

Introdução às Medidas em Física

(Turma 43)

Aula 07 12/05/2023

Gisell Ruiz Boiset

gisell@if.usp.br

Bloco F – Conjunto Alessandro Volta – sl. 209

Material preparado com base no material gentilmente cedido pela Profa Dra. Paula R. P. Allegro

Na aula de hoje

- Resumo dos principais pontos da aula anterior
- Conceitos:
 - Medidas indiretas
 - Análise de dados:
 - Análise Gráfica – linearização
 - Comparação com um modelo
- Experiência 4: Movimento de Queda Livre

Referências para a aula de hoje:

- Apostila do curso (página principal do moodle):
 - Capítulo IV: Interpretação Gráfica De Dados
 - Experiência IV (Aulas 06 e 07) - Queda Livre.

Da aula anterior: Análise Gráfica

- O que um gráfico deve conter:
 - Título e legenda do gráfico
 - Legenda e unidade nos eixos
 - Escala adequada para os eixos
 - Dados experimentais e incertezas
 - Funções teóricas ou curvas médias (optativo)
- Critérios para escolha da escala:
 - Escolher uma escala que se adapte ao tamanho do papel utilizado
 - Utilizar **APENAS** escalas “múltiplas” (na base 10) de 1, 2 ou 5
 - **NUNCA** escrever os valores dos pontos nos eixos nem desenhar traços indicando os pontos
- Representação dos pontos no gráfico
 - Utilizar marcadores visíveis e de cores e símbolos diferentes para conjuntos de dados diferentes
 - Representar as barras de incerteza em y e x (quando houver) de forma clara
 - **NUNCA** ligar os pontos

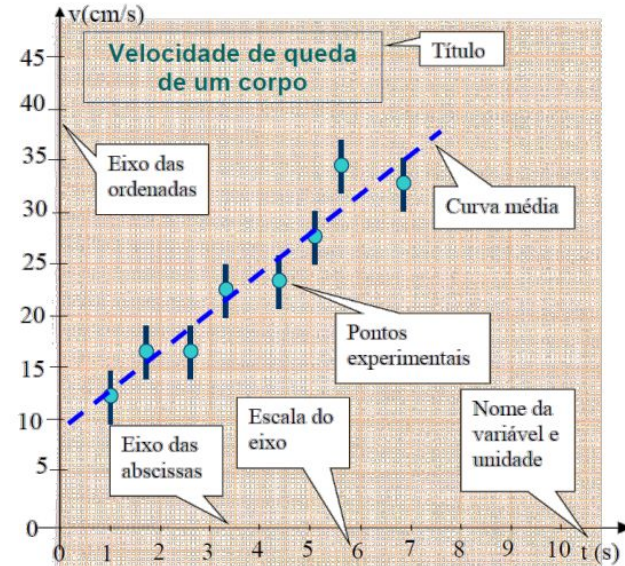


Figura 3.1. Componentes típicos de um gráfico científico padrão.

Da aula anterior: Ajuste de função

- Escolher um modelo:

$$Y = A + B X$$

- Neste exemplo:

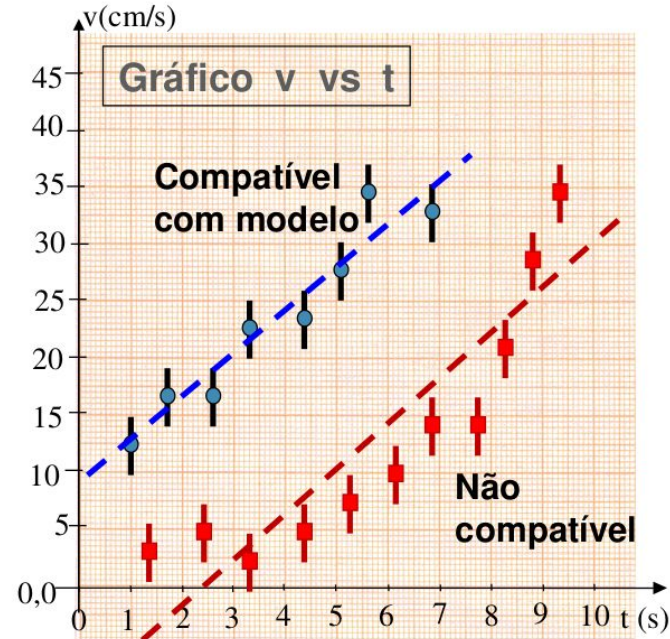
$$v(t) = A + B t$$

- Ajustar uma reta média entre os pontos experimentais:

- Critério: distribuir pontos igualmente entre os dois lados da reta

- Compatibilidade com modelo:

- Verificar **SEMPRE** se o modelo escolhido (reta média) realmente descreve adequadamente a tendência dos dados experimentais



Da aula anterior: - ajuste de reta

- Modelo linear:

$$Y = A + B X$$

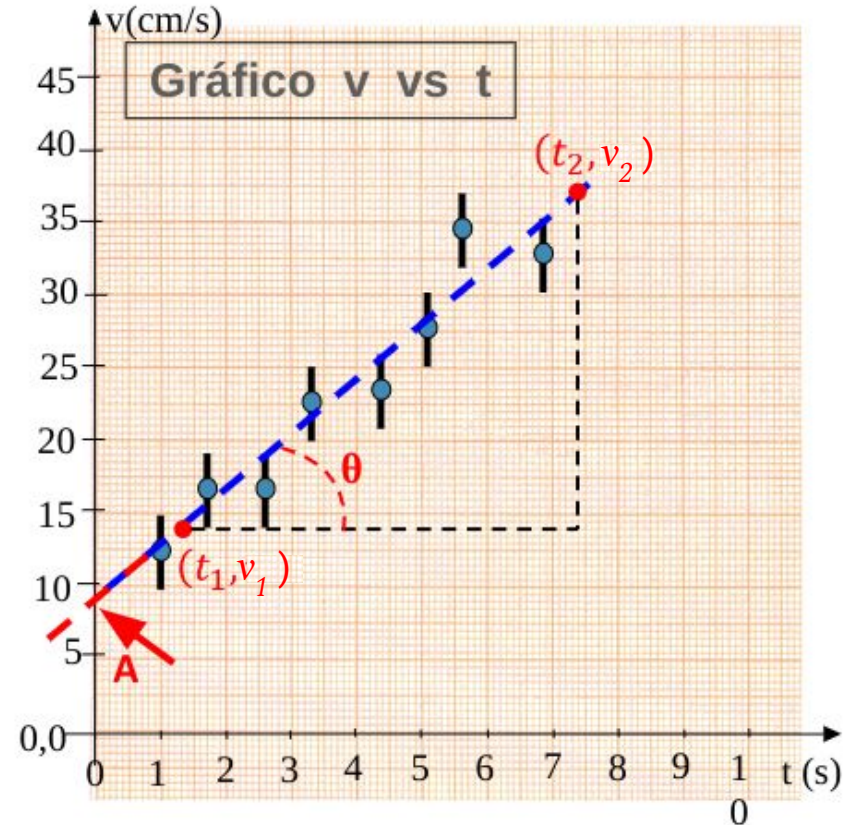
- Determinação dos coeficientes angular (A) e linear (B):

- Coeficiente linear A: ponto em y que a reta cruza o eixo vertical ($x=0$)

- Coeficiente angular B:

- Escolher pontos distantes sobre a reta, que **NÃO** sejam pontos experimentais

$$B = \tan \theta = \left. \frac{\Delta Y}{\Delta X} \right|_{\text{reta}} = \left. \frac{\Delta v}{\Delta t} \right|_{\text{reta}} \\ = \frac{v_2 - v_1}{t_2 - t_1}$$

