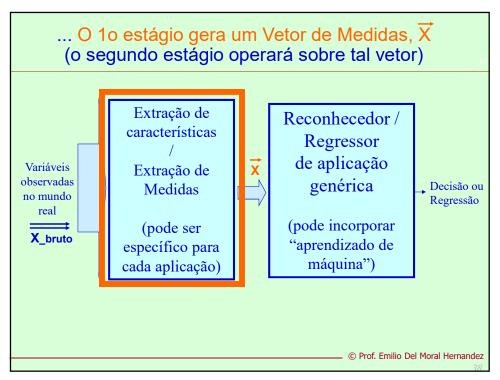
Algumas respostas em reconhecimento de padrões e processamento de informação sendo dadas com ferramentas de Deep Learning

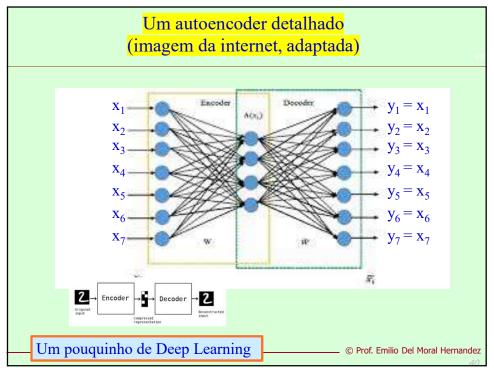
© Prof. Emilio Del Moral Hernandez

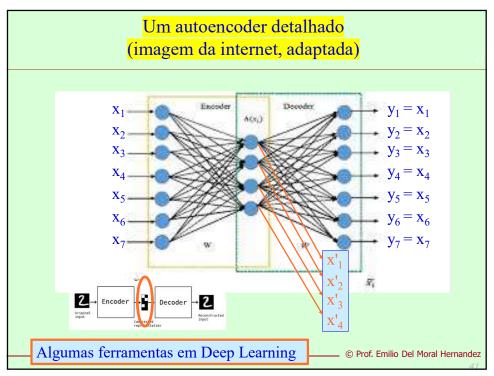
36

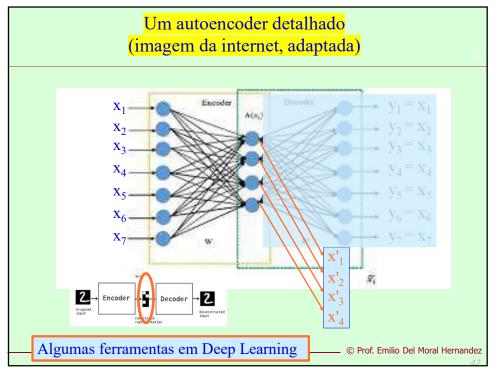
Uma técnica neural para a redução de dimensionalidade do vetor de entradas X e de extração de características sendo usada no contexto de Deep Learning:
Autoencoders (auto-codificadores) e Stacked Autoeconders (vários autocodificadores encadeados) —

© Prof. Emilio Del Moral Hernandez





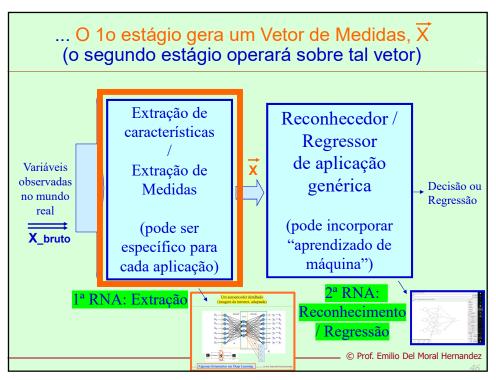




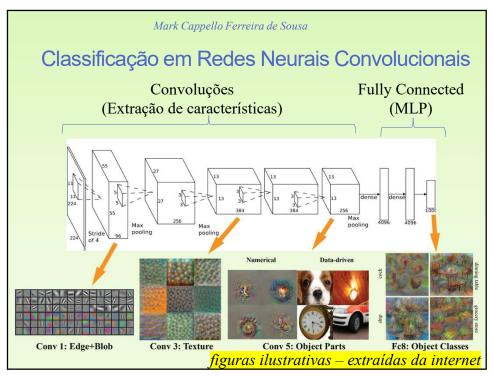
Autoencoders e Stacked Auto-encoders (imagens da internet)		
	Input Deep Autoencoder Encoding DBN Decoding DBN Output X'Compressed Feature Vector	
Algumas ferramentas em Deep Learning © Prof. Emilio Del Moral Hernandez		

