

## ■ Métrica e intervalo invariante

Já vimos como munir o conjunto de eventos com a noção de direcionalidade em cada evento — através do mapeamento  $\psi_p: (U_p \in \mathcal{E}) \rightarrow (U_p \in \mathbb{R}^n)$ . Faltava, ainda, munir o conjunto de eventos com uma noção de medida que fornecesse intervalos de tempo ao longo de direções temporais e distâncias ao longo de direções espaciais. Fazendo uso do mapeamento  $\psi_p$ , podemos munir  $V_p$  com essa noção de medida que, então, pode ser importado p/  $\mathcal{E}$  através de  $\psi_p^{-1}$ . Isso é feito pela MÉTRICA.

● Métrica Lorentziana:  $g_{ab}: V_p \times V_p \rightarrow \mathbb{R}$ :

(i)  $u^a, v^a \in V_p \Rightarrow g_{ab} u^a v^b = g_{ab} v^a u^b$ ; (simetria)

(ii)  $g_{ab} u^b = 0 \Leftrightarrow u^a = 0$ ; (NÃO-DEGENERESCÊNCIA)

(iii)  $\exists u^a \in V_p / g_{ab} u^a u^b < 0$ . Além disso, se  $g_{ab} u^a v^b = 0$  p/  $v^a \neq 0$ , então  $g_{ab} v^a v^b > 0$ .  
(Assinatura Lorentziana)

Note que a assinatura Lorentziana permite discernir pelo menos dois tipos de direções: aquelas associadas a  $v^a$  satisfazendo  $g_{ab} v^a v^b > 0$  e  $g_{ab} v^a v^b < 0$ . Na verdade, há ainda um terceiro tipo de direção: aquelas associadas a  $v^a \neq 0$  com  $g_{ab} v^a v^b = 0$ .

Exercício: Mostre que há infinitas direções diferentes, dadas por  $v^a$ , tais que  $g_{ab} v^a v^b < 0$

Exercício: Mostre que há direções dadas por  $v^a \in V_p$  satisfazendo  $g_{ab} v^a v^b = 0$

Exercício: Dado um 4-vetor  $v^a \in V_p$ ,  $v^a \neq 0$ , mostre que os 4-vetores  $e^a$  que satisfazem  $g_{ab} v^a e^b = 0$  formam um subespaço de  $V_p$  denotado por

$$V_p^\perp(v^a) := \{ e^a \in V_p / g_{ab} v^a e^b = 0 \}$$

e denominado subespaço ortogonal a  $v^a$ . [Note que se  $v^a \neq 0$  satisfaz  $g_{ab} v^a v^b = 0$ , então  $v^a \in V_p^\perp(v^a)$ .]

### • Isomorfismo canônico entre $V_p$ e $V_p^*$

Uma vez definido um tensor de posto (0,2) não-degenerado que, por alguma razão, tem um status privilegiado, pode-se estabelecer um isomorfismo privilegiado entre  $V_p$  e  $V_p^*$  fazendo-se uso desse tensor. Esse é o caso da métrica  $g_{ab}$ .

$$V_p \ni u^a \mapsto u_a := g_{ab} u^b \in V_p^*$$

o isomorfismo inverso é dado pelo tensor de posto (2,0),  $g^{ab}$ , satisfazendo:

$$g^{ab} g_{bc} = g_{cb} g^{ba} = \delta^a_b.$$

Com ele, temos:  $g^{ab} u_b = g^{ab} g_{bc} u^c = \delta^a_c u^c = u^a$ . Logo:

$$V_p^* \ni u_a \mapsto u^a := g^{ab} u_b \in V_p$$

Logo, dado um tensor métrico, podemos representar a mesma quantidade física com índices em cima (ou seja, atuando em  $V_p^*$ ) ou embaixo (ou seja, atuando em  $V_p$ ),

bestimada relacioná-las usando  $g_{ab}$  ou  $g^a_b$

- Projeção ortogonal: Dado um 4-vetor  $v^a \in V_p$  qualquer satisfazendo  $g_{ab}v^a v^b \neq 0$ , o tensor de posto (1,1) definido por

$$h^a_b := \delta^a_b - \frac{v^a v_b}{(g_{cd}v^c v^d)},$$

denominado projetor ortogonal a  $v^a$ , mapeia elementos de  $V_p$  em  $V_p^\perp(v^a)$

Exercício: Mostre que  $h^a_b$  é de fato um projetor ortogonal. Ou seja:

- (i)  $h^a_b h^b_c = h^a_c$ ; (projetor)
- (ii)  $g_{ab} h^b_c = h^b_a g_{bc}$ . (ortogonalidade)

Exercício: Mostre que  $h_{ab} := g_{ac} h^c_b$  é:

- (i) Uma métrica positivo-definida em  $V_p^\perp(v^a)$  se  $g_{ab}v^a v^b < 0$ ;
- (ii) " " " lorentziana em  $V_p^\perp(v^a)$  se  $g_{ab}v^a v^b > 0$ .