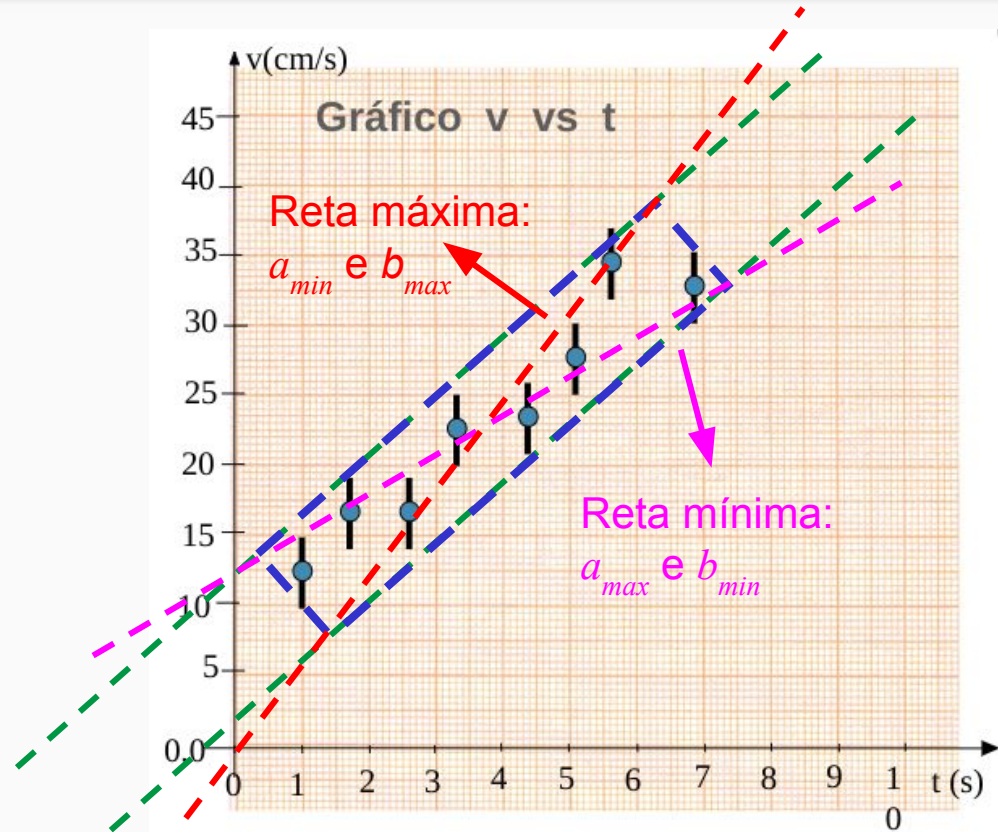


Da aula anterior: incertezas

- A incerteza de A e B também é obtida graficamente:
 - Estimar a **reta de menor inclinação possível** que ainda descreve os pontos, o que determina os parâmetros máximo A_{max} e mínimo B_{min} ;
 - Estimar a **reta de maior inclinação possível** que ainda descreve os pontos, o que determina os parâmetros mínimo A_{min} e máximo B_{max} ;

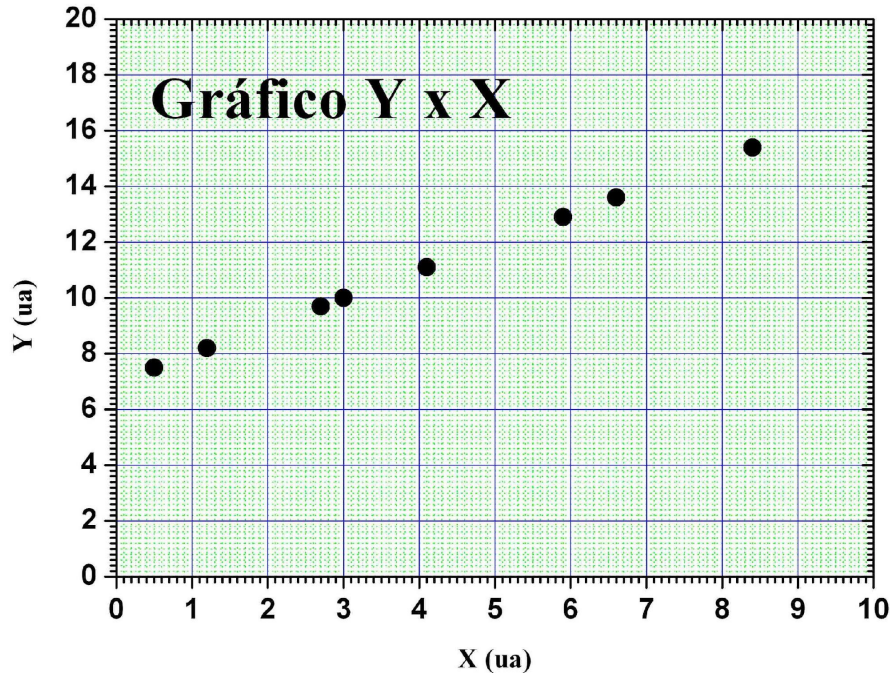
$$\sigma_A = \frac{A_{máximo} - A_{mínimo}}{2}$$

$$\sigma_B = \frac{B_{máximo} - B_{mínimo}}{2}$$



Análise Gráfica - incertezas

- Para incertezas pequenas e pontos bem alinhados:
 - Usar **precisão da leitura** no gráfico, se não for possível traçar um retângulo.



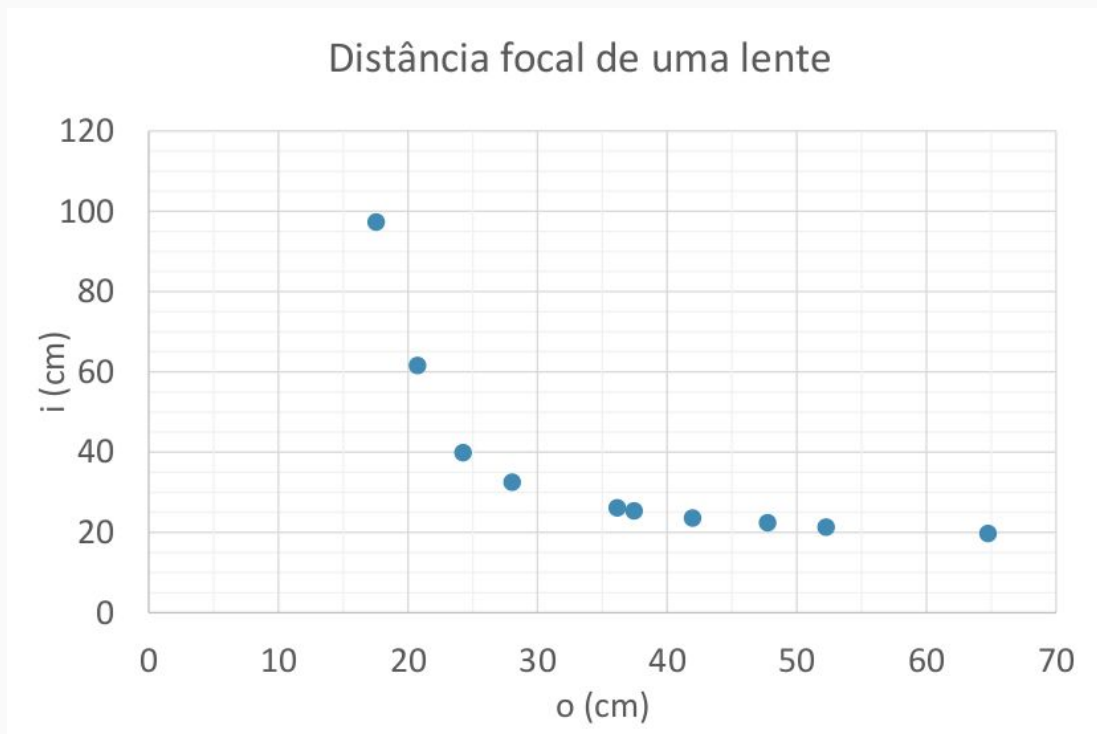
No exemplo:
 $\frac{1}{2}$ da menor divisão da escala.

