PMR 3103

TOLERÂNCIAS em ENGENHARIA MECÂNICA

Tolerâncias Dimensionais Tolerâncias Geométricas Rugosidade Superficial

Tolerâncias em Projeto e Manufatura Mecânica

1. CONCEITO: IDEAL X REAL
PROJETO FABRICAÇÃO
ERRO

2. O PROCESSO PRODUTIVO:

ATÉ XVIII - ARTESÃO

- -CADA EQUIPAMENTO É ÚNICO
- -CADA PEÇA DO CONJUNTO DEVE SER AJUSTADA

1793 - **ELI WHITNEY** (1765-1825) - INVENTA A DESCAROÇADEIRA DE ALGODÃO



1798 -PROPOSTA AO GOVERNO DE FABRICAÇÃO DE MOSQUETES COM PEÇAS INTERCAMBIAVEIS PARA O SISTEMA DE PERCUSSÃO DA PEDERNEIRA



10.000 MOSQUETES FABRICADOS EM HAMDEN - CONNECTICUT

1802 - ELI TERRY - USA OS PRINCÍPIOS DE WHITNEY
IMPLANTA UMA FÁBRICA DE RELÓGIOS EM PLYMOUTH

FABRICAÇÃO ARTESANAL

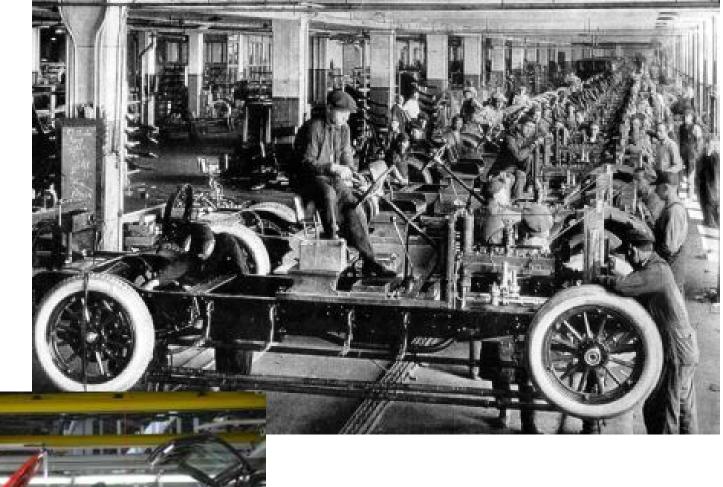
BAIXA PRODUTIVIDADE
PEÇAS ÚNICAS
EQUIPAMENTOS ÚNICOS
AJUSTES COM CUSTO ELEVADO

FABRICAÇÃO SERIADA

