

---

# Física para Engenharia II

Profa. Márcia Regina Dias Rodrigues  
Depto. Física Nuclear – IF – USP  
Ed. Oscar Sala, sala 100  
marciadr@if.usp.br

<https://edisciplinas.usp.br/course/view.php?id=50617>

---

# Oscilador Harmônico

Oscilações



pêndulos, diapasões, cordas em instrumentos musicais, colunas de ar em instrumentos de sopro, corrente alternada, filtros, sistemas de transmissão, ...

Oscilações



Vibrações localizadas

Ondas



propagação

# Oscilador Harmônico

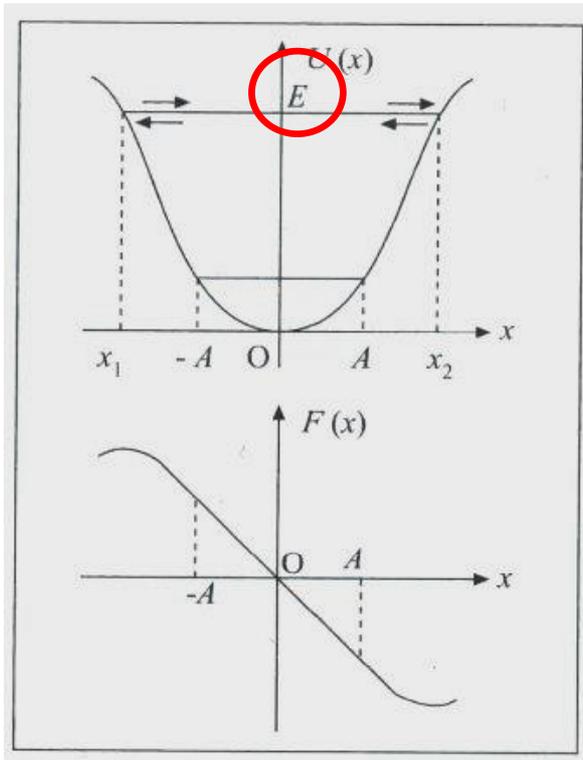
Oscilações  
periódicas 1D



Ação de forças  
conservativas



Energia potencial  $U(x)$



Poço Potencial

$$F(x) = -\frac{dU}{dx}$$

Pequenas oscilações  
ao redor da posição  
de equilíbrio



$$F(x) \sim \text{linear}$$

$$-A \leq x \leq A$$

$$F(x) = -kx$$

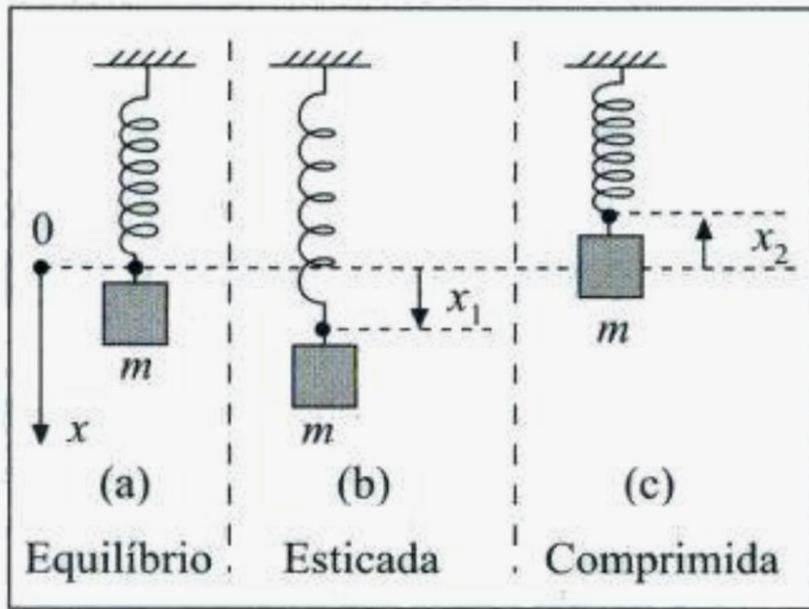
Força restauradora – lei de Hooke

$$U(x) = \frac{1}{2}kx^2$$

~parábola

# Oscilador Harmônico

Sistema massa-mola



$$mg = kx_0$$

Qualquer sistema com um grau de liberdade

Pequenos desvios de uma posição de equilíbrio estável

Obedece com boa aproximação a equação do movimento do Oscilador Harmônico Unidimensional

Equação do movimento

$$m\ddot{x} = F(x) = -kx$$

$$\ddot{x} = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Oscilador Harmônico Unidimensional

# Oscilador Harmônico

Movimento de um  
oscilador harmônico



Movimento Harmônico  
Simples (MHS)

Lei horária do MHS → Resolver a equação do movimento

$$\ddot{x} = \frac{d^2 x}{dt^2} = -\omega^2 x$$

Equação diferencial  
de segunda ordem  
para  $x(t)$

Dadas as condições iniciais, equações diferenciais podem ser resolvidas por métodos numéricos (computador).

