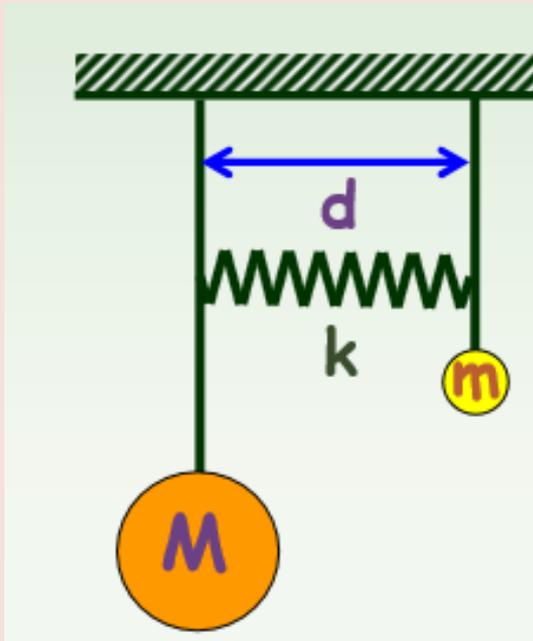


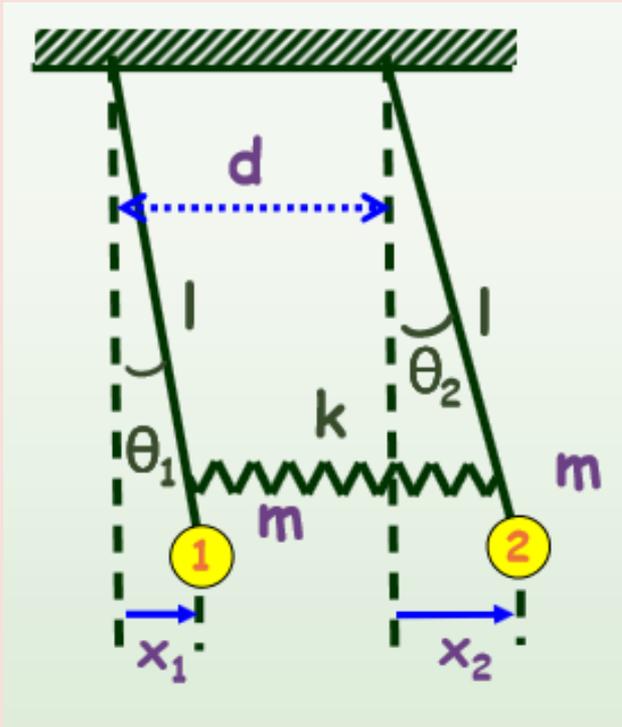
Oscilações acopladas



Se $M \gg m \rightarrow$ oscilações forçadas

Oscilações de M , transmitidas através da Mola, atuam sobre o pêndulo mais leve (m) como uma força externa, forçando-o a oscilar com a frequência do pêndulo pesado.

Pêndulos Idênticos



$$\omega_0^2 = \frac{g}{l}$$

$$-mg \sin \theta \simeq -mg \theta \simeq -mg \frac{x}{l} = -m \omega_0^2 x$$

$$m \ddot{x}_1 = k(x_2 - x_1) - m \omega_0^2 x_1$$

$$m \ddot{x}_2 = -k(x_2 - x_1) - m \omega_0^2 x_2$$

Definindo:
$$K = \frac{k}{m}$$

$$\begin{cases} \ddot{x}_1 + \omega_0^2 x_1 = K(x_2 - x_1) \\ \ddot{x}_2 + \omega_0^2 x_2 = -K(x_2 - x_1) \end{cases}$$

Equações diferenciais
Lineares de 2ª ordem
acopladas

Para desacoplá-las, soma-se membro a membro as equações acima e também subtrae-se membro a membro:

$$\begin{cases} \ddot{x}_1 + \ddot{x}_2 + \omega_0^2 (x_1 + x_2) = 0 & (1) \\ \ddot{x}_1 - \ddot{x}_2 + \omega_0^2 (x_1 - x_2) = 2K(x_2 - x_1) & (2) \end{cases}$$

Fazendo:

