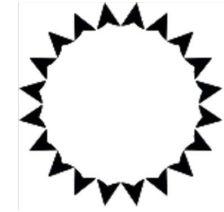




PEF2603
Estruturas na Arquitetura III -
Sistemas Reticulados e Laminares



Estados Duplos de Tensão

(Aula 11/03/2019)

Professores:
Ruy Marcelo O. Pauletti, Leila Meneghetti, Luís Bitencourt

1º Semestre 2019

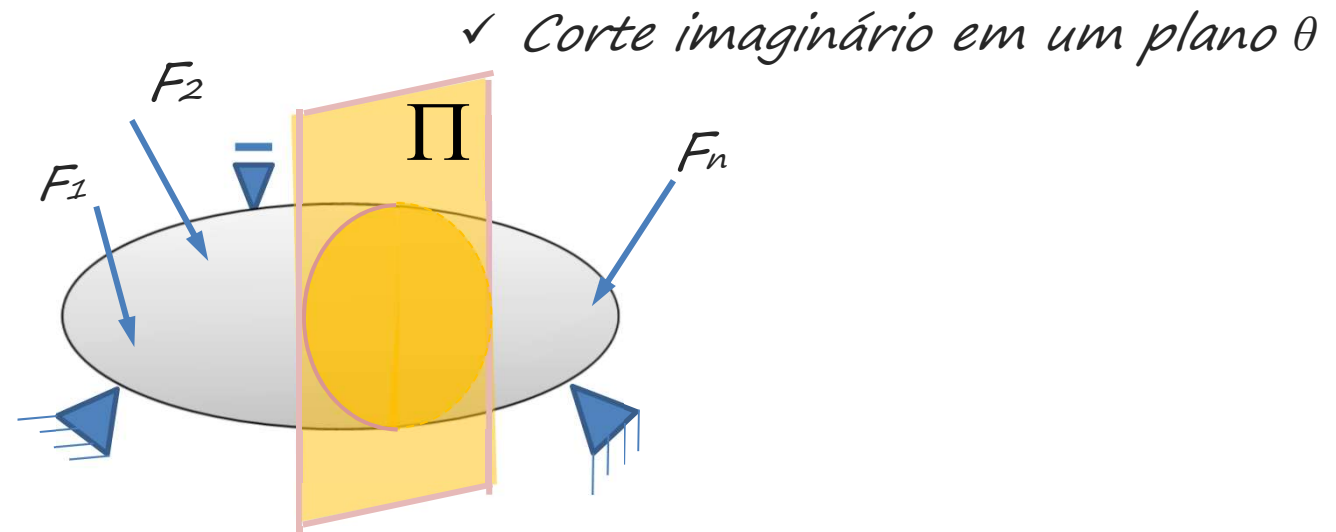
Sumário

- ✓ Princípio de Euler Cauchy
- ✓ Tensão normal e tangencial
- ✓ Estado de tensão em um ponto
- ✓ Tensor das tensões de Cauchy
- ✓ Estado Plano de Tensões
- ✓ Estado Plano de Deformações
- ✓ Tensões atuando em um plano inclinado, em um EPT
- ✓ Equações de transformação
- ✓ Tensões e planos principais
- ✓ Tensões de cisalhamento máximas
- ✓ Círculo de Mohr
- ✓ Estados de tensões especiais



Tensão

- *Princípio de Euler e Cauchy*

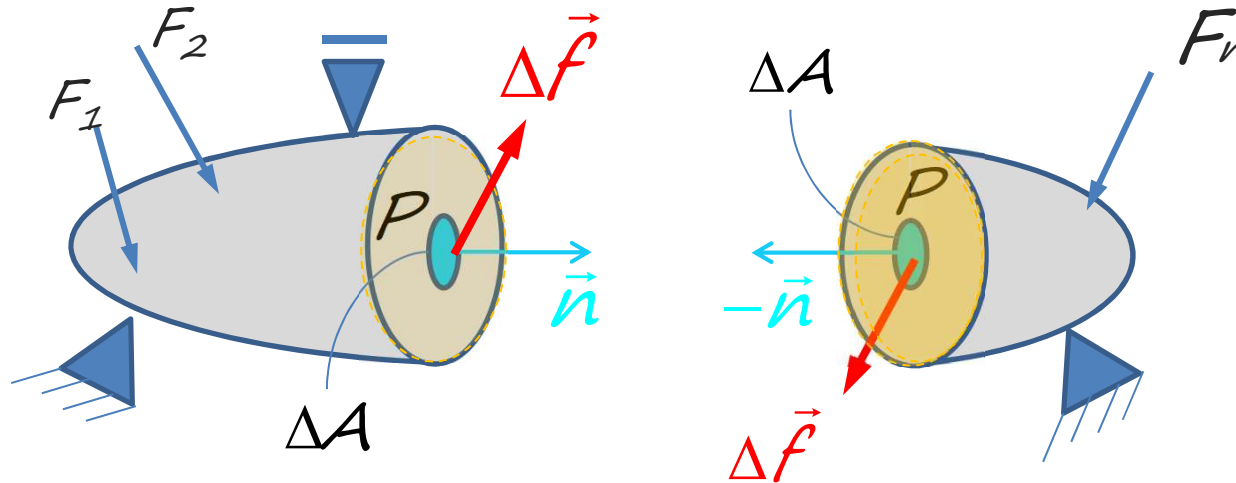


✓ *Sólido em equilíbrio*



Tensão

- Princípio de Euler e Cauchy



\vec{n} (versor que define o plano Π : $\|\vec{n}\|=1$)

Vetor Tensão:

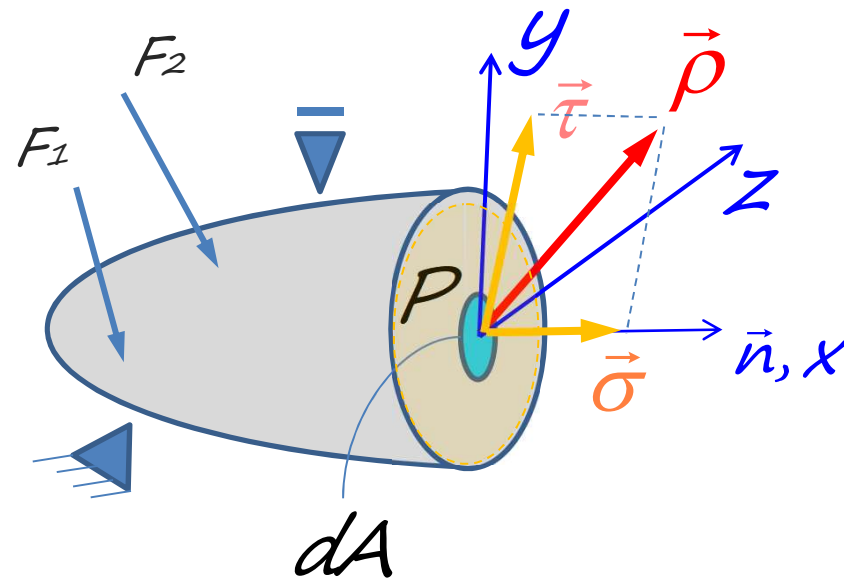
$$\vec{\rho}(P, \vec{n}) = \lim_{\Delta A \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{f}}{\Delta A}$$

O vetor tensão depende do ponto de aplicação P e do plano de corte!



Tensão

- *Princípio de Euler e Cauchy*

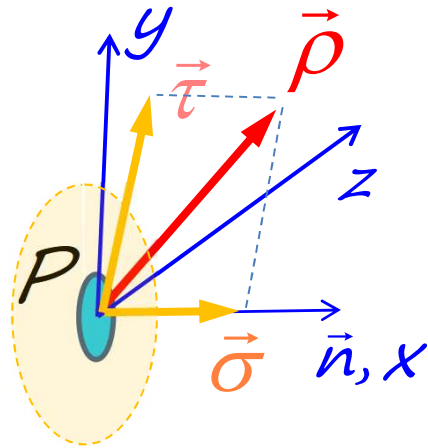


$$\vec{\rho} = \vec{\sigma} + \vec{\tau}$$



Tensão

- Tensão Normal



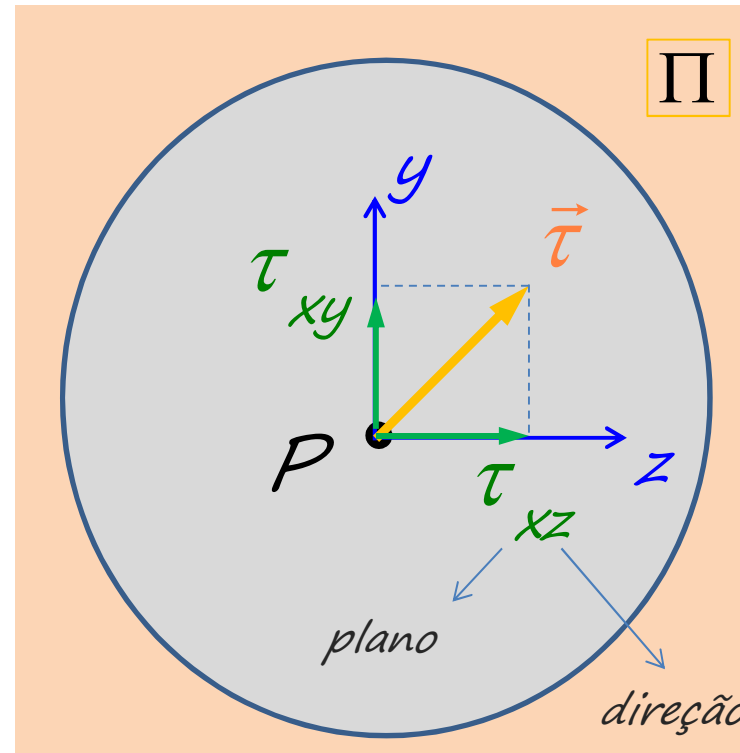
$$\vec{\sigma} = (\vec{\rho} \cdot \vec{n}) \vec{n} = \sigma \vec{n}$$

$$\sigma = \|\vec{\sigma}\| = \underbrace{\vec{\rho} \cdot \vec{n}}_{\text{produto escalar}}$$

