

# Isomorfismo, Automorfismo e Matriz de Transformação Linear

## Definição

Diremos que uma transformação linear  $T : U \rightarrow V$  é um *isomorfismo*, quando ela for *bijetora*. Quando  $U = V$ , diremos que  $T$  é um *automorfismo*.

## Definição

Diremos que os espaços vetoriais  $U$  e  $V$  são *isomorfos*, se *existir* um *isomorfismo*  $T : U \rightarrow V$ .

## Exemplos

1  $T : U \rightarrow U$  dada por  $T(u) = u$ .

2  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow P_{n-1}(\mathbb{R})$  dada por

$$T(x_1, \dots, x_n) = x_1 + x_2 t + \dots + x_n t^{n-1}.$$

3  $T : M_{m \times n} \rightarrow \mathbb{R}^{mn}$  que associa a cada matriz  $A = (a_{ij})$  de  $M_{m \times n}$  o seguinte elemento de  $\mathbb{R}^{mn}$

$$(a_{11}, \dots, a_{1n}, \dots, a_{m1}, \dots, a_{mn}).$$

**Exercício 1:** Verifique se

$$T(x, y, z) = (x - y, x - z, z - y)$$

é um automorfismo de  $\mathbb{R}^3$ .

**Solução:** Observe que se  $T(x, y, z) = (0, 0, 0)$ , então

$$\begin{cases} x - y = 0 \\ x - z = 0 \\ z - y = 0 \end{cases} \iff x = y = z.$$

Logo,  $T$  não é injetora, pois  $T(1, 1, 1) = (0, 0, 0)$ .

Assim,  $T$  não é um isomorfismo.

## Proposição

Se  $T : U \rightarrow V$  for um *isomorfismo* e  $U$  tiver *dimensão finita*, então

$$\dim U = \dim V.$$

## Demonstração.

Como  $T$  é *injetora*, temos

$$N(T) = \{0\} \implies \dim N(T) = 0.$$

Como  $T$  é *sobrejetora*, vale

$$T(U) = V \implies \dim T(U) = \dim V.$$

Segue do **Teorema do Núcleo e da Imagem**, que

$$\dim U = \dim N(T) + \dim T(U) = 0 + \dim V.$$



## Corolário

Se  $T : U \rightarrow V$  for um *isomorfismo* e  $V$  tiver *dimensão finita*, então

$$\dim U = \dim V.$$

## Demonstração.

Como  $T$  é *bijetora*,  $T$  possui inversa  $T^{-1}$ .

Além disso,  $T^{-1} : V \rightarrow U$  é um *isomorfismo* e  $\dim V$  é *finita*.

Assim, pela **proposição anterior**, temos

$$\dim U = \dim V.$$



## Proposição

Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais tais que

$$\dim U = \dim V = n.$$

Se  $u_1, \dots, u_n$  for uma *base* de  $U$  e  $v_1, \dots, v_n$  for uma *base* de  $V$ , então

$$T(\alpha_1 u_1 + \dots + \alpha_n u_n) = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n, \quad \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{R},$$

definirá um *isomorfismo* entre  $U$  e  $V$ .

## Corolário

Sejam  $U$  e  $V$  espaços de *dimensão finita*. Então  $U$  e  $V$  serão *isomorfos se e somente se*

$$\dim U = \dim V = n.$$



## Corolário

Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais tais que

$$\dim U = n \quad \text{e} \quad \dim V = m.$$

Então  $L(U, V)$  é isomorfo a  $M_{m \times n}$ .

## Demonstração.

Sabemos que, se  $\dim U = n$   $\dim V = m$ , então

$$\dim L(U, V) = mn = \dim M_{m \times n}.$$

Pelo corolário anterior, segue que  $L(U, V)$  é isomorfo a  $M_{m \times n}$ . □

# Matriz de uma Transformação Linear

Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais de dimensão finita.

Fixemos bases  $B = \{u_1, \dots, u_n\}$  de  $U$  e  $C = \{v_1, \dots, v_m\}$  de  $V$ .

Se  $T \in L(U, V)$ , poderemos escrever

$$T(u_1) = a_{11}v_1 + \dots + a_{m1}v_m,$$

$$T(u_2) = a_{12}v_1 + \dots + a_{m2}v_m,$$

$$\vdots = \vdots$$

$$T(u_n) = a_{1n}v_1 + \dots + a_{mn}v_m,$$

ou seja,  $T(u_j) = a_{1j}v_1 + \dots + a_{mj}v_m$ ,  $j = 1, \dots, n$ .

