

UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO  
ESCOLA DE ENGENHARIA DE SÃO CARLOS  
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA MECÂNICA



**SEM 0232 – Modelos Dinâmicos**

*Modelagem de Sistemas Elétricos*  
*Teoria*

# Objetivos

---

Objetivo da presente aula é apresentar elementos teóricos para a modelagem de Sistemas Elétricos no contexto da Dinâmica de Sistemas. Os elementos de sistemas elétricos dividem-se em dois grupos: (i) passivos ( $p$ ) e ; (ii) ativos ( $a$ ) :

- Resistência elétrica ( $p$ )
- Capacitância elétrica ( $p$ )
- Indutância Elétrica ( $p$ )
- O amplificador Operacional ( $a$ )

## Bibliografia:

- 1 Felício, L. C., Modelagem da Dinâmica de Sistemas e Estudo da Resposta, Rima, 2010
- 2 Doebelin, E. O., System Dynamics, Modeling, Analysis, Simulation, Design, M. Dekker, 1998

# Introdução

Tal como no caso de sistemas mecânicos, onde procuramos estabelecer relações entre *força/movimento*, no caso de elementos e sistemas elétricos utilizaremos as grandezas *tensão/corrente elétrica*.

## HIPÓTESE FUNDAMENTAL

Para usarmos o conceito de parâmetros concentrados assumiremos que a *dimensão geométrica* do elemento a ser considerado (por exemplo, um resistor) é *menor* do que o *comprimento de onda* associado à propagação do sinal no elemento.

Três elementos passivos:

- Resistência elétrica: *dissipação* de energia (efeito Joule)
- Capacitância elétrica: *armazenamento* de energia
- Indutância elétrica: “*inércia*” de um sistema elétrico

**PUROS E  
IDEAIS**

Um elemento “ativo”:

- Amplificador Operacional

# O ELEMENTO RESISTÊNCIA ELÉTRICA

*Efeito físico: dissipação de energia elétrica (calor)*

O elemento resistência elétrica *puro* e *ideal* obedece a primeira lei de Ohm

$$e = Ri$$

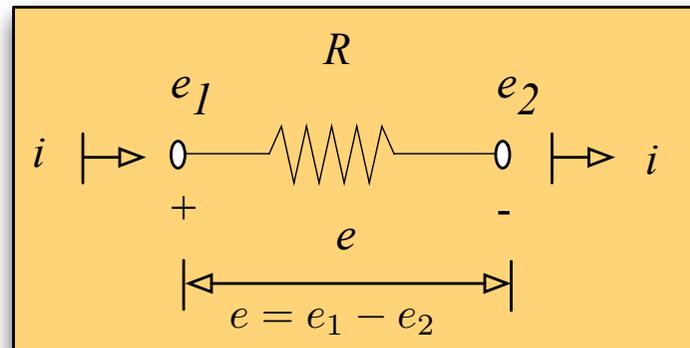
onde:

- $e$  é a tensão elétrica nos terminais do elemento (V)
- $i$  é a corrente elétrica que percorre o elemento (A)
- $R$  é o valor da resistência elétrica ( $\Omega$ )

2ª Lei Ohm:

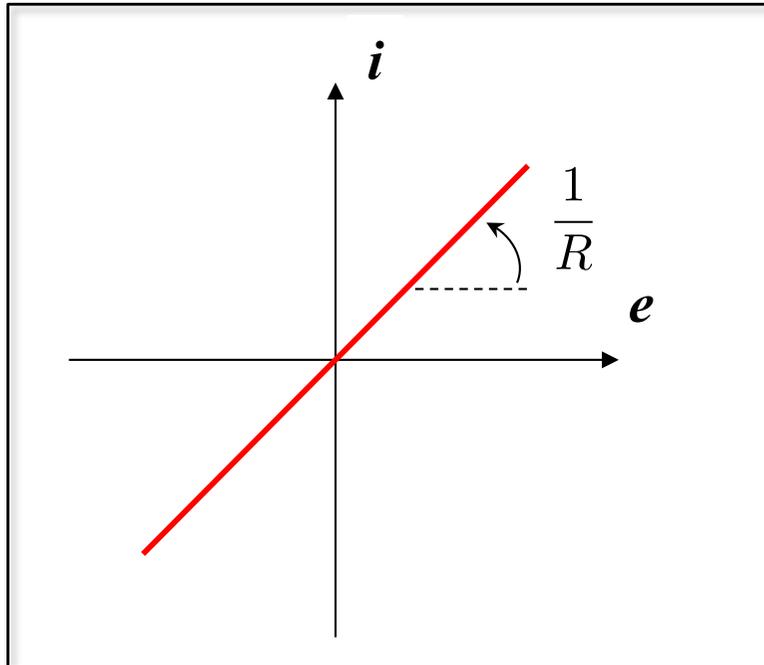
$$R = \rho \frac{l}{A}$$

Sua representação:



