

Balanço Energético:

$$E(t) = \frac{1}{2} m \dot{x}^2 + \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow \frac{dE}{dt} = \dot{x} (m \ddot{x} + kx)$$

Pela equação do oscilador harmônico forçado amortecido:

$$m \ddot{x} + kx = -m\gamma \dot{x} + F(t)$$

$$\frac{dE}{dt} = -m\gamma \dot{x}^2 + F(t) \dot{x} = -m\gamma \dot{x}^2 + P(t) \quad (1)$$

No regime estacionário:

$$x(t) = A(\omega) \cos[\omega t + \varphi(\omega)]$$

$$\dot{x}(t) = -\omega A(\omega) \sin[\omega t + \varphi(\omega)]$$

$$k = m\omega_0^2$$

$$\ddot{x}(t) = -\omega^2 A(\omega) \cos[\omega t + \varphi(\omega)]$$

$$m\ddot{x} + kx = -m\omega^2 x + \omega_0^2 mx = m(\omega_0^2 - \omega^2)x$$

$$\frac{dE}{dt} = \dot{x}(m\ddot{x} + kx) = m(\omega_0^2 - \omega^2)x\dot{x}$$

$$\frac{dE}{dt} = m(\omega_0^2 - \omega^2)A \cos(\omega t + \varphi) [-A\omega \sin(\omega t + \varphi)]$$

Mas: $\sin[2(\omega t + \varphi)] = 2\sin(\omega t + \varphi)\cos(\omega t + \varphi)$

Potência Instantânea:

$$\frac{dE}{dt} = m\omega A^2 (\omega^2 - \omega_0^2) \frac{1}{2} \sin[2(\omega t + \varphi)] \quad (2)$$

Considerando a média sobre um período:

$$\overline{\frac{dE}{dt}} = m\omega A^2 (\omega^2 - \omega_0^2) \frac{1}{2} \overline{\text{sen}[2(\omega t + \varphi)]}$$
$$= 0$$

$$\overline{\frac{dE}{dt}} = 0 \quad \text{No regime estacionário, em média a energia se conserva}$$

Tomando a média na Eq. (1):

$$\overline{\frac{dE}{dt}} = \overline{-m\gamma \dot{x}^2} + \overline{P(t)} = 0 \quad \Rightarrow$$

$$\overline{P(t)} = \overline{m\gamma\dot{x}^2} = m\gamma A^2 \omega^2 \overline{\text{sen}^2(\omega t + \varphi)}$$

$$= 1/2$$

Mas:

$$A(\omega) = \left(\frac{F_0}{m} \right) \frac{1}{\left[(\omega_0^2 - \omega^2) + \gamma^2 \omega^2 \right]^{1/2}}$$

$$\overline{P(t)} = \left(\frac{\gamma F_0^2 \omega^2}{2m} \right) \frac{1}{\left[(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \gamma^2 \omega^2 \right]} \quad (3)$$

$$\overline{P(\omega)} = \left(\frac{\gamma F_0^2 \omega^2}{2m} \right) \frac{1}{\left[(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \gamma^2 \omega^2 \right]} \quad (3)$$

Em termos de $\alpha = \frac{\omega}{\omega_0}$, eq. (3) se escreve:

$$\overline{P(\omega)} = \left(\frac{\gamma F_0^2}{2m\omega_0^2} \right) \frac{1}{\left[\frac{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + \gamma^2 \omega^2}{\omega_0^2 \omega^2} \right]} = \left(\frac{\gamma F_0^2}{2m\omega_0^2} \right) \frac{1}{\left[\frac{\omega_0^2 (1 - \alpha^2)^2}{\omega^2} + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2} \right]}$$

$$\overline{P(\omega)} = \left(\frac{\gamma F_0^2}{2m\omega_0^2} \right) \frac{1}{\left(\frac{1}{\alpha} - \alpha \right)^2 + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2}} = \left(\frac{\gamma F_0^2}{2m\omega_0^2} \right) \frac{1}{\left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right)^2 + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2}} \quad (4)$$

$$\overline{P(\omega)} = \left(\frac{\gamma F_0^2}{2m\omega_0^2} \right) \frac{1}{\left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right)^2 + \frac{\gamma^2}{\omega_0^2}} \quad (4)$$

Definindo: $Q = \frac{\omega_0}{\gamma}$ (Fator Q do oscilador ou fator de qualidade)

$$\overline{P(\omega)} = \left(\frac{F_0^2}{2mQ\omega_0} \right) \frac{1}{\left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right)^2 + \frac{1}{Q^2}}$$

