

13

Funções Vetoriais

13.4

Movimento no Espaço: Velocidade e Aceleração

Movimento no Espaço: Velocidade e Aceleração

Nesta seção, mostraremos como as ideias dos vetores tangente e normal, assim como as de curvatura, podem ser usadas na física para estudar o movimento de objetos, sua velocidade e sua aceleração, quando estão se movendo ao longo de uma curva espacial. Em particular, seguiremos os passos de Newton, usando seu método para deduzir a Primeira Lei de Kepler para o movimento planetário.

Movimento no Espaço: Velocidade e Aceleração

Suponha que uma partícula se mova no espaço de forma que seu vetor posição no instante t é $\mathbf{r}(t)$. Observe da Figura 1 que, para pequenos valores de h , o vetor

$$\boxed{1} \quad \frac{\mathbf{r}(t+h) - \mathbf{r}(t)}{h}$$

se aproxima da direção da partícula que se move ao longo da curva $\mathbf{r}(t)$. Seu módulo mede o tamanho do vetor deslocamento por unidade de tempo.

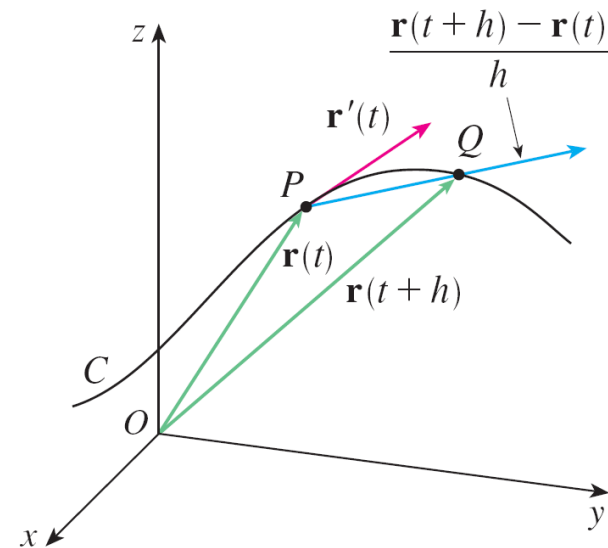


Figura 1

Movimento no Espaço: Velocidade e Aceleração

O vetor $\boxed{1}$ fornece a velocidade média no intervalo de tempo de comprimento h e seu limite é o **vetor velocidade** $\mathbf{v}(t)$ no instante t .

$\boxed{2}$

$$\mathbf{v}(t) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\mathbf{r}(t + h) - \mathbf{r}(t)}{h} = \mathbf{r}'(t)$$

Portanto, o vetor velocidade é também o vetor tangente e tem a direção da reta tangente à curva.

A **velocidade escalar** da partícula no instante t é a magnitude do vetor velocidade, ou seja, $|\mathbf{v}(t)|$.

Movimento no Espaço: Velocidade e Aceleração

Isto é apropriado, pois, a partir de [2], temos

$|\mathbf{v}(t)| = |\mathbf{r}'(t)| = \frac{ds}{dt}$ = taxa de variação da distância com relação ao tempo

Como no caso de movimento unidimensional, a **aceleração** da partícula é definida como a derivada da velocidade:

$$\mathbf{a}(t) = \mathbf{v}'(t) = \mathbf{r}''(t)$$

Exemplo 1

O vetor posição de um objeto em movimento em um plano é dado por $\mathbf{r}(t) = t^3 \mathbf{i} + t^2 \mathbf{j}$. Determine a sua velocidade, a velocidade escalar aceleração quando $t = 1$ e ilustre geometricamente.

SOLUÇÃO: A velocidade e a aceleração no instante t são

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{r}'(t) = 3t^2 \mathbf{i} + 2t \mathbf{j}$$

$$\mathbf{a}(t) = \mathbf{r}''(t) = 6t \mathbf{i} + 2 \mathbf{j}$$

e a velocidade escalar é

$$|\mathbf{v}(t)| = \sqrt{(3t^2)^2 + (2t)^2} = \sqrt{9t^4 + 4t^2}$$

Exemplo 1 – Solução

continuação

Quando $t = 1$, temos

$$\mathbf{v}(1) = 3 \mathbf{i} + 2 \mathbf{j} \quad \mathbf{a}(1) = 6 \mathbf{i} + 2 \mathbf{j} \quad |\mathbf{v}(1)| = \sqrt{13}$$

Os vetores velocidade e aceleração estão mostrados na Figura 2.