Escala em x - $\sigma_x = 0,05$ ua

Escala em y - $\sigma_y = 0,1$ ua

Aula de hoje: linearização

- O que fazer quando os dados não possuem tendência linear?



$$\frac{1}{i} = \frac{1}{f} - \frac{1}{o}$$

f : distância focal

o : distância do objeto

i : distância da imagem

Linearização

- Partindo de uma relação não linear:

$$Y = K X^n$$

Onde K e n são constantes e se tem interesse em determinar K

- Para obter relação linear, criamos uma nova variável:

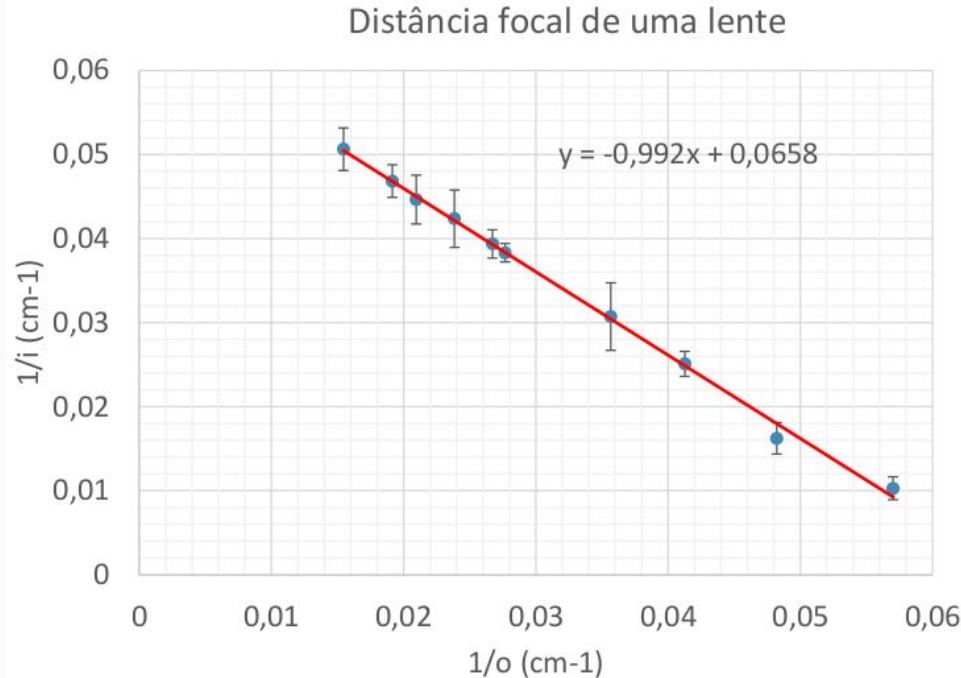
$$Z = X^n$$

- Reescrevemos a equação com a nova variável:

$$Y = K Z$$

- Obtém-se o valor de K a partir do ajuste de reta no gráfico de Y vs Z .

Linearização - lentes



$$\frac{1}{i} = \frac{1}{f} - \frac{1}{o}$$

$$y = a + bx$$

$$y = \frac{1}{i} \quad x = \frac{1}{o}$$

$$a = \frac{1}{f} \quad b = -1$$

$$a = 0,0658$$

$$f = 15,2 \pm 0,6 \text{ cm}$$

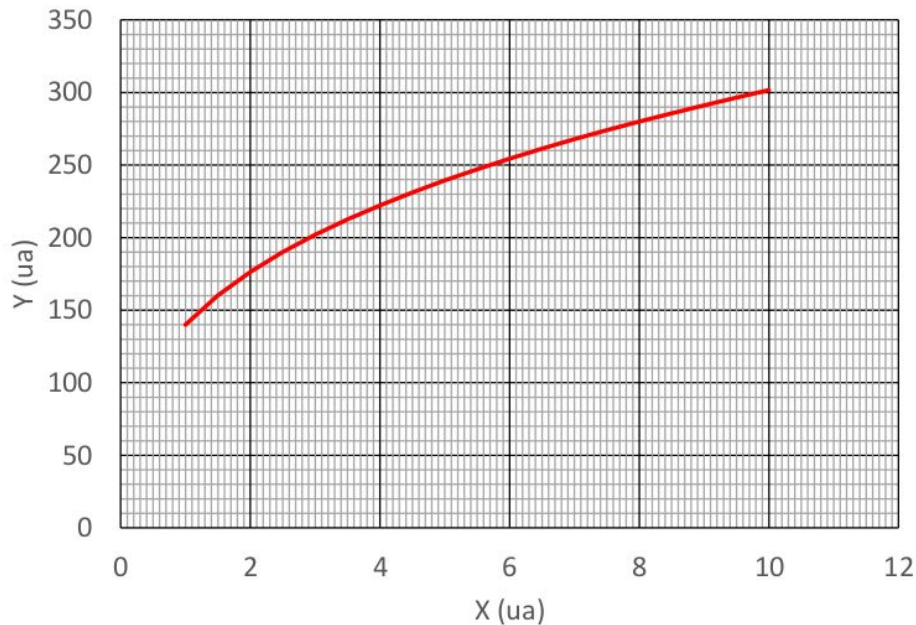
$$b = -0,992$$

$$f_{\text{nominal}} = 14,4 \text{ cm}$$

Exercício em aula

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.

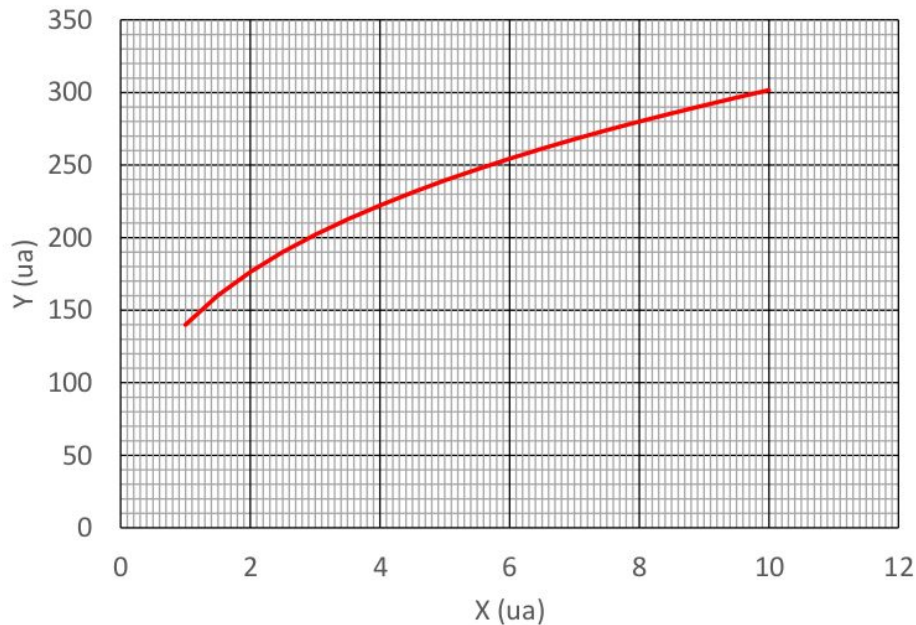
Gráfico de Y vs X



Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.

Gráfico de Y vs X



- Devemos linearizar esse gráfico fazendo uma mudança de variável de maneira que possamos reescrever a equação acima como:

$$Y = CZ$$

Sendo:

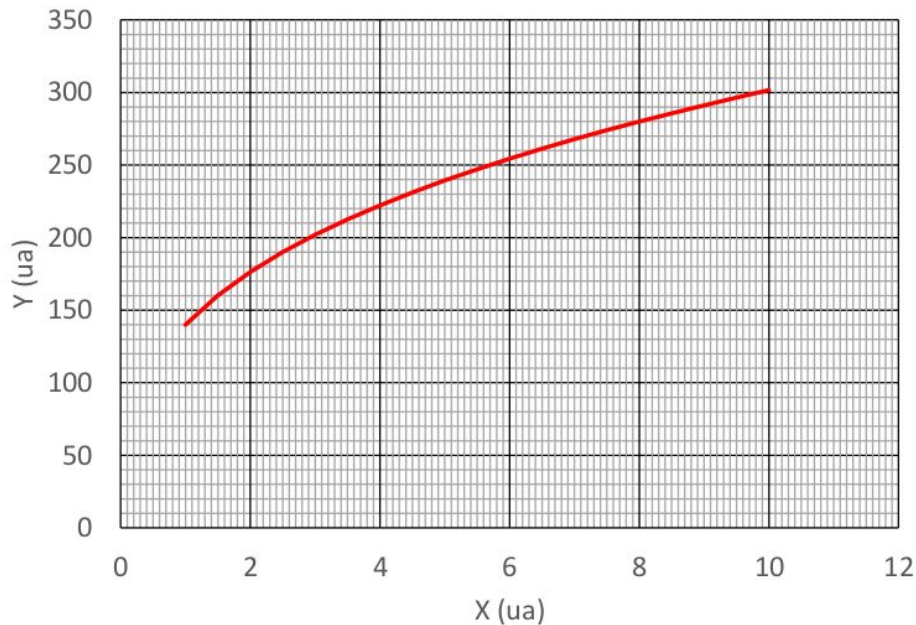
$$C = \frac{A}{7}$$

$$Z = \sqrt[3]{X}$$

Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.

