

# Álgebra Linear para Engenharia II

## Aula 18

Prof. Pedro L. Fagundes

---

Operadores Simétricos

# Operadores Simétricos

**Def.** Sejam  $V$  um espaço vetorial com produto interno e  $T: V \rightarrow V$  um operador linear. Dizemos que  $T$  é simétrico se, para todo  $u, v \in V$ , temos  $\langle T(u), v \rangle = \langle u, T(v) \rangle$ .

**Prop.** Seja  $B$  é uma base ortonormal de  $V$ .  $T: V \rightarrow V$  é simétrico se, e só se,  $[T]_B$  for uma matriz simétrica.

**OBS:**  $A \in M_n(\mathbb{R})$  é simétrica se  $A^t = A$ .

# Operadores Simétricos

**Ex. Verifique se o operador linear dado é simétrico.**

**a)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , dado por  $T(x, y) = (x + 2y, 2x + 3y)$ .**

**Como a base canônica de  $\mathbb{R}^2$  é ortonormal, vamos calcular  $[T]_{Can}$ .**

**$T(1, 0) = (1, 2), T(0, 1) = (2, 3)$ , assim  $[T]_{Can} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$**

**que é uma matriz simétrica, logo  $T$  é simétrico.**

# Operadores Simétricos

b)  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ , dada pela matriz  $[T]_B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$ , sendo  $B = \{(1, 1), (1, 0)\}$  base de  $\mathbb{R}^2$ .

$B$  é ortonormal?

$\langle (1, 1), (1, 0) \rangle = 1 \cdot 1 + 1 \cdot 0 = 1 \neq 0$ ,  $B$  não é ortogonal

Precisamos encontrar a matriz de  $T$  em uma base ortonormal.

Podemos escolher a base canônica de  $\mathbb{R}^2$ .

# Operadores Simétricos

$$[T(\mathbf{u})]_B = [T]_B \cdot [\mathbf{u}]_B$$

Vamos encontrar  $[(1, 0)]_B$  e  $[(0, 1)]_B$ .

$$(1, 0) = 0 \cdot (1, 1) + 1 \cdot (1, 0) = (0, 1)_B.$$

$$(0, 1) = 1 \cdot (1, 1) - 1 \cdot (1, 0) = (1, -1)_B.$$

Agora podemos usar a fórmula acima:

# Operadores Simétricos

$$[T(\mathbf{1}, \mathbf{0})]_B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T(\mathbf{1}, \mathbf{0}) = (\mathbf{1}, \mathbf{3})_B = 1 \cdot (\mathbf{1}, \mathbf{1}) + 3 \cdot (\mathbf{1}, \mathbf{0}) = (\mathbf{4}, \mathbf{1})$$

$$[T(\mathbf{0}, \mathbf{1})]_B = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \end{pmatrix} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow T(\mathbf{0}, \mathbf{1}) = (\mathbf{1}, -\mathbf{2})_B = 1 \cdot (\mathbf{1}, \mathbf{1}) - 2 \cdot (\mathbf{1}, \mathbf{0}) = (-\mathbf{1}, \mathbf{1})$$

Assim,  $[T]_{Can} = \begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$ , que não é simétrica, logo  $T$  não é um operador simétrico.

# Operadores Simétricos

Prop. Um operador linear  $T: V \rightarrow V$  é simétrico se, e só se, existe uma base **ortonormal** de  $V$  formada por autovetores de  $T$ .

Ex. Seja  $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  o operador linear dado pela matriz

$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix}$  na base canônica. Vamos diagonalizar  $T$ .

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 1-t & 2 \\ 2 & 4-t \end{pmatrix} &= (1-t)(4-t) - 4 = \\ &= t^2 - 5t = 0 \Rightarrow \begin{cases} t = 0 \\ t = 5 \end{cases} \end{aligned}$$

# Operadores Simétricos

$$V(\mathbf{0}) = N(T).$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = 0 \\ 2x + 4y = 0 \end{cases} \Rightarrow x = -2y$$

$$V(\mathbf{0}) = \{(-2y, y), y \in R\}, B = \{(-2, 1)\} \text{ é base de } V(\mathbf{0}).$$

$$V(5).$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 5 \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = 5x \\ 2x + 4y = 5y \end{cases} \Rightarrow y = 2x$$

$$V(5) = \{(x, 2x), x \in R\}, B = \{(1, 2)\} \text{ é base de } V(5).$$

# Operadores Simétricos

Seja  $F = \{(-2, 1), (1, 2)\}$ , note que  $F$  é ortogonal, pois:

$$\langle (-2, 1), (1, 2) \rangle = -2 \cdot 1 + 1 \cdot 2 = 0$$

Mas não é ortonormal, pois  $\|(-2, 1)\| = \|(1, 2)\| = \sqrt{5}$ .

