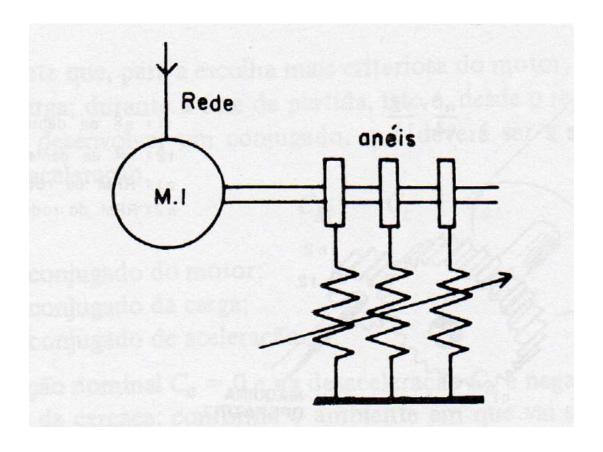
Motor de indução com rotor bobinado e reostato de partida

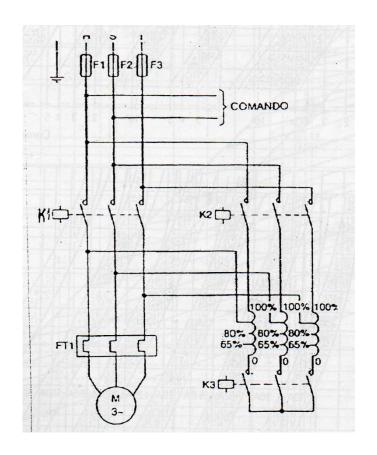


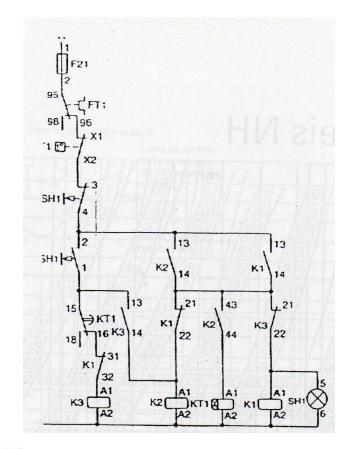
Valor máximo de resistência: rotação mínima.

Valor mínimo de resistência (rotor curto-circuitado): rotação máxima.

Fonte: Hélio Creder – Instalações Elétricas

Esquema de força e de comando para compensação de partida

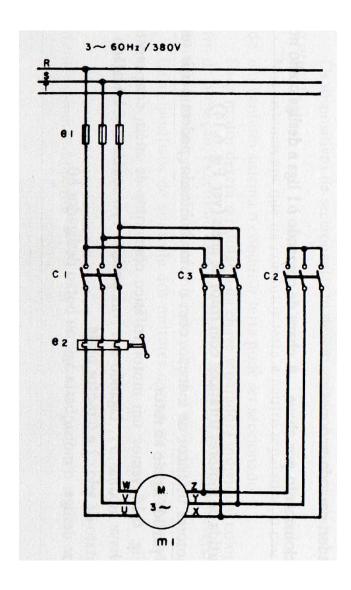


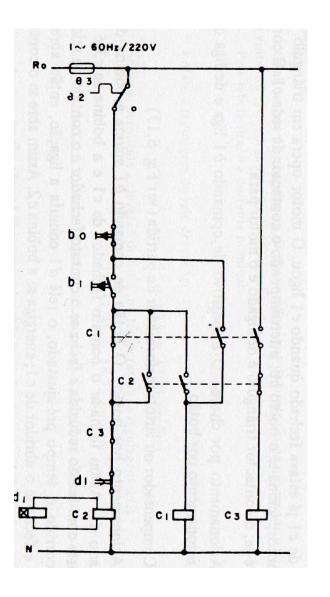


Autotrafo comTaps em % de VN	Fator de redução(K)	Соггентев	
		IK2	IK3
85	0,85	0,72 x In	0,13 x In
80	0,80	0,64 x In	0,16 x In
65	0,65	0,42 x In	0,23 x In
50	0,50	0,25 x In	0,25 x In