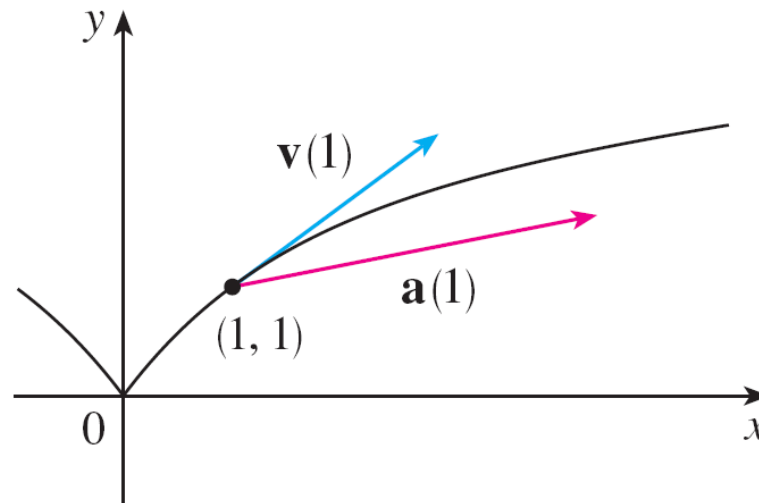


Figura 2

Movimento no Espaço:

Velocidade e Aceleração

Em geral, por integração vetorial podemos recuperar a velocidade quando a aceleração for conhecida e a posição quando a velocidade for conhecida:

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}(t_0) + \int_{t_0}^t \mathbf{a}(u) du \quad \mathbf{r}(t) = \mathbf{r}(t_0) + \int_{t_0}^t \mathbf{v}(u) du$$

Se a força que age sobre a partícula é conhecida, então a aceleração pode ser determinada a partir da **Segunda Lei de Newton para o Movimento**. A versão vetorial dessa lei nos diz que, se em qualquer instante de tempo t , uma força $\mathbf{F}(t)$ age sobre um objeto m produzindo uma aceleração $\mathbf{a}(t)$, então

$$\mathbf{F}(t) = m\mathbf{a}(t)$$



Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Quando estudamos o movimento de uma partícula, é frequentemente útil decompor a aceleração em duas componentes, uma na direção da tangente e outra na direção da normal. Se escrevemos $v = |\mathbf{v}|$ para a velocidade escalar da partícula, então

$$\mathbf{T}(t) = \frac{\mathbf{r}'(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{\mathbf{v}(t)}{|\mathbf{v}(t)|} = \frac{\mathbf{v}}{v}$$

e, assim,

$$\mathbf{v} = v\mathbf{T}$$

Se derivarmos ambos os lados em relação a t , obteremos

5

$$\mathbf{a} = \mathbf{v}' = v'\mathbf{T} + v\mathbf{T}'$$

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Se usarmos a expressão da curvatura, temos

$$\boxed{6} \quad \kappa = \frac{|\mathbf{T}'|}{|\mathbf{r}'|} = \frac{|\mathbf{T}'|}{v} \quad \text{logo} \quad |\mathbf{T}'| = \kappa v$$

O vetor normal unitário foi definido na seção anterior como $\mathbf{N} = \mathbf{T}'/|\mathbf{T}'|$, então $\boxed{6}$ fornece

$$\mathbf{T}' = |\mathbf{T}'|\mathbf{N} = \kappa v \mathbf{N}$$

e a Equação 5 se torna

$$\boxed{7} \quad \mathbf{a} = v' \mathbf{T} + \kappa v^2 \mathbf{N}$$

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Escrevendo a_T e a_N para as componentes tangencial e normal da aceleração, temos

$$\mathbf{a} = a_T \mathbf{T} + a_N \mathbf{N}$$

onde

8

$$a_T = v' \quad \text{e} \quad a_N = \kappa v^2$$

Essa conclusão está ilustrada na Figura 7.