(3)

$$q_1 = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)$$

$$q_2 = \frac{1}{2}(x_1 - x_2)$$



$$x_1 = q_1 + q_2$$

$$x_2 = q_1 - q_2$$

As equações (1) e (2) tornam-se, respectivamente:

$$\ddot{q}_1 + \omega_0^2 q_1 = 0$$

$$2\ddot{q}_2 + 2\omega_0^2 q_2 = -4Kq_2 \quad \rightarrow$$

$$\ddot{q}_1 + \omega_0^2 q_1 = 0$$

$$\ddot{q}_2 + \omega_2^2 q_2 = 0$$

$$\omega_2 = \sqrt{\omega_0^2 + 2K}$$

Osciladores Harmônicos Simples:

$$q_1(t) = A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1)$$

$$q_2(t) = A_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2)$$

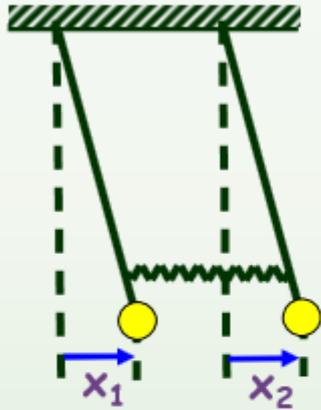
(4)

Os valores de $x_1(t)$ e $x_2(t)$ são:

$$\begin{aligned}x_1(t) &= A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1) + A_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2) \\x_2(t) &= A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1) - A_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2)\end{aligned}\tag{5}$$

$A_1, A_2, \varphi_1, \varphi_2$ a serem determinadas pelas condições iniciais

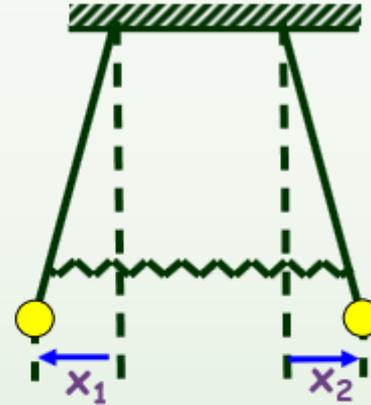
Modos Normais



$x_1 = x_2$
mola relaxada

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

Modo simétrico



$x_1 = -x_2$
mola distendida

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{g}{l} + 2\frac{k}{m}}$$

Modo antissimétrico:

$$A_2 = 0$$

$$x_1(t) = A_1 \cos(\omega_0 t + \varphi_1) = x_2(t)$$

$$A_1 = 0$$

$$x_2(t) = A_2 \cos(\omega_2 t + \varphi_2) = -x_1(t)$$

$$\omega_2 = \sqrt{\omega_0^2 + 2K}$$

Condições iniciais dos modos normais

Modo simétrico:
$$\left\{ \begin{array}{l} x_1(0) = x_2(0) \\ \dot{x}_1(0) = \dot{x}_2(0) \end{array} \right.$$

Modo antissimétrico:
$$\left\{ \begin{array}{l} x_1(0) = -x_2(0) \\ \dot{x}_1(0) = -\dot{x}_2(0) \end{array} \right.$$

Caso Particular

Pêndulos partem em repouso mas somente um deles é deslocado da posição de equilíbrio

$$x_1(0) = a$$

$$\dot{x}_1(0) = \dot{x}_2(0) = 0$$

$$x_2(0) = 0$$

Da equação 3:

$$q_1(0) = \frac{a}{2}$$

$$\dot{q}_1(0) = \dot{q}_2(0) = 0$$

$$q_2(0) = \frac{a}{2}$$

Da equação 4 e das derivadas e usando relações anteriores:

$$\varphi_1 = \varphi_2 = 0$$

$$A_1 = A_2 = \frac{a}{2}$$

Substituindo estes valores na Eq. (5):

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1(t) = \frac{a}{2} [\cos(\omega_0 t) + \cos(\omega_2 t)] \\ x_2(t) = \frac{a}{2} [\cos(\omega_0 t) - \cos(\omega_2 t)] \end{array} \right.$$

$$\omega_2 = \sqrt{\omega_0^2 + 2K}$$

$$\omega_0^2 = \frac{g}{l}$$

Superposição de dois MHS de mesma amplitude e frequências distintas

Fazendo as mudanças de variáveis:

$$\bar{\omega} = \frac{1}{2}(\omega_0 + \omega_2)$$
$$\Delta\omega = \omega_2 - \omega_0$$



