

---

# Grafos: árvores geradoras mínimas

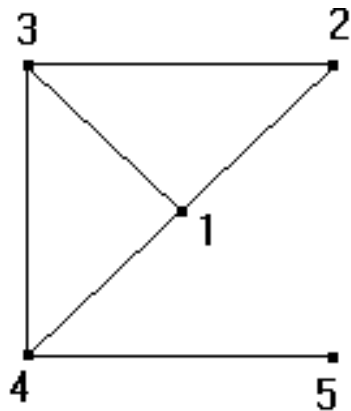
---

SCC0216/SCC503 Modelagem Computacional em  
Grafos/Algoritmos e Estruturas de Dados 2

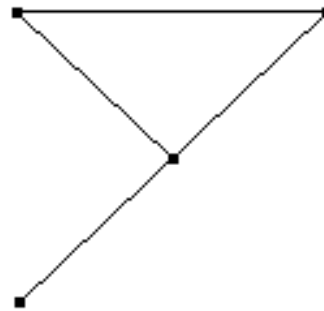
Thiago A. S. Pardo  
Maria Cristina F. Oliveira

# Sub-grafo

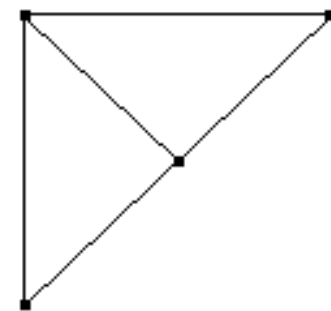
Dado um grafo  $G_1(V_1, A_1)$ , um grafo  $G_2(V_2, A_2)$  é um sub-grafo de  $G_1$  se  $V_2$  está contido em  $V_1$  e  $A_2$  está contido em  $A_1$



(a)



(b)

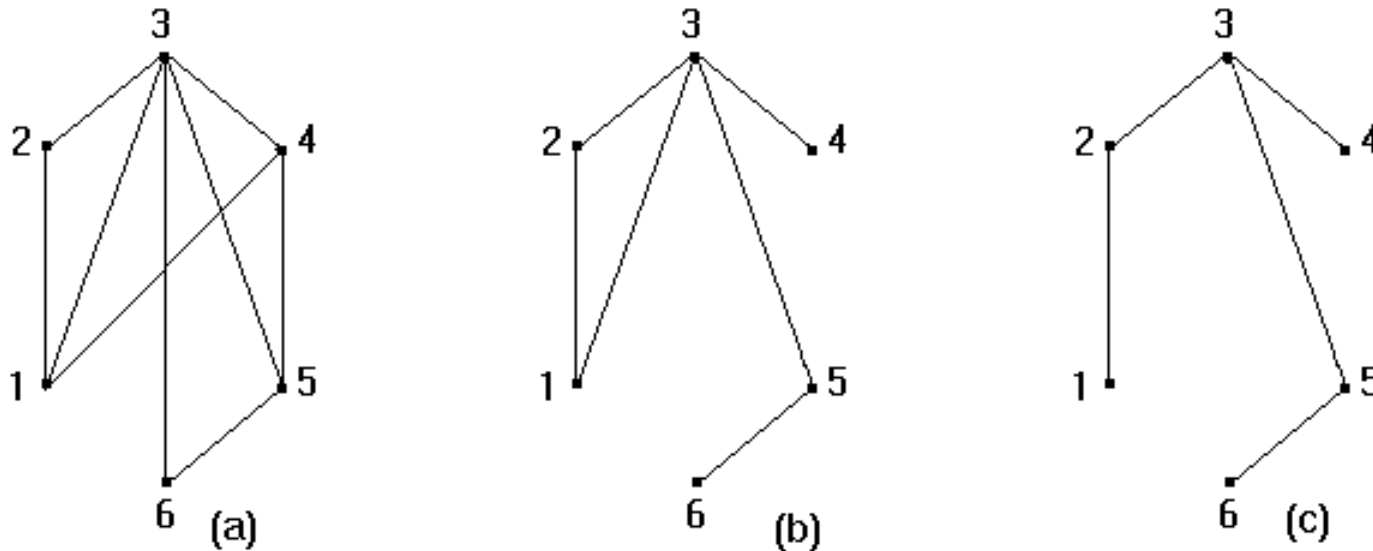


(c)

os grafos em (b) e (c) são sub-grafos do grafo em (a)

# Sub-grafo gerador

**Sub-grafo Gerador** de um grafo  $G_1(V_1, A_1)$  é um sub-grafo  $G_2(V_2, A_2)$  de  $G_1$  tal que  $V_1 = V_2$ . Quando o sub-grafo gerador é uma **árvore**, ele recebe o nome de árvore geradora



(b) e (c) são sub-grafos geradores do grafo em (a)

(c) é árvore geradora de (a) e (b)

# Sub-grafo gerador de custo mínimo

## ■ Formalmente

- Dado um grafo não orientado  $G(V,A)$ 
  - em que uma função  $w: A \rightarrow \mathbb{R}^+$  define os custos das arestas
  - queremos encontrar um sub-grafo gerador mínimo conexo  $T$  de  $G$  tal que, para todo sub-grafo gerador conexo  $T'$  de  $G$

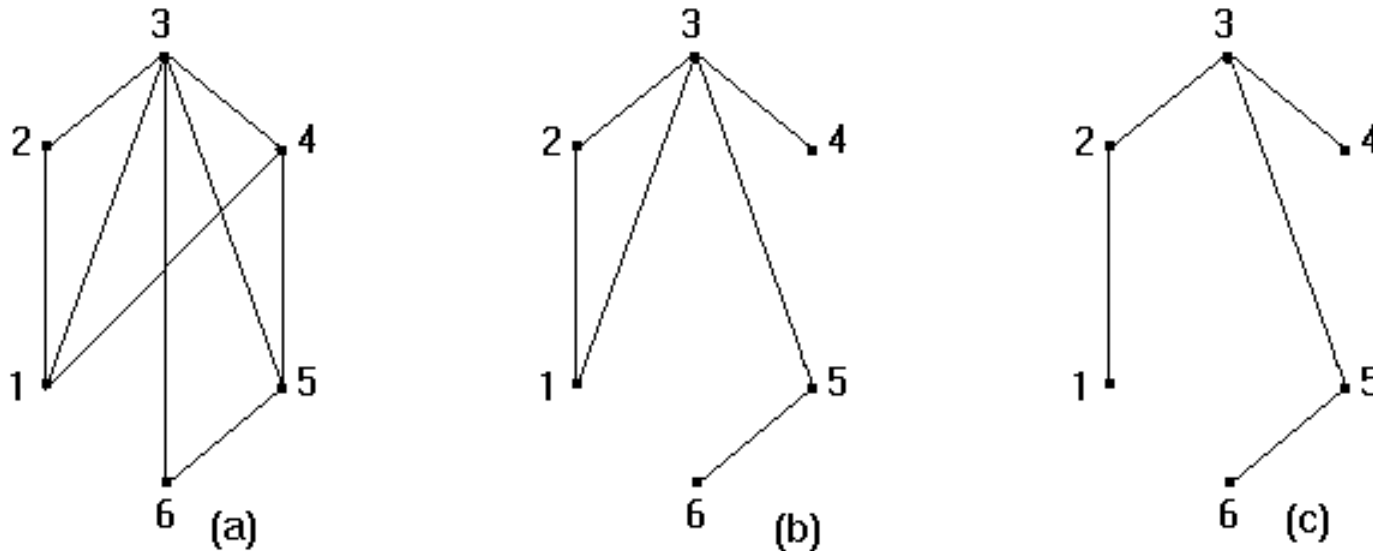
$$\sum_{a \in T} w(a) \leq \sum_{a \in T'} w(a)$$

# Árvore geradora mínima

- Claramente, o problema só tem solução se  $G$  é conexo
  - A partir de agora, assumimos  $G$  conexo
- Também não é difícil ver que a solução para esse problema será sempre uma árvore
  - Por que?

# Sub-grafo gerador

**Sub-grafo Gerador** de um grafo  $G_1(V_1, A_1)$  é um sub-grafo  $G_2(V_2, A_2)$  de  $G_1$  tal que  $V_1 = V_2$ . Quando o sub-grafo gerador é uma **árvore**, ele recebe o nome de árvore geradora



(b) e (c) são sub-grafos geradores do grafo em (a)

(c) é árvore geradora de (a) e (b)

# Árvore geradora mínima

- Claramente, o problema só tem solução se  $G$  é conexo
  - A partir de agora, assumimos  $G$  conexo
- Também não é difícil ver que a solução para esse problema será sempre uma árvore
  - Basta notar que  $T$  não terá ciclos pois, caso contrário, poderíamos obter um outro sub-grafo  $T'$ , ainda conexo e com custo menor do que o custo de  $T$ , removendo o ciclo (i.e., uma das arestas que o compõem)

