4302305 - Mecânica I (Prof. Oscar Éboli)

Primeiro semestre de 2023

Dúvidas sobre as soluções devem ser enviadas para andriolo@usp.br

# Solução da Lista 2

1. Descreva qualitativamente o movimento de uma partícula na presença do potencial central

$$U(r) = -\frac{\alpha}{r} - \frac{\gamma}{r^2} \;,$$

onde  $\alpha > 0$  e  $\gamma > 0$ .

#### Solução.

Uma partícula sujeita a um potencial central U(r) tem sua energia total dada por

$$E = T + U(r) \tag{1.1}$$

$$=\frac{m\mathbf{v}^2}{2} + U(r) \tag{1.2}$$

$$= \frac{m}{2} \left( \dot{r}^2 + r^2 \dot{\theta}^2 \right) + U(r) \tag{1.3}$$

$$= \frac{m}{2}\dot{r}^2 + \frac{m}{2}r^2\dot{\theta}^2 + U(r) \tag{1.4}$$

$$= \frac{m}{2}\dot{r}^2 + \frac{m}{2}r^2\left(\frac{L}{mr^2}\right)^2 + U(r)$$
 (1.5)

$$= \frac{m}{2}\dot{r}^2 + \frac{L^2}{2mr^2} + U(r) , \qquad (1.6)$$

onde usamos que  $L \equiv \|\mathbf{L}\| = mr^2\dot{\theta}$  da (1.4) para a (1.5). A expressão (1.2) carrega a informação sobre uma partícula que se move em duas dimensões<sup>1</sup>, ao passo que podemos definir um potencial efetivo  $U_{\text{eff}}(r)$  como

$$U_{\text{eff}} \equiv \frac{L^2}{2mr^2} + U(r) = \frac{L^2}{2mr^2} - \frac{\alpha}{r} - \frac{\gamma}{r^3} , \qquad (1.7)$$

a fim de podermos analisar esse problema unicamente na direção radial. Definamos  $\beta \equiv L^2/2m$ , de forma que

$$U_{\text{eff}} = \frac{\beta}{r^2} - \frac{\alpha}{r} - \frac{\gamma}{r^3}.$$
 (1.8)

Os movimentos possíveis são obtidos ao analisarmos os pontos em que a derivada se anula, que são os pontos críticos:

$$\frac{dU_{\text{eff}}}{dr} = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha r^{-2} - 2\beta r^{-3} + 3\gamma r^{-4} = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha r^2 - 2\beta r + 3\gamma = 0 \ . \tag{1.9}$$

Trata-se de uma equação quadrática, cujas soluções são

$$r = \frac{2\beta r \pm \sqrt{\Delta}}{2\alpha}, \ \Delta \equiv 4\beta^2 - 12\alpha\gamma. \tag{1.10}$$

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>A princípio poderíamos pensar como sendo um problema de três dimensões, em esféricas, mas como sabemos que o potencial é central, há conservação de momento angular e portanto o movimento é restrito a um plano, caracterizado por  $(r, \theta)$ .

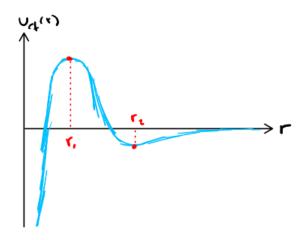
Note que a quantidade de soluções depende do sinal de  $\Delta$ . Se  $\Delta>0$ , temos dois pontos críticos. Teremos um ponto crítico se  $\Delta=0$  e nenhum de  $\Delta<0$ .

Isso mostra que, como deveríamos esperar, a relação entre os parâmetros  $\alpha$ ,  $\beta$  e L muda a física do problema. Assim, separamos os movimentos possíveis de acordo com esses três casos:

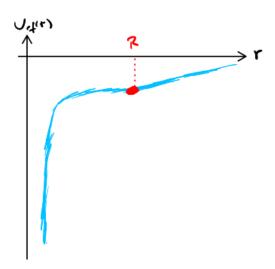
•  $\Delta > 0$ : Nos pontos críticos  $U_{\rm ef}(r_1)$  e  $U_{\rm ef}(r_2)$  temos órbitas circulares (instável de raio  $r_1$  e estável de raio  $r_2$ ). Se E < 0,  $r < r_1$ , a partícula tende a r = 0, enquanto que se  $r > r_1$  ela realiza órbitas elipsoidais.

