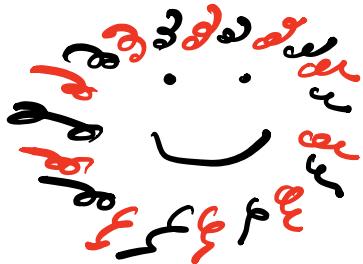


## Aula Teórica 13

BOM DIA!



Lembre que:

- Produto escalar (interno) de  $V^3$

$$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos \theta$$



- Base O.N. de  $V^3$ :

$\mathcal{F} = (\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$  Base tal que

- $\|\vec{f}_i\| = 1 \quad \forall i \in \{1, 2, 3\}$
- $\underbrace{\langle \vec{f}_i, \vec{f}_j \rangle}_{\vec{f}_i \perp \vec{f}_j} = 0 \quad \forall i \neq j, i, j \in \{1, 2, 3\}$

- Se  $\mathcal{F} = (\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$  é base O.N. e

$$\vec{u} = (u_1, u_2, u_3)_{\mathcal{F}}, \quad \vec{v} = (v_1, v_2, v_3)_{\mathcal{F}}$$

$$\Rightarrow \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = u_1 v_1 + u_2 v_2 + u_3 v_3$$

Propriedades:  $\langle \cdot, \cdot \rangle : V^3 \times V^3 \rightarrow \mathbb{R}$

(i)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  é uma forma bilinear

$$\cdot \langle \vec{u} + \vec{w}, \vec{v} \rangle = \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle + \langle \vec{w}, \vec{v} \rangle$$

$$\cdot \langle \vec{u}, \vec{v} + \vec{w} \rangle = \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle + \langle \vec{u}, \vec{w} \rangle$$

$$\cdot \langle \lambda \vec{u}, \vec{v} \rangle = \lambda \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = \langle \vec{u}, \lambda \vec{v} \rangle$$

(ii)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  é simétrico:

$$\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle = \langle \vec{v}, \vec{u} \rangle$$

(iii)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  é não-degenerado:

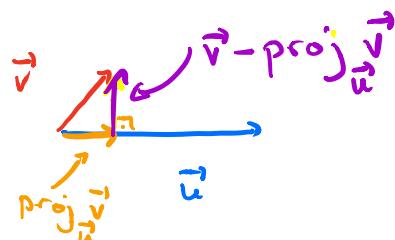
$$\forall \vec{u} \neq \vec{0}, \exists \vec{v} \in V^3 \text{ tal que } \langle \vec{u}, \vec{v} \rangle \neq 0$$

(iv)  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  é positivo definido

$$\langle \vec{u}, \vec{u} \rangle > 0 \text{ e } \langle \vec{u}, \vec{u} \rangle = 0 \Leftrightarrow \vec{u} = \vec{0}$$

• Projeção ortogonal de  $\vec{v}$  em  $\vec{u} \neq \vec{0}$

$$\begin{cases} \rightarrow \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \parallel \vec{u} \\ \rightarrow \vec{v} - \text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} \perp \vec{u} \end{cases}$$



$$\boxed{\text{proj}_{\vec{u}} \vec{v} = \frac{\langle \vec{u}, \vec{v} \rangle}{\|\vec{u}\|^2} \vec{u}}$$

$$\bullet \text{Seja } \pi: X = P + \lambda \vec{u} + \mu \vec{v}, \quad \lambda, \mu \in \mathbb{R} \\ \vec{u}, \vec{v} \text{ L.I.}$$

Podemos descrever o mesmo plano usando vetores diretores que são O.N.

$$\pi': X = P + \alpha \vec{f}_1 + \beta \vec{f}_2, \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

$$\vec{f}_1 \perp \vec{f}_2, \quad \|\vec{f}_1\| = \|\vec{f}_2\| = 1$$

$$\pi = \pi'$$

Construção

$$\vec{f}_1 = \frac{\vec{u}}{\|\vec{u}\|}, \quad \vec{f}_2 = \frac{\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}}{\|\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}\|}$$

Na aula 11 já vimos que

$$\vec{f}_1 \perp \vec{f}_2 \quad \text{e} \quad \|\vec{f}_1\| = \|\vec{f}_2\| = 1$$

Faltou mostrar que  $\pi = \pi'$

OBS:  $\vec{f}_1, \vec{f}_2$  são L.I. (veja o exercício 5 da lista 3)

$\Rightarrow \pi'$  é plano

Para mostrar que  $\pi = \pi'$  basta mostrar que  $\pi' \subset \pi$

Seja  $X \in \Pi'$

$$\Rightarrow X = P + \alpha \vec{f}_1 + \beta \vec{f}_2 = P + \frac{\alpha}{\|\vec{u}\|} \vec{u} + \beta \vec{f}_2 = \textcircled{*}$$

