

# Circuitos de Primeira Ordem

Magno T. M. Silva e Flávio R. M. Pavan, 2015

## 1 Introdução

Em geral, um circuito de primeira ordem tem um único elemento armazenador de energia (um capacitor ou um indutor)<sup>1</sup> e é descrito por uma equação diferencial de primeira ordem, ordinária, linear e a coeficientes constantes<sup>2</sup>. Considere, por exemplo, o circuito  $R, L$  série alimentado por um gerador ideal de tensão e com condição inicial  $i(t_0) = i_0$ , como mostrado na Figura 1.

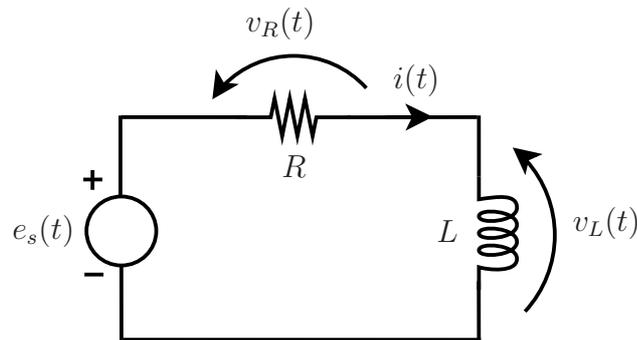


Figura 1: Circuito  $R, L$  série alimentado por um gerador ideal de tensão.

Escrevendo a segunda lei de Kirchhoff para esse circuito, obtemos

$$v_L(t) + v_R(t) = e_s(t).$$

Usando as relações constitutivas do indutor e do resistor (lei de Ohm), chega-se a

$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) = e_s(t). \quad (1)$$

Dividindo essa equação por  $L$ , obtemos

$$\frac{di(t)}{dt} + \frac{R}{L}i(t) = \frac{1}{L}e_s(t). \quad (2)$$

Dessa forma, o circuito da Figura 1 é descrito pela equação diferencial acima e a corrente  $i(t)$  é a função incógnita. Essa equação diferencial é:

---

<sup>1</sup>Pode haver circuitos de primeira ordem com mais de um elemento armazenador de energia. Por exemplo, um circuito que contém dois capacitores em paralelo é equivalente a um circuito com um único capacitor. Há outros casos que são chamados de circuitos redutíveis, como veremos no curso de *Circuitos II*.

<sup>2</sup>Nem todos os circuitos de primeira ordem são descritos por uma equação diferencial desse tipo. No entanto, vamos considerar aqui apenas circuitos elétricos lineares com parâmetros ( $R, L, C$ ) constantes e sendo  $t$  é a única variável independente.

1. **de primeira ordem**, pois aparece no máximo a primeira derivada da função incógnita;
2. **ordinária**, pois não há derivadas parciais (derivamos apenas com relação ao tempo, que é a única variável independente);
3. **linear**, pois não há funções não lineares da incógnita e/ou de suas derivadas; e
4. **a coeficientes constantes**, pois consideramos que o resistor e o indutor não variam no tempo.

A seguir, vamos resolver uma equação diferencial desse tipo para então voltarmos a esse circuito. Porém, antes disso, faça o exercício abaixo.

### Exercício 1 – Circuito $R, C$ paralelo

Considere o circuito  $R, C$  paralelo alimentado por um gerador ideal de corrente e com condição inicial  $v(t_0) = v_0$ , como mostrado na Figura 2. Verifique que esse circuito pode ser escrito pela equação diferencial

$$\frac{dv(t)}{dt} + \frac{1}{RC}v(t) = \frac{1}{C}i_s(t). \quad (3)$$

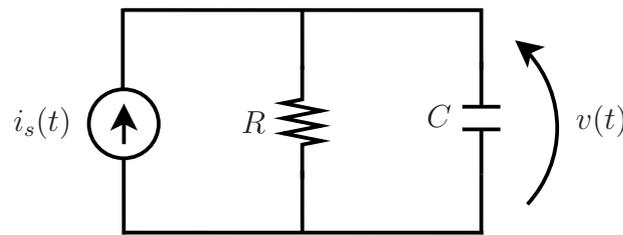


Figura 2: Circuito  $R, C$  paralelo alimentado por um gerador ideal de corrente.