Quando a energia for positiva mas menor que  $U_{\rm ef}(r_1)$  e  $r_0 < r_1$ , então o objeto vai a  $r \to 0$ , e caso  $r_0 > r_1$  tende a  $r \to +\infty$ . Se  $r + 0 > r_1$ , temos um caso de espalhamento (hipérbole).

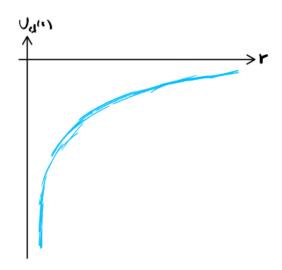
Se a energia for positiva e maior que  $U(r_1)$ , o sinal da velocidade inicial seleciona  $r \to 0$  (se for negativo) ou  $r \to +\infty$  (se for positivo), independentemente da posição.



•  $\Delta=0$ : Há órbitas circulares instáveis em  $U_{\rm ef}(R)$ . Caso a energia total seja positiva ou nula a partícula vai a  $r\to +\infty$  se sua  $\dot{r}_0$  for positiva e vai a  $r\to 0$  se for negativa. Caso a energia total for negativa (e diferente de  $U_{\rm ef}$ ), sempre tenderá a  $r\to 0$ .



•  $\Delta < 0$ : Para toda energia E < 0 a partícula vai a  $r \to 0$ . Se  $E \ge 0$ , pode ir a  $r \to 0$  se a  $\dot{r}_0 < 0$  e vai a  $r \to +\infty$  se  $\dot{r}_0 > 0$ .



2. Considere um corpo submetido a um potencial central

$$U(r) = m\omega^2 r^2 .$$

- a) Descreva qualitativamente os movimentos possíveis;
- **b**) Dada a energia do corpo E, obtenha a sua trajetória.

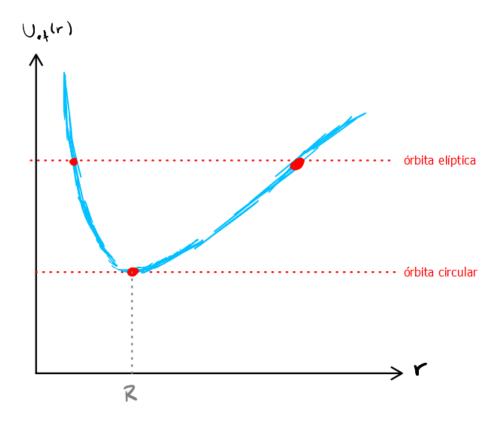
#### Solução.

a) O potencial efetivo é

$$U_{\text{eff}} = m\omega^2 r^2 + \frac{L^2}{2mr^2} \,. \tag{2.1}$$

Notamos que esse potencial é ilimitado superiormente (vai a  $+\infty$  tanto para  $r \to 0$  quanto  $r \to +\infty$ ), mas é limitado inferiormente por um mínimo global  $U_{\rm eff}(R)$ :

$$U'_{\text{eff}}(R) = 0 \quad \Rightarrow \quad R = \sqrt{\frac{L}{m\omega}}$$
 (2.2)



Podemos notar que no mínimo global (onde a energia da partícula é a menor possível) há uma órbita circular estável, enquanto que valores maiores de energia resultam em trajetórias elípticas (que, pelo Teorema de Bertrand, devem ser fechadas, pois o potencial U(r) é da forma  $kr^2$ ).

b) A trajetória do corpo pode ser calculada a partir de

$$E = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + U_{\text{eff}} \quad \Rightarrow \quad \frac{\mathrm{d}r}{\sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = \sqrt{\frac{2}{m}}\,\mathrm{d}t \tag{2.3}$$

mas sabendo que

$$L = mr^2\dot{\theta} \quad \Rightarrow \quad \mathrm{d}t = \frac{mr^2}{L}\,\mathrm{d}\theta$$
 (2.4)

podemos escrever

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = \frac{\sqrt{2m}}{L}\,\mathrm{d}\theta\;. \tag{2.5}$$

A equação acima é importante pois é geral (funciona para qualquer potencial efetivo), e portanto sempre pode ser usada para calcular as trajetórias. Seu lado direito é simples de ser integrado, enquanto que o lado esquerdo merece alguma atenção.