Valor máximo de $\bar{P} \Rightarrow$ mínimo do denominador

$$\left(\alpha - \frac{1}{\alpha} \right) = 0 \Rightarrow \boxed{\alpha = 1} \Rightarrow \boxed{\omega = \omega_0}$$

$$\boxed{P_{\max} = \frac{F_0^2}{2m\gamma} = \frac{QF_0^2}{2m\omega_0}}$$

Ressonância da Potência média: $\boxed{\omega_R^P = \omega_0}$

Ressonância da Amplitude:

$$\boxed{\omega_R^A = \sqrt{\omega_0^2 - \frac{\gamma^2}{2}}}$$

Para amortecimento fraco $(\gamma \ll \omega_0) = 0 \Rightarrow \boxed{\omega_R^P = \omega_R^A = \omega_0}$

2. (Poli 2006) Um corpo de massa m desliza sobre um plano horizontal sem atrito sujeito a três forças: uma força elástica resultante da ação de uma mola de constante elástica k , uma força devido à resistência viscosa do meio, caracterizada pela constante de resistência viscosa ρ e uma força externa periódica $F(t) = F_0 \cos(\Omega t)$, sendo Ω a frequência externa.

- (a) Escreva a equação diferencial que descreve o movimento do corpo e encontre a sua solução estacionária.
- (b) Considerando que $m = 50 \text{ kg}$, $k = 5000 \text{ N/m}$, $F_0 = 50 \text{ N}$ e $\rho = 500 \text{ kg/s}$, calcule a frequência natural do sistema e o seu fator de qualidade.
- (c) No regime estacionário, usando os valores do item anterior, determine o valor de Ω para o qual a amplitude do movimento é máxima.
- (d) No regime estacionário, usando os valores do item (b), determine o valor da amplitude máxima.

R: (a) $\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{dx}{dt} + \omega_0^2 x = \frac{F_0}{m} \cos(\Omega t)$, $x(t) = A(\Omega) \cos[\Omega t + \Phi(\Omega)]$, $A(\Omega) = \frac{F_0}{m} \frac{1}{\sqrt{(\omega_0^2 - \Omega^2)^2 + \gamma^2 \Omega^2}}$ e $\Phi(\Omega) = -\arctan\left(\frac{\gamma \Omega}{\omega_0^2 - \Omega^2}\right)$, (b) $\omega_0 = 10 \text{ s}^{-1}$ e $Q = 1$, (c) $\Omega_R = 5\sqrt{2} \text{ s}^{-1}$ e (d) $A_{max} = \frac{1}{50\sqrt{3}} \text{ m}$.

3. (Poli 2007) Um corpo de massa 50 g está preso a uma mola de constante $k = 20 \text{ N/m}$ e oscila, inicialmente, livremente. Esse oscilador é posteriormente colocado num meio cujo coeficiente de atrito viscoso é $\rho = 0,9 \text{ kg/s}$. Depois disso o oscilador, ainda no meio viscoso, é excitado por uma força externa $F = F_0 \cos(\Omega t)$, onde $F_0 = 9,0 \text{ N}$ e $\Omega = 20,0 \text{ rad/s}$.

(a) Determine a frequência natural do sistema.

(b) Qual o regime de oscilação do sistema quando imerso no meio viscoso, mas antes de ser excitado pela força externa? Justifique a resposta.

(c) Depois que a força externa é aplicada e que o sistema entrou no regime estacionário, qual o valor da amplitude do movimento?

(d) Qual deveria ser o valor exato da frequência externa de excitação para que a amplitude de oscilação, no regime estacionário, fosse máxima?

R: (a) $\omega_0 = 20 \text{ s}^{-1}$; (b) Regime subcrítico ($\omega_0 > \frac{\gamma}{2}$) ; (c) $A = 0,5 \text{ m}$ e (d) $\Omega_R = \sqrt{238} \text{ s}^{-1}$.

1. Um oscilador não amortecido de massa m e frequência própria ω_0 move-se sob a ação de uma força externa $F = F_0 \text{sen}(\omega t)$, partindo da posição de equilíbrio com velocidade inicial nula. Ache o deslocamento $x(t)$.

R:
$$x(t) = \frac{F_0}{m(\omega_0^2 - \omega^2)} \left[\text{sen}(\omega t) - \frac{\omega}{\omega_0} \text{sen}(\omega_0 t) \right].$$