ALTA PRODUTIVIDADE PEÇAS PADRONIZADAS INTERCAMBIABILIDADE REDUÇÃO DOS CUSTOS, MANTENDO A QUALIDADE



FABRICAÇÃO GLOBALIZADA

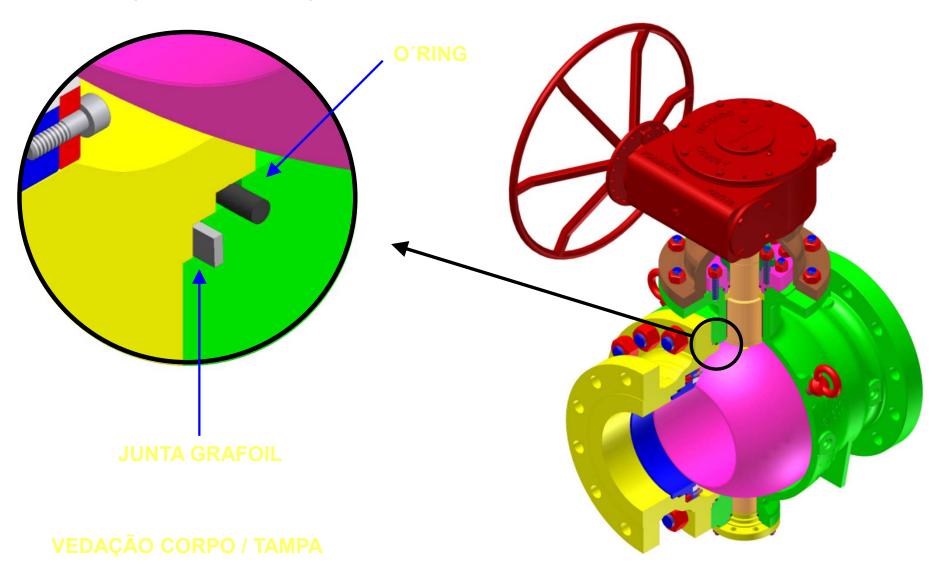


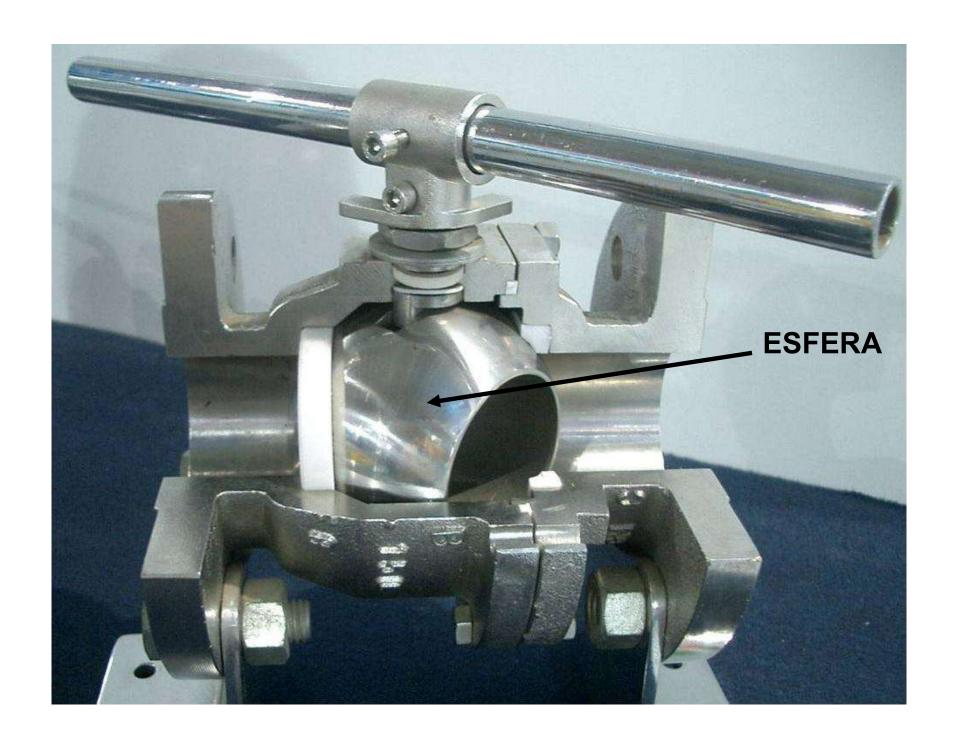


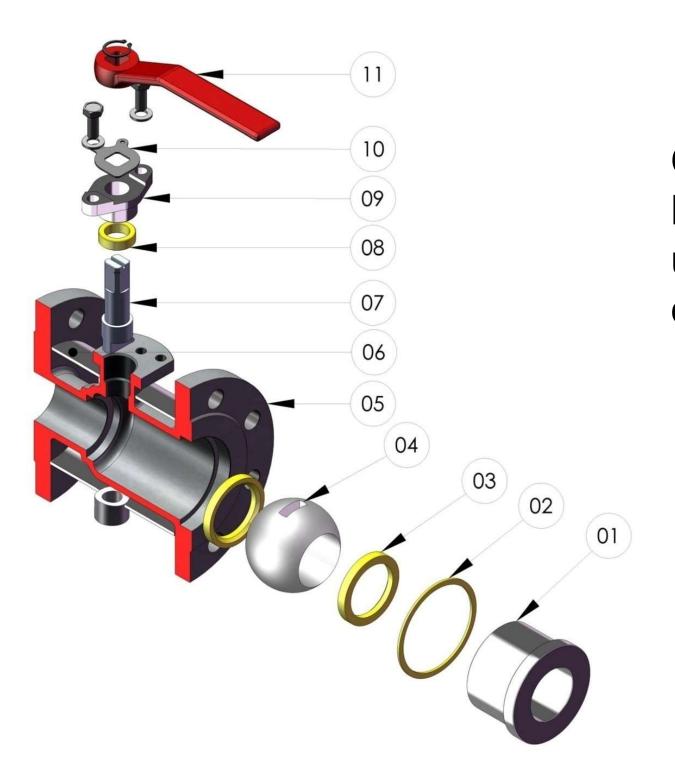




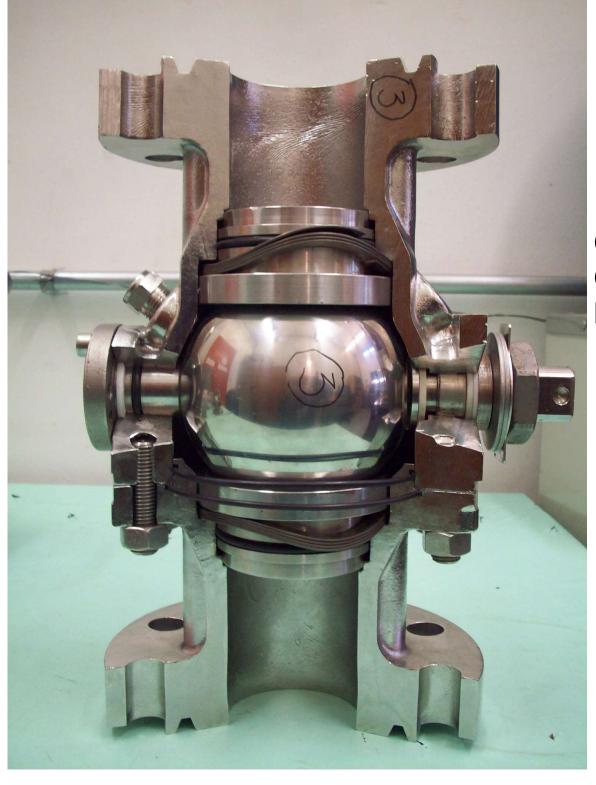
EXEMPLO: VÁLVULA ESFERA – API 6D (ISO 14313)





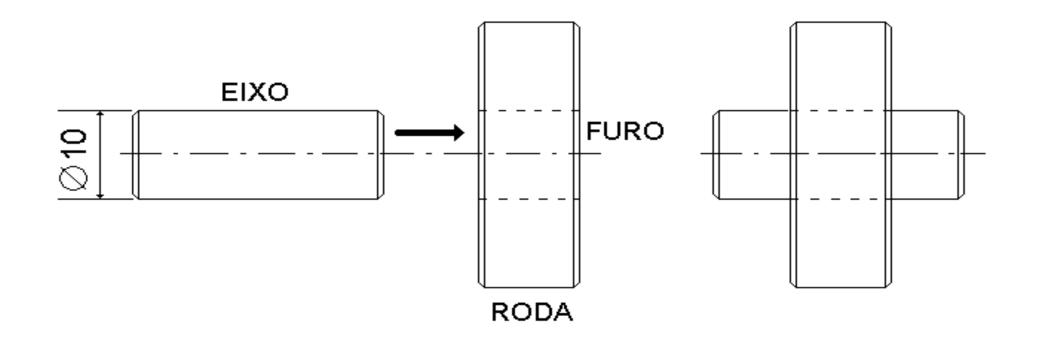


Componentes Básicos de uma Válvulas de Esfera



COMO ESPECIFICAR A CONDIÇÃO DE MONTAGEM DAS PEÇAS?

> DEFINIR AS TOLERÂNCIAS DIMENSIONAIS

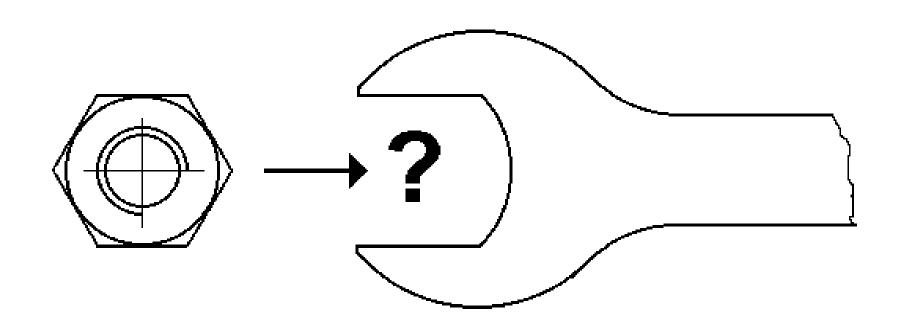


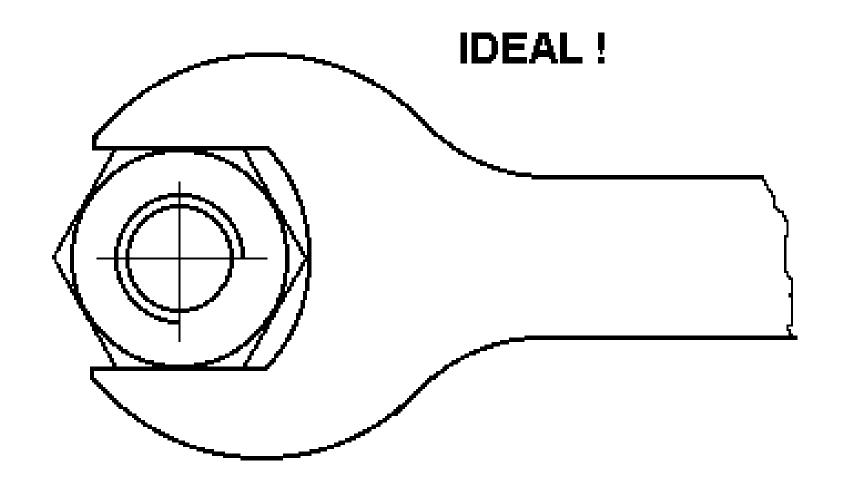
DIÂMETRO NOMINAL (TEÓRICO) DO EIXO - 10 mm

DIÂMETRO REAL (MEDIDO): 10,05 - 9,98 - 9,95 - 9,90 - 10,10 - .ETC - **ACEITÁVEL?**

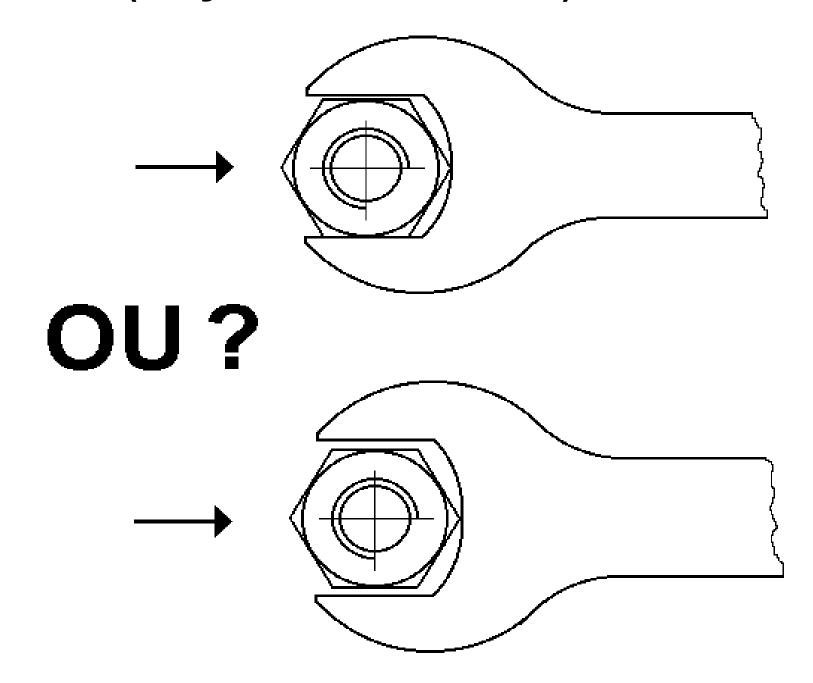
VALORES MÁXIMOS E MÍNIMOS PARA O EIXO E A RODA

COMO GARANTIR A MONTAGEM CORRETA ENTRA A CHAVE A PORCA?