$$\int \frac{dr}{r^2 \sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = \frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{dr}{r^2 \sqrt{1 - Ar^2 - B/r^2}},$$
(2.6)

onde definimos  $A \equiv m\omega^2/E$  e  $B \equiv L^2/2mE$ . Agora fazemos a substituição  $u \equiv 1/r$  ( $\mathrm{d}u = -1/r^2$ ), de forma que

$$\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{\mathrm{d}r}{r^2 \sqrt{1 - Ar^2 - B/r^2}} = -\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{\mathrm{d}u}{\sqrt{1 - A/u^2 - Bu^2}} = -\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{u \, \mathrm{d}u}{\sqrt{u^2 - A - Bu^4}}.$$
(2.7)

Podemos simplificar o radicando completando quadrados, se percebermos que

$$u^{2} - Bu^{4} - \frac{1}{4B} = -\left(\sqrt{B}u^{2} - \frac{1}{2\sqrt{B}}\right) , \qquad (2.8)$$

o que motiva a substituição

$$v \equiv \sqrt{B}u^2 - \frac{1}{2\sqrt{B}} \quad \Rightarrow \quad \mathrm{d}v = 2\sqrt{B}u\,\mathrm{d}u \ .$$
 (2.9)

Finalmente, temos

$$-\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{u \, \mathrm{d}u}{\sqrt{u^2 - A - Bu^4}} = -\frac{1}{2\sqrt{EB}} \int \frac{u \, \mathrm{d}u}{\sqrt{1/4B - A - v^2}} = \cos^{-1}\left(\frac{v}{\sqrt{1/4B - A}}\right) + C.$$
(2.10)

Agora voltamos à variável r:

$$\int \frac{\mathrm{d}r}{r^2 \sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = \frac{1}{2\sqrt{EB}} \cos^{-1} \left[ \left( \frac{1}{4B} - A \right)^{-1/2} \left( \frac{\sqrt{B}}{r^2} - \frac{1}{2\sqrt{B}} \right) \right] = \frac{\sqrt{2m}}{L} \left( \theta - \theta_0 \right) ,$$
(2.11)

e isolando r em função de  $\theta$  (e reestabelecendo as expressões de A e B que havíamos definido) temos a trajetória

$$r(\theta) = \frac{L}{\sqrt{mE}} \left\{ 1 + \sqrt{1 - \frac{\omega^2 L^2}{E}} \cos\left[2(\theta - \theta_0)\right] \right\}^{-1/2}.$$
 (2.12)

3. Considere um corpo submetido a um potencial central

$$U(r) = -\frac{\alpha}{r} + \frac{\beta}{r^2} ,$$

onde  $\alpha > 0$  e  $\beta > 0$ .

- a) Existem órbitas circulares? Qual a condição para que isso ocorra?
- **b**) Dada a energia do corpo E < 0, obtenha a sua trajetória.

## Solução.

a) Sabendo que o potencial é isotrópico, órbitas circulares são aquelas que resolvem  $U'_{\text{eff}}=0$ . Vejamos se essa equação possui soução:

$$\frac{\mathrm{d}U_{\mathrm{eff}}(r)}{\mathrm{d}r}\bigg|_{r=R} = 0 \quad \Rightarrow \quad \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}r}\left[-\frac{\alpha}{r} + \frac{1}{r^2}\left(\beta + \frac{L^2}{2m}\right)\right]_{r=R} = 0 \quad \Rightarrow \tag{3.1}$$

$$\Rightarrow \alpha R^{-2} - 2\left(\beta + \frac{L^2}{2m}\right)R^{-3} = 0 \Rightarrow R = \frac{2}{\alpha}\left(\beta + \frac{L^2}{2m}\right). \tag{3.2}$$

Como  $\alpha, \beta > 0$ , sempre existe uma órbita circular de raio R como expressado acima.

**b**) As trajetórias periódicas podem ser obtidas pelo mesmo método empregado a partir do exercício anterior, partindo de

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\text{eff}}(r)}} = \frac{\sqrt{2m}}{L}\,\mathrm{d}\theta\;. \tag{3.3}$$

Resolvemos o lado esquerdo fazendo novamente a substituição u = 1/r, o que resulta em

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\text{eff}}(r)}} = -\int \frac{\mathrm{d}u}{\sqrt{E-Au^2+\alpha u}},$$
(3.4)

onde definimos  $A \equiv L^2/2m + \beta$ . Em seguida, completamos quadrados notando que

$$-\left(Au^2 - \alpha u + \frac{\alpha^2}{4A}\right) = -\left(\sqrt{A}u - \frac{\alpha}{2\sqrt{A}}\right)^2, \tag{3.5}$$

e fazemos outra substituição, dada por

$$v \equiv \sqrt{A}u - \frac{\alpha}{2\sqrt{A}} \,. \tag{3.6}$$

Com isso, a integral resulta em

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = A^{-1/2}\cos^{-1}\left(\frac{v}{\sqrt{E + \alpha^2/4A}}\right). \tag{3.7}$$

