

# Os Autovalores do Operador Laplaciano Esférico

Clenilton de Souza Gomes  
Marcus Marrocos

Instituto de Ciências Exatas

Universidade Federal do Amazonas

Workshop de Verão ICMC-USP

31 de Janeiro de 2024



# Sumário

- 1 Introdução
- 2 Definições Básicas
- 3 O Laplaciano Esférico
- 4 Resultados Preliminares
- 5 Aplicações
- 6 Referências Bibliográficas



# Motivação

Considere a seguinte Equação Diferencial Parcial (EDP),

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$$



# Revisão de Álgebra Linear



## Definição 1

*Problema de Autovalor: Sejam  $S : V \rightarrow V$  um operador linear, onde  $F = \mathbb{C}$  ou  $\mathbb{R}$  e  $S[v] = \lambda v$  tal que  $\lambda \in F$ . Se o sistema admite solução para um  $v \neq 0$ , então  $\lambda$  é chamado de **autovalor** do operador  $S$  e  $v$  é chamado de **autovetor** ou **autofunção**.*

## Definição 2

*Autoespaço:  $V_\lambda = \ker(S - \lambda I) = \{v; S[v] = \lambda v\} \subset U$*



### Definição 3

*Operador Autoadjunto: Um Operador Linear  $S : V \rightarrow V$ , num espaço vetorial munido de produto interno, chama-se **autoadjunto** quando  $S = S^*$ , ou seja, quando  $\langle S[u], v \rangle = \langle u, S[v] \rangle \forall u, v \in V$ .*

### Definição 4

*Multiplicidade Geométrica: é a dimensão de  $V_\lambda$*



## Teorema 1

*Se  $S = S^*$  é um operador autoadjunto em um espaço vetorial  $U$  munido de produto interno, então seus autovalores são números reais. Além disso, os autovetores ou autofunções associadas a autovalores distintos são ortogonais dois a dois.*

## Demonstração.

$$\lambda \|v\|^2 = \langle \lambda v, v \rangle = \langle Sv, v \rangle = \langle v, Sv \rangle = \langle v, \lambda v \rangle = \bar{\lambda} \|v\|^2 \Rightarrow \lambda = \bar{\lambda}$$



## Teorema 2

*Se  $S > 0$  é um operador autoadjunto definido positivo, então todos seus autovalores são estritamente positivos:  $\lambda > 0$ . Se  $S \geq 0$  é autoadjunto e semi-definido positivo, então seus autovalores são não-negativos:  $\lambda \geq 0$ .*

## Teorema 3

**Teorema Espectral:** *Seja  $V$  um  $\mathbb{F}$ -espaço vetorial de dimensão finita munido com produto interno. Se  $T \in \mathcal{L}(V)$  é autoadjunto, então existe uma base ortonormal de  $V$  cujos vetores são autovetores de  $V$ .*





# DEFINIÇÕES BÁSICAS



## Definição 5

*Condições de Contorno: Em EDP's quando impomos condições sobre o valor da solução e de suas derivadas no bordo da região temos um problema de valores de contorno.*

## Definição 6

$$\Delta u(x) = f(x), x \in \Omega$$

$$Bu(x) = 0, x \in \partial\Omega$$

*Em que  $B$  é uma das três condições. A função  $f$  é dada no problema. Quando  $f = 0$ , então uma solução de classe  $C^2$  da equação de Laplace  $\Delta u(x) = 0$  também é chamada de função harmônica.*



## Definição 7

*Condição de Contorno de Dirichlet: especifica os valores que a solução precisa assumir quando sujeita a condição de contorno.*

## Definição 8

*Equação de Helmholtz:  $\left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2}\right) + \lambda v = 0$*

## Definição 9

*Coordenadas Esféricas: Problemas em geometria esférica são analisados mais naturalmente em coordenadas esféricas  $r, \varphi, \theta$ . Nossa convenção é definir  $x = r \operatorname{sen} \varphi \cos \theta$ ,  $y = r \operatorname{sen} \varphi \operatorname{sen} \theta$ ,  $z = r \cos \theta$ , onde  $-\pi < \theta \leq \pi$  é a longitude, enquanto  $0 < \varphi \leq \pi$  é a latitude na esfera de raio  $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$*

