

Conteúdo de hoje:

5. Senoides e fasores (continuação)

...

5.5. Potência instantânea

5.6. Potência complexa, ativa, reativa e fator de potência

5.7. Correção do fator de potência

6. Circuitos trifásicos

6.1. Conceitos gerais de sinais trifásicos

6.2. Sequência de fases e operador alfa

6.3. Carga equilibrada - Ligação Y e D

6.4. Linha de transmissão equilibrada e sem mútuas

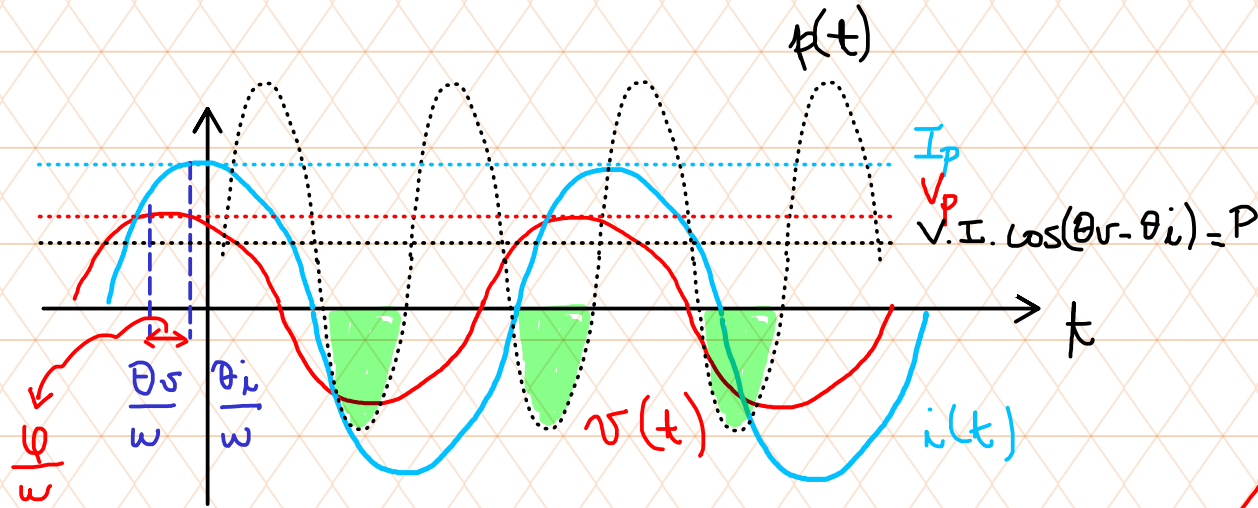
6.5. Fontes simétricas - Ligação Y e D

Começamos em
breve

27/09/23

5. Senoides e fasores (continuação)

5.5. Potência instantânea



$$\begin{cases} v(t) = V_p \cos(\omega t + \theta_v) \\ i(t) = I_p \cos(\omega t + \theta_i) \end{cases} \begin{matrix} \rightsquigarrow \tilde{V} = \frac{V_p}{\sqrt{2}} \angle \theta_v \\ \rightsquigarrow \tilde{I} = \frac{I_p}{\sqrt{2}} \angle \theta_i \end{matrix}$$

$$p(t) = v(t) \cdot i(t) \quad [W]$$

$$\begin{cases} \cos(a+b) = \cos a \cos b - \sin a \sin b \\ \cos(a-b) = \cos a \cos b + \sin a \sin b \end{cases} +$$

$$\cos a \cos b = \frac{1}{2} \{ \cos(a+b) + \cos(a-b) \}$$

$$p(t) = \frac{V_p I_p}{2} \cdot \left\{ \underbrace{\cos(2\omega t + \theta_v + \theta_i)}_{\text{varia no tempo}} + \underbrace{\cos(\theta_v - \theta_i)}_{\text{invariante no tempo}} \right\}$$

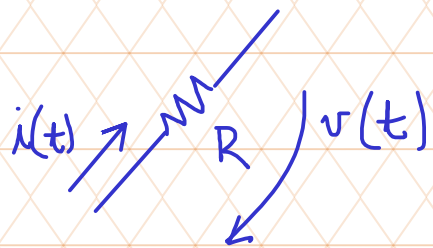
defasagem = ϕ

$$p(t) = \underbrace{\frac{V_p}{\sqrt{2}} \cdot \frac{I_p}{\sqrt{2}}}_{V \cdot I} \cdot \left\{ \cos(2\omega t + \theta_v + \theta_i) + \cos(\theta_v - \theta_i) \right\}$$

