

BASE DE UM ESPAÇO VETORIAL

Seja $(V, +, \cdot)$ um espaço vetorial. Um subconjunto $B = \{v_1, \dots, v_n\} \subset V$ é uma base de V se

- (1) $[B] = V$;
- (2) B é LI.

Convenção: Se $V = \{0\}$
 $B = \emptyset$ é base de V .

TEOREMA: Se $G = \{v_1, \dots, v_n\}$ é tal que $[G] = V$ então todo subconjunto de V com mais do que m vetores é LD.

COROLÁRIO: Se $B_1 = \{v_1, \dots, v_n\}$ e $B_2 = \{w_1, \dots, w_m\}$ são bases de V , então $m = n$.

Dem: $\left. \begin{array}{l} [B_1] = V \\ B_2 \text{ é LI} \end{array} \right\} \Rightarrow m \leq n.$
 $\left. \begin{array}{l} [B_2] = V \\ B_1 \text{ é LI} \end{array} \right\} \Rightarrow n \leq m.$
 $\left. \begin{array}{l} \Rightarrow m \leq n \\ \Rightarrow n \leq m \end{array} \right\} \Rightarrow m = n.$

DEF: $\dim V =$ nº de vetores de uma base qualquer de V . \hookrightarrow dimensão de V

Já temos que (1) $\dim \mathbb{R}^n = n$, já que $\text{can} = \{e_1, \dots, e_n\}$ é uma base de V

(2) $\dim P_n(\mathbb{R}) = n+1$ já que $\text{can} = \{1, t, t^2, \dots, t^n\}$ é uma base de $P_n(\mathbb{R})$.

(3) $\dim M_{m \times n}(\mathbb{R}) = mn$ já que $\text{can} = \{E_{ij}, 1 \leq i \leq m, 1 \leq j \leq n\}$ é uma base de $M_{m \times n}(\mathbb{R})$.

2

TEOREMA: Se $G = \{v_1, \dots, v_m\}$ é um conjunto gerador de V , então existe B base de V , $B \subset G$.

Demonstração:

Vamos utilizar os seguintes resultados:

(1) Se $V = [A]$, onde $A = \{u_1, \dots, u_m\}$ e $u_j \in [u_1, \dots, u_{j-1}, u_{j+1}, \dots, u_m]$ então $V = [A - \{u_j\}]$.

(2) Se $[G] = V$ e $B \subset V$ é um subconjunto LI de V com o número máximo de vetores, em $[B] = V$.

O conjunto G é finito, então começamos analisando os vetores de G .

Se $v_1 = 0$, podemos jogar fora v_1 .

Se $v_1 \neq 0$, OK

Testamos v_1 e v_2 . Se $\{v_1, v_2\}$ é LD, então existe $a \in \mathbb{R}$ tal que $v_2 = av_1$. Então,

$[G - \{v_2\}] = [G]$, mas precisamos mais do v_2 .

Se $\{v_1, v_2\}$ é LI, OK.

Se $\{v_1, v_2, v_3\}$ é LD, como $\{v_1, v_2\}$ é LI, $v_3 \in [v_1, v_2]$

Nesse caso $[G - \{v_3\}] = [G]$...

Como o número de elementos de G é finito, podemos proceder desse modo até encontrar um subconjunto $\{u_1, \dots, u_n\} \subset \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$

tal que $\{u_1, \dots, u_n\}$ é LI e

3

$\{u_1, \dots, u_n\} \cup \{v\}$, $v \in \{u_1, \dots, u_m\}$
é LD.

Logo $v \in [u_1, \dots, u_n]$.

Com $[G] = V$, temos que

$[u_1, \dots, u_n] = V$ pois:

Seja $v \in V$. Então existem
escalares a_1, \dots, a_m tais que

$$v = a_1 v_1 + \dots + a_m v_m.$$

Como os u_i 's estão entre os v_i 's,

temos que $v = a_1 u_1 + \dots + a_m u_m + a_{m+1} v_{j_1} + \dots + a_{m+j_1} v_{j_{m_1}}$.

Mas $v_{j_1}, v_{j_2}, \dots, v_{j_m} \in [u_1, \dots, u_n]$.

Logo $v \in [u_1, \dots, u_n]$ e

$\{u_1, \dots, u_n\}$ é base de V .

Note que se $[G] = V$, existe uma
base de V contida em G . Basta
tomar um subconjunto LI máximo de G .

Temos que:

Se sabemos que $\dim V = n$ e G é um conjunto gerador de V com exatamente n vetores, então G é uma base de V .

