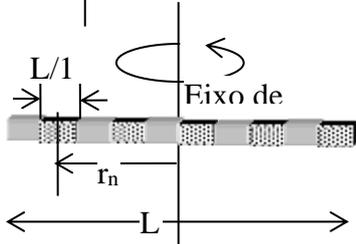


Problema 20, lista 2. Calcule o momento de inércia para:

a) Uma vareta homogênea de comprimento L e massa M ; b) Um aro circular que gira em torno a um eixo perpendicular ao seu plano passando pelo próprio centro; c) Um disco homogêneo em relação a o eixo perpendicular ao seu plano e passando pelo próprio centro; d) Um cilindro homogêneo em relação ao próprio eixo; e) Uma casca esférica delgada em relação a um diâmetro;



f) Uma esfera maciça em relação a um diâmetro.

a) **Resolução na pagina 205 RHK 5ta ed ou 286 6ta ed.** Supondo a vareta com um comprimento L , se a dividirmos em 10 porções, cada pedaço terá um comprimento igual $L/10$, e massa $M/10$. Se numerarmos os pedaços de esquerda a direita como 1,2, etc, cada um deles estará a uma distância r_n do eixo de rotação.

Se considerarmos que o centro de massa do primeiro pedaço à esquerda do eixo de rotação está a uma distância $0,5 \times L/10$

$$r_5=r_6=0,5 \cdot 0,1L=0,05L;$$

$$r_4=r_7=r_5+L/10=0,05L+0,1L=0,15L;$$

$$r_3=r_8=r_5+2L/10=0,05L+0,2L=0,25L;$$

$$r_2=r_9=r_5+3L/10=0,05L+0,3L=0,35L; \quad r_1=r_{10}=r_5+4L/10=0,05L+0,4L=0,45L.$$

Desenvolvendo a soma dos 10 pedaços:

$$I = r_1^2 \delta m_1 + r_2^2 \delta m_2 + \dots + r_{10}^2 \delta m_{10} =$$

$$(0,1M)(0,45L)^2 + (0,1M)(0,35L)^2 + (0,1M)(0,25L)^2 + (0,1M)(0,15L)^2 +$$

$$(0,1M)(0,05L)^2 + \dots, \text{iguais termos para o lado direito, então: } I = 0,0825ML^2.$$

Este resultado pode ser re-feito dividindo a barra em 20, 30 ou n pedaços. Como já sabemos integrar, vamos imaginar que cada pedaço corresponde a um diferencial de massa dm .

Dessa maneira: $I = \lim_{\delta m_n \rightarrow 0} \sum r_n^2 \delta m_n = \int r^2 dm$ A integração é efetuada sobre todo o volume do objeto

mas podemos efetuar algumas simplificações.

Sabendo que a densidade, $\rho = M/V \Rightarrow M = \rho \cdot V$. Se a vareta gira em torno a um eixo perpendicular, como nosso caso, escolhendo um elemento de volume arbitrário de massa dm , posicionado a uma distância x do eixo, a massa desse elemento é igual a massa específica (massa por unidade de volume) ρ , multiplicada pelo elemento de volume dV , $dm = \rho \cdot dV$.

O elemento de volume é igual a área multiplicada pela sua espessura dx :

$$dV = A dx \Rightarrow dm = \rho dV = \rho A dx.$$

O volume da vareta pode ser interpretado como o produto da área transversal pelo comprimento:

$V = A \cdot L$ desta maneira a expressão anterior fica:

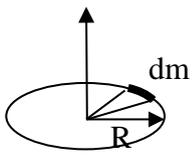
$$I = \int r^2 dm = \int r^2 \rho dV = \int x^2 \frac{M}{AL} A dx = \frac{M}{L} \int x^2 dx,$$

Como $x = 0$ no meio da vareta, os limites de integração são de $x = -L/2$ a $x = +L/2$. Desta maneira a inércia rotacional é:

$$I = \frac{M}{L} \int_{-L/2}^{+L/2} x^2 dx = \frac{M}{L} \frac{x^3}{3} \Big|_{-L/2}^{+L/2} = \frac{M}{L} \frac{L^3}{8 \cdot 3} - \left(-\frac{M}{L} \frac{L^3}{8 \cdot 3} \right) = 2 \frac{M L^3}{L 24} = \frac{M L^2}{12}.$$

Qual será a Inércia rotacional para a extremidade da vareta?