Considere, então, a seguinte base de  $\mathbb{R}^2$ .

$E = \left\{ \frac{1}{\sqrt{5}}(-2, 1), \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 2) \right\}$ , que é ortonormal, além disso temos:

$$[T]_E = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} = M^{-1}AM, \text{ onde } M = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

# Operadores Simétricos

Repare que:

$$M^t M = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Logo esta matriz  $M$  tem a propriedade de  $M^t = M^{-1}$

Def.  $M \in M_n(\mathbb{R})$  é chamada ortogonal se  $M^t = M^{-1}$ .

# Operadores Simétricos

**Prop.** Um operador linear  $T: V \rightarrow V$  é simétrico se, e só se, existe uma matriz ortogonal  $M$ , tal que:

$M^t [T]_B M = D$ , onde  $D$  é uma matriz diagonal e  $B$  é uma base de  $V$ .

**Em Particular.**

**Prop.** Se  $T$  é simétrico, então  $T$  é diagonalizável.

# Operadores Simétricos

Encontre uma matriz ortogonal  $M$  tal que  $M^t A M$  é uma matriz diagonal, onde  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 1-t & 2 & 0 \\ 2 & 1-t & 0 \\ 0 & 0 & 3-t \end{pmatrix} &= (3-t) \left( (1-t)^2 - 4 \right) = \\ &= (3-t)(1-2t+t^2-4) = (3-t)(t^2-2t-3) = 0 \Rightarrow \end{aligned}$$

# Operadores Simétricos

$$\Rightarrow \begin{cases} t = 3 \\ t^2 - 2t - 3 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t = 3 \\ t = -1 \end{cases}$$

$V(-1)$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = -x \\ 2x + y = -y \\ 3z = -z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = -x \\ z = 0 \end{cases}$$

$V(-1) = \{(x, -x, 0), x \in R\}$ ,  $B = \{(1, -1, 0)\}$  é uma base para  $V(-1)$ .

# Operadores Simétricos

$V(3)$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 2y = 3x \\ 2x + y = 3y \Rightarrow y = x \\ 3z = 3z \end{cases}$$

$V(3) = \{(x, x, z), x, z \in R\}$ ,  $B = \{(1, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  é uma base para  $V(3)$ .

A base  $F = \{(1, -1, 0), (1, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  é ortogonal, mas não ortonormal, vamos normalizá-la.

$$\|(1, -1, 0)\| = \|(1, 1, 0)\| = \sqrt{2} \text{ e } \|(0, 0, 1)\| = 1$$

# Operadores Simétricos

Seja  $E = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(1, -1, 0), \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0), (0, 0, 1) \right\}$  que é uma base ortonormal para  $\mathbb{R}^3$ , assim a matriz procurada é:

$$M = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Vamos verificar que  $M$  é uma matriz ortogonal

# Operadores Simétricos

$$\begin{aligned} M^t M &= \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{2} & 0 \\ 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Logo  $M^t = M^{-1}$

# Operadores Simétricos

Prop. Sejam  $u$  e  $v$  autovetores de um operador simétrico  $T$ , associados aos autovalores  $\alpha$  e  $\beta$  respectivamente. Se  $\alpha \neq \beta$ , então  $u \perp v$ .

Dem. Como  $\alpha \neq \beta$ , podemos supor que  $\alpha \neq 0$ , assim da igualdade,  $T(u) = \alpha \cdot u$ , obtemos que  $u = \frac{1}{\alpha} T(u)$ .

$$\begin{aligned} \langle u, v \rangle &= \left\langle \frac{1}{\alpha} T(u), v \right\rangle = \frac{1}{\alpha} \langle T(u), v \rangle = \\ &= \frac{1}{\alpha} \langle u, T(v) \rangle = \frac{1}{\alpha} \langle u, \beta v \rangle = \frac{\beta}{\alpha} \langle u, v \rangle \end{aligned}$$

# Operadores Simétricos

$$\begin{aligned} \langle u, v \rangle &= \frac{\beta}{\alpha} \langle u, v \rangle \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \langle u, v \rangle - \frac{\beta}{\alpha} \langle u, v \rangle &= 0 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \left( 1 - \frac{\beta}{\alpha} \right) \langle u, v \rangle &= 0 \end{aligned}$$

Como  $\alpha \neq \beta$ , temos que  $1 - \frac{\beta}{\alpha} \neq 0$ , logo  $\langle u, v \rangle = 0$

Assim

$$u \perp v$$

# Operadores Simétricos

Autovetores de um operador simétrico, associados a autovalores distintos, são sempre ortogonais.

