)$$

**(0,5)**

Resolvendo-se o sistema de equações (3) a (8), obtêm-se:

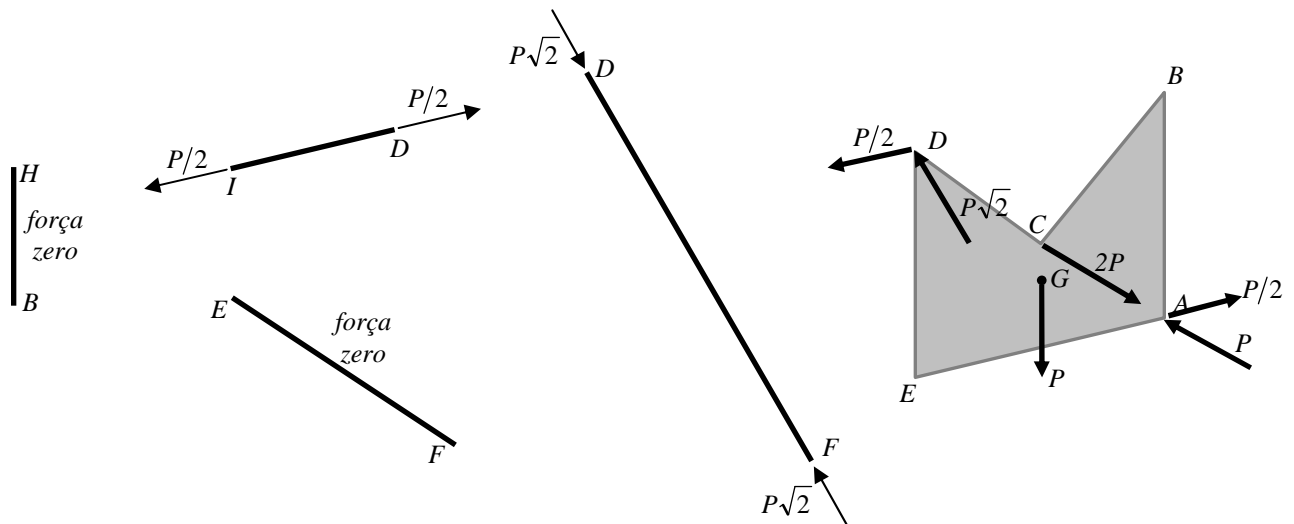


**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**

---

- anel A:  $\vec{R}_A = -\frac{P}{2}\vec{i} - P\vec{j}$
- barra BH:  $F_{BH} = 0$
- barra DI:  $F_{DI} = \frac{P}{2}$  (tração)
- barra EF:  $F_{EF} = 0$
- barra DF:  $F_{DF} = -P\sqrt{2}$  (compressão)

Os diagramas de corpo livre das barras e da placa, após a resolução do sistema de equações, são apresentados nas figuras abaixo:



**Resposta (c)**

**(1,0)**

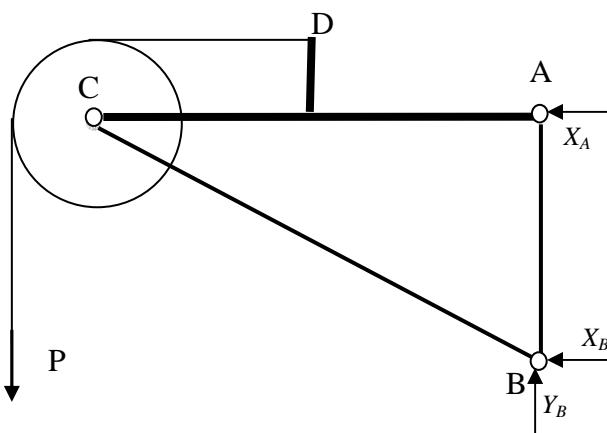


**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**

---

**Resolução da 3ª questão. (3,5 pontos)**

O diagrama de corpo livre do conjunto (barras+peça ACD+polia+fio) é apresentado na figura abaixo.



**Resposta (a) (0,5)**

Aplicando-se as equações de equilíbrio do conjunto ilustrado na figura acima, obtêm-se:

$$-X_A - X_B = 0 \quad (1)$$

$$Y_B - P = 0 \quad (2)$$

$$P\left(2a + \frac{a}{2}\right) + X_A \cdot 2a = 0 \quad (3)$$

Resolvendo-se o sistema de equações 1 a 3, obtêm-se:

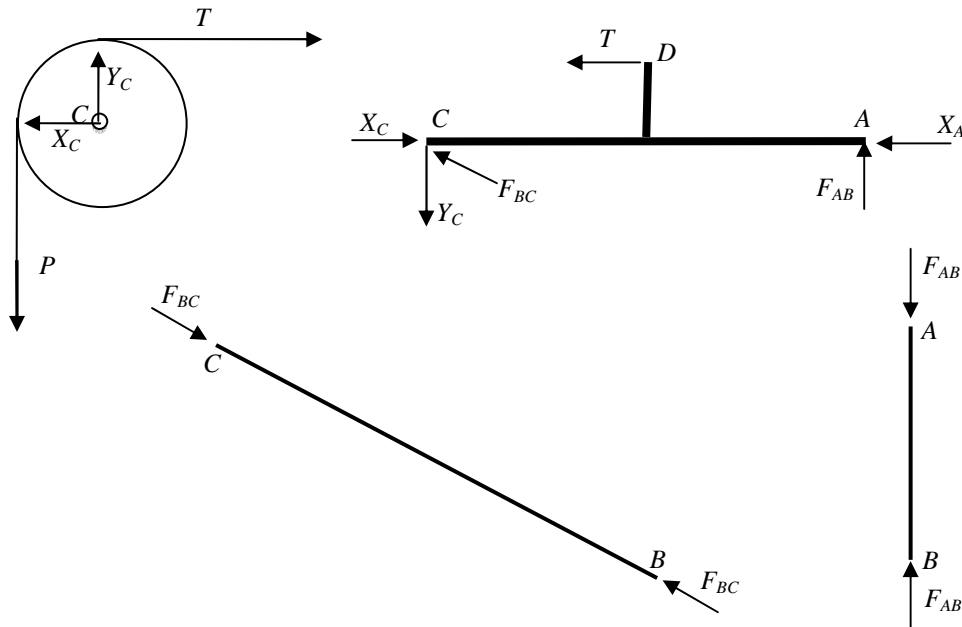
$$X_A = -\frac{5P}{4} \quad X_B = \frac{5P}{4} \quad Y_B = P$$

**Resposta (b) (1,0)**

Os diagramas de corpo livre da polia, das barras AB e BC e da peça ADC são apresentados na figura abaixo:



**ESCOLA POLITÉCNICA DA UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO**  
**Departamento de Engenharia Mecânica**



**Resposta (c)** (1,0)

Aplicando-se as equações de equilíbrio à polia, obtêm-se:

$$P \frac{a}{2} - T \frac{a}{2} = 0 \Rightarrow T = P$$

$$-X_C + T = 0 \Rightarrow X_C = P$$

$$Y_C - P = 0 \Rightarrow Y_C = P$$

Aplicando-se a equação de equilíbrio à peça ADC, segundo o eixo horizontal, obtêm-se:

$$P - P - F_{BC} \frac{\sqrt{2}}{2} - X_A = 0 \Rightarrow -F_{BC} \frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{5P}{4} = 0 \Rightarrow F_{BC} = \frac{5\sqrt{2}}{4} P \text{ (compressão)}$$

**Resposta (d)** (1,0)