# O Laplaciano Esférico



## Construção de $\Delta_s$

Em coordenadas esféricas, a equação de Laplace para  $u(r, \varphi, \theta)$  toma a forma:

$$\Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 u}{\partial \varphi^2} + \frac{\cos \varphi}{r^2 \sin \varphi} \frac{\partial u}{\partial \varphi} + \frac{1}{r^2 \sin^2 \varphi} \frac{\partial^2 u}{\partial \theta^2} = 0$$

Para construir soluções separáveis para a equação acima, começamos separando a parte radial da solução, definindo:

$$u(r, \varphi, \theta) = v(r)w(\varphi, \theta)$$



Substituindo na equação, multiplicando por  $\frac{r^2}{v}$  e colocando todos os termos que envolvem  $r$  de um lado, temos:

$$\frac{1}{v} \left( r^2 \frac{d^2 v}{dr^2} + 2r \frac{dv}{dr} \right) = -\frac{1}{w} \Delta_S [w] ,$$

onde

$$\Delta_S [w] = \frac{\partial^2 w}{\partial \varphi^2} + \frac{\cos \varphi}{\sin \varphi} \frac{\partial w}{\partial \varphi} + \frac{1}{\sin^2 \varphi} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} .$$



$$\Delta_s w + \mu w = \frac{\partial^2 w}{\partial \varphi^2} + \frac{\cos \varphi}{\sin \varphi} \frac{\partial w}{\partial \varphi} + \frac{1}{\sin^2 \varphi} \frac{\partial^2 w}{\partial \theta^2} + \mu w = 0$$

O operador diferencial de segunda ordem  $\Delta_S$  que envolve apenas as componentes angulares do operador Laplaciano  $\Delta$  é de particular importância. É conhecido como **Laplaciano Esférico** e rege o equilíbrio e a dinâmica de cascas esféricas. E esta última equação é conhecida como a equação de autovalores para o operador Laplaciano Esférico.



# Autosoluções das Equações de Evolução Linear

Novamente, considere um corpo sólido  $\Omega \subset \mathbb{R}^3$  que é modelado pela equação do calor (evolução):

$$\frac{\partial u}{\partial t} = \Delta u = \left( \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} \right), (x, y, z) \in \Omega \subset \mathbb{R}^3$$





Começamos impondo uma solução do tipo exponencial:

$$u(t, x) = e^{-\lambda t} v(x)$$

Substituindo esta solução na equação diferencial do calor e cancelando as exponenciais, segue que  $v$  satisfaz o problema de autovalor de Helmholtz:

$$\Delta v + \lambda v = 0$$

sujeito as condições de contorno relevantes.

Para as condições de contorno de Dirichlet, o Laplaciano é um operador definido positivo, e portanto seus autovetores são estritamente positivos,

$$0 < \lambda_1 \leq \lambda_2 \leq \dots, \text{ com } \lambda_n \rightarrow \infty \text{ quando } n \rightarrow \infty.$$



Estamos interessados, particularmente, em resolver problemas do tipo:

$$\frac{du}{dt} = \lambda u$$

cuja solução em geral para estes problemas são da forma:

$$u(t) = ce^{\lambda t}$$

onde  $c$  é uma constante arbitrária. Além disso, é sabido que:

$\frac{du}{dt} = Au$  em que  $A$  é uma matriz quadrada constante.



Seja  $v \in \mathbb{R}^n$  e considere  $u(t) = e^{\lambda t}v$ , assim:

$$\frac{du}{dt} = \frac{d}{dt} (e^{\lambda t}v) = \lambda e^{\lambda t}v$$

$$Au = Ae^{\lambda t}v = e^{\lambda t}Av$$

$\Rightarrow u(t)$  resolve o sistema  $\Leftrightarrow v$  satisfaz  $Av = \lambda v$

Cada autovalor  $\lambda$  e autovetor  $v$  produz uma solução exponencial para o sistema de EDO's:

$$u_1(t) = e^{\lambda_1 t}v_1, \dots, u_n(t) = e^{\lambda_n t}v_n.$$



Apresentaremos agora uma prova alternativa para encontrar as auto-soluções para o operador  $\Delta_s$ , usando ferramentas das Álgebras e Grupos de Lie e suas representações.



