

Noções de programação em Matlab

Implementação de Métodos Recursivos

Jefferson Bertolai

Setembro de 2016

- Macroeconomia e heterogeneidade
- Otimização e pontos fixos
- Aprender no contexto
- Métodos clássicos

Operação	Símbolo	Exemplos
$x + y$	+	$2 + 3$
$x - y$	-	$5 - 7$
$x.y$	*	$7 * 8$
$x \div y$	/ ou \	$9/3$ ou $3\backslash 9$
x^y	^	2^3

Descrição	Símbolo	Exemplo	Valor lógico
maior do que	$>$	$2 > 0,5$	1
maior ou igual a	$>=$	$2 >= 2,5$	0
igual a	$==$	$3 == (4 - 1)$	1
diferente de	$\sim=$	$2 * 3 \sim= 6$	0
e	$\&$	$(3 > 1) \& (2 > 2)$	0
disjunção	$ $	$(3 > 1) (1 < 2)$	1
disjunção exclusiva	<i>xor</i>	$\text{xor}((3 > 1), (1 < 2))$	0

Definição e Manipulação de Objetos

```
var = 5    % cria uma variável com o nome 'var'  
          % e valor inicial de '5'
```

```
v = [1 4 2]    % cria o vetor de três elementos a seguir
```

$$v = (1 \ 4 \ 2)$$

```
x = [var v]    % concatena o objetos 'var' e 'v', criando  
          % vetor de 4 elementos a seguir
```

$$x = (5 \ 1 \ 4 \ 2)$$

```
var = var + 2;    % soma 2 à variável var
```

Definição e Manipulação de Objetos

```
y = v';    % transpõe o vetor v, ou seja,
```

$$y = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \\ 2 \end{pmatrix}$$

```
c = 1:2:7;    % cria o vetor a seguir
```

$$c = (1 \ 3 \ 5 \ 7)$$

```
Z = zeros(2,2)    % cria matriz 2x2 de zeros
```

$$Z = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Definição e Manipulação de Objetos

```
O = ones(3)    % cria matriz 3x3 a seguir
```

$$O = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

```
d = [-5,3;2 7];    % cria a matriz a seguir
```

$$d = \begin{pmatrix} -5 & 3 \\ 2 & 7 \end{pmatrix}$$

```
d(:,1)    % retorna primeira coluna de d
```

```
d(2,:)    % retorna segunda linha de d
```

```
d(1,2)    % retorna o elemento da linha 1 da coluna 2
```

Definição e Manipulação de Objetos

```
dd = (-1).*d    % multiplica matriz d (elemento a  
                % elemento) por (-1)
```

$$dd = \begin{pmatrix} 5 & -3 \\ -2 & -7 \end{pmatrix}$$

```
dd.*d    % multiplica as matrizes dd e d, elemento a  
         % elemento
```

```
dd*d     % multiplicação matricial padrão
```

```
z = dd.^d  % para cada (i,j), calcula a matriz com  
           % elemento geral z(i,j) dado por  
           % dd(i,j)^d(i,j)
```


Definição e Manipulação de Objetos

```
eye(n);      % cria matriz identidade de dimensão  $n$  por  $n$ 

plot(x,y)    % constrói e exhibe o gráfico da função  $f$  tal
              % que para todo  $i$  vale  $y(i) = f(x(i))$ 

kron(d,dd);  % produto Kronecker entre  $d$  e  $dd$ .
              % Lembrando que não há restrições sobre as
              % dimensões das matrizes

size(dd);    % retorna as dimensões da matriz  $dd$ 
```

Comando	Função / Constante	Exemplo
sqrt	raiz quadrada	sqrt(2)
pi	$\pi = 3,1416\dots$	-
cos	cosseno	cos(0)
tan	tangente	tan(pi/4)
exp	exponencial	exp(1)
log	logarítmica	log(exp(3))
inf	∞	-
sum	somatória	sum([5,9,1])
prod	produtório	prod([1,3,7])
max	máximo	max([1,4,2])

