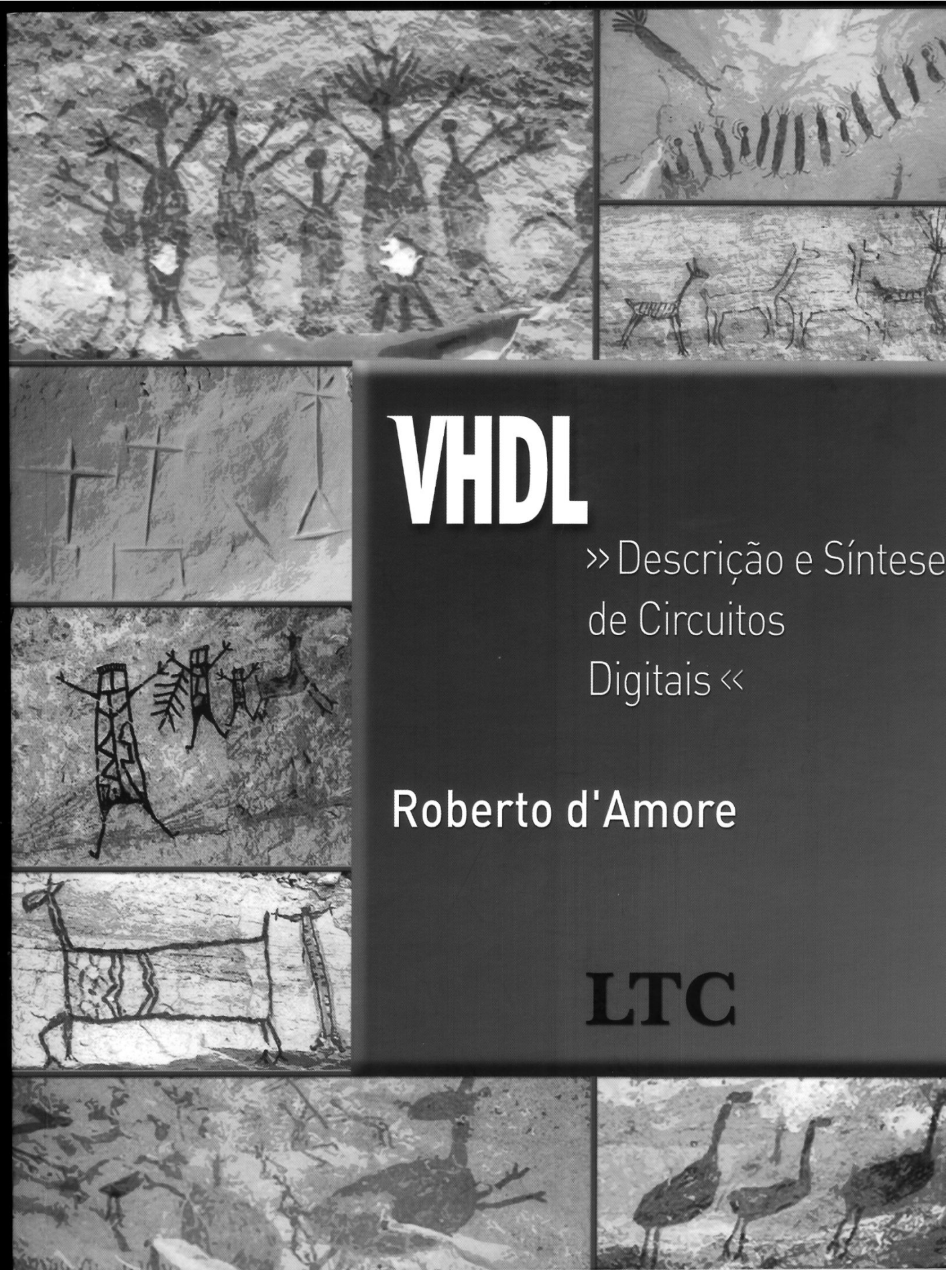


Lista de Exercícios – SEL0632

Capítulo 07



VHDL

» Descrição e Síntese
de Circuitos
Digitais «

Roberto d'Amore

LTC

Na descrição do Quadro 7.4.11, a rotina de conversão de um valor contido num objeto do tipo vetor de bits para um tipo inteiro foi alterada para ilustrar o emprego do comando “EXIT”. Nesse caso, foi empregado um laço infinito, onde o fim da execução é definido pelo comando “EXIT” na linha 19.

```

1 ENTITY loop_e1 IS
2   GENERIC (n          : INTEGER := 4);
3   PORT (e_bit        : IN  BIT_VECTOR (n-1 DOWNT0 0); -- entrada tipo vetor de bits
4         inteiro_exit : OUT INTEGER RANGE 0 TO 2**n-1);-- saída convertida para inteiro
5 END loop_e1;
6
7 ARCHITECTURE teste OF loop_e1 IS
8
9 BEGIN
10  abc_for: PROCESS (e_bit)
11    VARIABLE temp, i : INTEGER;
12    BEGIN
13      temp := 0;
14      i := 0;
15      LOOP
16        IF e_bit(i) = '1' THEN temp := temp + 2**i;
17        END IF;
18        i := i + 1;
19        EXIT WHEN i = e_bit'LENGTH;
20      END LOOP;
21      inteiro_exit <= temp;
22    END PROCESS;
23 END teste;

```

Quadro 7.4.11 Conversão “bit_vector” para o tipo “integer” - laço infinito.

A descrição do Quadro 7.4.11 submetida à ferramenta de síntese gerou uma mensagem de erro (ver Quadro 7.4.12). A ferramenta de síntese não suporta laços sem uma condição de teste, conforme apresentado na descrição.

```

"/vhdl/loop_e1.vhd",line 15: Error, infinite loops are not supported.

```

Quadro 7.4.12 Mensagem de erro: laço da descrição do Quadro 7.4.11 não é suportado.

7.5 Principais pontos abordados

- Componente é uma entidade de projeto (declaração e arquitetura) empregada por uma arquitetura. Os componentes são empregados em projetos hierárquicos.