---

# Oscilador Harmônico

Para  $\Delta t$  suficientemente pequeno:

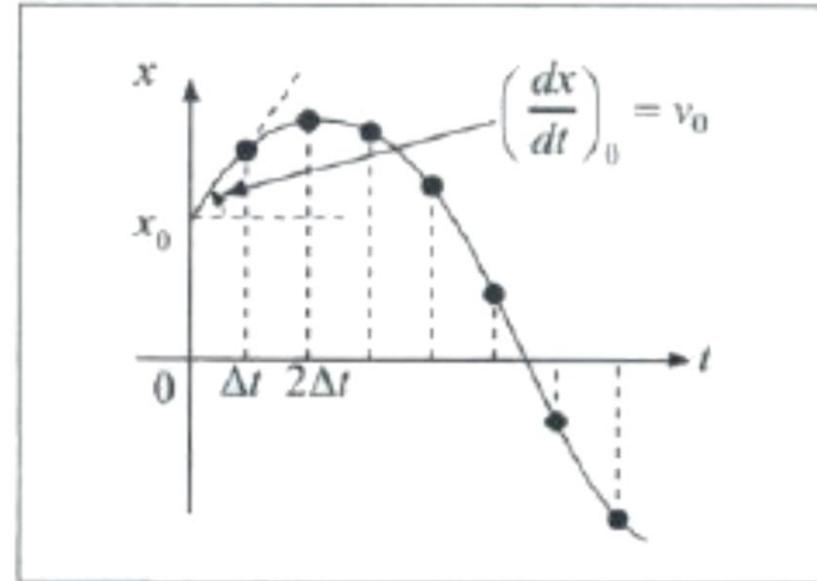
$$\frac{d^2x}{dt^2}(t) \approx \frac{1}{\Delta t} \left[ \frac{dx}{dt}(t + \Delta t) - \frac{dx}{dt}(t) \right]$$

$$\frac{dx}{dt}(t) \approx \frac{1}{\Delta t} [x(t + \Delta t) - x(t)]$$

Partindo de  $t = 0$ :

$$x(\Delta t) \approx x(0) + \Delta t \frac{dx}{dt}(0) = x_0 + v_0 \Delta t$$

$$\frac{dx}{dt}(\Delta t) \approx \frac{dx}{dt}(0) + \Delta t \underbrace{\frac{d^2x}{dt^2}(0)}_{= -\omega^2 x(0)} = v_0 - \omega^2 x_0 \Delta t$$



Repetindo o mesmo processo para os intervalos sucessivos

# Oscilador Harmônico

Equação diferencial linear → só contém termos lineares na função incógnita → Coeficientes independentem de x

$$A \frac{d^2x}{dt^2} + B \frac{dx}{dt} + Cx = F \quad F = 0 \rightarrow \text{homogênea}$$

Propriedades de uma equação diferencial linear:

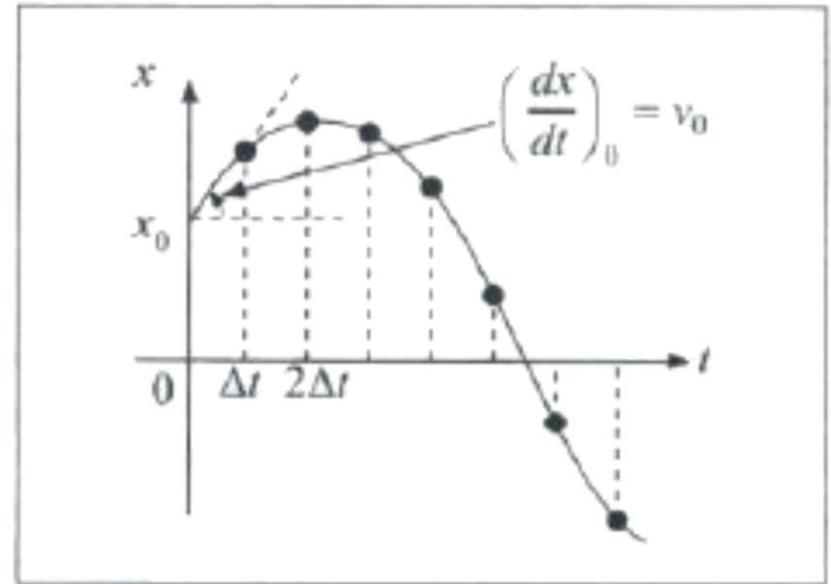
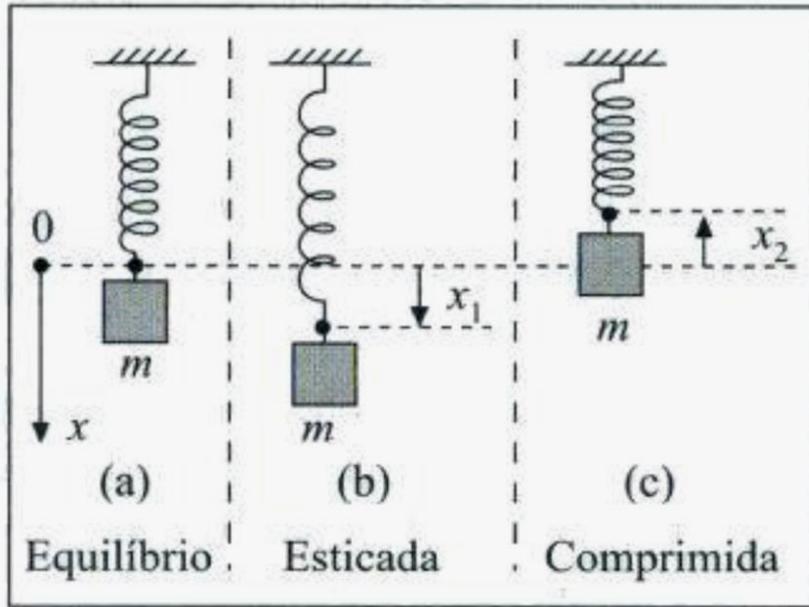
- (a) Se  $x_1(t)$  e  $x_2(t)$  são soluções →  $x_1(t) + x_2(t)$  também é solução.
- (b) Se  $x(t)$  é solução →  $ax(t)$  ( $a = \text{constante}$ ) também é solução.

Portanto se  $x_1(t)$  e  $x_2(t)$  são soluções (independentes) → qualquer combinação linear:  $x(t) = ax_1(t) + bx_2(t)$ , com  $a$  e  $b$  constantes, também é solução (geral).

Princípio da  
superposição

# Oscilador Harmônico

Sistema massa-mola



A solução aproximada parece uma função do tipo senoidal

Considerando solução do tipo seno e cosseno

$$x_1(t) = \text{sen}(\omega t) \quad x_2(t) = \text{cos}(\omega t)$$

$$\ddot{x} = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

# Oscilador Harmônico

$$\ddot{x} = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$x_1(t) = \text{sen}(\omega t) \quad x_2(t) = \text{cos}(\omega t)$$

Solução geral das oscilações livres do oscilador harmônico

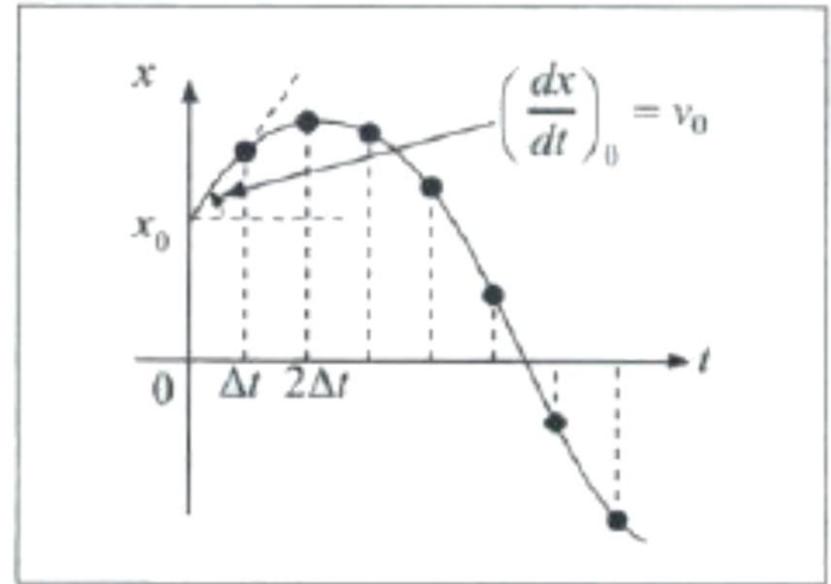
$$x(t) = a \text{sen}(\omega t) + b \text{cos}(\omega t)$$

ou

Com  $a, b, A$  e  $\varphi$  constantes

$$x(t) = A \text{cos}(\omega t + \varphi)$$

$$\begin{cases} a = A \text{cos}(\varphi) \\ b = -A \text{sen}(\varphi) \end{cases} \quad \begin{cases} A = \sqrt{a^2 + b^2} \\ \text{cos}(\varphi) = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \end{cases}$$