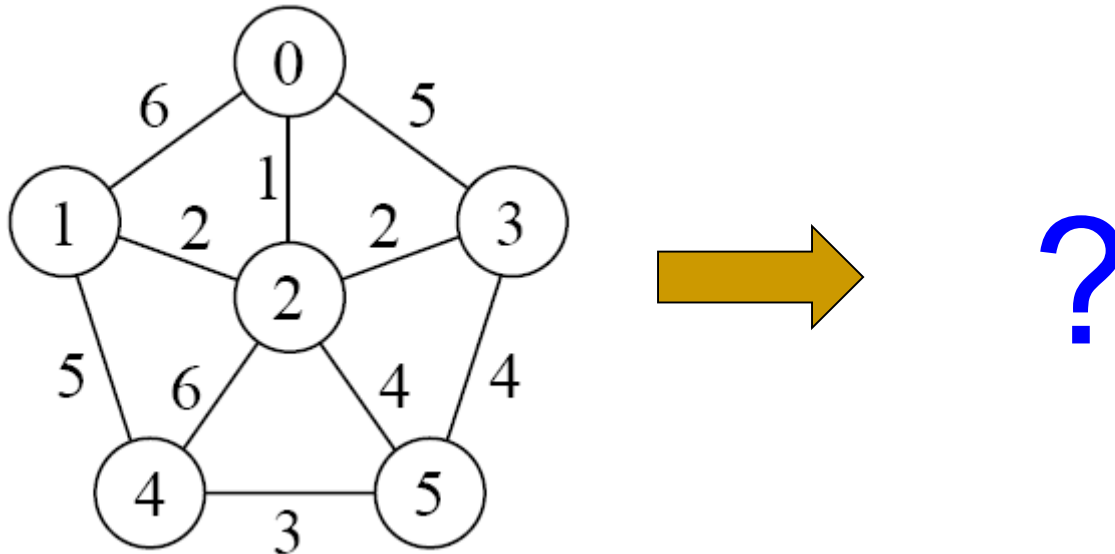
# Árvore geradora mínima

- **Árvore Geradora** de um grafo  $G$  é um sub-grafo de  $G$  que contém **todos os seus vértices** e, ainda, é uma árvore
- **Árvore Geradora Mínima** é a árvore geradora de um grafo valorado cuja soma dos **pesos associados às arestas é mínimo**, i.e., é uma árvore geradora de custo mínimo



# Árvore geradora mínima

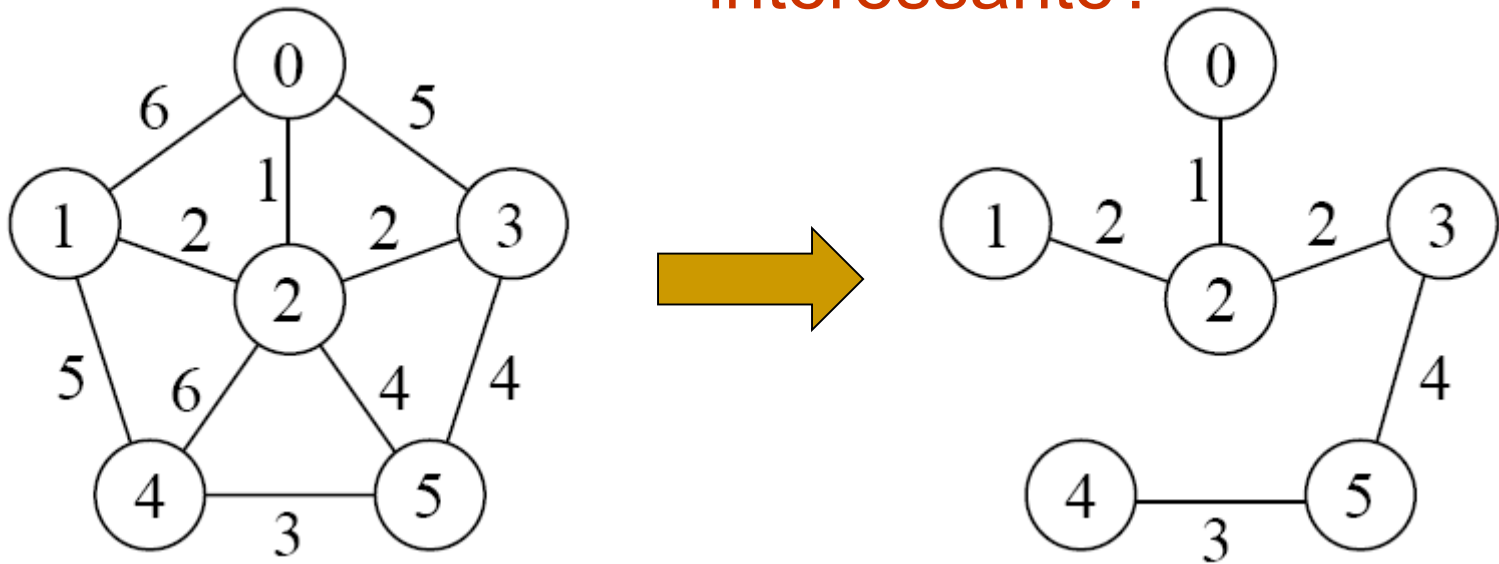
- Exemplo



# Árvore geradora mínima

## ■ Exemplo

Porque esse problema é interessante?



# Por que é um problema interessante?

- Suponha que queremos montar uma **rede de distribuição de energia elétrica** para interligar  $N$  localidades em uma cidade
  - Cada conexão direta entre localidades  $i$  e  $j$  tem um **custo associado** (preço do cabeamento, mão de obra, tempo, etc.)
  - Nem todas as localidades precisam ser ligadas diretamente, desde que todas tenham **acesso à energia elétrica**
- Como determinar as linhas distribuição de forma **a minimizar o custo total** de distribuição de energia?

---

# Árvore geradora mínima

- Como encontrar a árvore geradora mínima de um grafo  $G$  ?
  - Algoritmo genérico: ilustra a estratégia 'gulosa'
  - Algoritmo de Prim
  - Algoritmo de Kruskal

# Árvore geradora mínima

## Algoritmo Genérico

```
procedimento genérico(G)
A = ∅
enquanto A não define uma árvore geradora
    encontre uma aresta (u,v) segura para A
    A = A ∪ {(u,v)}
retorna A
```

$G(V,E)$  conexo, não direcionado, ponderado

$E$  - conjunto de arestas

# Árvore geradora mínima

## Algoritmo Genérico

```
procedimento genérico(G)
A = ∅
enquanto A não define uma árvore geradora
    encontre uma aresta (u,v) segura para A
    A = A ∪ {(u,v)}
retorna A
```

Abordagem 'gulosa' -> adiciona uma aresta (u,v) '*segura*' a cada iteração, de modo que a árvore continue sendo uma árvore

# Árvore geradora mínima

## Algoritmo Genérico

```
procedimento genérico (G(V,E))  
A =  $\emptyset$   
enquanto A não define uma árvore geradora  
    encontre uma aresta (u,v) segura para A  
    A = A  $\cup$  {(u,v)}  
retorna A
```

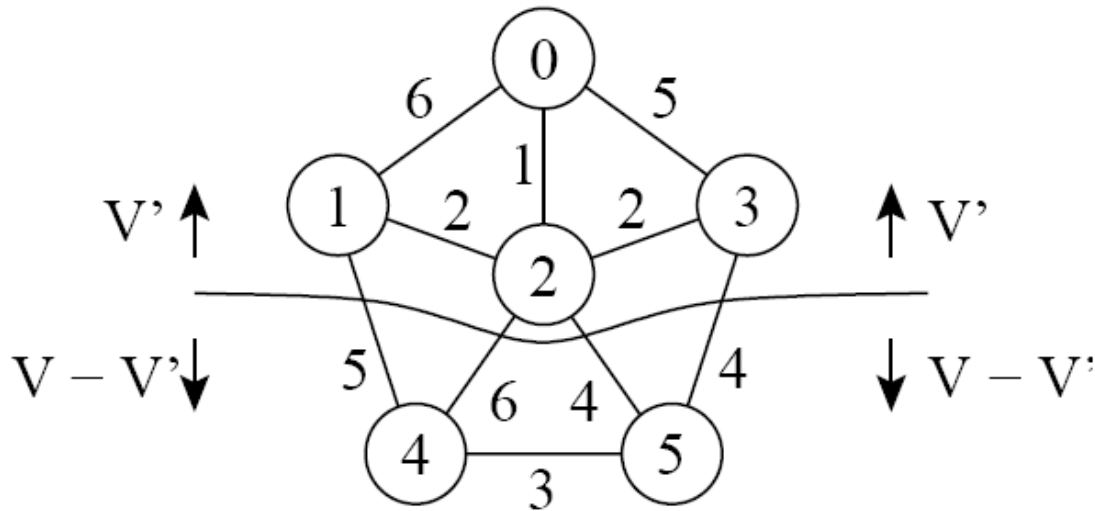
Condição invariante do laço: a cada iteração, a árvore obtida até o momento é um subconjunto de uma árvore geradora mínima

aresta *segura* (u,v): respeita o invariante, i.e., não introduz um ciclo, e não poderia ser substituída por outra aresta equivalente de custo menor

# Árvore geradora mínima

- Alguns conceitos

- Um **corte**  $(V'; V - V')$  de um grafo não direcionado  $G=(V,E)$  é uma partição de  $V$
- Uma aresta **segura**  $(u,v)$  **crusa o corte** se um dos vértices extremos pertence a  $V'$  e o outro pertence a  $V - V'$