## 2 Resolvendo uma equação diferencial de 1ª ordem

Considere a equação diferencial do tipo

$$\dot{x}(t) + \frac{1}{\tau}x(t) = f(t) \quad (4)$$

com condição inicial  $x(t_0) = x_0$ , em que  $\dot{x}(t) = \frac{dx(t)}{dt}$ ,  $x(t)$  é a função incógnita,  $\tau$  é uma constante real diferente de zero e  $f(t)$  é uma função dada<sup>3</sup>. Como será visto nos cursos de *Cálculo*, a solução geral dessa equação para  $t \geq t_0$  é dada por

$$x(t) = x_h(t) + x_p(t), \quad (5)$$

em que  $x_h(t)$  é a solução geral da equação homogênea

$$\dot{x}(t) + \frac{1}{\tau}x(t) = 0$$

e  $x_p(t)$  é uma solução particular da equação completa (4). A seguir, vamos obter  $x_h(t)$  e  $x_p(t)$ .

<sup>3</sup>Em *Circuitos Elétricos*,  $f(t)$  é uma função da excitação ou entrada da rede.

## 2.1 Solução da equação homogênea

Vamos primeiramente resolver a equação homogênea

$$\dot{x}_h(t) = -\frac{1}{\tau}x_h(t), \quad (6)$$

Note que a função incógnita  $x_h(t)$ , solução da Equação (6), deve ter derivada proporcional à ela própria. Dada essa observação e descartando a solução trivial  $x_h(t) = 0$ , cabe uma pergunta: “que função não nula tem derivada proporcional a ela própria?” Uma possível candidata é a função exponencial. Portanto, vamos considerar que a solução de (6) é dada por

$$x_h(t) = Ae^{p(t-t_0)}, \quad (7)$$

cuja derivada vale

$$\dot{x}_h(t) = Ape^{p(t-t_0)}, \quad (8)$$

em que  $A$  e  $p$  são constantes. Substituindo (8) e (7) em (6), chega-se a

$$\underbrace{Ae^{p(t-t_0)}}_{\neq 0} \left( p + \frac{1}{\tau} \right) = 0 \Rightarrow p = -\frac{1}{\tau}.$$

Portanto, a solução não trivial da equação diferencial (6) é dada por

$$\boxed{x_h(t) = Ae^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}}}. \quad (9)$$

Note que a constante  $\tau$  que aparece dividindo  $x(t)$  na equação completa (4) aparece na solução da equação homogênea dividindo  $-(t-t_0)$  no argumento da exponencial. Essa constante desempenha um papel importante na solução. Para  $\tau > 0$ , quanto maior o valor de  $\tau$ , mais lentamente a solução da equação homogênea  $x_h(t)$  se aproxima de zero. É possível notar por análise dimensional que  $\tau$  deve ter unidade de tempo e por isso é chamada de **constante de tempo**. Por exemplo, a constante de tempo do circuito  $R, L$  da Figura 1 vale

$$\tau = \frac{L}{R},$$

enquanto a constante de tempo do circuito  $R, C$  da Figura 2 vale

$$\tau = RC.$$

A constante  $A$  será determinada posteriormente. Como veremos, essa constante depende da solução particular da equação completa (4) e também da condição inicial  $x(t_0) = x_0$ .

## 2.2 Solução particular da equação completa

Substituindo (9) em (5), a solução da equação completa (4) se reduz a

$$x(t) = Ae^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}} + x_p(t). \quad (10)$$

Ainda precisamos de uma solução particular  $x_p(t)$  da equação geral. Note que a solução da equação homogênea, parcela  $Ae^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}}$  em (10), corresponde a uma resposta transitória que desaparece (tende a zero) para  $\tau > 0$  e  $t \rightarrow \infty$ . Dessa forma, calculando o limite para  $t \rightarrow \infty$  em ambos os lados de (10), obtemos

$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \underbrace{\lim_{t \rightarrow \infty} Ae^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}}}_{=0} + \lim_{t \rightarrow \infty} x_p(t). \quad (11)$$

Em outras palavras,

uma solução particular da equação completa (4) é dada pela resposta permanente de  $x(t)$ , ou seja, a expressão de  $x(t)$  quando  $t \rightarrow \infty$ .

