

Aula Teórica 7

Bom Dia



Sistemas de Equações Lineares

Um sistema de equações lineares com m equações e n incógnitas é um sistema de equações da forma

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

Homogêneo: $b_i = 0 \forall i$

Não Homogêneo: $b_i \neq 0$ para algum i

Onde $a_{ij} \in \mathbb{R}$, $b_i \in \mathbb{R}$ e x_1, \dots, x_n são as incógnitas (que também são números reais)

Exemplo :

$$\begin{cases} x_1 - 3x_3 + x_4 = 1 \\ \sqrt{7}x_2 + x_3 = 0 \\ e^{\pi}x_1 - \left(\frac{\text{sen}\frac{\pi}{7}}{7}\right)x_4 = -1 \end{cases}$$

3 equações
e 4 incógnitas

OBS: Note que $a_{12} = 0$ nesse sistema
(e tbm $a_{21} = a_{24} = a_{32} = a_{33} = 0$)

NÃO EXEMPLO

$$\begin{cases} x_1^2 - x_2 + x_3 = 1 \\ x_1 + \text{sen} x_2 = 0 \end{cases}$$

(NÃO É
LINEAR)

DADO UM SISTEMA

$$\textcircled{*} \begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

O objetivo é:

① Saber se o sistema admite
Soluções

Soluções: $S = \{ (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n \mid \text{"ao substituir } x_1, \dots, x_n \text{ no sistema } (*) \text{ todas as equações são satisfeitas} \}$

② "Entender" o conjunto S das soluções

Possibilidades:

① Sistema Impossível (SI)
NÃO ADMITE SOLUÇÕES

② Sistema Possível Determinado (SPD)
ADMITE UMA ÚNICA SOLUÇÃO

③ Sistema Possível Indeterminado (SPI)
ADMITE INFINITAS SOLUÇÕES

OPERAÇÕES COM SISTEMAS

(NÃO MUDAM AS SOLUÇÕES DO SISTEMA)

① Trocar a Linha i com a Linha j

$$\begin{array}{c}
 L_i \leftrightarrow L_j \\
 \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = b_j \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right. \xrightarrow[L_i \leftrightarrow L_j]{L_i \leftrightarrow L_j} \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = b_j \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right.
 \end{array}$$

② Multiplicar uma linha inteira por $\lambda \neq 0$

$L_i \rightarrow \lambda L_i \quad (\lambda \in \mathbb{R}, \lambda \neq 0)$

$$\begin{array}{c}
 L_i \rightarrow \frac{1}{\lambda} L_i \\
 \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = b_j \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right. \xrightarrow[L_i \rightarrow \lambda L_i]{L_i \rightarrow \frac{1}{\lambda} L_i} \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ \lambda a_{i1}x_1 + \dots + \lambda a_{in}x_n = \lambda b_i \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right.
 \end{array}$$

Vamos mostrar que se (x_1, \dots, x_n) é solução de $(*)$ então tbm é solução de $(**)$

A única equação diferente nos dois sistemas é a equação i

Basta verificar que se

$$a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \quad \text{então} \quad \lambda a_{i1}x_1 + \dots + \lambda a_{in}x_n = \lambda b_i$$

Mas

$$\lambda a_{i1}x_1 + \dots + \lambda a_{in}x_n = \lambda(a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n) = \lambda(b_i) = \lambda b_i \quad \checkmark$$

③ Trocar a linha i pela soma da linha i com um múltiplo da linha j

$$L_i \rightarrow L_i + \mu L_j \quad (\mu \in \mathbb{R})$$

$$\begin{array}{l}
 (*) \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = b_j \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right. \xrightarrow{L_i \rightarrow L_i + \mu L_j} \left\{ \begin{array}{l} a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n = b_i \\ \vdots \\ (a_{i1} + \mu a_{j1})x_1 + \dots + (a_{in} + \mu a_{jn})x_n = b_i + \mu b_j \\ \vdots \\ a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n = b_j \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right. \\
 \leftarrow L_i \rightarrow L_i - \mu L_j
 \end{array}$$

Vamos mostrar que se (x_1, \dots, x_n) é solução de $(*)$ então é solução de $(**)$

Novamente, basta verificar que a i -ésima equação de $(**)$ é satisfeita por uma solução (x_1, \dots, x_n) de $(*)$

Mas,

$$(a_{i1} + \mu a_{j1})x_1 + \dots + (a_{in} + \mu a_{jn})x_n =$$

$$= a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n + \mu a_{j1}x_1 + \dots + \mu a_{jn}x_n$$

$$= (a_{i1}x_1 + \dots + a_{in}x_n) + \mu (a_{j1}x_1 + \dots + a_{jn}x_n)$$

$$= b_i + \mu b_j \quad \checkmark$$

Ideia: Usar as operações para deixar o sistema da forma mais simples possível!

ANTES DISSO VAMOS FALAR SOBRE
A MATRIZ DE UM SISTEMA
DE EQ. LINEARES

Dado um sistema

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

chamos a matriz

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = A$$

de matriz do sistema.

