

# MONITORIA MAT 4 13/05

$$f: \Omega \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$$

$$F: U \subset \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^m \quad \subset \quad \neq$$

$$Df(x): \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$$

$$DF(x): \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^m$$

$$g: \Omega \subset_{\text{ab.}} \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q, p \in \Omega$$

Dizemos que uma transf. linear

$$T: \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q \text{ é a diferencial de}$$

$g$  em  $p$ , e que  $g$  é diferenciável em  $p$

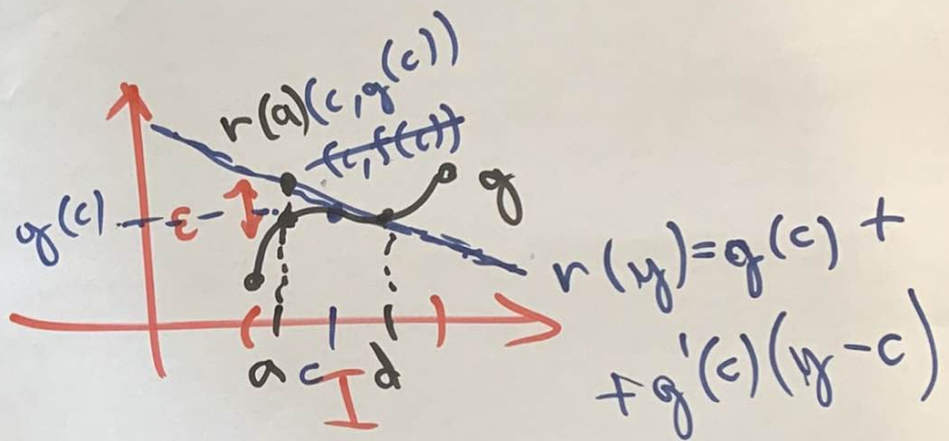
se

$$\lim_{h \rightarrow 0_{\mathbb{R}^p}} \frac{\|g(p+h) - g(p) - T(h)\|}{\|h\|} = 0$$

MOTIVAÇÃO: Se  $I \subset \mathbb{R}$  é um intervalo aberto,  $c \in I$  e  $g: I \rightarrow \mathbb{R}$  é derivável

em  $c$ , então  $\varepsilon(c, h) = |g(c+h) - g(c)|$

satisfaz  $\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\varepsilon(c, h)}{h} = 0$



?  $g: I \subset_{\text{ab.}} \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p, c \in I$

Quem é a diferencial de  $g$ ?

? Quem são as transf. lineares  
 $T: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^p$ ?



Sabemos que  $\{1\}$  é base de  $\mathbb{R}$

Uma  $T: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$  está totalmente determinada pelos valores que assume em uma base de  $\mathbb{R}^q$

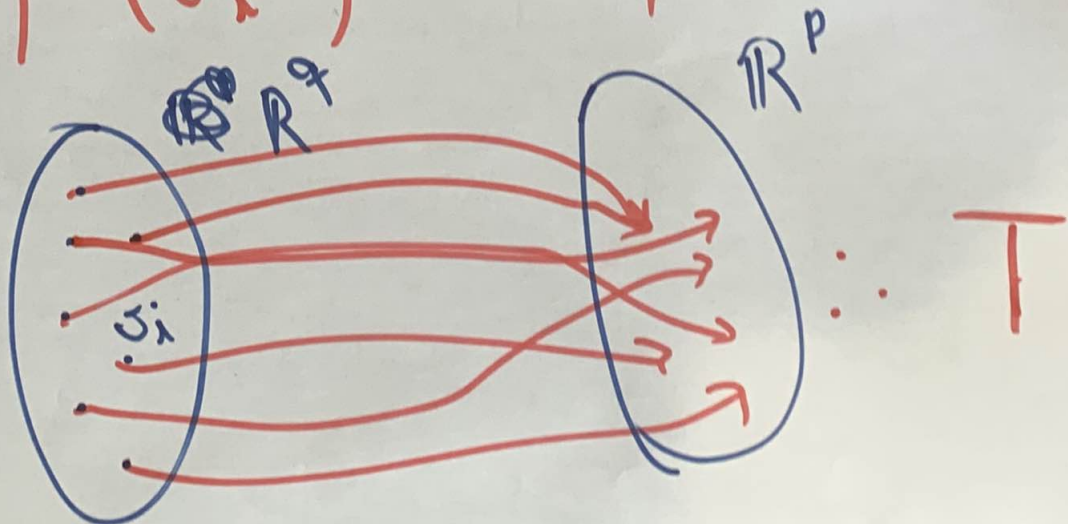
$$\{v_1, \dots, v_q\} \subset \mathbb{R}^q$$

base

$$\{w_1, \dots, w_q\} \subset \mathbb{R}^p$$

$\exists!$   $T: \mathbb{R}^q \rightarrow \mathbb{R}^p$  linear t.q.

$$T(v_i) = w_i, \quad i=1, \dots, q.$$



Conclusão: Se  $T: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^q$  é linear, então  $T(x) = x T(1) \forall x \in \mathbb{R}$