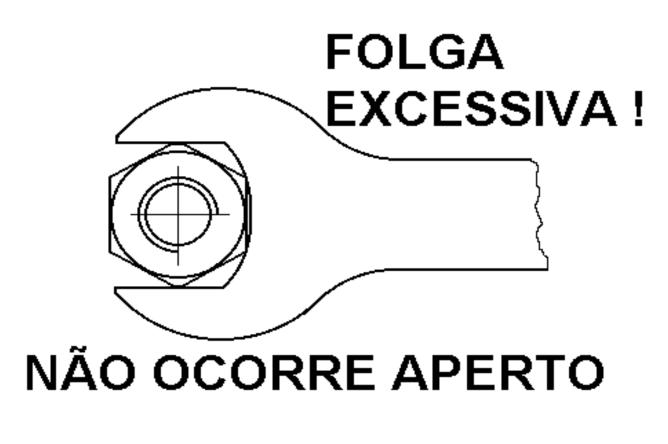




REAL (PEÇAS FABRICADAS):



A especificação do ajuste é fundamental para o funcionamento correto!



A PORCA "ESPANA"

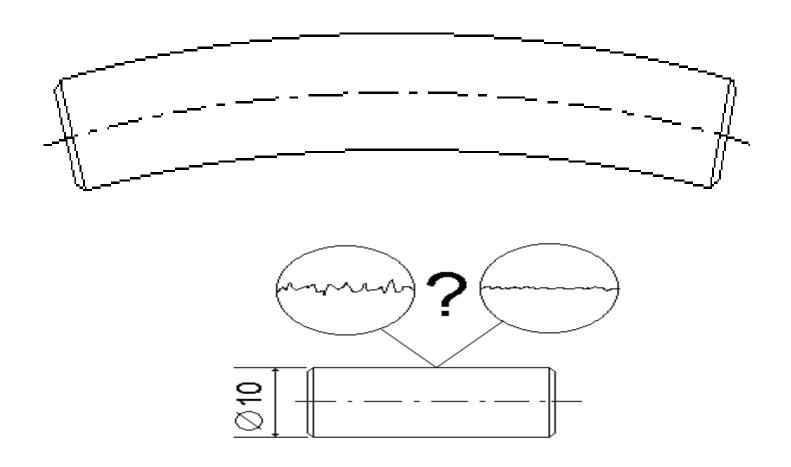
3. DEFINIÇÃO GERAL DE TOLERÂNCIA:

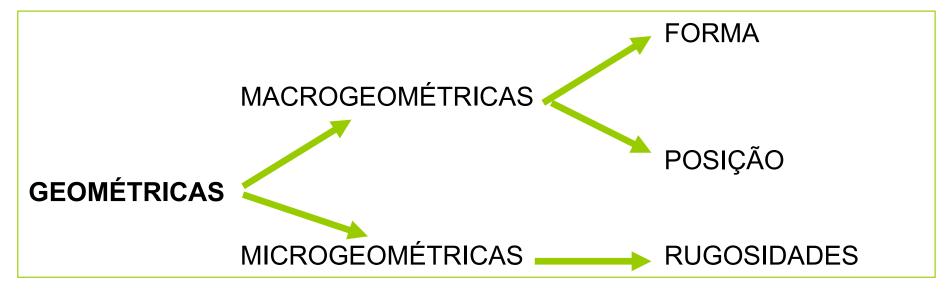
TOLERÂNCIA É A MÁXIMA VARIAÇÃO ADMISSÍVEL DE UMA GRANDEZA FÍSICA DE UMA PEÇA OU CONJUNTO DE PEÇAS, PARA QUE SEJAM MANTIDAS SUAS CONDIÇÕES FUNCIONAIS DE PROJETO.

4. TIPOS DE TOLERÂNCIAS CONTROLADAS:

TOLERÂNCIAS DIMENSIONAIS

EM ALGUNS CASOS NÃO SÃO SUFICIENTES





DEFINIÇÃO E REALIZAÇÃO DA TOLERÂNCIA

QUEM DEFINE A TOLERÂNCIA: O ENG. DE PROJETO

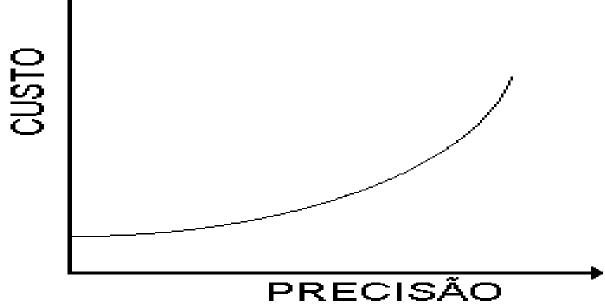
QUEM REALIZA A TOLERÂNCIA: O ENG. DE FABRICAÇÃO

PRINCIPAL **FATOR NA DEFINIÇÃO** DA TOLERÂNCIA: **FUNÇÃO** DA PEÇA/CONJUNTO

PRINCÍPIO: DEVE-SE SEMPRE ESPECIFICAR A MAIOR TOLERÂNCIA

(MENOR PRECISÃO) POSSÍVEL QUE PERMITA ATINGIR AS ESPECIFICAÇÕES DE PROJETO.

T ATINGIR AS ESPECIFICAÇÕES DE PROJETO.



5. TOLERÂNCIAS DIMENSIONAIS

5.1 TIPOS DE AJUSTES ENTRE PEÇAS:

AJUSTE FOLGADO:

PEÇAS COM MOVIMENTO RELATIVO E/OU MONTAGEM SEM ESFORÇO

EIXO: $\phi 70 - 0.025 / -0.050$ **FURO**: $\phi 70 + 0.000 / +0.046$ $69.950 \le \phi = 69.975$ $70.000 \le \phi = 70.046$

Dimensão Nominal: φ70

FOLGA MÁXIMA = 0.046 - (-0.050) = 0.096

Unidade: mm

FOLGA MÍNIMA = 0,000 - (-0,025) = 0,025

AJUSTE FORÇADO:

PEÇAS SEM MOVIMENTO RELATIVO E/OU COM RETENÇÃO PARA TRANSMISSÃO DE ESFORÇOS - PODEM CAUSAR DANOS ÀS PEÇAS NA DESMONTAGEM.

EIXO:
$$φ$$
 70 +0,000 / -0,019 **FURO**: $φ$ 70 -0,032 / -0,062 69,981≤ $φ$ eixo ≤ 70,000 69,938≤ $φ$ furo ≤ 69,968

INTERFERÊNCIA MÁXIMA = -0,062 - 0,000 = -0,062 INTERFERÊNCIA MÍNIMA = -0,032 -(-0,019) = -0,013

AJUSTE INCERTO:

POSICIONAMENTO PRECISO DE PEÇAS, SEM MOVIMENTO RELATIVO E SEM TRANSMISSÃO DE ESFORÇOS - DESMONTÁVEIS.

