

A "regra empírica" é impor uma carga secundária de 50% da carga especificada pela classe de precisão, isso corresponde a operar próximo ao joelho da curva. Esta regra mitiga os efeitos de saturação por AC. Para correntes assimétricas (com componente aperiódica exponencial) provavelmente a saturação irá ocorrer, deve-se, portanto, trabalhar com carga ainda menor.

c) Critérios usados para mitigar saturação por DC

c.1) Trabalhar com uma tensão secundária igual à meta de da tensão de joelho.

c.2) Limitar a tensão secundária em $V_{sec} \leq \frac{V_{CLASSE SEC}}{1 + \frac{X}{R}}$,
mas nem sempre é viável
do eq. de Thévenin

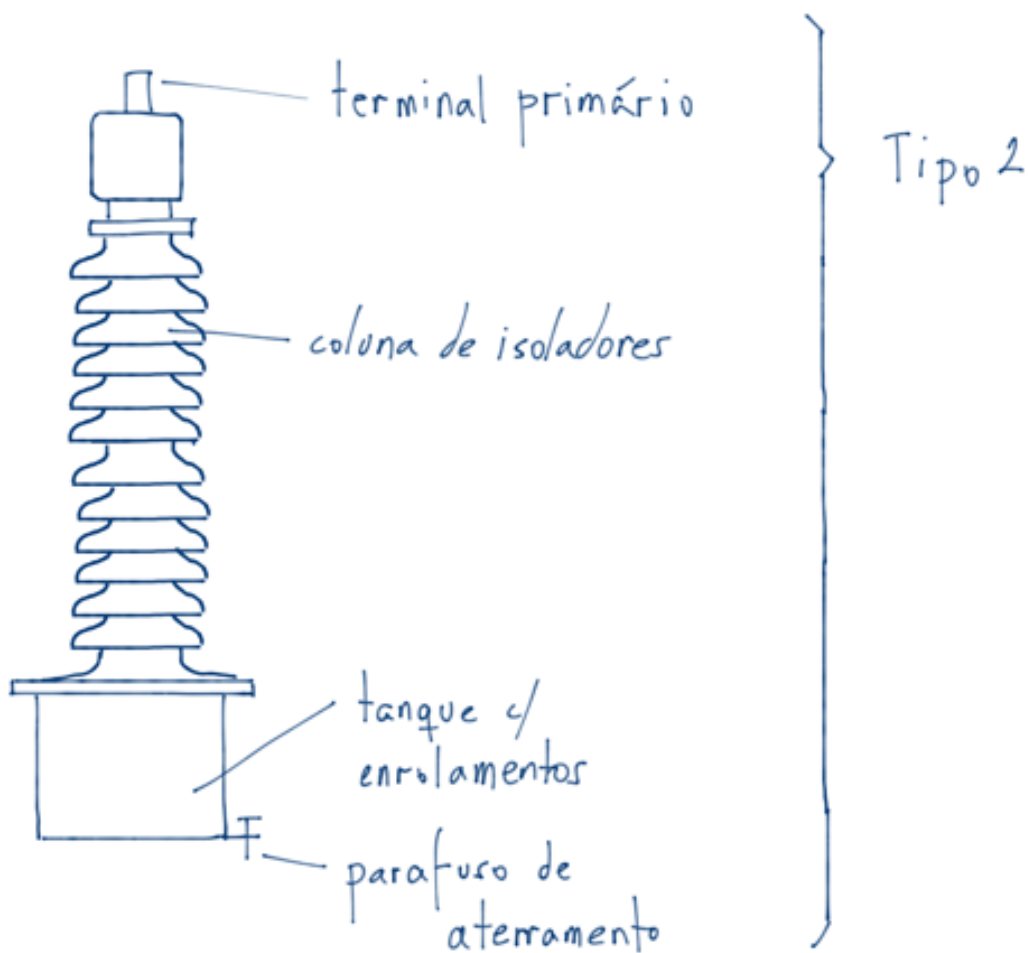
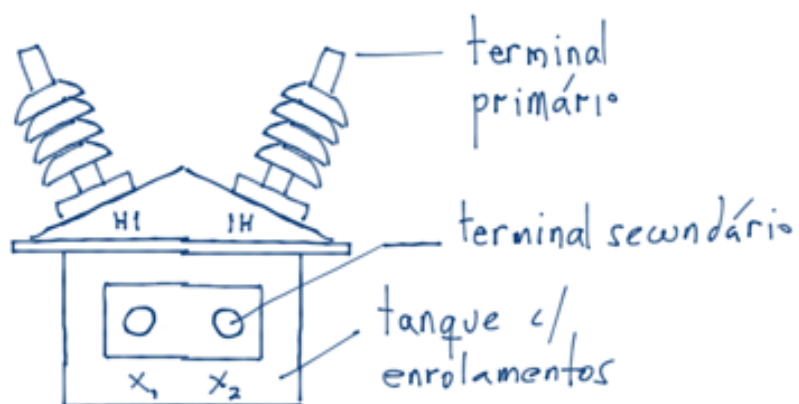
2.2 Transformadores de potencial

Há dois tipos de transformadores de potencial utilizados em proteção e automação de sistemas elétricos: indutivos e capacitivos.