$$\omega_2 = \bar{\omega} + \frac{\Delta\omega}{2}$$

$$\omega_0 = \bar{\omega} - \frac{\Delta\omega}{2}$$

$$x_1(t) = a \cos\left(\frac{\Delta\omega}{2}t\right) \cos(\bar{\omega}t)$$

$$x_2(t) = a \sin\left(\frac{\Delta\omega}{2}t\right) \sin(\bar{\omega}t)$$

Quando: $\Delta\omega \ll \bar{\omega}$

Batimentos em quadratura

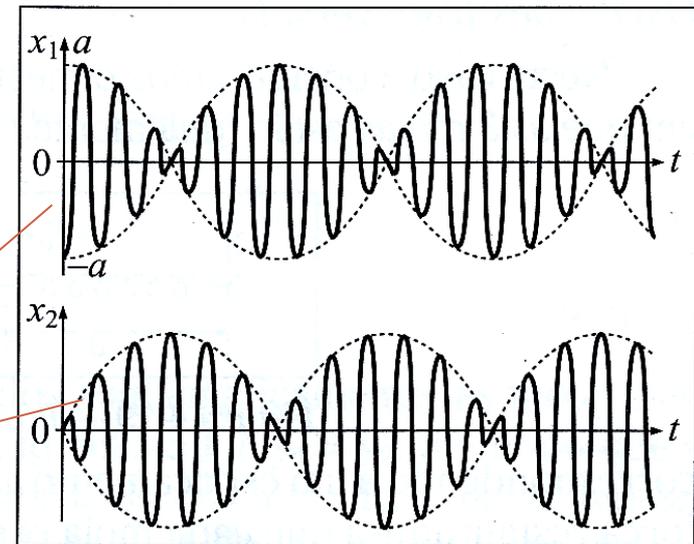
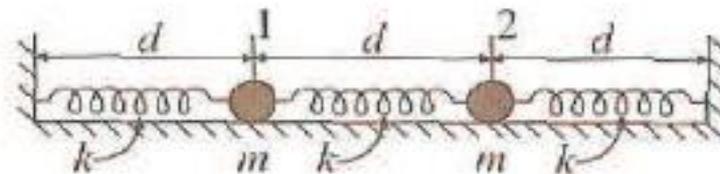


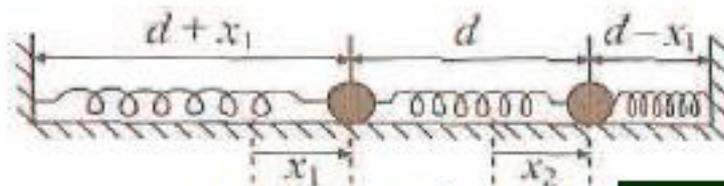
Figura 4.15 — Batimentos acoplados

Outro exemplo de oscilador acoplado



Molas relaxadas

Oscilações longitudinais
Modos normais



Modo simétrico

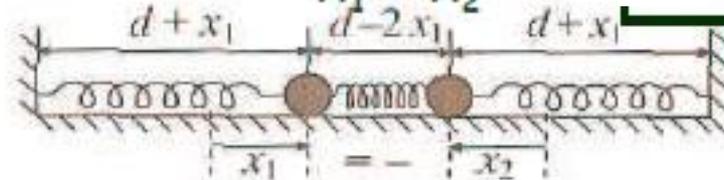
$$x_1 = x_2$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$$

Modo assimétrico

$$x_1 = -x_2$$

$$\omega_2 = \sqrt{3\frac{k}{m}}$$



Modo assimétrico

$$m\ddot{x}_1 = -kx_1 - 2kx_1 = -3kx_1$$

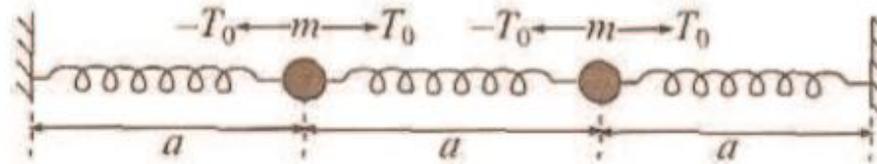
$$\ddot{x}_1 + 3\frac{k}{m}x_1 = 0$$

$$\ddot{x}_1 + \omega_2^2 x_1 = 0$$

Onde:

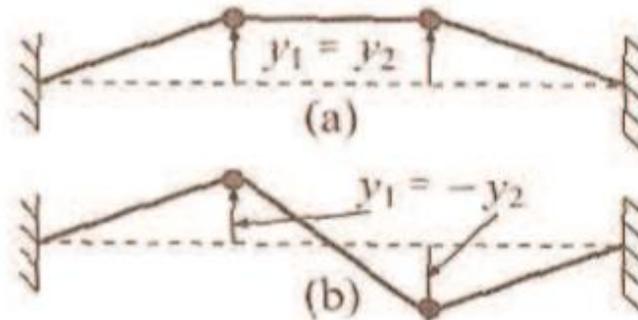
$$\omega_2^2 = \frac{3k}{m}$$

Oscilações transversais - 3 molas igualmente esticadas



T_0 magnitude da força restauradora $\Rightarrow T_0 = k(a-d)$

Modos normais



Modo simétrico

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{T_0}{ma}}$$

Modo assimétrico

$$\omega_2 = \sqrt{\frac{3T_0}{ma}}$$

$$F_1 = -T_0 \text{sen} \theta_1 = -T_0 \frac{y_1}{a}$$

$$F_2 = -T_0 \text{sen} \theta_2 = -T_0 \frac{y_2}{a}$$

$$F_{12} = -T_0 \text{sen} \theta = -T_0 \text{tg} \theta = -T_0 \frac{(y_1 - y_2)}{a}$$