- Tensão Tangencial

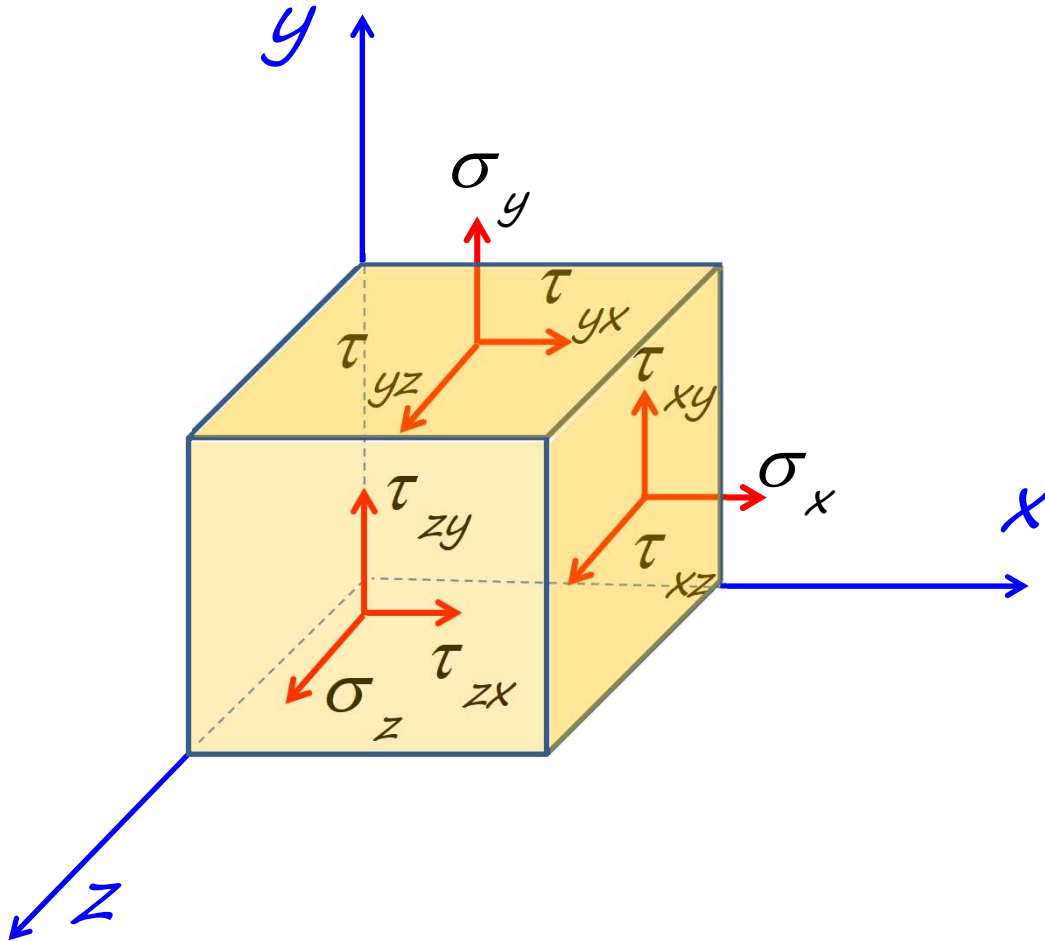
$$\vec{\tau} = \vec{\rho} - \vec{\sigma}$$

$$\vec{\tau} = \tau_{xy} + \tau_{xz}$$



Tensão

- *Componentes do estado de tensão em um ponto*



- ✓ *Convenção de sinais (teoria da elasticidade):*
 $\sigma > 0 \rightarrow$ tração
 $\tau_{xy} > 0 \rightarrow$ sentido positivo em ambos os eixos

- ✓ *Nas faces escondidas, agem seções recíprocas àquelas mostradas nas faces aparentes opostas., que não são indicadas para não congestionar a figura!*



- *Tensor das tensões (Cauchy)*

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{yx} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{zx} & \tau_{zy} & \sigma_z \end{bmatrix}$$

- ✓ Conhecendo as tensões em 3 planos ortogonais entre si, é possível se obter as tensões em qualquer outro plano
- ✓ Pode-se demonstrar que \mathbf{T} é uma matriz simétrica, ou seja,
- ✓ $\tau_{xy} = \tau_{yx}$, $\tau_{xz} = \tau_{zx}$, $\tau_{yz} = \tau_{zy}$, existindo apenas seis componentes independentes!

$$\mathbf{T} = \mathbf{T}^T = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & \tau_{xz} \\ \tau_{xy} & \sigma_y & \tau_{yz} \\ \tau_{xz} & \tau_{yz} & \sigma_z \end{bmatrix}$$



- *Tensor das tensões (Cauchy)*

- ✓ Planos principais: planos de corte em relação aos quais

$$\vec{\tau} = 0$$

- ✓ Pode-se demonstrar que existem três planos principais, ortogonais entre si, e que nesses planos as tensões normais são extremas (máximas ou mínimas),

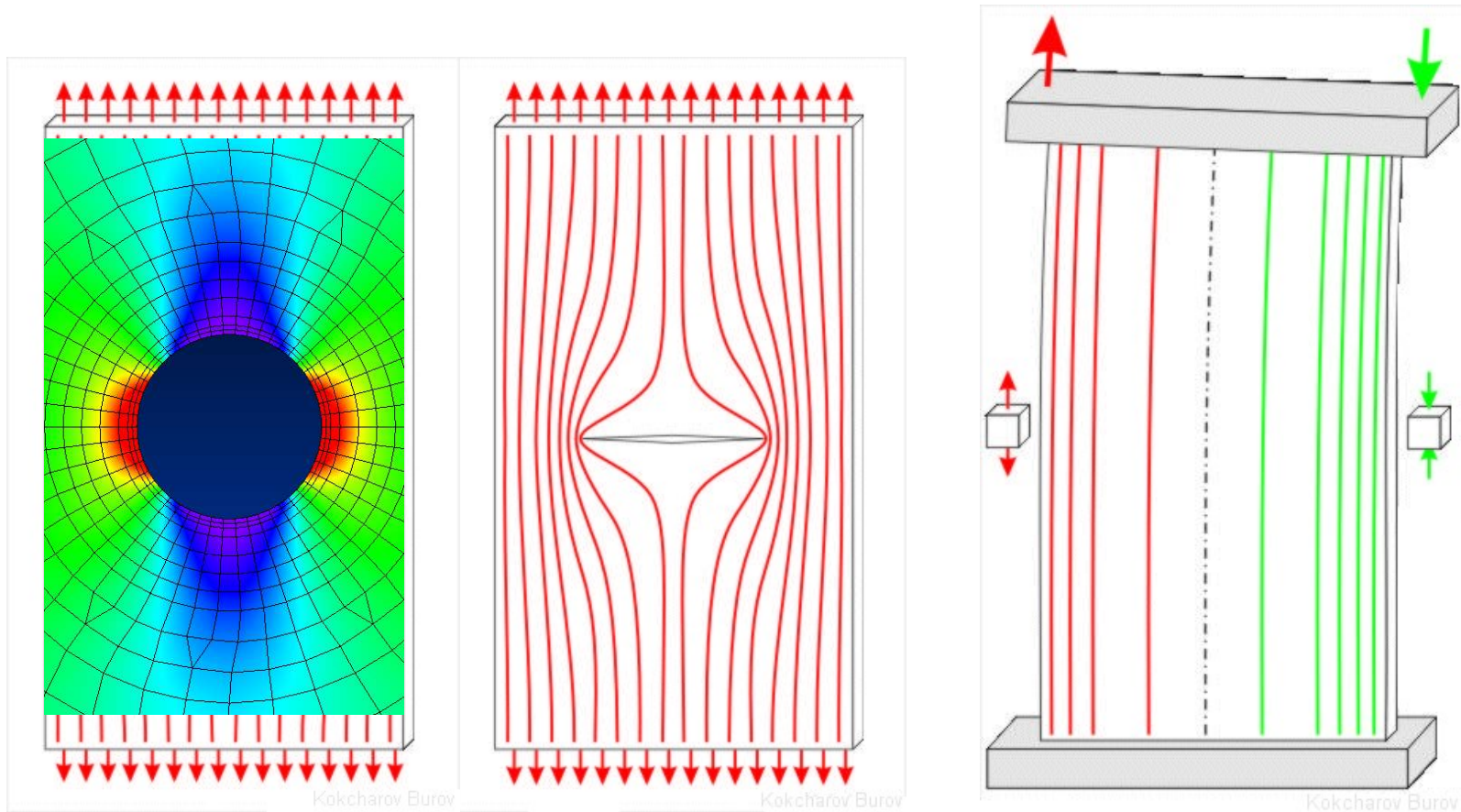
- ✓ Essas tensões são chamadas de Tensões Principais, e as direções normais aos planos principais são chamadas de direções principais

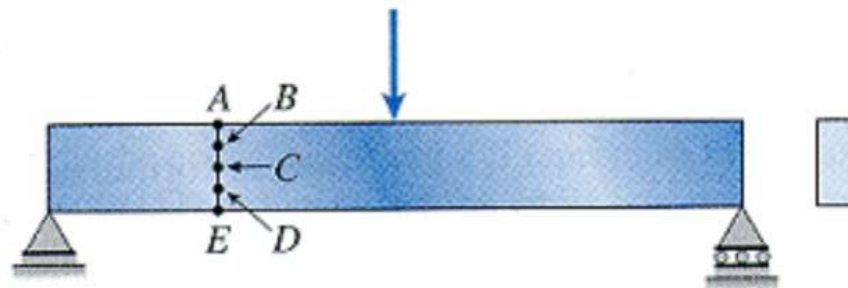
- *Tensor das tensões de Cauchy nas direções principais*

$$\mathbf{T} = \begin{bmatrix} \sigma_1 & 0 & 0 \\ 0 & \sigma_2 & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_3 \end{bmatrix}$$