# Oscilador Harmônico

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

Oscila entre os extremos  $-A$  e  $A$   $\rightarrow$  Amplitude de oscilação

$(\omega t + \varphi)$   $\rightarrow$  Função periódica de  $\omega t$  de período  $2\pi$

Período de uma oscilação  $\rightarrow \tau = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{\nu}$   $\rightarrow$  frequência de oscilação

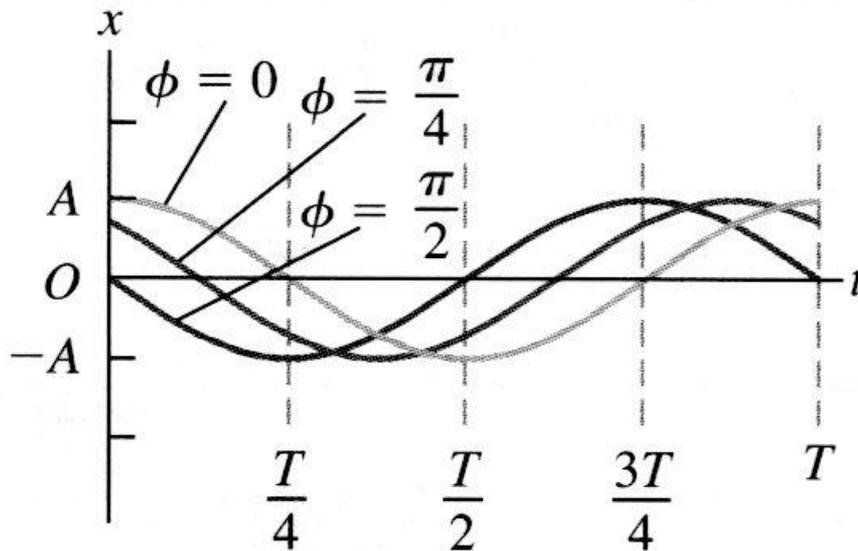
$\nu \rightarrow$  ciclos/s ou hertz (Hz)

$\omega = 2\pi\nu \rightarrow$  frequência angular rad/s ou  $s^{-1}$

$\theta = (\omega t + \varphi) \rightarrow$  fase do movimento  $\quad \varphi \rightarrow$  fase inicial

# Oscilador Harmônico

Essas três curvas mostram MHS com o mesmo período  $T$  e amplitude  $A$ , mas com ângulos  $\phi$  de fase diferentes.

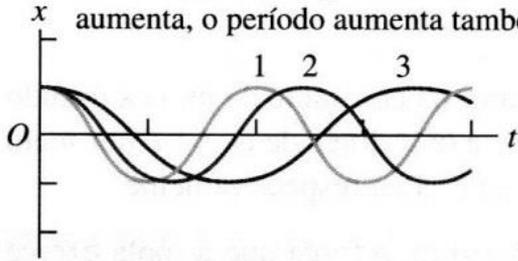


variando  $\phi \rightarrow$  desloca a curva como um todo

# Oscilador Harmônico

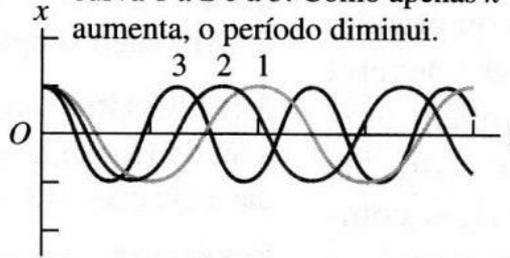
(a)  $m$  aumenta;  $A$  e  $k$  não variam.

A massa  $m$  aumenta da curva 1 a 2 e a 3. Como apenas  $m$  aumenta, o período aumenta também.



(b)  $k$  aumenta;  $A$  e  $m$  não variam.

A constante da mola  $k$  aumenta da curva 1 a 2 e a 3. Como apenas  $k$  aumenta, o período diminui.



(c)  $A$  aumenta;  $k$  e  $m$  não variam.

A amplitude  $A$  aumenta da curva 1 a 2 e a 3. Como apenas  $A$  varia, o período não se altera.