Script M-files: define uma rotina a ser executada pela Matlab

```
% salvar script como routine.m  
X = [1,2;3,4];  
Y = [2,1;4,3];  
Z = X*Y
```

Execução: invocar comando `routine` na janela de comandos

Function M-files: função definida pelo usuário

```
% salvar m-file como func.m
function [out1 out2] = func(arg1,arg2)
out1 = arg1+arg2;
out2 = arg1*arg2
```

Execução: invocar comando `func(2,3)` na janela de comandos

for: determina que uma rotina seja repetida um número determinado de vezes.
A rotina abaixo resulta em $f = 1 * 2 * 3 * 4 = 24$

```
f = 1;
for n=2:4
    f = f*n;
end
f
```

while: determina que uma rotina seja repetida enquanto uma determinada condição for verdadeira

```
n = 1;    oldsum = -1;    newsum = 0;
while newsum > oldsum
    oldsum = newsum;
    newsum = newsum + n^(-4);
    n = n + 1;
end
newsum
```

Branching (if)

```
function y = absval(x)
if x >= 0
    y = x;
else
    y = -x;
end
```

```
function y = signum(x)
if x > 0
    y = 1;
elseif x==0
    y = 0;
else
    y = -1;
end
```

Comando	Descrição
Ctrl + c	interrompe procedimento
;	impede exibição do output do comando
%	insere comentário
Ctrl + r	transforma comando em comentário
Ctrl + t	transforma comentário em comando
whos	exibe objetos atualmente definidos
F5	salva e executa script
F9	executa seleção
eye(n)	cria matriz identidade com dimensões nxn
clear x	deleta objeto x
clear all	deleta todos os objetos

Método de Discretização

Algoritmo

Considere $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $B \subseteq \mathbb{R}$ e $f : A \rightarrow B$ uma função

- Seja X uma aproximação finita de A , ou seja,

$$X \subset A, \text{ tal que } |X| < \infty$$

- Seja $Y = f(X)$, ou seja,

$$Y = \{y \in B : y = f(x) \text{ para algum } x \in X\}$$

Observe que

- $|Y| < \infty \Rightarrow \arg \max\{f(x); x \in X\} \neq \emptyset$
- $|X| \rightarrow \infty \Rightarrow \arg \max\{f(x); x \in X\} \rightarrow \arg \max\{f(x); x \in A\}$

Método de Discretização

Exemplo 1

Considere a função $u : [0, 100] \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $u(x) = 10\sqrt{x} - x$.

- $X = \{0, 10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100\}$
- $Y = \{0, 21.6, 24.7, 24.8, 23.2, 20.7, 17.4, 13.7, 9.4, 4.9, 0\}$
- $v = \max\{u(x); x \in X\} = 24.8$
- $g = \arg \max\{u(x); x \in X\} = 30$

Método de Discretização

Exemplo 2

Considere a função $u : [0, 100] \rightarrow \mathbb{R}$ definida por $u_\theta(x) = \theta\sqrt{x} - x$.

- grid: $X = \{0, 10, 20, 30, 40, 50, 60, 70, 80, 90, 100\}$

Há 2 tipos de indivíduos, $\theta_L = 10$ e $\theta_H = 14$

$Y_L = \{0, 21.6, 24.7, 24.8, 23.2, 20.7, 17.4, 13.7, 9.4, 4.9, 0\}$

$Y_H = \{0, 34.2, 42.6, 46.7, 48.5, 49.0, 48.4, 47.1, 45.2, 42.8, 40\}$

Solução:

- **função valor:** $[v(10), v(14)] = [24.8, 49.0]$
- **função política:** $[g(10), g(14)] = [30, 50]$

Vantagem:

garantia de máximo global

Desvantagem: *curse of dimensionality*

- busca global pode ser muito custosa
- neste caso é preferível usar um método local (otimização contínua).

Considere que há N indivíduos, os quais vivem 2 períodos.