Note que

$$\begin{aligned} \vec{f}_2 &= \overbrace{\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}}^{\parallel \vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v} \parallel} = \frac{1}{r} (\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}) \\ &= \frac{1}{r} \left( \vec{v} - \frac{\langle \vec{v}, \vec{f}_1 \rangle}{\|\vec{f}_1\|^2} \vec{f}_1 \right) = \frac{1}{r} \left( \vec{v} - \frac{\langle \vec{v}, \vec{f}_1 \rangle}{\|\vec{u}\|} \vec{u} \right) \\ &= \frac{1}{r} \vec{v} - \frac{\leq}{r} \vec{u} \end{aligned}$$

$$\text{Logo, } \textcircled{*} = P + \left( \frac{\alpha}{\|\vec{u}\|} - \frac{\beta s}{r} \right) \vec{u} + \frac{\beta}{r} \vec{v}$$

$$= P + \lambda \vec{v} + \mu \vec{u}$$

$$\Rightarrow X \in \Pi. \quad \text{Logo, } \Pi' \subset \Pi \Rightarrow \Pi' = \Pi \blacksquare$$

## Método de Gram-Schmidt

(Exercício 6 da Lista 3)

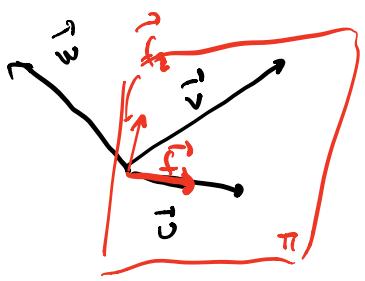
O objetivo do método de Gram-Schmidt é obter a partir de uma base  $B = (\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$  uma outra base  $F = (\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$

tal que  $\vec{f}$  é uma base ON que satisfaz:

①  $\vec{f}_1$  tem mesma direção e sentido de  $\vec{u}$

②  $\vec{f}_1, \vec{f}_2$  são (cada um deles) combinações lineares de  $\vec{u}$  e  $\vec{v}$

③  $(\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$  determina a mesma orientação de  $V^3$  que  $(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$



(3)

$\vec{f}_3$  está "do mesmo lado de fora do plano que  $\vec{w}$ "

### Construção

$$\vec{f}_1 = \frac{\vec{v}}{\|\vec{v}\|}, \quad \vec{f}_2 = \frac{\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}}{\|\vec{v} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v}\|}$$

$$\vec{f}_3 = \frac{\vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_2} \vec{w}}{\|\vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_2} \vec{w}\|}$$

Exercício 6 da lista 3 é demonstrar que  $\mathcal{F} = (\vec{f}_1, \vec{f}_2, \vec{f}_3)$  é O.N.

$$\text{OBS: } \vec{f}_1 = \lambda \vec{v} \quad \lambda > 0$$

$$\text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{v} = \text{proj}_{\lambda \vec{v}} \vec{v} = \frac{\langle \lambda \vec{v}, \vec{v} \rangle}{\|\lambda \vec{v}\|^2} \lambda \vec{v}$$

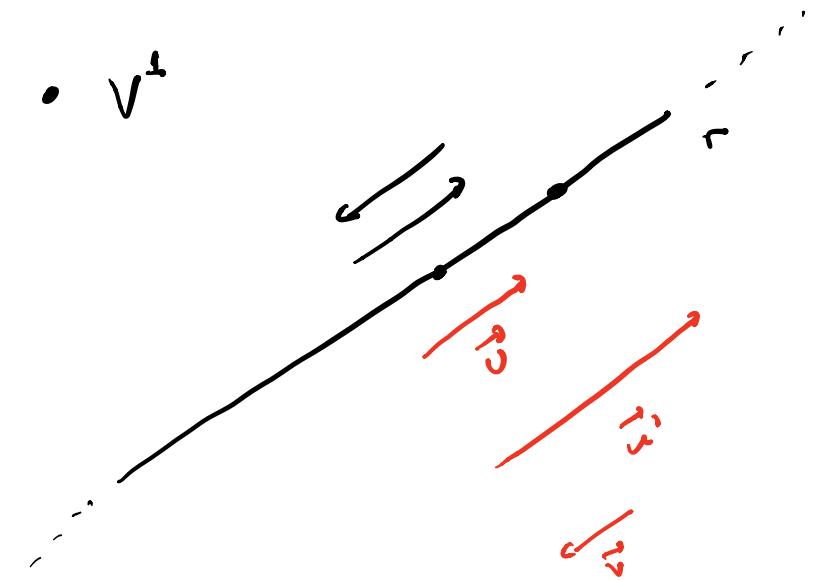
$$= \frac{\lambda^2}{\lambda^2} \frac{\langle \vec{v}, \vec{v} \rangle}{\|\vec{v}\|^2} \vec{v} = \text{proj}_{\vec{v}} \vec{v}$$

