

Aula 3

Transformações lineares

Sejam U e V espaços vetoriais sobre o mesmo corpo K . Dizemos que uma função $T: U \rightarrow V$ é uma transformação linear se

$$(a) \quad T(u+v) = T(u) + T(v) \quad \forall u, v \in U$$

$$(b) \quad T(\alpha u) = \alpha T(u) \quad \forall u \in U \text{ e } \forall \alpha \in K.$$

Veja que isto é equivalente a

$$T(\alpha u + v) = \alpha T(u) + T(v)$$

$$\forall u, v \in U \text{ e } \forall \alpha, \beta \in K.$$

Propriedades: Se $T: U \rightarrow V$ é linear, então

$$(a) \quad T(0) = 0 \quad (b) \quad T(-u) = -T(u) \quad \forall u \in U$$

$$(c) \quad T\left(\sum_{i=1}^m \alpha_i u_i\right) = \sum_{i=1}^m \alpha_i T(u_i)$$

Exemplos de transformações lineares

1) Transformação nula

$T: U \rightarrow V$ dada por $Tu = 0 \quad \forall u \in U$.

2) Transformação identidade

$T: U \rightarrow U$ dada por $Tu = u \quad \forall u \in U$

3) $T_a: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ dada por $T_a(x) = ax$

$a \in \mathbb{R}$. veja que o gráfico de T_a é uma reta passando na origem.

4) $T: \mathbb{K}^3 \rightarrow M_2(\mathbb{K})$

$$T(a, b, c) = \begin{pmatrix} a+b & 0 \\ 0 & c-b \end{pmatrix}$$

5) O operador derivação em $\mathcal{P}(\mathbb{R})$:

$$D: \mathcal{P}(\mathbb{R}) \mapsto \mathcal{P}(\mathbb{R})$$

$$a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n \longrightarrow a_1 + 2a_2x + \dots + na_nx^{n-1}$$

6) O operador integração em $\mathcal{C}([a,b])$

para $f \in \mathcal{C}([a,b]) \subset \mathbb{R}$ limitado.

$$I: \mathcal{C}([a,b]) \mapsto \mathcal{C}([a,b])$$

$$f \mapsto \int_a^{\cdot} f$$

obs: Vejam que os operadores D e I acima estão bem definidos. Polinômios são funções infinitamente deriváveis e toda função contínua definida em um intervalo limitado e fechado da reta é integrável.

7) $T: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ dado por

$$T(x_1, \dots, x_n) = \sum_{i=1}^n a_i x_i \text{ para algum } (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{K}^n.$$

Veja que $T(e_i) = a_i$ onde e_i é elemento da base canônica de \mathbb{K}^n . Assim, como T é linear

$$T\left(\sum_{i=1}^n x_i e_i\right) = \sum_{i=1}^n x_i T(e_i) = \sum_{i=1}^n a_i x_i$$

$$\forall (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{K}^n.$$

Teo. Sejam U e V espaços vetoriais sobre \mathbb{K} com base $\{u_1, \dots, u_n\}$ e $\{v_1, \dots, v_n\}$ respectivamente.

Então existe uma única transformação linear

$$\text{tal que } T(u_i) = v_i \quad \forall i = 1, \dots, n.$$

dem. Dado $u \in U \exists! \alpha_1, \dots, \alpha_n \in K$ tal que

$$u = \sum_{i=1}^n \alpha_i u_i. \text{ Defina } T(u) = \sum_{i=1}^n \alpha_i \sigma_i.$$

Então $T(u_i) = \sigma_i$, e como $(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$ é única, temos que T está bem definida. Vamos ver que T é linear. $\forall u, w \in U$ e $\alpha \in K$ temos

$$T(\alpha u + w) = T\left(\alpha \left(\sum_{i=1}^n \alpha_i u_i\right) + \sum_{i=1}^n \beta_i u_i\right)$$

$$= T\left(\sum_{i=1}^n (\alpha \alpha_i + \beta_i) u_i\right) = \sum_{i=1}^n (\alpha \alpha_i + \beta_i) \sigma_i$$

$$= \alpha \sum_{i=1}^n \alpha_i \sigma_i + \sum_{i=1}^n \beta_i \sigma_i = \alpha T(u) + T(w)$$

onde $u = \sum_{i=1}^n \alpha_i u_i$ e $w = \sum_{i=1}^n \beta_i u_i$

$\therefore T$ é linear. Além disso T é única com

$T(u_i) = \sigma_i$. De fato, se $S: U \rightarrow V$ é linear e satis

faz $S(u_i) = \sigma_i$, então $(T-S)(u) = 0 \forall u \in U$

$$\begin{aligned} \text{já que } (T-S)(u) &= (T-S)\left(\sum_{i=1}^n \alpha_i u_i\right) \\ &= \sum_{i=1}^n \alpha_i (T(u_i) - S(u_i)) = 0. \quad \square \end{aligned}$$

Exercícios: Secão 3.1.6: 1, 2, 4 e 5.