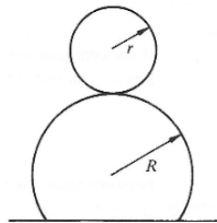


## Respostas da Lista 5

1. Um esfera uniforme de massa  $m$  e raio  $r$  é colocada sobre um cilindro fixo de raio  $R$  conforme mostra a figura abaixo. A única força externa é a gravidade. Se a esfera começa a rodar sem escorregar do equilíbrio a partir a uma altura do seu centro de massa  $r + R - \varepsilon$ , onde  $\varepsilon \ll r, R$ , encontre o ponto onde a esfera se descola do cilindro utilizando o método de multiplicadores de Lagrange.



**Resposta:** Escreva a energia cinética e a potencial da esfera, lembrando que o momento de inércia desse tipo de corpo é  $\frac{2mr^2}{5}$ . Temos dois vínculos: o de contato (a distância entre os centros do cilindro e da esfera,  $\rho$ , deve ser igual a  $r + R$ ) e o de rolamento sem deslizamento ( $\rho\dot{\theta} = r\dot{\phi}$ , onde  $\theta$  é a abertura angular do vetor de  $\rho$  no cilindro e  $\phi$  é a abertura de  $r$  na esfera).

Obtenha um multiplicador de lagrange para cada vínculo e escreva Euler-Lagrange para  $\rho$ ,  $\theta$  e  $\phi$ . Como a força (generalizada) de contato está associada ao multiplicador que acompanha o coeficiente de Lagrange  $a_{1\rho}$ , faça uso da conservação de energia para obter

$$\theta = \cos^{-1} \left( \frac{10}{17} \right).$$

---

2. A Lagrangiana de um sistema é dada por

$$L = -\frac{m}{2}q\frac{d^2q}{dt^2} - \frac{1}{2}m\omega_0^2q^2.$$

Deduz a equação de Euler-Lagrange no caso de lagrangianas que dependem da derivada segunda. Aplique o resultado para a lagrangiana acima.

---

**Solução:** Assim como feito no caso de lagrangeanas que dependem até a primeira derivada das coordenadas, suponha agora que  $L = L(q, \dot{q}, \ddot{q}, t)$ , de forma que a ação continue definida como

$$S[L] \equiv \int dt L(q, \dot{q}, \ddot{q}, t).$$

Realize uma transformação infinitesimal  $q(t) \mapsto q'(t) = q(t) + \varepsilon\eta(t)$ , calcule  $\delta S = S[L'] - S[L]$ , usando integração por partes e o lema fundamental do cálculo de variações, deduza

$$\frac{\partial L}{\partial q} - \frac{d}{dt} \left( \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} \right) + \frac{d^2}{dt^2} \left( \frac{\partial L}{\partial \ddot{q}} \right) = 0.$$

Usando esse resultado aplicado à lagrangeana acima, a equação de movimento resultante é

$$\ddot{q} + \omega_0^2q = 0.$$

- 
3. Considere um sistema de partículas de massas  $m_j$  e coordenadas cartesianas  $\vec{x}_j$ . A lagrangiana do sistema é dada por

$$L = \sum_j \frac{m}{2} \dot{\vec{x}}_j^2 - \sum_{i,j} V(|\vec{x}_i - \vec{x}_j|) .$$

- a) A transformação  $\vec{x}_j \mapsto \vec{x}_j + a\vec{s}$ , é uma simetria do sistema? Justifique.  
b) Use o teorema de Noether para obter a quantidade conservada.  
c) Qual o significado físico da quantidade conservada?
- 

- a) Uma simetria é uma transformação num sistema que mantém inalteradas as equações de movimento. Como a lagrangeana transformada é igual à lagrangeana original (pois  $a\vec{s}$  é constante e se anula na parte cinética, ao passo que é igual para toda partícula  $j$ , mantendo o argumento do potencial sempre o mesmo), isso é suficiente (mas não necessário!) para que seja uma simetria.  
b) Como visto em aula, podemos usar a conservação da quantidade

$$C = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \delta q_k - \Lambda ,$$

onde  $\Lambda$  é tal que

$$\delta L = \frac{d\Lambda}{dt} .$$

Para a lagrangeana dada, temos

$$\Lambda = 0 \Rightarrow C = \sum_k \left( m_k \dot{\vec{x}}_k \right) \cdot a\vec{s}$$

- c) Trata-se do momento linear total do sistema. Simetrias de translação espacial sempre implicam na conservação do momento.