Suponha que  $\dim V(\beta) = 2$ , então podem existir autovetores LI,  $v$  e  $w$  em  $V(\beta)$  que não são ortogonais, neste caso para achar uma base ortogonal formada por autovetores de  $T$ , aplicamos o processo de Gram-Schmidt ao conjunto  $\{v, w\}$ , os vetores obtidos continuam sendo autovetores de  $T$  associados a  $\beta$ .

# Operadores Simétricos

3. Lista 3) Considere  $\mathbb{R}^3$  com o produto interno usual e seja  $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  tal que:

$$[T]_B = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Em que  $B = \{(1, 0, 0), (1, 1, 0), (1, 1, 1)\}$ .

Considere as seguintes afirmações:

- I)  $T$  não é simétrico, mas é diagonalizável
- II)  $T$  é simétrico
- III)  $T$  não é diagonalizável

# Operadores Simétricos

A base  $B = \{(1, 0, 0), (1, 1, 0), (1, 1, 1)\}$  não é ortonormal, pois  $\langle (1, 0, 0), (1, 1, 0) \rangle = 1 \neq 0$ .

Vamos ver se é possível encontrarmos uma base ortogonal de autovetores de  $T$ .

$$\begin{aligned} p_T(t) &= \det \begin{pmatrix} 1-t & 0 & 1 \\ 0 & -1-t & 0 \\ 1 & 0 & 1-t \end{pmatrix} = \\ &= (-1-t) \left( (1-t)^2 - 1 \right) = 0 \Rightarrow \begin{cases} t = -1 \\ t = 0 \\ t = 2 \end{cases} \end{aligned}$$

# Operadores Simétricos

$$V(-1) = \text{Ker}(T + I)$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} 2x + z = 0 \\ 0 = 0 \\ x + 2z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

$$\text{Logo } V(-1) = [(\mathbf{0}, \mathbf{1}, \mathbf{0})_B] = [(\mathbf{1}, \mathbf{1}, \mathbf{0})]$$

$$V(0) = \text{Ker}T$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + z = 0 \\ -y = 0 \\ x + z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} z = -x \\ y = 0 \end{cases}$$

$$\text{Logo } V(0) = [(\mathbf{1}, \mathbf{0}, -\mathbf{1})_B] = [(\mathbf{0}, -\mathbf{1}, -\mathbf{1})]$$

# Operadores Simétricos

Assim,  $V(-1) = [(1, 1, 0)]$  e  $V(0) = [(0, -1, -1)]$ , mas  
 $\langle (1, 1, 0), (0, -1, -1) \rangle = -1 \neq 0$

Logo estes autovetores que estão associados à autovalores distintos não são ortogonais, assim  $T$  não é simétrico.

Apenas I) é verdadeira.

I)  $T$  não é simétrico, mas é diagonalizável

# Reconhecimento de Quádricas

Quádrica:

Analiticamente são as raízes de um polinômio de grau dois em três variáveis, ou seja, são as soluções da equação:

$$ax^2 + by^2 + cz^2 + 2pxy + 2qxz + 2ryz + dx + ey + fz + h = 0$$

Onde,  $a, b, c, p, q, r, d, e, f, h \in R$ .

Esta equação é chamada equação geral da quádrica.

# Reconhecimento de Quádricas

Para reconhecer uma quádrlica, devemos encontrar a sua equação reduzida.

A equação de uma quádrlica esta em sua forma reduzida se:

1) Só possui coeficientes de grau dois não misto e o coeficiente constante.

Ou

2) Se uma das variáveis possui coeficiente de grau um não nulo, então seu coeficiente de grau dois é zero.

# Reconhecimento de Quádricas

Ex.

1)  $x^2 + y^2 + z^2 - 4 = 0$  é a equação reduzida de uma esfera de centro na origem e raio  $r = 2$ .

2)  $x^2 - y^2 - 9 = 0$  é a equação reduzida de um cilindro hiperbólico.

3)  $x^2 + y^2 - 3z - 9 = 0$  é a equação reduzida de um parabolóide.

4)  $x^2 - y^2 - z = 0$  é a equação reduzida de uma sela.

# Reconhecimento de Quádricas

Dada a equação geral de uma quádrlica, associamos a sua parcela de 2º grau, um operador linear simétrico de  $R^3$ , cuja matriz em relação à base canônica é:

$$L(x, y, z) = ax^2 + by^2 + cz^2 + 2pxy + 2qxz + 2ryz$$

$$A = \begin{pmatrix} a & p & q \\ p & b & r \\ q & r & c \end{pmatrix}$$

# Reconhecimento de Quádricas

Ex. Encontre a equação reduzida das seguintes quádricas:

a)  $x^2 + y^2 + 3z^2 + 4xy - 4 = 0$

$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ , com autovalores 3 e -1 e

$V(-1) = \{(x, -x, 0), x \in R\} = [(1, -1, 0)]$

$V(3) = \{(x, x, z), x, z \in R\} = [(1, 1, 0), (0, 0, 1)]$

Assim, no novo sistema:  $-x'^2 + 3y'^2 + 3z'^2 - 4 = 0$ .