**Figura 13.10** Variações em um movimento harmônico simples. Todos os casos indicados são para  $\phi = 0$ .

$$\tau = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{1}{\nu} \quad \text{Independente de } A$$

$$\omega^2 = \frac{k}{m}$$

$$k = \left| \frac{F}{x} \right|$$

↓  
Força restauradora por unidade de deslocamento e por unidade de massa

# Oscilador Harmônico

$$\ddot{x} = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\dot{x}(t) = v(t) = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$

$$\ddot{x}(t) = a(t) = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi)$$

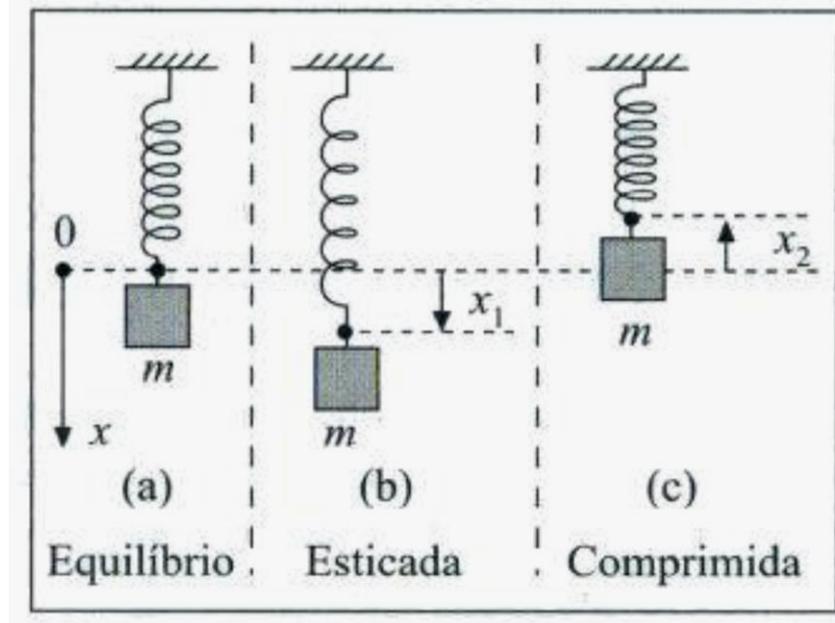
Condições iniciais  $x(0) = x_0$  e  $v(0) = v_0$

$$\begin{cases} A \cos(\varphi) = x_0 \\ -\omega A \sin(\varphi) = v_0 \end{cases} \quad \begin{cases} A = \sqrt{x_0^2 + \frac{v_0^2}{\omega^2}} \\ \cos(\varphi) = \frac{x_0}{A} \end{cases}$$

$$\begin{cases} A = \sqrt{a^2 + b^2} \\ \cos(\varphi) = \frac{a}{\sqrt{a^2 + b^2}} \end{cases}$$

$$x(t) = a \sin(\omega t) + b \cos(\omega t)$$

$$x(t) = x_0 \sin(\omega t) + \frac{v_0}{\omega} \cos(\omega t)$$



# Oscilador Harmônico

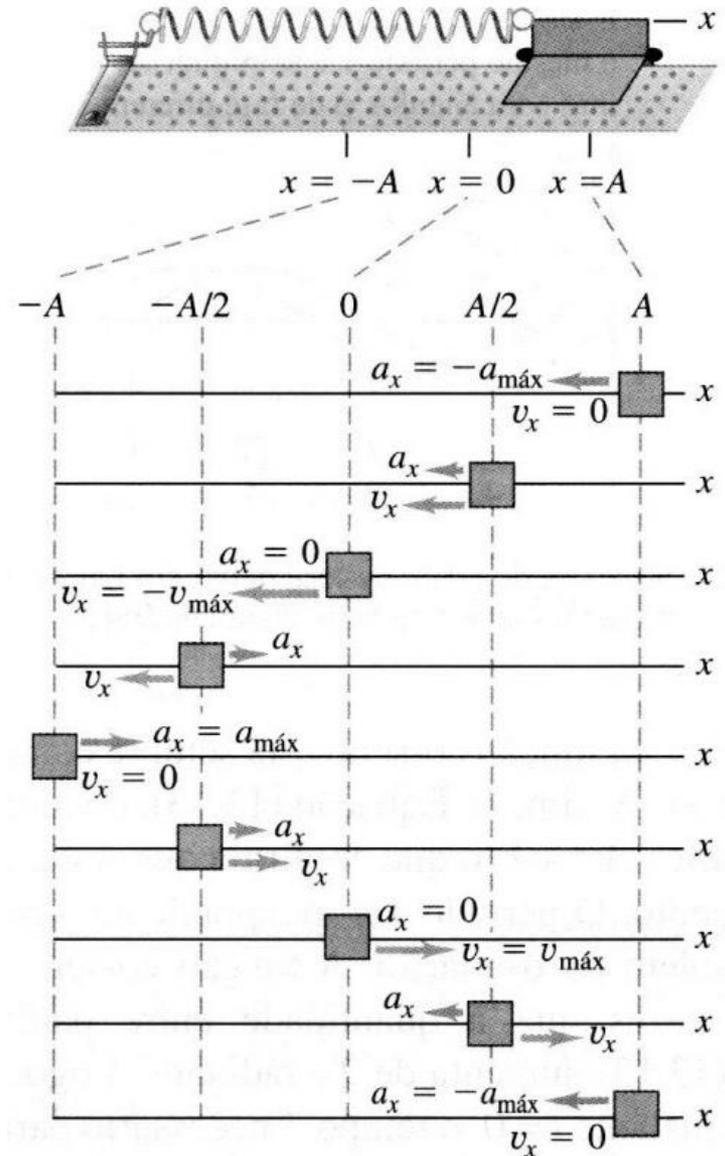
$$\ddot{x} = \frac{d^2x}{dt^2} = -\omega^2 x$$