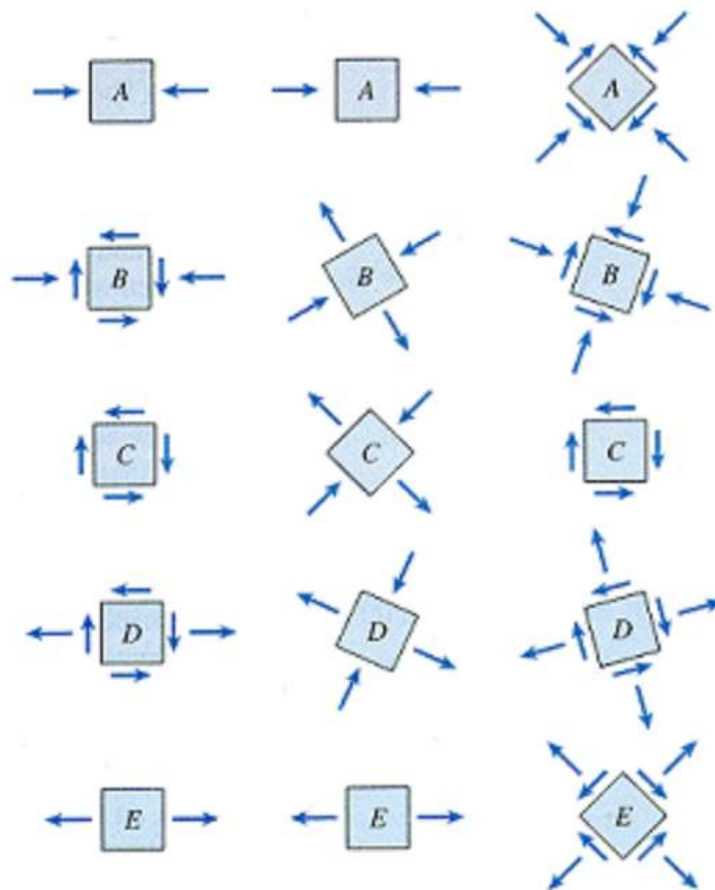


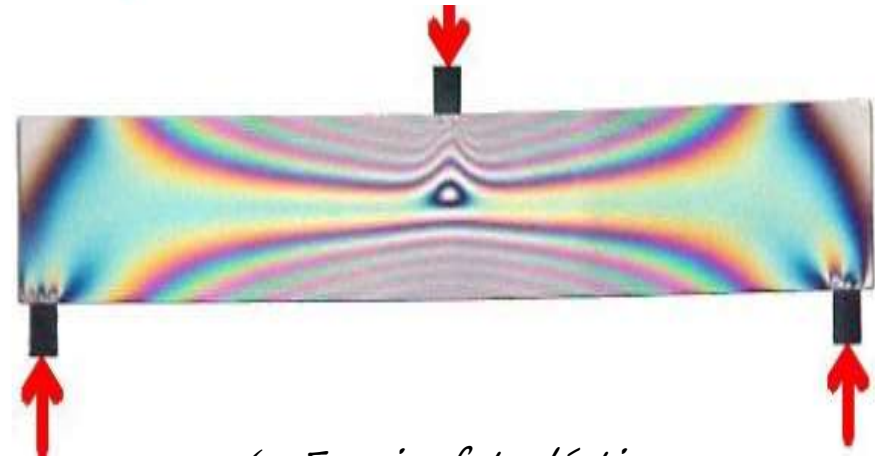
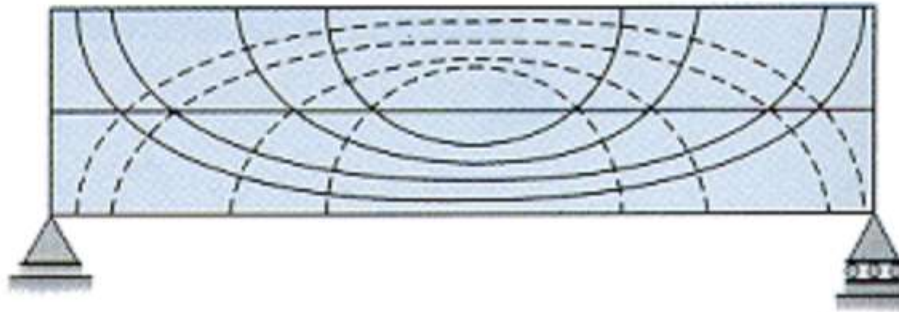
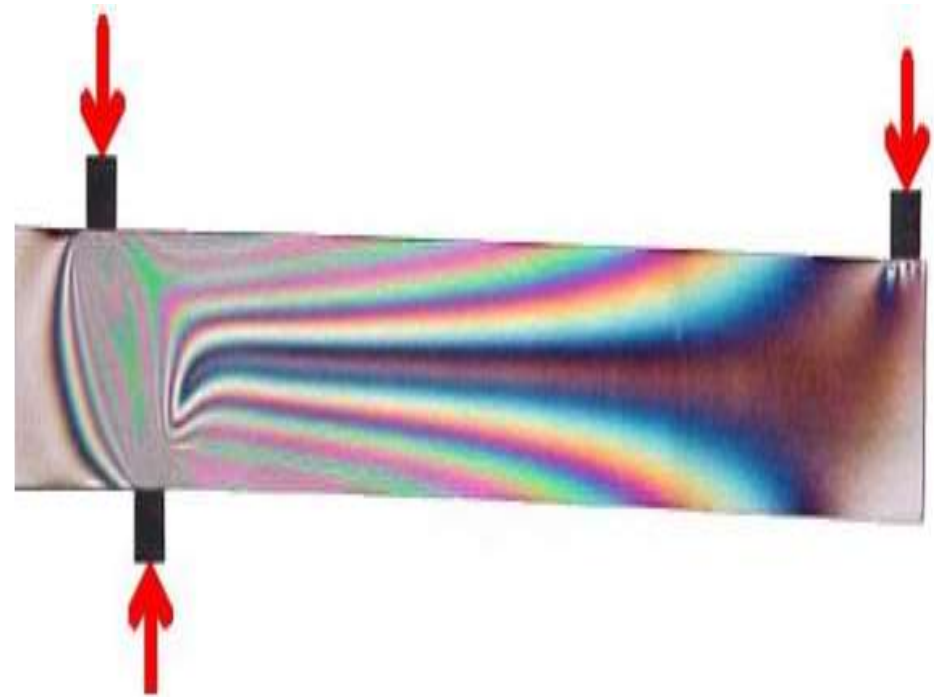
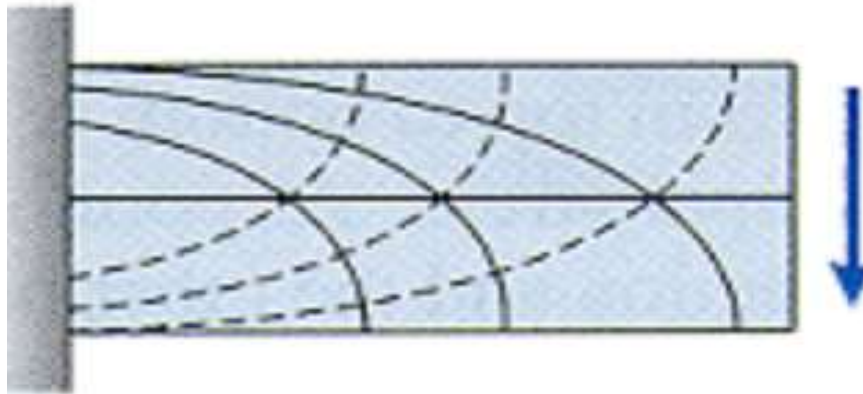
Linhas de tensão Principal (Linhas de Força ou Linhas de fluxo de Tensões)





✓ *Tensões Normais* ✓ *Tensões Principais* ✓ *Máximas Tensões de Cisalhamento*



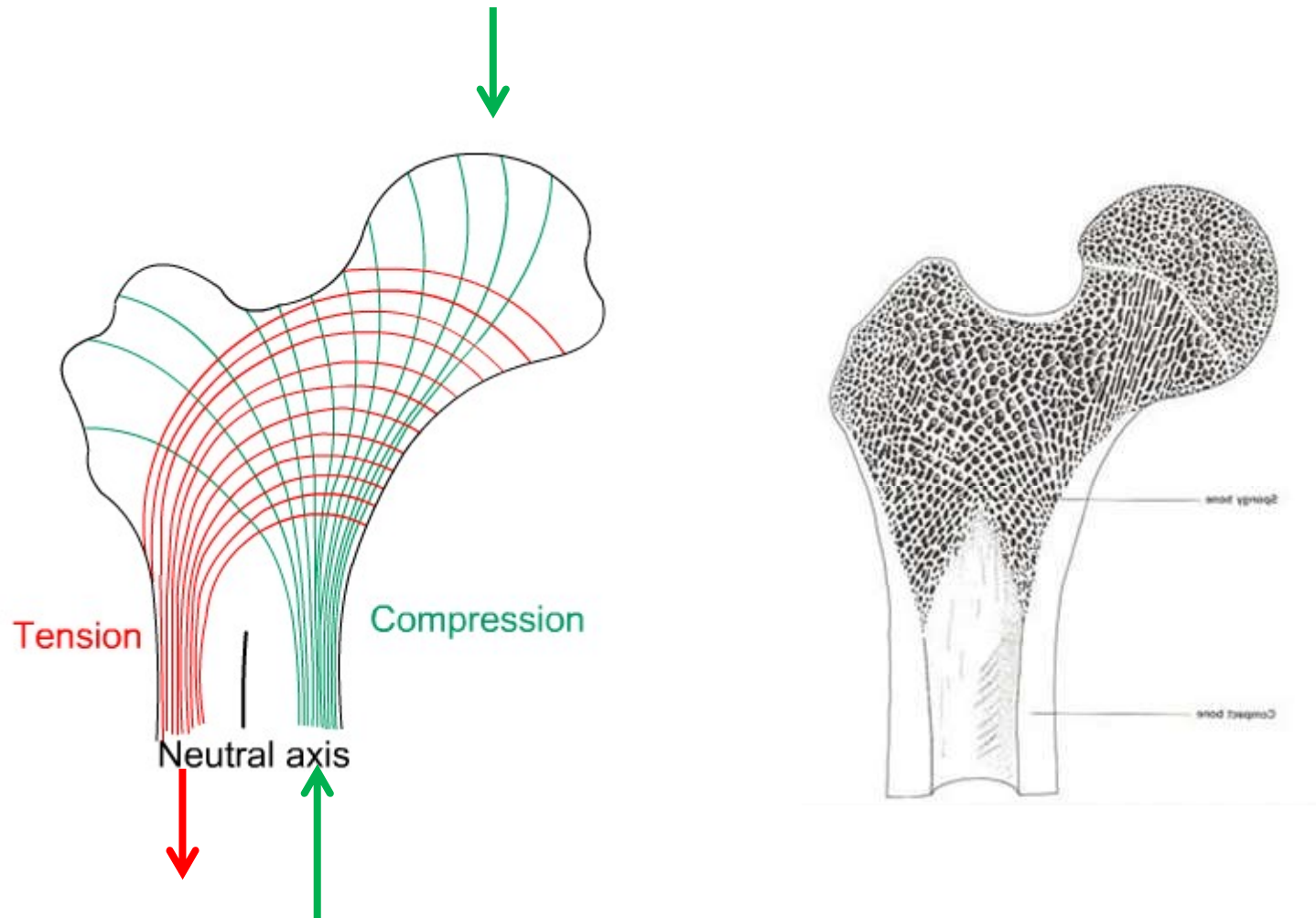


✓ *Linhas de fluxo de tensões em vigas*

✓ *Ensaio fotoelástico de vigas*



- *Linhas de fluxo de tensões em um fêmur humano*
- *Adaptação do material ósseo*

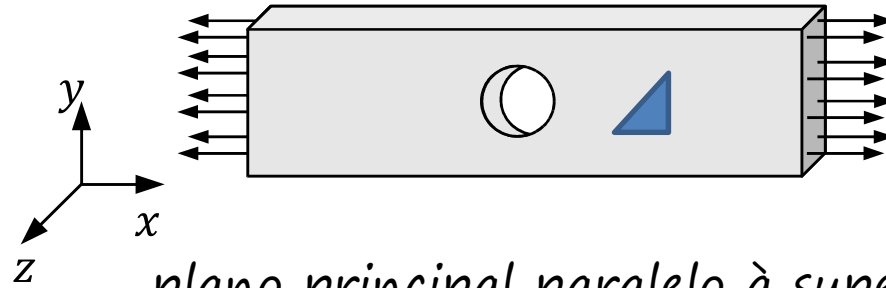


- *Adaptação das fibras da madeira*



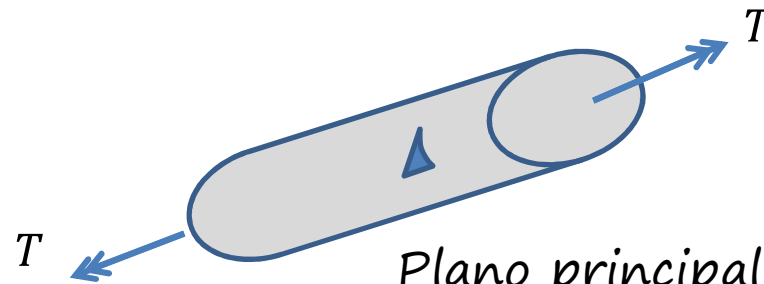
Estado Plano de Tensões

chapas finas



plano principal paralelo à superfície média

Superfícies livres



Plano principal é tangente à superfície externa, a cada ponto

Tensor das tensões de Cauchy em um Estado Plano de Tensões

$$\underline{T} = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & 0 \\ \tau_{xy} & \sigma_y & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

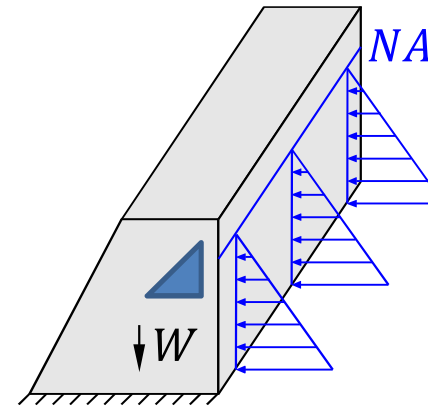


Ex.: barragens

Estado Plano de Deformação

(plano principal perpendicular ao eixo)

(pode ser tratado como um estado plano de tensões equivalente!)