O valor médio da potência instantânea é:

$$P = \frac{1}{T} \int_{t_1 - T/2}^{t_1 + T/2} p(t) dt = V \cdot I \cos(\theta_v - \theta_i) \quad [\text{W}]$$

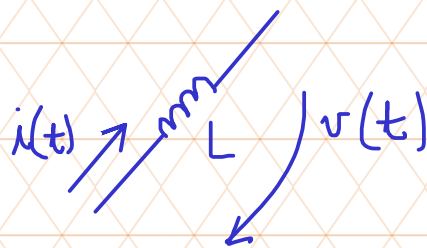
a) Para o resistor



$$v(t) = R \cdot i(t) \rightarrow \theta_v = \theta_i$$

$$P = V I$$

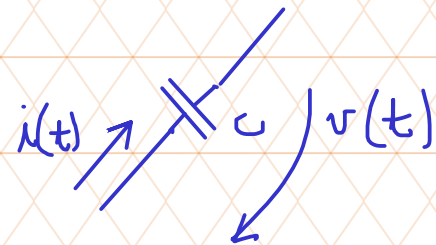
b) Para o indutor



$$v(t) = L \cdot \frac{di(t)}{dt} \rightarrow \theta_v = \theta_i + 90^\circ$$

$$P = V \cdot I \cdot \cos(90^\circ) = 0$$

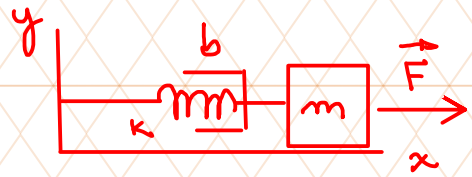
c) Para o capacitor



$$i(t) = C \cdot \frac{dv(t)}{dt} \rightarrow \theta_i = \theta_v + 90^\circ$$

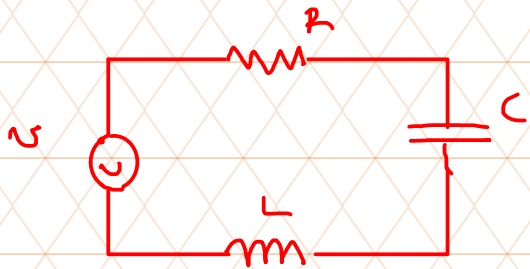
$$P = V \cdot I \cdot \cos(-90^\circ) = 0$$

Sistema massa-mola-amortecedor



$$F = m \cdot \frac{d^2x}{dt^2} + k \cdot x + b \cdot \frac{dx}{dt}$$

Circuito RLC



$$v = R \cdot i + L \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} \int i dt \quad \left(\frac{d}{dt} \right)$$

$$\frac{dv}{dt} = R \cdot \frac{di}{dt} + L \frac{d^2i}{dt^2} + \frac{1}{C} \cdot i$$

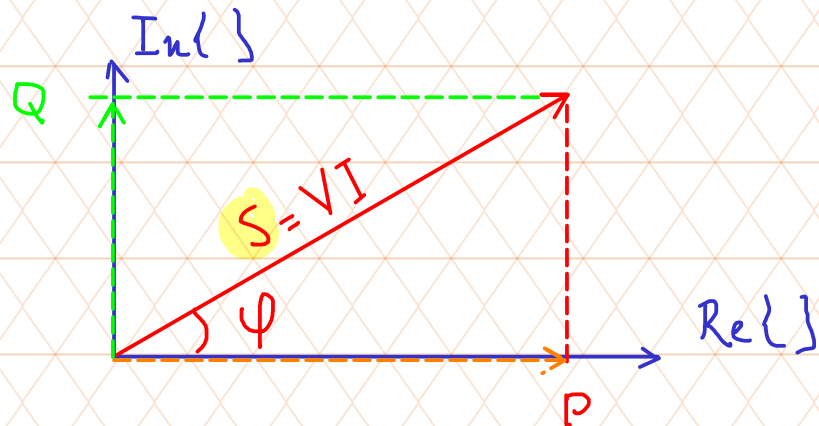
5.6. Potência complexa

Potência complexa é uma definição que se usa para obter matematicamente, a partir dos fasores, os valores de potência média e do impacto da troca energética entre capacitores e indutores (energia armazenada no campo elétrico, trocada com o campo magnético e armazenada nesse último, num ciclo infinito) no restante do circuito.