$$\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\dot{x}(t) = v(t) = -\omega A \sin(\omega t + \varphi)$$

$$\ddot{x}(t) = a(t) = -\omega^2 A \cos(\omega t + \varphi)$$



# Oscilador Harmônico

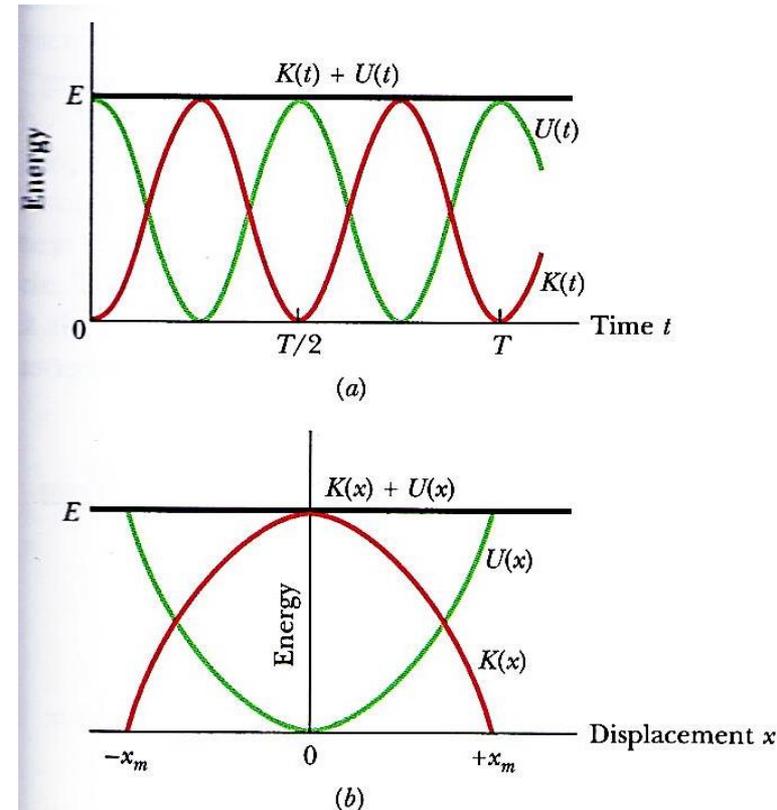
Energia do oscilador harmônico

$$K(t) = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2 \text{sen}^2(\omega t + \varphi)$$

$$\begin{aligned} U(t) &= \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 x^2 \\ &= \frac{1}{2}m\omega^2 A^2 \text{cos}^2(\omega t + \varphi) \end{aligned}$$

A energia total do sistema se conserva

$$E_{total} = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}kx^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2 = \text{constante}$$



