

AGA 0505 - Análise de Dados em Astronomia

9. Aprendizado de Máquina: Princípios Gerais

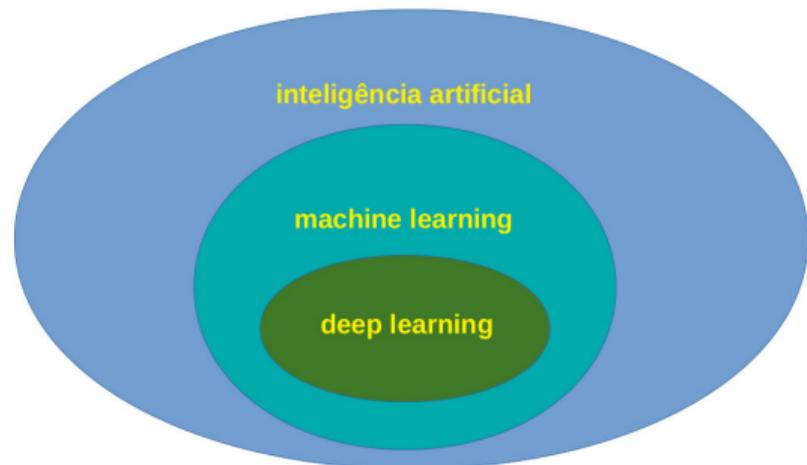
Laerte Sodré Jr.

1o. semestre, 2023

aula de hoje

1. inteligência artificial, machine learning e deep learning
2. dados
3. aprendizagem
4. tipos de aprendizagem
5. modelos paramétricos e não-paramétricos
6. generalização e overfitting
7. aplicações de ML: aprendizado não-supervisionado

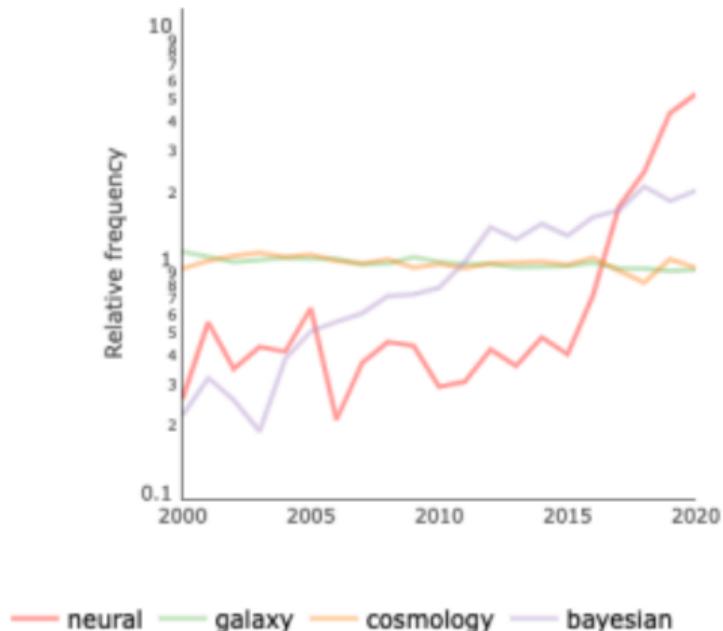
aprendizado de máquina = *machine learning* (ML)



If a machine can think, it might think more intelligently than we do.

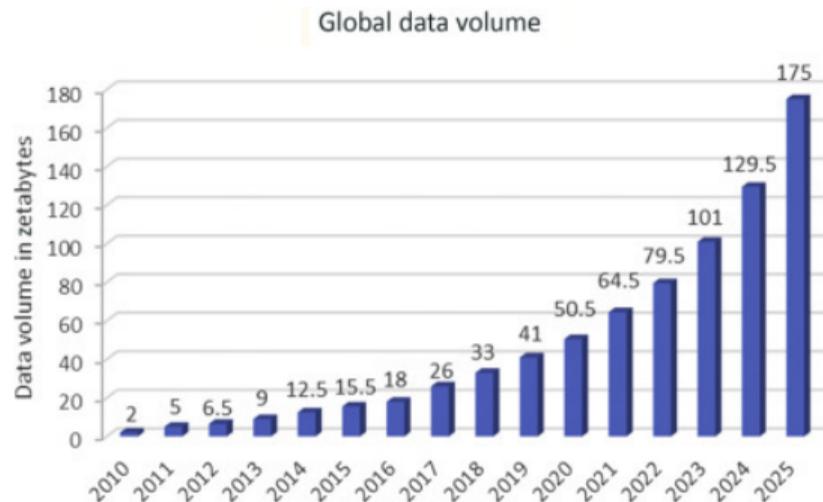
Alan Turing

aprendizado de máquina em astronomia



arXiv:2210.01813

ML/DL: abordagem baseada em dados
(*data-driven*)
necessária para a era do *tsunami* de dados:

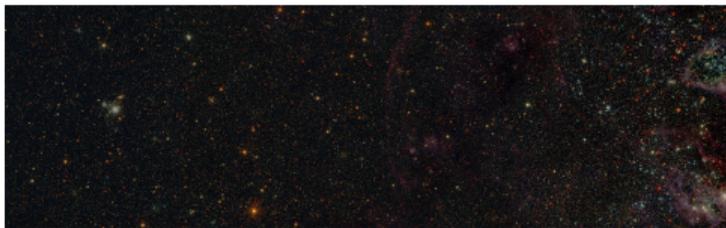


Lei & Kong, 2020

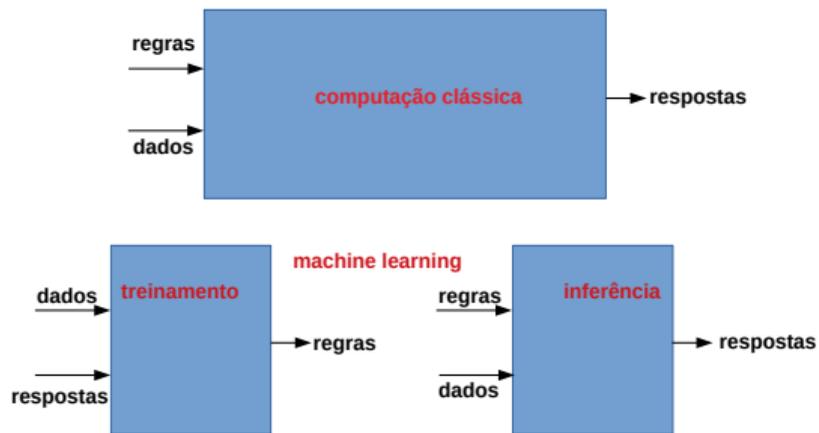
aprendizado de máquina x computação convencional

exemplo: estrela ou galáxia?

- programação clássica
 - sequência de regras específicas ou algoritmos que um computador deve seguir para resolver um problema
- ex.: SExtractor: a partir da análise de imagens, constrói catálogos de objetos e suas propriedades e usa essas propriedades para calcular a *estelaridade* de um objeto

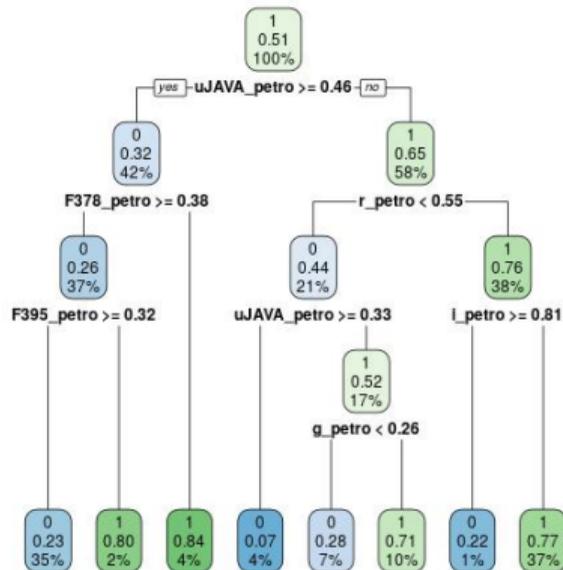


- machine learning
sistemas que aprendem diretamente dos dados, sem serem explicitamente programados para uma tarefa específica



o que é *aprendizado* em ML

- um problema comum em astronomia: estimar uma variável y a partir de um conjunto de outras variáveis, x : $y = f(x; w)$
 x and y podem ser escalares, vetores, tensores ...
- um algoritmo de ML promove um mapeamento de x para y : ele implementa uma **função** com parâmetros w
- aprendizado: determinação de w
(~otimização de modelos,
~ inferência de parâmetros)
- diferentes algoritmos de ML implementam diferentes funções e estratégias de aprendizado



uma árvore de decisão usando fotometria do S-PLUS para classificação
estrela/galáxia

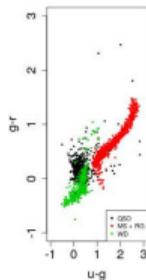
tipos de aprendizado

aprendizado supervisionado

- temos variáveis de entrada e saída, x e y , e o algoritmo *aprende* um mapeamento de x em y usando exemplos de x em um *conjunto de treinamento* para o qual os valores de y são conhecidos (alvos ou *targets*)
- classificação- y é uma variável qualitativa ou categórica ou discreta:
'estrela', 'galáxia Scd', 'detectado', 'classe 3', ...
- regressão: y is é um número real:
redshift, metalicidade, massa ...