Gráfico de Y vs X



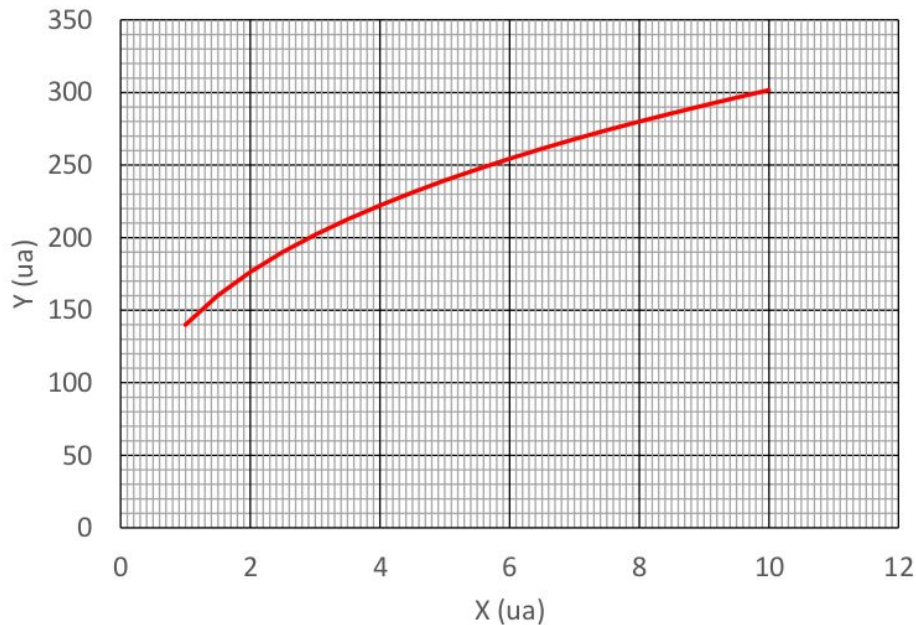
2) Devemos fazer um novo gráfico de Y x Z. Para isso, devemos preencher a seguinte tabela a partir dos dados originais:

X (ua)	Y (ua)	Z (ua ^{1/3})
1,0		
2,5		
5,0		
8,0		

Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.

Gráfico de Y vs X

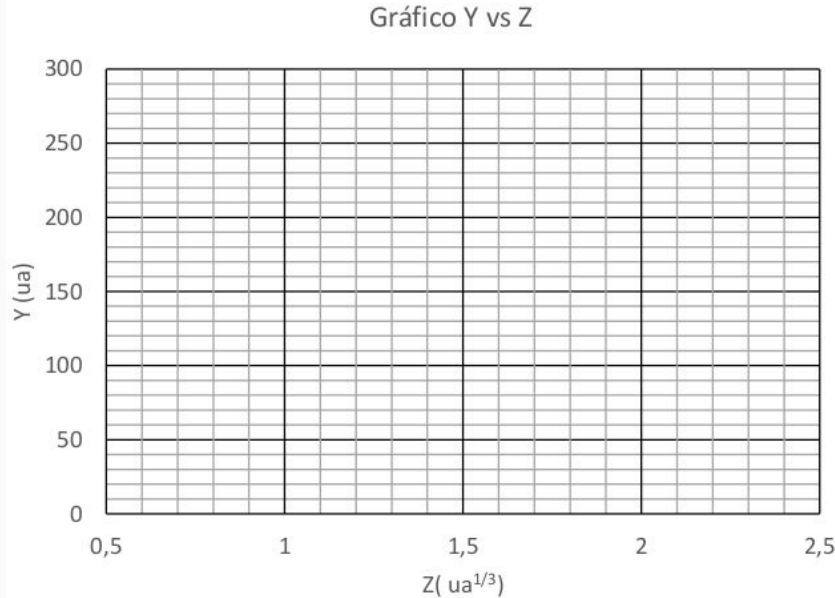


2) Devemos fazer um novo gráfico de Y x Z. Para isso, devemos preencher a seguinte tabela a partir dos dados originais:

X (ua)	Y (ua)	Z (ua ^{1/3})
1,0	140	1,0
2,5	190	1,4
5,0	239	1,7
8,0	280	2,0

Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.

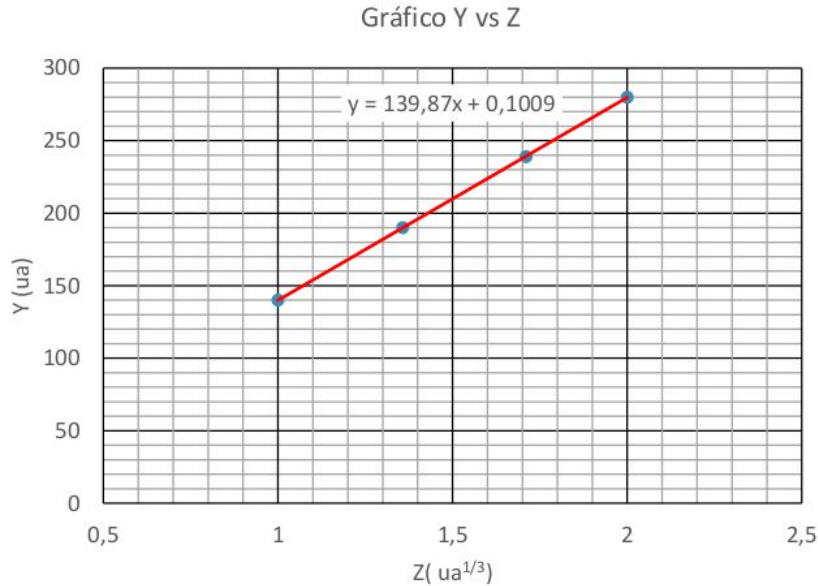


- 3) Fazemos um novo gráfico de Y x Z a partir dos dados da tabela anterior. Ajustamos a melhor reta e obtemos C.
- 4) Calculamos A a partir de C:

$$A = 7C$$

Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.



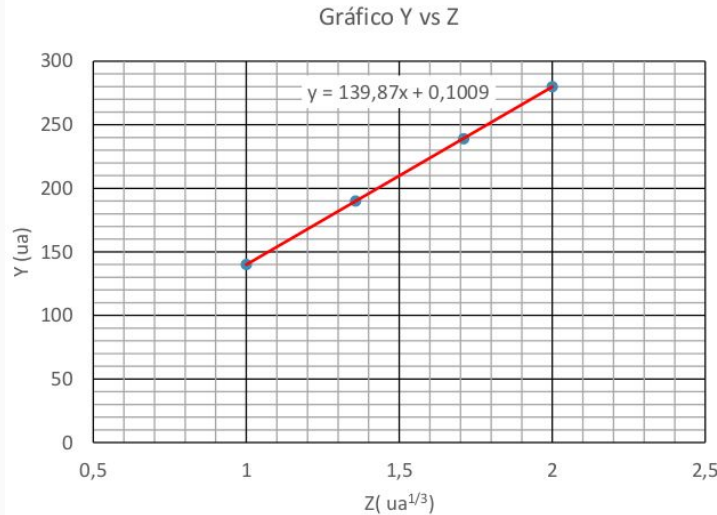
- Fazemos um novo gráfico de Y x Z a partir dos dados da tabela anterior. Ajustamos a melhor reta e obtemos C.
- Calculamos A a partir de C:

$$A = 7C$$

$$A_{\text{gráfico}} = 979,1 \text{ ua}^3 \quad A_{\text{nominal}} = 979,1 \text{ ua}^3$$

Exercício em aula - Resolução

- O gráfico abaixo representa a relação entre a função Y e a variável X. Como pode-se perceber, a relação entre X e Y não é linear, e pode ser descrita com a seguinte equação: $Y = \frac{A}{7} \sqrt[3]{X}$. Obtenha o valor da constante A.



