

**Lista 11 - Transformações Lineares (Matriz de uma Transformação linear) - PARTE III**

**Exercício 1.** Determinar as matrizes das seguintes transformações lineares em relação as bases canônicas dos respectivos espaços vetoriais envolvidos.

- (a)  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ ,  $T(x, y, z) = (x + y, z)$ ,  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .
- (b)  $T : \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $T(x, y, z, t) = 2x + y - z + 3t$ ,  $(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$ .
- (c)  $T : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $T(x) = (x, 2x, 3x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ .

**Exercício 2.** Considere

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Determinar a matriz do operador linear  $T : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  dado por  $T(X) = MX - XM$ ,  $X \in M_2(\mathbb{R})$  em relação à base canônica de  $M_2(\mathbb{R})$ .

**Exercício 3.** Seja  $T : \mathcal{P}_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  transformação linear definida por

$$T(p) = \int_{-1}^1 p(t) dt, \quad p \in \mathcal{P}_2(\mathbb{R}).$$

Determine a matriz de  $T$  em relação às bases  $\mathcal{B}$  de  $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$  e  $\mathcal{C}$  de  $\mathbb{R}$ , nos seguintes casos:

- (a)  $\mathcal{B} = \{p_0, p_1, p_2\}$  e  $\mathcal{C} = \{1\}$ , onde  $p_0(t) = 1$ ,  $p_1(t) = t$ ,  $p_2(t) = t^2$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .
- (b)  $\mathcal{B} = \{q_0, q_1, q_2\}$  e  $\mathcal{C} = \{-2\}$ , onde  $q_0(t) = 1$ ,  $q_1(t) = 1 + t$ ,  $q_2(t) = 1 + t + t^2$ ,  $t \in \mathbb{R}$ .

**Exercício 4.** Seja  $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$  uma base de um espaço vetorial  $V$ . Se  $T, S : V \rightarrow V$  são operadores lineares em  $V$  tais que

$$\begin{aligned} T(e_1) &= 2e_1 - 3e_2 + e_3 & S(e_1) &= 3e_1 + 2e_2 \\ T(e_2) &= e_1 + e_2 & S(e_2) &= e_1 - e_2 - e_3 \\ T(e_3) &= e_2 + e_3 & S(e_3) &= e_1 + e_2 - 2e_3. \end{aligned}$$

Determine as seguintes matrizes  $[T]_{\mathcal{B}}$ ,  $[S]_{\mathcal{B}}$ ,  $[S \circ T]_{\mathcal{B}}$ ,  $[S^2 + I]_{\mathcal{B}}$  e  $[T^3 - S^2]_{\mathcal{B}}$ .

**Exercício 5.** Sejam  $U = \mathbb{R}^3$ ,  $V = \mathbb{R}^2$ ,  $\mathcal{B} = \{(1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)\}$  e  $\mathcal{C} = \{(1, 0), (0, 1)\}$  bases dos espaços vetoriais  $U$  e  $V$ , respectivamente. Encontrar, em cada um dos itens abaixo,  $T \in \mathcal{L}(U, V)$  tal que  $[T]_{\mathcal{B}\mathcal{C}}$  seja a matriz;

$$a) \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 1 \end{pmatrix} \quad b) \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad c) \begin{pmatrix} 10 & 5 & -3 \\ 2 & -1 & 4 \end{pmatrix}$$

**Exercício 6.** Seja  $V = M_2(\mathbb{R})$ , que tem como base canônica a base

$$\mathcal{B} = \left\{ \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right\}.$$

Seja  $T : M_2(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}^2$  a transformação linear dada por  $T\left(\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix}\right) = (a + d, b + c)$ .

(a) Encontre a matriz  $[T]_{\mathcal{A}\mathcal{B}}$ , onde  $\mathcal{A}$  é a base canônica de  $\mathbb{R}^2$ .

(b) Se  $S : \mathbb{R}^2 \rightarrow M_2(\mathbb{R})$  é uma transformação linear tal que  $[S]_{\mathcal{A}\mathcal{B}} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \\ -1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ , encontre

uma expressão para  $S(x, y)$ ,  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . Além disso, determine  $(a, b) \in \mathbb{R}^2$  tal que  $S(a, b) = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ .

**Exercício 7.** Seja  $T : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma transformação linear tal que  $[T]_{\mathcal{A}} = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$ , onde  $\mathcal{A}$  é a base canônica de  $\mathbb{R}^2$ .

Determine todos os vetores  $u, v \in \mathbb{R}^2$  tais que  $T(u) = u$  e  $T(v) = -v$ .

**Exercício 8.** Sejam  $W = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$  e  $T$  o operador linear em  $\mathbb{R}^2$  definido por

$$T(v) = W[v]_{\mathcal{A}}, \quad v \in \mathbb{R}^2,$$

onde  $[v]_{\mathcal{A}}$  denota a matriz das coordenadas do vetor  $v$  em relação à base canônica  $\mathcal{A}$  de  $\mathbb{R}^2$ . Determine a matriz do operador  $T$  em cada uma das bases de  $\mathbb{R}^2$  seguintes:

- (a)  $\mathcal{B}_1 = \{(1, 0), (0, 1)\}$ ;
- (b)  $\mathcal{B}_2 = \{(1, 3), (2, 5)\}$ .

**Exercício 9.** Mostre que as transformações em  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$  dadas por

$$T(x, y) = (x, 2y), \quad S(x, y) = (y, x + y) \quad \text{e} \quad L(x, y) = (0, x), \quad (x, y) \in \mathbb{R}^2$$

formam um conjunto L.I. em  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^2)$ .

**Exercício 10.** Seja  $\mathcal{B} = \{e_1, e_2, e_3\}$  uma base de um espaço vetorial  $V$ . Considere  $T, S \in \mathcal{L}(V)$  dadas por

$$T(e_1) = e_1 - e_2, \quad T(e_2) = e_1 + e_3, \quad T(e_3) = e_2,$$

e

$$S(e_1) = 2e_1 + e_3, \quad S(e_2) = e_1, \quad S(e_3) = e_2 - 3e_1.$$

Determine as matrizes, em relação à base  $\mathcal{B}$ , dos seguintes operadores lineares:

$$T, \quad S, \quad 3T - 5S, \quad T \circ S \circ T, \quad T^2 + S^2, \quad T^{-1} \text{ (caso exista)}, \quad (T \circ S)^{-1} \text{ (caso exista)}.$$

**Exercício 11.** Verifique se os operadores lineares em  $\mathbb{R}^3$  abaixo são isomorfismos e em caso afirmativo determinar o isomorfismo inverso.

- (a)  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $T(x, y, z) = (x - 3y - 2z, y - 4z, z)$ ,  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .
- (b)  $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  dada por  $T(x, y, z) = (x, x - y, 2x + y - z)$ ,  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

**Exercício 12.** Considere o operador linear em  $\mathbb{R}^3$  tal que

$$T(1, 0, 0) = (1, 1, 1), \quad T(0, 0, 1) = (1, 0, 1), \quad T(0, 1, 2) = (0, 0, 4).$$

Pergunta-se:  $T$  é um isomorfismo? Em caso afirmativo, obtenha o isomorfismo inverso.

**Exercício 13.** Mostre que  $\mathbb{R}^2$  é isomorfo a qualquer subespaço de dimensão 2 de  $\mathbb{R}^3$ . Exiba um isomorfismo.

**Exercício 14.** Verifique, em cada um dos itens abaixo, se os espaços vetoriais  $U$  e  $V$  são isomorfos, justificando a resposta.

- (a)  $U = \mathbb{R}^2$ ,  $V = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3; z = 0\}$ .
- (b)  $U = M_{2 \times 3}(\mathbb{R})$ ,  $V = \{p \in \mathcal{P}_4(\mathbb{R}); p'(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}\}$ .
- (c)  $U = \mathbb{R}^3$ ,  $V = \{A \in M_2(\mathbb{R}); A^t = A\}$ .
- (d)  $U = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}; a \in \mathbb{R} \right\}$ ,  $V = \{p \in \mathcal{P}_3(\mathbb{R}); p'(t) = 0, \forall t \in \mathbb{R}\}$ .

**Exercício 15.** Mostre que o subespaço  $W = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x - y = z - 2t = 0\}$  é isomorfo ao subespaço  $U = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x - y - z = 0\}$  e exiba um isomorfismo entre estes subespaços vetoriais do espaço vetorial  $\mathbb{R}^4$ .