### Exemplo 1 – Resposta do circuito $R, L$ ao degrau

No circuito da Figura 1, considere que a excitação seja dada por

$$e_s(t) = EH(t - t_0)$$

e que a corrente inicial do indutor valha  $i(t_0) = i_0$ . Sabemos que para essa excitação, o indutor irá se comportar como um curto-circuito em regime ( $t \rightarrow \infty$ ) e portanto

$$i(t)|_{t \rightarrow \infty} = \frac{E}{R} = i_p(t).$$

Neste caso, a solução particular da equação geral é constante e é fácil verificar que ela satisfaz (2) para  $t \geq t_0$ . Assim, a expressão da corrente do indutor do circuito da Figura 1 é dada por

$$i(t) = i_h(t) + i_p(t) = Ae^{-\frac{(t-t_0)}{\tau}} + \frac{E}{R}, \quad t \geq t_0. \quad (12)$$

Como vimos, a constante de tempo desse circuito vale  $\tau = L/R$ . Para completar a resposta, ainda precisamos calcular a constante  $A$ . Para isso, vamos impor a condição inicial  $i(t_0) = i_0$ , ou seja,

$$i(t_0) = i_0 = A + \frac{E}{R} \Rightarrow A = \left(i_0 - \frac{E}{R}\right).$$

Cabe observar que a  $A$  depende da condição inicial e da excitação. Substituindo  $A$  em (12), chegamos a

$$i(t) = \left(i_0 - \frac{E}{R}\right) e^{-\frac{(t-t_0)}{L/R}} + \frac{E}{R}, \quad t \geq t_0. \quad (13)$$

Como discutimos anteriormente, a parcela que corresponde à solução da equação homogênea desaparece com o passar do tempo e por isso é chamada de **resposta transitória**, enquanto a parcela que corresponde à solução particular da equação completa é a **resposta permanente**. Note que calculando  $i(t)$  em  $t = t_0$ , obtemos a condição inicial  $i(t_0) = i_0$  e calculando o limite dessa expressão para  $t \rightarrow \infty$ , chega-se a  $i(\infty) = E/R$ , que é a resposta em regime permanente.

Além disso, se  $e_s(t) = 0$ , dizemos que o circuito está **livre** e a resposta se reduz a

$$i_{\text{livre}}(t) = i_0 e^{-\frac{(t-t_0)}{L/R}}, \quad t \geq t_0,$$

que é chamada de **resposta livre** e ocorre devido apenas às condições iniciais. Em contrapartida, se  $i_0 = 0$  e  $e_s(t) = EH(t - t_0)$ , a resposta se reduz a

$$i_{\text{forçada}}(t) = \frac{E}{R} \left( 1 - e^{-\frac{(t-t_0)}{L/R}} \right), \quad t \geq t_0.$$

que é chamada de **resposta forçada** e ocorre devido apenas à função de excitação. Os gráficos dessas respostas estão mostrados na Figura 3 para  $t_0 = 0$ ,  $i_0 = 2$  A,  $L = 1$  H,  $R = 2 \Omega$  e  $e_s(t) = 12H(t)$  (V, s).