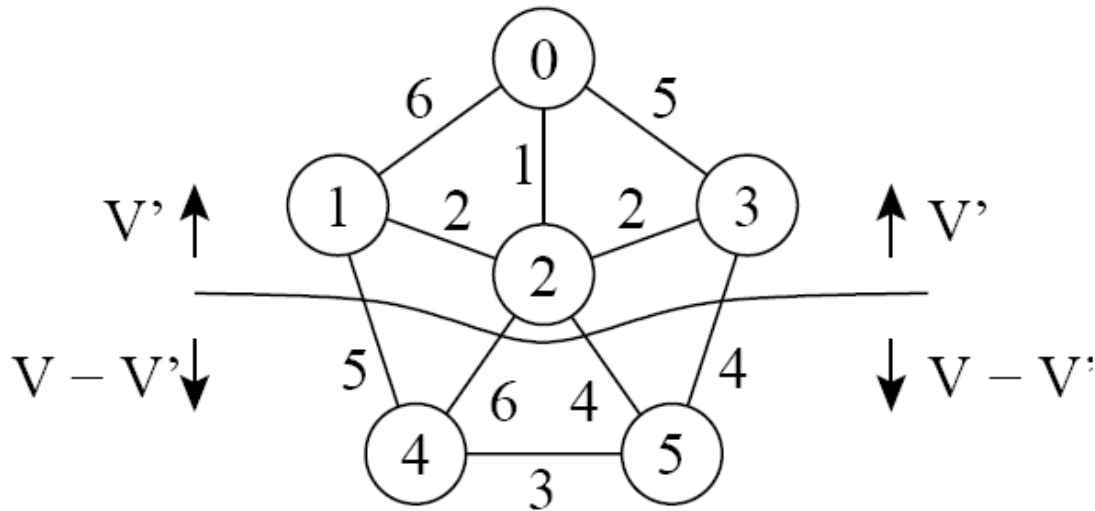




# Árvore geradora mínima

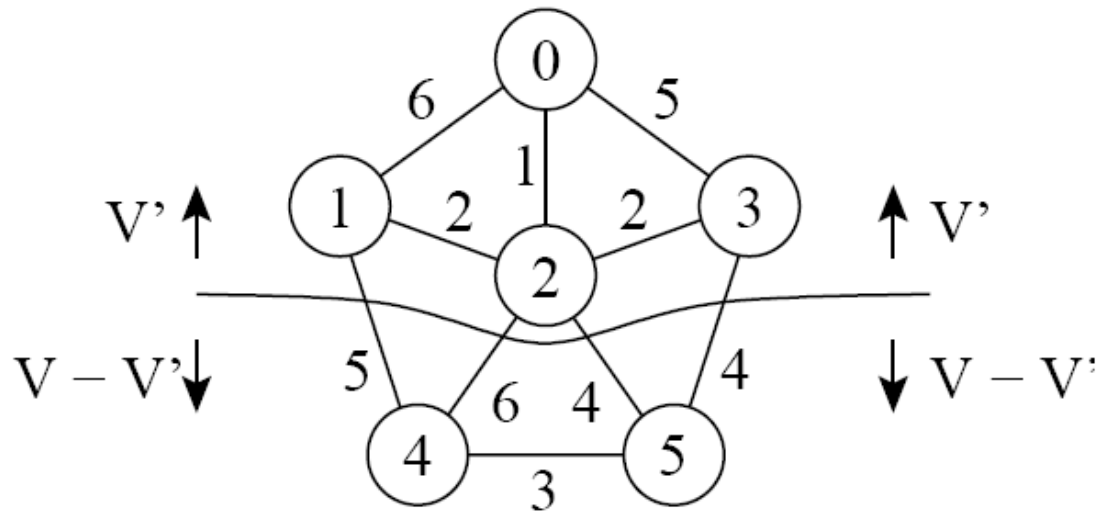
- Alguns conceitos

- Um corte *respeita* um conjunto  $A$  de arestas se nenhuma aresta em  $A$  cruza o corte
- Uma aresta que cruza o corte e tem custo mínimo em relação a todas as arestas cruzando o corte é denominada uma *aresta leve*



# Árvore geradora mínima

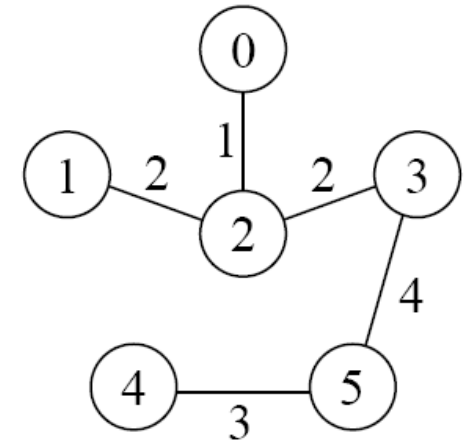
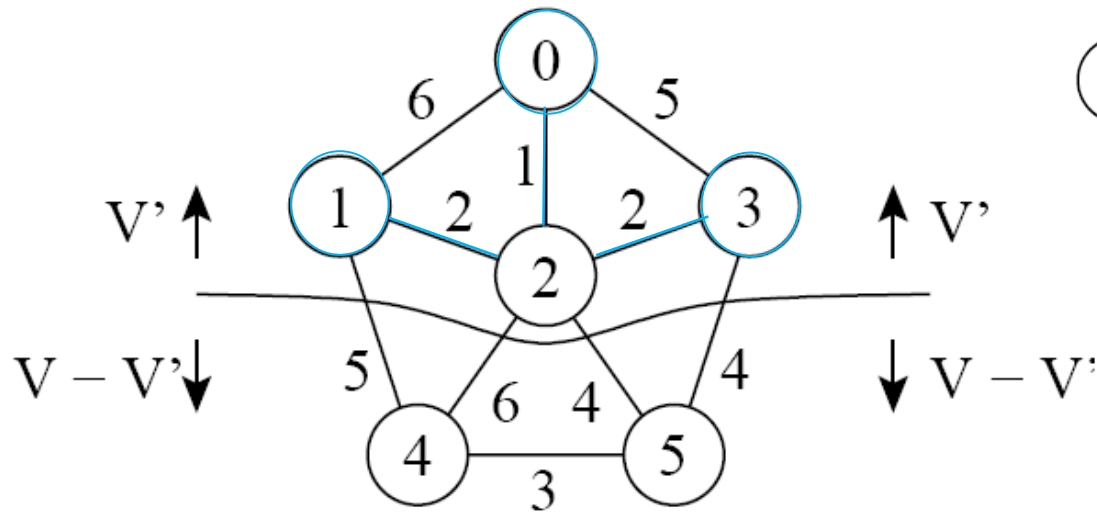
- Exemplo



- Se  $T$  é uma **árvore geradora mínima** de um sub-grafo e há um **corte**  $(V'; V - V')$  que respeita  $T$ , a **aresta leve**  $(u, v)$  é uma **aresta segura** para  $T$

# Árvore geradora mínima

- Exemplo



- Se  $T$  é uma **árvore geradora mínima** de um sub-grafo e há um **corte**  $(V'; V - V')$  que respeita  $T$ , a **aresta leve**  $(u, v)$  é uma **aresta segura** para  $T$

# Algoritmo de Prim

**procedimento Prim(G)**

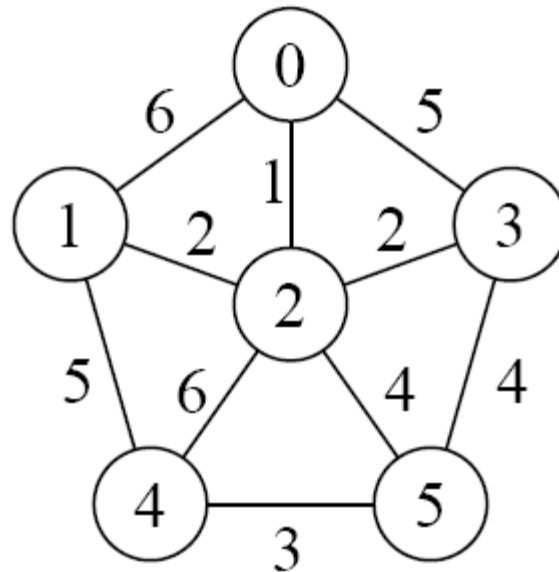
escolha um vértice  $s$  para iniciar a árvore  
enquanto há vértices fora da árvore  
    selecione uma aresta segura  
    insira a aresta e seu vértice na árvore