aprendizado não-supervisionado

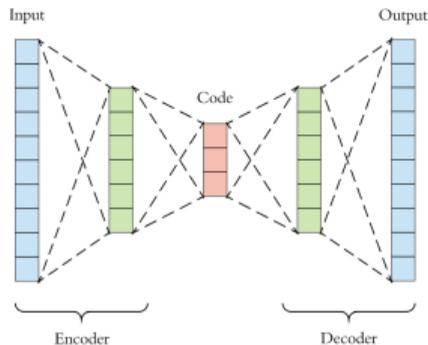
- temos os dados x e o objetivo é identificar estruturas ou propriedades interessantes nos dados
- exploração dos dados:
 - análise de agrupamento (*cluster analysis*)
 - estimativa de densidade
 - redução de dimensionalidade



tipos de aprendizado

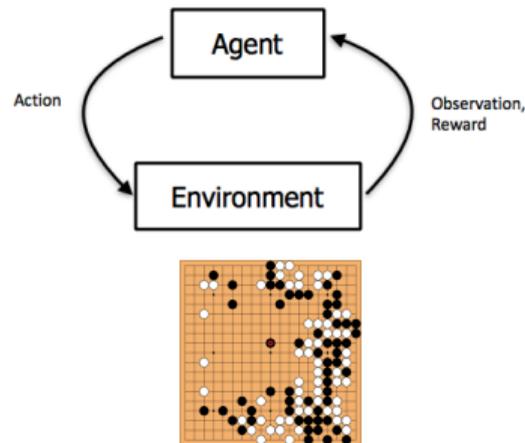
aprendizado auto-supervisionado

- tipo de aprendizado supervisionado “sem” intervenção humana (~aprendizado não-supervisionado)
- autoencoders: o algoritmo aprende o *input*



aprendizado com reforço

- um agente aprende ações que maximizam o sucesso ou a recompensa: veículos autônomos, jogos, busca por *outliers*

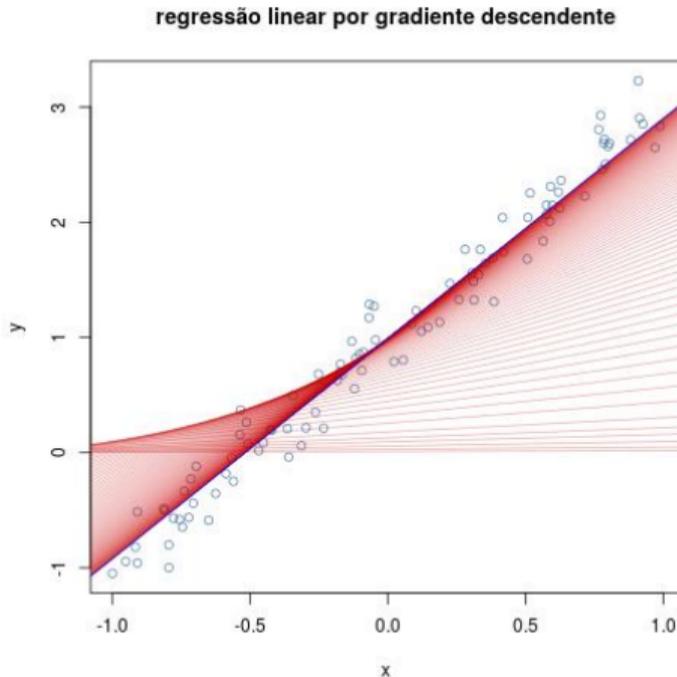
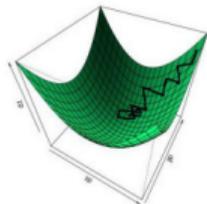


o motor do aprendizado: o algoritmo da *descida do gradiente*

- aprendizado como inferência de parâmetros: minimização de uma *função de custo* $l(w)$ com os dados de um conjunto de treinamento
- $l(w)$ mede os erros no ajuste do modelo com dados do conjunto de treinamento
- algoritmo da descida do gradiente:
 - inicialização: valores “aleatórios” de w
 - atualização iterativa de w :

$$w \leftarrow w - \lambda \times \nabla l(w)$$

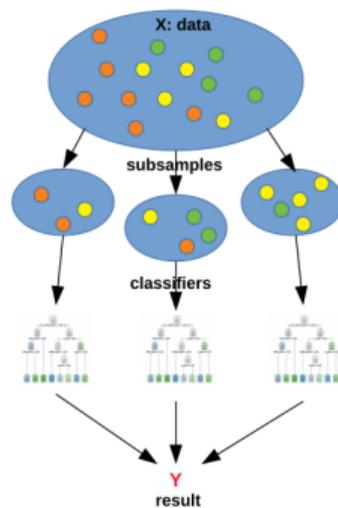
λ : taxa de aprendizado (*hiperparâmetro*)