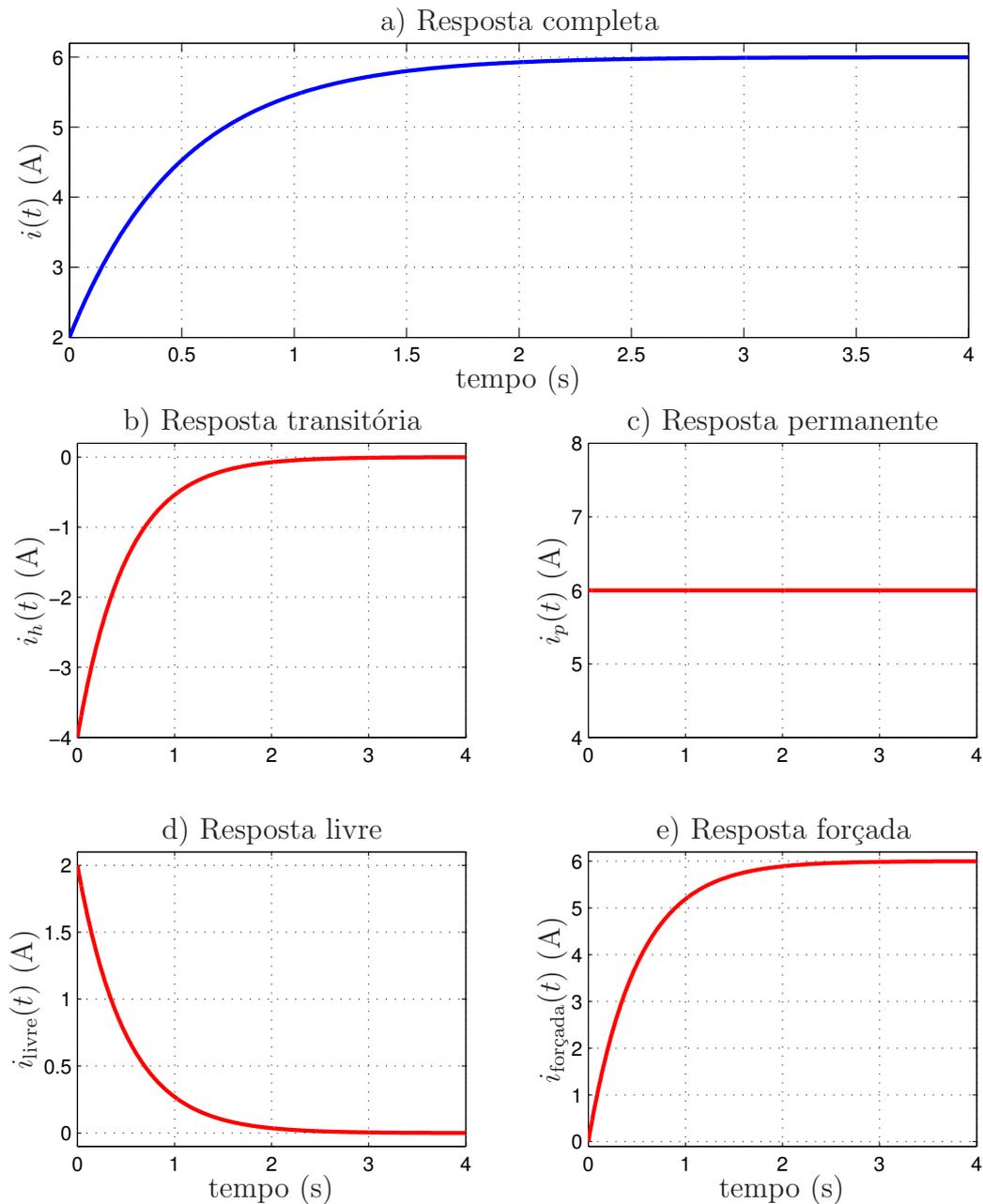


Figura 3: Respostas do circuito da Figura 1, considerando  $t_0 = 0$ ,  $i_0 = 2$  A,  $L = 1$  H,  $R = 2 \Omega$ ,  $e_s(t) = 12H(t)$ , (V, s).

Usando o princípio da superposição, podemos verificar que

$$i(t) = i_{\text{transitória}}(t) + i_{\text{permanente}}(t)$$

e

$$i(t) = i_{\text{livre}}(t) + i_{\text{forçada}}(t).$$

### Exercício 2 – Resposta do circuito $R, C$ ao degrau

Considere o circuito  $R, C$  paralelo da Figura 2 com excitação  $i_s(t) = IH(t - t_0)$  e condição inicial  $v(t_0) = v_0$ . Verifique que a expressão da tensão do capacitor para  $t \geq t_0$  é dada por

$$v(t) = (v_0 - RI) e^{-\frac{(t-t_0)}{RC}} + RI, \quad t \geq t_0. \quad (14)$$

Obtenha as expressões das respostas transitória, permanente, livre e forçada para esse circuito e faça gráficos dessas respostas para  $t_0 = 0$ ,  $v_0 = 8$  V,  $C = 0,5$  F,  $R = 2$   $\Omega$ ,  $i_s(t) = 2H(t)$  (A, s).

