

# 2020-1, "STATPHYS", AULA 11

OBJETIVOS: DISCUTIR APLICAÇÕES IMPORTANTES/ESPECIAIS DE CMTD'S EM FÍSICA

ONDE ESTAMOS: 2.2 CMTD'S

## \* BALANÇO DETALHADO

EM FÍSICA, EM CONJUNTO COM OUTRAS EXIGÊNCIAS, A CONDIÇÃO DE BALANÇO DETALHADO GARANTE A CONVERGÊNCIA PARA UM ÚNICO ESTADO ESTACIONÁRIO.

$$|\pi(t)\rangle = T |\pi(t-1)\rangle \Rightarrow \pi_i(t) = \sum_{j \in S} T_{ij} \pi_j(t-1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \pi_i(t) - \pi_i(t-1) = \sum_{j \in S} T_{ij} \pi_j(t-1) - \pi_i(t-1) \underbrace{\left[ \sum_{j \in S} T_{ji} \right]}_{=1}$$

$$\therefore \pi_i(t) - \pi_i(t-1) = \sum_{j \in S} \left\{ T_{ij} \pi_j(t-1) - T_{ji} \pi_i(t-1) \right\}$$

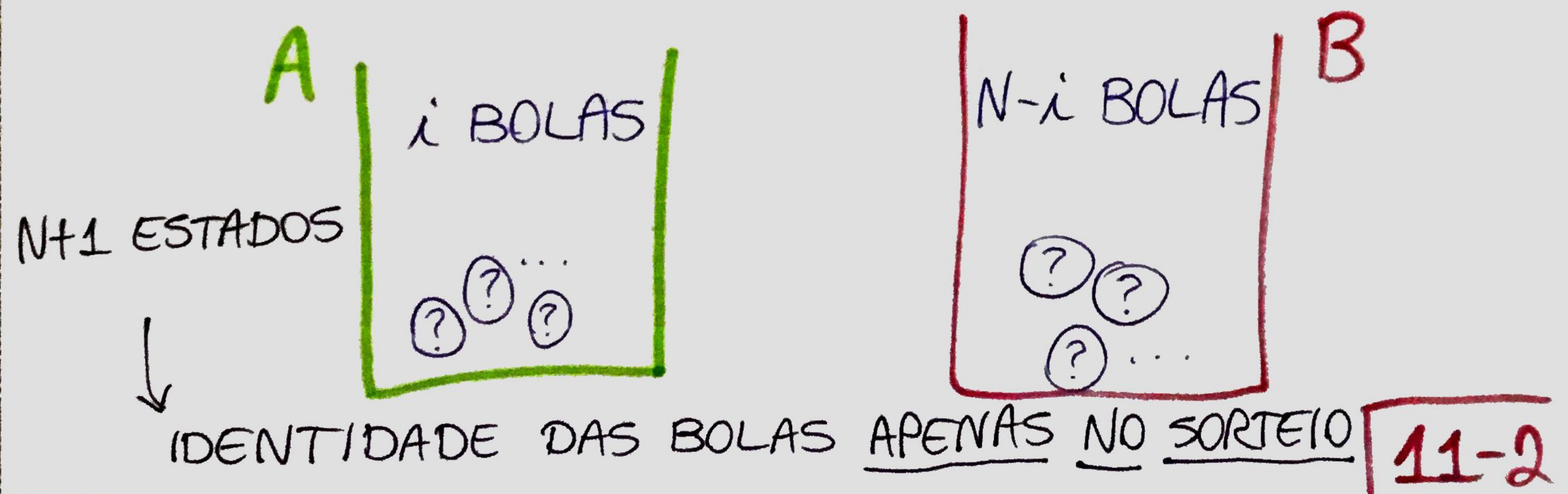
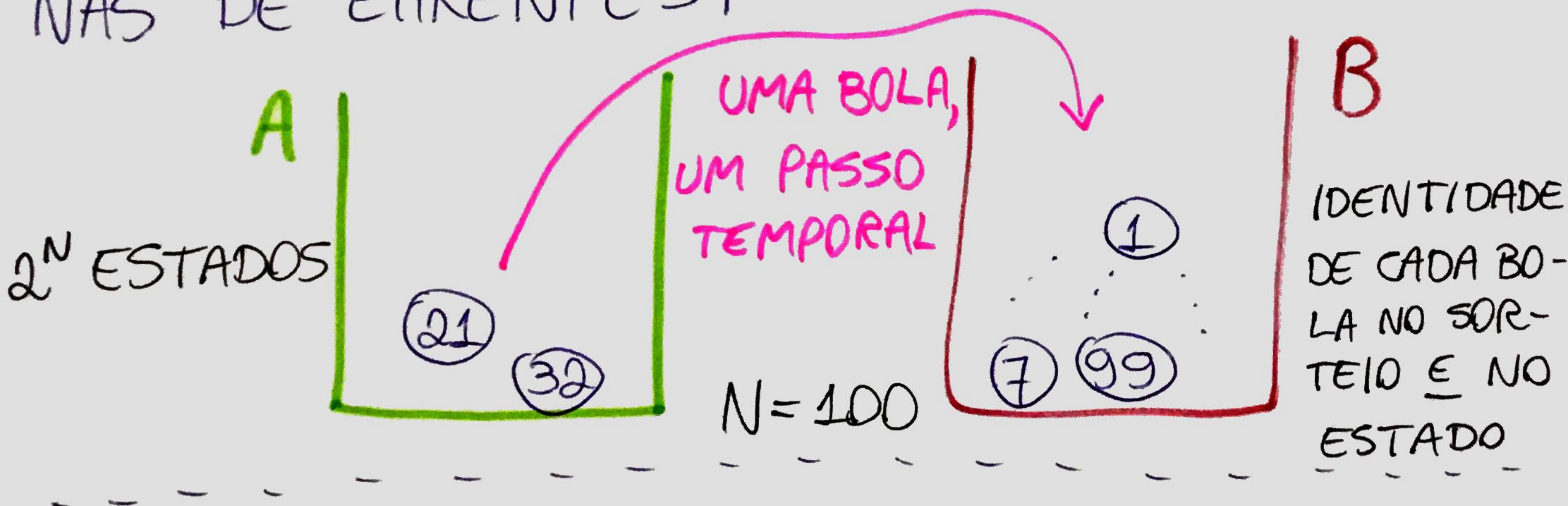
EM EQUILÍBRIO, O LADO ESQUERDO É NULO. E SE CADA PARCELA DA SOMA NO LADO DIREITO FOR NULA? SE  $\pi_i = \pi_i(\infty)$ , A CON-

