

# Grafos - Conceitos

Prof.: Leonardo Tórtoro Pereira/Maria Cristina

\*Material baseado em aulas dos professores: Elaine Parros Machado de Souza, Gustavo Batista, Robson Cordeiro, Moacir Ponti Jr., Maria Cristina Oliveira e Cristina Ciferri.

# Por que aprender Grafos?

- Modelar problemas que envolvam conjuntos de `entidades` e relacionamentos entre pares dessas entidades
  - Relacionamentos  $\leftrightarrow$  conexões
- Modelar relações de conectividade e como elas afetam processos em diversos sistemas:
  - ◆ Físicos, biológicos, sociais e de informação

# Por que aprender Grafos?

→ Redes de

- ◆ Comunicação (redes sociais, redes de computadores, redes elétricas, ...)
- ◆ Organização de dados (redes neurais, redes complexas)
- ◆ Dispositivos computacionais (circuitos)
- ◆ Fluxo de Computação

# Por que aprender Grafos?

- Sistemas de recomendação (Amazon, Netflix, etc.)
- Otimização de caminhos e rotas (Google Maps, Uber, etc.)
  - Malha urbana, rodoviária
- Malha aérea
- Internet
- Modelar sintaxe de linguagem natural

# Por que aprender Grafos?

- Estudo de átomos e moléculas
- Medir prestígio (de páginas, pessoas...)
- Espalhamento de rumor
- Amizades entre pessoas
- Padrões de reprodução de animais
- Espalhamento de **doenças**
- Relação entre genes
- ...

# Programa Jupiterweb

- Conceitos fundamentais e aplicações computacionais de grafos.
- Estruturas de dados para representação de grafos: lista de arestas, lista de adjacências e matriz de adjacências.
- Percursos em grafos e aplicações: busca em largura e profundidade.
- Algoritmos clássicos sobre grafos e aplicações, tais como caminhos mínimos, árvores geradoras mínimas e ordenação topológica.

# Definições

# Definições

## → Grafos

- ◆ Estruturas abstratas que modelam entidades e a relação (conexão) entre elas.

## → Teoria dos Grafos

- ◆ Área de matemática combinatória
- ◆ Resolução de problemas em computação



# Definições

→ O que é um Grafo?

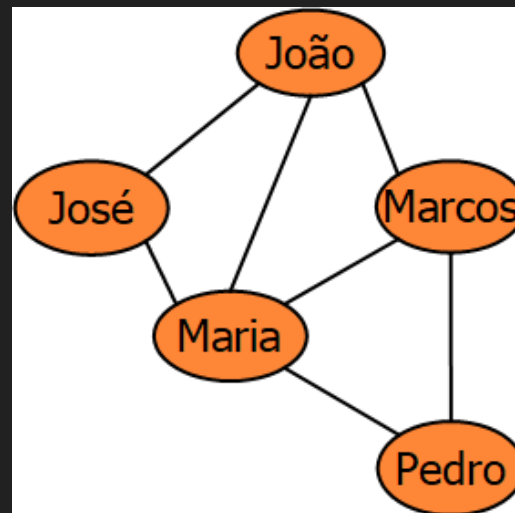
- ◆ Uma estrutura (tipo de dado) definida por conjuntos de nós (ou vértices) e as arestas que ligam esses nós
- ◆ Grafo  $\mathbf{G}$  definido como um par  $(V, A)$ 
  - $V$ : Conjunto de nós, ou vértices
  - $A$ : Conjunto de pares de vértices, chamados de arestas, ligações, ou arcos

## Definições

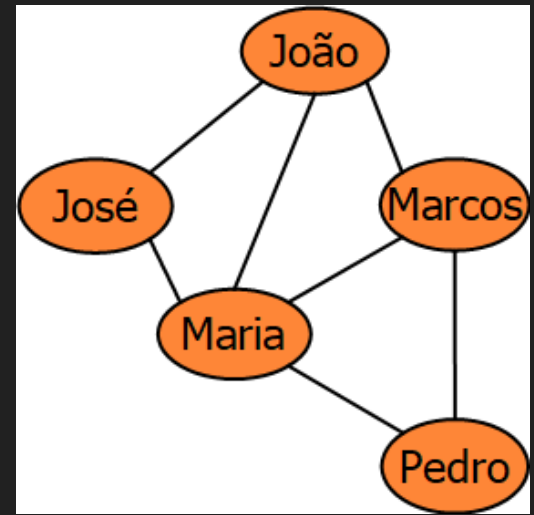
→ Exemplo de Grafo

◆ Rede social de amizade

- Cada vértice representa uma pessoa
- Cada aresta representa uma relação de amizade entre pessoas