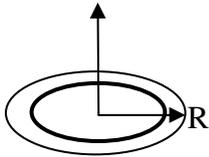
b) Um aro circular que gira em torno a um eixo perpendicular ao seu plano passando pelo próprio centro.



Podemos dizer que cada elemento de massa do anel está a uma distância R do eixo de rotação, então:

$$I = \int r^2 dm = R^2 \int dm = R^2 M.$$

c) Um disco homogêneo em relação a o eixo perpendicular ao seu plano e passando pelo próprio centro.



No caso de um disco homogêneo, toda a massa está distribuída entre $r = 0$ e $r = R$ e não concentrada em $r = R$ como no caso anterior. Cada elemento de massa dm é um anel infinitesimal de raio r e espessura dr . O momento de inércia desse elemento de massa é $r^2 dm$ e a área de cada elemento de massa é

$dA = 2\pi r dr$, definindo a densidade por unidade de superfície $\rho =$ (massa por unidade de superfície) $= M/A$ a massa do elemento $M = \rho A$, mas $A = \pi R^2$ assim:

$dm = \rho dA = \frac{M}{A} dA = \frac{M}{\pi R^2} 2\pi r dr$, substituindo na fórmula:

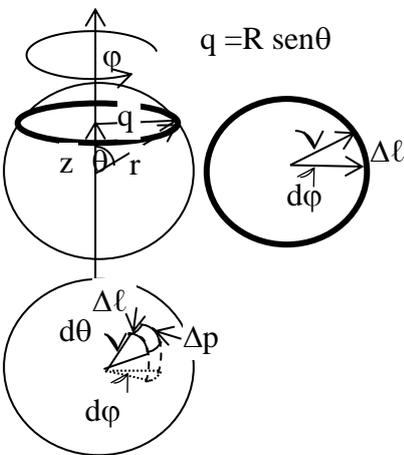
$$\begin{aligned} I &= \int r^2 dm = \int_0^R r^2 \rho dA = \int_0^R r^2 \frac{M}{A} 2\pi r dr = \int_0^R r^2 \frac{M}{\pi R^2} 2\pi r dr = \\ &= 2\pi \frac{M}{\pi R^2} \int_0^R r^3 dr = 2 \frac{M}{R^2} \frac{r^4}{4} \Big|_0^R = \frac{M}{R^2} \frac{R^4}{2} = \frac{1}{2} MR^2 \end{aligned}$$

d) Um cilindro homogêneo em relação ao próprio eixo.

Imaginemos que o cilindro seja constituído por discos de massa dm e momento de inércia $\frac{1}{2} R^2 dm$ deduzido no caso anterior.

O momento de inércia será a integral desse elemento:

$$I = \int \frac{1}{2} dm R^2 = \frac{1}{2} R^2 \int dm = \frac{1}{2} MR^2.$$



e) Uma casca esférica delgada em relação a um diâmetro. Consideraremos um elemento de massa dm , que gira em relação a um eixo de rotação. Cada elemento de massa dm variará em φ de $\varphi = 0$ até $\varphi = 2\pi$, formando um anel, e a distância q desse elemento de massa até o eixo de rotação variará de $q = R$ até $q = 0$; mas

$q = R \text{ sen } \theta$ (1) portanto a variável de integração passa a ser θ que varia de 0 a π .