O resultado do exercício acima é útil para começarmos a entender a interpretação das direções dadas por  $v^a$  com  $g_{ab}v^a v^b < 0$  e  $g_{ab}v^a v^b > 0$ . Em palavras, o subespaço ortogonal a um 4-vetor  $v^a$  com  $g_{ab}v^a v^b < 0$  tem a propriedade de ser um espaço vetorial tridimensional com norma positivo-definida, assim como é a percepção de "Espaço" que cada observador tem particularmente, julgado-se parado nesse "Espaço" e evoluindo apenas no "tempo". Isso sobre interpretar  $v^a$ , com  $g_{ab}v^a v^b < 0$ , como

caracterizando uma possível direção temporal p/ uma linha-de-mundo de um observador, para quem, então, os 4-vetores  $e^a \in V_p^\perp(u^a)$  representariam direções puramente espaciais. Essa interpretação é reforçada pelo que se segue:

### • Interpretação das "direções nulas"

Seja  $l^a \in V_p$  um 4-vetor qualquer satisfazendo  $g_{ab} l^a l^b = 0$ , com  $l^a \neq 0$ . Agora, seja um 4-vetor  $u^a \in V_p$  qualquer satisfazendo  $g_{ab} u^a u^b < 0$ . É fácil mostrar que obrigatoriamente tem-se  $g_{ab} l^a u^b \neq 0$ . Sem perda de generalidade, consideremos  $u^a$  "normalizado":  $g_{ab} u^a u^b = -1$ . Assim,  $l^a$  pode ser decomposto como:

$$l^a = \alpha u^a + \beta e^a, \quad \text{com } e^a := \frac{h^a_b l^b}{(h_{cd} l^c l^d)^{1/2}}$$

onde  $\alpha = -g_{ab} u^a l^b$  e  $\beta = (h_{ab} l^a l^b)^{1/2}$ . Notemos que dado  $l^a$ , os valores  $\alpha$  e  $\beta$  dependem da escolha de  $u^a$ . Porém, note que uma medida de "inclinação" de  $l^a$  em relação à escolha de  $u^a$  ( $\in V_p^\perp(u^a)$ ), medida por

$$\frac{\|\beta e^a\|}{\|\alpha u^a\|} = \frac{(h_{ab} l^a l^b)^{1/2}}{|g_{cd} u^c u^d|} = \frac{[(g_{ab} + u^a u^b) l^a l^b]^{1/2}}{|u_c l^c|} = \frac{[(u^a l^a)^2]^{1/2}}{|u_c l^c|} = \frac{|u^a l^a|}{|u_c l^c|} = 1,$$