EIXO:
$$φ$$
 70 +0,000 / -0,019 **FURO:** $φ$ 70 +0,018 / -0,012 69,981≤ $φ$ eixo ≤ 70,000 69,988 ≤ $φ$ furo ≤ 70,018

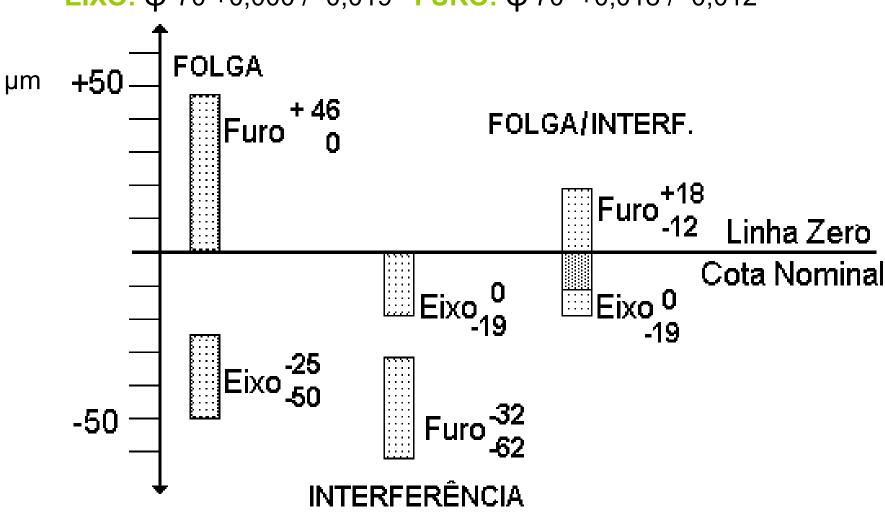
INTERFERÊNCIA MÁXIMA = -0.012 - 0.000 = -0.012FOLGA MÁXIMA = 0.018 - (-0.019) = 0.037

6 – REPRESENTAÇÃO GRÁFICA DOS AJUSTES

ΕΙΧΟ: φ 70 -0,025 / -0,050 **FURO**: φ 70 +0,000 / +0,046

ΕΙΧΟ: φ 70 +0,000 / -0,019 **FURO**: φ 70 -0,032 / -0,062

EIXO: ϕ 70 +0,000 / -0,019 **FURO:** ϕ 70 +0,018 / -0,012



5.3 NORMALIZAÇÃO

DIN 7182 ISA ISO R-286 NO BRASIL - ABNT - NBR 6158

5.3.1 NOMENCLATURA BÁSICA:

EIXO: DIMENSÃO REFERIDA A UMA SUPERFÍCIE EXTERNA DA PEÇA

FURO: DIMENSÃO REFERIDA A UMA SUPERFÍCIE INTERNA DA PEÇA

DIMENSÃO (COTA) NOMINAL: VALOR TEÓRICO DE REFERÊNCIA DA PEÇA

DIMENSÃO (COTA) EFETIVA: VALOR REAL (MEDIDO) NA PEÇA

AFASTAMENTO SUPERIOR: DIFERENÇA ALGÉBRICA ENTRE A DIMENSÃO MÁXIMA ADMISSÍVEL E A DIMENSÃO NOMINAL

AFASTAMENTO INFERIOR: DIFERENÇA ALGÉBRICA ENTRE A DIMENSÃO MÍNIMA ADMISSÍVEL E A DIMENSÃO NOMINAL

CAMPO DE TOLERÂNCIA: É A DIFERENÇA ALGÉBRICA ENTRE O AFASTAMENTO SUPERIOR E O INFERIOR

5.3.2 PADRONIZAÇÃO DAS NORMAS ISO / ABNT

DIMENSÕES: 2 CAMPOS

ATÉ 500 MM

GRUPOS DE DIMENSÕES

DE 500 MM ATÉ 3150 MM

5.3.3 UNIDADE DE TOLERÂNCIA

 $i = 0.45 D^{1/3} + 0.001D$ (até 500 mm) I = 0.004 D + 2.1 (de 500 mm até 3150 mm)

5.3.4 CAMPO DE TOLERÂNCIAS - TOLERÂNCIAS FUNDAMENTAIS - **QUALIDADE DE TRABALHO**

ATÉ 500 MM => 19 QUALIDADES (IT01, IT0, IT1, ..., IT17) DE 500 ATÉ 3150 => 11 QUALIDADES (IT6, ..., IT16)

TOLERÂNCIAS FUNDAMENTAIS PARA DIMENSÕES ATÉ 500 MM

IT	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17
	7i	10i	16i	25i	40i	64i	100i	160i	250i	400i	640i	1000i	1600i

OBJETIVO:

MANTER O MESMO GRAU DE PRECISÃO EM TODAS AS PEÇAS COM A MESMA QUALIDADE (TOLERÂNCIA FUNDAMENTAL), INDEPENDENTEMENTE DA DIMENSÃO NOMINAL.

INDICAÇÃO GENÉRICA DAS QUALIDADES (01,0,1,...,17):

ATÉ 5 - CALIBRADORES E INSTRUMENTOS DE MEDIÇÃO

DE 5 ATÉ 11 - PEÇAS DE USO GERAL PARA MONTAGEM DE EQUIPAMENTOS

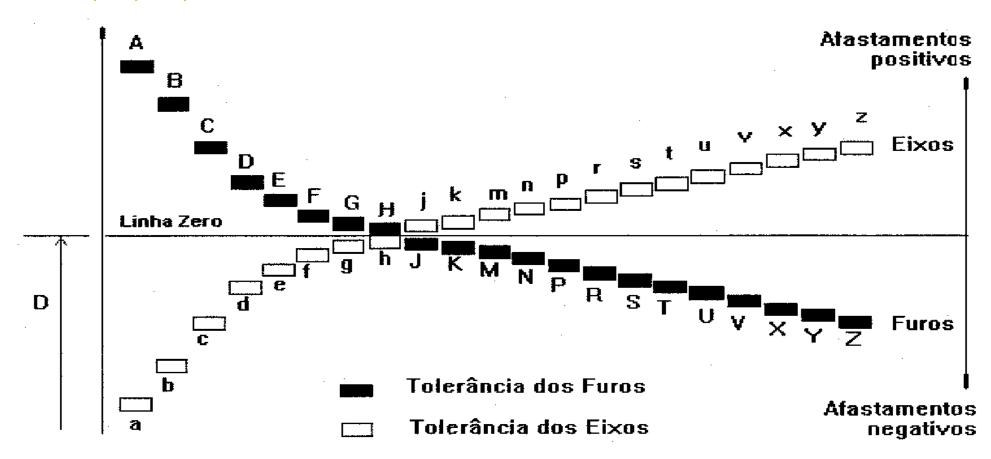
DE 11 ATÉ 17 - PEÇAS GROSSEIRAS E ISOLADAS

5.4 POSIÇÃO DO CAMPO DE TOLERÂNCIA EM RELAÇÃO À LINHA ZERO

28 POSIÇÕES - DESVIOS FUNDAMENTAIS

A, B,..., ZC PARA FUROS

a, b, ..., zc PARA EIXOS



5.5 Tolerâncias Dimensionais - Tabelas ISO

- Indicam a composição dos desvios fundamentais com a qualidade de trabalho, permitindo a leitura direta dos afastamentos superior e inferior admissíveis para uma determinada dimensão, como função da tolerância dimensional definida para a mesma.
- A especificação da tolerância dimensional de uma dimensão específica é dada pela seguinte representação:

$$\phi 30 H7 = \emptyset 30^{+0,021}_{+0,000}$$

$$\phi 30 \text{ f7} = \emptyset 30^{-0,020}_{-0,041}$$

Tolerâncias Dimensionais - Tabelas ISO

Dimen.	IT ()5 I	Γ06	IT07		1T08		ITO:	9	IT10	IT1	1	IT12
De 3 a 6	5	8		12		18		30		48	75		120
De 6 a 10	6	9		15		22		36		58	90		150
De 10 a 18	8	1	1	18		27		43		70	110)	180
De 18 a 30	9	1	3	21		33		52		84	130)	210
1)													
	а	b	С	d	е	f		g	h	m	n	р	
Dimen.	-	-	-	_	-	-		-		+	+	+	
De 3 a 6	270	140	70	30	20	10)	4	0	4	8	12	
De 6 a 10	280	150	80	40	25	13	3	5	0	6	10	15	
De 10 a 18	290	150	95	50	32	16	3	6	0	7	12	18	
De 18 a 30	300	160	110	65	40	20)	7	0	8	15	22	
1)													
	Α	В	С	D	E	F		G	Н	M ⁽¹⁾	N ⁽²⁾	P ⁽³⁾	
Dimen.	+	+	+	+	+	+		+		_	_	-	
De 3 a 6	270	140	70	30	20	10)	4	0	4	0	12	
De 6 a 10	280	150	80	40	25	13	3	5	0	6	0	15	
De 10 a 18	290	150	95	50	32	16	6	6	0	7	0	18	
De 18 a 30	300	160	110	65	40	20)	7	0	8	0	22	
1)													