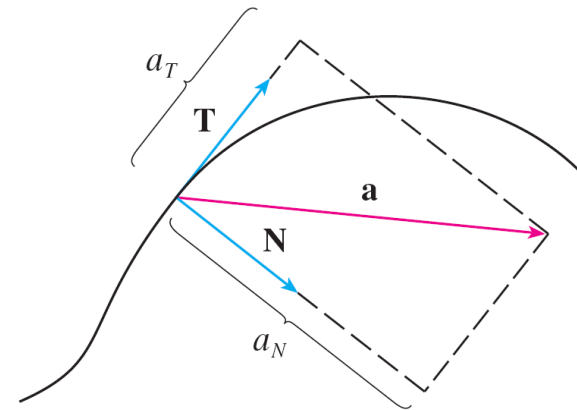


Figura 7

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Vamos olhar agora o que a Fórmula 7 nos diz. A primeira coisa a observar é que o vetor binormal \mathbf{B} não aparece. Independentemente de como o objeto se move no espaço, sua aceleração sempre está nos planos de \mathbf{T} e \mathbf{N} (o plano osculador). (Lembre-se de que \mathbf{T} fornece a direção e sentido do movimento e \mathbf{N} aponta a direção na qual a curva está entortando.) Em seguida, observamos que a componente tangencial da aceleração é v' , a taxa de variação da velocidade escalar, e a componente normal da aceleração é κv^2 , a curvatura vezes o quadrado da velocidade escalar.

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Isso explica o que acontece com um passageiro em um carro – uma virada brusca em uma rua pode ser vista como um valor grande de curvatura κ , de forma que a componente da aceleração perpendicular ao movimento é grande e o passageiro é jogado contra a porta do carro. A alta velocidade em uma curva tem o mesmo efeito; de fato, se dobrarmos nossa velocidade escalar, a_N será aumentada por um fator de 4.

Apesar de termos uma expressão para as componentes tangencial e normal da aceleração na Equação 8, é desejável obter expressões que dependam somente de \mathbf{r} , \mathbf{r}' , e \mathbf{r}'' .

Componentes Tangencial e Normal da Aceleração

Com essa finalidade, tomamos o produto escalar de $\mathbf{v} = v\mathbf{T}$ com \mathbf{a} como dada na Equação 7:

$$\begin{aligned}\mathbf{v} \cdot \mathbf{a} &= v\mathbf{T} \cdot (v'\mathbf{T} + \kappa v^2\mathbf{N}) \\ &= vv'\mathbf{T} \cdot \mathbf{T} + \kappa v^3\mathbf{T} \cdot \mathbf{N} \\ &= vv' \quad (\text{uma vez que } \mathbf{T} \cdot \mathbf{T} = 1 \text{ e } \mathbf{T} \cdot \mathbf{N} = 0)\end{aligned}$$

Portanto

$$\boxed{9} \quad a_T = v' = \frac{\mathbf{v} \cdot \mathbf{a}}{v} = \frac{\mathbf{r}'(t) \cdot \mathbf{r}''(t)}{|\mathbf{r}'(t)|}$$

Usando a fórmula da curvatura dada, temos

$$\boxed{10} \quad a_N = \kappa v^2 = \frac{|\mathbf{r}'(t) \times \mathbf{r}''(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|^3} |\mathbf{r}'(t)|^2 = \frac{|\mathbf{r}'(t) \times \mathbf{r}''(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|}$$

Exemplo 7

Uma partícula se move com função posição $\mathbf{r}(t) = \langle t^2, t^2, t^3 \rangle$. Determine as componentes tangencial e normal da aceleração.

SOLUÇÃO:

$$\mathbf{r}(t) = t^2 \mathbf{i} + t^2 \mathbf{j} + t^3 \mathbf{k}$$

$$\mathbf{r}'(t) = 2t \mathbf{i} + 2t \mathbf{j} + 3t^2 \mathbf{k}$$

$$\mathbf{r}''(t) = 2 \mathbf{i} + 2 \mathbf{j} + 6t \mathbf{k}$$

$$|\mathbf{r}'(t)| = \sqrt{8t^2 + 9t^4}$$

Exemplo 7 – Solução

continuação

Portanto, da Equação 9 vem que a componente tangencial é

$$a_T = \frac{\mathbf{r}'(t) \cdot \mathbf{r}''(t)}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{8t + 18t^3}{\sqrt{8t^2 + 9t^4}}$$

Uma vez que $\mathbf{r}'(t) \times \mathbf{r}''(t) = \begin{vmatrix} \mathbf{i} & \mathbf{j} & \mathbf{k} \\ 2t & 2t & 3t^2 \\ 2 & 2 & 6t \end{vmatrix} = 6t^2 \mathbf{i} - 6t^2 \mathbf{j}$