# O ELEMENTO RESISTÊNCIA ELÉTRICA

Sua curva característica é mostrada abaixo



Para o *elemento resistência ideal* (linear), o valor da resistência é dado pela relação:

$$R = \frac{e}{i} \quad G = \frac{i}{e} = \frac{1}{R}$$

↓  
condutância

Aplicando a T. L. à equação do elemento temos

$$\mathcal{L}(e(t)) = \mathcal{L}(Ri(t)) \quad \Rightarrow \quad E(s) = RI(s)$$

# O ELEMENTO RESISTÊNCIA ELÉTRICA

---

Diagrama de blocos e F.T. para o elemento resistência pura e ideal



Resistência elétrica: Elemento de *ordem zero* (ganho constante !)

# O ELEMENTO CAPACITÂNCIA ELÉTRICA

*Efeito físico: Armazenamento de energia elétrica*

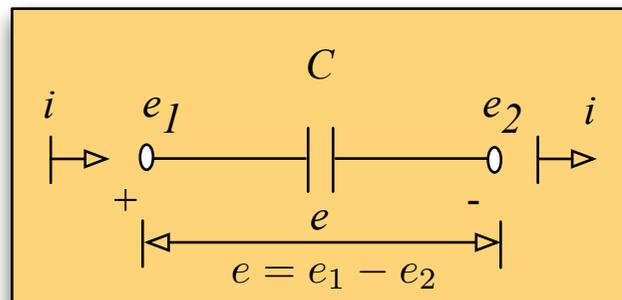
A noção básica de um capacitor *puro* e *ideal* prevê que dois condutores separados por um meio isolante (dielétrico) formam um capacitor e sua capacitância elétrica  $C$  é definida por

$$C = \frac{q}{e} \quad (\text{farads})$$

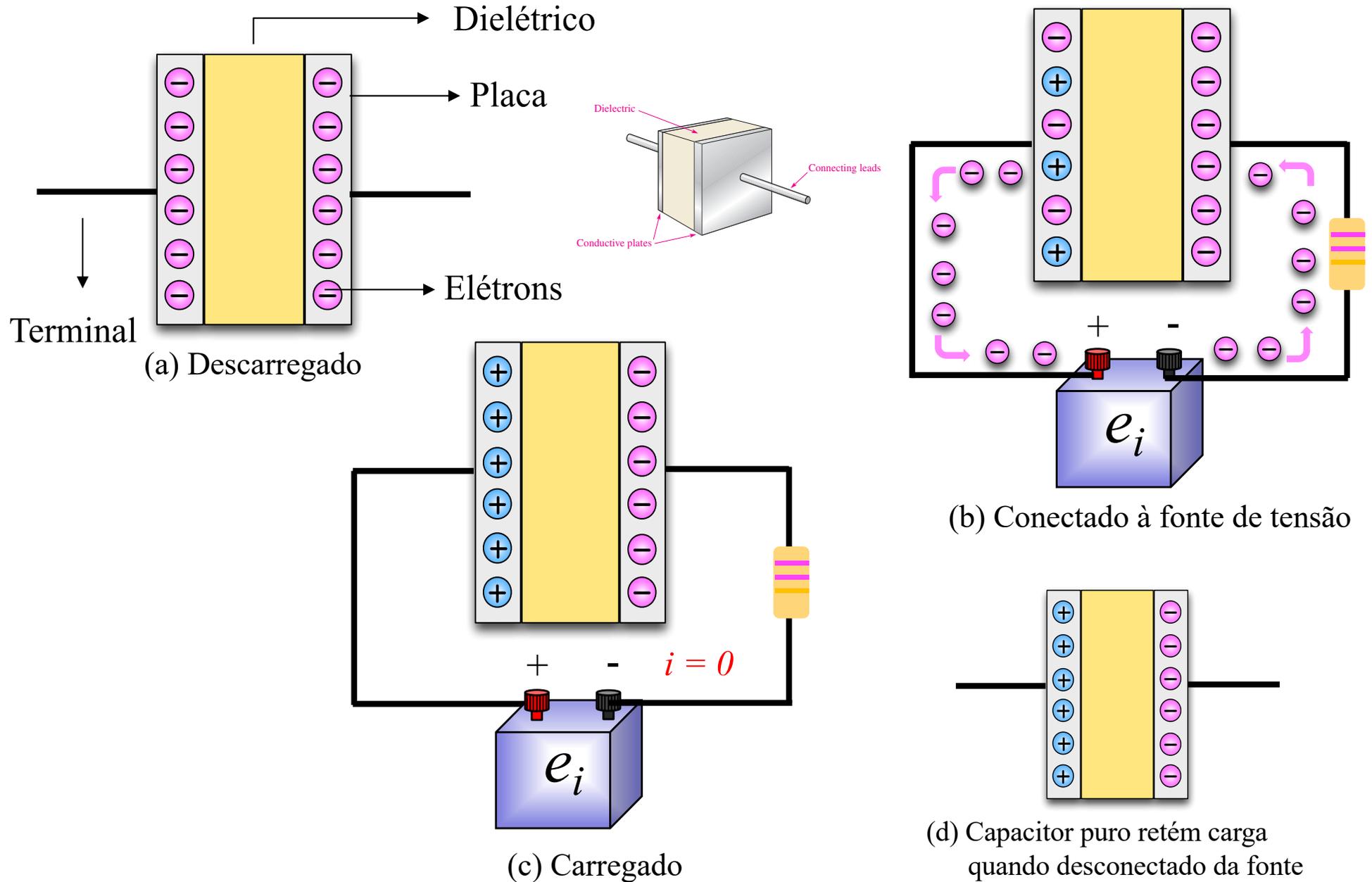
onde:

- $q$  é a carga do capacitor (C)
- $e$  é a tensão aplicada a seus terminais (V)

Sua representação:

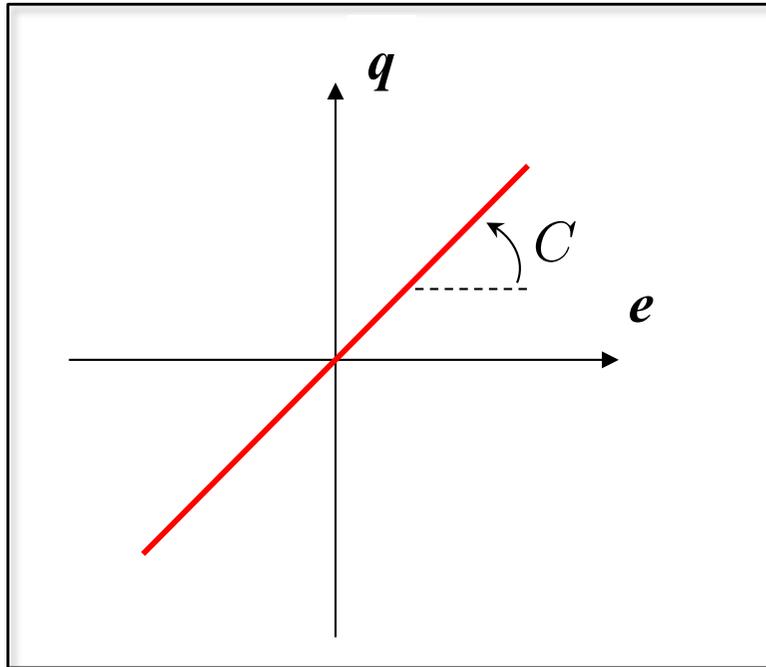


# Ilustração do processo de carregamento de um capacitor de placas planas



# O ELEMENTO CAPACITÂNCIA ELÉTRICA

Sua curva característica é mostrada abaixo



Para a relação tensão/corrente temos:

$$e = \frac{1}{C}q \quad i = \frac{dq}{dt}$$

Combinando estas duas temos:

$$\frac{de}{dt} = \frac{1}{C} \frac{dq}{dt} = \frac{i}{C} \quad \Rightarrow \quad de = \frac{1}{C} i dt$$

Continuando, escrevemos:

$$\int_{e_0}^e de = \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i dt$$

# O ELEMENTO CAPACITÂNCIA ELÉTRICA

Integrando esta última expressão:

$$e - e_0 = \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(t) dt$$



Capacitor inicialmente descarregado  
 $e_0 = 0$  em  $t_0 = 0$

$$e(t) = \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt$$

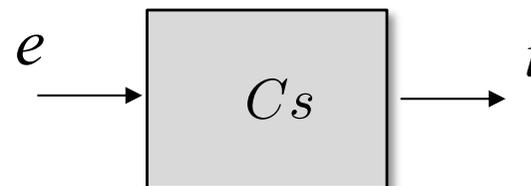
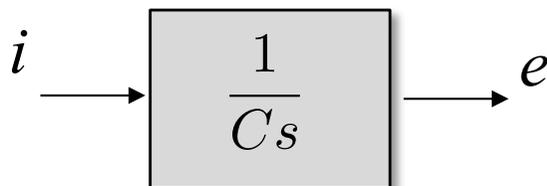
Aplicando a T. L. à esta última expressão vem:

$$\mathcal{L}(e(t)) = \frac{1}{C} \mathcal{L} \left( \int_{t_0}^t i(t) dt \right)$$