- Modelo de gerações sobrepostas (OLG model).
- utilidade instantânea do consumo: $u(c) = 10\sqrt{c}$
- utilidade total: $U(c_1, c_2) = u(c_1) + \beta[u(c_2) + w']$
- indivíduos nascem com riqueza $w_1 \in [0, 100]$.
- restrições $c_1 + w_2 \leq w_1$ e $c_2 + w'_1 \leq w_2$.

Problema no segundo período:

$$v_2(w_2) = \max_{[0, w_2]} \{u(w_2 - w'_1) + w'_1\}$$

Problema no primeiro período:

$$v_1(w) = \max_{[0, w_1]} \{u(w_1 - w_2) + \beta v_2(w_2)\}$$

Problema no segundo período:

$$v_2(w_2) = \max_{[0, w_2]} \{u(w_2 - w'_1) + w'_1\}$$

- grid: $X = \{i \in \mathbb{Z} : 0 \leq i \leq 100\}$
- para cada $x_j \in X$, calcule $v_2(x_j)$ e $g_2(x_j)$ usando discretização.
- g_2 : escolha de herança para cada nível de riqueza na velhice.

Problema no primeiro período:

$$v_1(w_1) = \max_{[0, w_1]} \{u(w_1 - w_2) + \beta v_2(w_2)\}$$

- usando $v_2(\cdot)$ calculado e o método de discretização,
- calcule $v_1(x_j)$ e $g_1(x_j)$ para cada $x_j \in X$
- g_1 : escolha de poupança para a velhice.

Método de Discretização e Dinâmica

Exemplo 3 - Comportamento individual:

- jovem com riqueza w_1 , poupa para a velhice $w'_2 = g_1(w_1)$.
- velho com riqueza w_2 , escolhe deixar herança $w'_1 = g_2(w_2)$.
- próxima geração escolherá de acordo com (g_1, g_2) .

- Distribuição inicial de riqueza e idade é $p_0(\cdot)$ dada por

$$p_0(i, j) = \begin{cases} .5 & \text{se } i \in \{1, 2\} \text{ e } j \in \{w_1, w_2\} \\ 0 & \text{caso contrário} \end{cases}$$

- 1/2 da população é velha e 1/2 é jovem
- os jovens possuem riqueza w_1
- os velhos possuem riqueza w_2

Método de Discretização e Dinâmica

Exemplo 3 - Comportamento agregado:

- Note que a distribuição de gerações (idade) é $p_0^g(\cdot)$ tal que

$$p_0^g(i) = \sum_{j \in \mathbb{X}} p_0(i, j) = p_0(i, w_i) = \frac{1}{2} \quad , \text{ para todo } i \in \{1, 2\}$$

- Idade média da população: $E(i) = \sum_{i=1}^2 i \cdot p_0^g(i)$
- Note que a distribuição de riqueza é $p_0^r(\cdot)$ tal que

$$p_0^r(j) = \sum_{i=1}^2 p_0(i, j) = p_0(1, j) + p_0(2, j) \quad , \text{ para todo } j \in \mathbb{X}$$

- Riqueza (capital) média (total) da economia:

$$k_0 = E(j) = \sum_{j \in \mathbb{X}} j \cdot p_0^r(j)$$

- PIB da economia:

$$y_0 = F(k_0, 1) = F \left(\sum_{j \in \mathbb{X}} j \cdot p_0^r(j), 1 \right)$$

Método de Discretização e Dinâmica

Exemplo 3 - Comportamento agregado:

- Quantos velhos haverá amanhã? Qual será a riqueza deles?
 - $w'_2 = g_1(\bar{w}_1)$
- Quantos jovens haverá amanhã? Qual será a riqueza individual deles?
 - $w'_1 = g_2(\bar{w}_2)$
- Qual será a distribuição de riqueza e idade amanhã, $p_1(\cdot)$?

$$p_1(i, j) = \begin{cases} .5 & \text{se } i \in \{1, 2\} \text{ e } j \in \{w'_1, w'_2\} \\ 0 & \text{caso contrário} \end{cases}$$

- 1/2 da população é velha e 1/2 é jovem
- os jovens possuem riqueza w'_1 e os velhos possuem riqueza w'_2

Método de Discretização e Dinâmica

Exemplo 3 - Comportamento agregado:

- a distribuição de gerações (idade) será $p_1^g(\cdot)$ tal que

$$p_1^g(i) = \sum_{j \in \mathbb{X}} p_1(i, j) = p_1(i, w'_i) = \frac{1}{2} \quad , \text{ para todo } i \in \{1, 2\}$$

- a distribuição de riqueza será $p_1^r(\cdot)$ tal que

$$p_1^r(j) = \sum_{i=1}^2 p_1(i, j) = p_1(1, j) + p_1(2, j) \quad , \text{ para todo } j \in \mathbb{X}$$

- Riqueza (capital) média (total) da economia:

$$k_1 = E(j) = \sum_{j \in \mathbb{X}} j \cdot p_1^r(j)$$

- PIB da economia:

$$y_1 = F(k_1, 1) = F \left(\sum_{j \in \mathbb{X}} j \cdot p_1^r(j), 1 \right)$$

Question

- Como $p_0(\cdot)$ e $p_1(\cdot)$ são relacionadas?

$$\begin{aligned} p_1(i+1, j) &= \sum_{k=0}^{100} p_0(i, k) I([g(i, k) = j]) \\ &= \left(I_{[g(i,0)=0]} \quad \cdots \quad I_{[g(i,100)=0]} \right) \begin{bmatrix} p_0(i, 0) \\ \vdots \\ p_0(i, 100) \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (1)$$

em que

$$I([g(i, k) = j]) = \begin{cases} 1 & \text{se } g(i, k) = j \\ 0 & \text{caso contrário.} \end{cases}$$

Question

- Como $p_0(\cdot)$ e $p_1(\cdot)$ são relacionadas?

$$P_1 = M * P_0$$

em que $P_i = [p_i(1, 0) \quad \cdots \quad p_i(1, 100) \quad p_i(2, 0) \quad \cdots \quad p_i(2, 100)]'$ e

$$M = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & I_{[g(2,0)=0]} & \cdots & I_{[g(2,100)=0]} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & I_{[g(2,0)=100]} & \cdots & I_{[g(2,100)=100]} \\ I_{[g(1,0)=0]} & \cdots & I_{[g(1,100)=0]} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ I_{[g(1,0)=100]} & \cdots & I_{[g(1,100)=100]} & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

- A matriz M descreve a transição (de pessoas entre estados) da economia.
- Lei de movimento da economia: invariante a t

Método de Discretização e Dinâmica

Exemplo 3 - Comportamento agregado:

Question

- Como $p_t(\cdot)$ e $p_{t+1}(\cdot)$ são relacionadas?

$$P_{t+1} = M * P_t$$

em que $P_i = [p_i(1,0) \quad \cdots \quad p_i(1,100) \quad p_i(2,0) \quad \cdots \quad p_i(2,100)]'$ e

$$M = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 & I_{[g(2,0)=0]} & \cdots & I_{[g(2,100)=0]} \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & I_{[g(2,0)=100]} & \cdots & I_{[g(2,100)=100]} \\ I_{[g(1,0)=0]} & \cdots & I_{[g(1,100)=0]} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ I_{[g(1,0)=100]} & \cdots & I_{[g(1,100)=100]} & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

Question

Qual será a dinâmica da economia?

- P_0 é condição (distribuição) inicial dada
- $P_1 = MP_0$
- $P_2 = MP_1 = M(MP_0) = M^2P_0$
- $P_3 = MP_2 = M(M^2P_0) = M^3P_0$
- \vdots
- $P_{t+1} = MP_t = M^tP_0$

Question

Existe uma distribuição limite?

A sequência de distribuições converge para uma distribuição estacionária?