3) Fazemos um novo gráfico de Y x Z a partir dos dados da tabela anterior. Ajustamos a melhor reta e obtemos C.

4) Calculamos A a partir de C:

$$A = 7C$$

$$A_{\text{gráfico}} = 979,1 \text{ ua}^3 \quad A_{\text{nominal}} = 979,1 \text{ ua}^3$$

5) Para saber se os dois valores são compatíveis é necessário calcular a incerteza de A:

Ajustamos as retas maior e menor no gráfico de Y X Z e obtemos a incerteza de C:

$$\sigma_C = \frac{C_{\text{máximo}} - C_{\text{mínimo}}}{2}$$

6) Calculamos a incerteza de A:

$$\sigma_A = \sqrt{\left(\frac{\partial A}{\partial C} \sigma_C\right)^2}$$

- Hipótese sobre o movimento de um corpo em queda livre:
 - Um corpo em queda está sob a influência de uma força constante, a força da gravidade, portanto se movimenta com uma aceleração constante:

$$\vec{F} = m\vec{g} = m \frac{d\vec{v}}{dt}$$

- O que leva às equações para velocidade e posição:

$$\vec{v}(t) = \vec{v}_0 + \vec{g} \cdot t$$

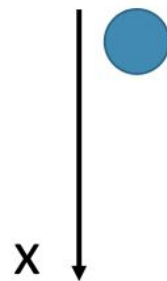
$$\vec{x}(t) = \vec{x}_0 + \vec{v}_0 \cdot t + \frac{\vec{g}}{2} \cdot t^2$$

Hipótese sobre o movimento de queda livre

- Observando o movimento na direção vertical (eixo-x orientado para baixo) pode-se abandonar a notação vetorial:

$$v(t) = v_0 + g \cdot t$$

$$x(t) = x_0 + v_0 \cdot t + \frac{g}{2} \cdot t^2$$

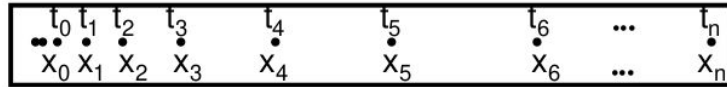


- **corolário:** a velocidade média num intervalo de tempo coincide com a velocidade instantânea no centro do intervalo de tempo:

$$\bar{v}(t_1, t_2) = v\left(\frac{t_1 + t_2}{2}\right)$$

Como verificamos esse modelo na aula passada?

- Estudando o movimento de queda de um objeto:
 - Medidas de posição em função do tempo



- Verificando se a velocidade $v(t)$ apresenta uma dependência linear com o tempo t , isto é, $v(t) = v_0 + gt$, através do gráfico v vs t .

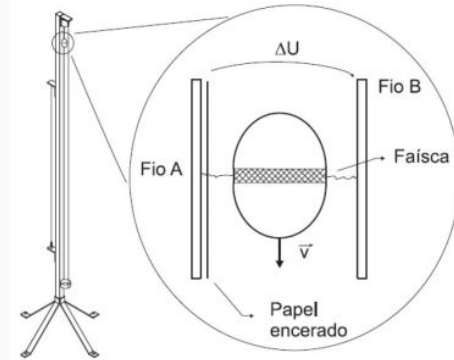
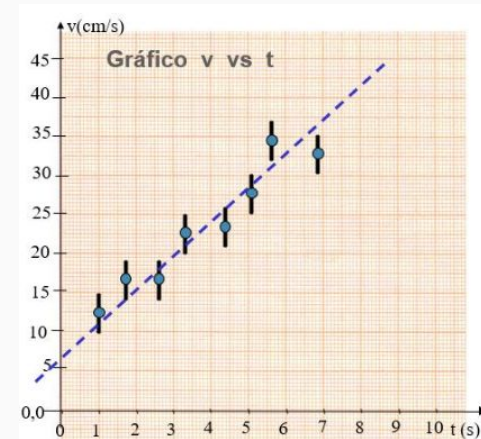


Figura 5.1: equipamento utilizado para o estudo da queda do corpo. As faíscas provocadas pelos pulsos de alta tensão entre os dois fios marcam um papel encerado.



Influência de V_0 na obtenção de um valor para a gravidade

- Do modelo: $v(t) = v_0 + gt$, sendo $v_0=0 \text{ m/s}^2$ se o objeto é simplesmente solto.
- Pelo nosso arranjo experimental:
 - Objeto oval está preso por um ímã que desliga no início da medida ($v_0=0 \text{ m/s}^2$)
- Da análise dos dados:
 - Escolha arbitrária de t_0 e x_0 : v_0 pode ou não ser igual 0 m/s^2

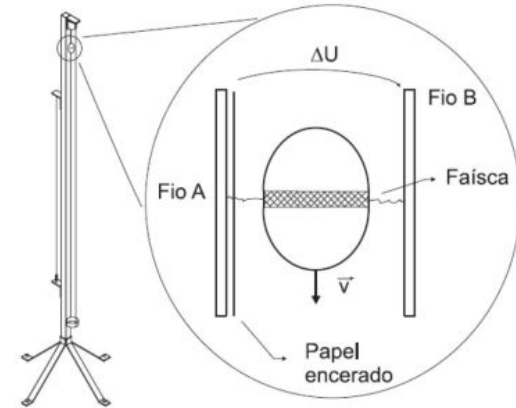


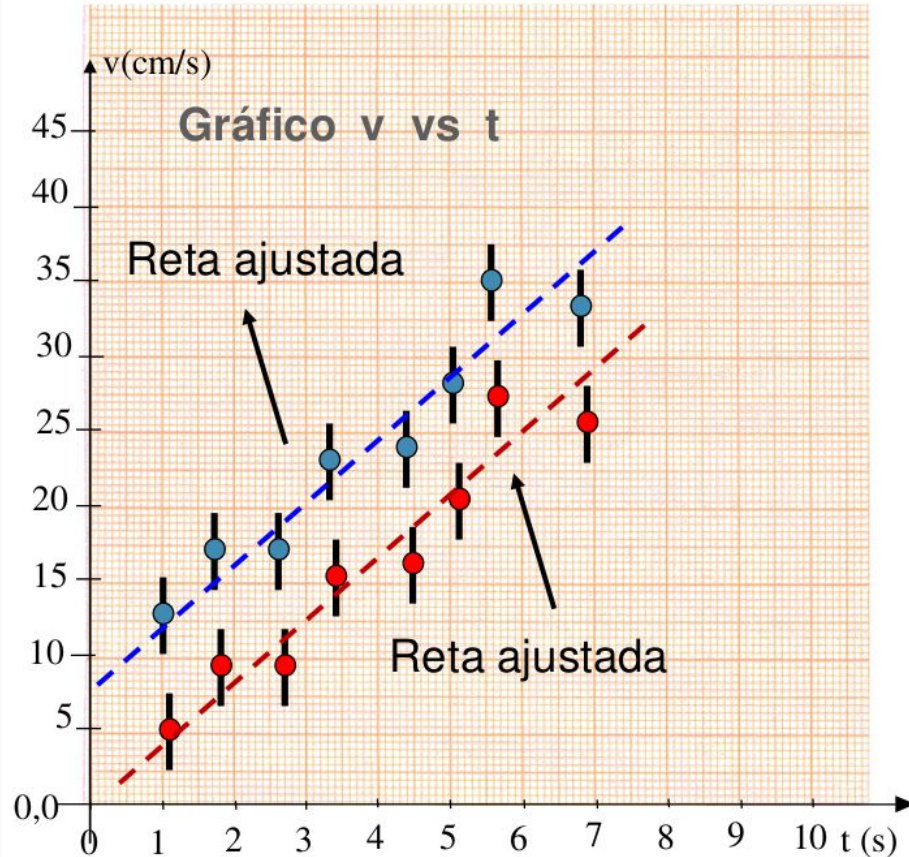
Figura 5.1: equipamento utilizado para o estudo da queda do corpo. As faíscas provocadas pelos pulsos de alta tensão entre os dois fios marcam um papel encerado.