modelos paramétricos e não-paramétricos

- **modelos paramétricos:** aprendizado supervisionado
 - modelos com uma forma funcional conhecida, com um número finito de parâmetros w
 - exemplo: regressão linear $y = w_1 + w_2x$
 - a predição de y para uma nova observação x depende apenas de w , não dos dados:
 - os parâmetros são estimados dos dados: $P(w|D)$
 - a predição de y depende só de w : $y = f(x; w)$
 - nesse caso ML implementa uma função

- a complexidade do modelo é limitada pela forma funcional considerada : modelos de *baixa flexibilidade*



modelo de floresta aleatória

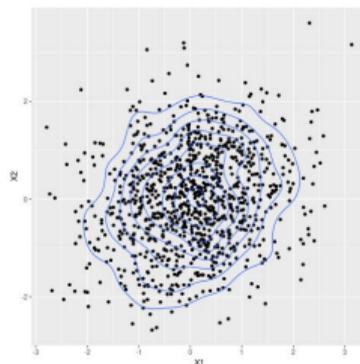
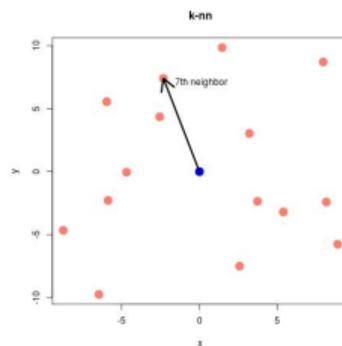
modelos paramétricos e não-paramétricos

- **modelos não-paramétricos:**

aprendizado não-supervisionado

- modelos “sem suposições” sobre os dados
- não temos y !
- o objetivo é descobrir propriedades interessantes nos dados
- úteis para exploração e visualização dos dados
- os modelos não assumem nenhuma forma funcional: dependem apenas dos dados
exemplo: estimativa de densidades com k-NN
- *modelos flexíveis*: podem ser aplicados a dados de qualquer complexidade

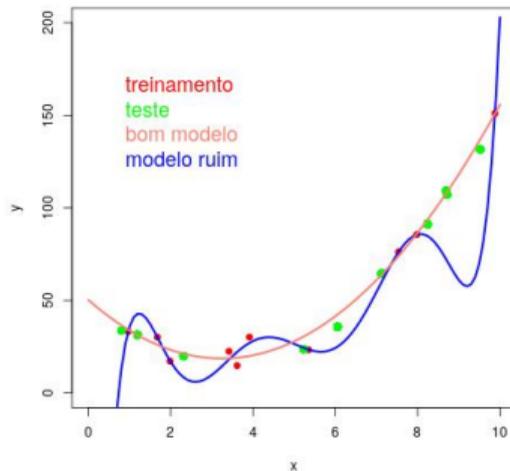
- atenção: *modelos não-paramétricos têm hiperparâmetros*
- ex.: k no algoritmo do k -ésimo vizinho mais próximo (k-NN)
- k é um *hiperparâmetro*: parâmetro do algoritmo de aprendizagem



generalização

- modelos são treinados com dados de um conjunto de treinamento
- como eles se comportam com novos dados?
- bons modelos devem ser capazes de fazer boas previsões
- bons modelos devem *generalizar* bem!
- em geral os dados são divididos em 3 partes: *conjuntos de treinamento, validação e teste*
- algumas vezes o conjunto de treinamento é usado também para validação

- conjunto de treinamento: usado para ajustar os parâmetros do modelo
- conjunto de validação: monitora o aprendizado do conjunto de treinamento
- conjunto de teste: usado para medir o desempenho do modelo treinado— não deve ser usado nem para treinamento nem para validação



treinamento

validação

teste

(ex.: 70%, 10%, 20%)