As equações de movimento são:

$$m\ddot{y}_1 = F_1 + F_{12} = -\frac{T_0}{a} [y_1 + (y_1 - y_2)]$$

$$m\ddot{y}_2 = F_2 - F_{12} = -\frac{T_0}{a} [y_2 + (y_1 - y_2)]$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \ddot{y}_1 + \omega_0^2 y_1 = \omega_0^2 (y_1 - y_2) \\ \ddot{y}_2 + \omega_0^2 y_2 = \omega_0^2 (y_2 + y_1) \end{array} \right.$$

As equações acima são da forma das equações (1) e (2), com:

$$\omega_0^2 = \frac{T_0}{ma} = K$$

No modo antissimétrico, $y_1 = -y_2$ e a frequência é:

$$\omega_2^2 = \frac{3T_0}{ma} = 3\omega_0^2$$

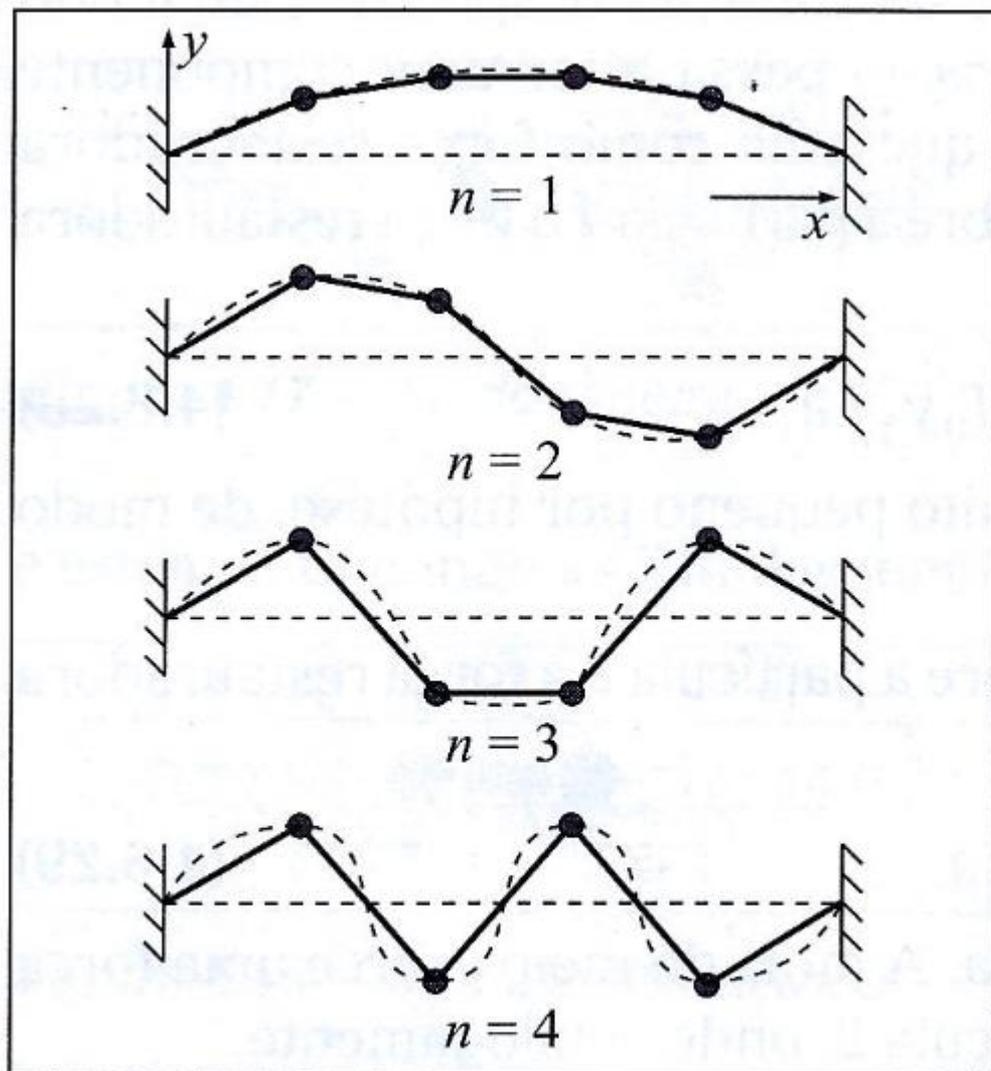


Figura 4.22 — Modos transversais de 4 partículas