



EESC • USP

SEL0452 – Medidas e Circuitos Elétricos

Universidade de São Paulo
Escola de Engenharia de São Carlos
Departamento de Engenharia Elétrica e de Computação
Prof. Rogério Andrade Flauzino

SEL0452 – Medidas e Circuitos Elétricos
Universidade de São Paulo
Escola de Engenharia de São Carlos
Departamento de Engenharia Elétrica e de Computação
Prof. Rogério Andrade Flauzino

CAPÍTULO 3

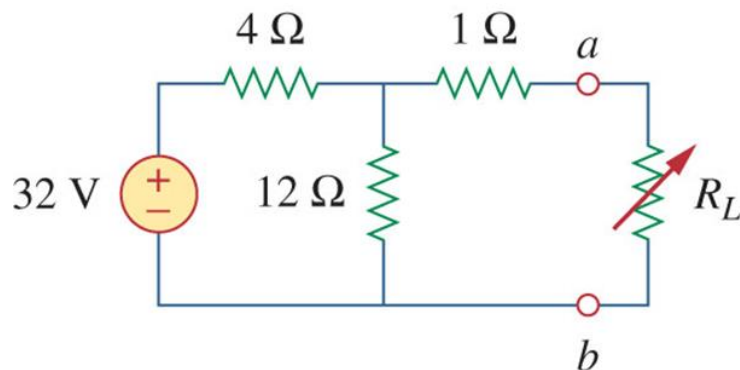
TÉCNICAS ADICIONAIS DE ANÁLISE

3.1. Introdução

- Os métodos de análise de circuitos elétricos são ferramentas eficientes.
- Contudo, quando se tem parâmetros não-lineares ou variantes tem-se limitações no uso desses métodos.
- Assim, nesse capítulo vamos apresentar técnicas que permitem simplificar circuitos (e consequentemente a análise), bem como serão introduzidos importantes teoremas de circuitos elétricos.

3.1. Introdução

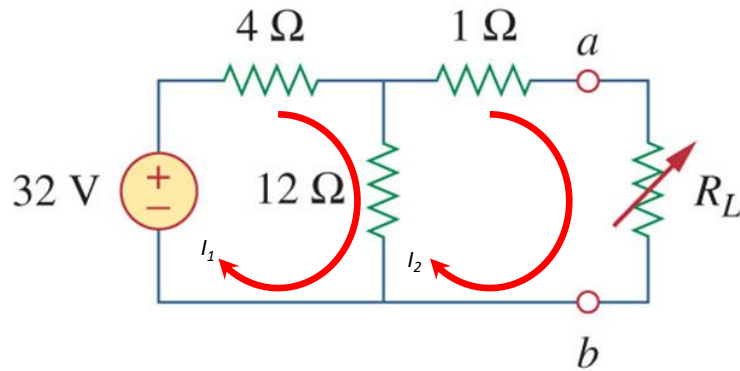
- Para ilustrar as afirmações anteriores vamos considerar o seguinte circuito:



Como a tensão nos terminais a - b varia em função de R_L ?

3.1. Introdução

- Vamos equacionar o circuito por meio do método das correntes de malha:



3.1. Introdução

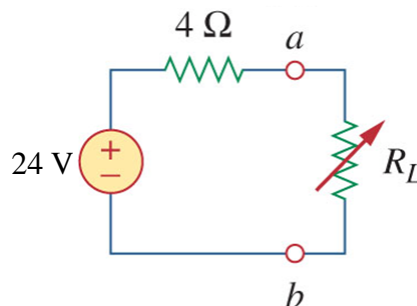
- As equações são as seguintes:
- $$\begin{cases} I_1(4 + 12) - I_2(12) = 32 \\ -I_1(12) + I_2(1 + 12 + R_L) = 0 \end{cases}$$
- Da segunda equação, tem-se:
- $I_1 = I_2 \frac{13+R_L}{12}$ substituindo na primeira equação, tem-se:
- $16I_2 \frac{13+R_L}{12} - 12I_2 = 32$

3.1. Introdução

- $\left(16 \frac{13+R_L}{12} - 12\right) I_2 = 32$
- $\left(4 \frac{13+R_L}{3} - 12\right) I_2 = 32$
- $(52 + 4R_L - 36)I_2 = 96$
- $(16 + 4R_L)I_2 = 96$
- $(4 + R_L)I_2 = 24$
- Logo, a tensão V_{ab} será:
- $V_{ab} = \frac{R_L}{4+R_L} 24$

