

# ONDAS

- Eq. de onda em 1 dim
- Resolvendo a eq. de onda
- Exemplos de ondas
  - ↳ ondas na corda
  - ↳ ondas sonoras em 1 dimensão
  - ↳ ondas sonoras em água e sólidos
  - ↳ ondas sonoras na atmosfera
  - ↳ ondas na superfície de água
- Condições de contorno
- Energia transportada na propagação:
  - ↳ corda vibrante
  - ↳ sem em 1 dimensão
- Junção entre dois meios
- Eq. de onda em 3 dimensões

Ondas  $\rightarrow$  estão em todas as partes

(som, terremotos, luz, rádio, água, ondas gravitacionais...)

$\rightarrow$  podem carregar ENERGIA  
MOMENTO LINEAR sem transportar matéria  
MOMENTO ANGULAR

## EQUAÇÃO DE ONDA EM 1 DIMENSÃO

Consideramos

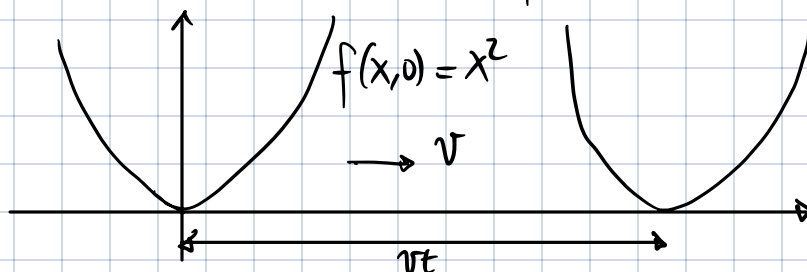


Precisamos de  $\rightarrow$  função de  $x$  (forma da onda)  
 $\rightarrow$  dependência temporal (propagação)

$\Rightarrow f(x, t)$

Mas não todas  $f(x, t)$  representam uma onda  $\rightarrow$  a forma da onda  $g(x) = f(x, t)|_{t=\text{fixo}}$  deve se manter, só que estarão em lugares diferentes.

Exemplo simples : forma parabólica



depois do tempo  $t$ , o mínimo está em  $vt$   
 $\Rightarrow f(x, t) = (x - vt)^2$

⇒ IMPORTANTE: para descrever uma onda,

$$f(x,t) = f(x-vt, 0) \quad (\text{propagação } \rightarrow)$$

Para inverter o sentido de propagação,  $v \rightarrow -v$



$f(x-vt)$  = onda se propagando para direita

$f(x+vt)$  = onda se propagando para esquerda

TODOS OS FENÔMENOS ONDULATÓRIOS OBEDECEM A MESMA EQ. DIFF.,

INDEPENDENTEMENTE DA QUANTIDADE FÍSICA REPRESENTADA POR  $f$

→ QUAL É ESSA EQ. DIFF.?

Def:  $u = x \pm vt$ ,  $f(x \pm vt) = f(u)$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial u}$$

$$\frac{\partial f}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial t} = \pm v \frac{\partial f}{\partial u}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \pm v \frac{\partial f}{\partial t}$$

para eliminar o sinal (= para encontrar uma eq. diff. válida para ondas se propagando em ambas as direções)

derivamos novamente

/



$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial}{\partial u} \left( \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial f}{\partial u} \right) = \frac{\partial^2 f}{\partial u^2}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = \frac{\partial u}{\partial t} \frac{\partial}{\partial u} \left( \frac{\partial u}{\partial t} \frac{\partial f}{\partial u} \right) = \pm v \frac{\partial}{\partial u} \left( \pm v \frac{\partial f}{\partial u} \right) = v^2 \frac{\partial^2 f}{\partial u^2} = v^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}$$



$$\boxed{\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}}$$

Eq. ONDA (= eq. diff. as derivadas parciais)

Veremos mais tarde qual o significado físico de  $f$  (depende do fenômeno).

---

### RESOLVENDO A EQ. DE ONDA

Há várias técnicas para resolver uma eq. de onda.

Uma destas (devida a Bernoulli) é a técnica de separação de variáveis

Idea: procuremos  $f(x,t) = f_x(x) f_t(t) \neq 0$

Inserindo na função de onda:

$$\frac{\partial^2 f}{\partial t^2} = f_t'' f_x = v^2 f_t f_x'' \Rightarrow \frac{f_t''}{f_t} = v^2 \frac{f_x''}{f_x}$$

depende apenas de  $t$

↳ depende apenas de  $x$



⇒ derivando novamente respeito a t :

$$\frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{f_t''}{f_t} \right) = \frac{\partial}{\partial t} \left( v^2 \frac{f_x''}{f_x} \right) = 0 \quad \Rightarrow \quad \boxed{\frac{f_t''}{f_t} = -\omega^2 = \text{const}}$$

derivando novamente respeito a x :

$$\underbrace{\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{f_t''}{f_t} \right)}_0 = \frac{\partial}{\partial x} \left( v^2 \frac{f_x''}{f_x} \right)$$

$$\Rightarrow v^2 \frac{f_x''}{f_x} = -\omega^2$$

⇓

$$\frac{f_x''}{f_x} = -\frac{\omega^2}{v^2} = -k^2$$

( $\omega^2$  e  $k^2$  são apenas nomes convenientes)

Temos obtido 2 ODE de segunda ordem que sabemos resolver :

$$f_t(t) = a_1 \cos(\omega t) + a_2 \sin(\omega t)$$

$$f_x(x) = b_1 \cos(kx) + b_2 \sin(kx)$$

$$k = \omega v$$

→ a solução mais geral será

$$f(x,t) = A_1 \cos(\omega t) \cos(kx) + A_2 \cos(\omega t) \sin(kx) + A_3 \sin(\omega t) \cos(kx) + A_4 \sin(\omega t) \sin(kx)$$

As constantes  $A_1, \dots, A_4$  são determinadas pelas condições de contorno + condições iniciais.