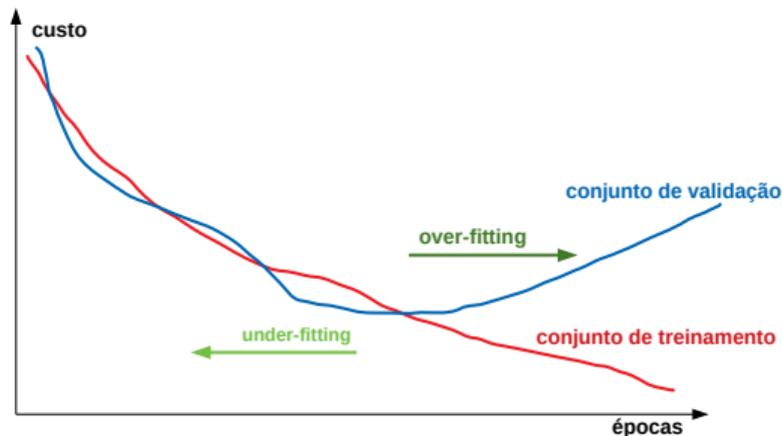
generalização

treinamento

validação

teste

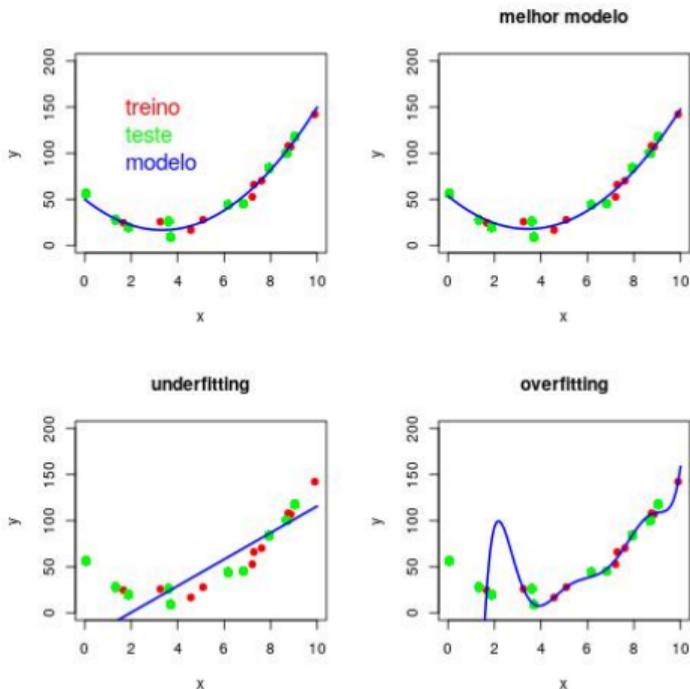
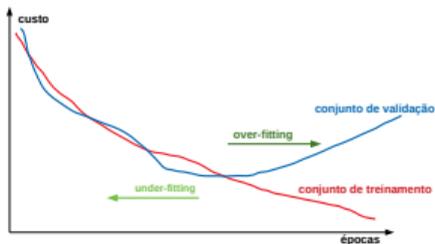
- conforme o algoritmo vai aprendendo, a função de custo (erros) dos conjuntos de treinamento e validação decresce
- o modelo está sendo otimizado
- depois de um certo ponto, o custo do conjunto de treinamento continua a cair, mas o do conjunto de validação começa a crescer
- este ponto maximiza a generalização



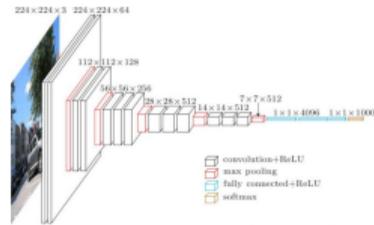
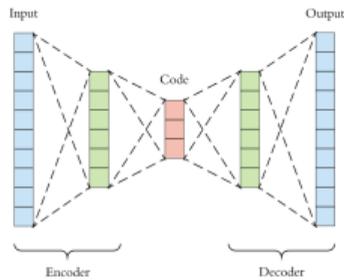
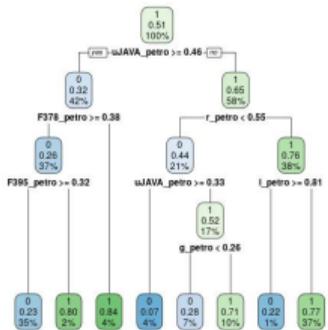
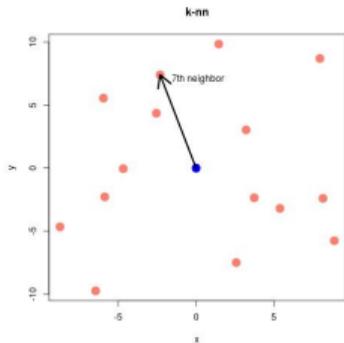
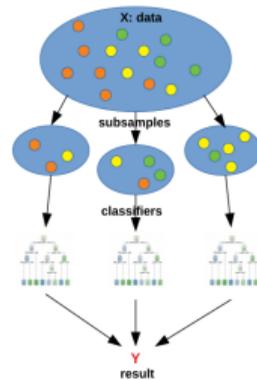
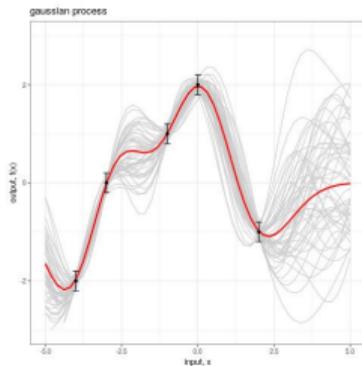
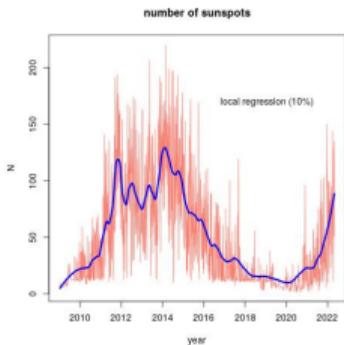
em cada época o algoritmo *processa* todo o conjunto de treinamento