Se densidade de massa por unidade de área é: $\rho = \frac{M}{A}$; sendo $A = 4\pi R^2$ a massa da casca esférica será: $M = \rho A$ e o diferencial de massa, $dm = \rho dA$ pode ser representada pela

pequena área da fig. é $\rho dA = \rho dp \times dl$. Pela definição de ângulo em radianos $\theta = \frac{s}{R}$ de onde

$\Delta\theta = \frac{\text{arco}}{\text{raio}} = \frac{\Delta p}{R} \Rightarrow \Delta p = R\Delta\theta \Rightarrow dp = R d\theta$. Por outro lado, $\varphi = \frac{S}{R}$ como S equivale a longitude da circunferência de raio q, quando φ fecha o círculo, podemos fazer de $S = \ell$ de maneira que $\Delta\varphi = \frac{\Delta\ell}{q} = \frac{\Delta\ell}{R\text{sen}\theta} \Rightarrow \Delta\ell = R\text{sen}\theta\Delta\varphi$ e $d\ell = R\text{sen}\theta d\varphi$. Assim, $dm = \rho dA = \rho dp \times d\ell = \rho R\Delta\theta \times R\text{sen}\theta\Delta\varphi = \rho R^2 \text{sen}\theta d\theta d\varphi$

Assim, como $I = \int q^2 dm = \int (R \text{sen } \theta)^2 dm$, substituindo pelas expressões acima fica:

$$I = \int (R \text{sen } \theta)^2 \rho dA = \int (R \text{sen } \theta)^2 \rho dp \times d\ell$$

Substituindo e rearranjando:

$$I = \rho \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^\pi R^2 \text{sen}^2 \theta R^2 \text{sen}\theta d\theta = \rho 2\pi R^4 \int_0^\pi \text{sen}^2 \theta d(-\cos \theta)$$

chamando $x = \cos \theta \rightarrow dx = d(\cos \theta) = -\text{sen } \theta d\theta$; por outro lado como:

$$\text{sen}^2 \theta + \cos^2 \theta = 1 \rightarrow \text{sen}^2 \theta = 1 - \cos^2 \theta.$$

Com a consequente mudança nos limites de integração já que $-\cos \theta$ varia de -1 a 1. Devemos então mudar o sinal do coseno e trocar os limites de integração. Substituindo estas expressões na equação acima:

$$\begin{aligned} I &= \rho 2\pi R^4 \int_\pi^0 (1 - \cos^2 \theta) d(\cos \theta) = \rho 2\pi R^4 \int_{-1}^1 (1 - x^2) dx = \\ &= \rho 2\pi R^4 \left[x - \frac{x^3}{3} \right]_{-1}^1 = \rho 2\pi R^4 \left[1 - \frac{1}{3} - \left(-1 - \frac{(-1)}{3} \right) \right] = \\ &= \rho 2\pi R^4 \left(\frac{2}{3} - \left(-\frac{2}{3} \right) \right) = \rho 2\pi R^4 \frac{4}{3} = \frac{2\pi R^4 \frac{4}{3} M}{4\pi R^2} = \frac{2}{3} MR^2 \end{aligned}$$

OUTRA FORMA, integrando anéis.

$$I_{\text{aro}} = R^2 M,$$

$$I_{\text{esf}} = \int dI_{\text{aro}} = \int q^2 dm = \int R^2 \text{sen}^2 \theta dm$$

$$q = R \text{sen}\theta$$

$$\rho = \frac{M}{A} \Rightarrow M = \rho A \text{ e } dm = \rho dA$$

A área pode ser considerada como o comprimento do anel de raio q e espessura dq, então:

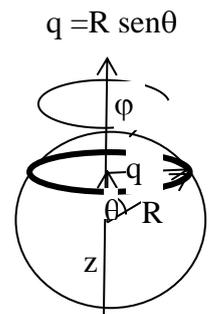
$$dm = \rho 2\pi q dq$$

Pela definição de ângulo em radianos, $\theta = \frac{\text{arco}}{\text{raio}}$ e $\Delta\theta = \frac{\Delta q}{R} \Rightarrow \Delta q = R\Delta\theta \Rightarrow dq = R d\theta$.