$$E(s) = \frac{1}{C_s} I(s)$$

Diagrama de blocos e F.T. para o elemento capacitância puro e ideal

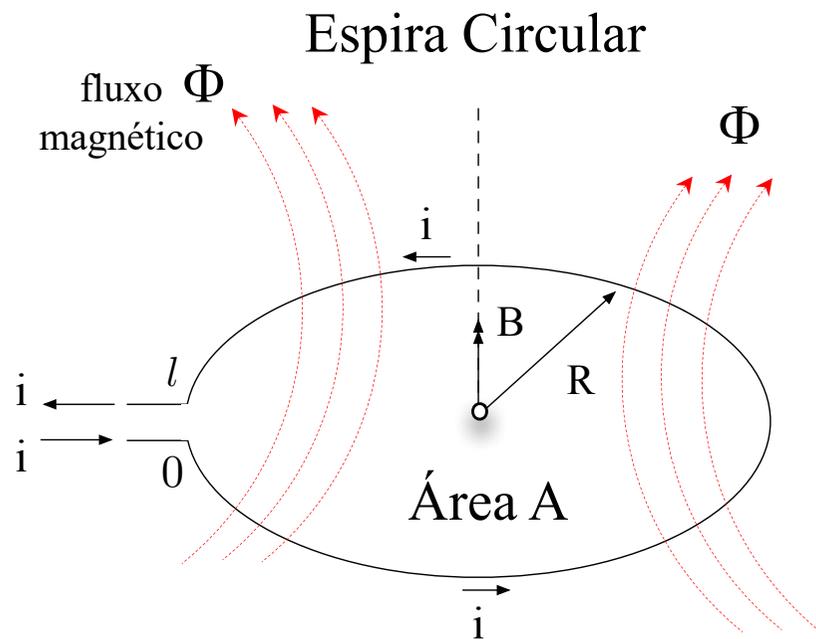


Capacitância elétrica: Elemento de *ordem 1* (integrador ou derivador !)

# O ELEMENTO INDUTÂNCIA ELÉTRICA

*Efeito físico: campo magnético gerado por corrente através de condutor*

Premissa: Uma corrente elétrica (movimento de cargas elétricas) em um condutor sempre cria um campo magnético associado. Se este campo magnético varia com o tempo, uma força eletromotriz (tensão) é induzida no circuito



Campo Magnético:  $\mu$  – permeabilidade magnética do meio

$$B(t) = \mu \frac{i(t)}{l}$$

$$\Phi = AB(t) = \frac{A\mu}{l} i(t) = L i(t)$$

Lei de Maxwell:  $e(t) = \frac{d\Phi}{dt}$

Logo:  $e(t) = \frac{d(Li(t))}{dt}$

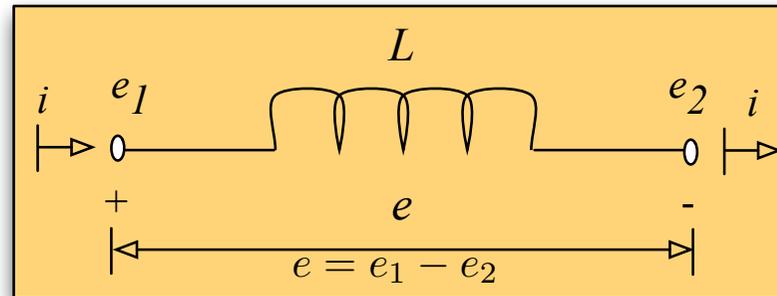


$$e(t) = L \frac{di}{dt}$$

indutor puro e ideal

# O ELEMENTO INDUTÂNCIA ELÉTRICA

Representação do elemento:

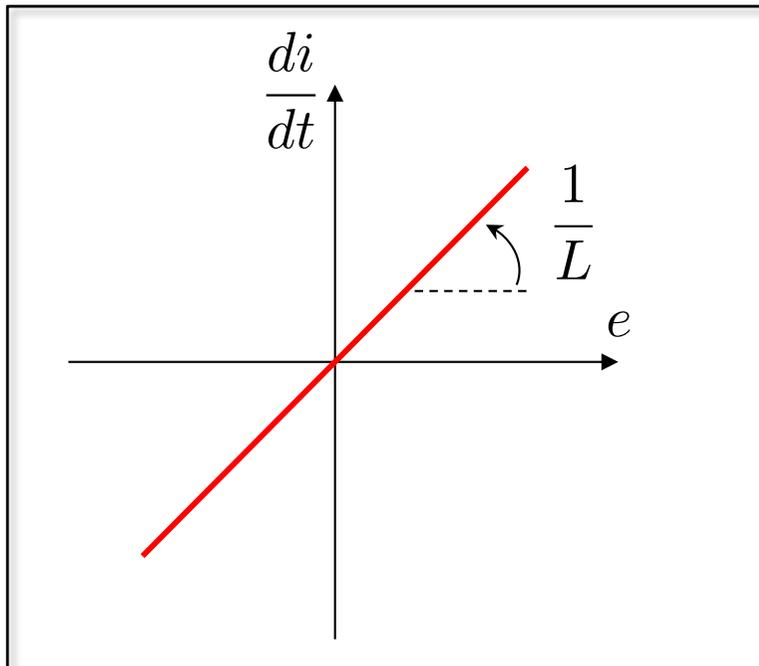


$$e(t) = L \frac{di}{dt}$$

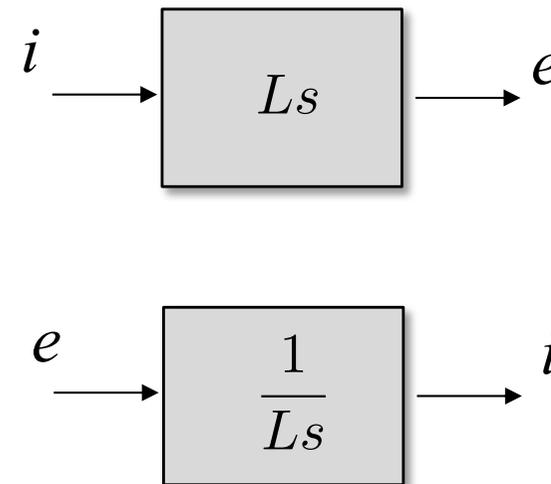
$$\downarrow \mathcal{L}$$

$$E(s) = Ls I(s)$$

Curva:



F.T.:



Indutância elétrica: Elemento de *ordem 1* (integrador ou derivador !)

# ANALOGIAS ELETROMECCÂNICAS

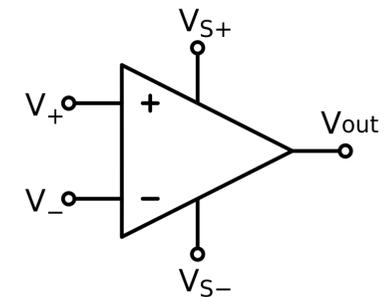
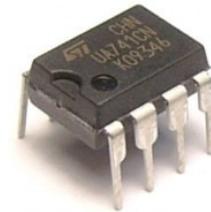
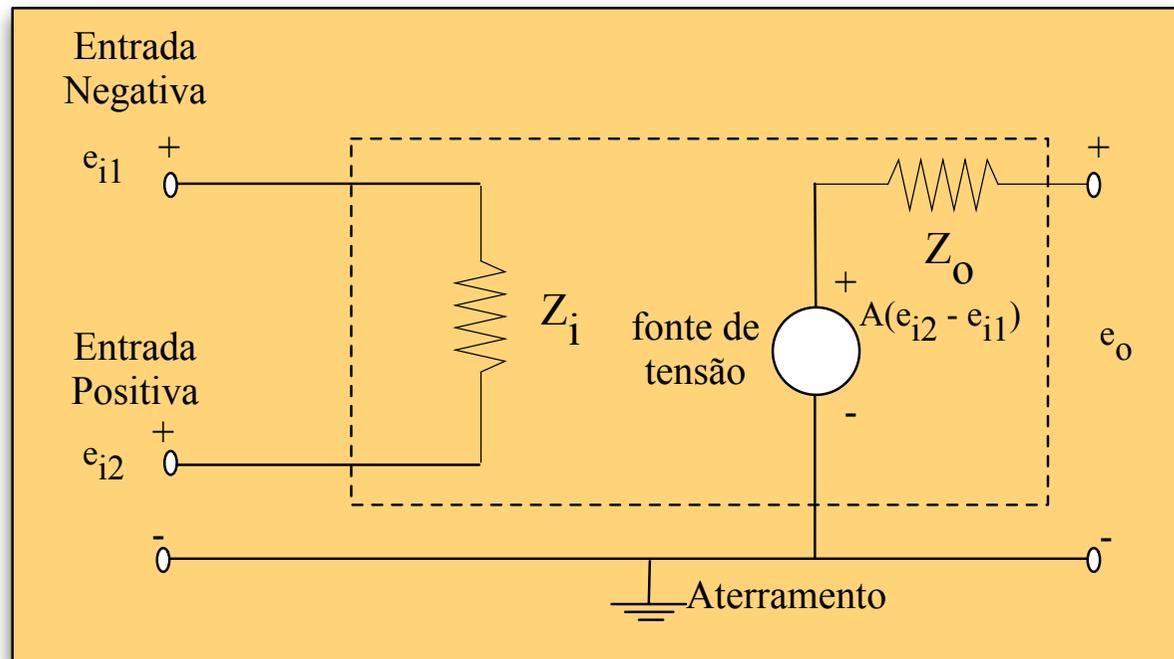
$$\begin{array}{l}
 \text{Impedância Elétrica: } z(t) = \frac{e(t)}{i(t)} \xrightarrow{\mathcal{L}} Z(s) = \frac{E(s)}{I(s)} \\
 \text{Impedância Mecânica: } z(t) = \frac{f(t)}{v(t)} \xrightarrow{\mathcal{L}} Z(s) = \frac{F(s)}{V(s)}
 \end{array}
 \left. \vphantom{\begin{array}{l} z(t) \\ z(t) \end{array}} \right\}
 \begin{array}{l}
 e(t) \longleftrightarrow f(t) \\
 i(t) \longleftrightarrow v(t) \\
 E(s) \longleftrightarrow F(s) \\
 I(s) \longleftrightarrow V(s)
 \end{array}$$