generalização

- interromper o aprendizado antes ou depois da época ótima leva a:
 - underfitting: o modelo não foi suficientemente treinado, ou
 - overfitting: o modelo começa a aprender padrões específicos do conjunto de treinamento (como o ruído), que não podem ser generalizados



alguns algoritmos de ML



aplicações de ML

aplicações:

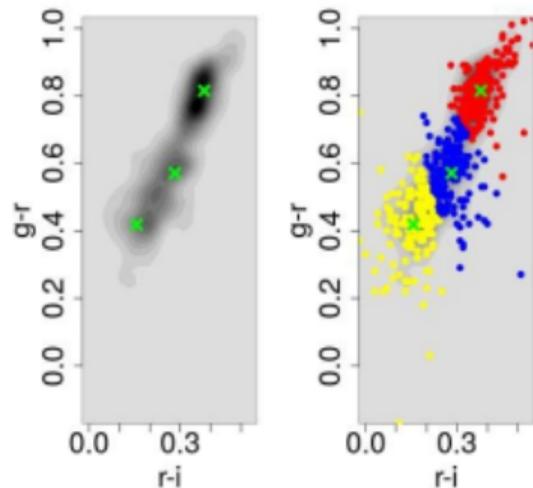
- classificação
- regressão
- estimativa de densidade
- análise de agrupamento
- redução de dimensionalidade
- detecção de anomalias
- séries temporais
- recuperação da informação
- sistemas de recomendação
- robótica e visão computacional
- jogos

a fauna:

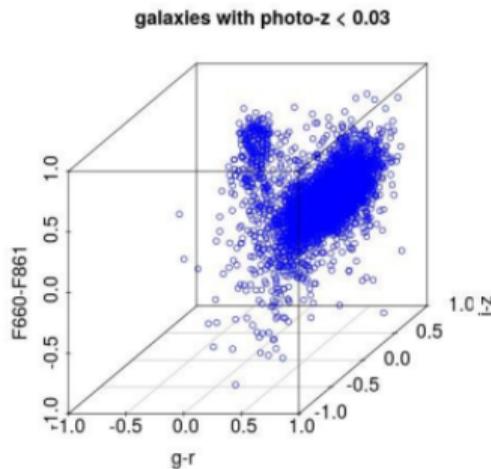
- regressão logística
- árvores de decisão
- *naive bayes*
- k-nn: k-ésimo vizinho mais próximo
- *support vector machines- SVM*
- floresta aleatória & *bagging*
- *boosting*
- redes neurais

aplicações: exploração de dados

- estimativa de densidade
- análise de agrupamento
- redução de dimensionalidade



- ferramentas para descobertas!
- úteis para visualização de dados
- úteis para descrição dos dados

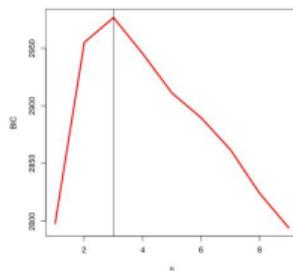
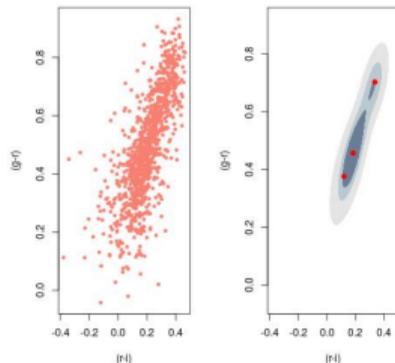


aplicações: estimativa de densidades

- objetivo: modelagem da distribuição de dados no *espaço de dados*
- permite determinar a função de distribuição de probabilidades dos dados
- exemplo de um algoritmo paramétrico: modelo de misturas gaussianas (*gaussian mixture models*): GMM

modelos de distribuições de densidades com uma superposição de gaussianas multivariadas com diferentes médias, variâncias e orientações