2.2.1) Transformadores de potencial do tipo indutivo

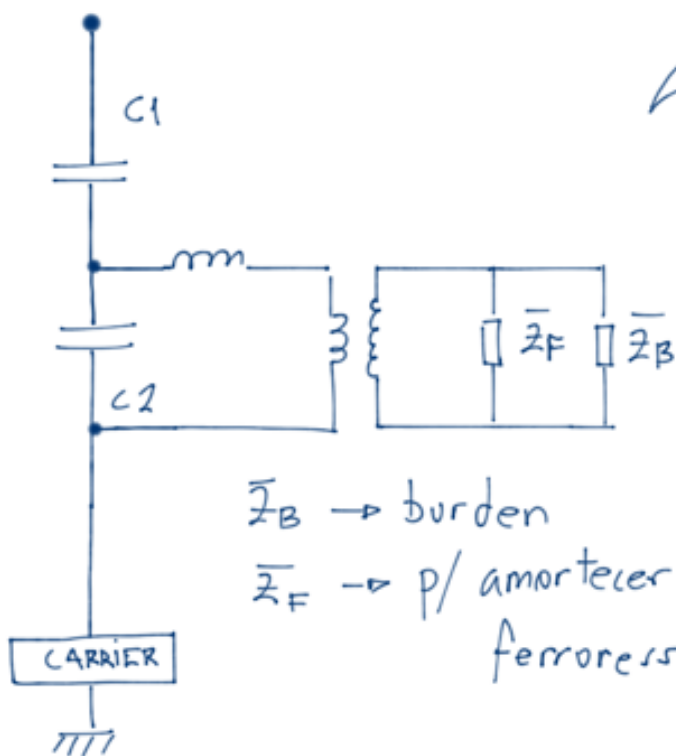
É um transformador convencional, com núcleo de material ferromagnético e enrolamentos (c/ TAP secundário, tipicamente). São utilizados em níveis de tensão de até 145 [kV]. Esses transformadores têm dois tipos: Tipo 1 (p/ ligação entre fases); e Tipo 2 (p/ ligação em sis

temas solidamente aterrados.



2.3.1) Transformador de potencial do tipo capacitivo

O arranjo desse tipo é:

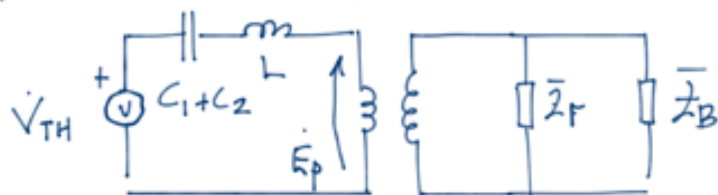


$\bar{Z}_B \rightarrow$ burden

$\bar{Z}_F \rightarrow$ p/ amortecer

ferroressonância

O circuito equivalente fica:



Onde $V_{TH} = V_p \cdot \frac{C_1}{C_1 + C_2}$

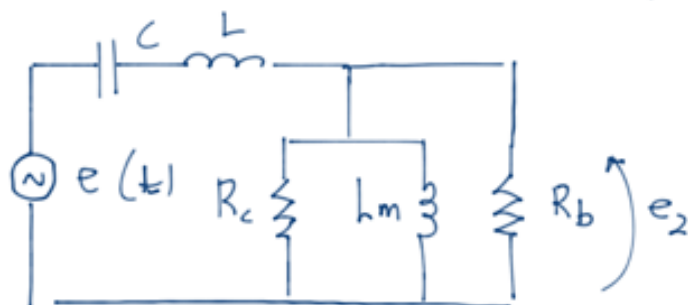
Logo: $E_p = V_{TH} - j \left(\omega L - \frac{1}{\omega(C_1 + C_2)} \right)$

Em regime permanente as capacitâncias do TPC podem produzir erros de leitura, que devem ser compensados pelo indutor. Para tanto, deve-se sintonizá-lo com os capacitores C_1 e C_2 , de modo a produzir ressonância. Para tanto:

$$\omega L = \frac{1}{\omega(C_1 + C_2)} \rightarrow L = \frac{1}{\omega^2} \cdot \frac{1}{C_1 + C_2}$$

Um TP capacitivo bem sintonizado não deve produzir erro de regime, no entanto, devido ao circuito de sintonia, há variação significativa da tensão no secundário do TP em relação à tensão no primário quando há curto-circuito.