$$\underline{T} = \begin{bmatrix} \sigma_x & \tau_{xy} & 0 \\ \tau_{xy} & \sigma_y & 0 \\ 0 & 0 & \sigma_z \end{bmatrix}$$

$$\sigma_z = \nu (\sigma_x + \sigma_x)$$

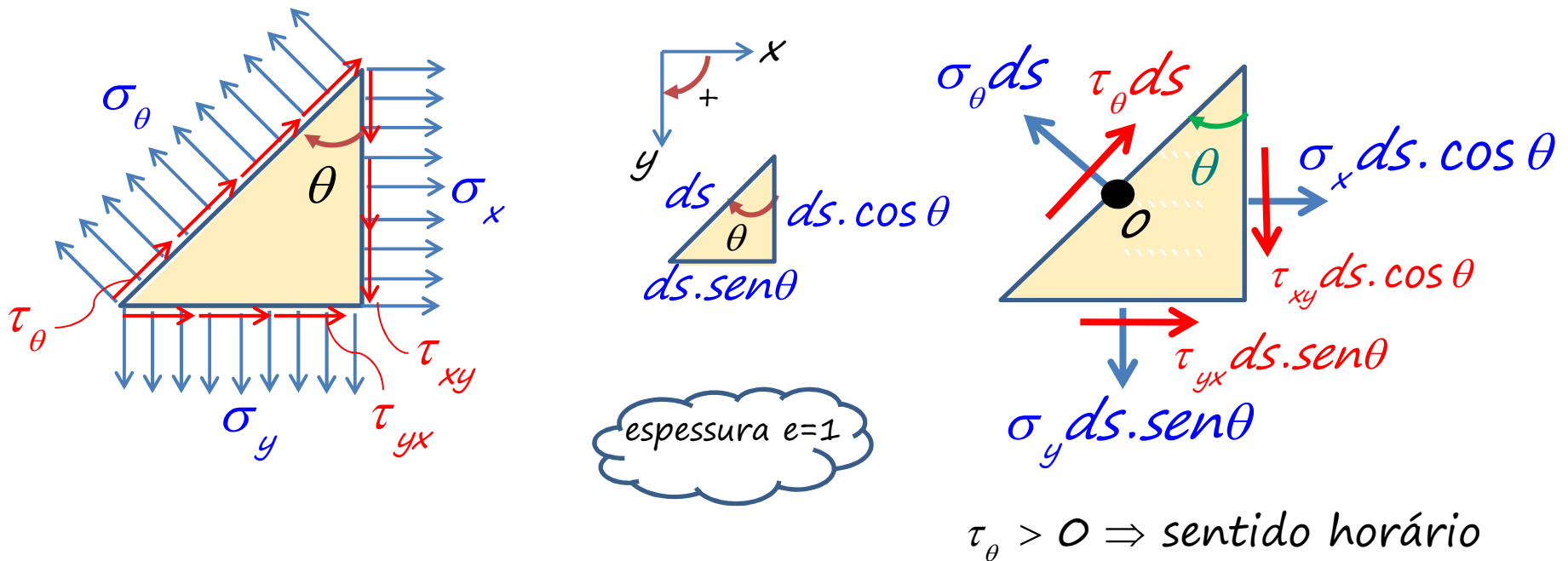


Estado Plano de Tensão

Tensão em seções inclinadas

- ✓ No estado duplo, o equilíbrio de um prisma triangular infinitesimal contendo o ponto P permite obter as tensões em qualquer plano ortogonal ao plano da face triangular

Diagrama de corpo livre

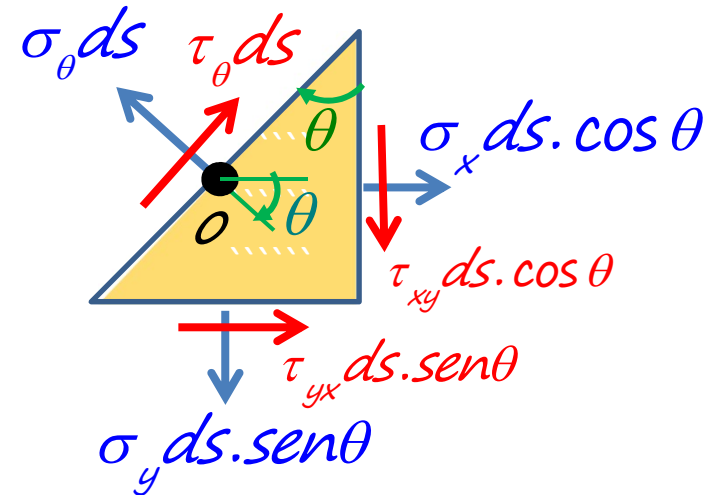


Estado Duplo de Tensão

Tensão em seções inclinadas

✓ Equilíbrio do prisma elementar

$$\sum M_o = 0 \Rightarrow \tau_{xy} = \tau_{yx}$$



∴ As tensões tangenciais em dois planos ortogonais são iguais em módulo e têm sentidos opostos junto à aresta comum aos planos.

∴ O mesmo vale para quaisquer outros dois planos ortogonais entre si!

$$\sum F(\sigma_\theta) = 0 \Rightarrow \sigma_\theta = \sigma_x \cos^2 \theta + \sigma_y \sin^2 \theta + 2\tau_{xy} \sin \theta \cos \theta$$

$$\sum F(\tau_\theta) = 0 \Rightarrow \tau_\theta = -(\sigma_x - \sigma_y) \sin \theta \cos \theta + \tau_{xy} (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)$$



Estado Duplo de Tensão

Equações de transformação para tensão plana

Com o auxílio das relações trigonométricas

$$\begin{cases} 2 \cos^2 \theta = 1 + \cos 2\theta \\ 2 \sin^2 \theta = 1 - \cos 2\theta \\ 2 \sin \theta \cos \theta = \sin 2\theta \end{cases}$$

Chega-se às expressões:

$$\left\{ \begin{array}{l} \sigma_{\theta} = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta + \tau_{xy} \sin 2\theta \\ \tau_{\theta} = - \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right) \sin 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta \end{array} \right.$$



Estado Duplo de Tensão

Tensões e planos principais

Nas direções θ em que as tensões normais são extremas (máximas ou mínimas):

$$\frac{\partial \sigma_{\theta}}{\partial \theta} = -(\sigma_x - \sigma_y) \operatorname{sen} 2\theta + 2\tau_{xy} \cos 2\theta = 0$$

$$\tan 2\theta_p = \frac{2\tau_{xy}}{\sigma_x - \sigma_y}$$

Ângulos dos planos principais em relação ao sistema de coordenadas adotado



Estado Duplo de Tensão

Além disso, nos planos onde as tensões de cisalhamento são nulas, tem-se

$$\tau_{\theta} = -\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right) \operatorname{sen} 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta = 0$$

$$\tau_{xy} = \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right) \frac{\operatorname{sen} 2\theta}{\cos 2\theta}$$



$$\tan 2\theta = \frac{2\tau_{xy}}{\sigma_x - \sigma_y}$$

Ou seja, os planos onde atuam as tensões normais máximas e mínimas não têm tensão de cisalhamento, logo, de fato são planos principais!



Círculo de Mohr

$$\sigma_{\theta} = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta + \tau_{xy} \operatorname{sen} 2\theta \quad (1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \sigma_{\theta} - \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} = \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta + \tau_{xy} \operatorname{sen} 2\theta \quad (1') \\ \tau_{\theta} = - \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right) \operatorname{sen} 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta \quad (2) \end{array} \right.$$

$(1')^2 + (2)^2 :$

$$\begin{aligned} \left(\sigma_{\theta} - \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{\theta}^2 &= \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \cos 2\theta + \tau_{xy} \operatorname{sen} 2\theta \right)^2 + \left(- \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right) \operatorname{sen} 2\theta + \tau_{xy} \cos 2\theta \right)^2 \\ &= \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 \cos^2 2\theta + 2 \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \tau_{xy} \cos 2\theta + \tau_{xy}^2 \operatorname{sen}^2 2\theta \operatorname{sen} 2\theta \\ &\quad + \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 \operatorname{sen}^2 2\theta - 2 \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right) \tau_{xy} \operatorname{sen} 2\theta \cos 2\theta + \tau_{xy}^2 \cos^2 2\theta \\ &= \left[\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2 \right] (\cos^2 2\theta + \operatorname{sen}^2 2\theta) + \\ &\quad + \left[(\sigma_x - \sigma_y) \tau_{xy} - (\sigma_x - \sigma_y) \tau_{xy} \right] \operatorname{sen} 2\theta \cos 2\theta \\ &= \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2 \end{aligned}$$



$$\left(\sigma_{\theta} - \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{\theta}^2 = \left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2$$

$$\sigma_o = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2}$$

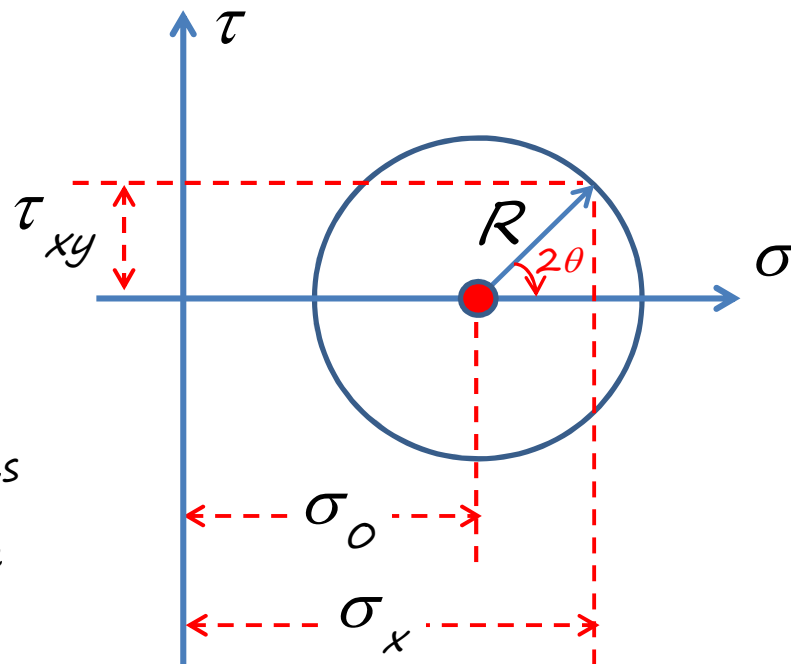
$$R = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

$$\therefore \left(\sigma_{\theta} - \sigma_o \right)^2 + \tau_{\theta}^2 = R^2$$

Comparando com a equação geral das circunferências:

$$(x - x_o)^2 + (y - y_o)^2 = r^2$$

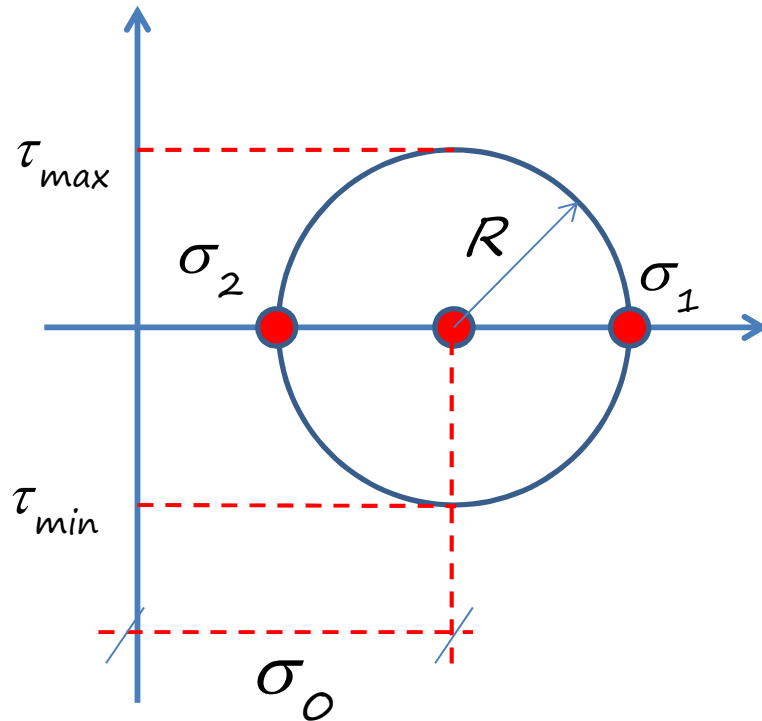
Verifica-se que a equação de transformações de tensão pode ser representada por uma circunferência no plano $(\sigma \times \tau)$, de raio R e centro no ponto $(\sigma_o, 0)$,