### Exemplo 2 – Resposta do circuito $R, C$ à excitação senoidal

Considere o circuito  $R, C$  paralelo da Figura 2 com excitação  $i_s(t) = 2 \cos(2t + 125,54^\circ)H(t)$ , (A, s) e condição inicial  $v(0) = 8$  V. Adote  $C = 0,5$  F e  $R = 6$   $\Omega$  e determine a resposta completa neste caso.

Substituindo os dados na equação diferencial (3), chega-se a

$$\frac{dv(t)}{dt} + \frac{1}{3}v(t) = 4 \cos(2t + 125,54^\circ). \quad (15)$$

Para resolver essa equação, vamos obter inicialmente uma solução particular. Como a excitação é senoidal e o circuito é linear, sabemos que em regime permanente a tensão do capacitor também será senoidal com  $\omega = 2$  rad/s. Para obter  $v_p(t)$ , podemos usar fasores. A impedância desse circuito é dada por (verifique!)

$$Z(j\omega) = \frac{R}{1 + j\omega RC} \Rightarrow Z(j2) = \frac{6}{1 + j6} = 0,1622 - j0,9730 = 0,9864e^{-j80,54^\circ} \Omega.$$

O fasor da tensão do capacitor vale

$$\widehat{V}_p = Z(j2) \cdot \widehat{I}_s = 0,9864e^{-j80,54^\circ} \cdot 2e^{j125,54^\circ} = 1,9728e^{j45^\circ} \text{ V}$$

e conseqüentemente a expressão de sua resposta permanente é

$$v_p(t) = 1,9728 \cos(2t + 45^\circ), \quad (\text{V, s}). \quad (16)$$

Substituindo  $v_p(t)$  em (15), chega-se a

$$-2 \cdot 1,9728 \sin(2t + 45^\circ) + \frac{1}{3}1,9728 \cos(2t + 45^\circ) = 4 \cos(2t + 125,54^\circ),$$

ou ainda,

$$3,9456 \cos(2t + 135^\circ) + 0,6576 \cos(2t + 45^\circ) = 4 \cos(2t + 125,54^\circ).$$

Essa igualdade pode ser verificada facilmente usando fasores, o que mostra que a tensão do capacitor em regime permanente senoidal dada por (16) satisfaz (15), sendo uma solução particular dessa equação diferencial.

Uma vez encontrada a solução particular e lembrando que a constante de tempo do circuito  $R, C$  vale  $\tau = RC = 3$  s, podemos obter a solução completa dada por

$$v(t) = v_h(t) + v_p(t) = Ae^{-t/3} + 1,9728 \cos(2t + 45^\circ), \quad t \geq 0. \quad (17)$$

Ainda precisamos descobrir o valor de  $A$  e para isso, vamos impor a condição inicial  $v(0) = 8$  V, ou seja,

$$v(0) = 8 = A + 1,9728 \cos(2 \cdot 0 + 45^\circ) \Rightarrow A = 8 - 1,9728 \cos(45^\circ) = 6,6050 \text{ V}. \quad (18)$$

Assim, a expressão da tensão do capacitor para  $t \geq 0$  vale

$$\boxed{v(t) = 6,6050 e^{-t/3} + 1,9728 \cos(2t + 45^\circ), \quad (\text{V, s}).} \quad (19)$$

Essa expressão é composta de dois termos: resposta transitória e resposta permanente. A resposta livre será dada por

$$v_{\text{livre}}(t) = v_0 e^{-t/\tau} = 8 e^{-t/3}.$$

e a resposta forçada por

$$v_{\text{forçada}}(t) = v(t) - v_{\text{livre}}(t) = \underbrace{-1,3950}_{=6,6050-8} e^{-t/3} + 1,9728 \cos(2t + 45^\circ).$$

Os gráficos dessas respostas estão mostrados na Figura 4.