3.1. Introdução

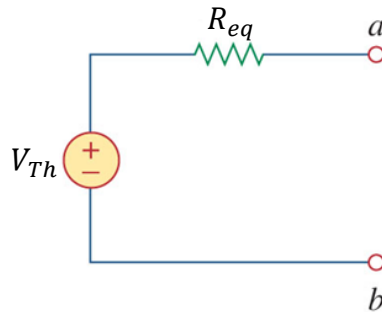
- Observando a última equação vamos realizar uma síntese, ou seja, representar um circuito que se analisado vai conduzir à mesma equação:



A análise se resume, nesse caso, a aplicação da equação do divisor de tensão!

3.2. Equivalente de Thévenin

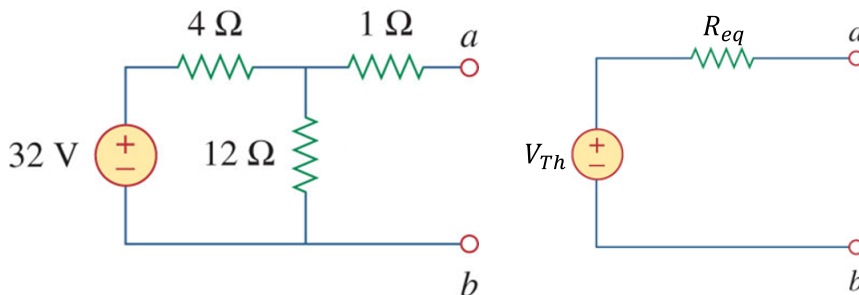
- O equivalente de Thévenin pode ser esquematicamente apresentado da seguinte forma:



Assim, o objetivo é de calcular os parâmetros V_{Th} e R_{eq} nos terminais a e b do circuito.

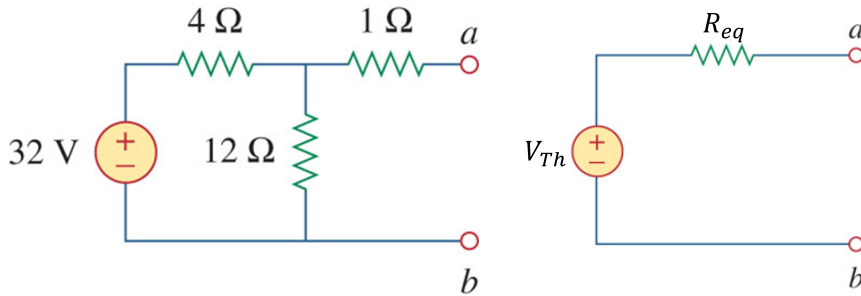
3.2. Equivalente de Thévenin

- Cálculo da Tensão de Thévenin



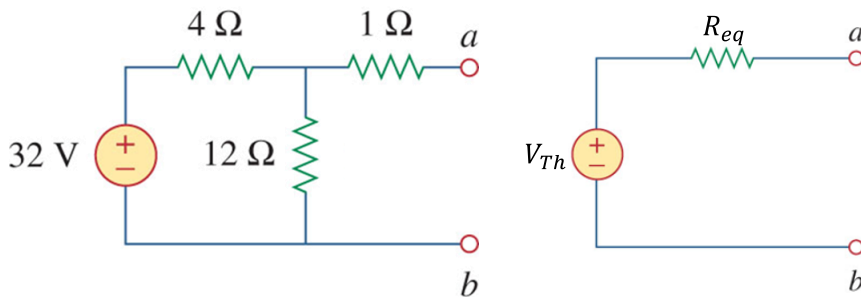
3.2. Equivalente de Thévenin

- Cálculo da Resistência Equivalente



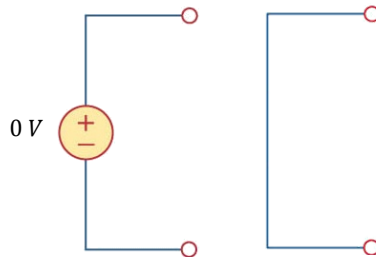
3.2. Equivalente de Thévenin

- Cálculo da Resistência Equivalente



3.2. Equivalente de Thévenin

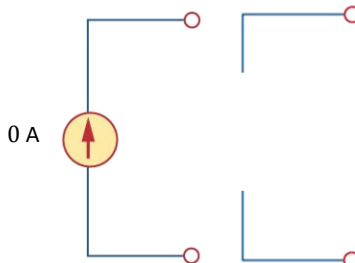
- “Desligando” fontes de alimentação
 - Uma fonte de tensão “desligada” tem entre seus terminais uma tensão igual a zero.



