

## PCS 2428 / PCS 2059 Inteligência Artificial

Prof. Dr. Jaime Simão Sichman  
Prof. Dra. Anna Helena Reali Costa

### Tipos de Encadeamento Prolog

### Cláusulas de Horn

Disjunções com no máximo um literal positivo:

$$\neg b_{1,2} \vee \neg b_{2,1} \vee B_{1,1}$$

~~$$\neg b_{1,1} \vee b_{1,2} \vee B_{1,1}$$~~

Podem ser reescritas utilizando a implicação:

$$b_{1,2} \wedge b_{2,1} \rightarrow B_{1,1}$$

corpo                      cabeça

Posso ainda representar fatos e restrições de integridade:

$$\neg b_{1,2} \vee \neg b_{2,1}$$

$$W_{1-1} \wedge W_{1-2} \rightarrow F$$

### Inferências com Cláusulas de Horn

- Existem algoritmos especializados para realizar inferências em bases de conhecimento compostas por cláusulas de Horn
- São denominados de encadeamento para frente (forward chaining) e encadeamento para trás (backward chaining)
- Decidir se uma cláusula é consequência lógica de uma base utilizando cláusulas de Horn pode ter uma implementação linear em função da BC

### Encadeamento para a Frente

- $p \rightarrow q$
- $l \wedge m \rightarrow p$
- $b \wedge l \rightarrow m$
- $a \wedge p \rightarrow l$
- $a \wedge b \rightarrow l$
- $a$
- $b$

Desejo provar  $q$

• Encadeamento para a frente é um método correto e completo

- $a \wedge b$     AND-I 6,7
- $l$             MP 8,5
- $b \wedge l$     AND-I 7,9
- $m$             MP 10,3
- $l \wedge m$     AND-I 9,11
- $p$             MP 12,2
- $q$             MP 13,1

• Chega num determinado **ponto fixo** onde novas inferências não são possíveis

• Exemplo de conceito de raciocínio orientado pelo dados (data driven)

### Encadeamento para Trás

- $p \rightarrow q$
- $l \wedge m \rightarrow p$
- $b \wedge l \rightarrow m$
- $a \wedge p \rightarrow l$
- $a \wedge b \rightarrow l$
- $a$
- $b$

Desejo provar  $q$

• Encadeamento para trás é um método correto e completo

- Para provar  $q$ , vou provar  $p$
- Para provar  $p$ , vou provar  $l$  e  $m$
- Para provar  $l$ , vou provar  $a$  e  $b$
- Para provar  $m$ , vou provar  $b$  e  $l$
- Tenho em BC o fato  $a$
- Tenho em BC o fato  $b$
- Provo  $l$
- Provo  $m$
- Provo  $p$
- Provo  $q$

• Exemplo de conceito de raciocínio orientado pelo objetivos (goal driven)

• Mais eficiente que encadeamento para a frente

### Linguagens de Programação Lógica

- Prolog é o exemplo mais conhecido
- Kowalski: "Algorithm = Logic + Control"
- Programa = sequência de cláusulas de Horn
- Negação por falha:  $\text{not } P$  é considerado provado caso o programa falhe em provar  $P$
- Predicados built-in para aritmética, entrada e saída

### Linguagens de Programação Lógica

- As inferências de Prolog são realizadas com encadeamento regressivo, utilizando busca em profundidade
  - Inferência incompleta, cabe aos programadores se preocupar em não utilizar definições recursivas infinitas
- A ordem de busca é da esquerda para a direita para os conjuntos de uma premissa, e do início para o final para as cláusulas da BC
- A rotina de unificação não realiza a verificação de ocorrências internas
  - occur-check:  $\{x/y, y/F(x)\}$
  - Inferência não correta, mas erros ocorrem muito raramente na prática

### Negação por Falha

- Se o fato a ser provado não aparece explicitamente na base e nem pode ser deduzido por nenhuma outra regra...
- ... duas coisas podem ocorrer, dependendo da implementação do sistema
  - o fato é considerado FALSO
    - ex. Prolog
  - o sistema consulta o usuário via sua interface
    - ex. ExpertSinta