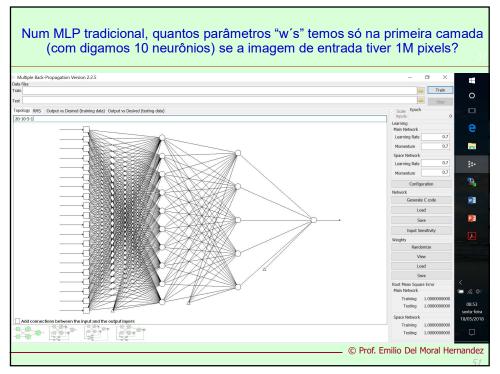
Note que nesta técnica, o primeiro estágio da "solução em dois estágios" também é uma rede neural (não só o segundo estágio é uma RNA), mas esse primeiro estágio é uma RNA específica, desenhada apenas para a codificação compacta de variáveis; ela não realiza a regressão ou o reconhecimento, que são feitos pela segunda rede neural.

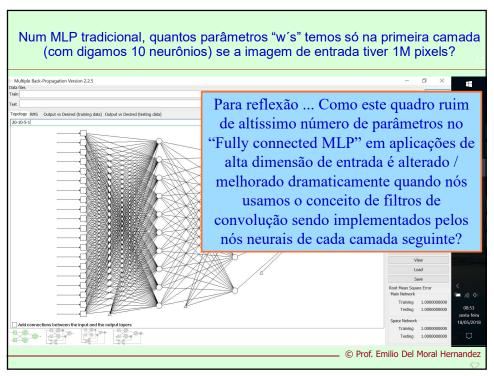
© Prof. Emilio Del Moral – EPUSP

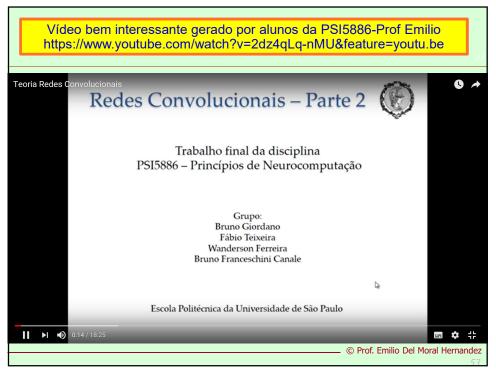




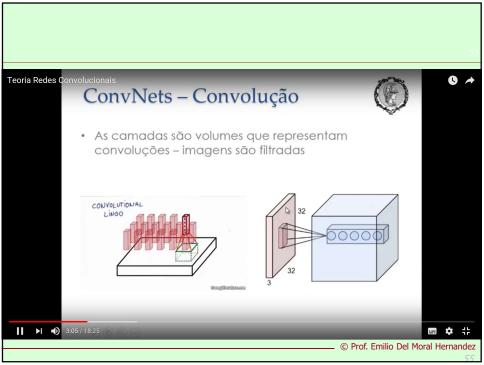


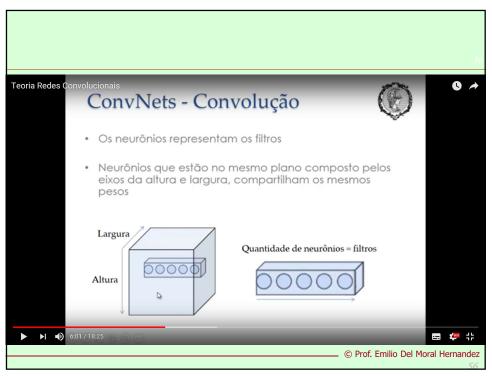


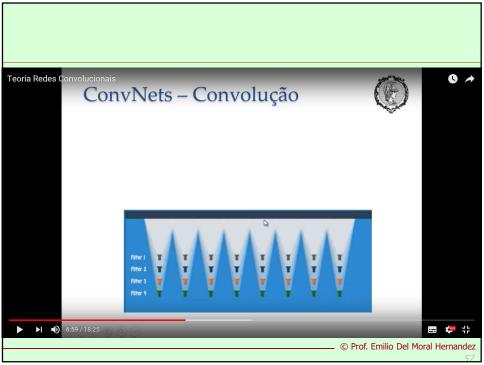




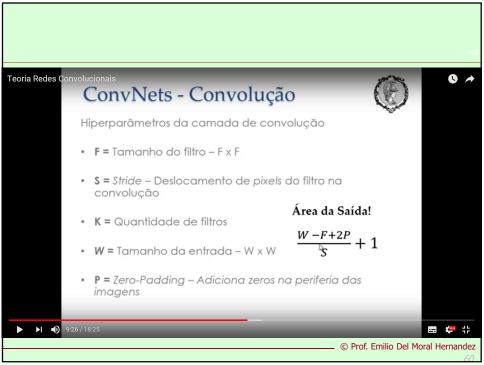


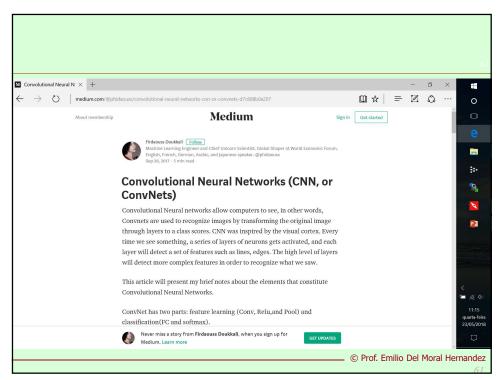


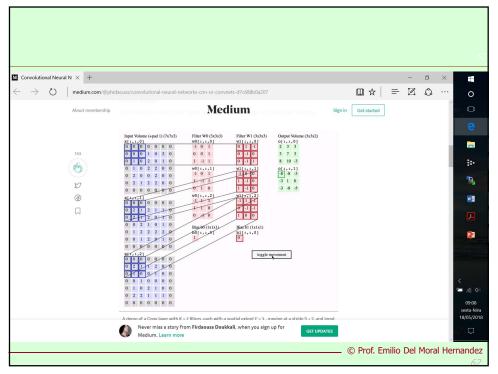