$$\text{OBS: } \vec{g}_3 = \vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w}$$

$$\begin{aligned} \vec{h}_3 &= \vec{g}_3 - \text{proj}_{\vec{f}_2} \vec{g}_3 = \\ &= \vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_2} (\vec{w} - \text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w}) \\ &= \vec{w} - \underbrace{\text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w}}_{\vec{f}_1 \perp \vec{f}_2} - \text{proj}_{\vec{f}_2} \vec{w} + \text{proj}_{\vec{f}_2} (\text{proj}_{\vec{f}_1} \vec{w}) \\ &\qquad\qquad\qquad \nearrow 0 \\ &\qquad\qquad\qquad \swarrow \underbrace{\lambda \vec{f}_1}_{\vec{f}_1 \perp \vec{f}_2} \end{aligned}$$

## Orientação "Intuitiva"

•  $V^1$



Uma orientação na reta é a escolha de um sentido para a reta

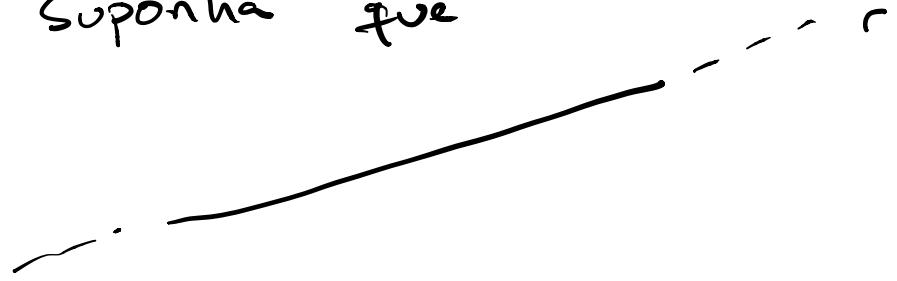
Como isso é feito?

- Fixa um vetor não nulo paralelo à reta **(base de  $V^1$ )**
- Dois vetores diferentes podem induzir a mesma orientação na reta ou orientações opostas dependendo do sentido dos vetores

- $\vec{v}$  e  $\vec{v}$  induzem a mesma orientação em  $r$   
 $(\Rightarrow \vec{v} = \lambda \vec{v} \text{ com } \lambda > 0)$
- Se  $\vec{v} = \lambda \vec{v}$  com  $\lambda < 0$  então induzem orientações opostas em  $r$

Pensando em Física

Suponha que



representa o tempo

Escolher uma orientação é determinar para qual lado aponta o futuro e qual lado aponta o passado

Pelo menos 3 formas de fazer isso:

① Orientação Psicológica do tempo

Lembro do passado mas não do futuro

② Orientação cosmológica do tempo

Tempo orientado no sentido da expansão do universo

③ Orientação Termodinâmica do tempo

Tempo orientado no sentido do aumento da entropia

$$\bullet V^2$$

Num plano temos duas orientações possíveis:

Sentido Horário



Sentido anti-horário



Escolher uma orientação no plano é escolher um desses dois como sendo positivo

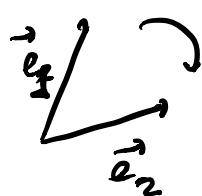
Como isso é feito?

geram o plano  
↓

Escolhe vetores L.I. ( $\vec{e}_1, \vec{e}_2$ )

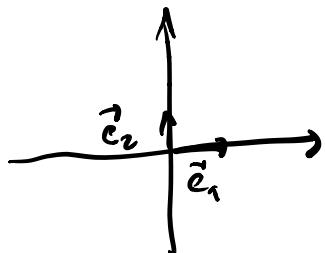
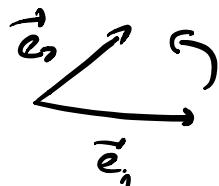
Base de  $V^2$

Sentido  
Horário



Exemplo

Sentido Anti-horário



O sentido do  
plano  $\mathbb{R}^2$  com  
sua base canônica  
é o sentido  
anti-horário

OBS/Brincadeira

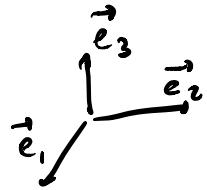
Vou mostrar pq a Faixa de Möbius Não é orientável

(Posto  $\Rightarrow$  link no Moodle)

V<sup>3</sup>

Dois tipos de Base

Bases Destras



Bases Sinistras