A eq.  $\boxed{\omega = kv}$  é chamada de RELAÇÃO DE DISPERSÃO

∃ um teorema (teorema de Fourier) que afirma que

qualquer solução da eq. de onda pode ser escrita como soma de modos normais (= oscilações fundamentais)

$$f(x \pm vt) = \sum_k \left[ A_k \cos(kx) \cos(\omega_k t) + B_k \cos(kx) \sin(\omega_k t) + C_k \sin(kx) \cos(\omega_k t) + D_k \sin(kx) \sin(\omega_k t) \right]$$

$$\stackrel{t=0}{\Rightarrow} f(x) = \sum_k (A_k \cos(kx) + C_k \sin(kx))$$

quando  $f$  satisfaz certas propriedades (é periódica,  $f(x) = f(x+L)$  e quadrado integrável,  $\int_0^L dx f^2(x)$  existe).

De fato, o que estamos vendo é o fato de que o espaço das soluções da eq. de onda é um espaço vetorial com base ortonormal (infinita)  $\{ \cos(kx), \sin(kx) \}$ .

A ortonormalidade se dá respeito ao produto escalar

$$\int_0^L dx \sin(kx) \cos(k'x) = 0$$

Integrais importantes :

$$\int_0^L dx \cos\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) = 0 = \int_0^L dx \sin\left(\frac{2\pi n x}{L}\right)$$

$$\int_0^L dx \cos\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) \cos\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) = \frac{L}{2} \delta_{mn}$$

$$\int_0^L dx \sin\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) \sin\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) = \frac{L}{2} \delta_{mn}$$

delta de Kronecker

$$\delta_{mn} = \begin{cases} 1 & m=n \\ 0 & m \neq n \end{cases}$$

Na expansão para  $f(x)$  (escrevendo  $k = \frac{2\pi m}{L}$  por causa de periodicidade)

$$f(x) = \sum_m \left( A_m \cos\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) + C_m \sin\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) \right)$$

podemos calcular  $A_m, C_m$  usando a ortogonalidade (como para o cálculo das componentes de um vetor) :

$$\begin{aligned} \int_0^L dx f(x) \cos\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) &= \sum_m A_m \int_0^L dx \cos\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) \cos\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) \\ &\quad + C_m \int_0^L dx \sin\left(\frac{2\pi m x}{L}\right) \cos\left(\frac{2\pi n x}{L}\right) \\ &= \sum_m \frac{L}{2} \delta_{mn} A_m = \frac{L}{2} A_n \end{aligned}$$

+ análogo para calcular  $C_m$ .

Obs. importante: usando  $\begin{cases} \cos(\alpha \pm \beta) = \cos\alpha \cos\beta \mp \sin\alpha \sin\beta \\ \sin(\alpha \pm \beta) = \sin\alpha \cos\beta \pm \sin\beta \cos\alpha \end{cases}$

podemos escrever

$$f(x,t) = \sum_k \left[ \alpha_k \cos(kx - \omega_k t + \varphi_1) + \beta_k \cos(kx + \omega_k t + \varphi_2) \right]$$

[mostre!]

ondas harmônicas (de extensão infinita)

$$k = \text{número de onda} = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$$\lambda = \text{comprimento de onda}$$

$$\omega_k = \text{frequência} = \frac{2\pi}{T}$$

$$T = \text{período da onda}$$

$\Rightarrow$  ondas periódicas podem sempre ser decompostas em combinações lineares de ondas harmônicas simples!

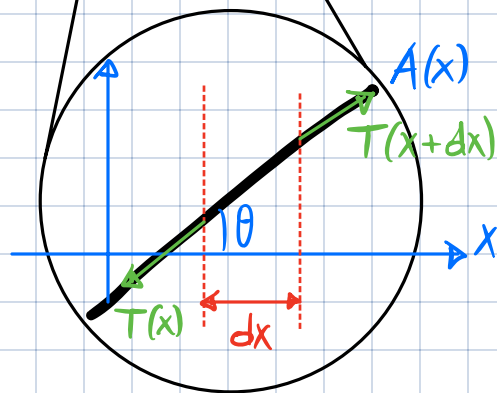
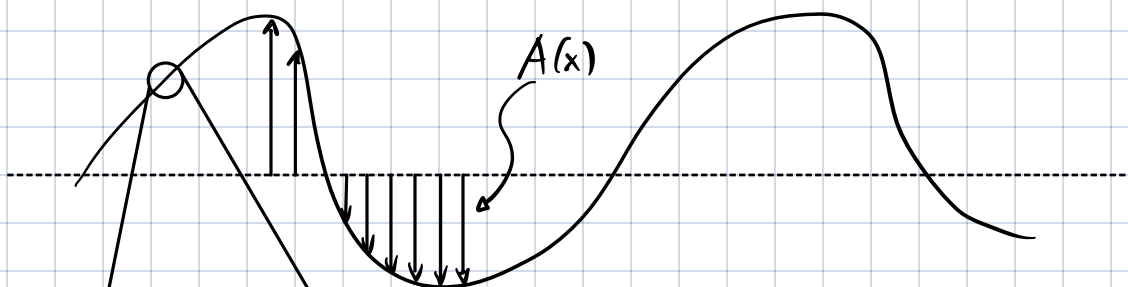
---