E a matriz estendida do sistema

é

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} & b_1 \\ a_{21} & \dots & a_{2n} & b_2 \\ \vdots & & \vdots & \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} & b_m \end{pmatrix}$$

Note que a matriz \tilde{A} contém toda a informação do sistema:

Exemplo:

$$\begin{cases} 2x_1 & -x_3 + x_4 = -1 \\ & x_2 + x_4 = 0 \\ x_1 & -x_4 = 2 \end{cases}$$

Matriz Estendida

$$\tilde{A} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

Exemplo:

Se $\tilde{A} = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$

Então o sistema correspondente é

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = -1 \\ x_2 + x_3 = 2 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

PARA "ECONOMIZAR ENERGIA"
VAMOS FAZER AS OPERAÇÕES
NA MATRIZ ESTENDIDA DO SISTEMA

Sistema na forma mais simples

Possível

O sistema estará na forma mais simples possível quando a sua matriz estiver na forma escalonada reduzida

Uma matriz $\begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ c_{m1} & \dots & c_{mn} \end{pmatrix}$ está

na forma escalonada reduzida

Se:

- ① O elemento não nulo mais à esquerda de cada linha é 1 (pivô da linha)

- ② O pivô da linha i está à esquerda do pivô da linha $i+1$
- ③ Se uma coluna tem um pivô todos os outros elementos da coluna são zero
- ④ As linhas nulas estão no final da matriz

Exemplos:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \checkmark$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

ESTÁ NA
FORMA
ESCALONADA
REDUZIDA

"NÃO EXEMPLOS"

$$\cdot \begin{pmatrix} 0 & 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

NÃO ESTÁ NA FORMA
ESCALONADA REDUZIDA
POIS FALHA ①

$$\bullet \begin{pmatrix} 0 & \boxed{1} & 1 & 0 \\ \boxed{1} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

FALHA (2)

$$\bullet \begin{pmatrix} 0 & 1 & \boxed{2} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

FALHA (3)

$$\bullet \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ \boxed{0 & 0 & 0 & 0} \\ 0 & 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

FALHA (4)

Vamos explicar por exemplos o pq desses sistemas serem os mais simples

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \tilde{A}$$

Sistema:

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_4 = -1 \\ x_2 + 2x_3 + x_4 = 2 \\ 0 = 0 \end{array} \right.$$

Soluções:

$$x_1 = -1 - x_4$$

$$x_2 = 2 - 2x_3 - x_4$$

x_3, x_4 arbitrários

OBS: Vamos escrever o conjunto das soluções deste sistema

Vamos chamar $x_3 = \lambda$, $x_4 = \mu$

$$\begin{cases} x_1 = -1 + 0\lambda - \mu \\ x_2 = 2 - 2\lambda - \mu \\ x_3 = 0 + \lambda + 0\mu \\ x_4 = 0 + 0\lambda + 1\mu \end{cases} \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$S = \left\{ x \in \mathbb{R}^4 \mid x = (-1, 2, 0, 0) + \lambda(0, -2, 1, 0) + \mu(-1, -1, 0, 1) \right\} \\ \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

Exemplo:

Resolva o seguinte sistema:

$$\begin{cases} 2x - y + z + w = 1 \\ x - z + 2w = 0 \\ x - y + 2z - w = 1 \end{cases}$$

Matriz Estendida do Sistema:

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 2 & -1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{L_3 \rightarrow L_3 - L_2} \left(\begin{array}{cccc|c} 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & -3 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_1 \leftrightarrow L_2} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 2 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 3 & -3 & 1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_2 \rightarrow L_2 - 2L_1} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & -3 & 1 \\ 0 & -1 & 3 & -3 & 1 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_3 \rightarrow L_3 - L_2} \quad \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & -1 & 3 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_2 \rightarrow -L_2} \quad \begin{array}{c} x \quad y \quad z \quad w \quad b \\ \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & 3 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \end{array}$$

Sistema

$$\left\{ \begin{array}{l} x - z + 2w = 0 \\ y - 3z + 3w = -1 \\ 0 = 0 \end{array} \right.$$

Soluções: $x = z - 2w$
 $y = -1 + 3z - 3w$
 z, w arbitrário

Chamando $z = \lambda, w = \mu$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = 0 + \lambda - 2\mu \\ y = -1 + 3\lambda - 3\mu \\ z = 0 + \lambda + 0\mu \\ w = 0 + 0\lambda + \mu \end{array} \right. \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R}$$

$$S = \left\{ (x, y, z, w) \in \mathbb{R}^4 \mid (x, y, z, w) = (0, -1, 0, 0) + \lambda(1, 3, 1, 0) + \mu(-2, -3, 0, 1) \right\}$$

$\lambda, \mu \in \mathbb{R}$

Exemplo:

$$\begin{cases} x - y + z = 1 \\ 2x + z = -1 \\ y + 4z = 0 \end{cases}$$

$$\tilde{A} = \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{L_2 \leftrightarrow L_3} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 & -1 & -1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 \rightarrow L_3 - 2L_1} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & -3 & -1 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{L_3 \rightarrow L_3 - 2L_2} \left(\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -9 & -3 & -1 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_3 \rightarrow -\frac{1}{3}L_3} \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1/3 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_2 \rightarrow L_2 - 4L_3} \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 1/3 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_1 \rightarrow L_1 - L_3} \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -1 & 0 & 2/3 \\ 0 & 1 & 0 & -4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 1/3 \end{array} \right)$$

$$\underline{L_1 \rightarrow L_1 + L_2} \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & -2/3 \\ 0 & 1 & 0 & -4/3 \\ 0 & 0 & 1 & 1/3 \end{array} \right)$$

Sistema :

$$\begin{cases} x & = & -2/3 \\ y & = & -4/3 \\ z & = & 1/3 \end{cases}$$

$$S = \left\{ \left(-2/3, -4/3, 1/3 \right) \right\}$$