

# ***Redução de Ordem***

- Eliminação de polos insignificantes*
- Método da Norma de Hankel (comandos `balreal` e `modred` do Matlab)*
- Método de Graham-Lathrop para preservação de magnitude em banda larga*

# Eliminação simples de polos insignificantes

$$G(s) = \frac{1}{s^3 + 51s^2 + 50s} = \frac{1}{s(s+1)(s+50)}$$

$$G_r(s) = \frac{1}{s(s+1)(50)} \Rightarrow \text{manutenção do ganho em CC } (s \rightarrow 0)$$

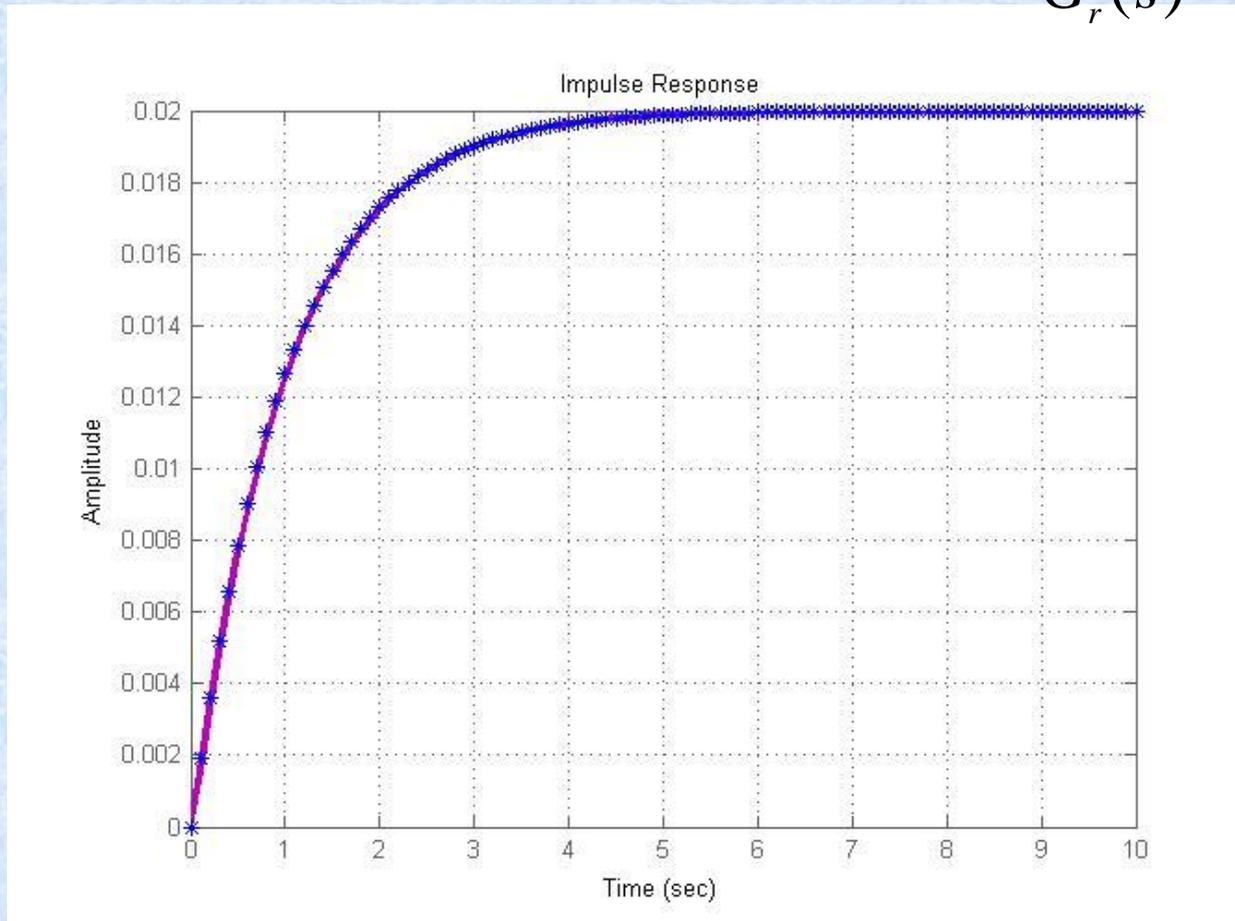
$$G_w(s) = \frac{1}{s(s+1)} \Rightarrow \text{eliminação incorreta do polo em } -50$$