Fonte: Hélio Creder – Instalações Elétricas

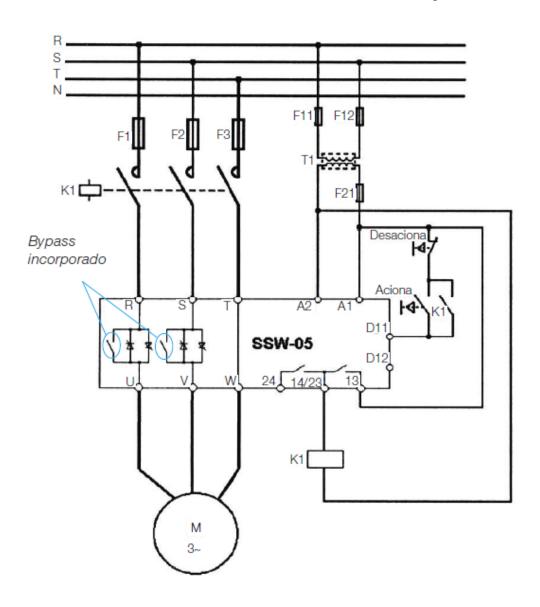
Esquema de força e de comando para partida estrela-triângulo





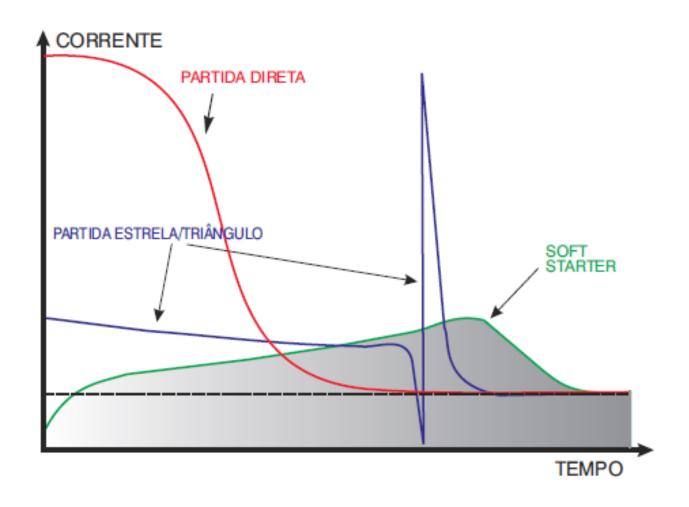
Fonte: Hélio Creder – Instalações Elétricas