# EXEMPLOS DE ONDAS EM DIFERENTES MEIOS

## 1. ONDAS EM UMA CORDA (Eq. CORDA VIBRANTE)

Vamos agora mostrar que ondas em uma corda satisfazem a eq. de onda e vamos calcular  $v$

Corda em tensão  $\rightarrow$  descrita pela tensão  $T$  (suposta constante)  
densidade linear  $\mu$



t fixo

Eq Newton para o pedacinho de corda

$x$ : não tem movimento

$$y: dm \frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = T_y(x+dx) - T_y(x)$$

Mas:  $(\bullet) dm = \mu dx$

$(\bullet) T_y = T \sin \theta$

$(\bullet) \sin \theta \approx \tan \theta \approx \frac{\partial A}{\partial x}$

$$\Rightarrow \mu dx \frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = T \frac{\partial A}{\partial x}(x+dx) - T \frac{\partial A}{\partial x}(x)$$

$$= T \left\{ \frac{\partial A}{\partial x}(x) + \frac{\partial^2 A}{\partial x^2} dx - \frac{\partial A}{\partial x}(x) \right\}$$

$$= T \frac{\partial^2 A}{\partial x^2} dx$$



$$\boxed{\frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = \frac{T}{\mu} \frac{\partial^2 A}{\partial x^2}}$$

ONDA TRANSVERSA



$A$  = deslocamento vertical

$\frac{T}{\mu} = v^2 =$  velocidade onda

## 2. ONDAS SONORAS EM 1 DIMENSÃO

- (•) ondas mecânicas (= se propagam apenas na presença de um meio)
- (•) ondas longitudinais associadas a variações de pressão  
(pequenas comparadas ao equilíbrio)

Vamos supor que o meio tenha

$$\left. \begin{array}{l} p_0 = \text{pressão de equilíbrio} \\ \rho_0 = \text{densidade de equilíbrio} \end{array} \right\} \text{na ausência da onda}$$

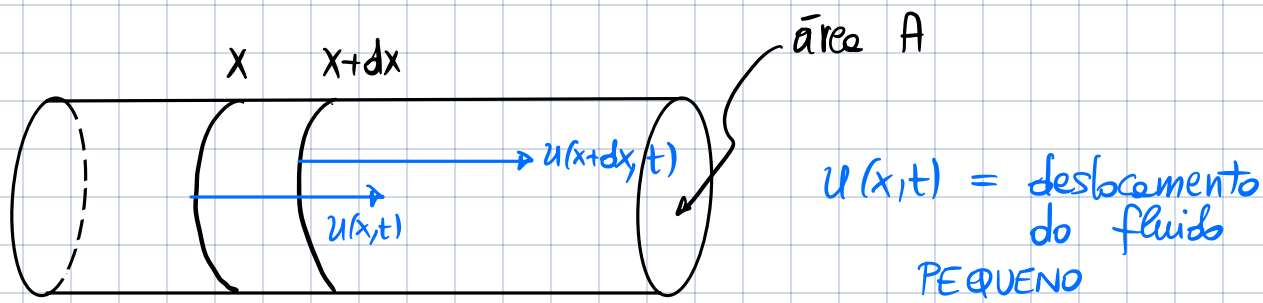
Na presença da onda  $\rightarrow$

$$p(x,t) = p_0 + \hat{p}(x,t)$$

$$\rho(x,t) = \rho_0 + \hat{\rho}(x,t)$$

Com  $|\hat{p}| \ll p_0$ ,  $|\hat{f}| \ll p_0$

Vamos considerar um cilindro



Volume antes do deslocamento:  $V_0 = A [(x+dx) - x] = A dx$

Após o deslocamento:

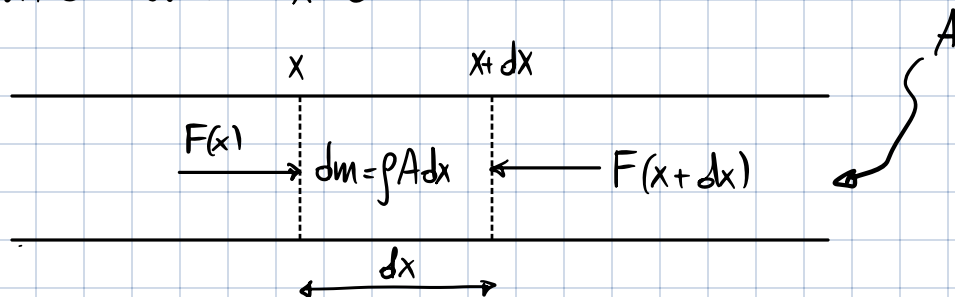
$$\begin{aligned} V_0 + dV &= A \left\{ (x+dx + u(x+dx, t)) - (x + u(x, t)) \right\} \\ &= A \left\{ dx + u(x, t) + \frac{\partial u}{\partial x} dx - u(x, t) \right\} \\ &= A \left( 1 + \frac{\partial u}{\partial x} \right) dx \\ &= V_0 \left( 1 + \frac{\partial u}{\partial x} \right) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{dV}{V_0} = \frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$$