Sei: $\dim V = n$

$\{u_1, \dots, u_n\}$ gera V .

Se não fosse LI, existiria uma base de V com menos do que n vetores, o que é um absurdo.

Exemplo

Encontre uma base de \mathbb{R}^3 (se existir) contida no conjunto

$\{(1, 1, 1), (1, 2, 1), (2, 1, 2), (3, -1, 5)\}$

$$\begin{matrix} v_1 & v_2 & v_3 & v_4 \\ \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 & 5 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

Vamos escalonar a matriz. As colunas da matriz que derem origem a colunas com pivôs na matriz escalonada são LI.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 & 5 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{L_2 - L_1 \\ L_3 - L_1}} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$\{v_1, v_2, v_4\}$ é LI e tem 3 vetores, logo é uma base de \mathbb{R}^3

Note que

$$\begin{bmatrix} v_1 & v_2 & v_3 \\ 1 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

Essa é matriz do sistema linear

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 2 \\ x_1 + 2x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \end{cases} \quad \text{isto é } x_1 v_1 + x_2 v_2 = v_3$$

e esse sistema (escalando a matriz)

$$\left[\begin{array}{cc|c} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Logo $x_2 = -1$

$$x_1 + x_2 = 2$$

$$x_1 - 1 = 2 \Rightarrow x_1 = 3$$

Assim $v_3 = 3 \overbrace{(1, 1, 1)}^{v_1} + (-1) \overbrace{(1, 2, 1)}^{v_2}$
 $= (2, 1, 2)$

TEO 2. TEOREMA DO COMPLEMENTO

Seja $S = \{v_1, \dots, v_k\}$ um subconjunto L de um espaço vetorial de dimensão n .

Então existem vetores v_{k+1}, \dots, v_n tais que $\{v_1, \dots, v_n\}$ é uma base de V .

Dem: Se sabemos que $\dim V = n$, sabemos que existe uma base de V $\{u_1, \dots, u_n\} = B$

$$[S \cup B] = V. \text{ Como } \{v_1, \dots, v_k\} \text{ é LI}$$

$\{v_1, v_2, \dots, v_k, u_1, \dots, u_n\}$, vamos proceder como anteriormente, na demonstração do Teorema 1.

Se $\{v_1, \dots, v_k, u_1\}$ é LD, $u_1 \in [v_1, \dots, v_k]$, logo
 nós precisamos do u_1 . Se

$\{v_1, \dots, v_k, u_1\}$ é LI, testamos agora
 $\{v_1, v_2, \dots, v_k, u_1, u_2\}$ ---
 Essam por diante !

Na prática

Determine uma base de \mathbb{R}^4 contendo

os vetores $(1, 1, 1, 1)$ e $(1, 2, 1, 2)$

$$\begin{array}{c} v_1 \quad v_2 \quad e_1 \quad e_2 \quad e_3 \quad e_4 \\ \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

$\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ vetores
 da base canônica
 de \mathbb{R}^4 .

Escalonando:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} L_2 - L_1 \\ L_3 - L_1 \\ L_4 - L_1 \end{array}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{array}{l} \\ L_4 - L_2 \\ \rightarrow \end{array}$$

$$\begin{array}{c} v_1 \quad v_2 \quad e_1 \quad e_2 \\ \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{array}$$

Os vetores $\{v_1, v_2, e_1, e_2\}$ são LI e $\dim \mathbb{R}^4 = 4$

$\Rightarrow \{v_1, v_2, e_1, e_2\}$ é uma base de \mathbb{R}^4
 que contém $\{v_1, v_2\}$.

Note que se $\dim V = n$ então;

Todo conjunto LI com n vetores é uma base de V .

Vale que: (1) Se $\dim V = n$, então todo subconjunto de V com mais do que n vetores é LI

(2) Nenhum subconjunto de V com menos do que n vetores gera V .

SUBESPAÇOS:

TEO 3: Seja V um espaço vetorial de dimensão n e seja $W \subset V$ um subespaço de V . Então:

(1) $\dim W \leq \dim V$,

(2) Se $\dim W = \dim V$ então $W = V$.

Demonstração: Suponha $W \neq \{0\}$

Seja $B_W = \{w_1, \dots, w_k\}$ uma base de W ,

Então $\dim W = k$.

Como $\{w_1, \dots, w_k\}$ é LI e $\{w_1, \dots, w_k\} \subset W \subset V$, $\{w_1, \dots, w_k\}$ é um subconjunto LI de V .

(1) Logo $k \leq n$.

(2) Se $k = n$, então B_W é um subconjunto LI com n vetores. Logo, B_W é uma base de V .