⁽¹⁾ Para qualidades de trabalho acima de IT 8

⁽²⁾ Para qualidades de trabalho acima de IT 9

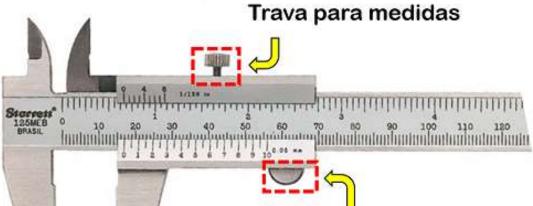
⁽³⁾ Para qualidades de trabalho acima de IT 7

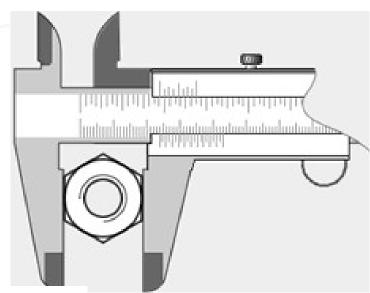
SISTEMA FURO BASE - Furos H6 e H7

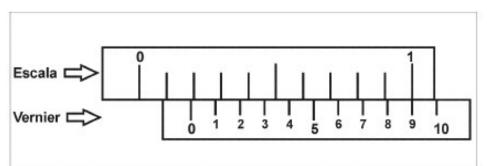
									//A FU			ui Os i	10 e n /	, 		<u></u>					
			Н6	n5	m5	k5	j5.	h5	g 5	H7	s6	r6	n6	m6	k6	j6	h6	g6	f7	e8	d9
	40 µm	,						,				111		·				-			
	20	1							///												
	0	-			7//	>>>>						///	////	////	\$XXX						<i> </i>
_	20	+													ļ				117		<u> </u>
	40	_		dos	ifico desvio erância:	s e po		das													
	60	+	·		s de 18		mm 🕝	116-										·			
	·80 100	-			EIXO	35	FURO	3													
					////		77777														
	oos de ensões		FURO		٠	EIX	O,	-	·	FURC	 				E	EIXO					
n	nm		Н6	n5	m5	k5	j5	h5	g5	H7	s6	r6	n6	m6	k6	j6	h6	g6	f7	e8	d9
de 1	l a	3	+ 6 0	+ 8 + 4	+ 6 + 2	+ 4 0	+ 2 2	0 4	— 2 — 6	+ 10 0	+ 20 + 14	1 '		+ 8 + 2	+ 6 0	+ 4 2	0 — 6	— 2 — 8	6 16	- 14 28	- 20 - 45
de (3 a	6	+ 8 0	+ 13 + 8	+ 9 + 4	+ 6 + 1	+ 3 2	0 5	— 4 — 9	+ 12 0	+ 27 + 19	+ 23 + 15	+ 16 + 8	+ 12 + 4	+ 9 + 1	+ 6 2	0 — 8	— 4 — 12	— 10 — 22	- 20 - 38	- 30 60
de (6 a	10	+ 9 0	+ 16 + 10	+ 12 + 6	+ 7 + 1	+ 4 2	0 6	1	+ 15 0					+ 10 + 1	+ 7 2	0 — 9	— 5 — 14	- 13 - 28	- 25 - 47	- 40 - 76
de 10	Оа	18	+ 11 0	+ 20 + 12	+ 15 + 7	+ 9 + 1	+ 5 - 3	0 8		1 .		+ 34 + 23		+ 18 + 7	+ 12 + 1	+ 8 - 3	0 — 11	6 17	- 16 - 34	32 59	- 50 - 93
de 18	8 a	30	+ 13 0	+ 24 + 15	+ 17 + 8	+ 11 + 2	+ 5 - 4	_ 9	7 16	+ 21 0	+ 48 + 35	+ 41 + 28	+ 28 + 15	+ 21 + 8	+ 15 + 2	+ 9 4	0 13	— 7 — 20	- 20 - 41	- 40 - 73	- 65 - 117
de 3	0 a	40	+,16	+ 28	+ 20	+ 13	+ 6	0	<u> </u>	+ 25	+ 59	+ 50	+ 33	+ 25	+ 18	+ 11	0	9	_ 25	- 50	- 80
					<u> </u>	1		1					<u> </u>	ļ	1		L		50		
de 5	0 a	65	+ 19	+ 33	+ 24	+ 15	+ 6	0	— 10	+ 30	+ 72 + 53	+ 60 + 41	+ 39	+ 30	+ 21	+ 12	0	<u> </u>	_ 30	- 60	100
de 6	5 a	80	0	+ 20	+ 1,1	+ 2	_ 7	13	— 23	0	+ 78 + 59	+ 62 + 43	+ 20	+ 11	+ 2	- 7	— 19	— 29	- 60	— 106	_ 174
				1				1	1	1	+ 93	+ 73					1	1	1		1

							SIS	FEMA	EIXO I	BASE -	FIXOS	up e u	6								
			h5	N6	М6	k6	j6	Н6	G6	h6	S7	R7	N7	M7	k7	j7	H7	G7	F7	E8	
	140 µr	n 📙																			
	120	1		Grát	fico desvios		nstrat														
	100	+		_ tole	râncias de 18	para	ı diâr nm														
	80 60					3 2	////														4
	40			1 1	IXO	1 2	FUR(////										·				-
	20	+						7777	////												
	0 -20		7777				***														1
	-20 -40															<u> </u>					+
	•		. -					<u> </u>	<u> </u>							FURO		<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	
	rupos d mensõe		EIXO		T		JRO	T	T	EIXO	<u> </u>	D7	N7	M7	K7	J7	H7	G7	F7:	E8	-
	mm		h5 0	N6 — 4	M6 — 2	K6	J6 + 2	H6 : + €	G6 + 8	h6 0	S7 — 14) — 4	_ 2	0	+ 4	+ 10	+ 12	+ 16	+ 28	
de ———	1 a	3	— 4 0	— 10 — 5	— 8 — 1	— 6 + 2	+	0 + 8	+ 2	<u> </u>	— 24 — 15	1	- 4	<u>— 12</u>	— 10 + 3	- 6 + 6	+ 12	+ 2 + 16	+ 22	+ 38	3
de	3 .a	6	— 5 0	— 13 — 7	— 9 — 3	<u> </u>	3	 	+ 4	— 8 0	17	10	3 4	0	— 9 + 5	— 6 + 8	+ 15	+ 4	+ 28	3 + 47	7
de	6 a	10	<u> </u>	— 16 — 9	<u> </u>	— 7 + 2) 0 3 + 1	+ 5 1 + 17	9 0	_ 2·	10	6 — 5	0	+ 6	— 7 + 10	<u>0</u> + 18	+ 5 + 24	+ 34	+ 59	9
de	10 a	18	8		— 15	_ 9	- 1	5 0		— 11 0	- 39 - 27) — 3 ⁴	0 — 7	0		+ 12		+ 6	+ 4	6 + 32 1 + 73	3
de	18 a		<u> </u>	24	<u>- 17</u>	1		5 0	+ 7	<u> </u>	48	3 - 4	1 — 28	21	— 15 + 7					0 + 40	7
de	30 a	40	1			<u> </u>			6 + 25		1		5 - 8							5 + 5	
de	40 a	50	— 11	<u> </u>	20				+ 9					25	— 18 + 9			-			
de	50 a		┧						9 + 29			2 - 6	o – s		1 .						
de	65 a	80	<u> </u>	33	24	<u> </u>	5 -	6 0	+ 10	<u> </u>	7 7	8 — 6	$\frac{-39}{2}$	_ 30	21	12	0	<u> </u>	, , , ,		_