Em termos da densidade:  $\rho_0 = \frac{M}{V_0} \Rightarrow \rho_0 + \hat{\rho} = \frac{M}{V_0 + dV}$

$$\Rightarrow \rho_0 + \hat{\rho} = \frac{\rho_0}{1 + \frac{dV}{V_0}} \approx \rho_0 \left( 1 - \frac{dV}{V_0} \right) \Rightarrow \frac{\hat{\rho}}{\rho_0} = - \frac{dV}{V_0} = - \frac{\partial u(x, t)}{\partial x}$$

Vamos agora calcular a eq. de movimento da porção de meio contido entre  $x$  e  $x+dx$ :



$$dm \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = F(x) - F(x+dx) = A [p(x) - p(x+dx)]$$

$$= A \left[ \cancel{p(x)} - \cancel{p(x)} - \frac{\partial p}{\partial x} dx \right]$$

$$\Rightarrow \rho A dx \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -A dx \frac{\partial p}{\partial x} \Rightarrow \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -\frac{\partial p}{\partial x}$$

Temos portanto

$$\begin{cases} \delta p = -\rho \frac{\partial u}{\partial x} \\ \rho \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = -\frac{\partial p}{\partial x} \end{cases}$$

O último ingrediente que falta é uma eq. de estado

$$p = p(\rho)$$

$$\Rightarrow p_0 + \hat{p} = p(\rho_0 + \hat{\rho}) = p(\rho_0) + \left. \frac{\partial p}{\partial \rho} \right|_{\rho_0} \hat{\rho}$$

⇓

$$\hat{p} = \left. \frac{\partial p}{\partial \rho} \right|_{\rho_0} \hat{\rho} \quad \text{ou} \quad p = \frac{\partial p}{\partial \rho} \rho$$



$$\text{Logo } \rho_0 \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = - \frac{\partial p}{\partial x} = - \frac{\partial \hat{p}}{\partial x} = - \frac{\partial p}{\partial p} \Big|_0 \frac{\partial \hat{p}}{\partial x}$$

$$= - \frac{\partial p}{\partial p} \Big|_0 \left( - \rho_0 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \right)$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \frac{\partial p}{\partial p} \Big|_0 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}} \quad \text{com } v_s^2 = \frac{\partial p}{\partial p} \Big|_0$$

Podemos também escrever

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} = v_s^2 \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} = - v_s^2 \rho_0 \frac{\partial^2}{\partial t^2} \frac{\partial u}{\partial x} = - v_s^2 \rho_0 \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = - v_s^2 \rho_0 \frac{\partial}{\partial x} \left( - \frac{1}{\rho_0} \frac{\partial \hat{p}}{\partial x} \right)$$

$$= v_s^2 \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2} \quad \rightarrow \text{ a pressão satisfaz a mesma eq. de onda (com a mesma velocidade)}$$

Usando  $\hat{p} = v_s^2 \hat{p}$ , podemos mostrar imediatamente que

$$\frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial t^2} = v_s^2 \frac{\partial^2 \hat{p}}{\partial x^2}$$

## 2.1. ONDAS SONORAS EM ÁGUA E SÓLIDOS

(1) def: MÓDULO DE ELASTICIDADE VOLUMÉTRICO B

$$B \equiv - \frac{\hat{p}}{\Delta V/V}$$

$$\text{Como } \frac{\delta V}{V} = - \int_{p_0}^{\hat{p}} \Rightarrow B = \frac{\hat{p}}{\rho} \rho_0 = v_s^2 \rho_0$$

$$\Rightarrow \boxed{v_s^2 = \frac{B}{\rho_0}}$$

(2) Alguns exemplos:

(a) Água :

$$\left. \begin{array}{l} B \approx 2.2 \times 10^9 \frac{\text{N}}{\text{m}^2} \\ \rho_0 \approx 10^3 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \end{array} \right\} \Rightarrow v_s \approx 1483 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

(b) Rocha :

$$\left. \begin{array}{l} B \approx 9.4 \times 10^{10} \frac{\text{N}}{\text{m}^2} \\ \rho_0 \approx 2600 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \end{array} \right\} \Rightarrow v_s \approx 6000 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

(c) Aterro :

$$\left. \begin{array}{l} B \approx 1.5 \times 10^7 \frac{\text{N}}{\text{m}^2} \\ \rho_0 \approx 1500 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \end{array} \right\} \Rightarrow v_s \approx 100 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

## 2.2. ONDAS SONORAS NA ATMOSFERA

Do módulo de termodinâmica  $\rightarrow pV = nRT$        $n = n^\circ \text{ moles} = \frac{M}{M_{\text{mol}}}$

Eq. de estado  $p(p)$  :

$$p = \frac{n}{V} RT = \frac{M}{V} \frac{RT}{M_{\text{mol}}}$$

$\swarrow$  massa gas  
 $\nwarrow$  massa molar

$$= \rho \frac{RT}{M_{\text{mol}}}$$

Em 1816, Laplace compreendeu que as compressões/expansões sonoras são tão rápidas que não há tempo hábil para ter troca de calor (= processo adiabático)

$$\Rightarrow p = b \rho^\gamma \quad \gamma = \frac{C_p}{C_v} > 1, \quad \gamma = \begin{cases} 1.67 & \text{gas monoatômico} \\ 1.4 & \text{gas diatômico (AR)} \end{cases}$$

$$\text{Logo} \quad v_s^2 = \left. \frac{\partial p}{\partial \rho} \right|_0 = \gamma b \rho^{\gamma-1} = \gamma \frac{b \rho^\gamma}{\rho} \Big|_0 = \gamma \frac{p_0}{\rho_0}$$

$$\text{Exemplo:} \quad T = 35^\circ \quad \left. \begin{array}{l} \rho_0 \approx 1.15 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \\ p_0 \approx 101709 \text{ Pa} \end{array} \right\} \Rightarrow v_s \approx 351.88 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