# Eliminação simples de polos insignificantes

•  $G =$    $G_r =$  \*\*\*\*\*

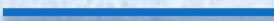
$$G(s) = \frac{1}{s^3 + 51s^2 + 50s}$$

$$G_r(s) = \frac{1}{s(s+1)(50)}$$



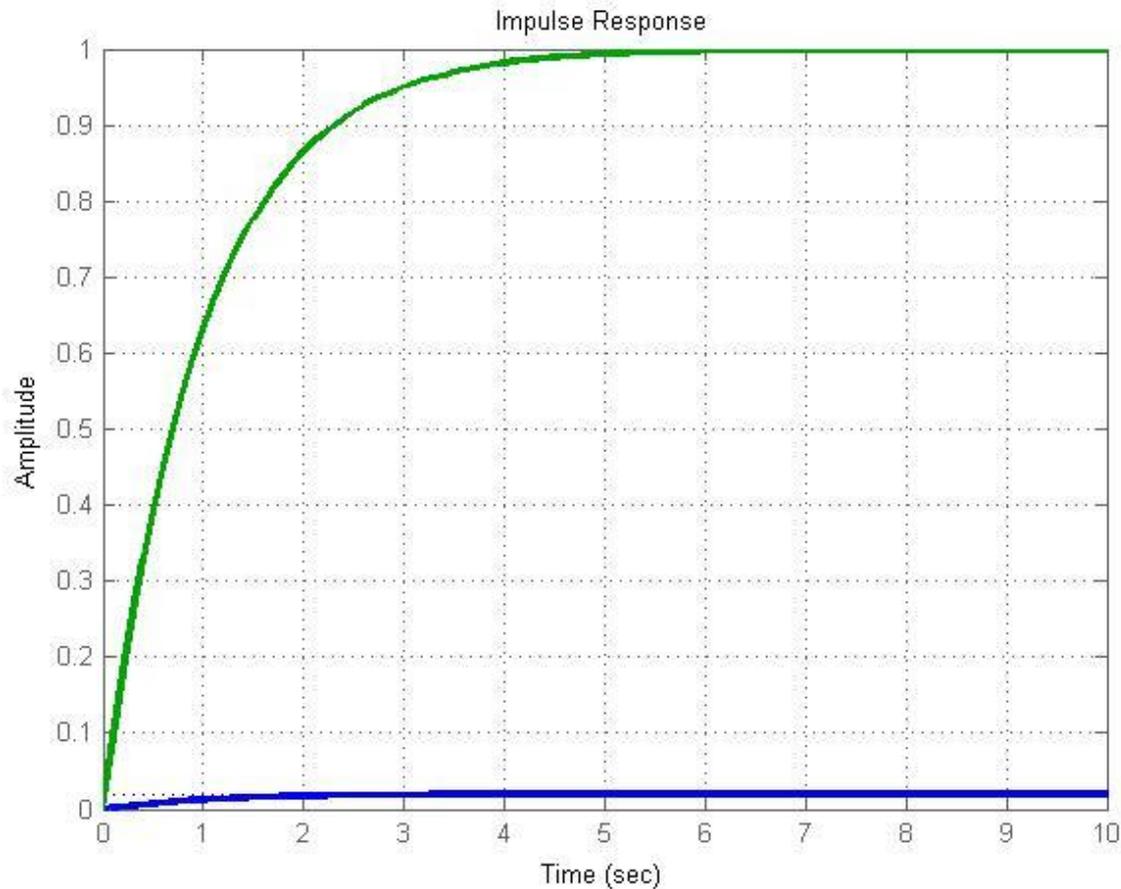
# Eliminação simples de polos insignificantes (errado)