## TABELA DE ANALOGIAS

MECÂNICO		ELÉTRICO	
ELEMENTO	IMPEDÂNCIA	ELEMENTO	IMPEDÂNCIA
MASSA	$M_s$	INDUTÂNCIA	$L_s$
MOLA	$1/K_s$	CAPACITÂNCIA	$1/C_s$
AMORTECEDOR	$B$	RESISTÊNCIA	$R$

# O AMPLIFICADOR OPERACIONAL (amp-op)

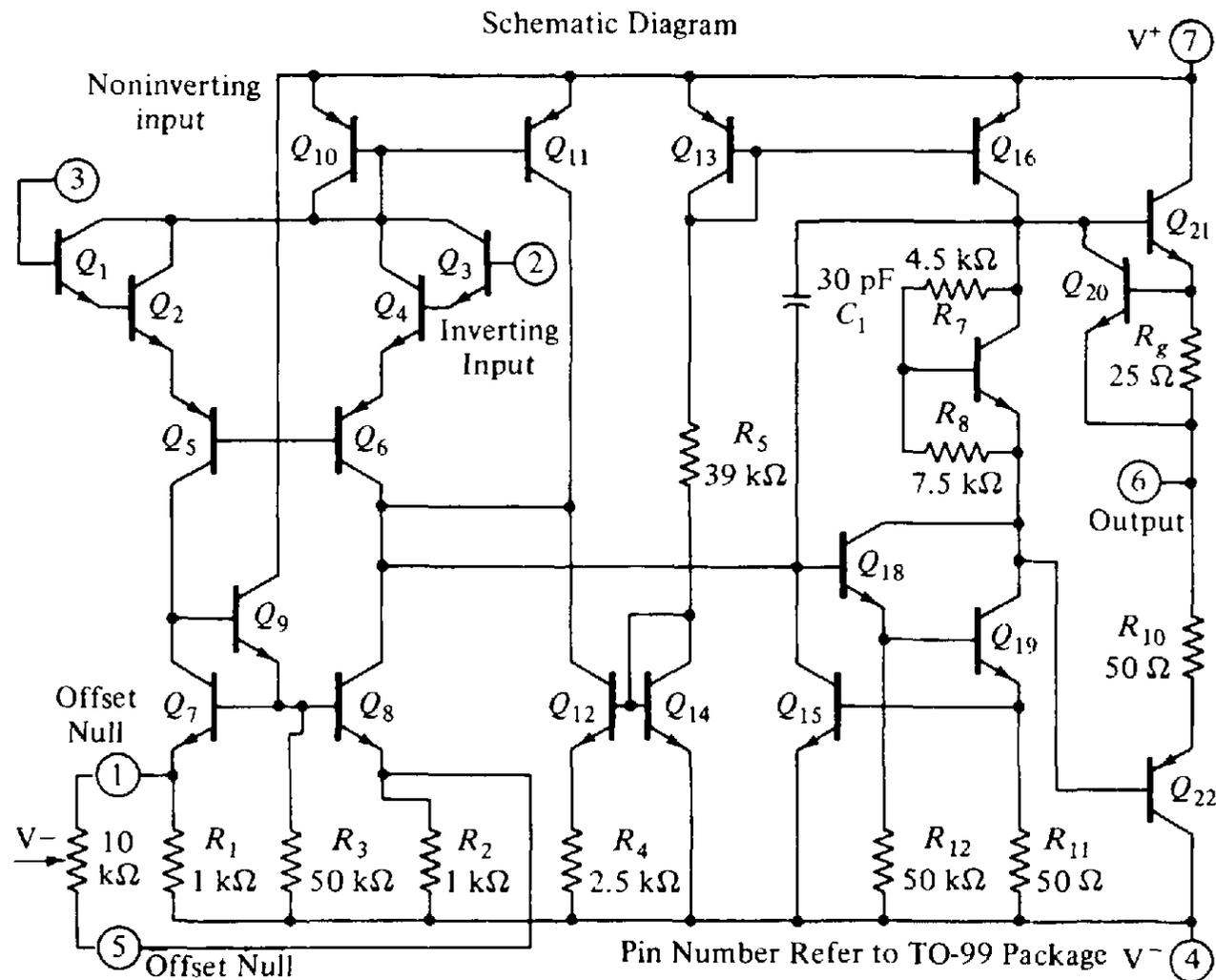
Embora muito útil em aplicações práticas o amp-op não é um elemento de sistemas elétricos conforme vimos nos casos anteriores, pois é construído a partir de outros elementos (resistores, transistores). Um modelo já simplificado do amp-op:



O modelo acima ainda permite algumas simplificações, a seguir

Cont. ...