Portanto, para se excluir a influência de uma fonte de tensão no circuito no qual ela se conecta, deve-se substituí-la por uma ramo curto-circuitado.

3.2. Equivalente de Thévenin

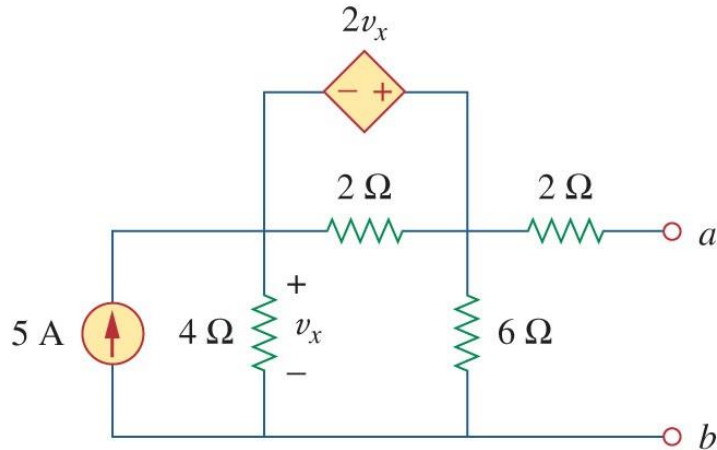
- “Desligando” fontes de alimentação
 - Uma fonte de corrente “desligada” tem uma corrente nula circulando pelo seu ramo.



Portanto, para se excluir a influência de uma fonte de corrente no circuito no qual ela se conecta, deve-se substituí-la por uma ramo aberto.

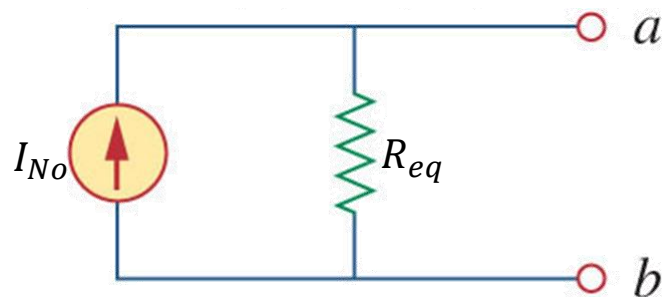
3.2. Equivalente de Thévenin

- Determinar o equivalente de Thévenin nos terminais a e b do circuito:



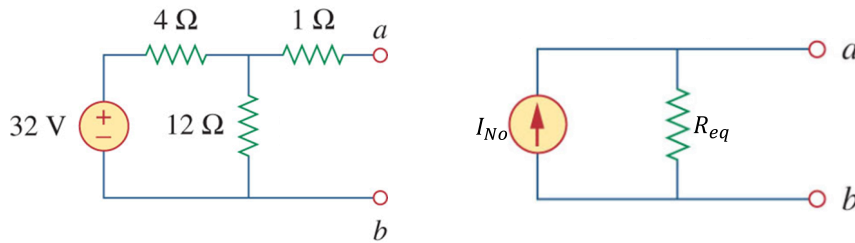
3.3. Equivalente de Norton

- O equivalente de Norton é equivalente dual do de Thévenin



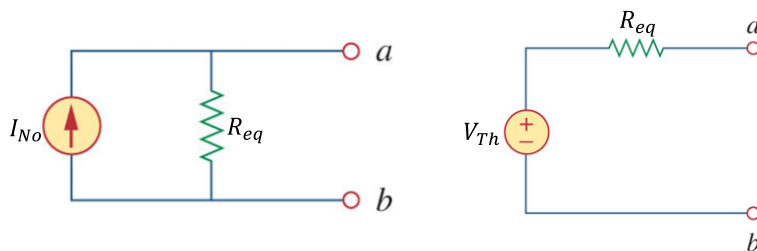
3.3. Equivalente de Norton

- Cálculo da Corrente de Norton



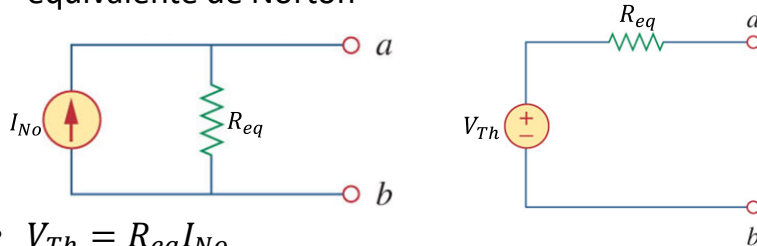
3.4. Equivalente entre fontes

- Vamos calcular o equivalente de Thévenin dado um equivalente de Norton



3.4. Equivalente entre fontes

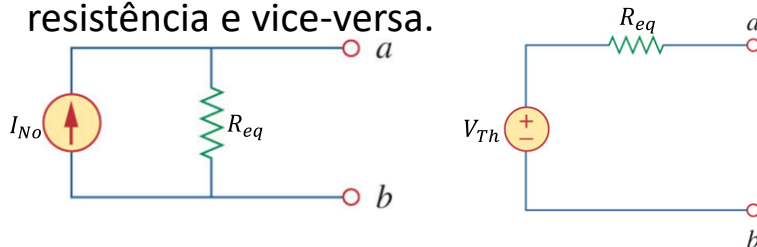
- Vamos calcular o equivalente de Thévenin dado um equivalente de Norton



- $V_{Th} = R_{eq} I_{No}$
- Resumindo, a resistência equivalente nos terminais de um circuito pode ser determinada pela razão entre a Tensão de circuito aberto e a corrente de curto-circuito

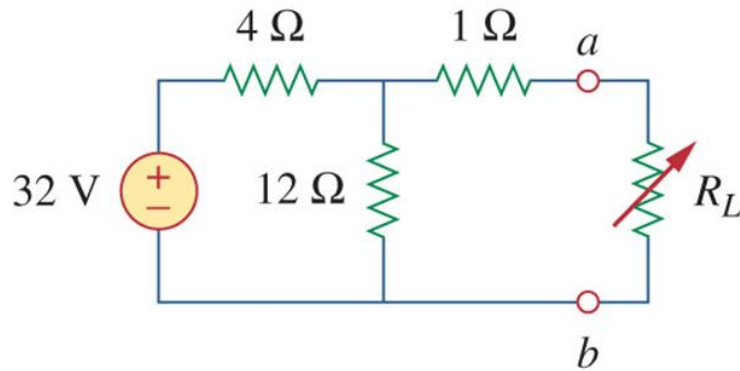
3.4. Equivalente entre fontes

- Além disso tem-se assim uma outra forma de simplificar um circuito elétrico.
- Uma fonte de tensão em série com uma resistência pode ser substituída por uma fonte de corrente em paralelo com essa mesma resistência e vice-versa.

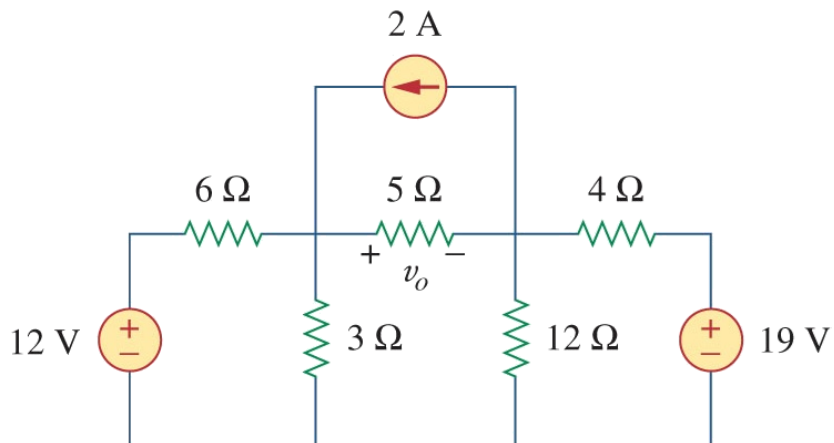


3.4. Equivalente entre fontes

- Vamos simplificar o circuito à seguir empregando essa ferramenta:

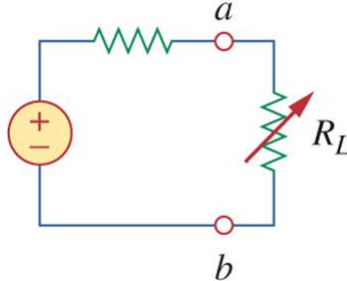


3.4. Equivalente entre fontes



3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Vamos considerar o equivalente de Thévenin nos terminais de um circuito:



- Nosso objetivo será determinar R_L de forma que essa resistência receba a máxima potência possível.