\therefore 'Círculo de Mohr'



✓ Tensões principais



$$\text{centro: } (\sigma_o, \tau_o) = \left(\frac{\sigma_x + \sigma_y}{2}, 0 \right)$$

$$\text{raio: } R = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

✓ Tensão normal máxima

$$\sigma_1 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

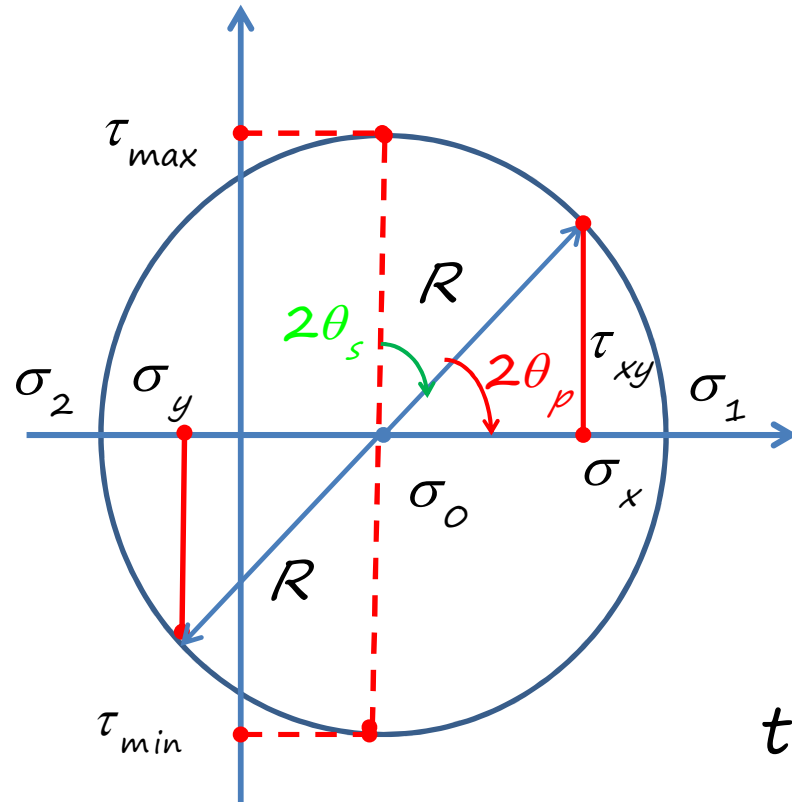
✓ Tensão normal mínima

$$\sigma_2 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} - \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

✓ Tensões de cisalhamento máxima e mínima

$$\tau_{\max} = -\tau_{\min} = R = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2} \right)^2 + \tau_{xy}^2}$$





$$\cos 2\theta_p = \frac{\sigma_x - \sigma_y}{2R}$$

$$\sin 2\theta_p = \frac{\tau_{xy}}{R}$$

$$\sigma_1 + \sigma_2 = \sigma_x + \sigma_y$$

$$\tan 2\theta_s = -\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2\tau_{xy}}$$

Planos de tensões de cisalhamento máximas positiva e negativa



Estado Duplo de Tensão

Tensões de cisalhamento máximas

$$\tau_{\max} = -\tau_{\min} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

$$\tau_{\max} = \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{2}$$

Os planos de tensão de cisalhamento máxima também contêm tensões normais!