- *se existe $P = \lim_{t \rightarrow \infty} P_t$, deve valer $P_{t+1} = P_t = P$ e, portanto,*

$$P = MP \quad \Leftrightarrow \quad P(1 - M) = 0$$

Modelo Clássico de Crescimento

Problema do Planejador

$$\max_{\{c_t, k_{t+1}\}_{t=0}^{\infty}} \left\{ \sum_{t=0}^{\infty} \beta^t u(c_t) \right\}$$

restrito ao conjunto definido por

$$\begin{aligned} c_t \geq 0, k_{t+1} \geq 0 & \quad , \quad \forall t \geq 0 \\ c_t + k_{t+1} \leq F(k_t, 1) + (1 - \delta)k_t & \quad , \quad \forall t \geq 0 \\ k_0 & \text{ dado} \end{aligned}$$

- Suponha $f(k) = F(k, 1) + (1 - \delta)k$

Reescrevendo o problema

$$\max_{\{k_{t+1}\}_{t=0}^{\infty}} \left\{ \sum_{t=0}^{\infty} \beta^t u(f(k_t) - k_{t+1}) \right\}$$

restrito ao conjunto definido por

$$k_{t+1} \in \Gamma(k_t) = [0, f(k_t)] \quad , \quad \forall t \geq 0$$

k_0 dado

Reescrevendo o problema

$$v(k) = \max_{k' \in \Gamma(k)} \{u(f(k) - k') + \beta v(k')\}$$

em que $\Gamma(k) = [0, f(k)]$

Mercados Incompletos

Descrição da Economia (Huggett, 1993) e (Ljungqvist and Sargent, 2004)

- tempo discreto e horizonte infinito
- economia de trocas puras (não há produção)
- contínuo de indivíduos (massa 1)
- $e_i \in E := \{e_l, e_h\}$: dotação do agente
- transição markoviana *iid*:

$$\pi(e'|e) = \Pr(e_{t+1} = e' | e_t = e) > 0$$

- preferências representáveis por

$$E \left[\sum_{t=0}^{\infty} \beta^t u(c_t) \right] \quad \beta \in (0, 1)$$

$$u(c_t) = \frac{c_t^{1-\sigma}}{1-\sigma} \quad \sigma > 1$$

Mercados Incompletos

Descrição da Economia (Huggett, 1993) e (Ljungqvist and Sargent, 2004)

- há somente um ativo:
 - vendido ao preço q e paga uma unidade em $t + 1$
 - restrição orçamentária

$$c + a'q \leq a + e$$

- restrição de endividamento: $a \geq \underline{a}$
- $x = (a, e) \in X$: estado do indivíduo
 - $X = A \times E$: espaço estado
 - $A = [\underline{a}, \infty)$
 - $E = \{e_l, e_h\}$ com $e_h > e_l$

Como no ótimo $c = a + e - qa'$, então a equação funcional é

$$V(x; q) = \max_{a' \in \Gamma(x; q)} \left\{ u(a + e - a'q) + \beta \sum_{e'} \pi(e'|e) V(x'; q) \right\}$$

em que $\Gamma(x; q) = \left[\underline{a}, \frac{a+e}{q} \right]$

- Seja $g : X \rightarrow A$ a função política correspondente

$\lambda_t(a, e)$: qtde de pessoas com riqueza a e dotação e no período t

Lei de movimento da distribuição:

$$\lambda_{t+1}(a', e') = \sum_a \sum_e \lambda_t(a, e) \pi(e'|e) I(a', a, e)$$

em que $I(a', a, e) = 1$ se $g(a, e) = a'$ e nula cc.

- Usando a notação $x = (a, e)$,

$$\lambda_{t+1}(x') = \sum_x \lambda_t(x) \pi(e'|e) I(a', x)$$

- seja \bar{x} o vetor de estados dado por

$$[(e_L, a_1), \dots, (e_L, a_n), (e_H, a_1), \dots, (e_H, a_n)]$$

- então a Lei de movimento da distribuição torna-se

$$\lambda'(\bar{x}) = \lambda(\bar{x})M$$

em que $M_{ij} = \pi(e'|e)I(a', x)$ se $x_i = (a, e)$ e $x_j = (a', e')$

- uma distribuição $\bar{\lambda}$ é dita estacionária se

$$\bar{\lambda}(\bar{x}) = \bar{\lambda}(\bar{x})M$$

Definition

Dado \underline{a} , um equilíbrio estacionário é um preço q , uma função política $g(a, e)$ e uma distribuição estacionária $\lambda(a, e)$ tais que

