


PEF2602
Estruturas na Arquitetura 11 - Sistemas Reticulados



Estruturas Hiperestáticas & Não-Linearidade do Comportamento Estrutural

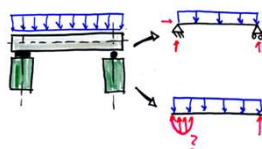
(Aula 7 – 10/10/2016)


Professores
Ruy Marcelo O. Pauletti & Leila Meneghetti Valverdes
2º Semestre 2016

ESTRUTURAS HIPERESTÁTICAS


Denominam-se de estruturas hiperestáticas aquelas estruturas que exigem a consideração das deformações, na determinação de suas reações de apoio e de seu estado interno de tensões.

A rigor, todas as estruturas são hiperestáticas! Mesmo uma viga biapoiada, somente é isostática quando os apoios são considerados como pontuais, o que é uma idealização das condições de apoio reais, as quais envolvem uma distribuição de forças cuja determinação requer o estudo das deformações dos materiais.



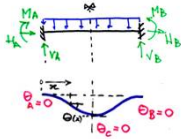


PEF2602 : Estruturas na Arquitetura 11 - Sistemas Reticulados



ESTRUTURAS HIPERESTÁTICAS


No próximo semestre (PEF2603) veremos um método clássico de resolução de vigas hiperestáticas ('método dos esforços').




Viga 3 vezes hiperestática!

3 equações de compatibilidade!

Neste semestre (PEF 2602), limitamo-nos à introdução dos conceitos de hiperestaticidade e ao estabelecimento das equações de compatibilidade, resolvendo alguns problemas simples de treliças e sistemas estaiados!

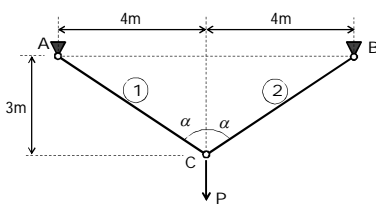


PEF2602 : Estruturas na Arquitetura 11 - Sistemas Reticulados



TRELIÇAS

Seja a treliça composta por duas barras:



Valem as relações:

$\sin \alpha = 4/5 = 0,8$

$\cos \alpha = 3/5 = 0,6$

São dados:


$P = 100kN$

$E = 210GPa$


$s = 2$

$\sigma_e = 600MPa$

* Peça-se determinar os esforços nas barras e o deslocamento do ponto C, sob ação da carga P!



PEF2602 : Estruturas na Arquitetura 11 - Sistemas Reticulados



Regra de Maxwell

- * Cada nó de uma treliça plana fornece duas equações de equilíbrio
- Logo, sendo n o número de nós, tem-se um total de $2n$ equações de equilíbrio;
- * Cada barra treliça fornece um esforço solicitante, inicialmente incógnito
- Logo, sendo b o número de barras tem-se um total de b esforços incógnitos;
- * Cada vínculo externo também fornece uma incógnita!
- Logo, sendo r o número de vínculos, tem-se um total de incógnitas igual $(r+b)$
- * Uma condição necessária (mas não suficiente) para que uma treliça seja isostática, isto é, possa ser resolvida exclusivamente por equações de equilíbrio é que $2n = b+r$
- * Se $b+r > 2n$, existe um excesso de incógnitas, e novas equações devem ser acrescentadas para a resolução do problema – a treliça é hiperestática!
- * Se $b+r < 2n$, existe uma carência de vínculos (internos e externos), e a treliça é hipostática (apresenta movimentos de corpo rígido ou mecanismos!)



PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados



Regra de Maxwell

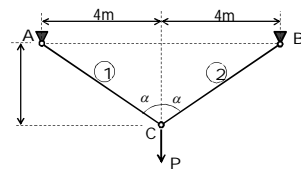
- Reescrevendo e resumindo, tem-se:

Regra de Maxwell
(para treliças planas):

$$2n - b \begin{cases} < r \text{ : hiperestática} \\ = r \text{ : isostática} \\ > r \text{ : hipostática} \end{cases}$$

- Observa-se que a regra de Maxwell apresenta condições necessárias, mas não suficientes, para os casos de treliças isostáticas ou hiperestáticas, pois o arranjo das barras e vínculos pode ser deficiente!

Voltando ao nosso exemplo:



$$\{n = 3; b = 2; r = 4\}$$

∴

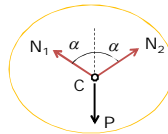
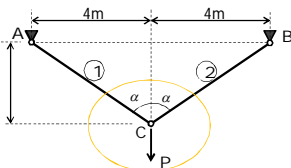
$$2 \cdot 3 - 2 = 4 \Rightarrow \text{Treliça Isostática!}$$



PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados



A resolução da treliça pode ser feita considerando o equilíbrio do nó C:



$$\sum F_x = 0 \quad \therefore (N_2 - N_1) \sin \alpha = 0 \quad \therefore N_1 = N_2 = N$$

$$\sum F_y = 0 \quad \therefore 2N \cos \alpha - P = 0 \quad \therefore N = \frac{P}{2 \cos \alpha} = \frac{100}{2 \cdot (3/5)} \quad \boxed{N = 83,33 \text{ kN}}$$

Note que, por ser um problema isostático, a resolução não depende do material, ou do dimensionamento, ou das deformações da estrutura, apenas das forças!