### Exercício 3 – Resposta do circuito $R, L$ à excitação senoidal

Considere o circuito  $R, L$  série da Figura 1 com excitação  $e_s(t) = 10 \cos(5t + 30^\circ)H(t)$ , (V, s) e condição inicial  $i(0) = -4$  A. Adote  $L = 0,5$  H e  $R = 10 \Omega$ . Obtenha a expressão de  $i(t)$  para  $t \geq 0$  e obtenha também expressões das respostas transitória, permanente, livre e forçada para esse circuito. Esboce os gráficos dessas respostas.

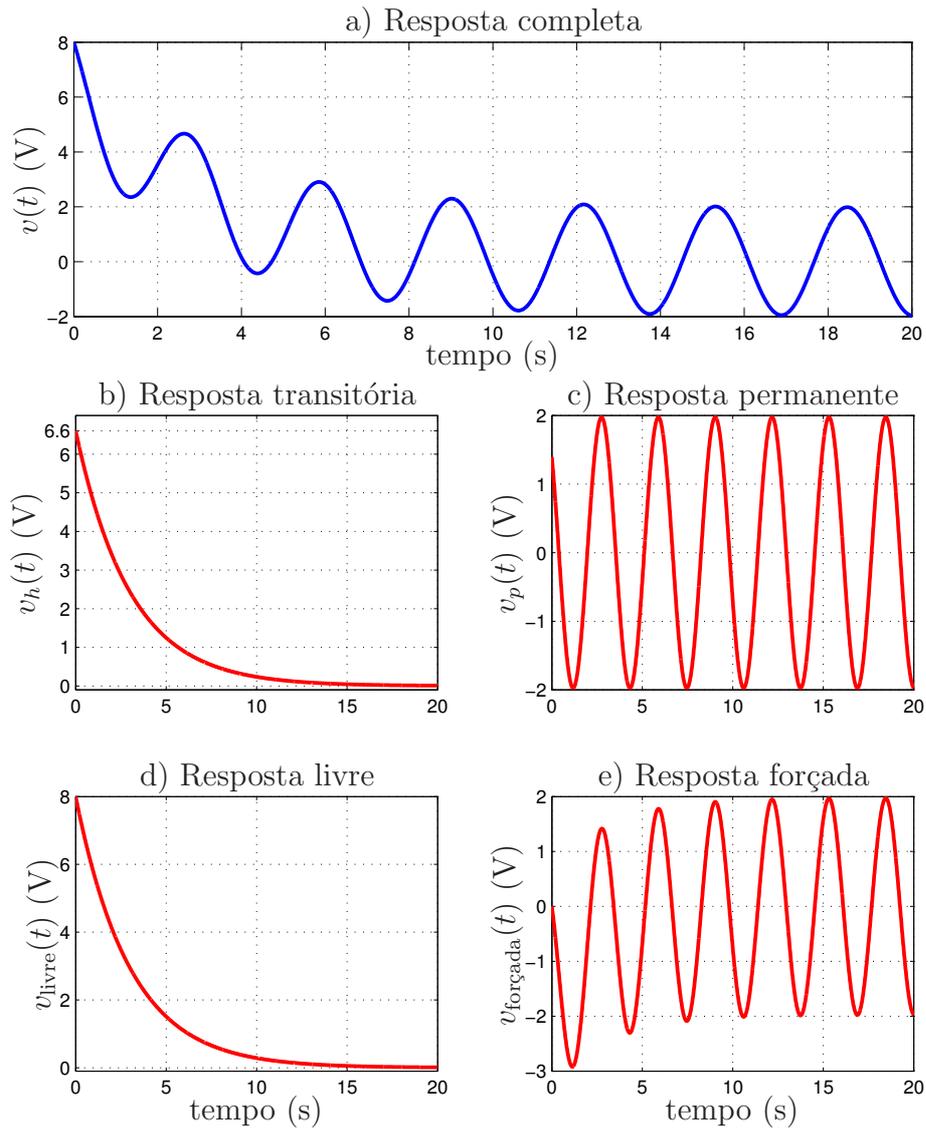


Figura 4: Respostas do circuito da Figura 2, considerando  $t_0 = 0$ ,  $v_0 = 8$  V,  $C = 0,5$  F,  $R = 6$   $\Omega$ ,  $i_s(t) = 2 \cos(2t + 125,54^\circ)H(t)$ , (V, s).