- $g(a, e)$ resolve o problema do indivíduo (a, e)
- λ é induzida por π e $g(a, e)$ (via M)
- oferta e demanda se igualam no mercado de crédito

$$G(q) = \sum_x \lambda(x)g(x) = 0$$

Mercados Incompletos

Algoritmo:

- (i) fixe um preço $q > 0$
- (ii) calcule $v(x)$ e $g(x)$ que resolvem o problema do indivíduo
- (iii) calcule M usando π e $g(x)$ e encontre a distribuição invariante λ
- (iv) calcule o excesso de oferta de crédito $G(q)$
 - se $G(q) < 0$, há excesso de demanda:

$$q = \alpha q \quad \alpha < 1$$

e retorne ao passo (ii) usando novo preço

- se $G(q) > 0$, há excesso de oferta:

$$q = \alpha q \quad \alpha > 1$$

e retorne ao passo (ii) usando novo preço

- se $G(q) = 0$, o mercado está em equilíbrio: q é o preço de equilíbrio

- Permite encontrar $x \in \mathbb{R}$ tal que $f(x) = 0$.

Theorem

Seja $A \subseteq \mathbb{R}$. Se $f : A \rightarrow \mathbb{R}$ é contínua e existem $\underline{x} \in A$ e $\bar{x} \in A$ tais que:

- $\underline{x} < \bar{x}$
- $f(\underline{x})f(\bar{x}) < 0$

então $\exists \tilde{x} \in (\underline{x}, \bar{x})$ tal que $f(\tilde{x}) = 0$.

Adicionalmente, se

- $f'(x) < 0$, para todo $x \in A$,

então tal solução é única.

Remark

esta técnica pode ser utilizada para maximização, pois no ótimo interior

$$f(\tilde{x}) \equiv \frac{\partial F(\tilde{x})}{\partial x} = 0$$

em que $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ é a função a ser maximizada.

Algoritmo:

(i) Encontre \underline{x} e \bar{x} tais que $f(\underline{x})f(\bar{x}) < 0$.

Obs.: sabe-se que $\tilde{x} \in (\underline{x}, \bar{x})$

(ii) Defina $x_m = \frac{\bar{x} + \underline{x}}{2}$

(iii) Calcule $f(x_m)$

- se $f(x_m) < 0$, faça $\bar{x} = x_m$
- se $f(x_m) > 0$, faça $\underline{x} = x_m$

(iv) Defina $x'_m = \frac{\bar{x} + \underline{x}}{2}$

(v) Calcule $\delta_x = |x'_m - x_m|$ e $\delta_f = |f(x'_m)|$ e defina $\delta \equiv \max\{\delta_x, \delta_f\}$

- se $\delta > 0$ retorne ao passo (iii).
- se $\delta = 0$, então x_m é a solução

Permite encontrar $x \in \mathbb{R}$ tal que $f(x) = 0$.

- sejam A e B subconjuntos de \mathbb{R} e $f : A \rightarrow B$ diferenciável.

Usando expansão de Taylor tem-se

$$f(x) \approx f(x_0) + f'(x_0)[x - x_0]$$

Remark

Uma estimativa de x tal que $f(x) = 0$ é \bar{x} tal que

$$f(x_0) + f'(x_0)[\bar{x} - x_0] = 0$$

e portanto

$$\bar{x} = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$$

Algoritmo:

(i) Defina $i = 0$ e escolha $\alpha \in \mathbb{R}$. Faça $x_i = \alpha$

(ii) Estime x_{i+1} segundo

$$x_{i+1} = x_i - \frac{f(x_i)}{f'(x_i)}$$

(iii) Calcule $\delta_x = |x_{i+1} - x_i|$ e $\delta_f = |f(x_{i+1})|$ e defina $\delta \equiv \max\{\delta_x, \delta_f\}$

- se $\delta > 0$, faça $i = i + 1$ e retorne ao passo (ii)
- se $\delta = 0$, então x_i é a solução