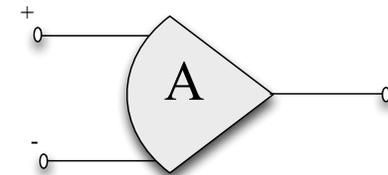
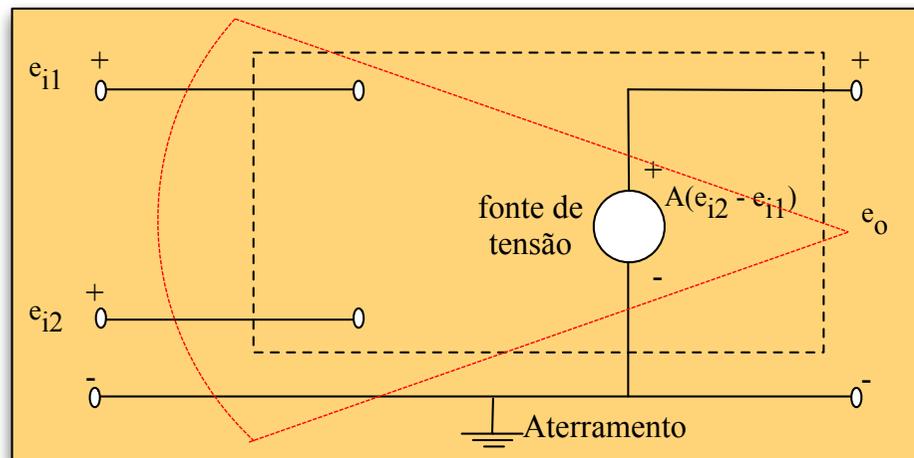
## Modelo “real” de um amp-op de circuito integrado<sup>1</sup>



<sup>1</sup> Doebelin, E. O., Modeling, Analysis, Simulation, Design, M.D., 1998

## Cont. ...

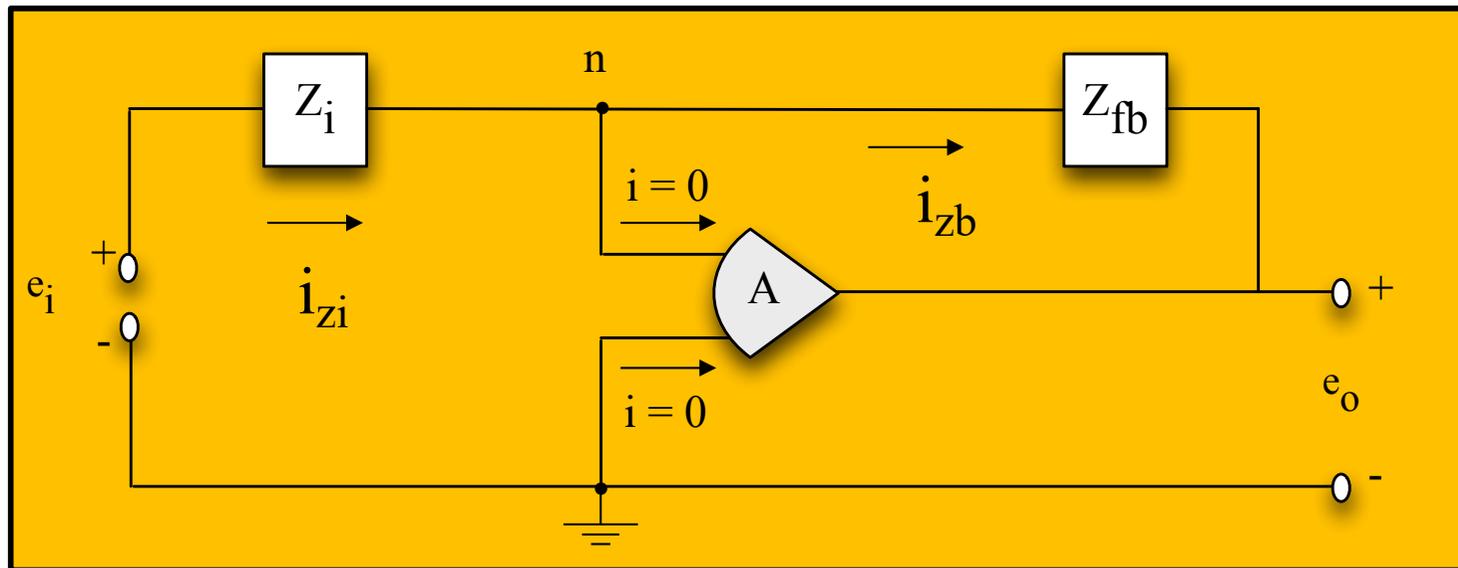
- Ganho  $A$  infinito ou muito grande
- Impedância de entrada  $Z_i$  infinita (o amp-op não tira energia do circuito externo)
- Impedância de saída  $Z_o$  nula
- Resposta instantânea no tempo
- Tensão de saída em uma faixa de projeto pré-estabelecida



No contexto de modelagem nos interessa avaliar como ele se comporta em um circuito elétrico. Então ...