Da Equação 10 obtemos a componente normal

$$a_N = \frac{|\mathbf{r}'(t) \times \mathbf{r}''(t)|}{|\mathbf{r}'(t)|} = \frac{6\sqrt{2}t^2}{\sqrt{8t^2 + 9t^4}}$$



Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Leis de Kepler

1. Um planeta gira em torno do Sol em uma órbita elíptica, com o Sol em um dos focos.
2. O segmento de reta que liga o Sol a um planeta varre áreas iguais em intervalos de tempo iguais.
3. O quadrado do período de revolução de um planeta é proporcional ao cubo do comprimento do eixo maior de sua órbita.

Como a força gravitacional do Sol sobre um planeta é muito maior que as forças exercidas por outros corpos celestes, podemos ignorar todos os outros corpos do Universo, exceto o Sol e um planeta girando em torno dele. Usaremos um sistema de coordenadas com origem no Sol e seja $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ o vetor posição do planeta. (Poderíamos igualmente considerar \mathbf{r} o vetor posição da Lua ou de um satélite girando em torno da Terra, ou um cometa movendo-se em torno de uma estrela.)

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

O vetor velocidade é $\mathbf{v} = \mathbf{r}'$ e o vetor aceleração é $\mathbf{a} = \mathbf{r}''$.
Utilizaremos as seguintes leis de Newton:

Segunda Lei do Movimento: $\mathbf{F} = m\mathbf{a}$

Lei da Gravitação: $\mathbf{F} = -\frac{GMm}{r^3} \mathbf{r} = -\frac{GMm}{r^2} \mathbf{u}$

onde \mathbf{F} é a força da gravidade sobre o planeta, m e M são as massas do planeta e do Sol, G é a constante gravitacional, $r = |\mathbf{r}|$, e $\mathbf{u} = (1/r)\mathbf{r}$ é o vetor unitário na direção de \mathbf{r} .

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Mostraremos inicialmente que o planeta se move em um plano. Igualando a expressão para \mathbf{F} nas duas leis de Newton, chegamos a

$$\mathbf{a} = -\frac{GM}{r^3} \mathbf{r}$$

e assim, \mathbf{a} é paralelo a \mathbf{r} . Segue que $\mathbf{r} \times \mathbf{a} = \mathbf{0}$. Usamos a fórmula

$$\frac{d}{dt} [\mathbf{u}(t) \times \mathbf{v}(t)] = \mathbf{u}'(t) \times \mathbf{v}(t) + \mathbf{u}(t) \times \mathbf{v}'(t)$$

para escrever

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) &= \mathbf{r}' \times \mathbf{v} + \mathbf{r} \times \mathbf{v}' \\ &= \mathbf{v} \times \mathbf{v} + \mathbf{r} \times \mathbf{a} = \mathbf{0} + \mathbf{0} = \mathbf{0} \end{aligned}$$

Logo,

$$\mathbf{r} \times \mathbf{v} = \mathbf{h}$$

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

onde \mathbf{h} é um vetor constante. (Podemos assumir que $\mathbf{h} \neq 0$; isto é, \mathbf{r} e \mathbf{v} não são paralelos.) Isto significa que o vetor $\mathbf{r} = \mathbf{r}(t)$ é perpendicular a \mathbf{h} para todos os valores de t , de modo que o planeta sempre se situa no plano através da origem perpendicular de \mathbf{h} . Assim, a órbita do planeta é uma curva plana.

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Para demonstrarmos a Primeira Lei de Kepler, vamos reescrever o vetor \mathbf{h} como segue:

$$\begin{aligned}\mathbf{h} &= \mathbf{r} \times \mathbf{v} = \mathbf{r} \times \mathbf{r}' = r\mathbf{u} \times (r\mathbf{u})' \\ &= r\mathbf{u} \times (r\mathbf{u}' + r'\mathbf{u}) = r^2(\mathbf{u} \times \mathbf{u}') + rr'(\mathbf{u} \times \mathbf{u}) \\ &= r^2(\mathbf{u} \times \mathbf{u}')\end{aligned}$$