Ponto importante do algoritmo: **seleção de uma aresta segura**

Outro ponto: os vértices que já estão na árvore definem um corte de  $V$

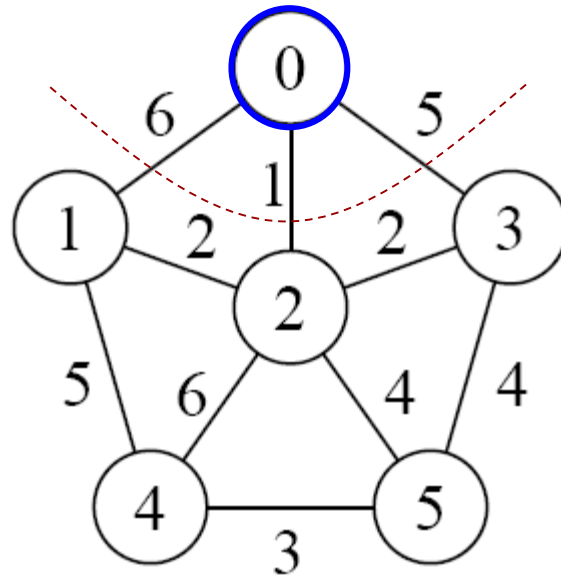
# Algoritmo de Prim

- Exemplo: iniciando o algoritmo pelo vértice 0



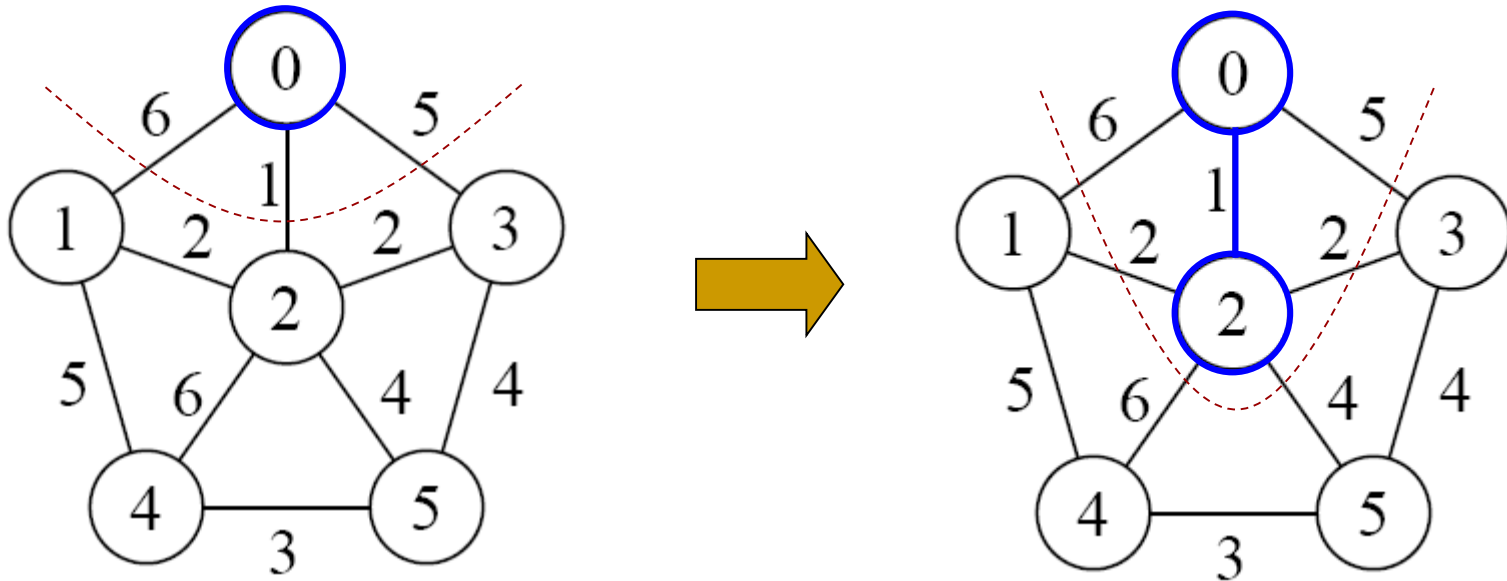
# Algoritmo de Prim

- Exemplo: iniciando o algoritmo pelo vértice 0

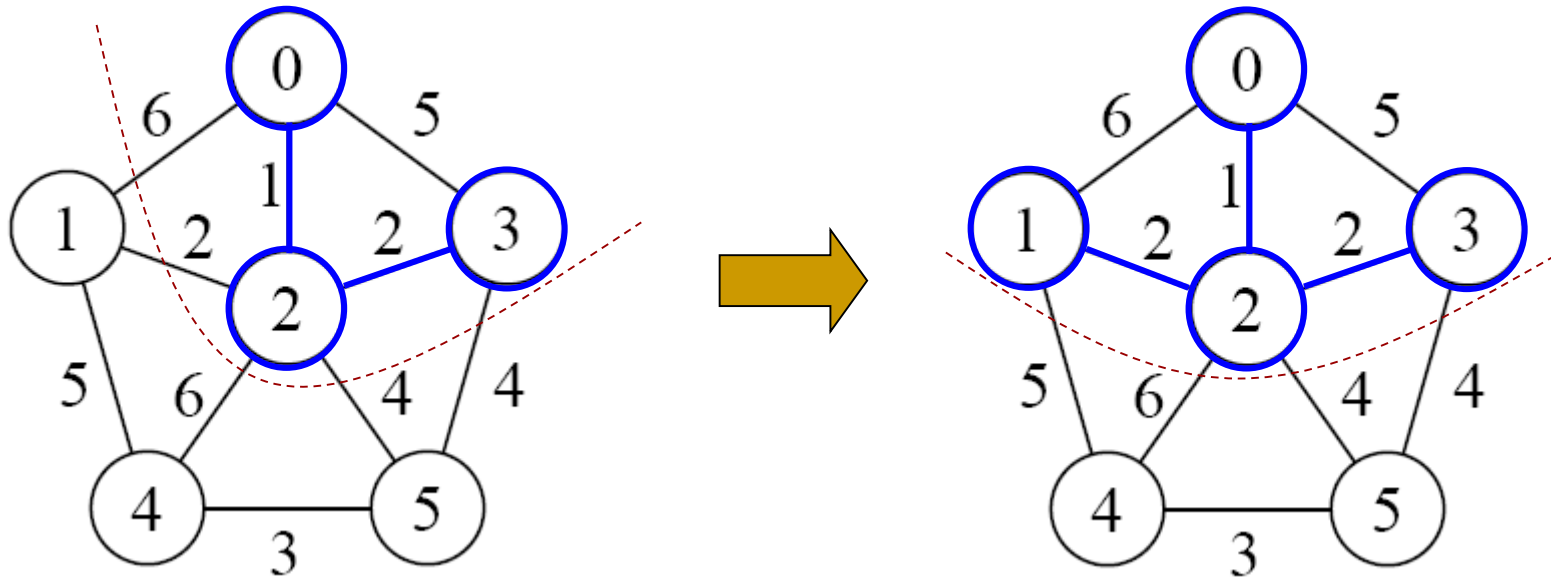


# Algoritmo de Prim

- Exemplo: iniciando o algoritmo pelo vértice 0

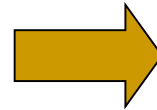
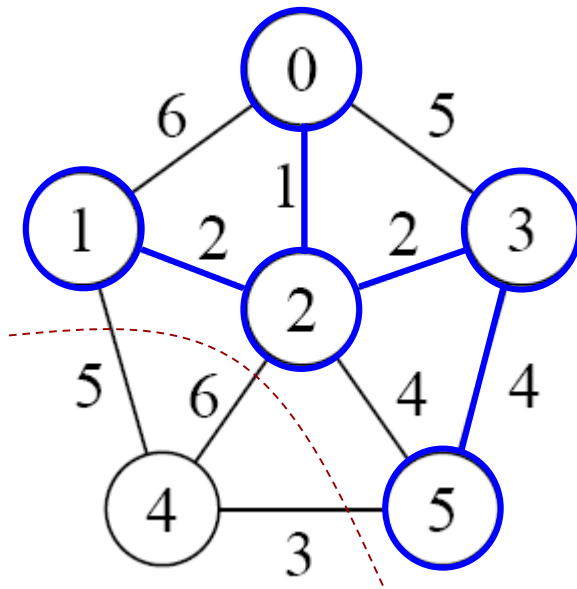