- A declaração de um componente é necessária para ele ser solicitado no interior de uma descrição. O formato da declaração é semelhante à declaração de uma entidade, onde são definidas as portas de entrada e saída.
- Na versão VHDL-1993 é permitida a solicitação de um componente sem uma correspondente declaração.
- Genéricos são empregados na transferência de informações estáticas para entidades de projeto e blocos.
- O comando “GENERATE” permite repetir comandos concorrentes. Dois esquemas de geração são possíveis: esquema “FOR” e esquema “IF”.
- O comando “LOOP” permite repetir a execução de comandos seqüenciais. Os esquemas de iteração disponíveis são: “FOR” e “WHILE”. A execução das iterações pode ser alterada pelos comandos “NEXT” e “EXIT”.

7.6 Exercícios

7.6.1 O objetivo do exercício é propor o código de um circuito comparador de dois números “a” e “b”. O circuito deve detectar se o valor de “a” é maior, menor ou igual ao valor de “b”. O número de bits de “a” e “b” é definido pelo genérico “n”.

O circuito comparador deve ser composto por células conforme ilustra a Figura 7.6.1. Cada célula possui quatro entradas “ai”, “bi”, “e_ma” e “e_me” e duas saídas “s_ma” e “s_me”. A saída “s_ma” em nível alto significa “a” maior

que “b”; a saída “s_me” em nível alto significa “a” menor que “b”; e as duas saídas em nível lógico baixo significa “a” igual a “b”. As entradas “e_ma” e “e_me” são interligadas à célula que avalia o próximo par de bits mais significativo. A comparação procede do par de bits mais significativo para o par de bits menos significativo. Apresente as descrições da célula e do comparador. O código do comparador deve solicitar a célula na forma de componente.