# Reconhecimento de Quádricas

$$\text{b) } x^2 + y^2 + 3z^2 + 4x - 6z - 4 = 0$$

Como os coeficientes dos termos mistos de 2º grau são nulos, só precisamos completar quadrados.

$$x^2 + 4x = (x + 2)^2 - 4$$

$$3z^2 - 6z = 3(z^2 - 2z) = 3((z - 1)^2 - 1). \text{ Substituindo,}$$

$$(x + 2)^2 - 4 + y^2 + 3((z - 1)^2 - 1) - 4 = 0, \text{ se } \begin{cases} x' = x + 2 \\ y' = y \\ z' = z - 1 \end{cases}$$

$$x'^2 + y'^2 + 3z'^2 - 11 = 0$$

# Reconhecimento de Quádricas

$$\text{c) } x^2 - y^2 + z^2 + 2xz - 4x + 2y - 8 = 0$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \text{ com autovalores } 0, -1 \text{ e } 2.$$

$V(0)$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + z = 0 \\ -y = 0 \\ x + z = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} z = -x \\ y = 0 \end{cases}$$

$$V(0) = [(1, 0, -1)]$$

# Reconhecimento de Quádricas

$V(-1)$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = - \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + z = -x \\ -y = -y \\ x + z = -z \end{cases} \Rightarrow x = z = 0$$

$$V(-1) = [(0, 1, 0)]$$

$V(2)$ .

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + z = 2x \\ -y = 2y \\ x + z = 2z \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} z = x \\ y = 0 \end{cases}$$

$$V(2) = [(1, 0, 1)]$$

# Reconhecimento de Quádricas

A base  $F = \{(1, 0, -1), (0, 1, 0), (1, 0, 1)\}$  é ortogonal.

$\|(1, 0, -1)\| = \|(1, 0, 1)\| = \sqrt{2}$  e  $\|(0, 1, 0)\| = 1$ , assim,

$E = \left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, -1), (0, 1, 0), \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, 1) \right\}$  é ortonormal, seja então:

$M = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix}$  que é uma matriz ortogonal.

Devemos fazer a seguinte mudança de coordenadas:

# Reconhecimento de Quádricas

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ -1/\sqrt{2} & 0 & 1/\sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}, \text{ ou seja,}$$

$$\begin{cases} x = \frac{1}{\sqrt{2}}(x' + z') \\ y = y' \\ z = \frac{1}{\sqrt{2}}(-x' + z') \end{cases}$$

# Reconhecimento de Cônicas

$$x^2 - y^2 + z^2 + 2xz - 4x + 2y - 8 = 0$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = \frac{1}{\sqrt{2}}(x' + z') \\ y = y' \\ z = \frac{1}{\sqrt{2}}(-x' + z') \end{array} \right.$$

$$-4x + 2y - 8 = -4\left(\frac{1}{\sqrt{2}}(x' + z')\right) + 2y' - 8 =$$

$$= -\frac{4}{\sqrt{2}}x' + 2y' - 4z' - 8 = 0$$

# Reconhecimento de Quádricas

No novo sistema a equação da quádrica é:

$$0x'^2 - y'^2 + 2z'^2 - \frac{4}{\sqrt{2}}x' + 2y' - 4z' - 8 = 0 \text{ ou}$$
$$-y'^2 + 2z'^2 - \frac{4}{\sqrt{2}}x' + 2y' - 4z' - 8 = 0$$

Ainda precisamos completar quadrados.

$$-y'^2 + 2y' = -\left(y'^2 - 2y'\right) = -\left((y' - 1)^2 - 1\right)$$

$$2z'^2 - 4z' = 2\left(z'^2 - 2z'\right) = 2\left((z' - 1)^2 - 1\right)$$

$$-\left((y' - 1)^2 - 1\right) + 2\left((z' - 1)^2 - 1\right) - \frac{4}{\sqrt{2}}x' - 8 = 0$$

# Reconhecimento de Quádricas

$$- \left( (y' - 1)^2 - 1 \right) + 2 \left( (z' - 1)^2 - 1 \right) - \frac{4}{\sqrt{2}} x' - 8 = 0$$

Fazendo  $\begin{cases} x'' = x' \\ y'' = y' - 1, \text{ temos:} \\ z'' = z' - 1 \end{cases}$

$$-y''^2 + 2z''^2 - \frac{4}{\sqrt{2}} x'' - 9 = 0$$

ou

$$y''^2 - 2z''^2 + 2\sqrt{2}x'' + 9 = 0$$

# Álgebra Linear para Engenharia II

## Aula 18

Prof. Pedro L. Fagundes

---

Operadores Simétricos