## Definições



→ Exemplo de Grafo

$$G = (V, A)$$

$$V = \{\text{José, João, Marcos, Pedro, Maria}\}$$

$$A = \{(\text{João, José}), (\text{João, Maria}), (\text{João, Marcos}), (\text{José, Maria}), (\text{Maria, Marcos}), (\text{Maria, Pedro}), (\text{Marcos, Pedro})\}$$

$$|V| = 5 \text{ (a 'ordem' do grafo } G), |A| = 7$$

# Terminologia

# Terminologia

- **Vértices adjacentes**: dois vértices  $u$  e  $v$  são ditos adjacentes (ou vizinhos) se são os extremos de uma mesma aresta  $a = (u, v)$
- **Arestas adjacentes**: duas arestas são ditas adjacentes (ou vizinhas) se possuem um mesmo vértice extremo

# Definições

→ Grafo Vazio:  $G=(\emptyset, \emptyset)$

→ Grafo Trivial



$$V = \{v_1\}$$

$$A = \emptyset$$

$$|V| = 1 \text{ e } |A| = 0$$

# História: Leonhard Paul Euler (1707-1783)

- Considerado o “pai” da teoria dos grafos
- ◆ Matemático e físico
  - ◆ Viveu na Rússia e na Alemanha
  - ◆ Ficou parcialmente cego aos 28 anos, e totalmente cego nas 2 últimas décadas de vida
  - ◆ Motivação: resolver o **problema das 7 pontes** na cidade de Königsberg/Alemanha em 1735



Quadro de Johann Georg Brucker

## História: o problema

- Na antiga cidade prussiana de Königsberg (atual Kaliningrado, na Rússia) havia 7 pontes que conectavam 2 ilhas.
- Hoje somente três pontes daquela época ainda existem (duas da época de Euler, e uma que foi reconstruída). Duas foram destruídas durante a segunda guerra, outras duas foram destruídas para formar uma única via moderna.



# História: o problema

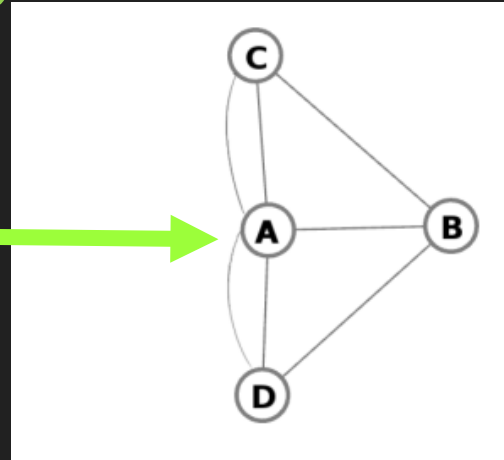
→ A questão que intrigava os moradores da cidade era essa: **é possível fazer um caminho por todas as pontes passando uma e somente uma vez em cada uma das delas?**



# História: a representação

→ Representação esquemática do problema com “vértices” e “arestas”

◆ Nasce o que é considerado oficialmente por muitos como o primeiro grafo



$G = (V, \mathcal{A})$   
 $V = \{A, B, C, D\}$   
 $\mathcal{A} =$   
 $\{(A,C), (A,C), (A,D), (A,D),$   
 $(C,B), (A,B), (B,D)\}$

# Definições

Um **grafo ponderado** (valorado/com pesos)  $G(V,A)$  consiste de um conjunto finito, não vazio, de vértices ( $V$ ) conectados por um conjunto de arestas com **pesos** ( $A$ )

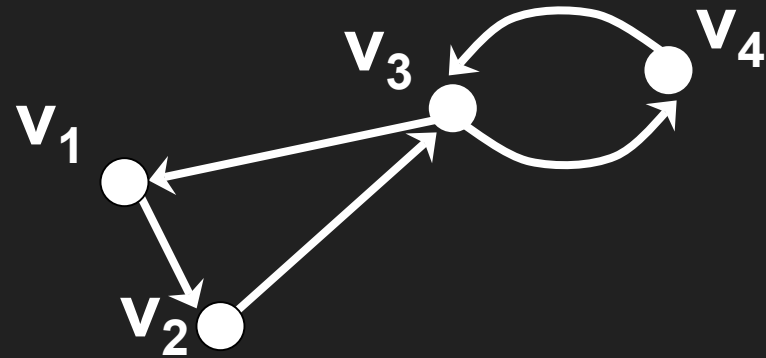
Os elementos de  $A$  são triplas distintas da forma  $(v,w,valor)$ , em que  $v$  e  $w$  são vértices pertencentes a  $V$  e **valor** é um número inteiro/real