Note também que o equilíbrio foi determinado considerando a geometria inicial da estrutura, ou seja, desprezando as deformações que o sistema experimental



PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados



Dimensionamento

Recordando: $E = 210 \text{ GPa}$
 $\sigma_e = 600 \text{ MPa}$
 $s = 2$

$$\bar{\sigma} = \frac{\sigma_e}{s} = \frac{600}{2} = 300 \text{ MPa}$$

Critério de Dimensionamento: $\sigma_{\max} \leq \bar{\sigma}$

$$\frac{N_{\max}}{A} = \frac{N}{\left(\frac{\pi \phi^2}{4}\right)} \leq \bar{\sigma}$$

$$\phi \geq \sqrt{\frac{4 \cdot N}{\pi \sigma}} = \sqrt{\frac{4 \cdot 83,33 \times 10^3}{\pi \cdot 300 \times 10^6}} = 0,0188 \text{ m}$$

$$\boxed{\phi_{\min} = 18,8 \text{ mm}}$$



PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados



Deformações

Problema: determinar o deslocamento do ponto C:

1) deformações das barras, admitindo que as mesmas sejam dimensionadas com ϕ_{min} :

Por definição: $\varepsilon = \frac{l - l_0}{l_0} \therefore l = (1 + \varepsilon)l_0$

Lei de Hooke: $\varepsilon = \frac{\sigma}{E} = \frac{300 \times 10^6}{210 \times 10^9} = 1,43 \times 10^{-3} \therefore l = (1 + 1,43 \times 10^{-3}) \cdot 5 = 5,0071m$

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Deformações

Problema: determinar o deslocamento do ponto C:

Deslocamento do ponto C: $\delta = h - h_0 = \sqrt{l^2 - a^2} - h_0$

$\delta = \sqrt{5,0071^2 - 4^2} - 3 = 0,0118m = 1,18cm$

Note que no cálculo acima considerou-se que as forças normais não são afetadas pelas variações geométricas, o que parece razoável, já que os deslocamentos são pequenos em relação às dimensões da estrutural!

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Cálculo aproximado ('Diagrama de Williot')

$\Delta l \approx \delta \cos \alpha$

$\delta = \frac{\Delta l}{\cos \alpha} = \frac{0,0071}{3/5} = 0,0118m = 1,18cm \quad \text{Ok!}$

O Diagrama de Williot é válido para pequenos deslocamentos e rotações!!

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

TRELIÇAS HIPERESTÁTICAS

Acrescentando mais uma barra ao exemplo anterior:

$\begin{cases} < r \therefore \text{hiperestática} \\ = r \therefore \text{isostática} \\ > r \therefore \text{hipostática} \end{cases}$

$2 \cdot 4 - 3 = 5 < 6 \quad 1 \times \text{hiperestática}$

Equilíbrio do nó C:

$\sum F_x = 0 \therefore (N_3 - N_1) \sin \alpha = 0 \therefore N_3 = N_1$

$\sum F_y = 0 \therefore 2N_1 \cos \alpha + N_2 - P = 0 \quad (1)$

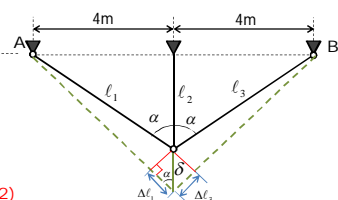
A resolução desta treliça requer uma equação adicional às equações do equilíbrio!

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

TRELIÇAS HIPERESTÁTICAS

Esta equação adicional é dada pela necessária compatibilidade entre as deformações das barras!

Diagrama de Williot:



$$\Delta l_2 = \delta \quad (2)$$

$$\Delta l_1 = \Delta l_3 = \delta \cos \alpha$$

(2 equações de compatibilidade de deslocamentos, sendo que uma reflete a simetria do problema)

TRELIÇAS HIPERESTÁTICAS

Sabendo que: $\Delta l_i = \frac{N_i \ell_i}{E_i A_i} \therefore N_i = \frac{E_i A_i}{\ell_i} \Delta l_i \quad (3)$ (Incorpora a Equação Constitutiva - Lei de Hooke)

Admitindo: $E_i A_i = EA$, constante (barras de mesmo material e mesma seção transversal)