- o número de gaussianas pode ser determinado usando BIC ou AIC



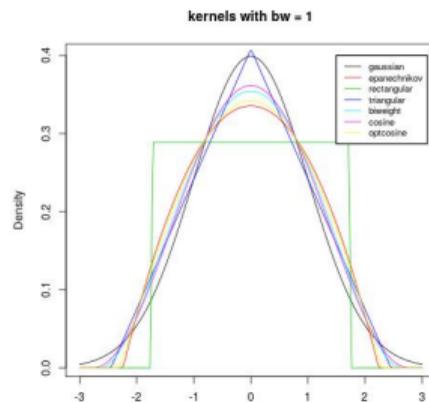
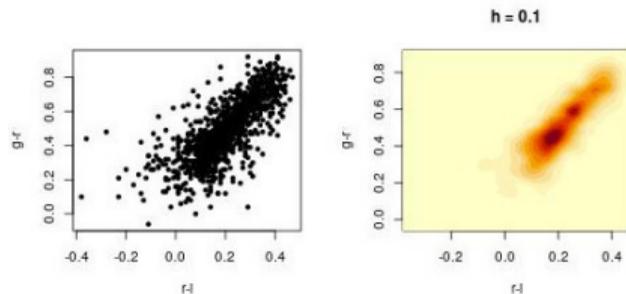
aplicações: estimativa de densidades

- exemplo de um algoritmo não-paramétrico: estimativa de densidade com kernel (*kernel density estimation, KDE*)
- densidade em um ponto x em um espaço de dados de dimensão D :

$$\hat{f}(x; h) = \frac{1}{Nh^D} \sum_{i=1}^N K\left(\frac{d(x, x_i)}{h}\right)$$

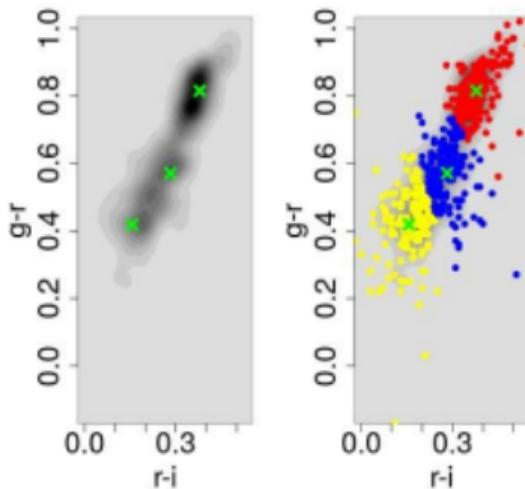
onde

- $K(u)$: função kernel
- $d(x_1, x_2)$: "distância" entre x_1 e x_2
- h : largura de banda do kernel
- N : número de pontos
- h é frequentemente estimado por *validação-cruzada*



aplicações: análise de agrupamento (*cluster analysis*)

- objetivo: identificar grupos de dados (*clusters*) no espaço de dados
- grupos: objetos com propriedades similares
- técnica não-supervisionada: os grupos não são conhecidos a priori
- diferente da classificação, que é um procedimento supervisionado onde os objetos estão associados a classes/grupos pré-definidos
- algoritmos: K-means, métodos hierárquicos



aplicações: análise de agrupamento (*cluster analysis*)

exemplo: algoritmo K-means

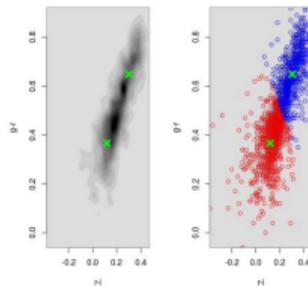
- objetivo: atribuir N objetos a K grupos, $K \ll N$
supõe-se K conhecido!
- custo com distância euclidiana: o algoritmo minimiza iterativamente a quantidade

$$J = \sum_{i=1}^N \sum_{k=1}^K (\mathbf{x}_i - \mu_k)^2$$

onde μ_k é o centroide do k -ésimo grupo

- algoritmo:

1. defina o número de grupos, K
2. inicialize escolhendo K objetos ao acaso como centros dos grupos
3. atribua cada objeto ao grupo mais próximo e recalcule o centróide do grupo
4. repita até a convergência (os grupos “congelam”)