# Algoritmo de Prim

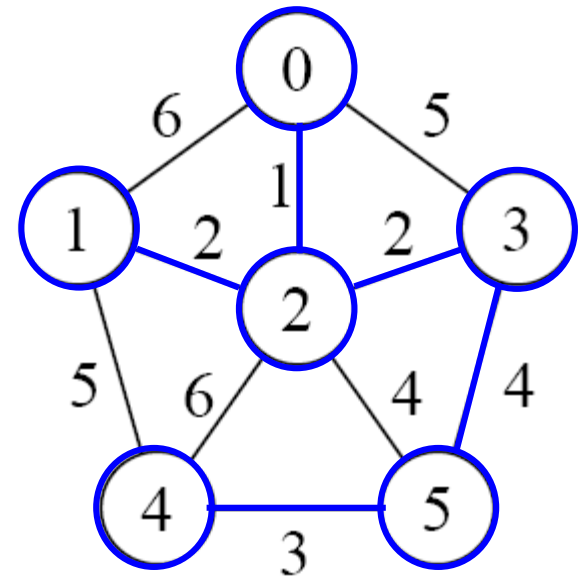




# Algoritmo de Prim

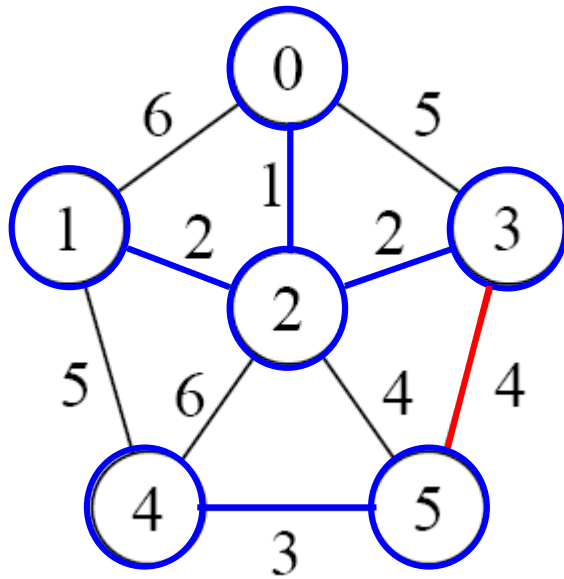


Árvore geradora mínima

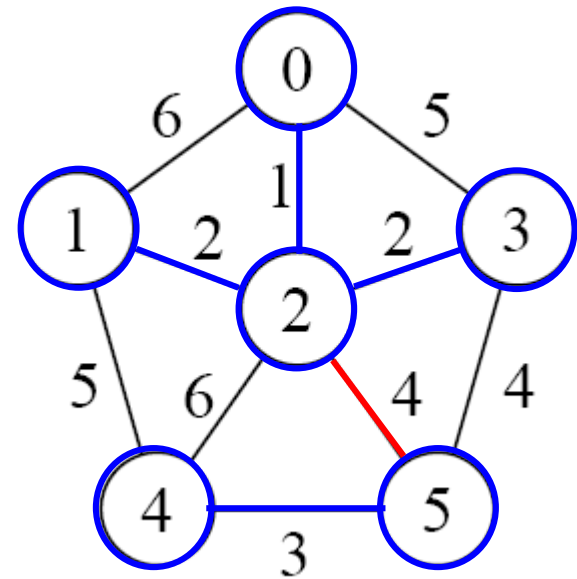


# Algoritmo de Prim

- Há mais de uma árvore geradora mínima para um mesmo grafo



ou



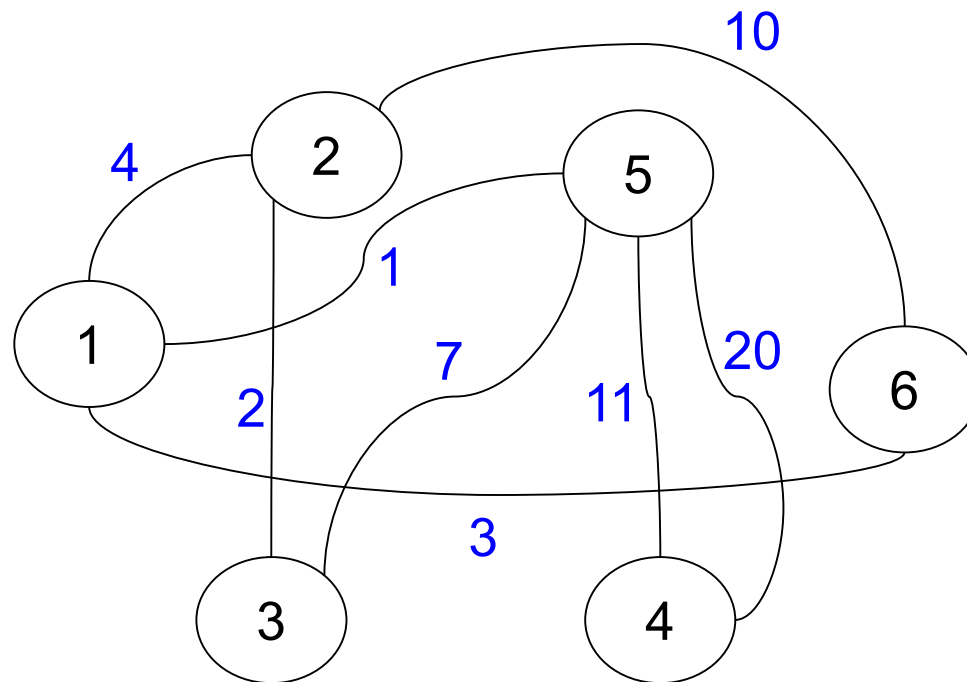
---

# Exercícios

---

# Algoritmo de Prim

- Encontre uma árvore geradora mínima para o grafo abaixo utilizando o algoritmo de Prim



---

# Algoritmo de Prim

- **Implemente** o algoritmo de Prim!
  - Qual a complexidade de sua implementação?
  - Como melhorar?

- 
- A grande questão é ter uma maneira eficiente de, a cada passo, achar uma aresta segura!
  - Os dois algoritmos (Prim e Kruskal) variam na estratégia que adotam para fazer isso!
    - Ambos podem ser vistos como especializações do algoritmo genérico (estratégia ‘greedy’)

# Algoritmo de Prim

- Maneira mais eficiente de determinar a aresta segura
  - Mantém todos os vértices que ainda não estão na árvore em uma **fila de prioridade**
    - Um valor de chave é usado para determinar a prioridade do vértice na fila (‘key’): o vértice  $v$  prioritário é o vértice extremo de alguma aresta segura
    - Para cada vértice  $v$ , a aresta segura é a aresta de menor peso que conecta  $v$  a um vértice já na árvore (aresta leve que cruza o corte!)

# Algoritmo de Prim

- Maneira mais eficiente de determinar a aresta segura
  - Mantém todos os vértices que ainda não estão na árvore em uma **fila de prioridade**
    - Qual a maneira mais eficiente de representar uma fila de prioridade?
    - Qual o custo das operações de inserção e remoção nessa representação?  $O(\log(n))$



---

## Procedure MST-PRIM( $G, r$ )

1. Cria array  $parent[]$  de tamanho  $|V|$ , inicializa com NIL
2. Cria minHeap  $H$  (ou fila de prioridade) de tamanho  $|V|$
3. Insere todos os vértices em  $H$ , tal que  $H.key[v]$  é 0 para o vértice inicial e  $H.key[v]$  é INF (infinito) para todos os demais
4. **While** not emptyHeap( $H$ ) **do**
  - $u := extractMin(H)$
  - For all**  $v$  in  $adj(u)$  **do**
    - If**  $v$  in  $H$  **then** // seja  $w$  o peso da aresta  $(u,v)$ 
      - If**  $w < H.key[v]$  **then**
        - $H.key[v] := w$  //  $(u,v)$  é aresta segura (até o momento)
      - End If**
      - $parent[v] := u$
    - End If**
  - End For**
- End While**

## Procedure MST-PRIM( $G, r$ )

1. Cria array  $parent[]$  de tamanho  $|V|$ , inicializa com NIL
2. Cria minHeap  $H$  (ou fila de prioridade) de tamanho  $|V|$
3. Insere todos os vértices em  $H$ , tal que  $H.key[r] := 0$  (vértice inicial) e  $H.key[v] := INF$  (infinito) para todos os demais

### 4. **While** not emptyHeap( $H$ ) **do**

$u := extractMin(H)$  // operação tem custo  $O(\log(|V|))$

#### **For all** $v$ in $adj(u)$ **do**

**If**  $v$  in  $H$  **then** // atualiza  $key[v]$  em  $H$ : custo  $O(\log(|V|))$

**If**  $w < H.key[v]$  **then** //  $w$  é o peso da aresta  $(u,v)$

$H.key[v] := w$

**End If**

$parent[v] := u$

**End If**

**End For**

**End While**

---

## Procedure MST-PRIM( $G, r$ )

1. Cria array  $parent[]$  de tamanho  $|V|$ , inicializa com NIL
2. Cria minHeap  $H$  (ou fila de prioridade) de tamanho  $|V|$
3. Insere todos os vértices em  $H$ , tal que  $H.key[v]$  é 0 para o vértice inicial e  $H.key[v]$  é INF (infinito) para todos os demais
4. **While** not emptyHeap( $H$ ) **do** // executado  $|V|$  vezes  
     $u := extractMin(H)$  // operação tem custo  $O(\log(|V|))$   
    **For all**  $v$  in  $adj(u)$  **do** // executado  $|A|$  vezes **no total**  
        **If**  $v$  in  $H$  **then** // atualiza  $key[v]$  em  $H$ : custo  $O(\log(|V|))$   
            **If**  $w < H.key[v]$  **then** //  $w$  é o peso da aresta  $(u, v)$   
                 $H.key[v] := w$   
            **End If**  
             $parent[v] := u$   
        **End If**  
    **End For**  
**End While**

# Algoritmo de Prim

- Complexidade de tempo:

$$O((|A| + |V|) \log(|V|)) \quad \text{ou}$$

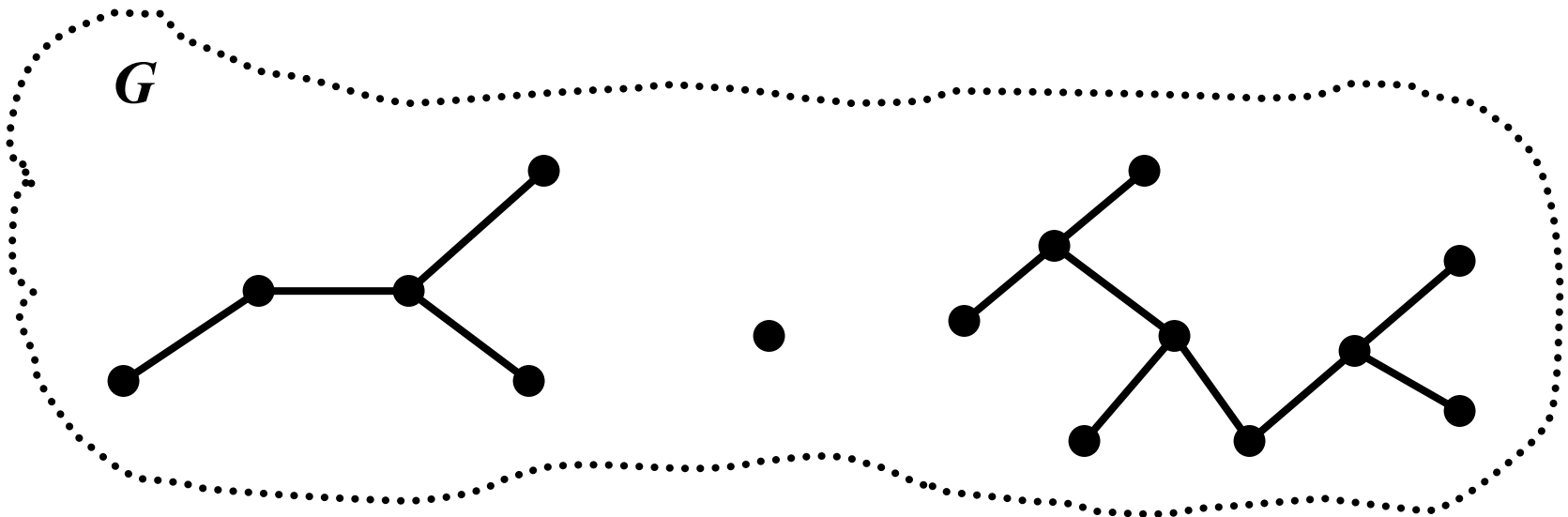
$$O(|A| \log(|V|))$$

- Supondo representação por listas de adjacências e a fila de prioridade implementada como uma *heap* binária

- 
- Os dois algoritmos (Prim e Kruskal) variam na estratégia adotada para identificar uma aresta segura na iteração corrente...