DIÇÃO

$$T_{ij} \cdot \pi_j = T_{ji} \cdot \pi_i, \quad \forall i, j \in S,$$

CHAMADA DE BALANÇO DETALHADO, É SUFICIENTE PARA GARANTIR A ESTABILIDADE DO ESTADO ESTACIONÁRIO.

\* ENTROPIA E O MODELO DAS URNAS DE EHRENFEST



→ A DINÂMICA É MICROSCOPICAMENTE REVERSÍVEL, MAS MACROSCOPICAMENTE IRREVERSÍVEL.

$$T_{j+1, j} = \frac{N-j}{N}$$

$$T_{j-1, j} = \frac{j}{N}$$

$T_{ij} = 0$   
SE  $i \neq j+1$   
E  $i \neq j-1$

$$(1) \pi_i(t) = T_{i, i-1} \cdot \pi_{i-1}(t-1) +$$

$$+ T_{i, i+1} \cdot \pi_{i+1}(t-1) =$$

$$= \frac{N-(i-1)}{N} \pi_{i-1}(t-1) +$$

$$+ \frac{i+1}{N} \pi_{i+1}(t-1),$$

PARA  $i=1, \dots, N-1$

$$\pi_0(t) = \frac{1}{N} \pi_1(t-1) \quad (2)$$

$$\pi_N(t) = \frac{1}{N} \pi_{N-1}(t-1) \quad (3)$$

$\mu(t)$ : ESTADO MÉDIO DO SISTEMA EM  $t$ ,  $\langle X_t \rangle$

$$\mu(t) = \sum_{i=0}^N i \cdot \pi_i(t)$$

$$\mu(t) = N \cdot \pi_N(t) + \sum_{i=1}^{N-1} i \cdot \pi_i(t) =$$

(3) E (1)

$$= \pi_{N-1}(t-1) + \sum_{i=1}^{N-1} \left[ (i-1) + 1 \right] \frac{N-(i-1)}{N} \pi_{i-1}(t-1) +$$

$$\begin{aligned}
& + \sum_{i=1}^{N-1} \left[ (i+1) - 1 \right] \frac{i+1}{N} \pi_{i+1}(t-1) = \\
& = \cancel{\pi_{N-1}(t-1)} + \left\{ \mu(t-1) - \cancel{(N-1)\pi_{N-1}(t-1)} - \cancel{N\pi_N(t-1)} \right\} - \\
& - \frac{1}{N} \left\{ \cancel{\langle X_{t-1}^2 \rangle} - \cancel{(N-1)^2 \pi_{N-1}(t-1)} - \cancel{N^2 \pi_N(t-1)} \right\} + \\
& + \left\{ 1 - \cancel{\pi_{N-1}(t-1)} - \cancel{\pi_N(t-1)} \right\} - \\
& - \frac{1}{N} \left\{ \mu(t-1) - \cancel{(N-1)\pi_{N-1}(t-1)} - \cancel{N\pi_N(t-1)} \right\} + \\
& + \frac{1}{N} \left\{ \cancel{\langle X_{t-1}^2 \rangle} - \cancel{\pi_1(t-1)} \right\} - \\
& - \frac{1}{N} \left\{ \mu(t-1) - \cancel{\pi_1(t-1)} \right\}
\end{aligned}$$

$$\therefore \mu(t) = \left(1 - \frac{2}{N}\right) \mu(t-1) + 1$$

RECORRÊNCIA LINEAR:  $\mu(t) = \mu_H(t) + \mu_p(t)$

$$\lambda \equiv 1 - 2/N$$

HOMOGÊNEA

PARTI-  
CULAR

$$\mu_H(t) = \lambda \mu_H(t-1)$$

$$\mu_H(t) = C \cdot \lambda^t$$

CTE ARBITRÁRIA

11-4

$$\text{ANSATZ: } \mu_p(t) = D$$

$$\mu_p(t) = \lambda \mu_p(t-1) + 1 \Rightarrow D = \lambda D + 1 \Rightarrow \boxed{D = \frac{1}{1-\lambda}}$$

$$\begin{cases} \mu(t) = C \cdot \lambda^t + D \\ \mu(0) = N \end{cases} \Rightarrow \mu(t) = (N-D) \lambda^t + D$$

↪  $\mu(0)$

$$\therefore \mu(t) = \frac{N}{2} \left\{ 1 + \left( 1 - \frac{2}{N} \right)^t \right\}$$