$$G(s) = \frac{1}{s^3 + 51s^2 + 50s}$$

•  $G =$  

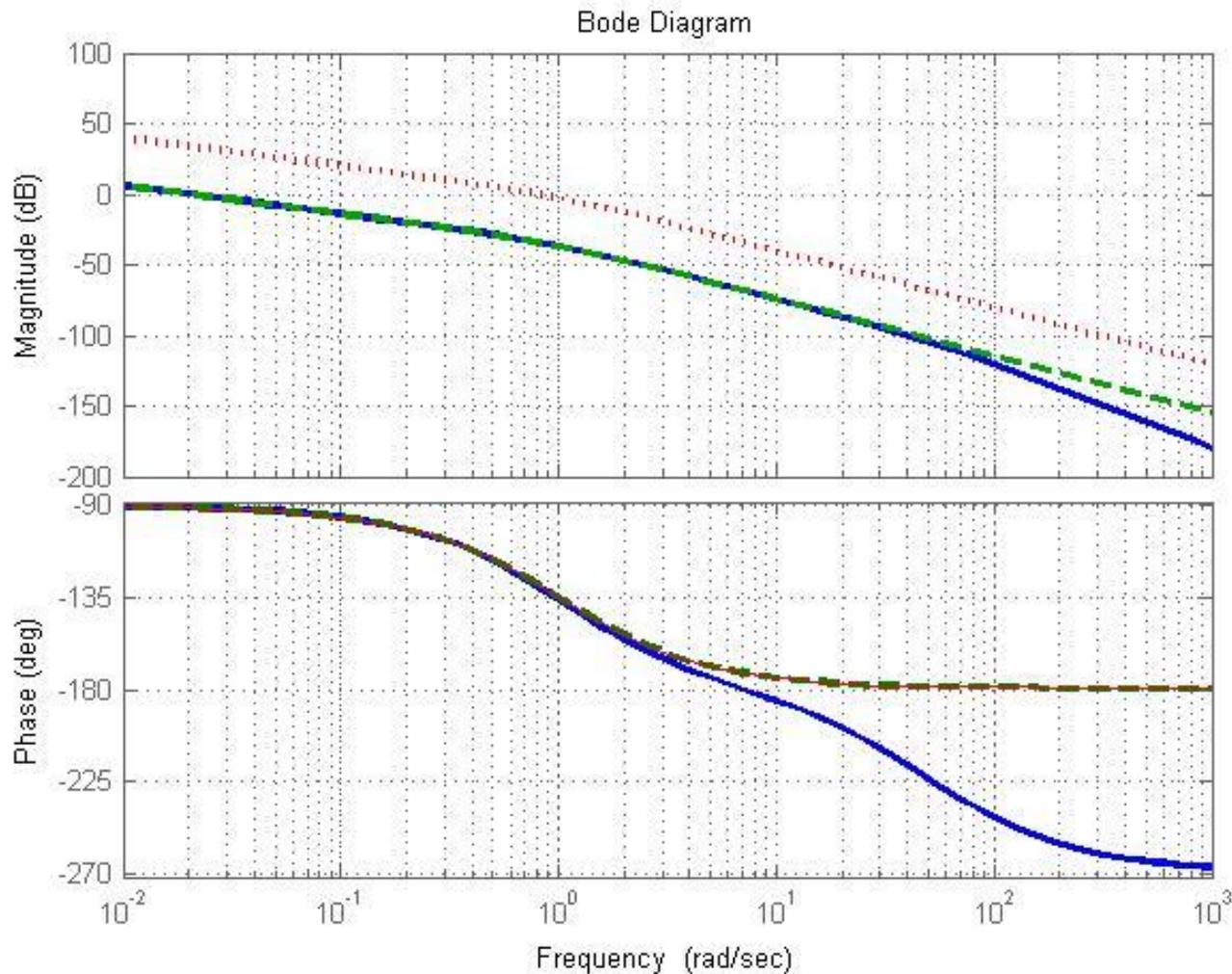
$G_w =$  

$$G_w(s) = \frac{1}{s(s+1)}$$



# Eliminação simples de polos insignificantes

- $G =$    $G_r =$    $G_w =$  



# Redução pela norma de Hankel

- Seja  $(A,B,C,D)$  uma realização balanceada de  $G(s)$ . O balanceamento é uma transformação linear.  $(A,B,C,D)$  é dita balanceada se as matrizes de Controlabilidade ( $\mathcal{O}$ ) e Observabilidade ( $\mathcal{O}$ ) são iguais:  $\mathcal{O} = \mathcal{O} = \Sigma$
- Considere o valor singular de  $\Sigma$  dado por:

$$\sigma_i = \sqrt{\lambda_i(\Sigma^2)}, i = 1, \dots, n$$

$\lambda_i \rightarrow i$ -ésimo autovalor

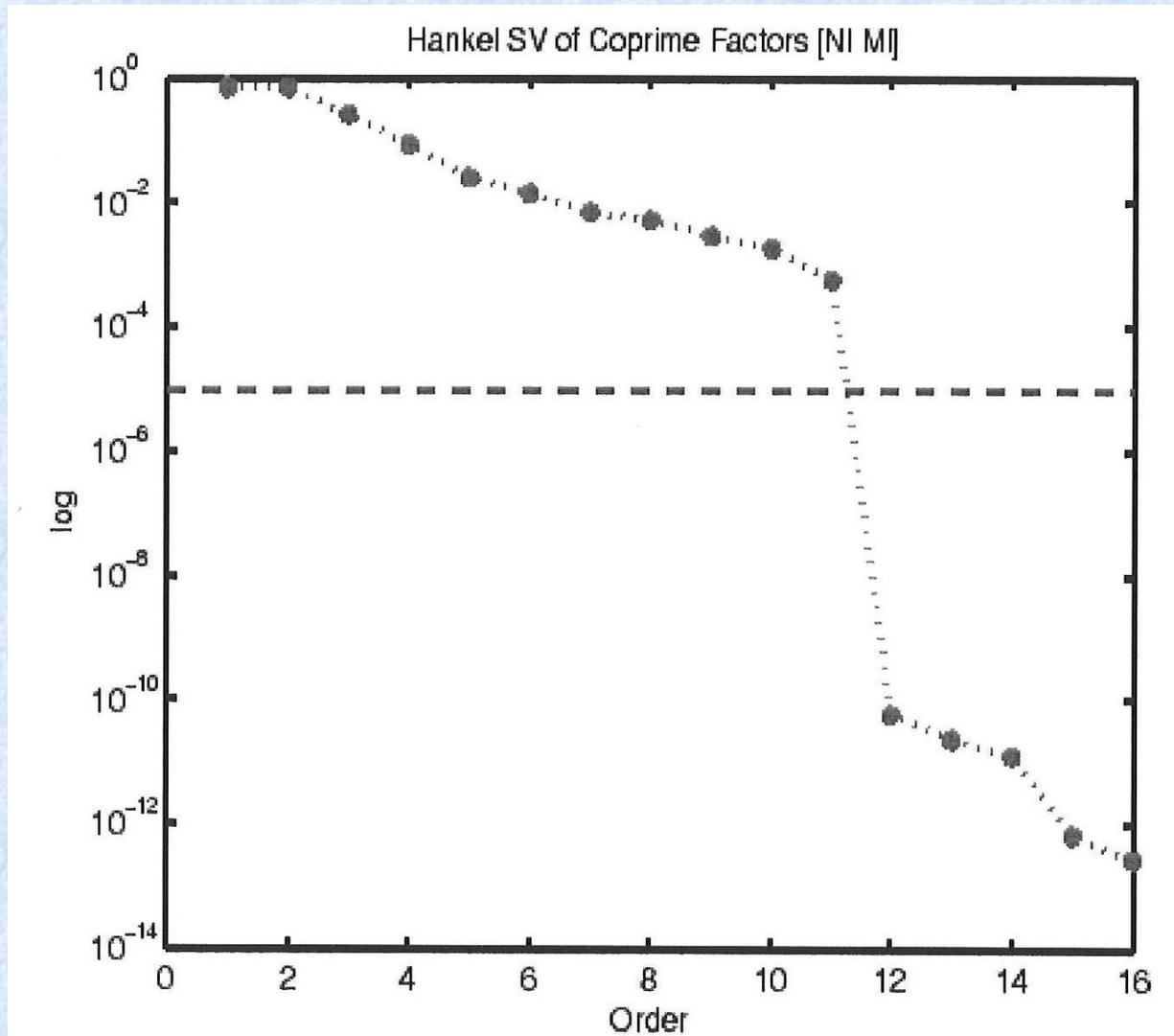
$\sigma_1 \geq \sigma_2 \geq \dots \geq \sigma_n \geq 0 \rightarrow$  valores singulares de Hankel

$\sigma_1 \geq \sigma_2 \Rightarrow x_1$  influencia a relação entrada/saída mais do que  $x_2$

$\sigma_1 = \|\Sigma\|_H \rightarrow$  norma de Hankel de  $G(s)$

- Cada  $\sigma_i$  está associado a um estado  $x_i$  e indica a energia do sistema na direção  $i$  considerada.

# Redução pela norma de Hankel



# Redução pela norma de Hankel

O problema da redução de ordem desta abordagem pode ser posto assim:

*“Dado um modelo estável  $G(s)$  de ordem  $n$ , determinar um modelo  $Gr(s)$  de ordem  $k < n$  tal que a norma de Hankel do erro de aproximação:*

$$\|G(s) - Gr(s)\|_H = \|E(s)\|_H = \sqrt{\lambda_{\max}(\Sigma_E^2)}$$

*seja mínima”.*

A ideia subjacente é encontrar um erro que esteja próximo de ser completamente não-controlável e completamente não-observável.