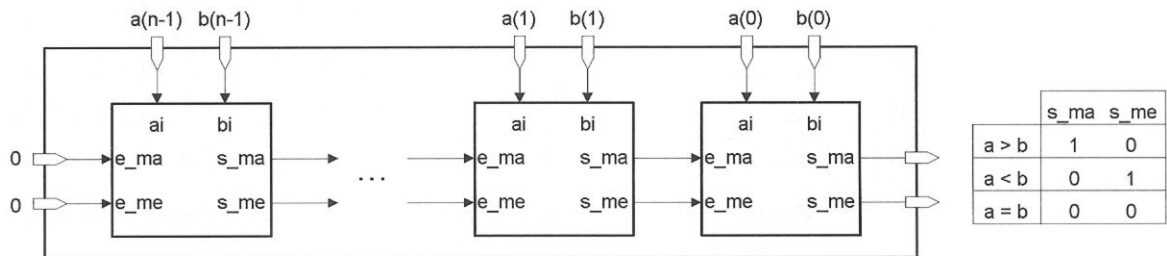


Figura 7.6.1 Diagrama de blocos do Exercício 7.6.1.

7.6.2 Sintetize a descrição proposta para o Exercício 7.6.1 no caso de um comparador com três bits. Observe o resultado da síntese, e compare os recursos empregados no componente que trata do bit mais significativo com os componentes restantes. Verifique se a ferramenta de síntese reduziu o número de componentes de alguma célula.

7.6.3 Altere a descrição proposta no Quadro 7.1.4 de modo a implementar um somador de quatro bits sem a entrada “vem um”, e a saída “vai um”, conforme ilustrado na Figura 7.6.2. Empregue a palavra reservada “OPEN” para os sinais desconectados dos componentes.

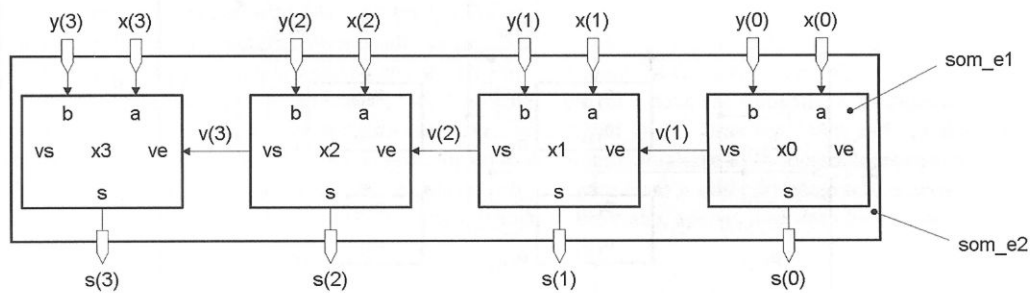


Figura 7.6.2 Somador de 4 bits sem entrada “vem um” e saída “vai um”.

7.6.4 Sintetize a descrição proposta para o Exercício 7.6.3, e verifique se o resultado da síntese corresponde ao desejado. Verifique, também, como a ferramenta de síntese trata os blocos com sinais sem conexão. Ela elimina as portas lógicas desnecessárias nos componentes com sinais desconectados?

7.6.5 Apresente a descrição de um circuito contendo 3 contadores na forma de componentes. Os circuitos realizam contagens entre os valores 0 e 9, e a operação de *reset* é realizada de modo síncrono. As Figuras 7.6.3 e 7.6.4 ilustram a operação do conjunto. O valor na saída do contador é incrementado, se o sinal de habilitação “enb” estiver em nível alto, e o sinal “rst_s” estiver em nível baixo. A saída “cnt_9” indica ao próximo contador que o final da contagem foi atingida, e este deve incrementar o seu valor no próximo ciclo de relógio. Observe, na Figura 7.6.4, que o sinal “cnt_9” não pode apenas detectar o valor “9” do próprio contador. Considere o sinal de *reset*, “rst_s”, ativo em nível alto, todos os sinais do tipo bit, e as saídas “q” dos contadores como tipo inteiro.