# Algoritmo de Kruskal

- Relembrando: uma floresta é um conjunto de árvores



---

# Algoritmo de Kruskal

- Mais eficiente do que Prim em grafos esparsos
- Não precisa manter uma árvore desde o começo
- Não inicia em nenhum vértice em particular
  - Verifica se as arestas podem (ou não) pertencer à árvore, analisando-as em ordem crescente de custo
  - As árvores que compõem a floresta são identificadas pelos conjuntos  $S_i$ , que contém os vértices que a compõem

---

# Algoritmo de Kruskal

- Basicamente, o algoritmo **constrói uma árvore geradora** a partir de uma floresta
  - Estado inicial: corresponde à floresta formada por  $|V|$  árvores triviais (i.e., um só vértice cada)



# Algoritmo de Kruskal

procedimento Kruskal (G)

```
definir conjuntos  $S_j = \{v_j\}$ ,  $1 \leq j \leq |V|$   
inserir as arestas de G em uma fila de prioridade,  
em ordem crescente de peso  
enquanto houver arestas na fila faça  
   $(v, w)$  = remove aresta da fila  
  se  $v \in S_p$  e  $w \in S_q$ ,  $S_p \cap S_q = \emptyset$  então  
     $S_p = S_p \cup S_q$   
    eliminar  $S_q$ 
```

Ponto importante do algoritmo: **deve-se evitar ciclos!**

# Algoritmo de Kruskal

procedimento Kruskal (G)

```
definir conjuntos  $S_j = \{v_j\}$ ,  $1 \leq j \leq |V|$   
inserir as arestas de G em uma fila de prioridade,  
em ordem crescente de peso  
enquanto houver arestas na fila faça  
  (v,w) = remove aresta da fila  
  se  $v \in S_p$  e  $w \in S_q$ ,  $S_p \cap S_q = \emptyset$  então  
     $S_p = S_p \cup S_q$   
    eliminar  $S_q$ 
```

Ponto importante do algoritmo: deve-se evitar ciclos! Por que?

# Algoritmo de Kruskal

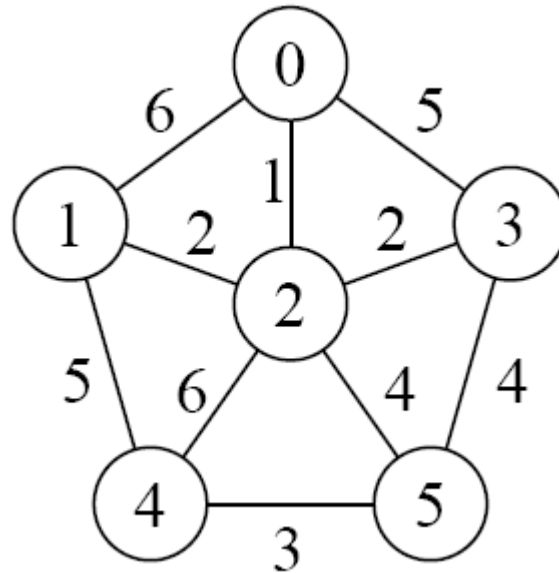
procedimento Kruskal (G)

```
definir conjuntos  $S_j = \{v_j\}$ ,  $1 \leq j \leq |V|$   
inserir as arestas de G em uma fila de prioridade,  
em ordem crescente de peso  
enquanto houver arestas na fila faça  
  (v,w) = remove aresta da fila  
  se  $v \in S_p$  e  $w \in S_q$ ,  $S_p \cap S_q = \emptyset$  então  
     $S_p = S_p \cup S_q$   
    eliminar  $S_q$ 
```

Ponto importante do algoritmo: **deve-se evitar ciclos!** Onde está isso?

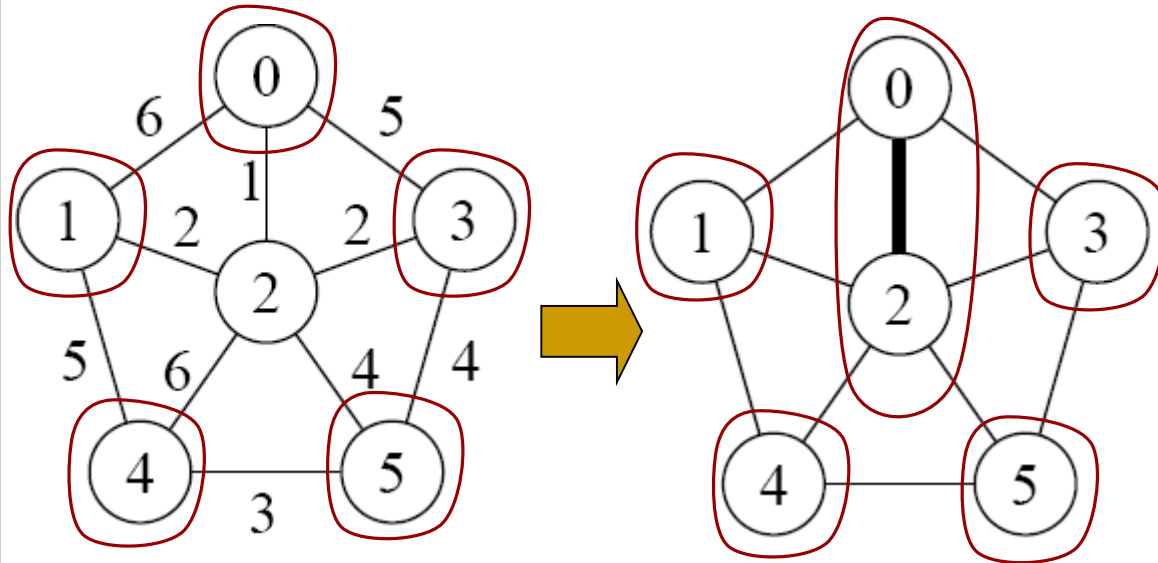
# Algoritmo de Kruskal

## ■ Exemplo



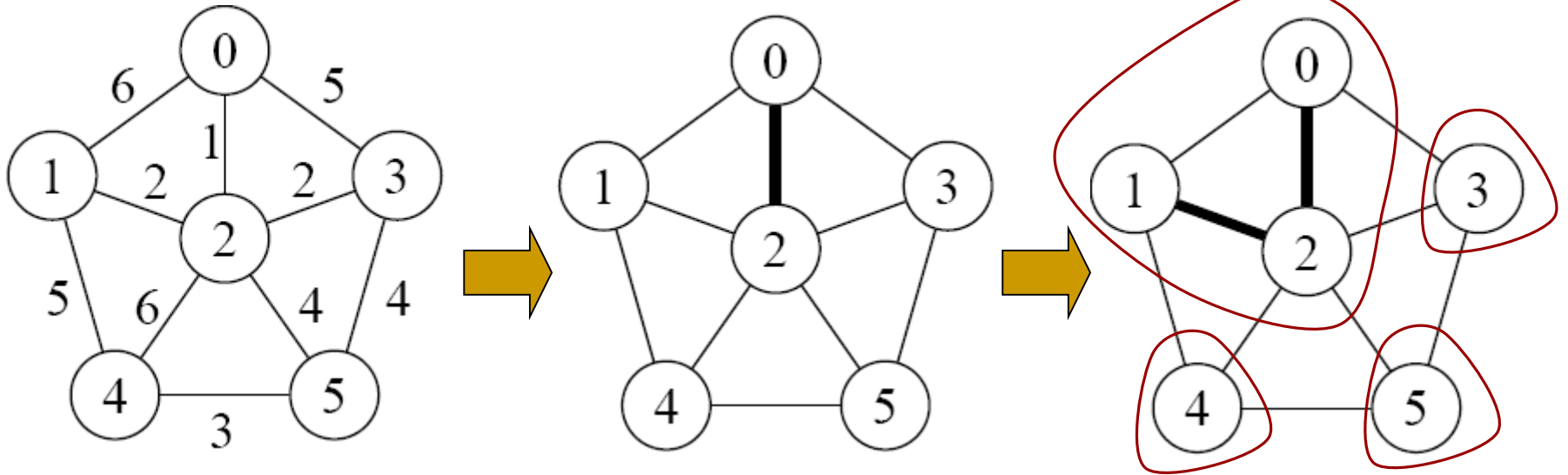
Fila: (0,2,1) (1,2,2) (2,3,2) (4,5,3) (3,5,4) (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)

# Algoritmo de Kruskal: exemplo



Fila: ~~(0,2,1)~~ (1,2,2) (2,3,2) (4,5,3) (3,5,4) (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)