# Redução pela norma de Hankel

- $\text{sys} = \text{zpk}([-10 \ -20.01], [-5 \ -9.9 \ -20.1], 1)$

$$\frac{(s+10)(s+20.01)}{(s+5)(s+9.9)(s+20.1)}$$

- $[\text{sysb}, g] = \text{balreal}(\text{sys})$
- $g'$

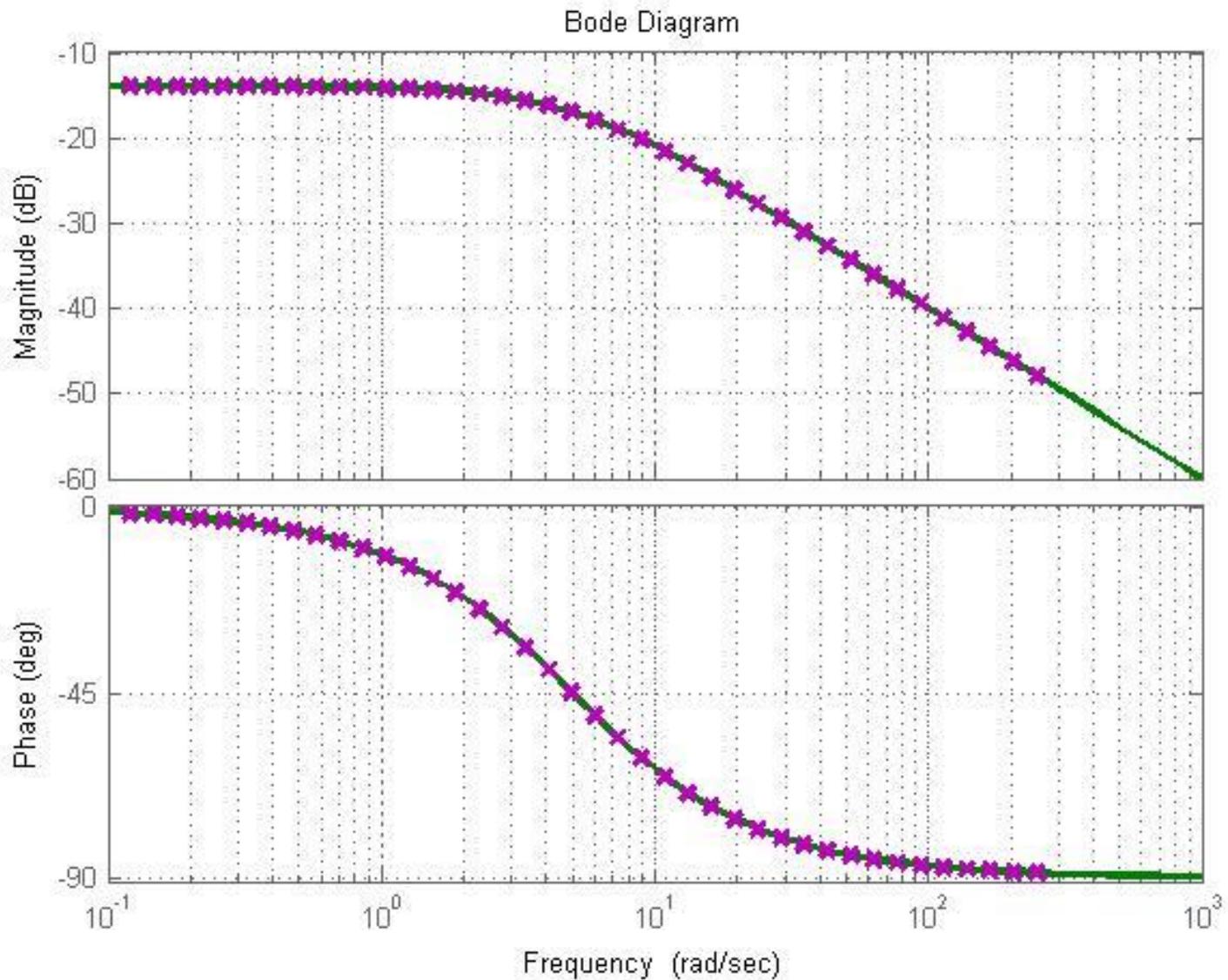
$$\begin{matrix} & \text{ans} = & & & \\ & 1.0062\text{e-}01 & 6.8039\text{e-}05 & 1.0055\text{e-}05 & \end{matrix}$$

- $\text{sysr} = \text{modred}(\text{sysb}, [2 \ 3], 'del')$
- $\text{zpk}(\text{sysr})$