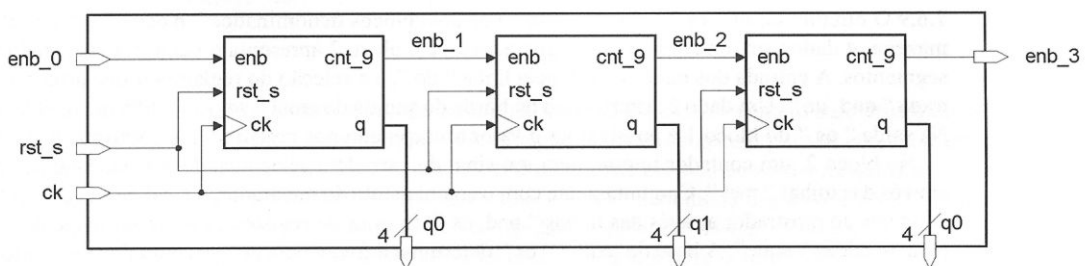


Figura 7.6.3 Contadores decimais síncronos - Exercício 7.6.5.

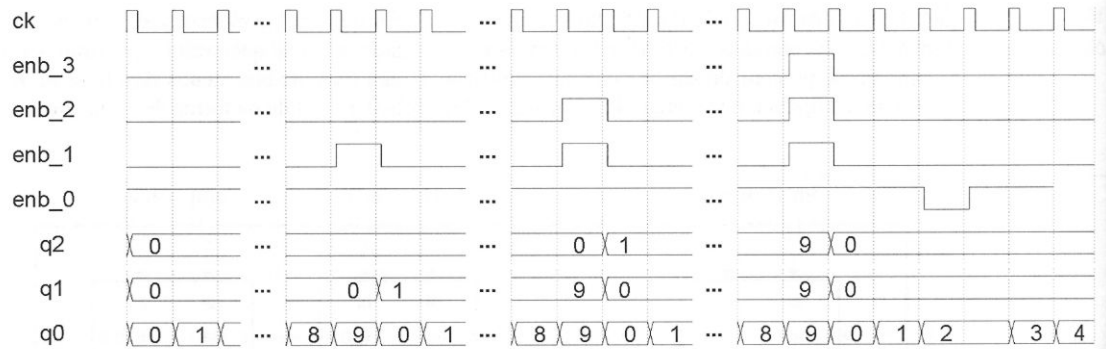


Figura 7.6.4 Carta de tempos da operação dos contadores síncronos - Exercício 7.6.5.

7.6.6 A operação de multiplicação entre dois números inteiros positivos pode ser implementada por um conjunto de somadores completos. A Figura 7.6.5 ilustra o caso de um multiplicador com 3 bits, onde “a” e “b” são os sinais de entrada, e “p” é o sinal de saída. Apresente a descrição do multiplicador proposto.