Paquímetro

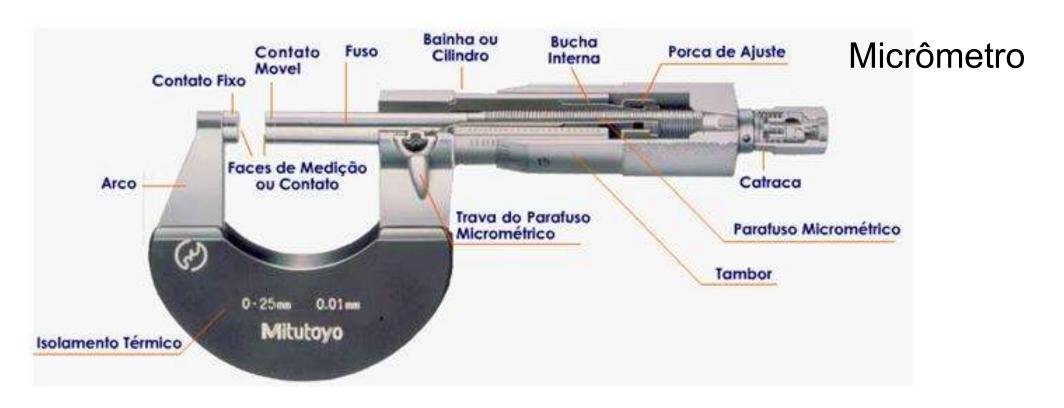


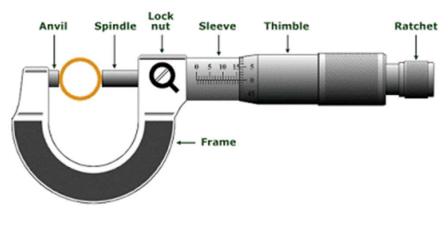


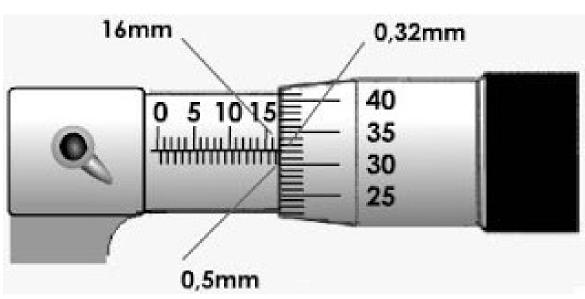


Apoio para o dedo

Leitura do Paquímetro: 1,9 mm







6. SISTEMAS DE AJUSTES

2 SISTEMAS BÁSICOS: FURO - BASE

SISTEMA EIXO - BASE => A COTA DO EIXO TEM POSIÇÃO DO CAMPO DE TOLERÂNCIA - h

SISTEMA FURO - BASE => A COTA DO FURO TEM POSIÇÃO DO CAMPO DE TOLERÂNCIA - **H**

ESCOLHA: ADOTAR POSIÇÃO **H/h** PARA A COTA

(PEÇA) DE REFERÊNCIA OU DE MAIOR

DIFICULDADE (CUSTO) DE FABRICAÇÃO.

IMPORTANTE: SOBRE UMA MESMA COTA NOMINAL

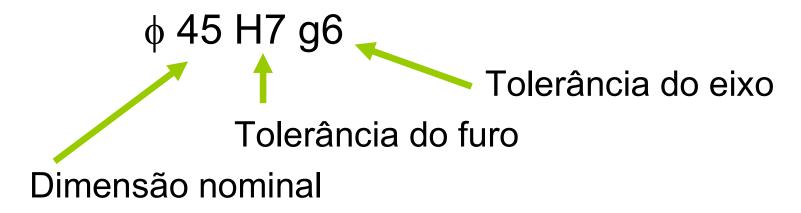
(REGIÃO DA PEÇA) **NUNCA** ESPECIFICAR

MAIS DE 1 TIPO DE TOLERÂNCIA!

ESCOLHA PREFERENCIAL: SISTEMA FURO-BASE.

POR QUÊ?

 Indicação de um ajuste entre um furo e um eixo, indicar primeiro a tolerância do furo e na sequência a tolerância do eixo

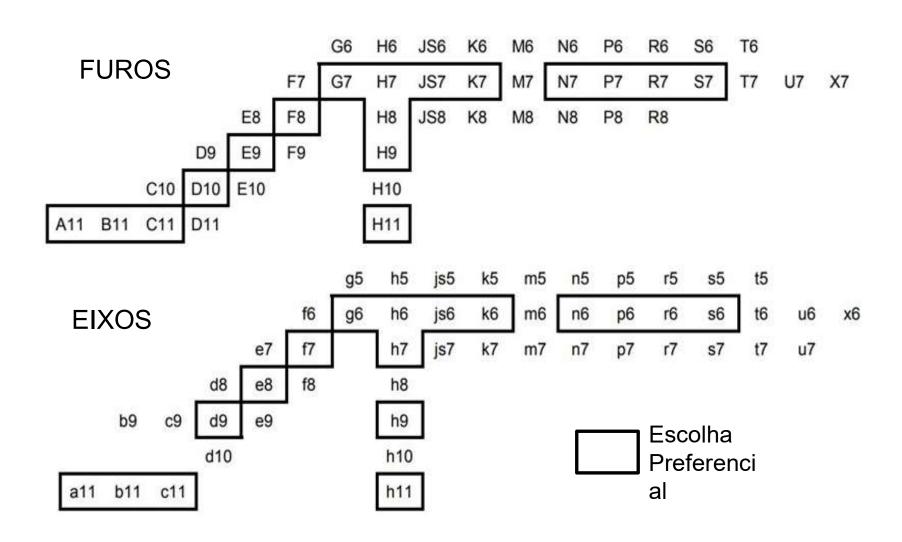


 Equivalência entre ajustes nos sistemas eixo base e furo base

H7 g6 equivale a G7 h6
 H6 n5 equivale a N6 h5

Tolerâncias Dimensionais Preferenciais – ISO 286-1:2010

Restringindo-se a seleção de tolerâncias dimensionais pode-se evitar a desnecessária multiplicidade de ferramentas e dispositivos



Ajustes Preferenciais no Sistema Furo-Base (ISO

28 Classe de Tolerância para Eixo **FURO** BASE **FORÇADO** AJUSTE FOLGADO **INCERTO** k5 m5 n5 p5 H6 g5 h5 js5 p6 r6 s6 h6 js6 k6 m6 n6 H 7 g6 h7 js7 k7 m7 u7 f7 H 8 h8 H 9 h8 b9 h9 H10 c9 d9 b11 c11 d10 H 11 h10

Ajustes Preferenciais no Sistema Eixo-Base (ISO

28	EIXO	Classe de Tolerância para Furo																	
	BASE		AJUSTE FOLGADO							INCERTO				FORÇADO					
	h 5						G6	H6	JS6	K6	M6		N6	P6					
Ī	h 6	1				F7	G7	H7	JS7	K7	M7	N7	1	P7	R7	S7	T7	U7	X7
- [h 7]			E8	F8		Н8			• 10			<u> </u>			10		
ſ	h 8]		D9	E9	F9		Н9											
Ī		1			E8	F8	1	Н8								_	_		
	h 9			D9	E9	F9		Н9										olha	
		B11	C10 D10 H10									Preferenci					ICI		