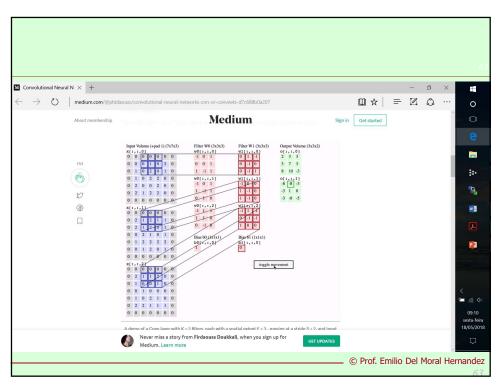


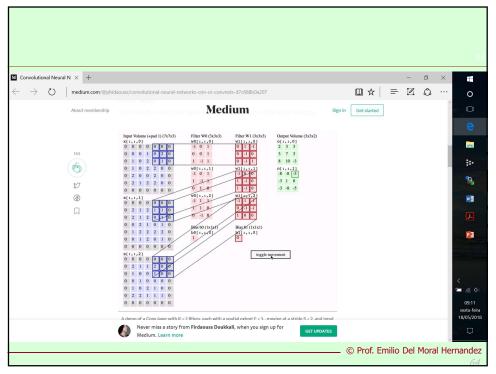


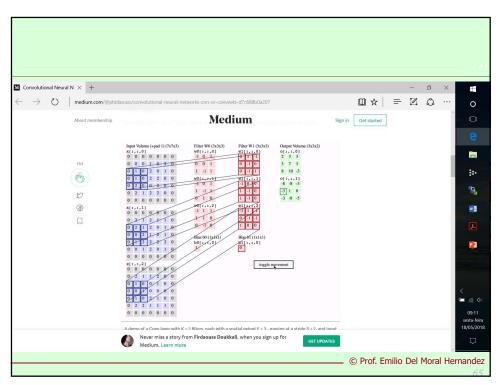


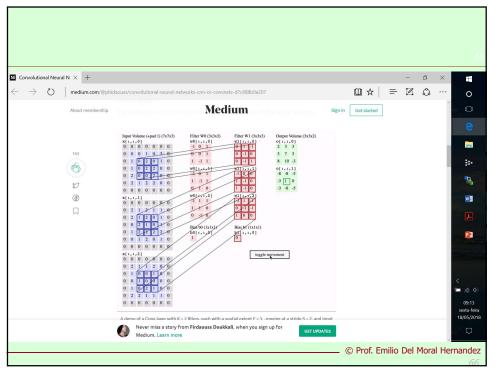


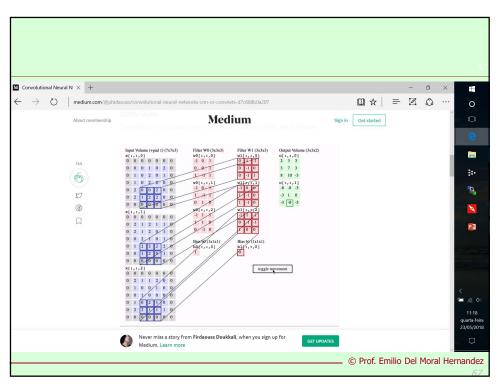


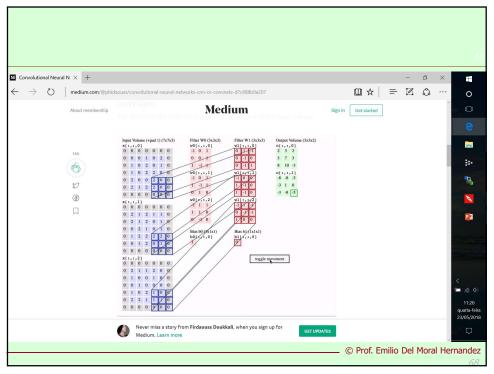












... a imagem toda é varrida por um mesmo filtro, que atua a cada passo da varredura num campo receptivo restrito dentro da imagem

© Prof. Emilio Del Moral Hernandez

69

um parênteses ...

... as CNNs para imagens se relacionam de alguma forma com sinais de tempo (voz, elétricos e biológicos), cenário que explora já de muito as convoluções em sistemas SLIT???

(sistemas lineares invariantes no tempo)

© Prof. Emilio Del Moral Hernandez

Imagem ilustrativa da internet – Sistemas SLIT

Soma de Convolução

· Lembrando:

$$T\{\delta[n]\} = h[n]$$

- h[n] resposta ao impulso
- E que o sistema é LTI, logo:

$$h[n-k] = T\{\delta[n-k]\}$$

· Substituindo em

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k] T\{\delta[n-k]\}$$

 Obtemos a Soma de Convolução

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$

011

$$x[n] * h[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$

* representa convolução

$$y[n] = x[n] * h[n]$$

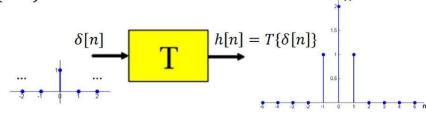
Sistema x[n] x[n] x[n] x[n] x[n] + h[n]

72

Imagem ilustrativa da internet – Sistemas SLIT

Resposta ao Impulso

• Seja o Sistema Linear Invariante no Tempo (LTI)



• h[n] – resposta ao impulso