$$\frac{1.0001}{(s+4.97)}$$

- $\text{bode}(\text{sys}, '-', \text{sysr}, 'x')$

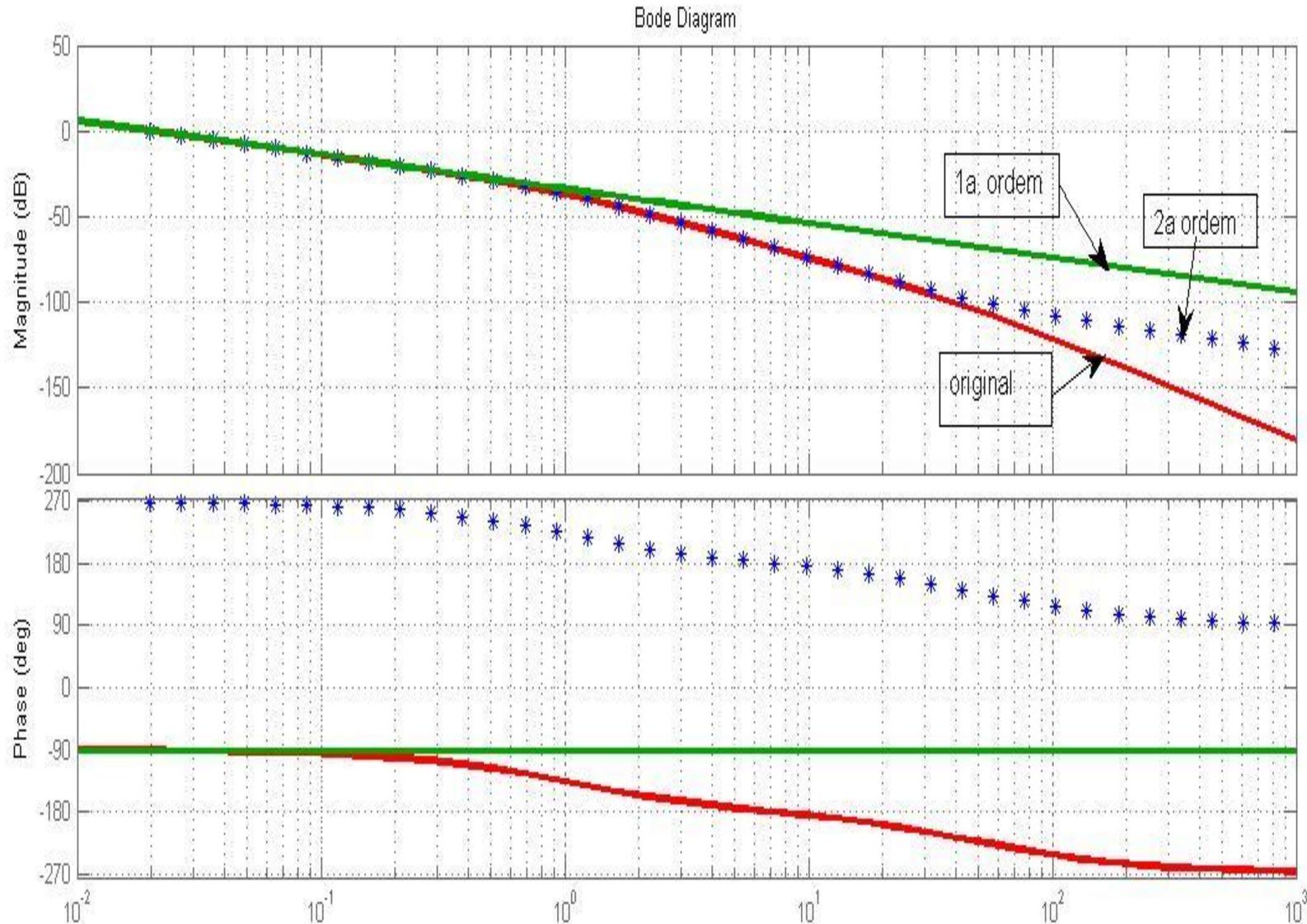
# Redução pela norma de Hankel



# Aplicação da Redução pela norma de Hankel ao primeiro exemplo

(slide 5)

$$g^*_{100} = \text{Inf} \quad 1.0204 \quad 0.0004$$



# Método de Graham/Lathrop

$$H(s) = K \frac{\sum_{k=0}^m a_k s^k}{\sum_{l=0}^n b_l s^l} \quad \text{com: } a_o = 1 \quad b_o = 1$$

$$L(s) = K \frac{\sum_{i=0}^p c_i s^i}{\sum_{j=0}^r d_j s^j} \quad \text{com: } c_o = 1 \quad d_o = 1$$

$$p \leq r < n$$

$K$  igual em  $H(s)$  e  $L(s)$  para preservar a resposta em CC ( $s \rightarrow 0$ )

Objetivo do método:  $\left| \frac{H(j\omega)}{L(j\omega)} \right| = \left| \frac{N(j\omega)}{D(j\omega)} \right| \cong 1,0$  para uma banda larga.

# Método de Graham/Lathrop

Método: usar derivadas sucessivas de  $N(s)$  e  $D(s)$  para a determinação de  $c_i$  e  $d_j$ :

$$N_{2l} = \sum_{k=0}^{2l} \frac{(-1)^{l+k} N^{(k)}(0) N^{(2l-k)}(0)}{k!(2l-k)!}$$

$$D_{2l} = \sum_{k=0}^{2l} \frac{(-1)^{l+k} D^{(k)}(0) D^{(2l-k)}(0)}{k!(2l-k)!}$$

$l$  até atingir o número de equações necessárias.

para o cálculo dos coeficientes.

# Método de Graham/Lathrop

**EXEMPLO:**

$$H(s) = \frac{6}{s^3 + 6s^2 + 11s + 6} = \frac{6}{(s+1)(s+2)(s+3)}$$

$$\Rightarrow H(s) = \frac{1}{\frac{1}{6}s^3 + s^2 + \frac{11}{6}s + 1}$$

$$\text{Seja : } L(s) = \frac{1}{d_2s^2 + d_1s + 1}$$

$$\Rightarrow \frac{H(s)}{L(s)} = \frac{d_2s^2 + d_1s + 1}{\frac{1}{6}s^3 + s^2 + \frac{11}{6}s + 1} = \frac{N(s)}{D(s)}$$