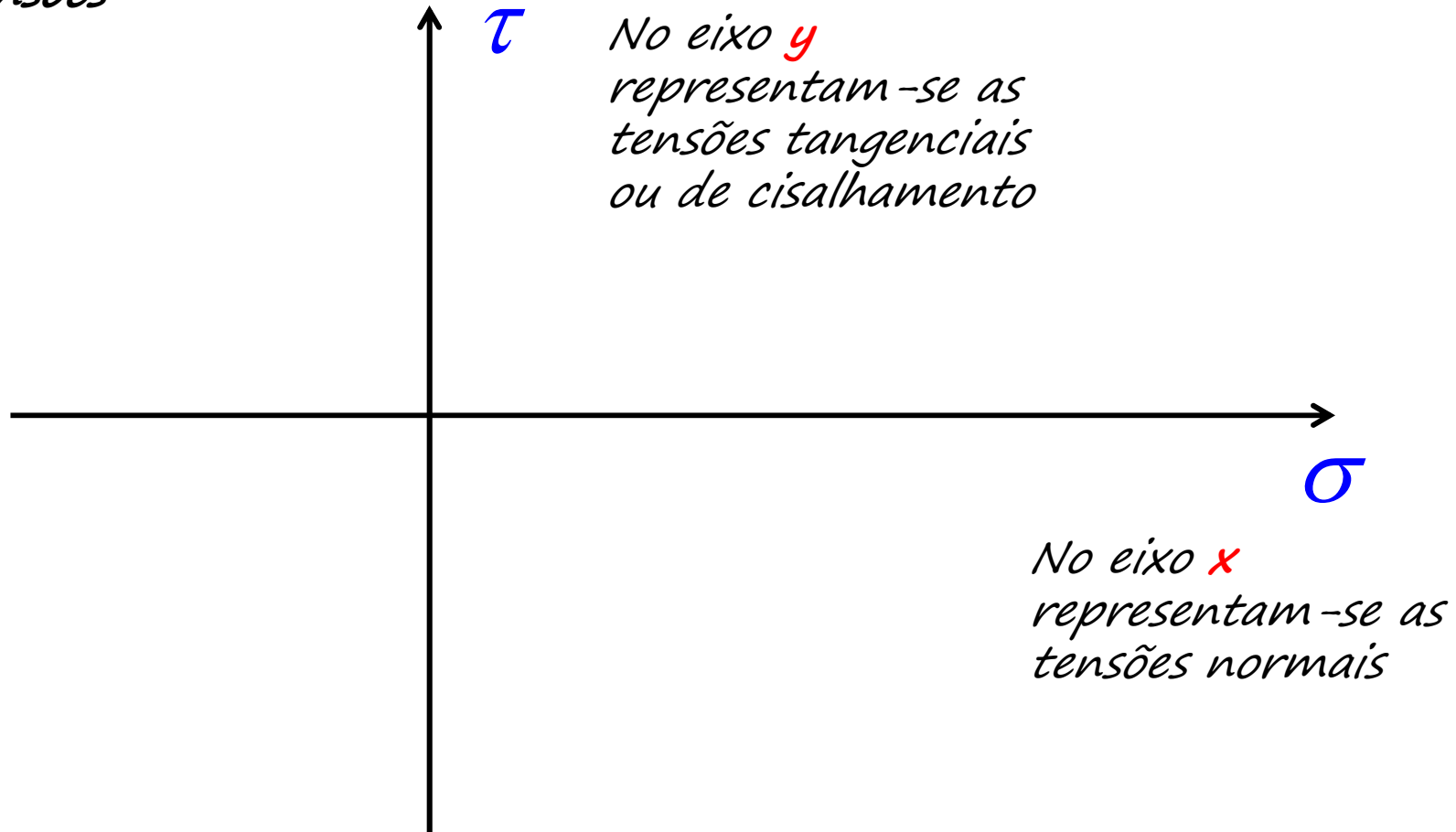


$$\sigma_0 = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2}$$

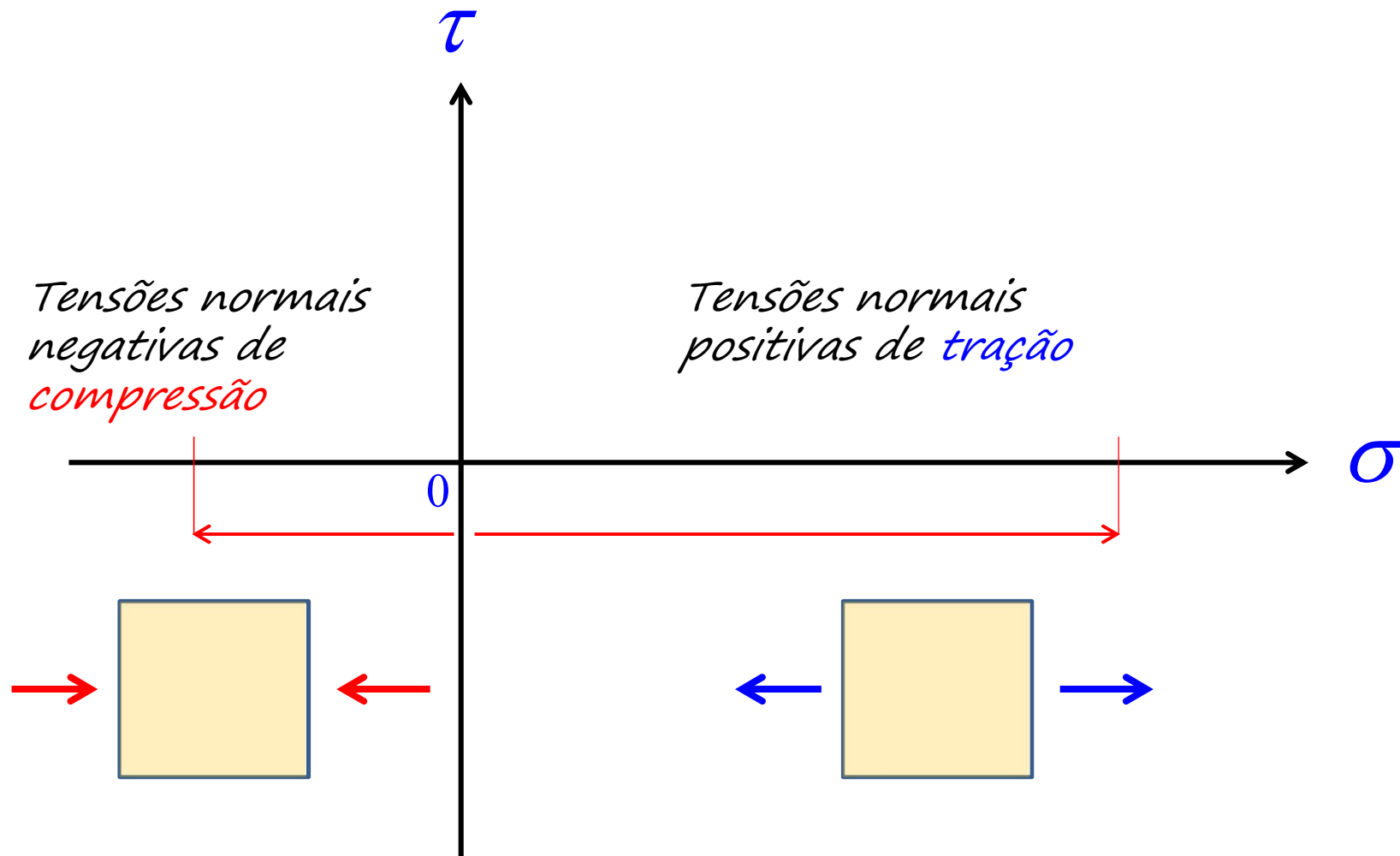


Círculo de Mohr

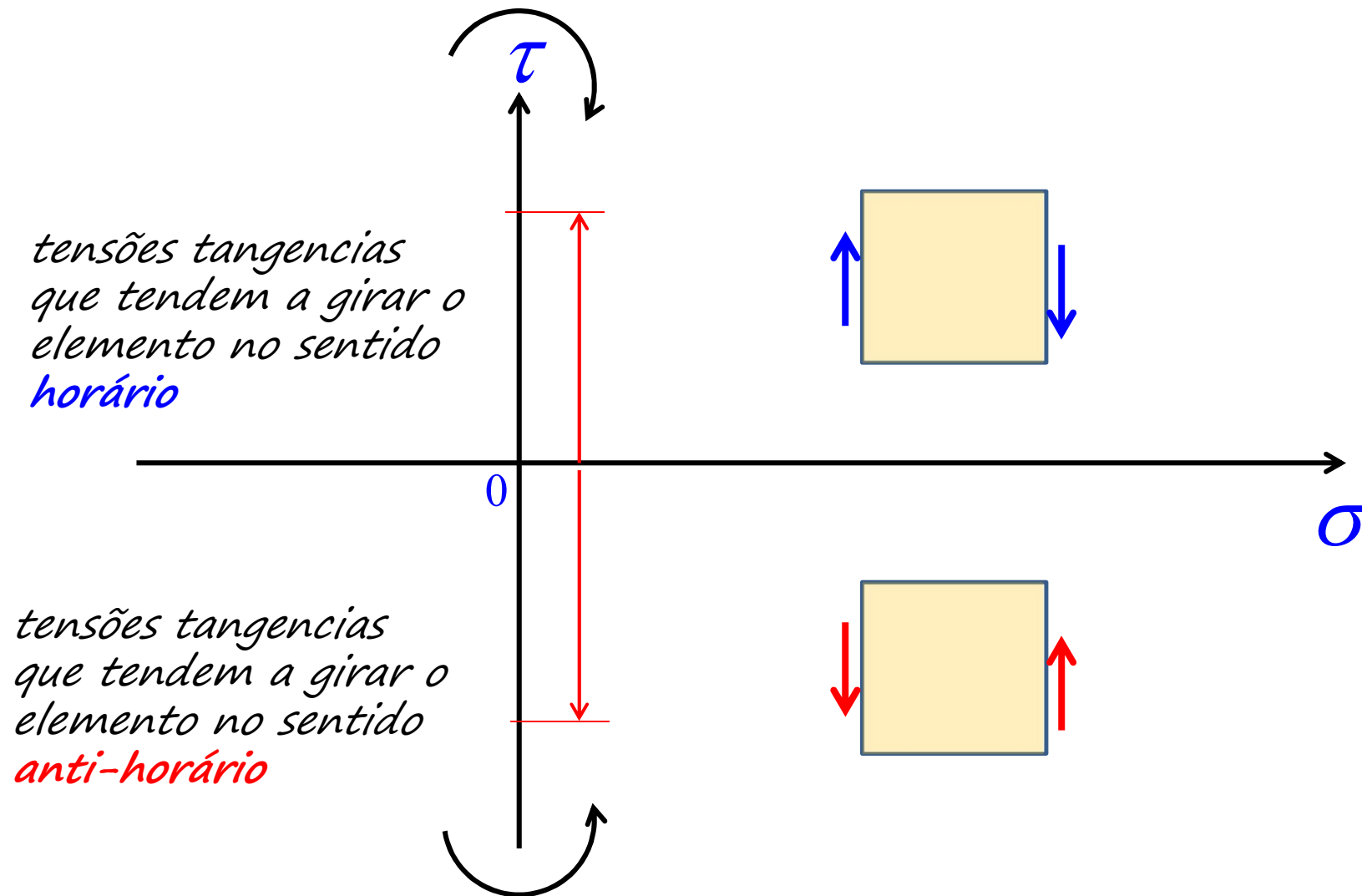
Representação gráfica bidimensional da lei de transformação de tensões