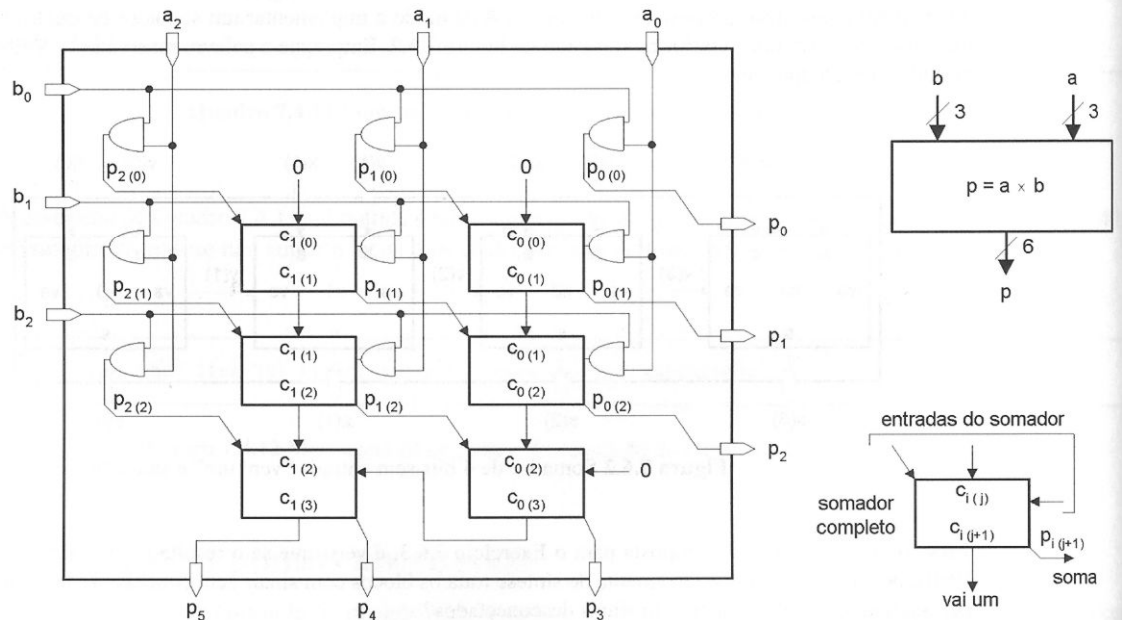


Figura 7.6.5 Multiplicador celular para operandos de três bits.

7.6.7 Altere a descrição “rev_bit0” (Quadro 7.4.3), para empregar o comando “LOOP” com o esquema de iteração “WHILE”.

7.6.8 Apresente uma rotina de conversão de um valor do tipo inteiro para o tipo vetor de bits empregando o comando “NEXT”.

7.6.9 O circuito da Figura 7.6.6 é composto por dois blocos denominados “bloco1” e “bloco2”. O bloco 1 permite armazenar 4 dados em um conjunto de registradores, e o bloco 2 apresenta o valor dos registradores em 4 mostradores de 7 segmentos. A entrada dos dados é feita pela linha “de”, e a seleção do registrador que armazena os dados é feita pela entrada “end_de”. Um dado é armazenado na borda de subida do sinal “wr_1”, conforme o endereço de seleção “end_de”. Na saída “qs” do bloco 1 é possível ler o valor armazenado nos registradores conforme o sinal de seleção “end_qs”.

No bloco 2, um contador interno gera um sinal de varredura selecionando periodicamente um dos quatro mostradores através das linhas “mst”. Conjuntamente com o acionamento do mostrador, o sinal de seleção endereça o registrador correspondente ao mostrador através das linhas “end_qs”. O valor do registrador é decodificado para 7 segmentos e transferido para as saídas “sgm”. A base de tempo “ck” determina a frequência de varredura dos mostradores.

Considere todos os sinais do tipo “bit” ou “bit_vector” e o sinal “end_qs” do tipo inteiro. Apresente a descrição do circuito completo contendo os dois blocos na forma de componentes.

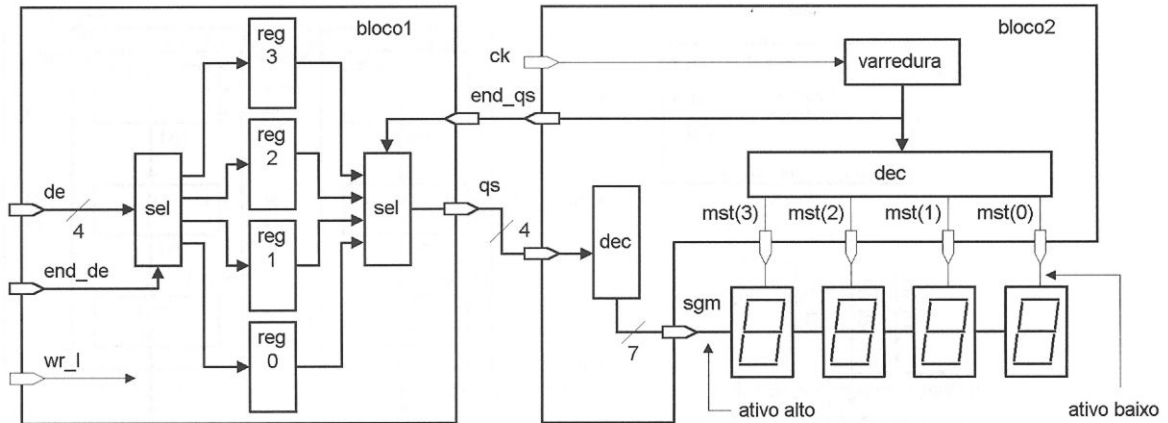


Figura 7.6.6 Diagrama de blocos do Exercício 7.6.9.