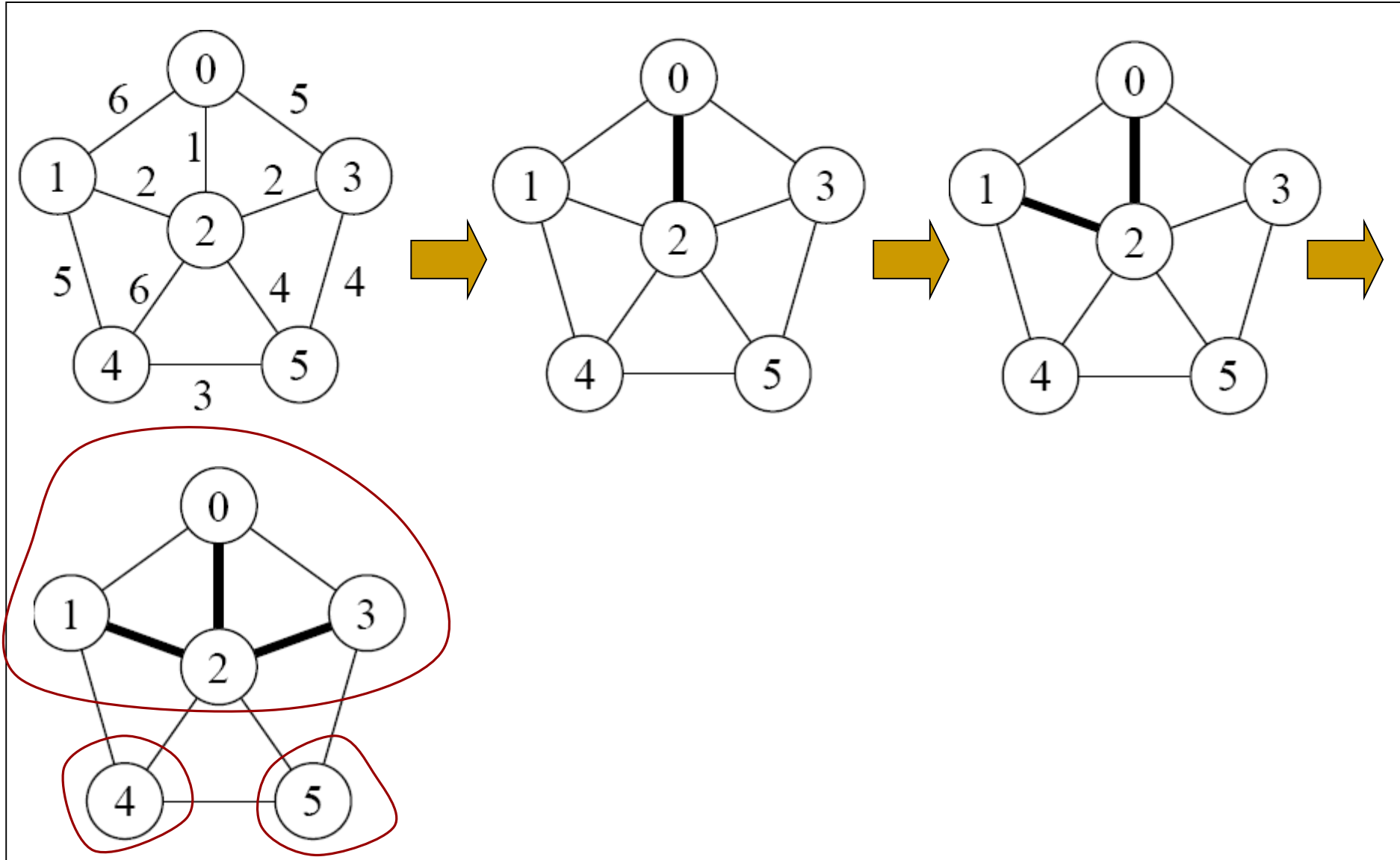
# Algoritmo de Kruskal: exemplo



Fila: ~~(0,2,1)~~ ~~(1,2,2)~~ (2,3,2) (4,5,3) (3,5,4) (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)

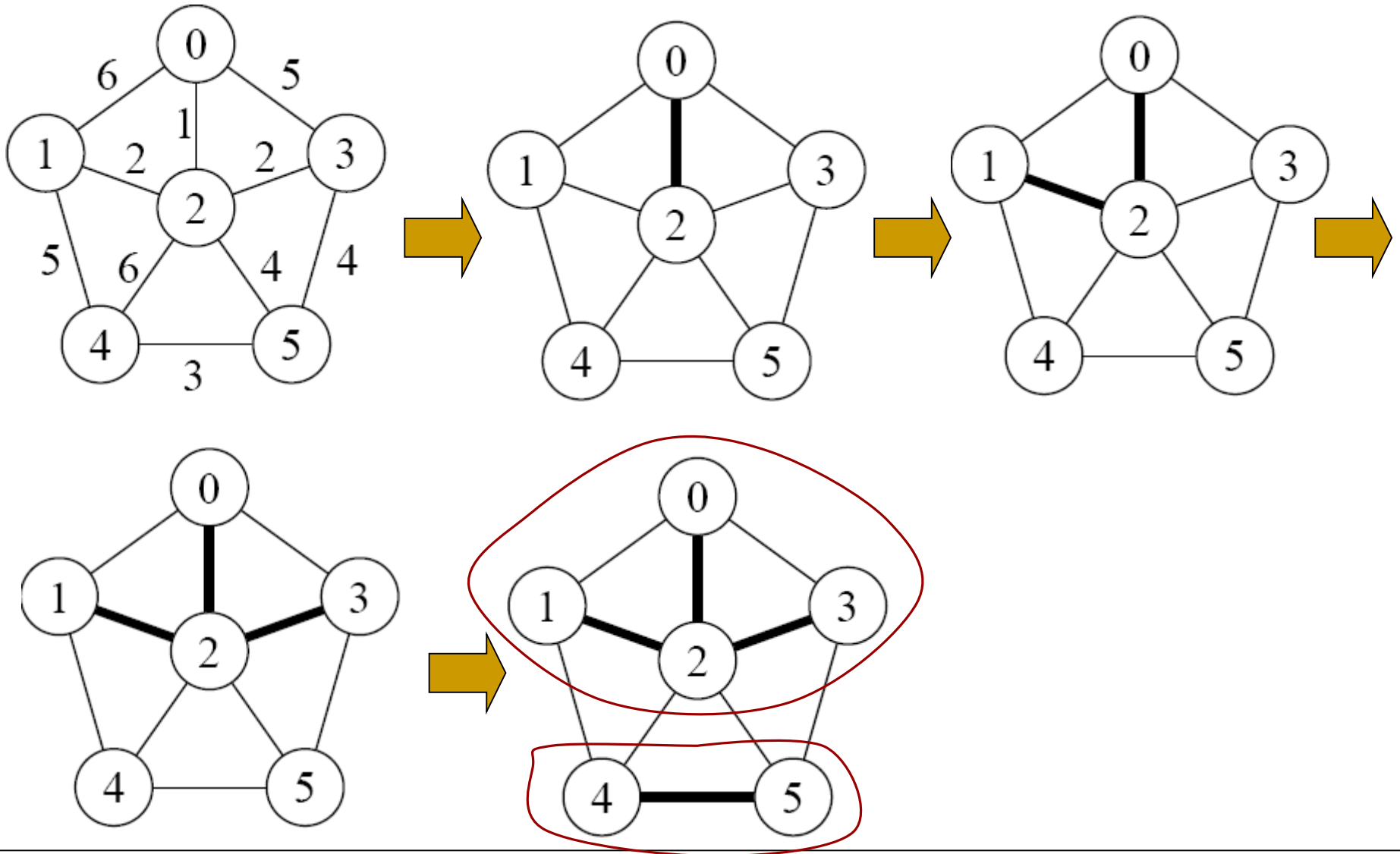
# Algoritmo de Kruskal: exemplo

Fila: ~~(0,2,1)~~ ~~(1,2,2)~~ ~~(2,3,2)~~ (4,5,3) (3,5,4) (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)



# Algoritmo de Kruskal: exemplo

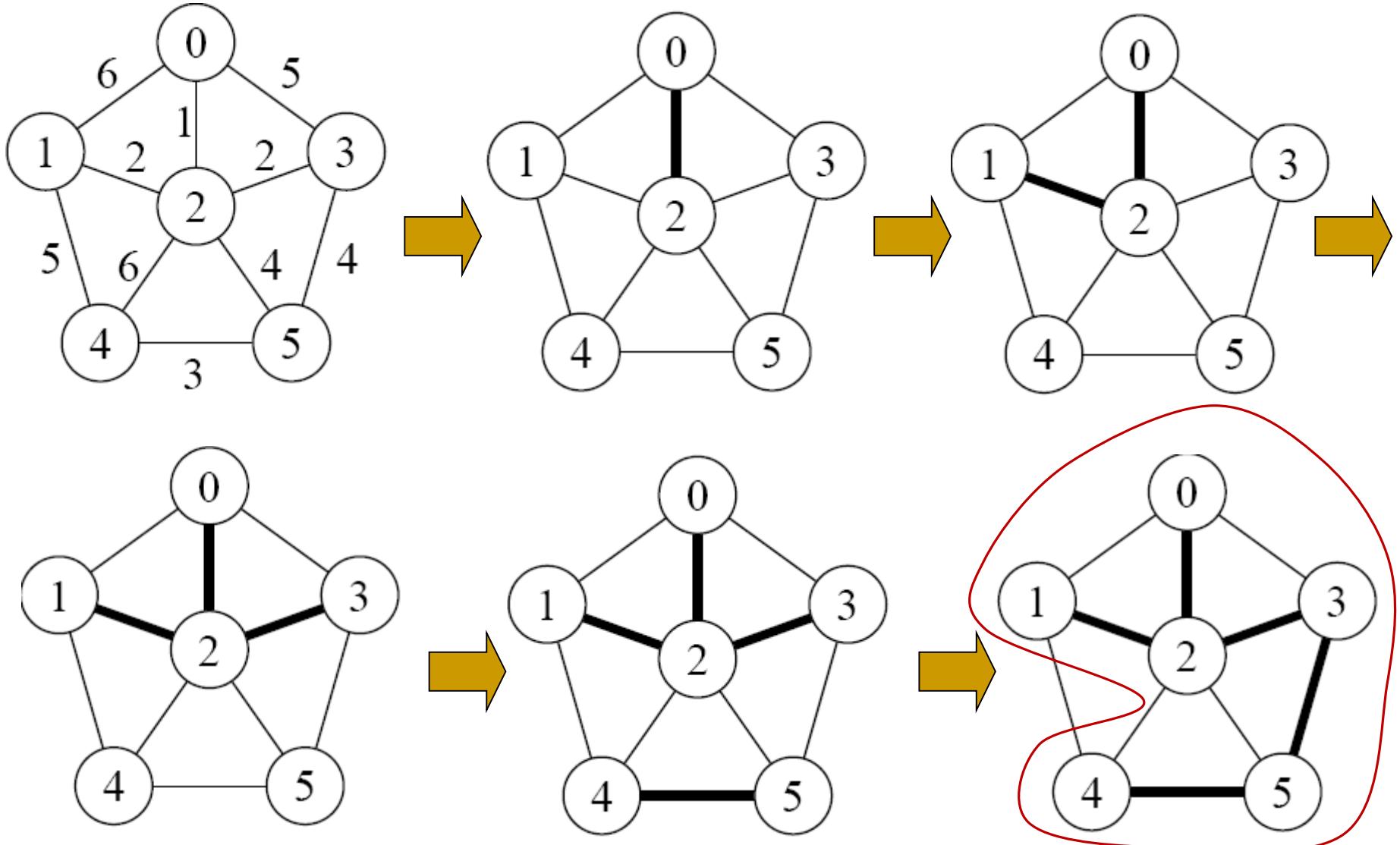
Fila: ~~(0,2,1)~~ ~~(1,2,2)~~ ~~(2,3,2)~~ ~~(4,5,3)~~ ~~(3,5,4)~~ (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)