# Definições

Um **grafo orientado** (dirigido/dígrafo)  $G(V,A)$  consiste de um conjunto finito, não vazio, de vértices ( $V$ ) conectados por um conjunto de arestas dadas por **pares ordenados** de vertices distintos ( $A$ )

Os elementos de  $A$  são duplas distintas da forma  $(v,w)$ , indicando que existe uma relação orientada de  $v$  para  $w$

# Grafo orientado - exemplo



$$V(G) = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$$

$$A(G) = \{(v_1, v_2); (v_3, v_1); (v_2, v_3); (v_3, v_4); (v_4, v_3)\}$$

# Representação

# Representação

- Para implementar um Tipo Abstrato de Dado (TAD) Grafo geralmente usamos uma dessas 2 soluções
  - ◆ Listas de Adjacência
  - ◆ Matriz de Adjacência
- A escolha entre elas depende das características do grafo e dos algoritmos a serem utilizados na resolução do problema
  - ◆ A escolha da ED tem impacto no desempenho dos algoritmos

# Representação

- É possível descrever os algoritmos e operações em termos do TAD, independente da implementação específica do TAD
- É possível criar implementações de algoritmos/operações que independem de como o TAD é implementado



# Operações Básicas

# Operações Básicas

→ Inicializa( $G$ )

◆ Cria um grafo  $G$  vazio

→ InsereVertice( $G, v$ )

◆ Insere um vértice  $v$  isolado no grafo  $G$

→ RemoveVertice( $G, v$ )

◆ Remove do grafo  $G$  o vértice  $v$  e suas arestas incidentes

# Operações Básicas

→  $\text{InsereAresta}(G, v, u, P)$

◆ Insere a aresta  $(v,u)$  no grafo  $G$  com peso  $P$

→  $\text{ExisteAresta}(G, v, u)$

◆ Verifica se existe a aresta  $(v,u)$  no grafo  $G$

→  $\text{RetiraAresta}(G, v, u, P)$

◆ Retira a aresta  $(v, u)$  do grafo  $G$  e retorna seu peso

→  $\text{LiberaGrafo}(G)$

◆ Libera o espaço ocupado pelo grafo  $G$

# Operações Básicas

→  $\text{ExisteAdj}(G, v)$

◆ Retorna verdadeiro se existe algum vértice adjacente a  $v$

→  $\text{PrimeiroAdj}(G, v)$

◆ Retorna o endereço do primeiro vértice adjacente a  $v$ .

→  $\text{PróximoAdj}(G, v, p)$

◆ Retorna o endereço do próximo vértice adjacente a  $v$  a partir de  $p$

# Matriz de Adjacências

# Matriz de Adjacências

→ Dado  $G = (V, A)$  um grafo com  $n$  vértices

◆  $n = |V|$  e  $n \geq 1$

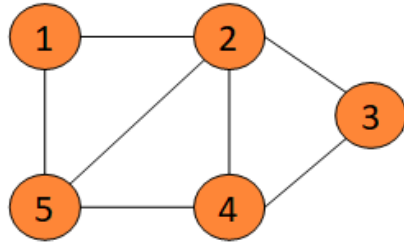
→ A matriz de adjacências de  $G$  é uma matriz  $M$

◆  $n \times n$

◆  $M[v,u] = 1$  se e somente se existe aresta do vértice  $v$  para o vértice  $u$ .

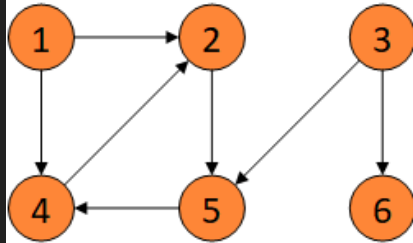
◆ Grafos ponderados:  $M[v,u]$  contém o peso da aresta

### grafo não direcionado



	1	2	3	4	5
1		1			1
2	1		1	1	1
3		1		1	
4		1	1		1
5	1	1		1	

### grafo direcionado



	1	2	3	4	5	6
1		1		1		
2					1	
3					1	1
4		1				
5				1		
6						

Matriz de Adjacências

Possível implementação...



# Referências

- WIRTH, N. Algorithms and Data Structures, Englewood Cliffs, Prentice-Hall, 1986.
- CORMEN, H.T.; LEISERSON, C.E.; RIVEST, R.L. Introduction to Algorithms, MIT Press, McGraw-Hill, 1999.
- ZIVIANI, N. Projeto de Algoritmos, Thomson, 2a. Edição, 2004.
- SZWARCFITER, J.L. Grafos e Algoritmos Computacionais. Editora Campus, 1983.