7.6.10 O objetivo deste exercício é gerar um controlador para um conversor analógico digital do tipo dupla rampa. A Figura 7.6.7 ilustra a operação do sistema. O valor da tensão a ser medida, “ V_m ”, é aplicado a um circuito integrador por um período de tempo fixo “ t_x ”. Após esse período de tempo, uma tensão de referência, “ V_{ref} ”, de polaridade oposta é aplicada à entrada do integrador, e um ciclo de contagem é iniciado. Quando a tensão na saída do integrador, “ V_{int} ”, atingir o valor zero, o processo de contagem é interrompido. O valor resultante dessa contagem é proporcional à tensão medida.

O diagrama do controlador a ser projetado é apresentado na Figura 7.6.8. Ele é composto por uma máquina de estados que gera os sinais de controle, contadores decimais, registradores e conversores de código “bcd” para 7 segmentos. Os contadores executam a contagem dos períodos “ t_x ” e “ t_m ”, e são equivalentes aos propostos no Exercício 7.6.5. Os registradores armazenam o valor da última contagem, permitindo, assim, a visualização da última medida nos mostradores de 7 segmentos. A operação deve iniciar com o acionamento da chave “ ch_{vm} ”, e a máquina de estados deve aguardar o final da contagem, sinal “ $enb_3=1$ ”. Após esse período de tempo, “ t_x ”, a chave “ ch_{ref} ” deve ser acionada, e a máquina de estados deve aguardar a tensão na saída do integrador atingir o valor zero, sinal “ $V_{int_z}=1$ ”. Uma vez “ $V_{int_z}=1$ ”, o dado dos contadores deve ser transferido para os registradores no próximo ciclo de relógio, atualizando os mostradores com um novo valor de tensão. A operação termina com o acionamento da chave “ ch_{zr} ” para levar a saída do integrador a zero, e a inicialização dos contadores com o valor zero. Observe que, ao longo de toda a conversão, apenas uma das chaves é acionada.

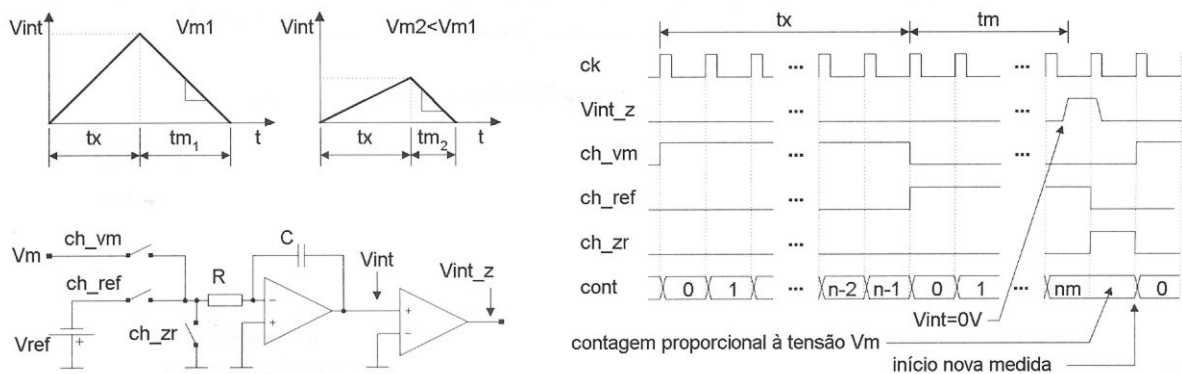


Figura 7.6.7 Converter analógico digital dupla rampa - Exercício 7.6.10.

Considere a implementação com três níveis de hierarquia. O nível mais baixo contém a descrição do contador síncrono, registrador e decodificador “BCD” para 7 segmentos. O segundo nível, composto por um contador, um registrador e um decodificador, corresponde ao “bloco1” da Figura 7.6.8. O nível mais elevado contém a máquina de estados finitos e três unidades “bloco1”. No esquema proposto foi inserido o sinal “início” para inicializar as operações da máquina de estados. Como sugestão, operação de carga dos registradores é comandada pelo sinal “ v_{int_z} ”. Isso é possível, considerando-se que, no ciclo de relógio após a condição “ $v_{int_z}=1$ ” ser detectada, a máquina deve acionar a chave “ ch_{zr} ”, levando a tensão na saída do integrador a zero, e, portanto, o sinal “ v_{int_z} ” deve, também, ir a zero. Os elementos contidos nos retângulos pontilhados são externos.