Combinando (3) e (2):

$$\left. \begin{aligned} \Delta l_1 = \frac{N_1 \ell_1}{EA} = (\delta \cos \alpha) \\ \frac{N_1 \ell_1}{EA \cos \alpha} = \delta \\ \Delta l_2 = \frac{N_2 \ell_2}{EA} = \delta \end{aligned} \right\} \delta = \frac{N_1 \ell_1}{EA \cos \alpha} = \frac{N_2 \ell_2}{EA}$$

$$N_1 = \frac{N_2 \ell_2 \cos \alpha}{\ell_1} \quad (4)$$

TRELIÇAS HIPERESTÁTICAS

Substituindo (4) em (1), temos:

$$2 \cdot \frac{N_2 \ell_2}{\ell_1} \cos^2 \alpha + N_2 = P \quad \therefore N_2 = \left(\frac{\ell_1}{\ell_1 + 2\ell_2 \cos^2 \alpha} \right) P \quad (5)$$

Substituindo (5) em (4):

$$N_1 = \left(\frac{\ell_2 \cos \alpha}{\ell_1 + 2\ell_2 \cos^2 \alpha} \right) P$$

Para dos dados do problema : $\left\{ \ell_1 = \ell_3 = 5m ; \ell_2 = 3m ; \cos \alpha = \frac{3}{5} \right\}$

$$N_2 = \left(\frac{5}{5 + 2 \times 3 \times (3/5)^2} \right) P = \frac{125}{179} P = 0,7P$$

$$N_1 = \left(\frac{3 \times (3/5)}{5 + 2 \times 3 \times (3/5)^2} \right) P = \frac{45}{179} P = 0,2514P$$

Verificando com (1): $2 \times \left(\frac{45}{179} P \right) \times \frac{3}{5} + \left(\frac{125}{179} P \right) = P \quad \text{OK!}$

TRELIÇAS HIPERESTÁTICAS

Outra verificação interessante, consiste em considerar o caso particular de três barras iguais atuando em paralelo

Nesse caso $\left\{ \begin{aligned} \alpha = 0 \quad \therefore \cos \alpha = 1 \\ \ell_1 = \ell_2 = \ell_3 = \ell \\ EA = cte \end{aligned} \right.$

E por simetria, $N_1 = N_2 = N_3 = \frac{P}{3}$

De fato, considerando as expressões obtidas anteriormente,

$$N_1 = N_3 = \left(\frac{\ell \times 1}{\ell + 2 \times \ell \times (1)^2} \right) P = \frac{P}{3} \quad N_2 = \left(\frac{\ell}{\ell + 2 \times \ell \times (1)^2} \right) P = \frac{P}{3}$$

OK!

Exercício: Determinar os esforços nas barras da treliça:

$EA = 10^4$

16m
4m
12m 12m

$P = 100kN$

$2n - b < r \therefore$ hiperestática
 $= r \therefore$ isostática
 $> r \therefore$ hipostática
 $2 \cdot 4 - 5 = 3 < 4 \quad 1 \times$ hiper

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Não Linearidade Geométrica

Quando os deslocamentos não puderem ser desprezados, o problema se torna não-linear!

Nota: Esta seção é incluída apenas como ilustração -- não cai em prova!

$l(x) = \frac{1}{2} \sqrt{L^2 + 4x^2}$

$l_0 = \frac{1}{2} \sqrt{L^2 + 4h^2}$

$\cos \alpha(x) = \frac{x}{l(x)}$

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Não Linearidade Geométrica

(1) As forças normais nas barras variam com a geometria:

$N(x) = EA \frac{\Delta l(x)}{l_0} = \frac{EA}{l_0} (\ell(x) - l_0)$

$N(x) = k (\ell(x) - l_0)$

onde $k = \frac{EA}{l_0}$

(2) O equilíbrio vertical do nó C depende do ângulo $\alpha(x)$

$2N(x) \cos \alpha(x) - P = 0 \quad \therefore \quad 2k (\ell(x) - l_0) \frac{x}{\ell(x)} - P = 0$

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Não Linearidade Geométrica

Substituindo valores:

$2k (\ell - l_0) \frac{x}{\ell} - P = 0$

$2k \left(1 - \frac{2l_0}{\sqrt{L^2 + 4x^2}} \right) x - P = 0$

Definindo a resultante das forças internas:

$f(x) = 2k \left(1 - \frac{2l_0}{\sqrt{L^2 + 4x^2}} \right) x$

O equilíbrio é expresso por: $f(x) - P = 0$

PEF2602 : Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados

Para cada valor de P , encontra-se numericamente a configuração de equilíbrio x^* !

'Snap-through'

Trecho de equilíbrio instável!

Para os dados do problema:

$P = 100 \text{ kN} \rightarrow x^* = +3,115 \text{ m}$
 $x_B = -1,602 \text{ m} \rightarrow P(x_B) = 599 \text{ kN} = P_{crit}$
 $x_D = 1,602 \text{ m} \rightarrow P(x_D) = -599 \text{ kN}$

O 'snap-through' é um tipo de instabilidade característica de arcos e cascas abatidas esbeltas, matematicamente conhecido como 'ponto limite'.

Por outro lado, a flambagem, vista anteriormente, é um caso de instabilidade conhecido como 'ponto de bifurcação'.

Região impossível para um cabo

Região impossível para uma treliça

PEF2602: Estruturas na Arquitetura I I - Sistemas Reticulados