Para simplificar o modelo e permitir uma análise mais simples considera-se $\bar{Z}_B = R_B$, despreza-se a indutância de magnet. (permanece linear durante o curto-circuito) e a impedância de amortecimento para ferroressonância. Nesse caso, o circuito fica:

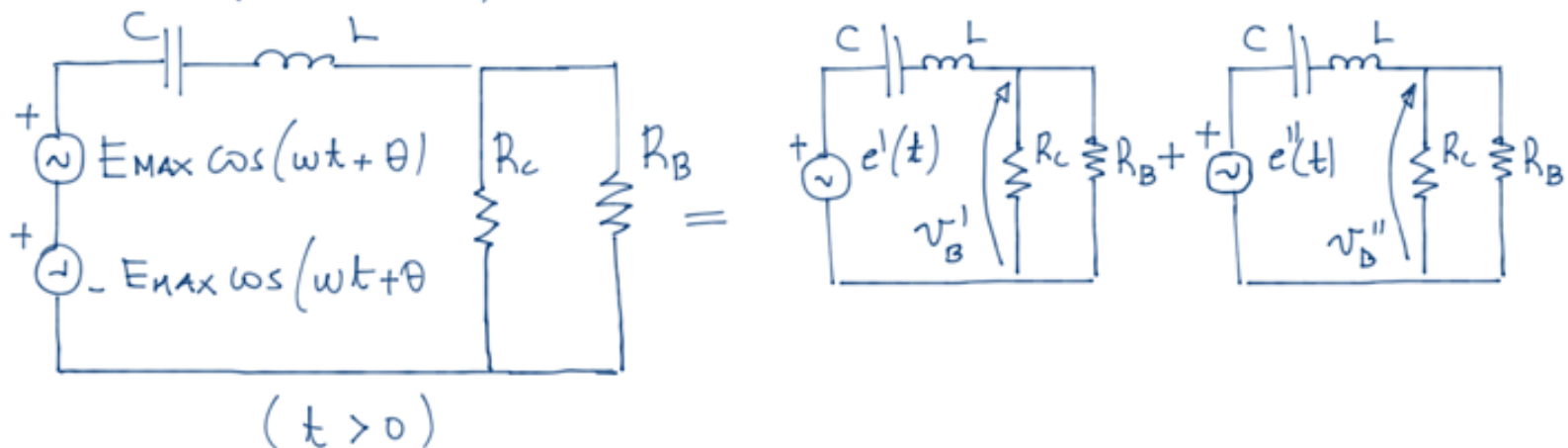


Cenário \rightarrow curto-circuito muito próximo ao TPC, portanto:

$$\begin{cases} e(t) = E_{MAX} \cdot \cos(\omega t + \theta), & \text{para } t < 0 \\ = 0, & \text{para } t > 0 \end{cases}$$

Dado que L e C estão sintonizados, a tensão sobre a resistência de burden é exatamente a mesma, até $t = 0^-$. Pelo princípio da superposição, pode-se determinar a resposta do sistema.

$$\begin{cases} e''(t) = -E_{MAX} \cos(\omega t + \theta), & t \geq 0 \\ = 0, & t < 0 \end{cases}$$



$$\checkmark v_B'(t) = E_{\text{MAX}} \cos(\omega t + \theta)$$

$$\checkmark v_B''(t) = ?$$

A transformada de Laplace de $e''(t)$ é:

$$\mathcal{L}\{e''(t)\} = E''(s) = -E_{\text{MAX}} \cos\theta \cdot \frac{s - \omega \operatorname{tg}\theta}{s^2 + \omega^2} \quad (1)$$

$$\text{Logo } V_B''(s) = E''(s) \cdot \frac{R_B // R_C}{R_B // R_C + sL + \frac{1}{sC}}, \text{ fazendo } R_B // R_C = R$$

$$V_B''(s) = E''(s) \cdot \frac{R}{L} \cdot \frac{s}{s^2 + s \cdot \frac{R}{L} + \frac{1}{LC}} \quad (2)$$

Substituindo (1) em (2) e fazendo a transformada inversa

$$v_B''(t) = -E_{\text{MAX}} \left\{ \cos(\omega t + \theta) - \left[\cos\theta \sqrt{1 + (\cot\varphi + \operatorname{cosec}\varphi \operatorname{tg}\theta)^2} \right] e^{-\omega t \operatorname{cosec}\varphi} \cdot \right. \\ \left. \sin(\omega t \operatorname{sen}\varphi + \psi) \right\}$$

$$\text{Onde: } \psi = \operatorname{tg}^{-1} \left\{ \frac{-\operatorname{sen}\varphi}{\operatorname{cosec}\varphi + \operatorname{tg}\theta} \right\}$$

$$\operatorname{cosec}\varphi = 2\omega\tau$$

$$\tau = \frac{L(R_C + R_B)}{R_C R_B}$$

Sendo assim: $v_B(t) = v_B'(t) + v_B''(t)$

$$v_B(t) = \cos\theta \sqrt{1 + (\omega t \varphi + \omega \sec\varphi t g\theta)^2} \cdot e^{-\omega t \cos\varphi} \cdot \text{sen}(\omega t \text{sen}\varphi + \psi)$$

2.3.2) Classes de exatidão para TC

0,3 \rightarrow medições de energia para faturamento;

0,6 \rightarrow proteção e medições (sem faturamento); e

1,2 \rightarrow medições indicativa de tensão.