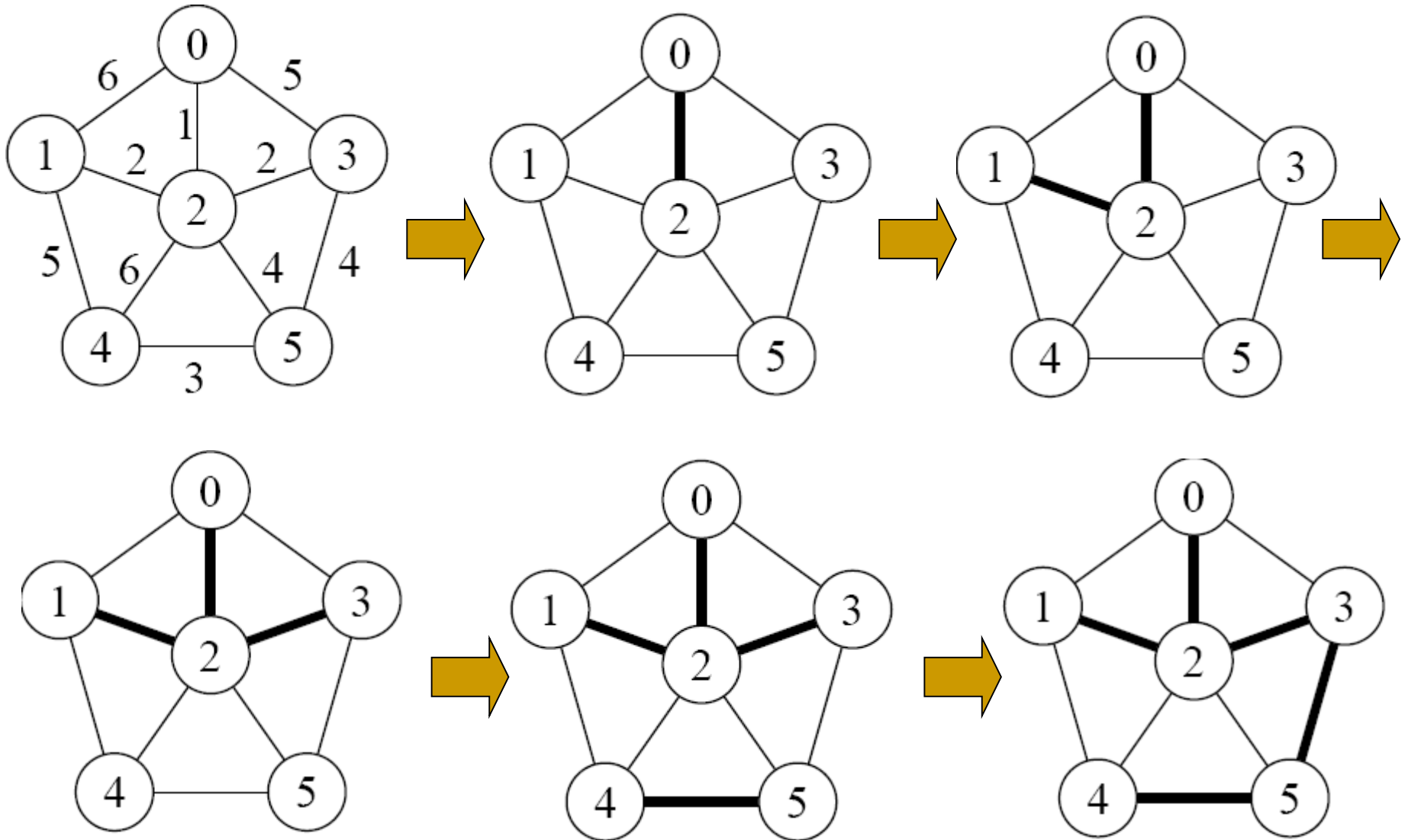
# Algoritmo de Kruskal: exemplo

Fila: ~~(0,2,1)~~ ~~(1,2,2)~~ ~~(2,3,2)~~ ~~(4,5,3)~~ ~~(3,5,4)~~ (2,5,4) (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)



# Algoritmo de Kruskal: exemplo

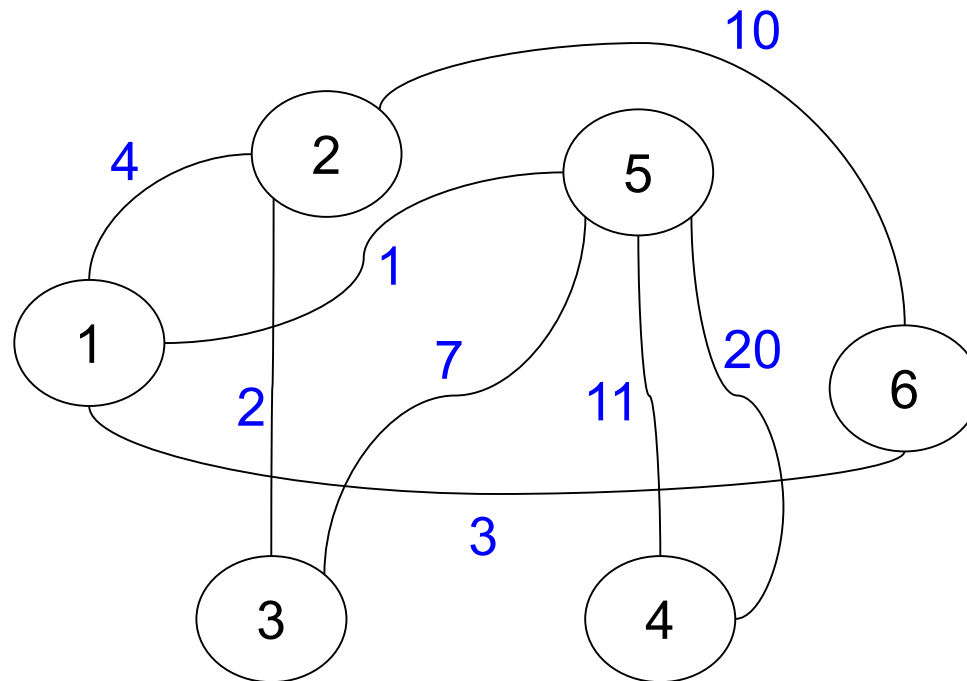
Fila: ~~(0,2,1)~~ ~~(1,2,2)~~ ~~(2,3,2)~~ ~~(4,5,3)~~ ~~(3,5,4)~~ ~~(2,5,4)~~ (1,4,5) (0,3,5) (0,1,6) (2,4,6)



# Algoritmo de Kruskal

## ■ Exercício

- Encontre uma árvore geradora mínima para o grafo abaixo utilizando o algoritmo de Kruskal



---

# Algoritmo de Kruskal: exemplo

- **Exercício**

- Implementação do algoritmo de Kruskal

## Procedure MST-Kruskal( $G$ )

1.  $A := \emptyset$
2. **For** each vertex  $v$  in  $V$  **do**  
     $make\text{-}set(v)$   
**End For**
3. Ordenar arestas de  $A$  em ordem crescente de peso  $w$
4. **For** each  $(u,v)$  in  $A$  (em ordem crescente de peso) **do**  
    **If**  $find\text{-}set(u) \neq find\text{-}set(v)$  **then**  
         $A := A \cup \{(u,v)\}$   
         $union(u,v)$   
    **End If**  
**End For**

$make\text{-}set(u)$ : cria conjunto com vértice  $u$

$find\text{-}set(u)$ : retorna um elemento representativo do conjunto que contém  $u$

$union(u,v)$ : combina as árvores

---

# Algoritmo de Kruskal

- Complexidade:  $O(|A| \log(|V|))$ 
  - Se bem implementado (depende da estrutura de dados adotada para representar os conjuntos!)
    - discussão no livro do Cormen, cap. 23