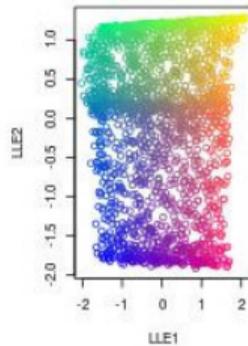
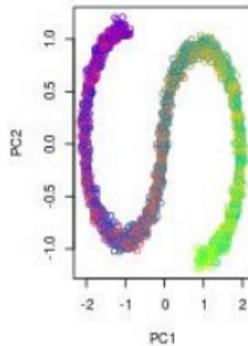
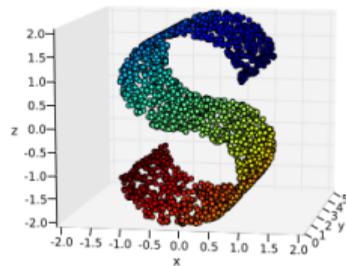


aplicações: redução de dimensionalidade

- X : dados em D dimensões
- queremos uma nova representação de X , que chamaremos Y , em $d \ll D$ dimensões

$$X = \{x_1, x_2, \dots, x_D\} \longrightarrow Y = \{y_1, y_2, \dots, y_d\}$$

- útil para compressão de dados e visualização
- método linear: *análise de componentes principais* (PCA)
- métodos não-lineares: LLE (*locally linear embedding*), IsoMap, t-SNE (*t-distributed stochastic neighbor embedding*)
- *embedding*: uma estrutura matemática está contida dentro de outra

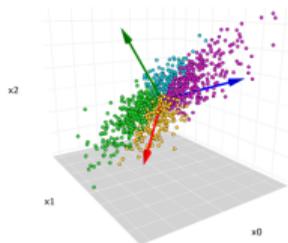


aplicações: redução de dimensionalidade

PCA: análise de componentes principais

- X : dados em um espaço de dados \mathcal{D} , d -dimensional
- interpretação geométrica:
PCA define um conjunto de eixos ortogonais (PCs) em \mathcal{D} , tal que
 - PC1 é na direção de máxima variância de \mathcal{D}
 - PC2 é na direção de máxima variância do subespaço perpendicular a PC1
 - PC3 é na direção de máxima variância do subespaço perpendicular a PC1 e PC2
 - ...

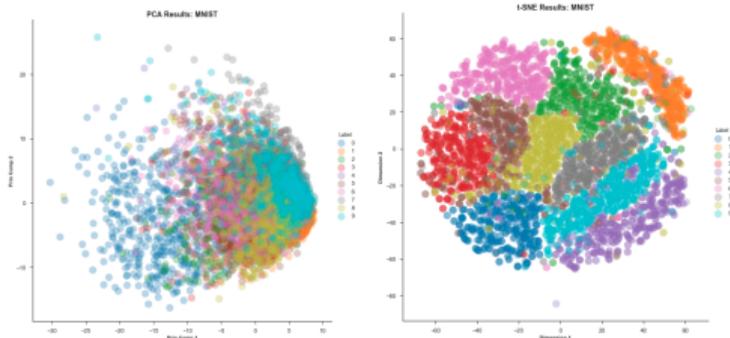
- PCA é útil para representar os dados com $k \ll d$ variáveis
- PCA é resolvido como um problema de álgebra linear: é rápido
- cada PC é uma combinação linear de todas as variáveis de X : cuidado com a interpretação física!



aplicações: redução de dimensionalidade

t-SNE: *t-Distributed Stochastic Neighbor Embedding*

- usado principalmente para *visualização*
- objetivo: representar dados multi-dimensionais X em um espaço Y de baixa dimensionalidade (2 ou 3 dimensões), preservando *similaridades locais* dos dados
- atenção: os resultados podem mudar cada vez que se roda o algoritmo; t-SNE pode produzir grupos sem significado físico



Andre Violante, <https://towardsdatascience.com/an-introduction-to-t-sne-with-python-example-5a3a293108d1>

referências

- Statistics, Data Mining, and Machine Learning in Astronomy, Ivezić, Connolly, VanderPlas & Gray, 2014 (<https://www.astroml.org/>)
- An Introduction to Statistical Learning, James, Witten, Hastie & Tibishirani, 2021 (<https://www.statlearning.com/>)
- Deep Learning, Goodfellow, Bengio & Courville, 2016 (<https://www.deeplearningbook.org/>)
- Deep Learning with R, 2a. edição, Chollet, 2022 (<https://www.manning.com/books/deep-learning-with-r-second-edition>)
- Deep Learning with Python, Chollet, 2018 (<https://www.manning.com/books/deep-learning-with-python>)
- Modern Statistical Methods for Astronomy: With R Applications , Feigelson & Babu, 2012
- The Dawes Review 10: The impact of deep learning for the analysis of galaxy surveys, M. Huertas-Company & F. Lanusse, arXiv:2210.01813, 2022