Ajustes Preferenciais ISO

Furo- Base	Eixo- Base	Tipo de Ajuste	Descrição
H11 c11	C11 h11		Ajuste deslizante folgado para tolerâncias comerciais grandes
H9 d9	D9 h9		Ajuste folgado livre para uso onde a precisão é essencial e onde há grandes variações de temperatura, altas velocidades ou altas cargas no mancal
H8 f7	F8 h7	Folgado	Ajuste deslizante justo para máquinas de precisão e para velocidades e pressões moderadas nos mancais
H7 g6	G7 h6		Ajuste deslizante não projetado para se movimentar livremente mas deslizar ou rodar e localizar com precisão
H7 h6	H7 h6		Ajuste folgado para localização de peças estacionárias mas que pode ser montado e desmontado livremente
H7 k6	K7 h6	Incomto	Ajuste Incerto para localização precisa e um compromisso entre folga e interferência
H7 n6	N7 h6	Incerto	Ajuste Incerto para localização mais precisa onde maiores interferências são permitidas
H7 p6	P7 h6		Ajuste Forçado para peças que requerem rigidez e alinhamento de alta precisão de localização mas sem requisitos especiais de pressão de montagem no furo
H7 s6	S7 h6	Forçado	Ajuste Forçado Médio para peças normais em aço ou ajuste por encolhimento em seções leves. Ajuste forçado limite para uso em ferros fundidos
H7 u6	U7 h6		Ajuste Forçado Pesado adequado para peças que podem ser altamente carregadas ou para ajustes por encolhimento onde as altas forças de montagem são impraticáveis

- Tipos básicos de ajustes em função da precisão de fabricação
- PRECISOS
- H7/h6 Deslizante. Deslocável à mão lubrif. Sem jôgo
- H7/g6 Rotativo justo. Sem jôgo perceptível
- H7/f7 Rotativo. Jôgo Perceptível
- NORMAIS-FINOS
- H8/h8 Deslizante sem esforço
- H8/f8 Rotativo. Jôgo Perceptível
- NORMAIS
- H11/h11 Encaixe Fácil. Jôgo pequeno
- H11/d11 Encaixe Fácil . Jôgo médio/alto

INDICAÇÕES DE AJUSTES DA BIBLIOGRAFIA

	NCIAS ISO uro-base de emprego comum		TABELA				
Ajuste	APLICAÇÕES - MONTAGEM	EXEMPLOS TABELA 1					
H 6 g 5	Partes rotativas de alta precisão, com cargas bastante fortes, lubrificação racional e sustentação hidrodinâmica correta. Montagem: à mão livre.	Eixos rotativos de aço, enriquecidos e retificados, em bronzinas (para não repassar à mão, com acoplamento externo H6/n5, ou para repassar à mão, com acoplamento externo H6/p5). Mandris de retificadoras e de alisadoras, em bronzinas registráveis (no ato do registro). Rotores de bombas com engrenagens a óleo, de alta precisão, na caixa (no sentido radial ou axial).					
H 6 h 5 H 6 h 6	Centragens e acoplamentos de alta precisão, deslocáveis axialmente, ou dotados de movimento rotatório lento ou de caráter oscilatório, com lubrificação incerta. Montagem: de deslocamento manual.	Alavancas oscilantes móveis de cames, em bronzina. Hastes de pistões e pistões sem segmentos, para bombas de óleo. Luvas porta-mandris e mandris para fresadoras ou perfuradoras de alta precisão. Cavilhas nos patins de comando de juntas de alta precisão. Gavetas ou registros de oscilação axial ou rotativa, para comandos hidráulicos de alta precisão. Cunhas de posicionamento de alta precisão.					
H 6 j 5 H 6 j 6	Acoplamentos de precisão, de partes reciprocamente paradas, destacáveis à mão; espaços fixos de centragem de alta precisão; acoplamentos estreitos deslizáveis axialmente, em geral em curtos espaços. Montagem: à mão com leves golpes de martelo.	Engrenagens de mudança, montadas com lingüetas. Brocas de centragem de posição, de dois diâmetros, na parte desmontável.					
H 6 n 5	Acoplamentos bloqueados, não desmontáveis à mão. Partes que não precisam de suporte axial, assim como a rotação de força, a montar a quente com martelo de madeira ou à frio na prensa (esta operação freqüentemente não permite montagens sucessivas).	Engrenagens de força fixas, montadas o serem desmontadas raramente. Coroas de bronze para rodas dentadas hel de aço ou de gusa. Entalhes planos desmo dois diâmetros, nas forquilhas para engre em sua parte externa (se for desmontás freqüência). Cavilhas de centragem a departe em local fixo).	licoidais sobre e ntáveis (cavilha nagens). Bronz vel com uma c	eixo s de inas erta			
	Montagem: à mão com martelo ou prensa e com diferença de temperatura.	p					

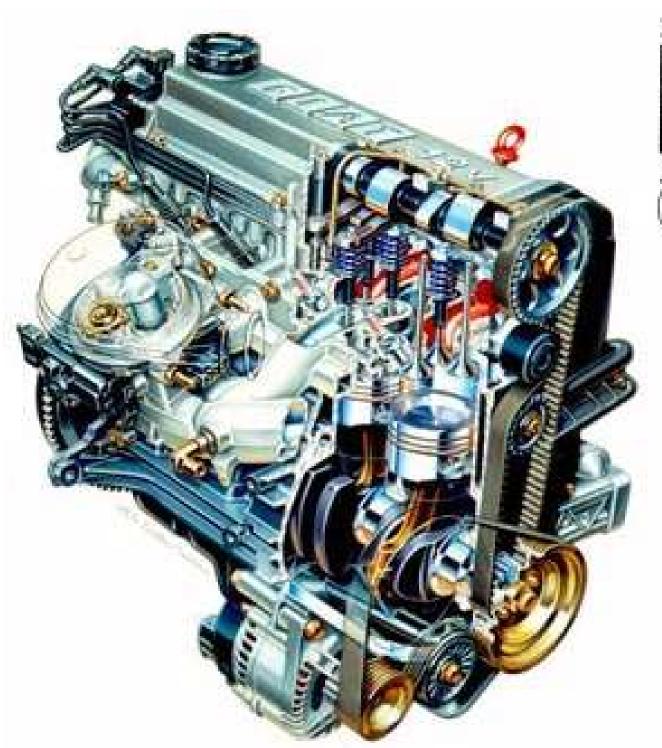
- EXEMPLOS:
- Para diâmetros de φ 10 mm
- PRECISO
- H7/g6 Rotativo justo. Sem jôgo perceptível

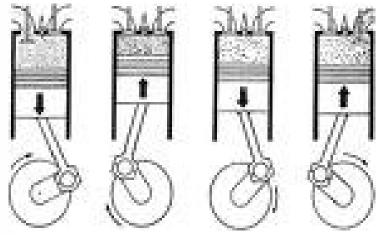
• FURO H7 =>
$$\varphi$$
 10 EIXO g6 => φ 10 -0,014

- FOLGA MÍNIMA = 0,005 mm
 FOLGA MÁXIMA = 0,029 mm
- NORMAIS
- H11/d11 Encaixe Fácil . Jôgo médio/alto