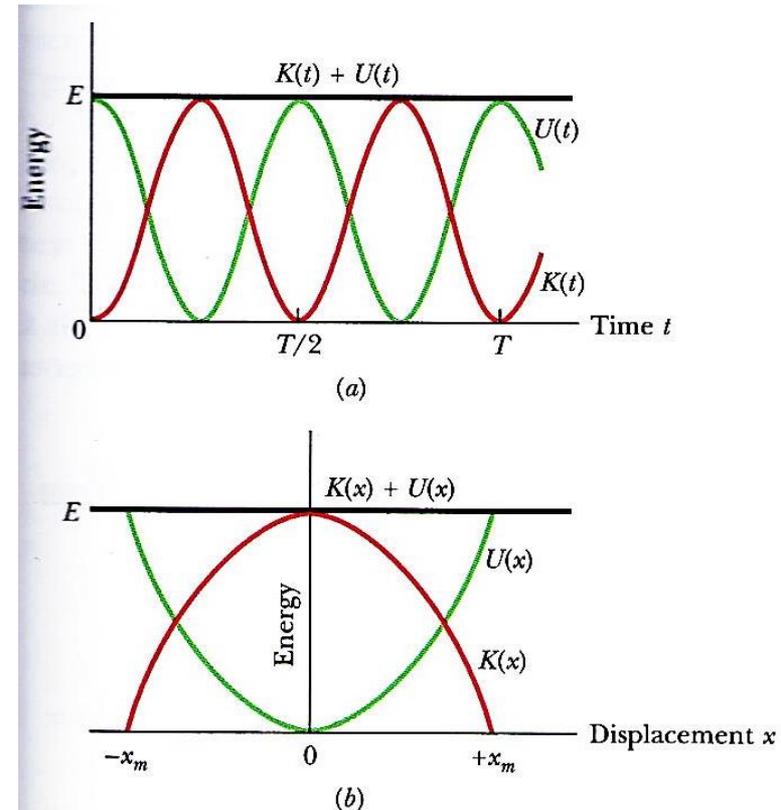
# Oscilador Harmônico

Valor médio  $f(t)$   $0 \leq t \leq \tau$

$$\bar{f}(t) = \frac{1}{\tau} \int_0^{\tau} f(t) dt$$

K e U são simétricos em torno de  $E/2$   
(mesma área)