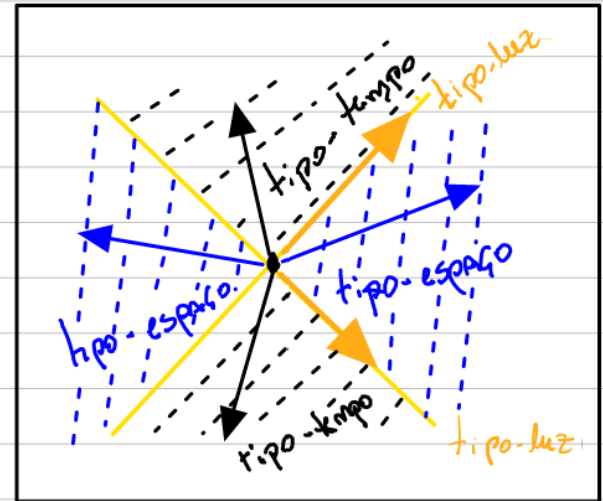
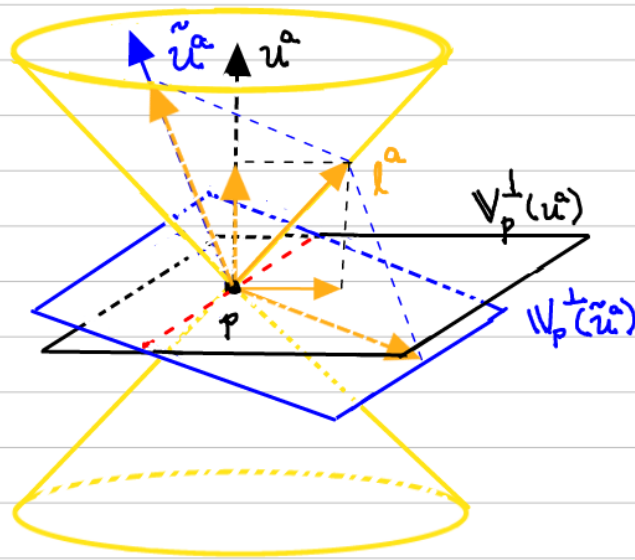
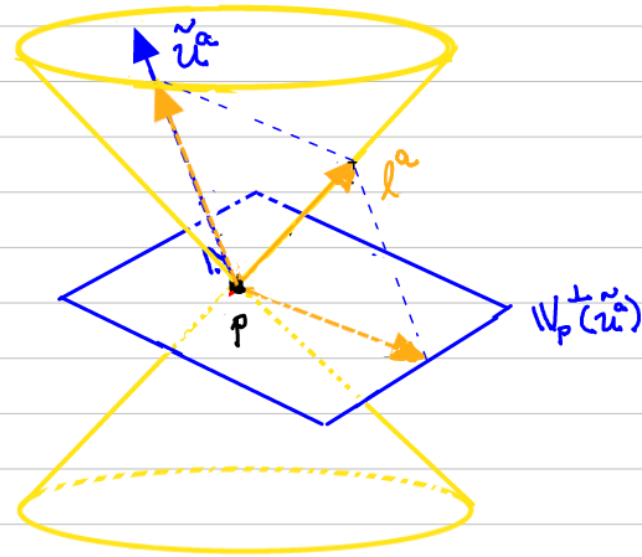
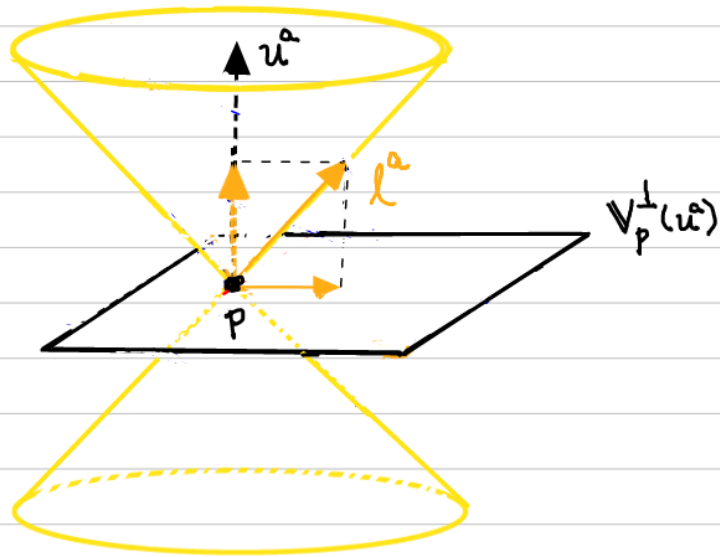
é independente da escolha de  $u^a$ .

O resultado acima permite que ao se interpretar  $u^a$ , com  $g_{ab} u^a u^b = -1$ , como fornecendo uma unidade na direção temporal e  $e^a \in V_p^\perp(u^a)$ , com  $g_{ab} e^a e^b = 1$ , como fornecendo uma unidade de distância espacial p/ um observador com linha-de-mundo com 4-vetor tangente  $u^a$ , a razão  $\frac{\|\beta e^a\|}{\|\alpha u^a\|} = \frac{\text{Distância percorrida num intervalo } \Delta t}{\Delta t}$  mede a velocidade

espacial associada à direção  $l^a$  de acordo com o observador caracterizado por  $u^a$ .

Portanto, direções dadas por  $l^a$  com  $g_{ab}l^a l^b = 0$  representam velocidades espaciais que possuem um valor absoluto independente de observador. Sendo assim, essas são as direções que serão atribuídas às linhas-de-mundo de partículas que viajam a velocidade da luz  $c=1$ .