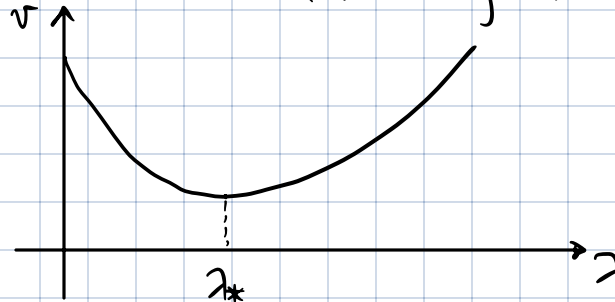
$$T = 0^\circ \quad \left. \begin{array}{l} \rho_0 \approx 1.2922 \frac{\text{kg}}{\text{m}^3} \\ p_0 \approx 101308 \text{ Pa} \end{array} \right\} \Rightarrow v_s \approx 331.3 \frac{\text{m}}{\text{s}}$$

### 3. ONDAS NA SUPERFÍCIE DA ÁGUA

Apesar de ser um dos exemplos mais comuns de ondas, a matemática envolvida é complicada ( $\rightarrow$  curso de mecânica de fluidos) porque o movimento é circular (= combinação de movimento longitudinal e transversal)



Aqui reportamos apenas a fórmula para a velocidade:

$$v^2 = \left( \frac{g}{k} + \frac{kT}{\rho} \right) \operatorname{tgh}(kh)$$


The graph shows a coordinate system with a vertical axis labeled 'v' and a horizontal axis labeled 'k'. A curve starts high on the v-axis, decreases to a minimum point, and then increases. A vertical dashed line drops from the minimum point to the horizontal axis, which is labeled 'k\*'. The curve is symmetric about this minimum point.

$T$  = tensão superficial

$h$  = altura

$\rho$  = densidade

$k$  = número de onda

Para  $h \gg \frac{1}{k} \sim \lambda$  (água muito profunda)  $\rightarrow \operatorname{tgh}(kh) \simeq 1$

O mínimo da velocidade corresponde a  $k_*$  tal que

$$\frac{g}{k_*} = \frac{k_* T}{\rho} \Rightarrow k_* = \sqrt{\frac{\rho g}{T}}$$

e podemos rescrever

$$v^2 = \frac{g}{k} \left( 1 + \frac{k^2 T}{\rho g} \right) = \frac{g}{k} \left( 1 + \frac{k^2}{k_*^2} \right)$$

Temos 2 casos: (a)  $k \gg k_*$  ( $\lambda \ll \lambda_*$ )

$$\Rightarrow v^2 \approx \frac{g}{k} \frac{k^2}{k_*^2} = \frac{g k}{k_*^2} = \frac{T k}{\rho}$$

(b)  $k \ll k_*$  ( $\lambda \gg \lambda_*$ )

$$\Rightarrow v^2 \approx \frac{g}{k}$$

Importante: neste caso  $v$  depende de  $k(\lambda)$ !

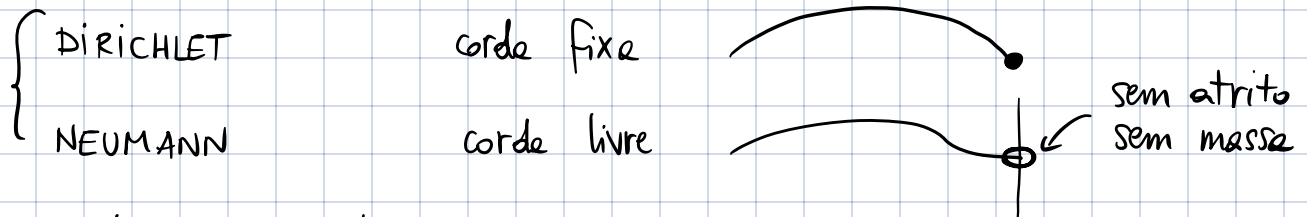
$\Rightarrow$  a onda tende a se deformar na propagação  $\Rightarrow$  meio dispersivo

## CONDIÇÕES DE CONTORNO

Tendo estudado alguns exemplos de ondas, vamos agora focar nas condições de contorno.

Exemplo → CORDA VIBRANTE

2 tipos de condições de contorno:



Vamos ver alguns exemplos:

(1) Corde fixa nas duas extremidades (Dirichlet-Dirichlet)

$$f_k(x,t) = a_k \cos(kx) \cos(\omega_k t) + b_k \cos(kx) \sin(\omega_k t) \\ + c_k \sin(kx) \cos(\omega_k t) + d_k \sin(kx) \sin(\omega_k t)$$

$$\boxed{x=0} \rightarrow f(0,t) = 0 = a_k \cos(\omega_k t) + b_k \sin(\omega_k t)$$

⇒ devendo valer  $\forall t$ , precisamos de  $a_k = 0 = b_k$

$$\boxed{x=L} \rightarrow f(L,t) = 0 = \sin(kL) \left[ c_k \cos(\omega_k t) + d_k \sin(\omega_k t) \right]$$