# Método de Graham/Lathrop

$$l = 0 \rightarrow N_0 = D_0 = 1$$

$$l = 1 \Rightarrow N_2 = \sum_{k=0}^2 \frac{(-1)^{1+k} N^{(k)}(0) N^{(2-k)}(0)}{k!(2-k)!}$$

$$D_2 = \sum_{k=0}^2 \frac{(-1)^{1+k} D^{(k)}(0) D^{(2-k)}(0)}{k!(2-k)!}$$

$$N_2 = \underbrace{\frac{(-1)^1 N^{(0)}(0) N^{(2)}(0)}{0!(2)!}}_{k=0} + \underbrace{\frac{(-1)^{1+1} N^{(1)}(0) N^{(2-1)}(0)}{1!(1)!}}_{k=1} + \underbrace{\frac{(-1)^{1+2} N^{(2)}(0) N^{(0)}(0)}{2!(0)!}}_{k=2}$$

$$D_2 = \underbrace{\frac{(-1)^1 D^{(0)}(0) D^{(2)}(0)}{0!(2)!}}_{k=0} + \underbrace{\frac{(-1)^{1+1} D^{(1)}(0) D^{(2-1)}(0)}{1!(1)!}}_{k=1} + \underbrace{\frac{(-1)^{1+2} D^{(2)}(0) D^{(0)}(0)}{2!(0)!}}_{k=2}$$

# Método de Graham/Lathrop

$$N_2 = \underbrace{\frac{(-1)(1)(2d_2)}{2}}_{k=0} + \underbrace{\frac{(d_1)(d_1)}{1}}_{k=1} + \underbrace{\frac{(-1)(2d_2)1}{2}}_{k=2}$$

$$D_2 = \underbrace{\frac{(-1)(2)}{2}}_{k=0} + \underbrace{\left(\frac{11}{16}\right)^2}_{k=1} + \underbrace{\frac{(-1)(2)(1)}{2}}_{k=2} = \frac{49}{36}$$

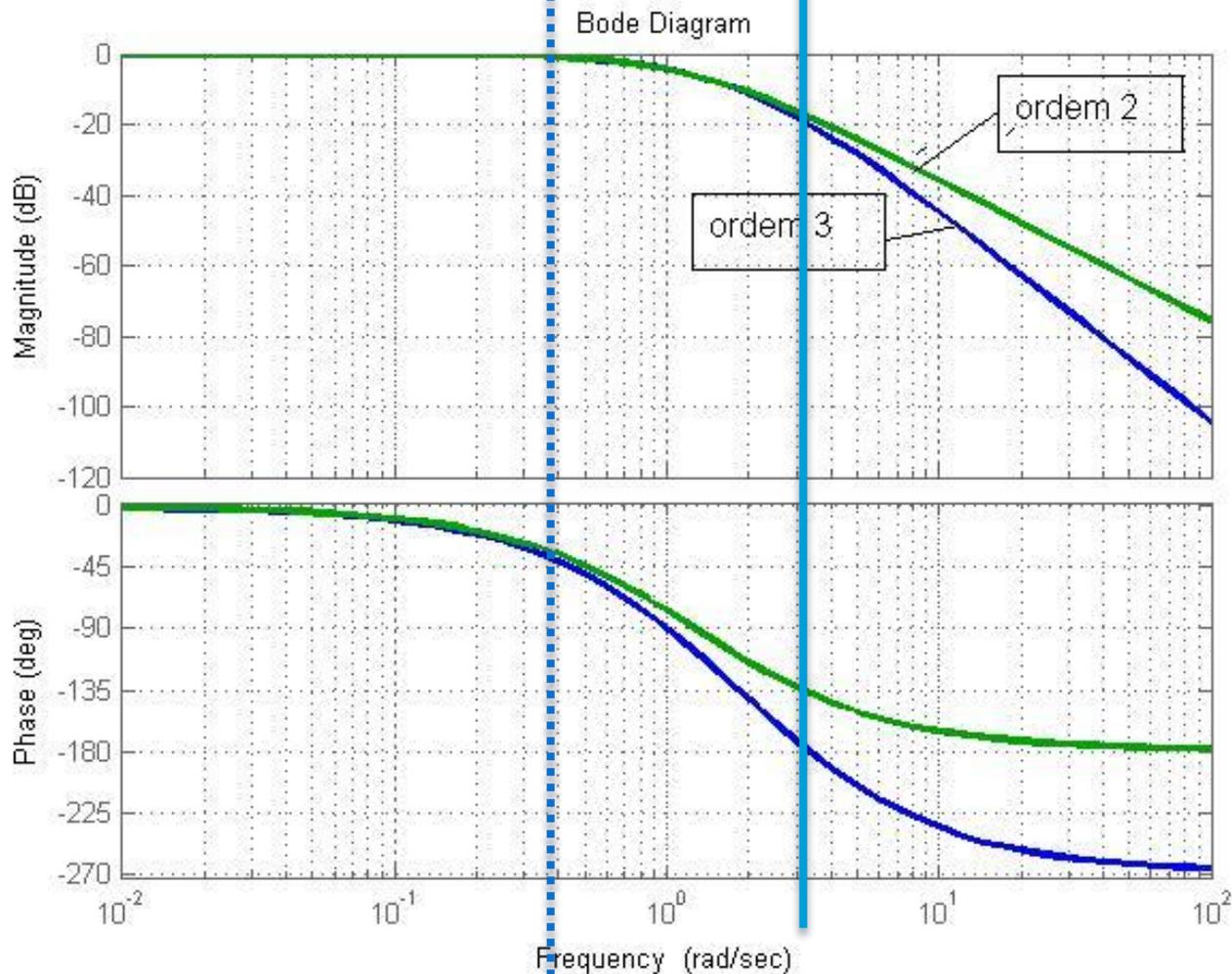
$$l = 2 \Rightarrow N_4 = \sum_{k=0}^4 \frac{(-1)^{2+k} N^{(k)}(0) N^{(4-k)}(0)}{k!(4-k)!}$$