A diferencial de  $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^r$   
 $g: I \rightarrow \mathbb{R}^r$  em  $c \in I$  (onde  $g$  possui velocidade  $g'(c)$ ) é a transf.

linear dada por  $Dg(c)(h) =$   
 ~~$h g'(c)$~~   $h g'(c)$

~~Def~~ Dem:  $g'(c) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(c+h) - g(c)}{h}$

$\rightarrow 0 = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{g(c+h) - g(c) - g'(c) \cdot (h-1)}{|h-1|}$



$$f: \Omega \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R} \text{ (campo escalar)}$$

$$F: \Omega \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^q \text{ (campo de vectores)}$$

$$\exists \nabla f(\bar{x}) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}(\bar{x}), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_p}(\bar{x}) \right)$$

t.g.  $Df(\bar{x})(h) = \langle \nabla f(\bar{x}), h \rangle$

$$\nabla \cdot F(\bar{x}) = \frac{\partial F_1}{\partial x_1}(\bar{x}) + \dots + \frac{\partial F_p}{\partial x_p}(\bar{x})$$

F

$$F: \Omega \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}^p \quad (F = (F_1, \dots, F_p))$$

$$JF(\bar{x}) = \begin{bmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1} & \frac{\partial F_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial x_p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial F_p}{\partial x_1} & \frac{\partial F_p}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_p}{\partial x_p} \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \nabla \cdot F(\bar{x}) &= T_r JF(\bar{x}) = \\ &= \sum_{i=1}^p \frac{\partial F_i}{\partial x_i}(\bar{x}) \end{aligned}$$

$$\nabla \cdot : CV \rightarrow CE$$

$$\nabla : CE \rightarrow CV$$

$$\Delta : CE \rightarrow CE$$

$$\Delta f(\bar{x}) = \nabla \cdot (\nabla f)(\bar{x})$$



$$\nabla f(\bar{x}) = \left( \frac{\partial f}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial x_p} \right)$$

$$J(\nabla f) = \begin{bmatrix} \frac{\partial F_1}{\partial x_1} & \frac{\partial F_1}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_1}{\partial x_p} \\ \frac{\partial F_2}{\partial x_1} & \frac{\partial F_2}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_2}{\partial x_p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial F_p}{\partial x_1} & \frac{\partial F_p}{\partial x_2} & \dots & \frac{\partial F_p}{\partial x_p} \end{bmatrix}$$

$$F_i = \frac{\partial f}{\partial x_i}$$

$$J(\nabla f) = \begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x_1^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_1} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_p \partial x_1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial^2 f}{\partial x_1 \partial x_p} & \frac{\partial^2 f}{\partial x_2 \partial x_p} & \dots & \frac{\partial^2 f}{\partial x_p^2} \end{bmatrix}$$

$$\boxed{g \circ f}$$

$$\Delta f = \operatorname{div}(\operatorname{grad} f) = \sum_{i=1}^p \frac{\partial F_i}{\partial x_i}$$

$$= \sum_{i=1}^p \frac{\partial^2 f}{\partial x_i^2}$$

Laplaciano:  $\nabla^2 f$ ,  $\Delta f$

Divergente:  $\nabla \cdot \mathbf{F}$ ,  $\operatorname{div} \mathbf{F}$

Gradiente:  $\nabla f$ ,  $\operatorname{grad} f$

---

## Funcionais Lineares

Seja  $V$  um esp. vet. real



Um funcional linear em  $V$  é uma transformação linear  $f: V \rightarrow \mathbb{R}$

$$\mathcal{L}(V; W)$$

$$\mathcal{L}(V; \mathbb{R}) = \{ \text{funcionais lineares} \}$$

$= V^*$  é chamado de **espaço dual algébrico de  $V$**

Teorema: Se  $\dim V = n < \infty$ ,  
então  $\dim V^* = n$ .

Prova: Seja  $\{v_1, \dots, v_n\}$  base de  $V$

$$f_{v_i} \in V^*$$

$$f_{v_i}(v_j) = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{se } i=j \\ 0 & \text{se } i \neq j \end{cases}$$

$\{f_{v_1}, \dots, f_{v_n}\}$  é base de  $V^*$

(chamada de base dual)

Teorema (da Rep. Riesz):

$$T: V \rightarrow V^*$$

$$v \mapsto f_v(w) = \langle v, w \rangle$$

é linear bijetora.



OBS.: Se  $f: \Omega \subseteq \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$   
é diferenciável em  $\bar{x} \in \Omega$ , então

$$Df(\bar{x}) \in (\mathbb{R}^p)^*$$

$$Df(\bar{x}) = T(\nabla f(\bar{x}))$$

onde  $T$  é o isomorfismo linear  
do Teo. anterior

$$(V^*)^* = V^{**}$$

Teorema: Se  $V$  tem dimensão  
finita, então a transf. linear

$$E: V \rightarrow V^{**}$$

$v \mapsto E_v(f) = f(v)$   
é bijetora