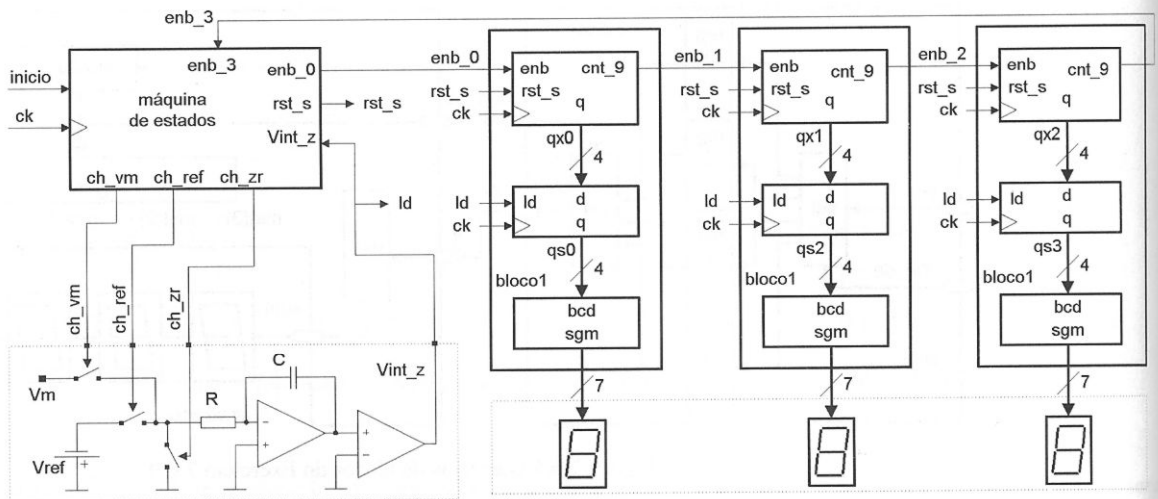


Figura 7.6.8 Diagrama de blocos do controlador para o conversor - Exercício 7.6.10.

7.6.11 Apresente a descrição de um contador com 4 bits crescente/decrescente com opção para carga de dados paralela e reset assíncrono. O módulo do contador deve ser definido por uma cláusula “GENERIC”, permitindo, assim, a alteração do valor máximo atingido pelo contador. O valor máximo de contagem pode estar na faixa de oito a quinze. A Figura 7.6.9 ilustra o contador. O terminal “ld” carrega o dado “d” na borda de subida do sinal de relógio “ck”. O terminal “crs” define se a contagem é crescente ou decrescente, e “rst” executa uma operação de *reset* assíncrono. Os sinais “d” e “q” são do tipo inteiro, e os sinais restantes, do tipo “bit”.

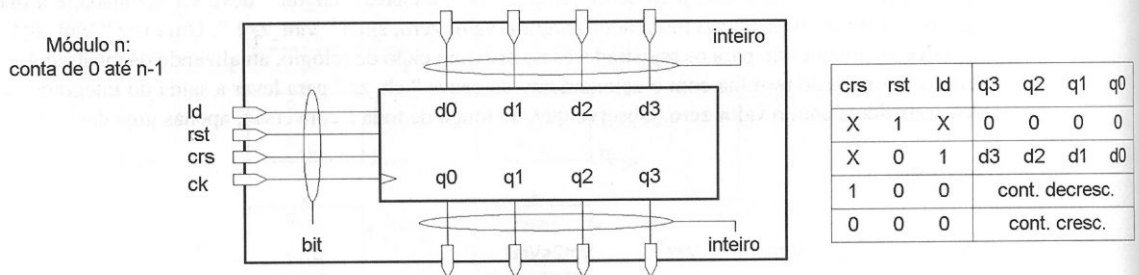


Figura 7.6.9 Ilustração para o Exercício 7.6.11.