\dots	t_0	t_1	t_2	t_3	t_4	t_5	t_6	\dots	t_n
x_0	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5	x_6	\dots	x_n	

\dots	\dots	t_0	t_1	t_2	t_3	t_4	\dots	t_n
\dots	\dots	x_0	x_1	x_2	x_3	x_4	\dots	x_n

O que acontece com o valor da gravidade e com o nosso modelo se $v_0 \neq 0 \text{ m/s}^2$?

Influência de V_0 na obtenção de um valor para a gravidade



- Para $V_0 = 0$:
 - Ajuste passa pela origem
 - Coeficiente angular = g
- Para $V_0 \neq 0$:
 - Ajuste não passa pela origem
 - Coeficiente angular = g
- Para nosso modelo e valor de g : $v(t) = v_0 + g \cdot t$
 - Sem influência.
 - Retas paralelas
 - Mesmo coeficiente angular: g

Aula de hoje: continuação da verificação do modelo de queda livre

- Nosso modelo diz que:

$$v(t) = v_0 + g \cdot t$$

$$x(t) = x_0 + v_0 \cdot t + \frac{g}{2} \cdot t^2$$

$x_0=0$ cm pela escolha do sistemas de coordenadas onde o objeto é solto (ímã).

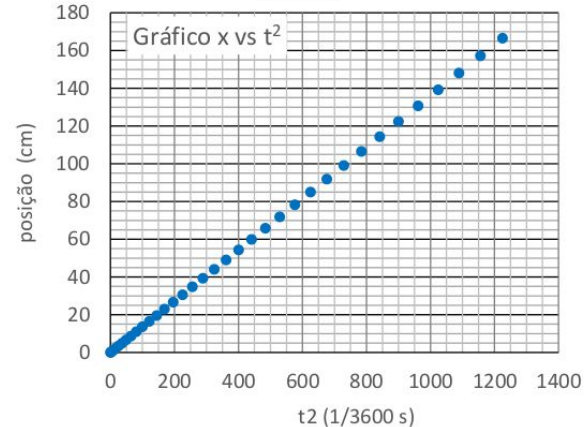
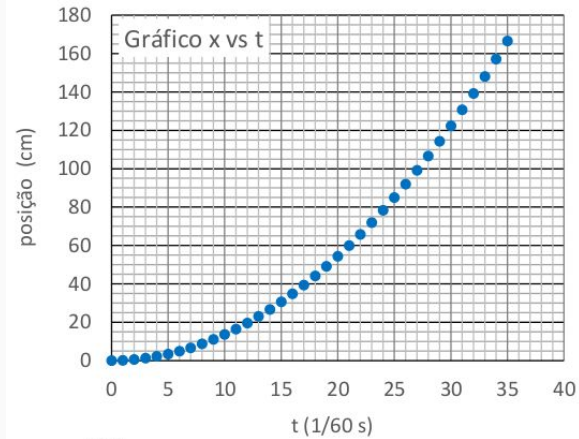
- Verificação do nosso modelo através da análise de como a posição varia com o tempo.
- Simulação do nosso modelo

Análise de dados - Linearização

- Gráfico de x vs t : não linear já que

$$x(t) = x_0 + v_0 \cdot t + \frac{g}{2} \cdot t^2$$

- Linearização de X vs t (se $v_0=0$ cm/s²)
 - Gráfico de X vs T^2
 - Obter coeficiente angular + linear
 - Obter g e X_0

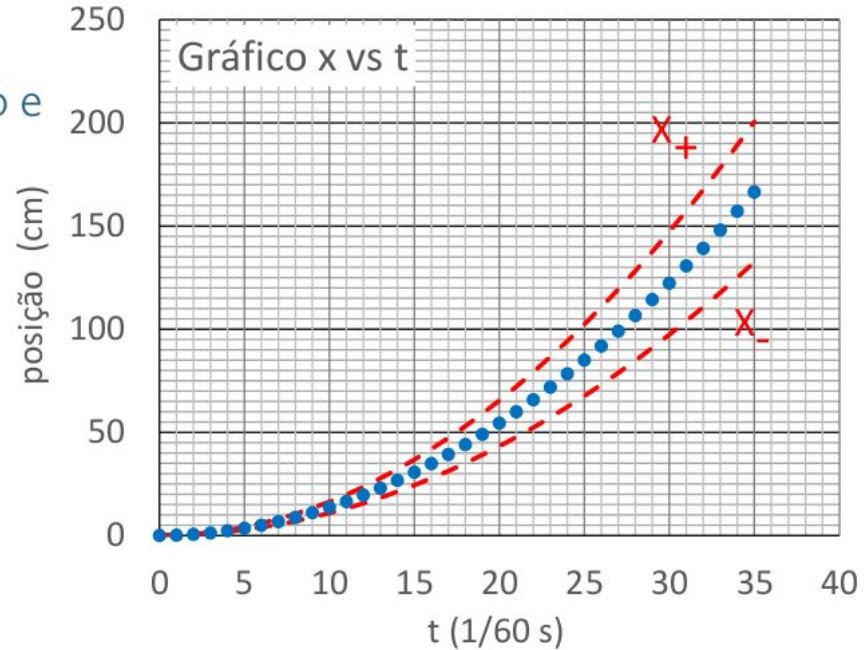


Análise de dados - Simulação

- Verificação se hipóteses sobre o arranjo e procedimento foram adequadas:
 - Comparação do modelo teórico e dados experimentais
 - Gráfico x vs t dos pontos experimentais + simulação
- Simulação
 - Usar valor de g obtido no guia anterior ($V \times t$)
 - Calcular valores limites X_+ e X_- :

$$x_+ = \frac{1}{2} (g + \sigma_g) t^2$$

$$x_- = \frac{1}{2} (g - \sigma_g) t^2$$



- O parâmetro $a(v_0)$ é coerente com um movimento que se iniciou no repouso?
- E b é compatível com o valor da aceleração da gravidade? O IAG obteve o valor de $978,622 \text{ cm/s}^2$ para a aceleração da gravidade fazendo uma medida bastante precisa.
- O ajuste dos valores simulados (esperados) é compatível com os experimentais em todo o intervalo de medida?

Para a próxima aula (26/05):

- Entrega do Guia 4.2 (**um por grupo**)
- No moodle (aba Experimento # 4- Queda livre):
 - Exercício **casa 4.2 - Sexta de manhã** (até dia 26/05).

• Lembrando: **dia 19/05/23 PROVA 01**

LOCAL DA PROVA: **sala 2021**

HORÁRIO DA PROVA: **das 8:30 hs às 11:30 hs**

TRAZER: **Calculadora e régua**

Quaisquer mudanças: **VER NO MOODLE** (início/locais das
provas)

Gisell Ruiz Boiset

gisell@if.usp.br

Bloco F – Conjunto
Alessandro Volta – sl. 209



Relembrando

Incertezas instrumentais

- Precisão do instrumento de medida:
 - Instrumentos analógicos (ex. régua): é a metade da menor divisão
 - Cuidado com instrumentos que possuem escalas auxiliares tipo nônio (ex: paquímetro): **a incerteza é a menor divisão do nônio**
 - Instrumentos digitais (ex: multímetro): 1 unidade na escala do último dígito disponível

Incertezas estatísticas

- Flutuação no resultado das medidas

- Representação do resultado de N medidas x_i : **média** (\bar{x})

$$\bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^N x_i}{N}$$

- Incerteza estatística do resultado das medidas: **desvio padrão da média** (σ_m)

$$\sigma_m = \frac{\sigma}{\sqrt{N}}$$

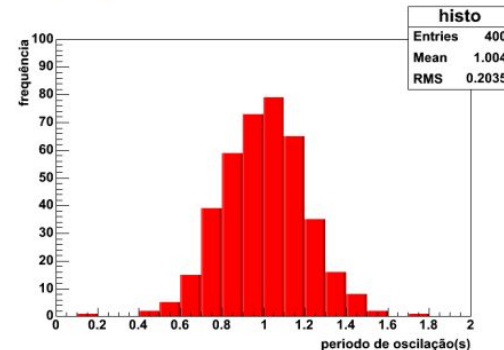
Sendo σ o desvio padrão:

$$\sigma = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2}{N - 1}}$$

Equações válidas para medidas realizadas nas **mesmas condições** e que possuem as **mesmas incertezas** (instrumental + aleatórias)

- Distribuição de dados:

- **simétrica** em torno de um certo valor:
 - Valor médio = valor mais provável
- **decrece** ao se afastar desse valor.