A matriz

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \in M_{m \times n}$$

é chamada de **matriz da transformação  $T$  com relação às bases  $B$  e  $C$**  e é denotada por  $[T]_{B,C}$ .

**Exercício 2:** Encontre a matriz de  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  dada por

$$T(x, y, z) = (x + y, x - z)$$

com relação às bases **canônicas** de  $\mathbb{R}^3$  e  $\mathbb{R}^2$ .

**Solução:** Temos

$$T(1, 0, 0) = (1, 1) = 1(1, 0) + 1(0, 1),$$

$$T(0, 1, 0) = (1, 0) = 1(1, 0) + 0(0, 1) \quad \text{e}$$

$$T(0, 0, 1) = (0, -1) = 0(1, 0) - 1(0, 1).$$

Assim,

$$[T]_{B,C} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

## Propriedades.

Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais de dimensão finita com bases  $B$  e  $C$  respectivamente.

① Se  $T, S \in L(U, V)$  e  $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ , então

$$[\lambda T + \mu S]_{B,C} = \lambda[T]_{B,C} + \mu[S]_{B,C}.$$

② Se  $T \in L(U, V)$  for a **transformação nula**, então

$$[T]_{B,C} = 0.$$

## Propriedades.

Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais de dimensão finita com bases  $B$  e  $C$  respectivamente

- 3 Se  $T \in L(U, V)$  possui inversa  $T^{-1}$ , então

$$[T^{-1}]_{C,B} = [T]_{B,C}^{-1}.$$

- 4  $T \in L(U, V)$  é um **isomorfismo** se e somente se  $[T]_{B,C}$  possui inversa.

- 5 Se  $T \in L(U, V)$  e  $u \in U$  então

$$T(u)_C = [T]_{B,C}u_B.$$

## Proposição

Sejam  $U$ ,  $V$  e  $W$  espaços vetoriais de dimensão finita com bases  $B$ ,  $C$  e  $D$  respectivamente. Se  $T \in L(U, V)$  e  $S \in L(V, W)$ , então

$$[S \circ T]_{B,D} = [S]_{C,D} [T]_{B,C}.$$

## Proposição

Sejam  $V$  um espaço de dimensão finita e  $B$  e  $C$  bases de  $V$ .

- Se  $I \in L(V)$  é a *identidade* de  $V$ , então

$$[I]_{B,C} = M_C^B.$$

- Se  $T \in L(V)$ , então

$$[T]_{C,C} = M_C^B [T]_{B,B} M_B^C.$$



**Exercício 3:** Considere,  $B = \{(1, 1), (1, -1)\}$ , uma base de  $\mathbb{R}^2$ . Seja  $T \in L(\mathbb{R}^2)$  tal que

$$T_{B,B} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}.$$

Encontre  $[T]_{C,C}$ , onde  $C$  é a base **canônica** de  $\mathbb{R}^2$ .

**Solução:**

Como

$$(1, 0) = \frac{1}{2}(1, 1) + \frac{1}{2}(1, -1) \text{ e } (0, 1) = \frac{1}{2}(1, 1) - \frac{1}{2}(1, -1),$$

obtemos

$$M_B^C = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \text{ e } M_C^B = (M_B^C)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

**Solução (continuação).** Assim,

$$[T]_{C,C} = M_C^B [T]_{B,B} M_B^C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ -2 & 3 \end{pmatrix}.$$

Note que

$$\begin{aligned} T(x, y) &= T(x(1, 0) + y(0, 1)) = xT((1, 0)) + yT((0, 1)) \\ &= x(3(1, 0) - 2(0, 1)) + y(-2(1, 0) + 3(0, 1)) = \\ &= x(3, -2) + y(-2, 3) = (3x - 2y, 3y - 2x). \end{aligned}$$

**Exercício 4:** Verifique se  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow P_1(\mathbb{R})$  dada por

$$T(a, b) = a + (a + b)x$$

é um isomorfismo.

**Solução:** Consideremos as bases canônicas de  $\mathbb{R}^2$  e  $P_1(\mathbb{R})$ .

Como  $T(1, 0) = 1 + 1 \cdot x$  e  $T(0, 1) = 0 + 1 \cdot x$ , a matriz de  $T$  com relação a estas bases é dada por

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}.$$

Como a matriz acima possui inversa, segue-se que  $T$  é um isomorfismo.

## REFERÊNCIA

- S. L. Zani, [Notas de Aula - Álgebra Linear](#), ICMC.