

## Condições de contorno: (B.C.)



As Eq. de Maxwell foram apresentadas no início deste curso na forma diferencial.

Elas devem ser suplementadas com condições de contorno e condições iniciais onde as derivadas não existem.

As B.C's podem ser derivadas a partir da forma integral das Eq. de Maxwell. (via teorema de Gauss)

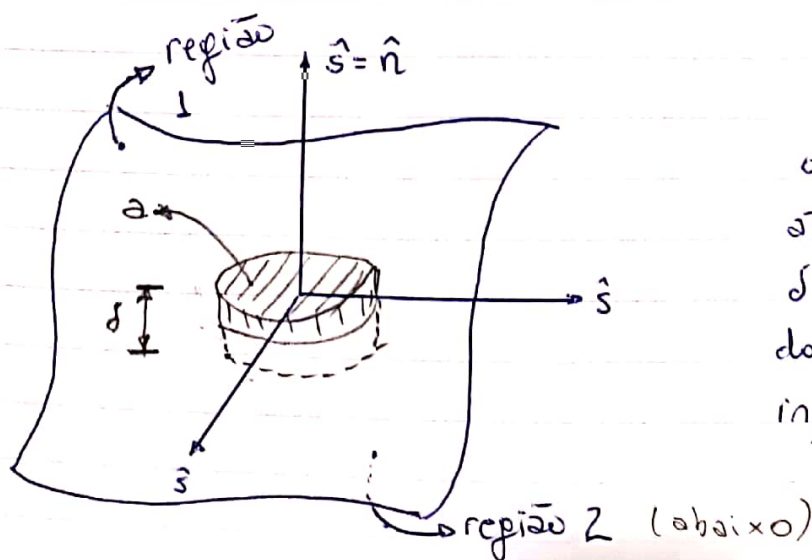
Assim, supondo interfaces estacionárias:

$$\oiint ds \hat{s} \times \vec{E} = - \frac{d}{dt} \iiint dV \vec{B} \quad (1)$$

$$\oiint ds \hat{s} \times \vec{H} = \frac{d}{dt} \iiint dV \vec{D} + \iiint dV \vec{J} \quad (2)$$

$$\oiint ds \hat{s} \cdot \vec{B} = 0 \quad (3)$$

$$\oiint ds \hat{s} \cdot \vec{D} = \iiint dV \rho \quad (4)$$



onde "a" é a área.  
 $\delta$  é a espessura do volume infinitesimal

## Teorema de Gauss

$$\iiint dV \nabla \cdot \bar{A} = \oiint dS \hat{s} \cdot \bar{A} \quad (a)$$

$$\iiint dV \nabla \times \bar{A} = \oiint dS \hat{s} \times \bar{A} \quad (b)$$

(b) sai de (a) notando que

$$\nabla \cdot (\bar{C} \times \bar{A}) = -\bar{C} \cdot \nabla \times \bar{A}$$

$\bar{C}$  é um vetor constante independente da posição.

Assim, aplica-se o teorema de Gauss (a) em  
a.  $\nabla \cdot (\bar{C} \times \bar{A})$ , obtendo

$$-\bar{C} \cdot \iiint dV \nabla \times \bar{A} = \oiint dS \hat{s} \cdot \bar{C} \times \bar{A} = -\bar{C} \cdot \oiint dS \hat{s} \times \bar{A}$$

∴ é (b)  $\bar{C}$  em ambos os lados.

se  $\bar{C}$  é arbitrário, tem-se (b).



Os vetores  $\vec{E}$ ,  $\vec{B}$ ,  $\vec{D}$  e  $\vec{H}$  são supostos finitos mas podem ser descontínuos através da interface.

$\vec{J}$  e  $\rho$  podem ser infinitos, tal como em um condutor perfeito onde podemos definir a densidade de corrente superficial  $\vec{J}_s = \delta \vec{J}$  no limite  $\delta \rightarrow 0$  e  $\vec{J} \rightarrow \infty$ , assim como a densidade de carga superficial  $\rho_s = \delta \rho$  no limite  $\delta \rightarrow 0$  e  $\rho \rightarrow \infty$ .

Logo  $\vec{J}_s$  em A/m  
 $\rho_s$  em Coulomb/m<sup>2</sup>

1º passo: considere os termos em derivada no tempo de (1) e (2).

Como  $dV$  é proporcional a "s", esses termos são cancelados já q/  $\delta \rightarrow 0$  e  $\vec{B}$  e  $\vec{D}$  são finitos.

2º passo:  $\vec{J}$  e  $\rho$  podem ser infinitos. Logo, o lado direito de (2) e (4) torna-se:

$\delta a \vec{J}$  e  $\delta a \rho$  respectivamente.

No caso de  $\vec{J}$  e  $\rho$  serem finitos, esses dois termos são cancelados, já q/ são proporcionais a "s".

Quando existem cargas de superfície e corrente de superfície, esses termos são reescritos como:

$a \vec{J}_s$  e  $a \rho_s$  respect.



Como  $\delta \rightarrow 0$ , não há contribuições da lateral do volume infinitesimal para as integrais no lado esquerdo de ①-④.

somente quando  $\hat{s} = \hat{n}$  já que "a" ainda existe. Assim, os lados esquerdos de ①-④ tornam-se

$$\oiint ds \hat{s} \times \vec{E} = a \hat{s} \times \vec{E} \Big|_{\vec{a}} = a \hat{n} \times \vec{E} \Big|_{\vec{a}} = a \hat{n} \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) \quad \text{⑤}$$

$$\oiint ds \hat{s} \times \vec{H} = a \hat{n} \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) \quad \text{⑥}$$

$$\oiint ds \hat{s} \cdot \vec{B} = a \hat{n} \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) \quad \text{⑦}$$

$$\oiint ds \hat{s} \cdot \vec{D} = a \hat{n} \cdot (\vec{D}_1 - \vec{D}_2) \quad \text{⑧}$$

Assim,

de ⑤.  $\cancel{a} \hat{n} \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0$

$$\boxed{\hat{n} \times (\vec{E}_1 - \vec{E}_2) = 0} \quad \text{⑨}$$

de ⑥.  $\cancel{a} \hat{n} \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \cancel{a} \vec{J}_s$

$$\boxed{\hat{n} \times (\vec{H}_1 - \vec{H}_2) = \vec{J}_s} \quad \text{⑩}$$

de ⑦.  $\cancel{a} \hat{n} \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0$

$$\boxed{\hat{n} \cdot (\vec{B}_1 - \vec{B}_2) = 0} \quad \text{⑪}$$

de ⑧  $\cancel{a} \hat{n} \cdot (\bar{D}_1 - \bar{D}_2) = \cancel{a} \beta_s$

$$\hat{n} \cdot (\bar{D}_1 - \bar{D}_2) = \beta_s$$

12