Incertezas sistemáticas

- A medida é desviada em uma única direção:
 - Ex: uma régua onde o primeiro mm está faltando e o experimentador não percebe
 - Todas as medidas serão 1 mm maiores do que deveriam
 - Ex: uma balança descalibrada e/ou com o zero deslocado
- Esse tipo de incerteza, em geral, só é percebida quando um resultado difere do esperado
 - Devem ser corrigidas ou refeitas

Incerteza total de uma medida

- Incertezas resultantes do ato de medir:
 - Instrumental: σ_{inst}
 - Estatística: σ_{estat}
- Incerteza total da medida (σ): combinação de todas as incertezas

$$\sigma = \sqrt{\sigma_{inst}^2 + \sigma_{estat}^2}$$

Representação dos resultados: algarismos significativos

Regra geral:

- Só faz sentido colocar **um** (em alguns casos **dois**) **algarismo significativo** na incerteza
- E a **incerteza** é que **determina o número de algarismos significativos** da medida

Forma correta: $(2,74 \pm 0,05)$ cm

Incerteza absoluta e relativa

- Incerteza absoluta (σ_{abs}): Valor apresentado no resultado

$$\text{Volume} = 27,4 \pm 0,5 \text{ cm}^3$$

- Incerteza relativa (σ_{rel}): Porcentagem da incerteza sobre o valor principal

$$\sigma_{rel} = \frac{\sigma_{abs}}{\text{valor principal}} = \frac{0,5}{27,4} = 0,018 \text{ ou } 1,8\%$$

- Assim, se o valor da incerteza representa 5% do valor medido:

$$\sigma_{abs} = \text{valor principal} \times 0,05$$

$$\sigma_{abs} = 27,4 \times 0,05 = 1,4$$

Como fazer um Histograma

- 1ª etapa : decidir a escala e a largura do canal do histograma

- mínimo : 2 s
- máximo: 7 s
- largura do canal: 1 s

- 2ª etapa : calcular a frequência com que os dados aparecem em cada intervalo

[2,3[→ 1

[3,4[→ 0

[4,5[→ 2

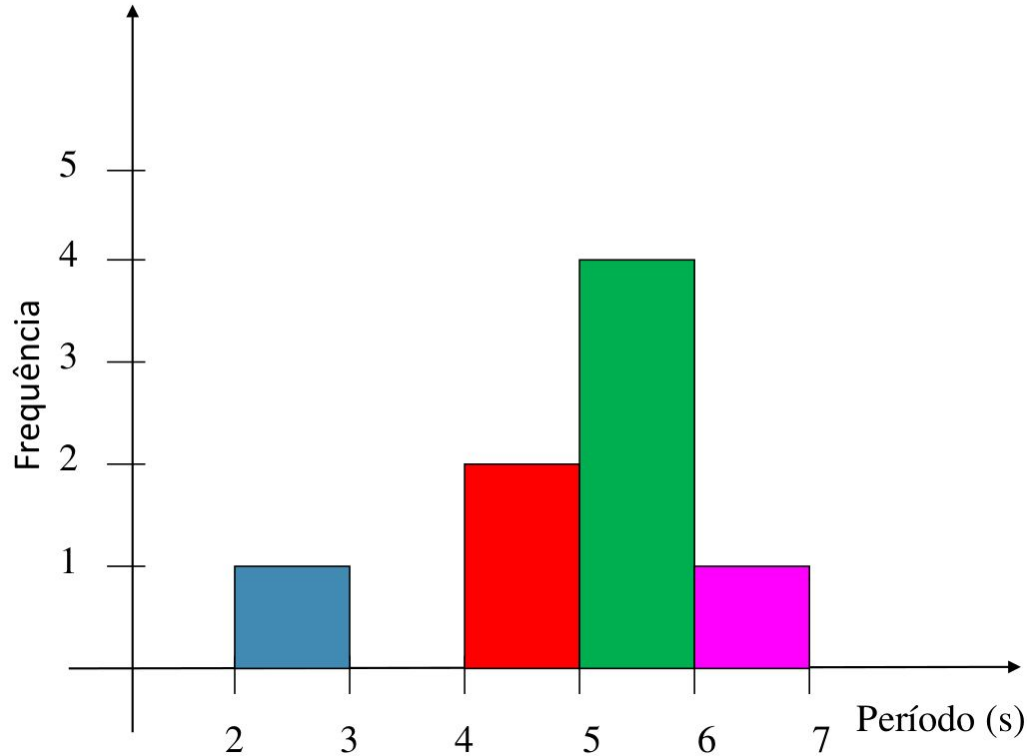
[5,6[→ 4

[6,7[→ 1

medida	período (s)
1	2,4
2	5,3
3	5,8
4	6,1
5	5,5
6	4,7
7	4,1
8	5,2

Como fazer um Histograma

- 3ª etapa : preencher o histograma



medida	período (s)
1	2,4
2	5,3
3	5,8
4	6,1
5	5,5
6	4,7
7	4,1
8	5,2

frequência

[2,3[→ 1
[3,4[→ 0
[4,5[→ 2
[5,6[→ 4
[6,7[→ 1

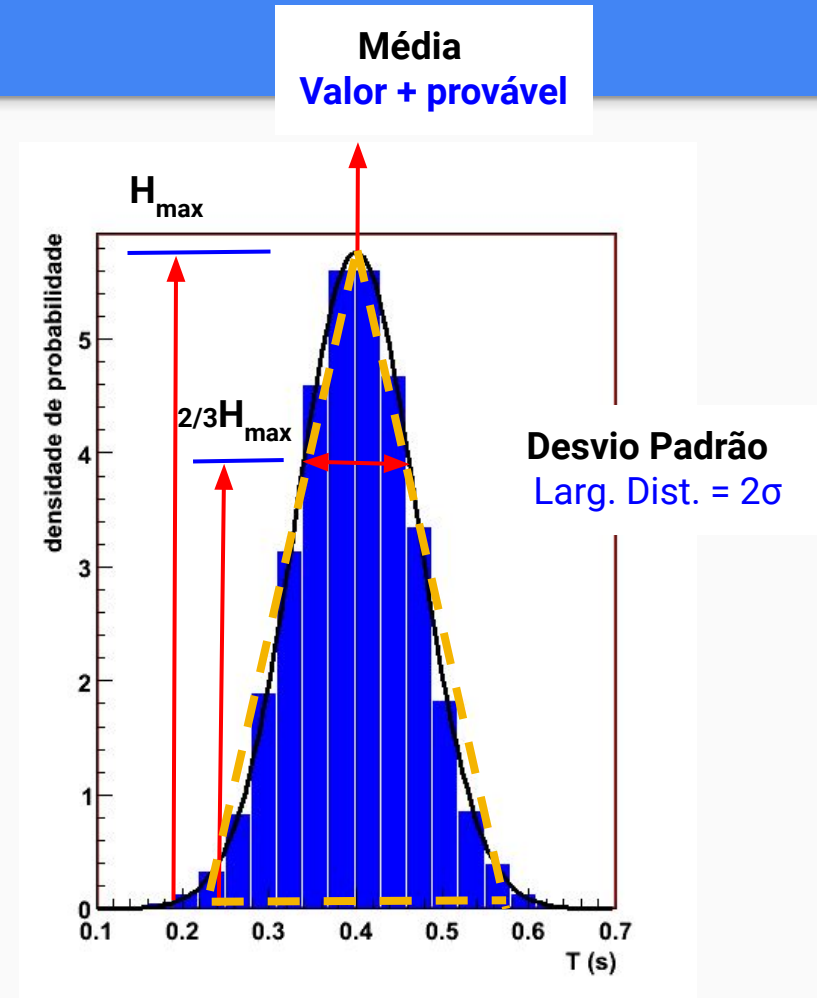
Propriedades Gráficas

- **Média**
Valor mais provável
- **Desvio Padrão (σ)**
1/2 largura a 2/3 da altura máxima(H_{max})
- **Total aproximado de eventos N**
Área do triângulo ajustado na distribuição