Então,

$$\begin{aligned}\mathbf{a} \times \mathbf{h} &= \frac{-GM}{r^2} \mathbf{u} \times (r^2\mathbf{u} \times \mathbf{u}') = -GM \mathbf{u} \times (\mathbf{u} \times \mathbf{u}') \\ &= -GM [(\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}')\mathbf{u} - (\mathbf{u} \cdot \mathbf{u})\mathbf{u}']\end{aligned}$$

pela Fórmula
 $\mathbf{a} \times (\mathbf{b} \times \mathbf{c}) = (\mathbf{a} \cdot \mathbf{c})\mathbf{b} - (\mathbf{a} \cdot \mathbf{b})\mathbf{c}$

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Mas $\mathbf{u} \cdot \mathbf{u} = |\mathbf{u}|^2 = 1$ e, uma vez que $|\mathbf{u}(t)| = 1$, ocorre $\mathbf{u} \cdot \mathbf{u}' = 0$. Portanto

$$\mathbf{a} \times \mathbf{h} = GM \mathbf{u}'$$

e $(\mathbf{v} \times \mathbf{h})' = \mathbf{v}' \times \mathbf{h} = \mathbf{a} \times \mathbf{h} = GM \mathbf{u}'$

Integrando ambos os lados da equação, obtemos

11

$$\mathbf{v} \times \mathbf{h} = GM \mathbf{u} + \mathbf{c}$$

onde \mathbf{c} é um vetor constante.

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Neste ponto é conveniente escolher os eixos coordenados de forma que o vetor da base canônica \mathbf{k} aponte na direção do vetor \mathbf{h} . Em seguida, o planeta se move no plano xy . Como ambos $\mathbf{v} \times \mathbf{h}$ e \mathbf{u} são perpendiculares a \mathbf{h} , a Equação 11 mostra que \mathbf{c} pertence ao plano xy . Isso significa que podemos escolher os eixos x e y de forma que o vetor \mathbf{i} esteja na direção de \mathbf{c} , como mostrado na Figura 8.

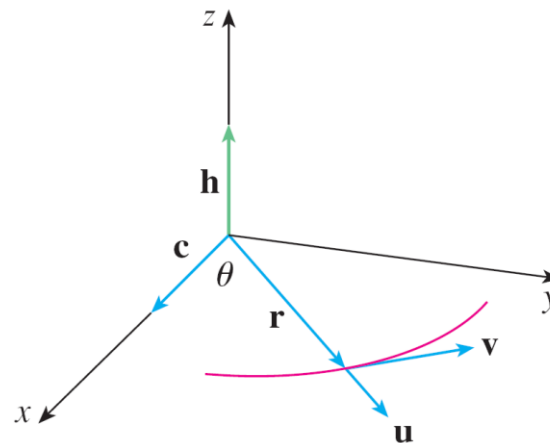


Figura 8

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Se θ é o ângulo entre \mathbf{c} e \mathbf{r} , então (r, θ) são as coordenadas polares do planeta. Da Equação 11, temos

$$\begin{aligned}\mathbf{r} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) &= \mathbf{r} \cdot (GM \mathbf{u} + \mathbf{c}) = GM \mathbf{r} \cdot \mathbf{u} + \mathbf{r} \cdot \mathbf{c} \\ &= GMr \mathbf{u} \cdot \mathbf{u} + |\mathbf{r}| |\mathbf{c}| \cos \theta = GMr + rc \cos \theta\end{aligned}$$

onde $c = |\mathbf{c}|$. Então,

$$r = \frac{\mathbf{r} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{h})}{GM + c \cos \theta} = \frac{1}{GM} \frac{\mathbf{r} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{h})}{1 + e \cos \theta}$$

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

onde $e = c/(GM)$. Mas

$$\mathbf{r} \cdot (\mathbf{v} \times \mathbf{h}) = (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) \cdot \mathbf{h} = \mathbf{h} \cdot \mathbf{h} = |\mathbf{h}|^2 = h^2$$

onde $h = |\mathbf{h}|$. Logo

$$r = \frac{h^2/(GM)}{1 + e \cos \theta} = \frac{eh^2/c}{1 + e \cos \theta}$$

Leis de Kepler para o Movimento Planetário

Escrevendo $d = h^2/c$, obtemos a equação

$$\boxed{12} \quad r = \frac{ed}{1 + e \cos \theta}$$

vemos que a Equação 12 é aquela da forma polar da seção cônica com foco na origem e excentricidade e . Sabemos que a órbita de um planeta é uma curva fechada e assim a cônica deve ser uma elipse.