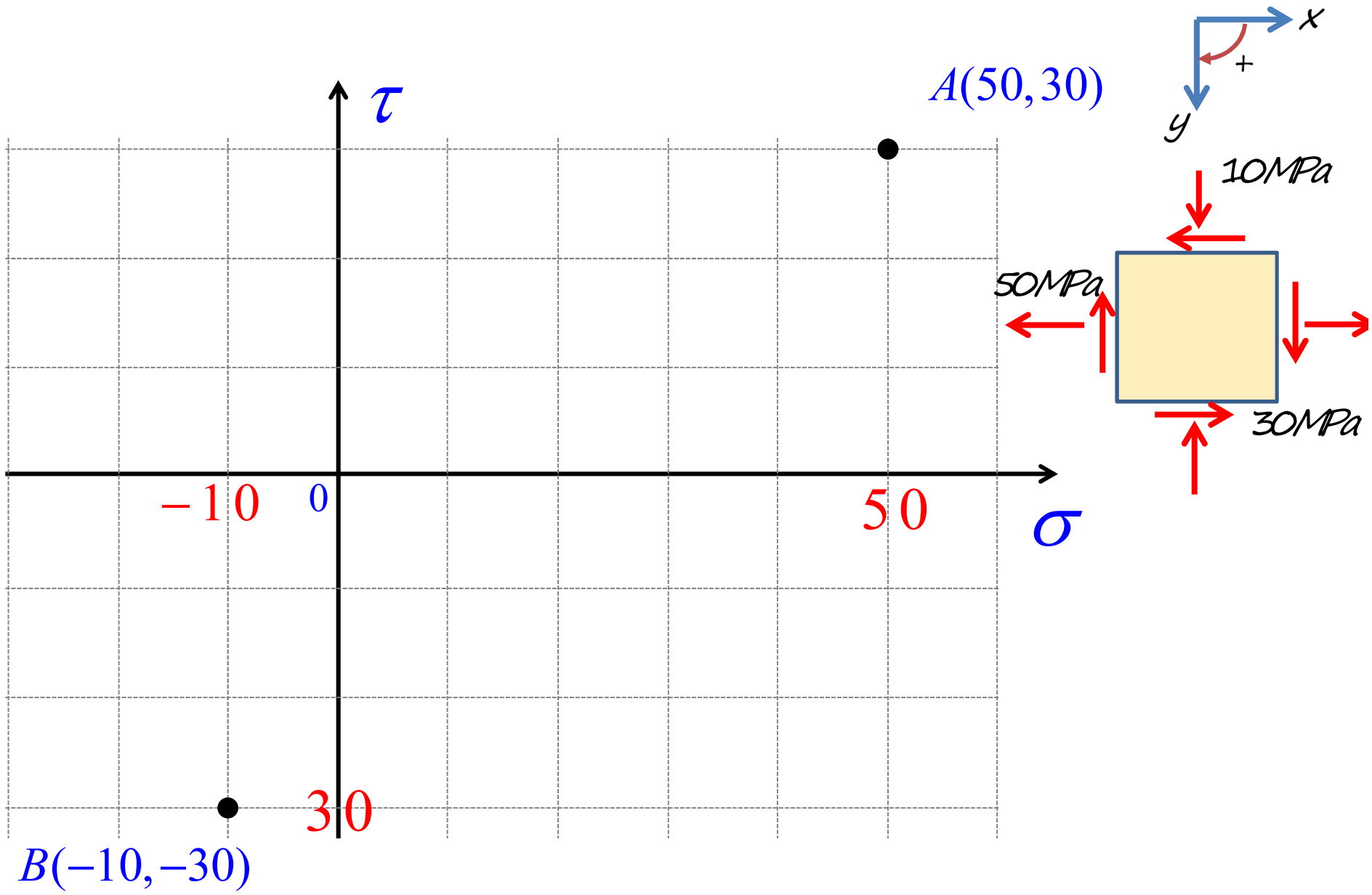


Círculo de Mohr



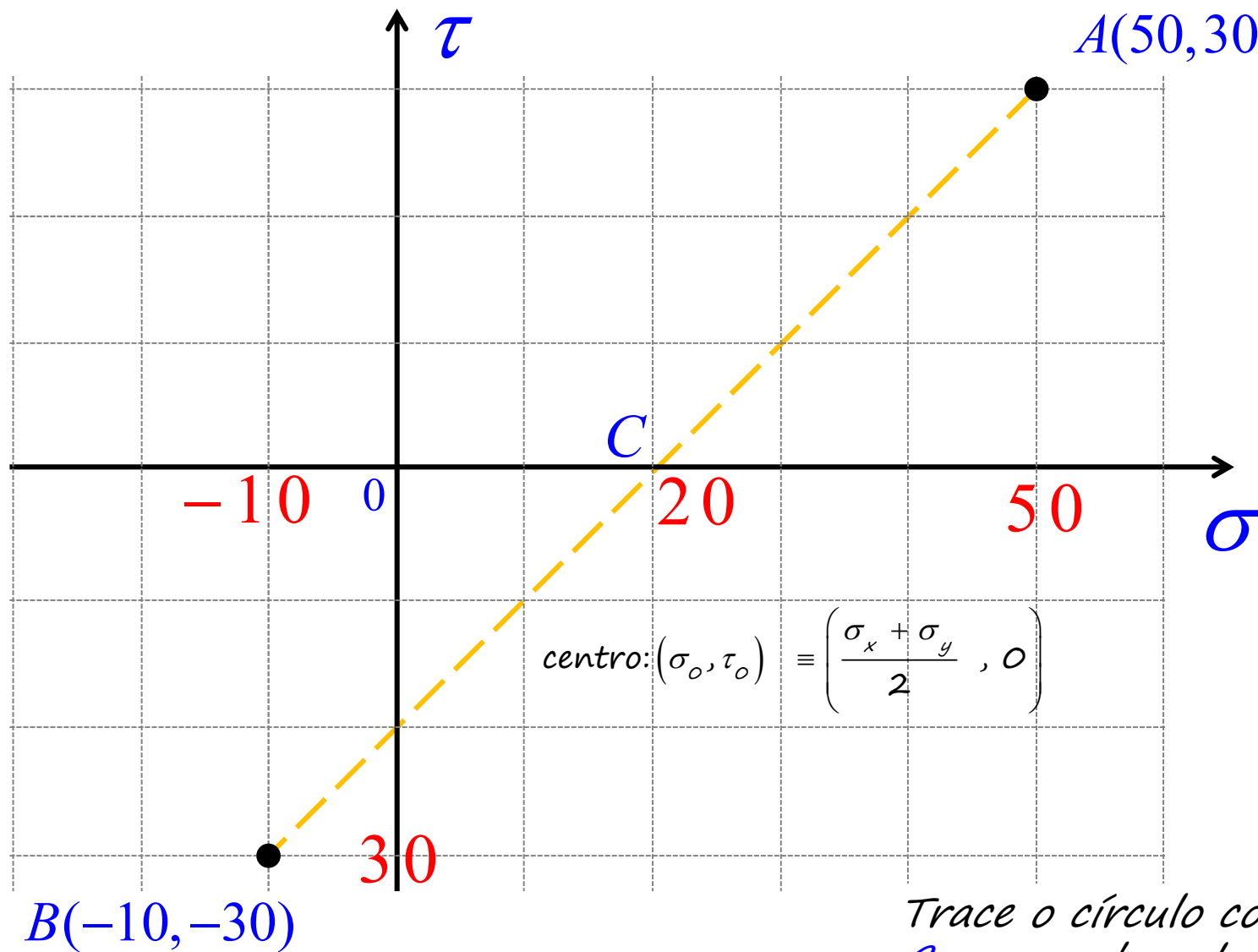
Círculo de Mohr





Círculo de Mohr

Unindo-se os pontos *A* e *B*
obtem-se o centro do círculo

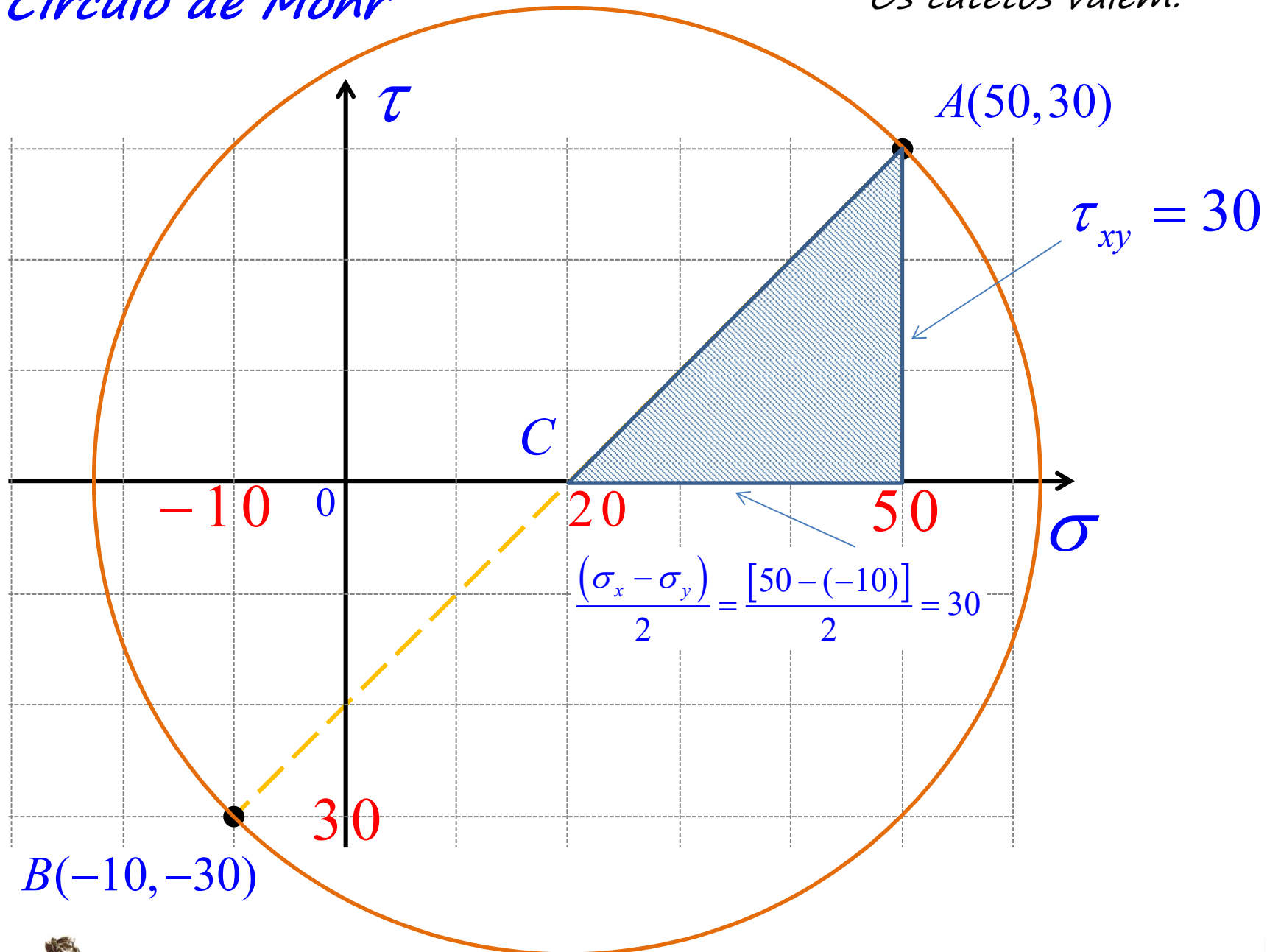


Trace o círculo com o centro em *C*, passando pelos pontos *A* e *B*



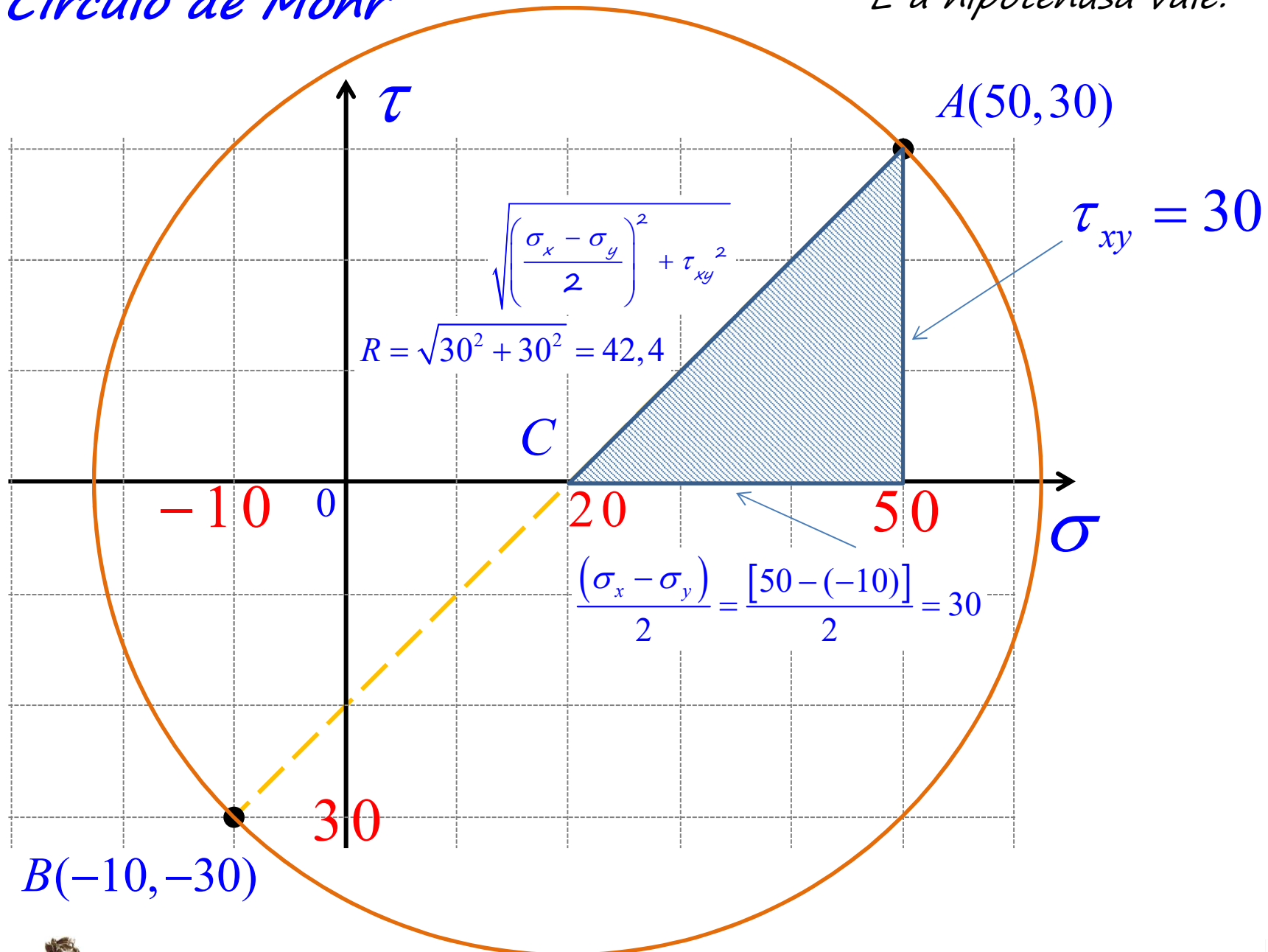
Círculo de Mohr

Os catetos valem:



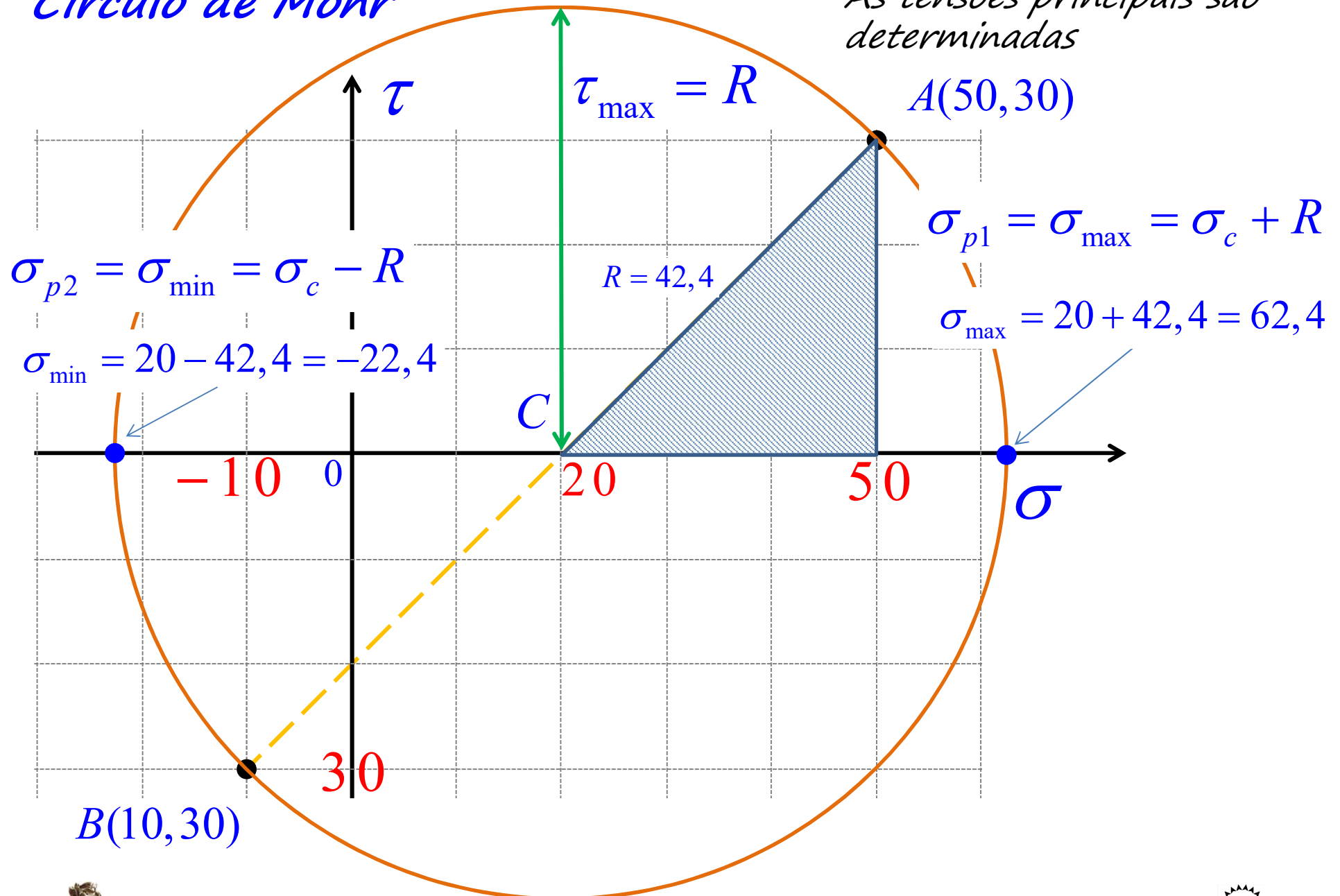
Círculo de Mohr

E a hipotenusa vale:



Círculo de Mohr

As tensões principais são determinadas



Resumindo:

As tensões principais ficam assim definidas

$$\sigma_{p1} = \sigma_{\max} = \sigma_c + R = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} + \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

$$\sigma_{p2} = \sigma_{\min} = \sigma_c - R = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2} - \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right)^2 + \tau_{xy}^2}$$

$$\tau_{\max} = \sqrt{\left(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2}\right)^2 + \tau_{xy}^2}$$



Estado Duplo de Tensão

Propriedades do estado duplo de tensão

- ✓ As tensões de cisalhamento são nulas nos planos onde atuam as tensões principais: σ_{\max} e σ_{\min}
- ✓ Os planos principais são ortogonais entre si;
- ✓ A soma das tensões normais em 2 planos ortogonais entre si quaisquer é constante: $\sigma_{(\theta)} + \sigma_{(\theta+\frac{\pi}{2})} = \sigma_x + \sigma_y = \sigma_1 + \sigma_2$

- ✓ As tensões de cisalhamento extremas valem:

$$\tau_{\max} = -\tau_{\min} = \frac{\sigma_1 - \sigma_2}{2}$$

- ✓ As tensões normais nos planos de τ_{\max} e τ_{\min} valem:

$$\sigma = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2}$$

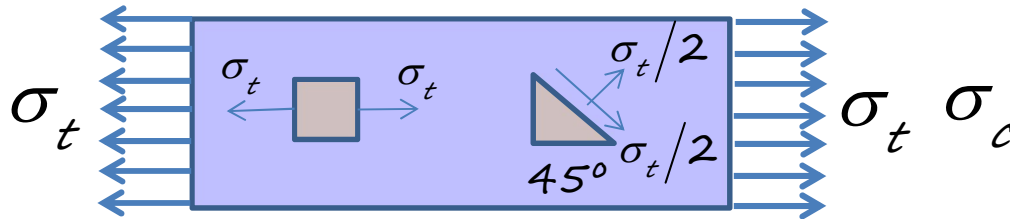


Estado Duplo de Tensão

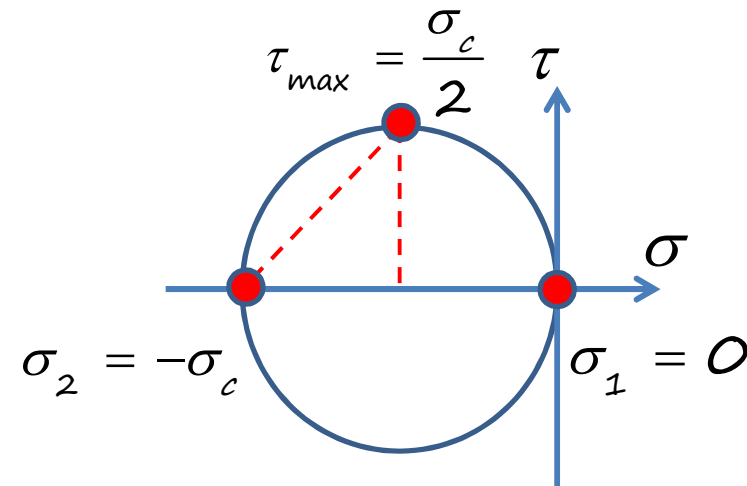
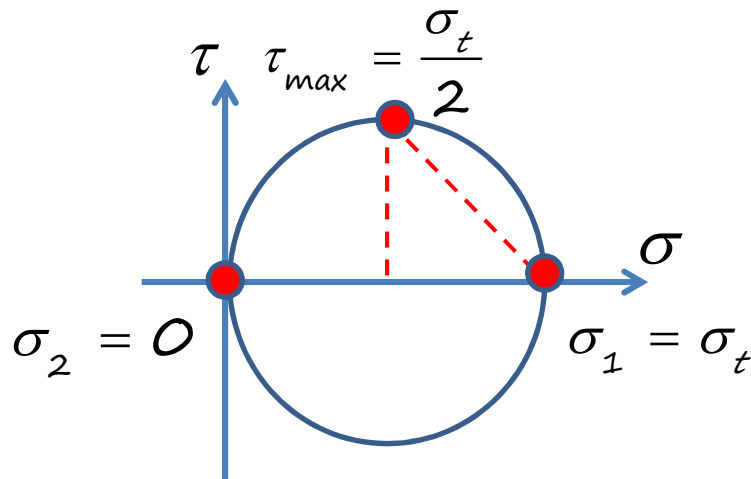
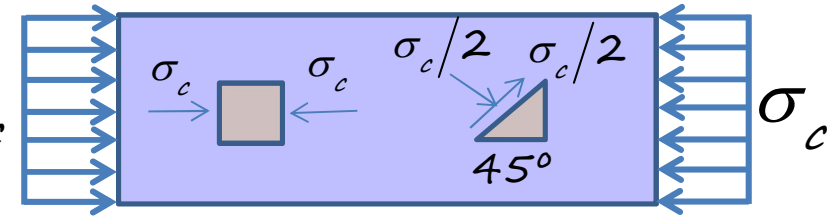
Estados de tensão especiais

✓ Estado simples de tensão

tração



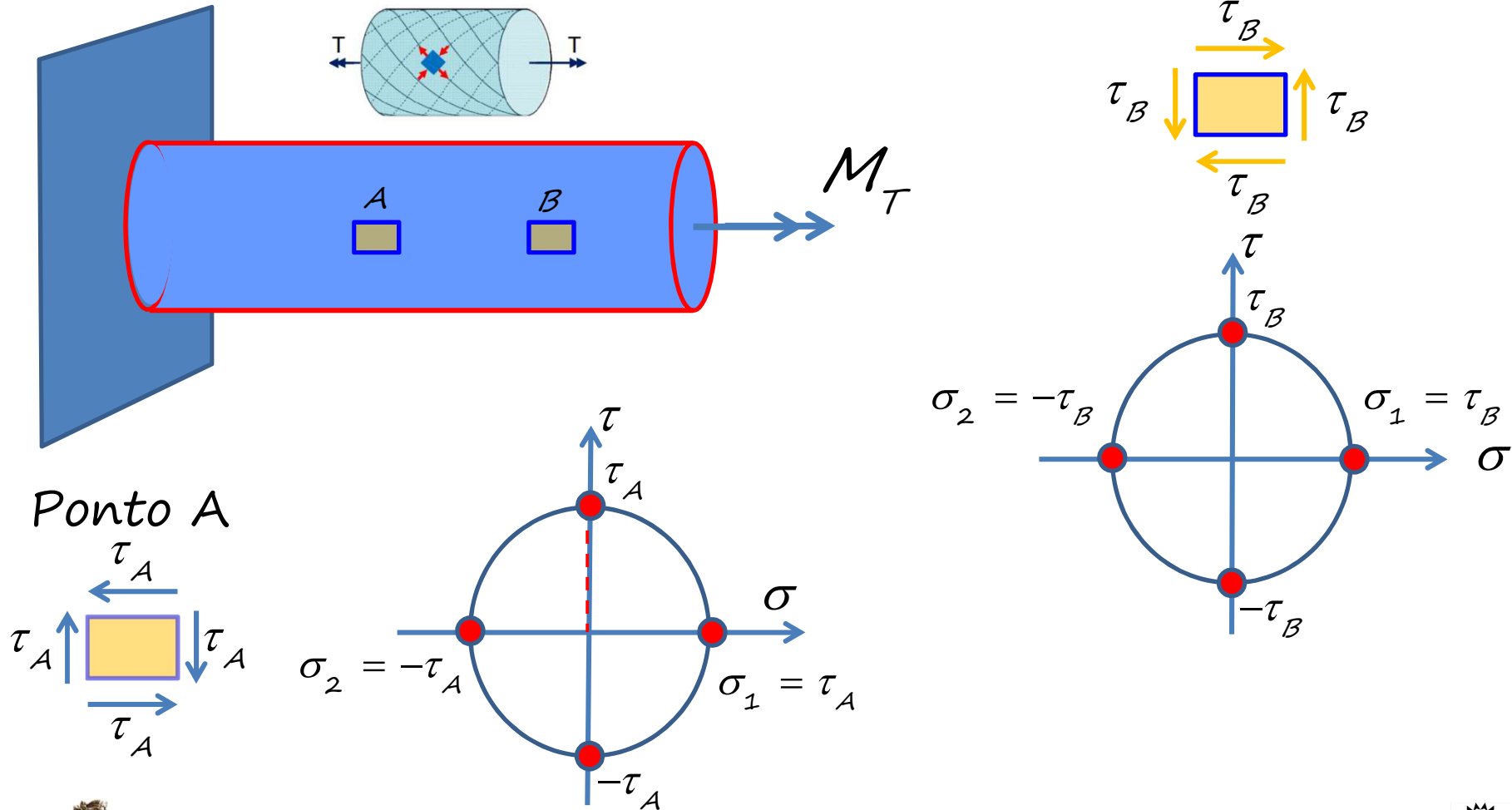
compressão



Estado Duplo de Tensão

Estados de tensão especiais

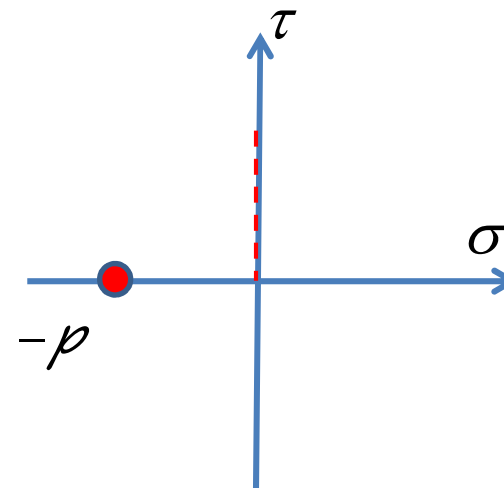
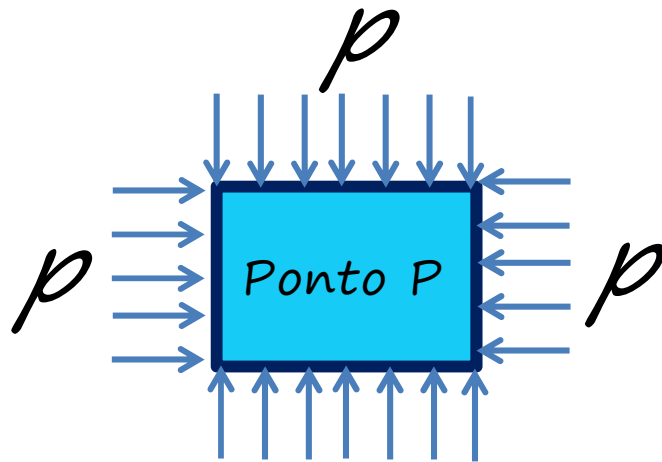
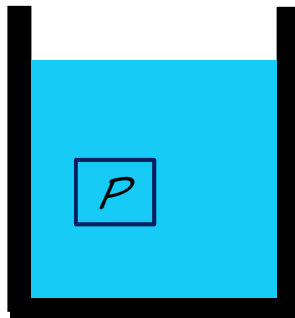
✓ Estado de cisalhamento simples



Estado Duplo de Tensão

Estados de tensão especiais

✓ Estado hidrostático de tensão



$$\sigma_1 = \sigma_2 = -p$$

$$\tau_{\max} = \tau_{\min} = 0$$



p