$$\bar{K} = \bar{U} = \frac{1}{2} E = \frac{1}{4} m \omega^2 A^2$$



# Oscilador Harmônico

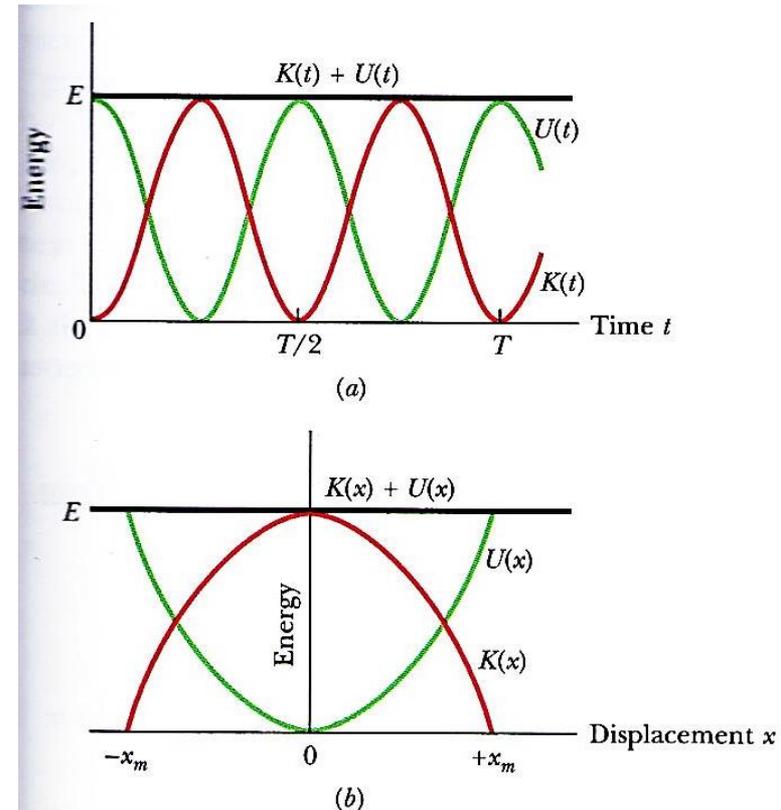
Energia do oscilador harmônico

$$E_{total} = K + U = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2$$

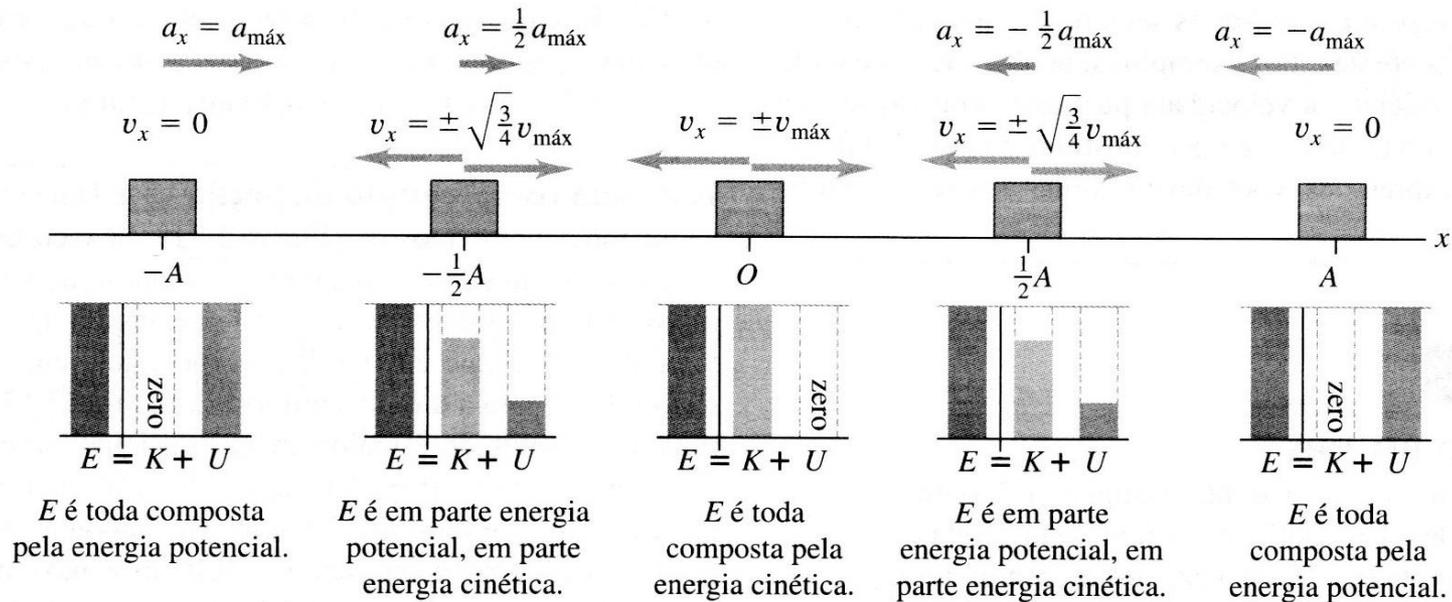
$$K = E - U = \frac{1}{2}m\omega^2 A^2 - \frac{1}{2}m\omega^2 x^2$$

$$K = \frac{1}{2}m \left(\frac{dx}{dt}\right)^2 = \frac{1}{2}m\omega^2 (A^2 - x^2)$$

$$v = \frac{dx}{dt} = \pm\omega\sqrt{A^2 - x^2}$$



# Oscilador Harmônico

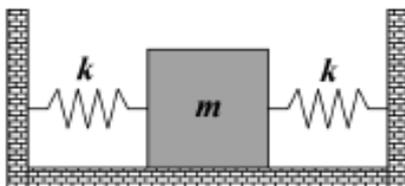


**Figura 13.14** Gráficos de  $E$ ,  $K$  e  $U$  em função do deslocamento em MHS. A velocidade do corpo *não* é constante, portanto essas imagens do corpo em posições com intervalos espaciais iguais entre si *não* estão colocadas em intervalos iguais no tempo.

$$v = \frac{dx}{dt} = \pm\omega\sqrt{A^2 - x^2}$$

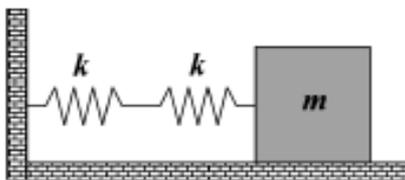
1. Na figura abaixo, mostramos duas molas idênticas (de constante  $k$ ) ligadas a um mesmo bloco de massa  $m$ , sendo que as outras extremidades das molas estão fixas em suportes rígidos. Mostre que a frequência de oscilação do bloco sobre a superfície horizontal sem atrito é dada por:

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{2k}{m}}.$$



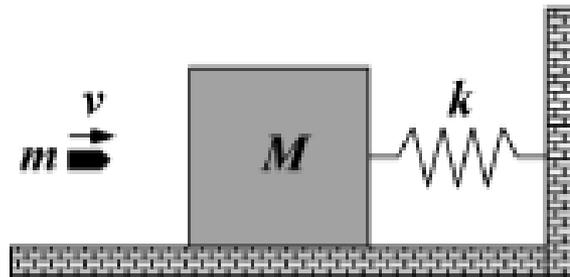
Suponha agora que as duas molas sejam conectadas ao bloco de massa  $m$ , conforme é indicado na figura abaixo. Mostre que a frequência de oscilação é dada por:

$$\nu = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{2m}}.$$



2. A figura abaixo mostra um bloco de massa  $M$ , em repouso sobre uma superfície horizontal sem atrito, preso a uma mola de constante  $k$ . Uma bala de massa  $m$  e velocidade  $v$  atinge o bloco em  $t = 0$ , conforme é indicado na figura abaixo. A bala permanece dentro do bloco. Determine:

- (a) a velocidade do bloco imediatamente após a colisão;
- (b) a expressão do deslocamento  $x$  do sistema para  $t > 0$ .



---

# Aplicações do MHS

---