Então, a inércia rotacional da esfera fica:

$$I_{\text{esf}} = R^2 \int \text{sen}^2 \theta \rho 2\pi R \text{sen}\theta dq = R^3 \rho 2\pi \int \text{sen}^2 \theta R \text{sen}\theta dq = R^3 \rho 2\pi R \int_0^\pi \text{sen}^2 \theta \text{sen}\theta d\theta =$$

$= R^4 \rho 2\pi \int_0^\pi \text{sen}^2 \theta d(-\cos \theta)$ chamando $\cos \theta = x \rightarrow d(\cos \theta) = dx$; por outro lado como $\text{sen}^2 \theta + \cos^2 \theta = 1 \rightarrow \text{sen}^2 \theta = 1 - \cos^2 \theta$. Com a consequente mudança nos limites de integração



já que $-\cos \theta$ varia de -1 a 1 . Devemos então mudar o sinal do cosseno e trocar os limites de integração. Substituindo estas expressões na equação acima:

$$I_{esf} = R^4 \rho 2\pi \int_0^\pi (1 - \cos^2 \theta) d(\cos \theta) = R^4 \frac{M}{4\pi R^2} 2\pi \int_{-1}^1 (1 - x^2) dx = \frac{MR^2}{2} \left(x - \frac{x^3}{3} \right) \Big|_{-1}^1 =$$

$$= \frac{MR^2}{2} \left[\left(1 - \frac{1}{3} \right) - \left(-1 - \frac{(-1)}{3} \right) \right] = \frac{MR^2}{2} 2 \left(\frac{2}{3} \right) = \frac{2}{3} MR^2$$

f) Uma esfera maciça em relação a um diâmetro.

$$\left. \begin{array}{l} \rho = M/V \rightarrow M = \rho V \quad \text{área do disco} = \pi q^2 \\ dm = \rho dV \quad \text{altura do disco} = dz \end{array} \right\} dV = \pi q^2 dz$$

volume total da esfera = $\frac{4}{3} \pi R^3$

substituindo, $dm = \rho \pi q^2 dz$

Se $I = \int r^2 dm$ vemos que a integral envolve duas variáveis, q e z .

Fazendo $I = \int V dI$ onde dI é a inércia rotacional do disco, considerando um disco com uma massa dm ,

$$I_{disco} = \frac{1}{2} M r^2 \Rightarrow dI = \text{inércia rotacional de um disco de raio } q = \frac{1}{2} dm q^2$$

Nos valendo da simetria dos dois hemisférios,

$$I = 2 \int_{hemisfério} dI = 2 \int_{hemisfério} \frac{1}{2} q^2 dm$$

$$= \int_{hemisfério} q^2 \rho \pi q^2 dz = \rho \pi \int_{hemisfério} (q^2)^2 dz$$

Nos valendo da igualdade: $q^2 + z^2 = R^2 \Rightarrow q^2 = R^2 - z^2$, substituindo na integral,

$$I = \rho \pi \int_0^R (q^2)^2 dz = \frac{3M\pi}{4\pi R^3} \int_0^R (R^2 - z^2)^2 dz$$

$$= \rho \int_0^R (R^4 + z^4 - 2R^2 z^2) dz =$$

$$= \rho \left(R^4 z + \frac{z^5}{5} - \frac{2R^2 z^3}{3} \right) \Big|_0^R = \rho \left(R^5 + \frac{R^5}{5} - \frac{2R^5}{3} \right)$$

$$= \rho \frac{(15R^5 + 3R^5 - 10R^5)}{15}$$

$$= \frac{3M}{4R^3} \frac{8R^5}{15} = \frac{2MR^2}{5}$$