Exemplo de conexão de um soft-starter ao motor de indução



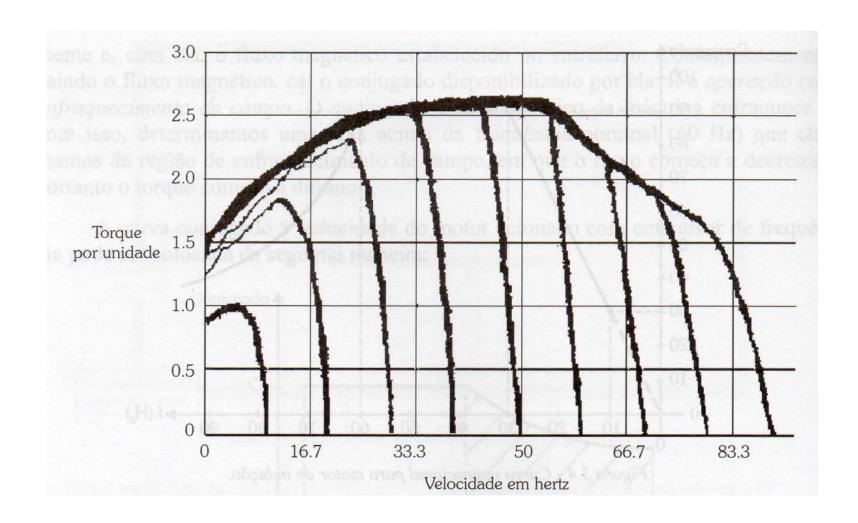
Fonte: WEG - SSW05 Plus

Comparações entre as correntes de partida para diferentes métodos



Fonte: WEG - SSW05 Plus

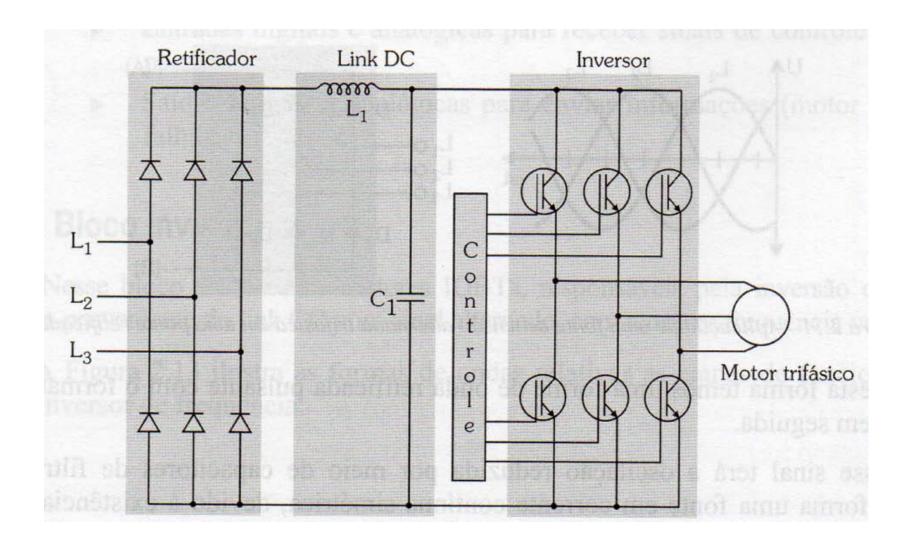
Torque x velocidade para conversor de frequência escalar



A carga é aumentado e o torque atual é monitorado.

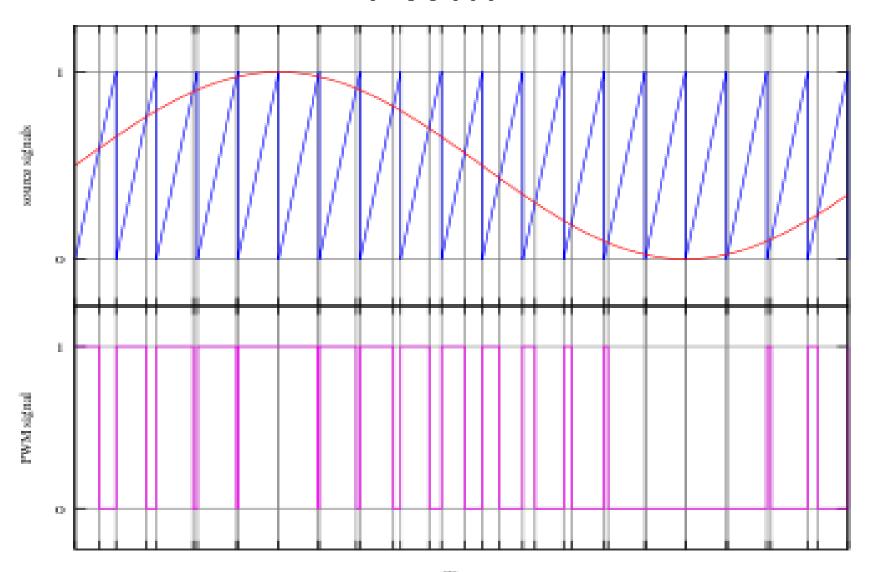
Fonte: Claiton Moro Franqui – Inversores de Frequência – Teoria e Aplicações

Diagrama detalhado do conversor eletrônico de potência



Fonte: Claiton Moro Franqui – Inversores de Frequência – Teoria e Aplicações

PWM



PWM