Resumindo:



- TETRADAS: Um conjunto de  $n=4$  4-vetores  $\{e_\mu^a\}$  é dito SER uma tetrada se

$$g_{ab} e_\mu^a e_\nu^b = \eta_{\mu\nu} = \text{diag}(-1, 1, 1, 1).$$

(Obs.: Tetradas são o análogo de bases ortonormais de espaços com produto interno positivo-definido.)

Obs: Um observador é caracterizado por uma linha-de-mundo tipo-tempo com um campo suave de tetradas definido sobre ela, de modo que  $e_0^a$  lhe seja tangente.



Assim,  $\{e_j^a\}_{j=1,2,3}$  gera a "SEÇÃO ESPACIAL" do observador cuja 4-velocidade é dada por  $e_0^a$ .

Com a métrica definida em cada  $\mathcal{V}_p$ ,  $p \in \mathcal{E}$ , podemos induzir uma medida de intervalo entre eventos "próximos"  $p$  e  $q$ ,  $I(p, q) \in \mathbb{R}$ , por:

$$I(p, \psi_p^{-1}(\epsilon v^a)) = \epsilon^2 g_{ab} v^a v^b + \mathcal{O}(\epsilon^3)$$

ou, em termos de coordenadas  $\psi(p) = x^\mu(p)$ :

$$I(p, q(\epsilon)) = \epsilon^2 g_{\mu\nu} v^\mu v^\nu + \mathcal{O}(\epsilon^3) = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu + \mathcal{O}(\epsilon^3), \text{ onde } \psi_p^{-1}(\epsilon v^a) =: q(\epsilon) \text{ e } dx^\mu := x^\mu(q(\epsilon)) - x^\mu(p) = \epsilon v^\mu + \mathcal{O}(\epsilon^2)$$

Note que o sinal de  $I(p, q(\epsilon))$  depende do tipo de direção que separa esses eventos (dada por  $v^a$ ). Independente desse sinal poder ser positivo ou negativo, denota-se essa quantidade infinitesimal quadrática como intervalo invariante

- Intervalo invariante: Dados dois eventos arbitrariamente próximos,  $p$  e  $q$ , com coordenadas  $x^\mu(p) = x^\mu$  e  $x^\mu(q) = x^\mu + dx^\mu$ , o intervalo invariante entre eles é dado por

$$ds^2 = g_{\mu\nu} dx^\mu dx^\nu$$

Independente de sist. de coordenadas;  
Intrínseco à geometria do E.T.

(Note que  $ds^2$  é apenas uma notação p/ uma quantidade real que pode assumir qualquer sinal.)

No caso de considerarmos que  $p$  e  $q$  pertencem a uma mesma curva, localizados pelos valores de parâmetro  $\lambda$  e  $\lambda + d\lambda$ , respectivamente, então

$$ds^2 = (g_{\mu\nu} v^\mu v^\nu) (d\lambda)^2 = (g_{ab} v^a v^b) (d\lambda)^2, \text{ onde } v^a = \frac{dx^\mu}{d\lambda} \delta_\mu^a \text{ é o vetor tangente.}$$

Note que  $ds^2$  mede o intervalo invariante entre eventos separados na direção temporal, um em relação ao outro ( $g_{ab}u^a u^b < 0$ ). A argumentação usada anteriormente para se interpretar o significado das direções tipo-luz reforçou a interpretação de que um 4-vetor tipo-tempo  $u^a$  satisfazendo  $g_{ab}u^a u^b = -1$  define uma unidade de tempo para o observador com linha-de-mundo com tangente  $u^a$ . Sendo assim, dados dois eventos  $p$  e  $q$  arbitrariamente próximos ao longo de uma linha-de-mundo tipo-tempo, o intervalo de tempo  $d\tau$  decorrido entre eles ao longo dessa linha-de-mundo (ou seja, o tempo-próprio) é dado por:

$$ds^2 = g_{ab} (dx^a) (dx^b) = d\tau^2 g_{ab} u^a u^b = -d\tau^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow d\tau = \sqrt{-ds^2} = \sqrt{-g_{ab} u^a u^b} d\lambda \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \boxed{\tau = \int \sqrt{-g_{ab} u^a u^b} d\lambda}$$

(tempo-próprio decorrido ao longo de uma linha-de-mundo tipo-tempo parametrizada por  $\lambda$ , com  $u^a$  sendo o 4-vetor tangente.)