$$\underline{S} = \underline{V} \cdot \underline{I}^* \longrightarrow V \angle \theta_v \cdot I \angle -\theta_i = V \cdot I \angle \theta_v - \theta_i = \underbrace{V \cdot I \cdot \cos(\theta_v - \theta_i)}_P + j \cdot \underbrace{V \cdot I \cdot \sin(\theta_v - \theta_i)}_Q$$

[VA] complexo conjugado [W] [VAR]

Graficamente



Onde: $\varphi = \theta_v - \theta_i$

$\cos \varphi$ é o FATOR DE POTÊNCIA

$|\underline{S}| = S =$ potência aparente

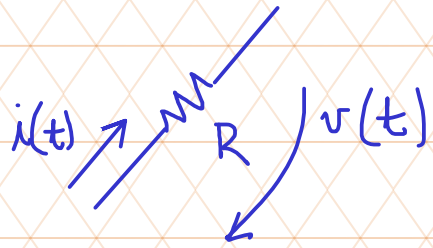
$$P = S \cos \varphi$$

$$Q = S \sin \varphi$$

$$Q = P \cdot \frac{\sin \varphi}{\cos \varphi} = P \cdot \tan \varphi$$

Potência complexa para os bipolos

a) Para o resistor



$$\bar{Z} = R$$

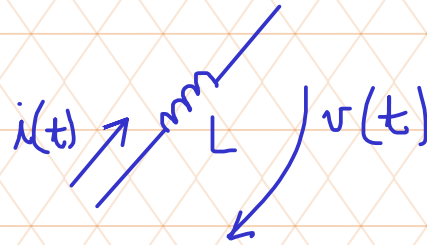
$$\dot{V} = V \angle \theta_v = R \cdot I$$

$$I = \frac{\dot{V}}{R} = \frac{V \angle \theta_v}{R} \therefore \theta_v = \theta_i$$

$$\bar{S} = \dot{V} \cdot I^* = V \cdot I$$

$$= V \cdot \left\{ \frac{V}{R} \right\}^* = \frac{V^2}{R} = R \cdot |I|^2$$

b) Para o indutor



$$\bar{Z} = j\omega L$$

$$\dot{V} = j\omega L \cdot I = \omega L I \angle \theta_i + 90^\circ$$

$$I = \frac{\dot{V}}{j\omega L} = \frac{V}{\omega L} \angle \theta_v - 90^\circ$$

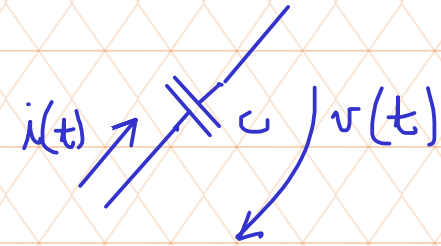
$$\bar{S} = \dot{V} \cdot I^* = V I \angle 90^\circ$$

$$= V \left\{ \frac{V}{j\omega L} \right\}^* = j \frac{V^2}{\omega L}$$

$$= j\omega L |I|^2$$

$Q > 0$

c) Para o capacitor



$$\bar{Z} = \frac{1}{j\omega C} = -j \frac{1}{\omega C}$$

$$\dot{V} = jI \frac{1}{\omega C} = \frac{I}{\omega C} \angle \theta_i - 90^\circ$$