## Resultados Preliminares



## Definição 10

$$GL(n, \mathbb{R}) := \{A \in M_n(\mathbb{R}); \det(A) \neq 0\}$$

## Definição 11

$$SO(n) := \{X \in GL(n, \mathbb{R}); X^{-1} = X^T / \det(X) = 1\}$$



## Definição 12

$$L^2 [a, b] := \left\{ \|x\| = \left( \int_a^b x(t)^2 dt \right)^{\frac{1}{2}} \right\}$$
$$f : S^2 \longrightarrow \mathbb{C} \Leftrightarrow \int \|f(x)\|^2 dx < \infty$$

## Definição 13

*Esféricos Harmônicos: são funções harmônicas que representam a variação espacial de um conjunto ortogonal de solução da Equação de Laplace, quando a solução é expressa em coordenadas esféricas.*



## Definição 14

$P_n :=$  funções de valores complexos em  $S^2$  que podem ser escritas como polinômios em  $x, y, z$  de grau  $\leq n$

## Definição 15

Uma álgebra de Lie  $\mathfrak{g}$  é um tipo de álgebra sobre um corpo. É um espaço vetorial sobre um corpo  $\mathbb{K}$  juntamente com uma operação binária  $[\cdot, \cdot] : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$  chamada de colchete de Lie que satisfaz três axiomas: Bilinearidade, Anticomutatividade e Identidade de Jacobi





## Definição 16

$\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}) :=$  o espaço de todas as transformações lineares de um espaço vetorial de dimensão  $n$  sobre o corpo  $\mathbb{K}$ .

## Definição 17

$\mathfrak{so}(n, \mathbb{K}) := \{X \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}); X^t = -X\}$  é uma subálgebra de  $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$

## Definição 18

$\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K}) := \{X \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}); \text{tr}X = 0\}$  é uma subálgebra de  $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$



## Definição 19

Seja  $V$  um espaço vetorial e  $\mathfrak{gl}(V)$  a álgebra de Lie das transformações lineares de  $V$ . Seja  $\mathfrak{g}$  uma álgebra de Lie (sobre o mesmo corpo de escalares que  $V$ ). Uma **representação** de  $\mathfrak{g}$  em  $V$  é um homomorfismo

$$\rho : \mathfrak{g} \longrightarrow \mathfrak{gl}(V)$$

Denominaremos  $V$  como o espaço da representação enquanto que sua dimensão é a dimensão da representação.



## Definição 20

Seja  $V$  uma representação de  $\mathfrak{so}(2, \mathbb{C})$ . Um vetor  $v \in V$  é chamado **vetor de peso**  $\lambda$  com  $\lambda \in \mathbb{C}$  se  $v$  é um autovetor associado ao autovalor  $\lambda$ . Denotaremos por  $V_{[\lambda]} \subset V$  o subespaço dos vetores de peso  $\lambda$ .



## Teorema 4

*Cada representação de dimensão finita de  $V$  de  $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$  pode ser escrita da forma:*

$$V = \bigoplus_{\lambda} V_{[\lambda]}$$

*Essa decomposição é chamada de decomposição de peso de  $V$ .*

## Teorema 5

*Seja  $V$  uma representação de dimensão finita de  $\mathfrak{so}(3, \mathbb{R})$ , então  $V$  admite uma decomposição de peso com inteiros, tal que  $n \in \mathbb{Z}$ :*

$$V = \bigoplus_{n \in \mathbb{Z}} V_{[n]}$$



## Teorema 6

*Uma representação  $V$  de  $\mathfrak{so}(3, \mathbb{R})$  pode ser elevada a uma representação  $SO(3, \mathbb{R})$  se todos os pesos são pares, e além disso  $V_{[k]} = 0$  para todo ímpar  $k$ .*