$$D_4 = \sum_{k=0}^4 \frac{(-1)^{2+k} D^{(k)}(0) D^{(4-k)}(0)}{k!(4-k)!}$$

$$N_4 = D_4 \Rightarrow d_2^2 = \frac{7}{18} \Rightarrow d_2 = \pm 0,625 \Rightarrow d_2 = +0,625$$

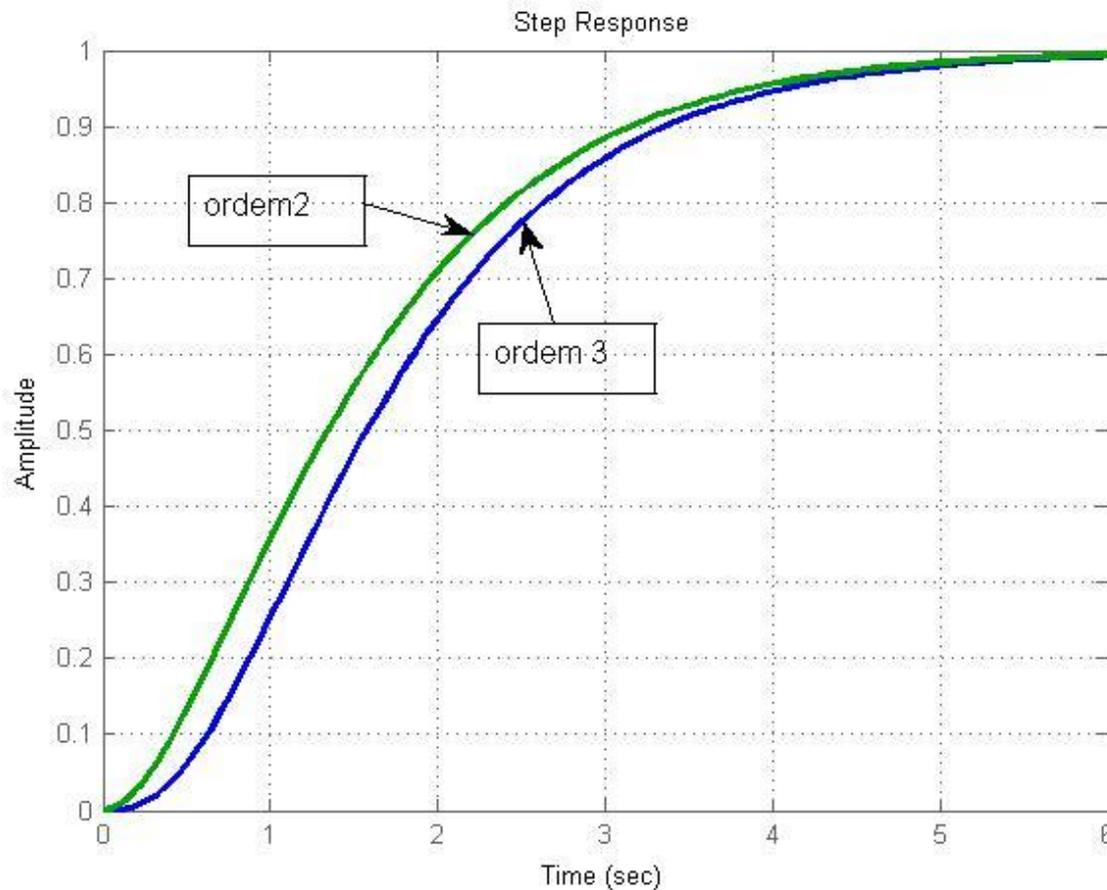
# Método de Graham/Lathrop

$$H(s) = \frac{6}{s^3 + 6s^2 + 11s + 6} \quad L(s) = \frac{1}{0,625s^2 + 1,615s + 1} = \frac{1,6}{s^2 + 2,584s + 1,6}$$



# Método de Graham/Lathrop

$$H(s) = \frac{6}{s^3 + 6s^2 + 11s + 6} \quad L(s) = \frac{1,6}{s^2 + 2,584s + 1,6}$$



# Norma de Hankel