$$N_{dist} = \frac{(N_{max} \cdot N_{colunas})}{2}$$

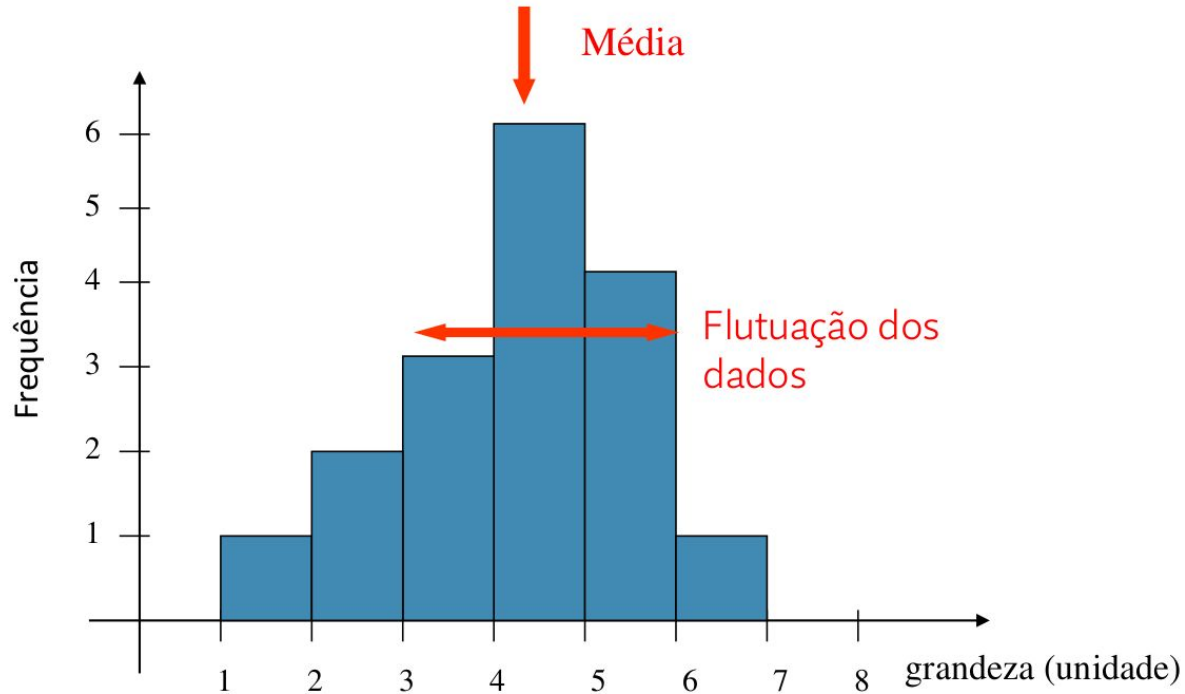
- **Incerteza da média**
Incerteza estatística

$$\sigma_m = \frac{\sigma}{\sqrt{N}}$$



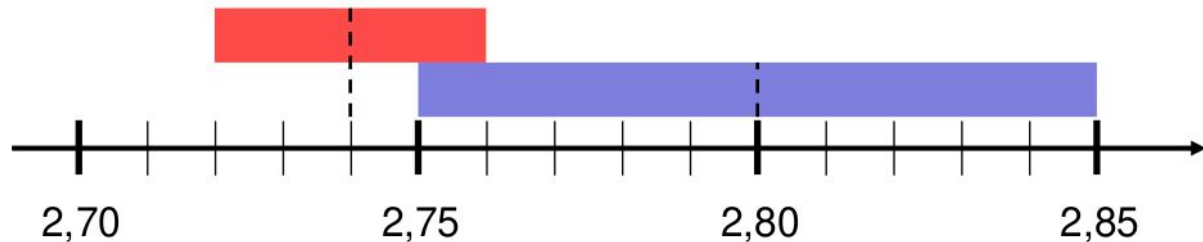
Representação de dados

$$x_{final} = \bar{x} \pm \sigma_m \text{ unid}$$



Como comparar os resultados de duas medidas?

- É preciso sempre se levar em consideração a incerteza da medida.
 - Por isso perguntamos se as medidas são **compatíveis** ao invés de “iguais”
 - Exemplo: $2,74 \pm 0,02 \text{ mm}$ é compatível com $2,80 \pm 0,05 \text{ mm}$?



Critério para compatibilidade

- Superposição em 1σ = compatíveis
 - Superposição em 2σ ou 3σ
 - Compatíveis com menor probabilidade
- Teste Z indica essa probabilidade
 - Comparação entre $(a \pm \sigma_a)$ e $(b \pm \sigma_b)$

$$Z = \frac{|a - b|}{\sqrt{\sigma_a^2 + \sigma_b^2}}$$

$0 < Z \leq 1$, compatíveis ao nível de 1σ
 $1 < Z \leq 2$, compatíveis ao nível de 2σ
 $2 < Z \leq 3$, compatíveis ao nível de 3σ
 $Z > 3$, discrepantes

Propagação de incerteza

- Para medidas indiretas:

- Calcular a influência da incerteza da medida primária para a grandeza calculada

Medida: $x \pm \sigma_x$

Grandeza calculada:

$$w = w(x) \pm \sigma_w = \sqrt{\left(\frac{\partial w}{\partial x} \sigma_x\right)^2}$$

- Se a função $f(x,y,z,t,\dots)$ calculada depende de várias variáveis:

$x \pm s_x; y \pm s_y; z \pm s_z; t \pm s_t; \dots$

$$\sigma_w = \sqrt{\left(\frac{\partial w}{\partial x} \sigma_x\right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial y} \sigma_y\right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \sigma_z\right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial t} \sigma_t\right)^2 + \dots}$$

Propagação de incerteza

$$f = x \pm y \Rightarrow \sigma_f = \sqrt{\sigma_x^2 + \sigma_y^2}$$

$$o = Pos_{lente} - Pos_{fonte}$$

$$\sigma_o = \sqrt{(\sigma_{P_L})^2 + (\sigma_{P_f})^2}$$

$$f = \frac{x^a y^b}{z^c} \Rightarrow \frac{\sigma_f}{f} = \sqrt{\left(a \frac{\sigma_x}{x}\right)^2 + \left(b \frac{\sigma_y}{y}\right)^2 + \left(c \frac{\sigma_z}{z}\right)^2}$$

$$d = \frac{m}{V} = \frac{4m}{\pi D^2 h}$$

$$\frac{\sigma_d}{d} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_m}{m}\right)^2 + \left(2 \frac{\sigma_D}{D}\right)^2 + \left(\frac{\sigma_h}{h}\right)^2}$$

Média simples e Média ponderada

Média simples

Quando se faz **várias determinações de uma grandeza** e cada valor tem **incertezas iguais**

média (\bar{x})

$$\bar{x} = \frac{\sum_{i=1}^N x_i}{N}$$

desvio padrão

$$\sigma = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2}{N - 1}}$$

desvio padrão da média (σ_m)

$$\sigma_m = \frac{\sigma}{\sqrt{N}}$$

Média ponderada

Quando se faz **várias determinações de uma grandeza** e cada valor tem **incerteza diferente**

$$\bar{f}_{pond} = \frac{\sum p_i f_i}{\sum p_i}$$

onde: $p_i = \frac{1}{\sigma_{f_i}^2}$

- E a incerteza de \bar{f}_{pond} é dada por:

$$\sigma_{f_{pond}} = \sqrt{\frac{1}{\sum p_i}}$$