⇒ devendo valer  $\forall t$  (e não podendo escolher  $c_k = 0 = d_k$ , porque não existiria onda com tal escolha)

somos forçados a considerar

$$kL = \pi n \quad n = \text{inteiro}$$

Conclusão: para corda fixa nas duas extremidades

$$f_n(x,t) = \sin\left(\frac{\pi n}{L} x\right) \left[ c_k \cos(\omega_k t) + d_k \sin(\omega_k t) \right]$$

podemos reescrever como

$$A \cos(\omega_n t + \phi) \quad [\text{mostre!}]$$

com  $\omega_n = v k_n = \frac{\pi n}{L} v \rightarrow$  frequências dos MODOS NORMAIS

Obs importante: a onda obtida não é da forma  $f(x \pm vt)$ ,  
mas  $f(x)g(t)$   
 $\Rightarrow$  ONDA ESTACIONÁRIA

Podemos sempre imaginar a onda estacionária como

$$f_n = A \sin\left(\frac{\pi n}{L} x\right) \cos(\omega_n t + \phi)$$

$$\begin{cases} \sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta \\ \sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta \end{cases}$$

$$\rightarrow \alpha = \omega_n t + \phi, \quad \beta = k_n x$$

$$= \frac{A}{2} \left[ \sin(\omega_n t + k_n x + \phi) - \sin(\omega_n t - k_n x + \phi) \right]$$

$$= \frac{A}{2} \left[ \underbrace{\sin[k_n(x + vt) + \phi]}_{\leftarrow} + \underbrace{\sin[k_n(x - vt) - \phi]}_{\rightarrow} \right]$$

(2) Corda fixa em uma extremidade e livre na outra (Dirichlet - Neumann)

Livre quer dizer que  $\frac{\partial A}{\partial x}(L, t) = 0$  (a extremidade fica horizontal)

Como no exemplo antecedente

$$\boxed{x=0} \rightarrow f_k(0, t) = 0 \Rightarrow f_k = \sin(kx) [c_k \cos(\omega_k t) + d_k \sin(\omega_k t)]$$

mas agora

$$\boxed{x=L} \rightarrow \left. \frac{\partial f_k}{\partial x} \right|_L = 0 \Rightarrow \left. \frac{\partial f_k}{\partial x} \right|_L = k \cos(kL) [ \quad ] = 0$$

$$\Rightarrow kL = \frac{2n+1}{2} \pi$$

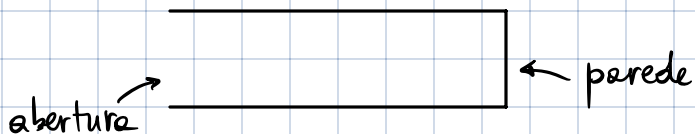
$$e \quad \omega_n = v k_n = \frac{(2n+1)\pi v}{2L} \rightarrow \text{frequências dos MODOS NORMAIS}$$

(3) Corda livre nas duas extremidades (Neumann - Neumann)

→ exercício

As mesmas condições de contorno podem ser aplicadas para o

Som :



(a) parede  $\leftrightarrow$  deslocamento  $u(x_{\text{parede}}, t) = 0$

(b) abertura  $\leftrightarrow$   $u \neq 0$  mas  $\hat{p} = 0$  (porque deve ser igual à pressão externa)

$$\Rightarrow \text{Como } \hat{p} \propto \hat{p} \propto \frac{\partial u}{\partial x}$$

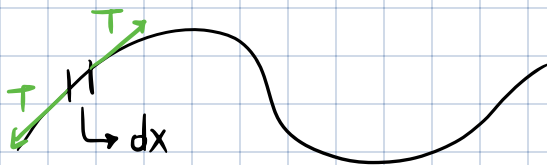
$$\Rightarrow \left. \frac{\partial u}{\partial x} \right|_{x=\text{abertura}} = 0$$

---



# ENERGIA TRANSPORTADA NA PROPAGAÇÃO

## (a) Corde vibrante

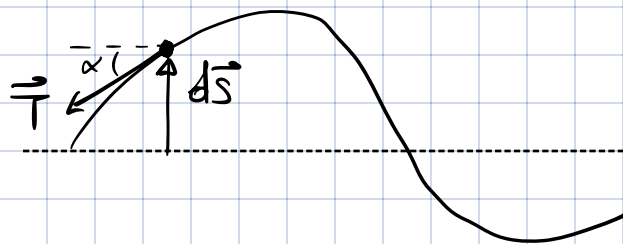


Energia carregada por um trecho de comprimento  $dx$ :

1. cinética:  $dk = \frac{1}{2} dm \left(\frac{\partial A}{\partial t}\right)^2 = \frac{1}{2} \mu dx \left(\frac{\partial A}{\partial t}\right)^2$

$$\Rightarrow \frac{\text{energia}}{\text{Comprimento}} = \frac{dk}{dx} = \frac{1}{2} \mu \left(\frac{\partial A}{\partial t}\right)^2$$

2. potencial (o que coloca a corda em movimento faz trabalho)



Vamos considerar a tensão à esquerda

Quanto a corda é esticada em  $x$ ?

$$\sqrt{\Delta x^2 + \Delta A^2} - \Delta x = \Delta x \sqrt{1 + \left(\frac{\Delta A}{\Delta x}\right)^2} - \Delta x$$

$$\xrightarrow{\Delta x \rightarrow 0} dx \left(1 + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial A}{\partial x}\right)^2 + \dots\right) - dx$$

$$\approx \frac{1}{2} \left(\frac{\partial A}{\partial x}\right)^2 dx$$

$$\Rightarrow \frac{dU}{dx} \approx \frac{1}{2} T \left(\frac{\partial A}{\partial x}\right)^2$$

Logo, a densidade de energia total é

$$\frac{dE}{dx} = \frac{1}{2} \mu \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} T \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^2$$

quadrática na amplitude!