Voltando à variável r, esse termo assume a forma

$$A^{-1/2}\cos^{-1}\left(\frac{v}{\sqrt{E+\alpha^2/4A}}\right) = A^{-1/2}\cos^{-1}\left[\frac{2}{\sqrt{4AE+\alpha^2}}\left(\frac{A}{r} - \frac{\alpha}{2}\right)\right]. \tag{3.8}$$

Logo, considerando a integral da variável  $\theta$ , chegamos a

$$A^{-1/2}\cos^{-1}\left[\frac{2}{\sqrt{4AE+\alpha^2}}\left(\frac{A}{r}-\frac{\alpha}{2}\right)\right] = \frac{\sqrt{2m}}{L}\left(\theta-\theta_0\right)$$
(3.9)

e isolando  $r(\theta)$  obtemos

$$r(\theta) = \frac{2A}{\alpha} \left\{ 1 + \sqrt{1 - \frac{4AE}{\alpha^2}} \cos \left[ \frac{\sqrt{2mA}}{L} (\theta - \theta_0) \right] \right\}^{-1}, \quad A \equiv \frac{L^2}{2m} + \beta, \quad E < 0$$
 (3.10)

**4.** No potencial do problema 3, considere que o termo  $r^{-2}$  é muito menor que o termo de Kepler. Mostre que a velocidade de precessão da órbita

$$\dot{\Omega} = \frac{2\pi m\beta}{L^2 T}$$

onde L é o momento angular e t o período. O termo extra na forma  $r^{-2}$  parece muito com a barreira centrífuga. Por que esse termo causa a precessão da órbita?

#### Solução.

Note que a trajetória  $r(\theta)$  obtida no exercício anterior depende de  $\theta$  unicamente como argumento de uma função periódica (o cosseno). Assim,  $r(\theta)$  também será periódico com o mesmo período, igual a  $2\pi$ . Dessa forma, o deslocamento angular da precessão - isso é, a diferença de  $\theta$  desde onde a "primeira" elipse deveria fechar  $(\theta_1)$  e onde a "próxima" se inicia  $(\theta_2)$  - pode ser escrito como:

$$\frac{2mA}{L}\theta_2 = \frac{2mA}{L}\theta_1 + 2\pi \quad \Rightarrow \quad \Delta\theta \equiv \theta_2 - \theta_1 = 2\pi \frac{L}{\sqrt{2mA}} \,. \tag{4.1}$$

Por hipótese, como  $\beta \ll 1$ , a variação  $\Delta \theta$  pode ser expandido como

$$\Delta\theta = 2\pi \frac{L}{\sqrt{2mA}} = 2\pi \frac{L}{\sqrt{L^2 + 2m\beta}} = 2\pi \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{2m\beta}{L^2}}} \approx 2\pi - \underbrace{\frac{2\pi m\beta}{L^2}}_{\Delta\Omega},\tag{4.2}$$

onde usamos que  $(1 \pm x)^{\alpha} \approx 1 \pm \alpha x \ \forall \ x \ll 1$ . Podemos notar que ao invés de termos uma volta completa com  $2\pi$  radianos (caso em que a trajetória seria fechada), temos um deslocamento de precessão  $\Delta\Omega$  como destacado acima. Assim, nossa velocidade de precessão (suposta constante) é

$$\dot{\Omega} = \frac{\Delta\Omega}{T} \quad \Rightarrow \quad \left| \dot{\Omega} = \frac{2\pi m\beta}{L^2 T} \right|.$$
 (4.3)

A precessão da órbita que surge pela descrição com o termo envolvendo  $\beta$  pode ser entendida de diferentes formas, sendo uma delas a seguinte: A trajetória ainda deve ser planar (pela centralidade da força atuante e consequente conservação de momento angular) e elipsoidal, mas pelo Teorema de Bertrand, não pode ser mais fechada ao combinarmos um termo que vai com  $r^{-2}$ .

5. No problema de Kepler,

$$U(r) = -\alpha/r$$
,

com  $\alpha > 0$ , obtenha as soluções com energia positiva.