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- A tensão em R_L será:
- $V_L = \frac{R_L}{R_L + R_{eq}} V_{Th}$
- Conseqüentemente a potência nessa resistência será:

$$P_L = \left(\frac{R_L}{R_L + R_{eq}} V_{Th} \right)^2 \frac{1}{R_L}$$

$$P_L = \frac{R_L}{(R_L + R_{eq})^2} V_{Th}^2$$

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Para determinar o valor de R_L é necessário derivar P_L em função de R_L e igualar a zero.

$$\bullet \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = \frac{(R_L + R_{eq})^2 - 2R_L(R_L + R_{eq})}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = \frac{R_L^2 + R_{eq}^2 + 2R_L R_{eq} - 2R_L^2 - 2R_L R_{eq}}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = \frac{R_{eq}^2 - R_L^2}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = \frac{(R_L + R_{eq})(R_L - R_{eq})}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial P_L}{\partial R_L} = \frac{R_{eq} - R_L}{(R_L + R_{eq})^3} V_{Th}^2$$

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Para que $\partial P_L / \partial R_L$ seja nula é necessário que:
- $R_{eq} - R_L = 0$
- Ou seja, para que haja a máxima transferência de potência é necessário que a resistência R_L seja igual à resistência equivalente do circuito.
- $R_L = R_{eq}$

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

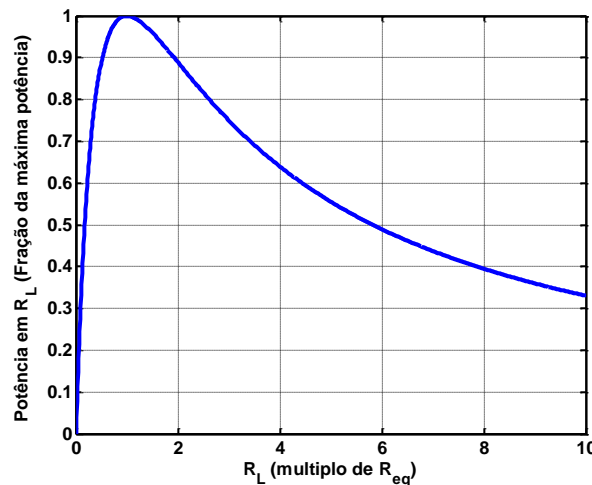
- Assim, a máxima potência possível de ser transferida será de:

$$P_L^{Max} = \frac{R_{eq}}{(R_{eq} + R_{eq})^2} V_{Th}^2$$

$$P_L^{Max} = \frac{V_{Th}^2}{4R_{eq}}$$

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Em função de R_L a potência vai variar da seguinte forma:



3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Pelo gráfico anterior é possível verificar que a existe um ponto de inflexão da curva.
- Esse ponto pode ser calculado por meio da derivada segunda da potência.

$$\bullet \frac{\partial^2 P_L}{\partial R_L^2} = \frac{-(R_L + R_{eq})^3 - 2(R_{eq} - R_L)(R_L + R_{eq})^2}{(R_L + R_{eq})^6} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial^2 P_L}{\partial R_L^2} = \frac{-(R_L + R_{eq}) - 2(R_{eq} - R_L)}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

$$\bullet \frac{\partial^2 P_L}{\partial R_L^2} = \frac{(-3R_{eq} + R_L)}{(R_L + R_{eq})^4} V_{Th}^2$$

3.5. Teorema da Máxima Transferência de Potência

- Assim, quando:
- $3R_{eq} - R_L = 0$
- $R_L = 3R_{eq}$
- Tem-se o ponto de inflexão da curva de potência.
- No ponto de inflexão, tem-se ainda:

3.6. Teorema da Superposição de Respostas

- A resposta de um circuito linear a várias excitações simultâneas é igual à soma das respostas individuais a cada uma das excitações.
- A superposição é umas das consequências mais importantes de sistemas lineares.
- Procedimento:
 - Calcula-se a solução para cada fonte, anulando-se as condições iniciais e as demais fontes do circuito.
 - Somam-se as soluções individuais.

3.6. Teorema da Superposição de Respostas