• FURO H11 =>
$$\varphi$$
 10 EIXO d11 => φ 10 -0,130

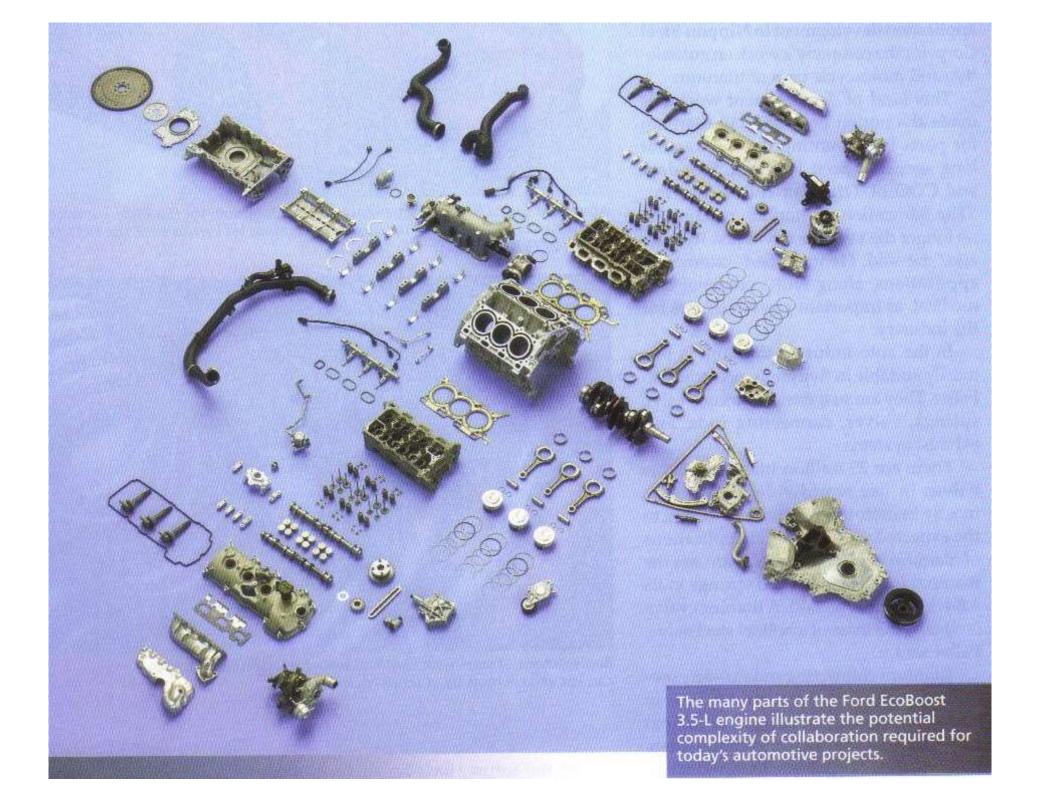
FOLGA MÍNIMA = 0,040 mm
 FOLGA MÁXIMA = 0,220 mm

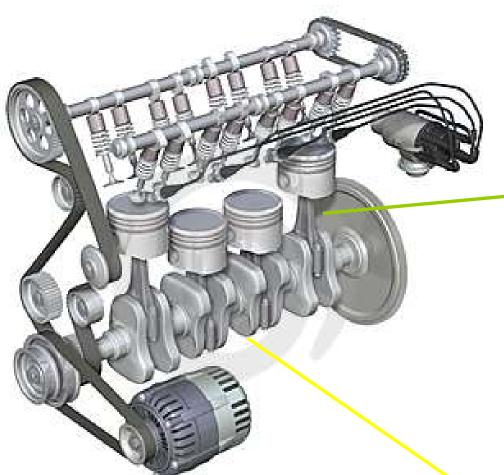




•Exemplo de ajuste entre componentes mecânicos

•Motor de Combustão Interna



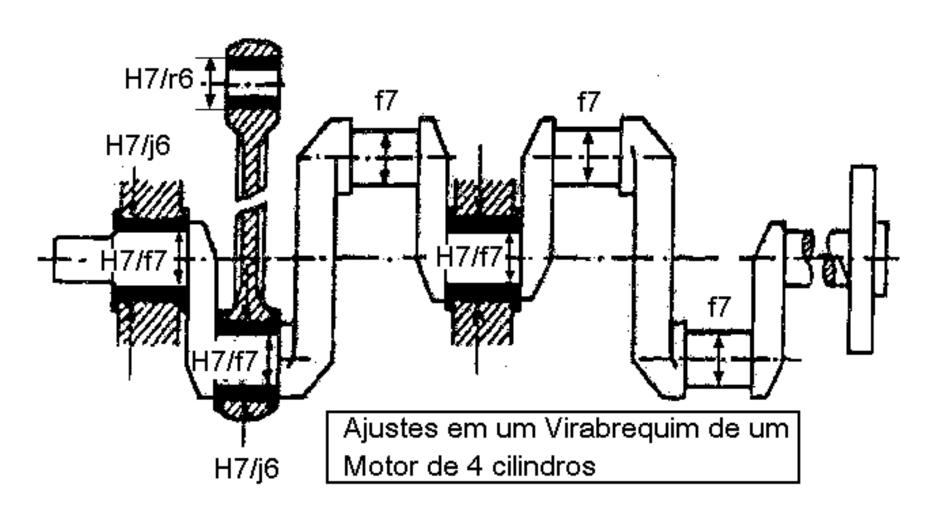




Virabrequim



Exemplo de ajuste entre componentes mecânicos



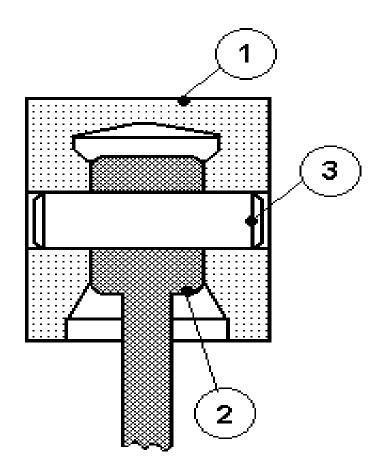
 Exemplo de ajuste entre componentes mecânicos

CONJUNTO PISTÃO-BIELA-PINO

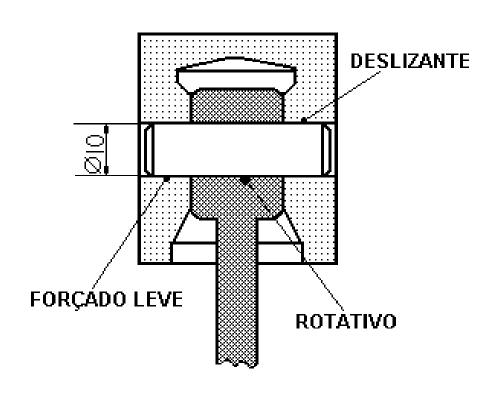
1- PISTÃO

2 – BIELA

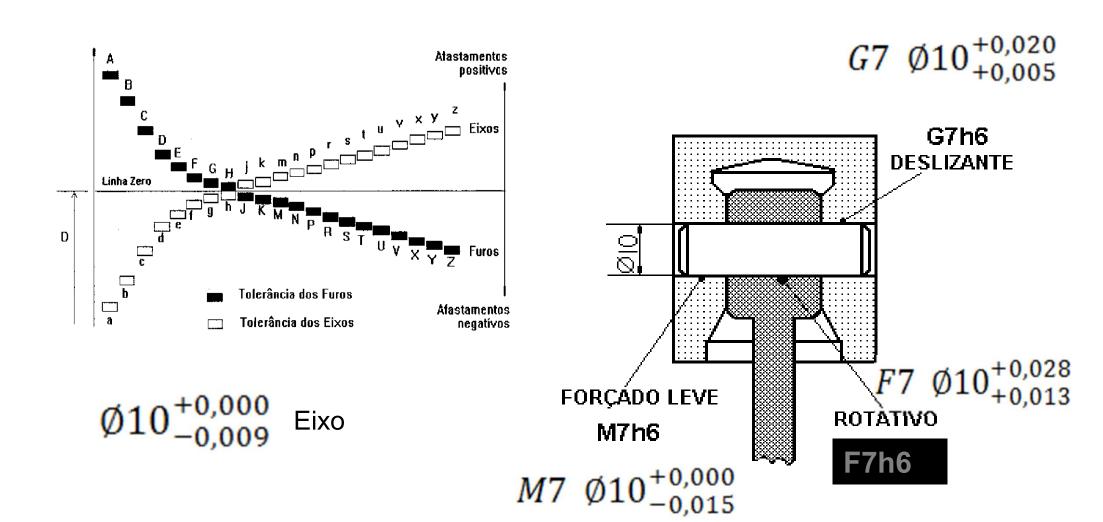
3 - PINO



• QUE TIPO(S) DE AJUSTE ESCOLHER?



COMO ESPECIFICAR O AJUSTE? FURO-BASE OU EIXO-BASE?



7. REFERÊNCIAS

Niemann, G. Elementos de Máquinas, vol1, Edgard Blücher Ltda, 1971.

Agostinho, O.L. Tolerâncias, Ajustes, Desvios e Análise de Dimensões, Edgard Blücher Ltda, 1977.

www.infometro.hpg.ig.com.br