$$I = j\omega C \dot{V} = \omega C V \angle \theta_v + 90^\circ$$

$$\bar{S} = \dot{V} \cdot I^* = V I \angle -90^\circ$$

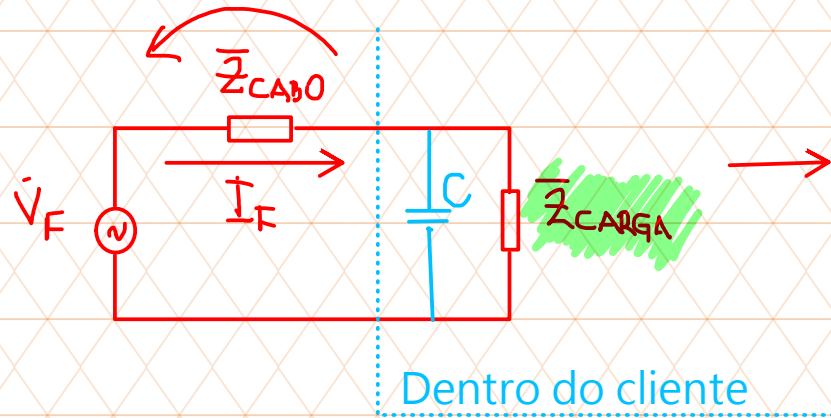
$$= -j\omega C |V|^2$$

$$= \frac{|I|^2}{j\omega C}$$

$Q < 0$

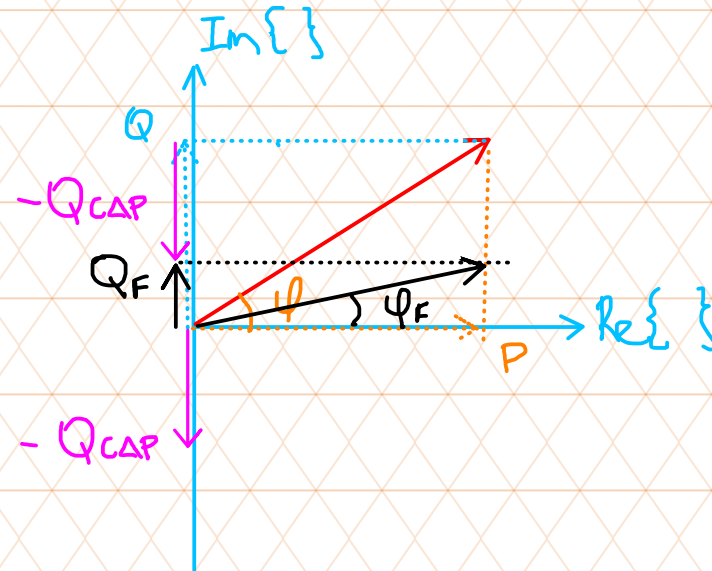
5.7. Correção do fator de potência

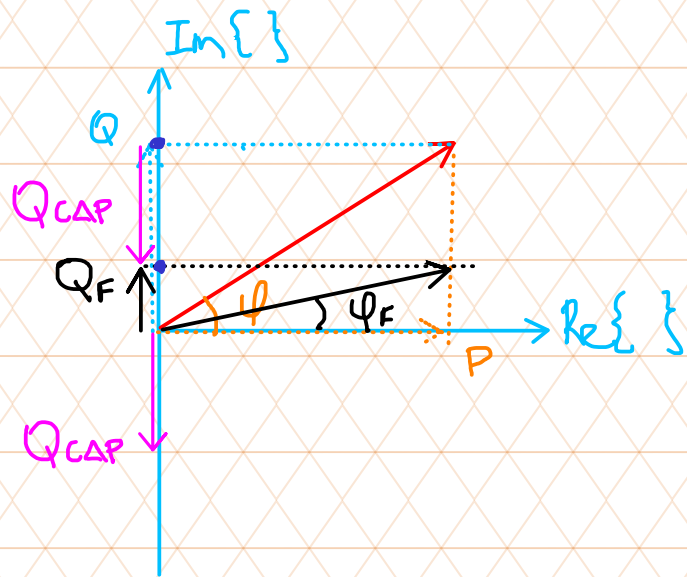
É a atividade de engenharia em que se especifica um circuito elétrico (normalmente composto por capacitores) para reduzir a potência reativa consumida pela carga, de modo a reduzir o seu impacto nos sistemas de transmissão e distribuição, QUE É OBRIGATÓRIO. Atualmente o fator de potência que não resulta em penalidade (MULTA) deve ser superior a 0,92.



Potência da carga (em [W]) $\rightarrow P$
Fator de potência $\rightarrow \cos\phi$
Natureza da carga (indutiva ou capacitiva)
Tensão nominal (V)

$$\bar{Z}_{CABO} = R_c + jX_c$$





Condição da carga: $\bar{S} = P + jQ \rightarrow Q = P \operatorname{tg} \varphi$

Condição a ser atendida: $\bar{S} = P + jQ_F \rightarrow Q_F = P \operatorname{tg} \varphi_F$

$(\cos \varphi_F)$

p. ex. 0,92

$$\therefore Q_{\text{CAP}} = Q_F - Q = P \{ \operatorname{tg} \varphi_F - \operatorname{tg} \varphi \}$$

$$\text{Mas: } -j\omega C |V|^2 = jQ_{\text{CAP}}$$

$$\therefore C = \frac{P \{ \operatorname{tg} \varphi - \operatorname{tg} \varphi_F \}}{\omega |V|^2}$$