- 
4. Considere o sistema do problema anterior. Dada uma rotação infinitesimal na direção  $\vec{n}$  por um ângulo  $\delta\theta$ , a transformação

$$\vec{x}_j \mapsto \vec{x}_j + \delta\theta \vec{n} \times \vec{x}_j .$$

Utilizando o teorema de Noether obtenha a quantidade conservada associada a rotações

---

**Resposta:** Essa transformação é, em certo sentido, mais complexa que a anterior porque a lagrangiana não é invariante (perceba novamente), mas sua variação o é (essa sim é a condição suficiente e necessária para que a transformação seja simetria). Prosseguindo como no item **(b)** da questão anterior, teremos

$$C = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_k} \delta q_k - \underbrace{\Lambda}_0 = \left( \sum_k m_k \dot{\vec{x}}_k \right) \cdot \delta \vec{x}_k = \underbrace{\left( \sum_k \vec{x}_k \times m_k \dot{\vec{x}}_k \right)}_{\text{conservado}} \cdot \delta\theta \vec{n} .$$

A quantidade conservada em questão é o momento angular, tipicamente associado às simetrias por rotações infinitesimais.

---

5. Considere um sistema unidimensional com coordenada generalizada  $q$  cuja lagrangiana é

$$L = \frac{m}{2}\dot{q}^2 - V(q) .$$

Uma transformação de escala modifica a variável independente tempo bem como a variável dinâmica segundo

$$q(t) \mapsto q'(t) = \rho^d q(\rho t) .$$

A quantidade  $d$  é chamada dimensão de escala da variável dinâmica  $q$ .

- Derive a forma infinitesimal desta transformação. Dica: escreva  $\rho = e^\alpha$ , onde  $\alpha$  é pequeno.
- Qual o valor que a dimensão de escala  $d$  deve ter para que a teoria seja invariante por esta transformação para  $V = 0$ ?
- Para o valor de  $d$  do item anterior, determine a forma mais geral de  $V$  para que a teoria seja invariante de escala.
- Usando o teorema de Noether, obtenha a quantidade conservada ( $D$ ) pela transformação de escala. Note que seu resultado depende explicitamente do tempo apesar da sua derivada total com respeito ao tempo ser zero!

---

**Respostas:**

- A forma infinitesimal é obtida ao expandirmos a reparametrização sugerida no enunciado,  $\rho \approx 1 + \alpha$ , de forma que  $q'(t) = (1 + \alpha d)q(t + \alpha t)$ . Expandindo  $q(t + \alpha t)$  em Taylor novamente, temos  $q'(t) = q(t) + \alpha[q(t)d + \dot{q}(t)t]$ .
- Para  $V = 0$ , a fim de obter uma teoria invariante de escala, impomos  $\delta S = S[L'] - S[L]$ , até chegarmos no integrando mais simplificado possível, que deve ser 0. Isso nos dá uma equação para encontrar  $d$ ., cujo resultado deve ser  $d = -1/2$ .
- Devemos impor novamente  $\delta S = 0$  como no caso anterior, mas ao assumirmos  $V \neq 0$ , o integrando mais simplificado possível corresponde a uma EDO da forma  $V'(q)q = 2[k_1 - V(q)] \Rightarrow V(q) = \frac{k_2}{q^2} + k_1$ , onde  $k_1$  e  $k_2$  são constantes.
- Aqui aplicamos o teorema de Noether, como nos exercícios anteriores. A quantidade  $D$  tem a forma

$$D = \frac{mq\dot{q}}{2} - Et .$$