## Solução.

Dado U(r), o potencial efetivo é escrito como

$$U_{\text{eff}}(r) = -\frac{\alpha}{r} + \frac{L^2}{2mr^2} \,,$$
 (5.1)

e como deduzido anteriormente, temos

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = \frac{\sqrt{2m}}{L}\,\mathrm{d}\theta\tag{5.2}$$

onde a parte direita da igualdade é simples, enquanto que precisamos nos concentrar em resolver a parte esquerda. Os passos, como visto nos exercícios 2 e 3 são os mesmos:

• Substituição  $u \equiv 1/r$  na integral sobre r (esse passo tende a se repetir com quaisquer potenciais que dependam apenas de polinômios de r, pois sempre temos um termo  $1/r^2$  - aquele que vem acompanhado do momento angular). Isso nos dá:

$$\int \frac{\mathrm{d}r}{r^2 \sqrt{E - U_{\text{eff}}(r)}} = -\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{\mathrm{d}u}{\sqrt{1 - Au^2 + Bu}},$$
(5.3)

onde  $A \equiv L^2/2mE$  e  $B \equiv \alpha/E$ .

• Completar quadrados a fim de transformar o radicando em algo como "constante + variável<sup>2</sup>". No nosso caso, temos

$$-Au^{2} + Bu - \frac{B^{2}}{4A} = -\left(\sqrt{A}u - \frac{B}{2\sqrt{A}}\right)^{2}.$$
 (5.4)

• Substituição usando a expressão linear (que está entre os parênteses), que chamamos de v:

$$-\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{\mathrm{d}u}{\sqrt{1 - Au^2 + Bu}} = -\frac{1}{\sqrt{AE}} \int \frac{\mathrm{d}v}{\sqrt{1 + B^2/4A - v^2}} = \cos^{-1}\left(\frac{v}{\sqrt{1 + B^2/4A}}\right) + C.$$
(5.5)

• Voltar à variável r e isolá-la como função de  $\theta$  (que vem da integral calculada sobre a parte direita de (5.2)). Com isso, resulta

$$r(\theta) = \frac{2A}{B} \left\{ 1 + \sqrt{1 + \frac{4A}{B^2}} \cos(\theta - \theta_0) \right\}$$
 (5.6)

**6.** Obtenha a equação da trajetória de soluções com energia negativa para uma partícula de massa m na presença do potencial

$$U(r) = -\frac{\alpha}{r^2} \;,$$

 $com \alpha > 0$ .

## Solução.

Seguindo os mesmos passos que fizemos nos exercícios anteriores, temos o potencial efetivo dado pela expressão

$$U_{\text{eff}}(r) = \left(\frac{L^2}{2m} - \alpha\right) \frac{1}{r^2} \,. \tag{6.1}$$

Aqui temos três possívesi casos:  $\alpha=L^2/2m,~\alpha>L^2/2m$  e  $\alpha< L^2/2m$ . Olhemos para cada um, individualmente.

•  $\alpha = L^2/2m$ . Aqui temos

$$U_{\text{eff}}(r) = 0 \quad \Rightarrow \quad E = \frac{m\dot{r}^2}{2} \quad \Rightarrow \quad r(t) = \sqrt{\frac{2E}{m}}t + r_0 \ .$$
 (6.2)

Por outro lado, usando o momento angular,

$$mr^2\dot{\theta} = L \quad \Rightarrow \quad d\theta = \frac{L}{m\left(\sqrt{\frac{2E}{m}t + r_0}\right)} dt \quad \Rightarrow \quad \theta(t) = \theta_0 + \sqrt{\frac{m}{2E}}L\ln r(t).$$
 (6.3)

Logo,

$$r(\theta) = \exp\left[\frac{\sqrt{2E}}{\sqrt{m}L}(\theta - \theta_0)\right]$$
 (6.4)

Para os casos seguintes defino  $k \equiv L^2/2m$  e  $x = \alpha - k$ . Em ambos, devemos resolver, de forma semelhante aos exercícios anteriores, a equação

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\rm eff}(r)}} = \frac{\sqrt{2m}}{L}\,\mathrm{d}\theta. \tag{6.5}$$

Após fazermos as substituições relevantes, o lado esquerdo resulta em

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\rm eff}(r)}} = -\frac{1}{\sqrt{E}} \int \frac{\mathrm{d}u}{\sqrt{1+xu^2}},$$
(6.6)

e como a diferença entre os dois casos está no sinal de x, teremos para x>0 uma função dependente de cosseno, e para x<0, uma função dependente do seno hiprbólico:

•  $\alpha > L^2/2m \Leftrightarrow x > 0$ : O lado direito de (6.6) fica escrito como

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\mathrm{eff}}(r)}} = \frac{1}{\sqrt{xE}}\cos^{-1}\left(\frac{\sqrt{x}}{r}\right). \tag{6.7}$$

Considerando a integral de  $\theta$ , temos

$$\frac{1}{\sqrt{xE}}\cos^{-1}\left(\frac{\sqrt{x}}{r}\right) = \frac{2m}{L}(\theta - \theta_0). \tag{6.8}$$

Isolando r, temos o resultado

$$r(\theta) = \left\{ \sqrt{\frac{2mE}{2m\alpha - L^2}} \cos \left[ \sqrt{\frac{2m\alpha}{L^2} - 1} (\theta - \theta_0) \right] \right\}$$
 (6.9)

•  $\alpha < L^2/2m \Leftrightarrow x < 0$ : O lado direito de (6.6) fica escrito como

$$\frac{\mathrm{d}r}{r^2\sqrt{E-U_{\rm eff}(r)}} = -\frac{1}{\sqrt{xE}}\sinh^{-1}\left(\frac{\sqrt{x}}{r}\right). \tag{6.10}$$

de forma que

$$-\frac{1}{\sqrt{xE}}\sinh^{-1}\left(\frac{\sqrt{x}}{r}\right) = \frac{\sqrt{2m}}{L}\left(\theta - \theta_0\right) \tag{6.11}$$

e isolando  $r(\theta)$  chegamos a

$$r(\theta) = \left\{ \sqrt{\frac{2mE}{L^2 - 2m\alpha}} \sinh\left[\sqrt{1 - \frac{2m\alpha}{L^2}}(\theta - \theta_0)\right] \right\}$$
 (6.12)

## Como analisar o movimento de partículas em potenciais centrais?

Analisar o movimento de corpos sujeitos a potenciais que dependem apenas da distância radial significa encontrar os tipos de órbitas (círculos, elipsoides, hipérboles, etc.) que eles realizam, de acordo com a quantidade de energia que possuem.

# Manual prático:

1. Dado U(r), construa  $U_{\text{eff}}(r)$ . Para fazer isso, basta somar a U(r) o termo que envolve o momento angular:

$$U_{\rm eff}(r) \equiv U(r) + \frac{L^2}{2mr^2} \; . \label{eq:Ueff}$$

2. Analise os limites

$$\lim_{r\to 0} U_{\text{eff}}(r) \quad \mathbf{e} \quad \lim_{r\to +\infty} U_{\text{eff}}(r) \ .$$

**3.** Para encontrar os pontos críticos (que **podem**, e para nossos fins costumam ser, máximos ou mínimos), resolva a equação

$$\frac{\mathrm{d}U_{\mathrm{eff}}(r)}{\mathrm{d}r} = 0 \ .$$

- 4. Desenhe o gráfico do potencial com as informações de 2 e 3
- 5. Pontos de mínimo correspondem a órbitas circulares estáveis (e suas vizinhanças estão relacionadas a órbitas elipsoidais, não necessariamente fechadas), enquanto máximos são órbitas circulares instáveis (e suas vizinhanças podem estar relacionadas a hipérboles casos em que a partícula vem  $de \to +\infty$  e, por não ter energia suficiente para passar a barreira de potencial, volta para  $+\infty$ ).

#### Observações:

- Formalmente, para procurarmos máximos e mínimos devemos olhar para três casos: (1) onde a derivada de U<sub>eff</sub> se anula (pontos críticos); (2) onde U<sub>eff</sub> não é diferenciável e (3) nos extremos do intervalo onde essa função é definida. No caso do curso de Mecânica I, usualmente os potenciais são bem comportados (como todos que vimos na Lista 2), então esses dois últimos casos acabam "ficando de lado"<sup>2</sup> e a derivada nula costuma identificar máximos e mínimo (mas tome cuidado!)
- A priori, olhamos para máximos e mínimos **locais**. Você pode descobrir se são máximos ou mínimos, formalmente, calculando a segunda derivada de  $U_{\rm eff}$  (se esse valor for positivo, então trata-se de um mínimo, e caso for negativo, você terá um máximo), ou "heuristicamente", a depender dos limites encontrados em  $\bf 2$  e da quantidade de pontos críticos obtida em  $\bf 3$ .

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Para terror d@s matemátic@s. :)