## Teorema 7

*O espaço  $P_n$  pode ser escrito como:*

$$P_n = \bigoplus V_{2k}$$

*Soma direta de representações irredutíveis.*

## Teorema 8

*$\dim P_{n[2k]} = n + 1 - k$  e além disso temos que  $P_n \simeq V_0 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_{2n}$ .*



# APLICAÇÕES



# Teorema Principal

## Teorema 9

*Os autovalores do operador Laplaciano Esférico  $\Delta_s$  no espaço  $P_n$  são*

$$\lambda_k = -k(k + 1), \quad k = 0, \dots, n$$

*e a multiplicidade de  $\lambda_k$  é igual a dimensão  $\dim V_{2k} = 2k + 1$ .  
E além disso, cada autofunção de  $\Delta_s$  (em  $C^\infty(S^2)$ ) é um polinômio.*



**Demonstração:** Por conveniência denotaremos por  $\Delta_s$  o Laplaciano esférico, então consideremos o Laplaciano em coordenadas polares

$$\Delta u = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial u}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \Delta_s u$$

Procuraremos funções harmônicas homogêneas, ou seja, soluções para a equação de Laplace  $\Delta u = 0$





Suponha que  $u(r, \theta, \varphi) = r^k g(\theta, \varphi)$  sejam as soluções harmônicas para  $\Delta u = 0$ . Temos que:

$$\begin{aligned}\Delta u &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial (r^k g)}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \Delta_s (r^k g) \\ &= \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( k r^{k+1} g \right) + r^{k-2} \Delta_s g \\ &= r^{k-2} k(k+1)g + r^{k-2} \Delta_s g \\ &= r^{k-2} (k(k+1)g + \Delta_s g)\end{aligned}$$

Portanto,  $\Delta u = 0 \Leftrightarrow \Delta_s g = -k(k+1)g$ , ou seja,  $g$  é uma autofunção de  $\Delta_s$  associada ao autovalor  $-k(k+1)$ .



**Demonstração:** Considere o espaço  $L^2(S^2, \mathbb{C})$  das funções  $L^2$  de valores complexos em  $S^2$ . Uma vez que a ação de  $SO(3)$  preserva a forma volume, também preserva produto interno em  $L^2(S^2, \mathbb{C})$  e mostra que  $\Delta_s$  é hermitiano, em particular, autoadjunto.

Seja  $\mathbb{E}_n \subset \mathbb{P}_n$  o complemento ortogonal de  $\mathbb{P}_{n-1}$ . Então  $\mathbb{E}_n$  é  $SO(3)$ -invariante e além disso,  $SO(3)$ -módulo  $\mathbb{E}_n \simeq V_{2n}$  então  $\Delta_s$  atua em  $\mathbb{E}_n$ , por  $\lambda_n$ . Por outro lado, como  $\mathbb{P}_n$  é denso em  $L^2$ , temos:

$$L^2(S^2, \mathbb{C}) = \bigoplus_{n \geq 0} \mathbb{E}_n$$

(soma direta de Espaços de Hilbert).






Assim, se  $\Delta_s f = \lambda f$  para alguma função  $f \in C^\infty(S^2) \subset L^2(S^2)$ , então  $\lambda \neq \lambda_n$  para todo  $n$ , o que força  $\langle f, \mathbf{E}_n \rangle = 0$  para todo  $n$ , então  $f = 0$  ou  $\lambda = \lambda_n$ , então  $\langle f, \mathbf{E}_n \rangle = 0$  para todo  $k \neq n$ , então  $f \in \mathbb{E}_n$ .



# REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS



# Referências Bibliográficas I

-  Alexander Kirillov Jr, An Introduction to Lie Groups and Lie Algebras, Cambridge University Press, New York, 2008.
-  Luiz A. B. San Martin, Álgebras de Lie, 2020.
-  Peter J. Olver, Introduction to Partial Differential Equations, Springer International Publishig, Switzerland, 2014.