## Cont. ...

Seja o circuito abaixo composto da associação de elementos elétricos genéricos e, dentre eles um amp-op



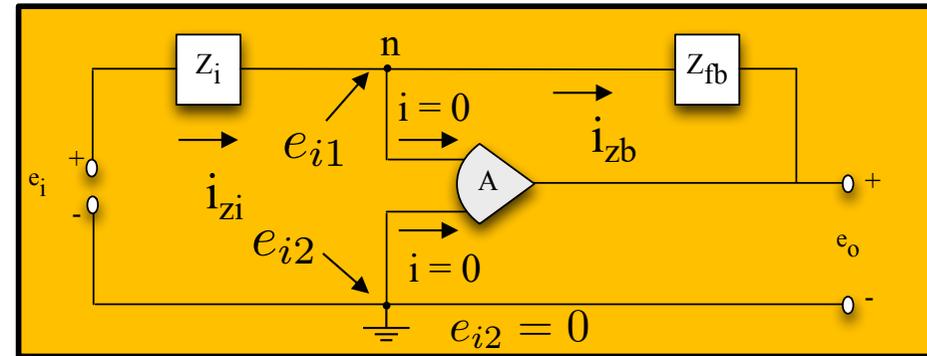
Onde:

- $Z_i$  é a impedância de entrada no circuito
- $Z_{fb}$  é chamada de impedância de feedback (retroalimentação)

# Cont. ...

Então, como  $i = 0$ :  $i_{Zi} = i_{Zfb}$

$$z_i = \frac{e_i - e_{i1}}{i_{zi}} \quad z_{fb} = \frac{e_{i1} - e_o}{i_{zfb}}$$



$$Z_i(s) = \frac{E_i(s) - E_{i1}(s)}{I_{zi}(s)} \implies I_{zi}(s) = \frac{E_i(s) - E_{i1}(s)}{Z_i(s)}$$

$$Z_{fb}(s) = \frac{E_{i1}(s) - E_o(s)}{I_{zfb}(s)} \implies I_{zfb}(s) = \frac{E_{i1}(s) - E_o(s)}{Z_{fb}(s)}$$

$$\implies \frac{E_i(s) - E_{i1}(s)}{Z_i(s)} = \frac{E_{i1}(s) - E_o(s)}{Z_{fb}(s)}$$

# Cont. ...

E, desta última expressão podemos determinar a F.T. para o circuito com o amp-op:

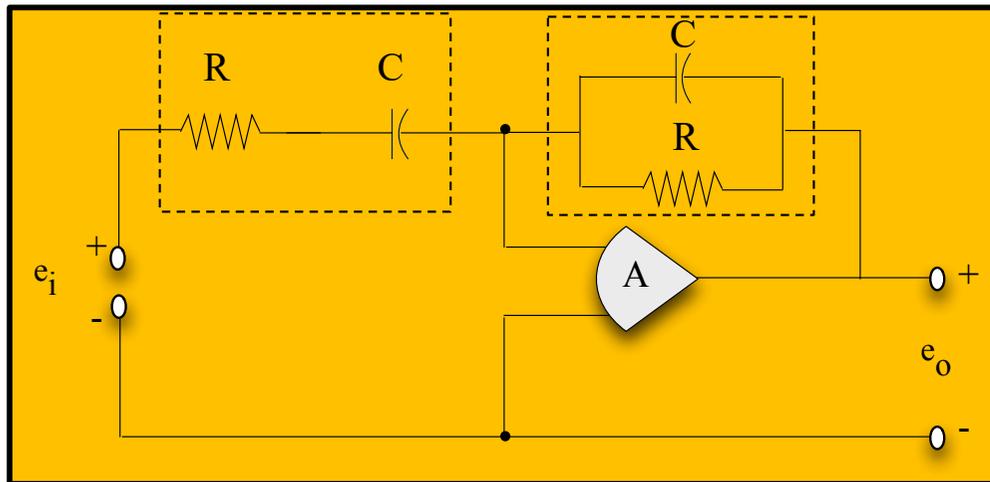
$$\frac{E_o(s)}{E_i(s)} = - \frac{Z_{fb}(s)}{Z_i(s)}$$

$$Z_R = \frac{E(s)}{I(s)} = R$$

$$Z_C = \frac{E(s)}{I(s)} = \frac{1}{Cs}$$

Veamos um exemplo:

$$Z_i(s) = R + \frac{1}{Cs} \quad Z_{fb}(s) = \frac{R(\frac{1}{Cs})}{R + \frac{1}{Cs}}$$



$$\frac{E_o(s)}{E_i(s)} = - \frac{RCs}{R^2C^2s^2 + 2RCs + 1}$$

---

# FINIM

## Bom Estudo !