Podemos também definir a POTÊNCIA

$$P = \left( T \frac{\partial A}{\partial x} \right) \frac{\partial A}{\partial t}$$

força que tira a corda do equilíbrio

Usando  $\left. \begin{aligned} \frac{\partial A}{\partial x} &= \frac{\partial A(x \pm vt)}{\partial x} = A' \\ \frac{\partial A}{\partial t} &= \frac{\partial A(x \pm vt)}{\partial t} = \pm v A' \end{aligned} \right\} \frac{\partial A}{\partial x} = \pm \frac{1}{v} \frac{\partial A}{\partial t}$

$$P = \pm \frac{T}{v} \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2 = \pm \mu v \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2$$

o coeficiente de  $\left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2$  na potência é chamado de IMPEDÂNCIA  $Z$

Veremos que  $Z$  jogará um papel essencial na propagação entre meios diferentes

Podemos chegar ao mesmo resultado usando  $\frac{dE}{dx}$  :

$$P = \frac{dE}{dt} = \frac{dE}{dx} \frac{dx}{dt} = \frac{dE}{dx} \frac{dx}{dA} \frac{dA}{dt} = \frac{dE}{dx} \underbrace{\frac{1}{\frac{\partial A}{\partial x}}}_{\pm v} \frac{\partial A}{\partial t}$$

$$= \pm v \left[ \frac{1}{2} \mu \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} T \left( \frac{\partial A}{\partial x} \right)^2 \right] = \pm \mu v \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2 \quad \checkmark$$

$$\hookrightarrow v^2 \mu \frac{1}{v^2} \left( \frac{\partial A}{\partial t} \right)^2$$

(b) Sem em uma dimensão

Agora temos, em um volume  $V_0$  de interesse,

$$E_k = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} \rho_0 V_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2$$

Por outro lado, a perturbação na pressão  $\hat{p}$  faz trabalho para expandir o volume de  $V_0$  a  $V = V_0 + \delta V$ :

$$W = \int_{V_0}^V \hat{p} dV = - \frac{V_0}{v_s^2 \rho_0} \int_0^{\hat{p}} \hat{p}' d\hat{p}' = - \frac{1}{2} \frac{V_0}{v_s^2 \rho_0} \hat{p}^2$$

$$\frac{dV}{V_0} = - \frac{d\hat{p}}{\rho_0} = - \frac{d\hat{p}}{v_s^2 \rho_0}$$

$$U(\hat{p}) = \frac{1}{2} \frac{V_0}{v_s^2 \rho_0} \hat{p}^2$$

A energia total carregada por uma onda sonora é portanto

$$\begin{aligned} E &= \frac{1}{2} \rho_0 V_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} \frac{V_0}{v_s^2 \rho_0} \hat{p}^2 \\ &= \left( \frac{1}{2} \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} \frac{\hat{p}^2}{v_s^2 \rho_0} \right) V_0 \\ &= \text{usando } \hat{p} = v_s^2 \hat{f} = -v_s^2 \rho_0 \frac{\partial u}{\partial x} \\ &= \left[ \frac{1}{2} \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} v_s^2 \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 \right] V_0 \end{aligned}$$

Para ondas progressivas,  $u = u(x \pm v_s t)$

$$\Rightarrow \frac{\partial u}{\partial x} = \pm \frac{1}{v_s} \frac{\partial u}{\partial t}$$

↓

$$\frac{E}{V_0} = \frac{1}{2} \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 = \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2$$

Usando esse resultado, podemos calcular a potência:

$$\begin{aligned} P &= \frac{dE}{dt} = \frac{dE}{dx} \frac{dx}{dt} = \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 A \underbrace{\frac{1}{\frac{\partial u}{\partial x}} \frac{\partial u}{\partial t}}_{\pm v_s} \\ &= \pm v_s \rho_0 A \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2 \end{aligned}$$

Como a frente de onda no som é a superfície  $A$ , para obter um resultado independente de  $A$  definimos a

**INTENSIDADE**

$$I = \frac{P}{A} = \pm v_s \rho_0 \left( \frac{\partial u}{\partial t} \right)^2$$

↓  
IMPEDÂNCIA ESPECÍFICA DO MEIO

Parêntese: OUVIDO HUMANO

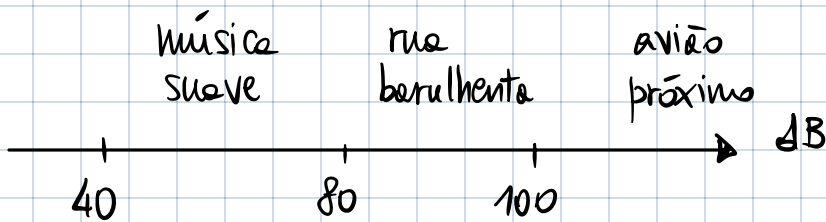
Ouvido humano funciona em escala logarítmica na intensidade:

$$L = 10 \log_{10} \frac{I}{I_0}$$

$$I_0 = 10^{-12} \frac{W}{m^2} \rightarrow 0 \text{ dB}$$

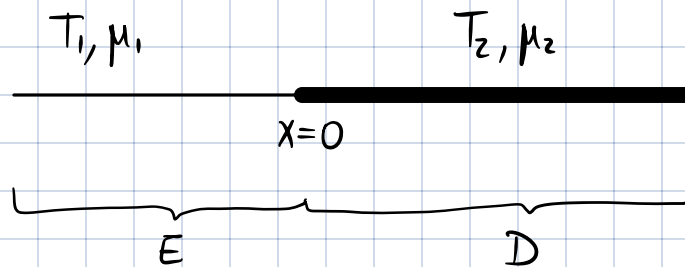
(decibel)

limiar do ouvido humano



## JUNÇÃO ENTRE DOIS MEIOS

Vamos agora ver o que acontece na junção entre dois meios usando o exemplo da corda:



Sabemos da experiência que, soltando uma onda progressiva em  $x \ll 0$ , ao chegar na junção teremos uma parte refletida (em  $E$ ) e uma parte transmitida (em  $D$ )

$$E: \quad \frac{\partial^2 A_E}{\partial t^2} = v_1^2 \frac{\partial^2 A_E}{\partial x^2}, \quad v_1^2 = \frac{T_1}{\mu_1} \quad x < 0$$

$$D: \quad \frac{\partial^2 A_D}{\partial t^2} = v_2^2 \frac{\partial^2 A_D}{\partial x^2}, \quad v_2^2 = \frac{T_2}{\mu_2} \quad x > 0$$

Na junção: (1)  $A_E(0, t) = A_D(0, t) \quad \forall t$

(2) a eq. de Newton é

$$\mu \Delta x \frac{\partial^2 A}{\partial t^2}(0, t) = T_1 \frac{\partial A_E}{\partial x}(0, t) - T_2 \frac{\partial A_D}{\partial x}(0, t)$$

$$\downarrow \Delta x \rightarrow 0$$

$$T_1 \frac{\partial A_E}{\partial x}(0, t) = T_2 \frac{\partial A_D}{\partial x}(0, t)$$

Vamos agora escrever

$$A_E(x,t) = \overset{\text{incidente}}{f_i\left(t - \frac{x}{v_1}\right)} + \overset{\text{refletida}}{f_r\left(t + \frac{x}{v_1}\right)}$$

$$A_D(x,t) = \overset{\text{transmitida}}{f_t\left(t - \frac{x}{v_2}\right)}$$

↑  
forme conveniente do argumento que deixa  
os cálculos mais simples

e impor as condições na junção:

$$A_E(0,t) = A_D(0,t) \Rightarrow f_i(t) + f_r(t) = f_t(t)$$

$$T_1 \frac{\partial A_E(0,t)}{\partial x} = T_2 \frac{\partial A_D(0,t)}{\partial x} \Rightarrow T_1 \left[ -\frac{1}{v_1} f_i'(t) + \frac{1}{v_1} f_r'(t) \right] = T_2 \left[ -\frac{1}{v_2} f_t'(t) \right]$$

integrando

$$\frac{T_1}{v_1} [f_r(t) - f_i(t)] = -\frac{T_2}{v_2} f_t(t) + c$$

se não fosse mb,  
o lado direito teria  
um deslocamento  
constante  $\Rightarrow c=0$

Resolvendo o sistema:

$$f_r(t) = \frac{\frac{T_1}{v_1} - \frac{T_2}{v_2}}{\frac{T_1}{v_1} + \frac{T_2}{v_2}} f_i, \quad f_t(t) = \frac{2 \frac{T_1}{v_1}}{\frac{T_1}{v_1} + \frac{T_2}{v_2}} f_i$$

Mas  $\frac{V_1}{V_1} \equiv Z_1$  (impedância!),  $\frac{V_2}{V_2} \equiv Z_2$

$$\Rightarrow f_r = \frac{Z_1 - Z_2}{Z_1 + Z_2} f_i, \quad f_t = \frac{2Z_1}{Z_1 + Z_2} f_i$$

Definimos  $R \equiv \frac{Z_1 - Z_2}{Z_1 + Z_2}$  = coeficiente de reflexão

$T \equiv \frac{2Z_1}{Z_1 + Z_2}$  = coeficiente de transmissão

Já vimos que a impedância  $Z$  aparece na expressão da potência  $P = Z \left(\frac{\partial f}{\partial t}\right)^2$

Por que está aparecendo aqui também? Porque está dizendo que a potência é conservada na passagem da onda para o segundo meio:

$$P_i = Z_1 \left(\frac{\partial f_i}{\partial t}\right)^2$$

$$P_r = Z_1 \left(\frac{\partial f_r}{\partial t}\right)^2 = Z_1 R^2 \left(\frac{\partial f_i}{\partial t}\right)^2$$

$$P_t = Z_2 \left(\frac{\partial f_t}{\partial t}\right)^2 = Z_2 T^2 \left(\frac{\partial f_i}{\partial t}\right)^2$$

$$P_r + P_t = \left(R^2 + \frac{Z_2}{Z_1} T^2\right) P_i$$

$$= \left[ \frac{(Z_1 - Z_2)^2}{(Z_1 + Z_2)^2} + \frac{Z_2}{Z_1} \frac{4Z_1^2}{(Z_1 + Z_2)^2} \right] P_i$$

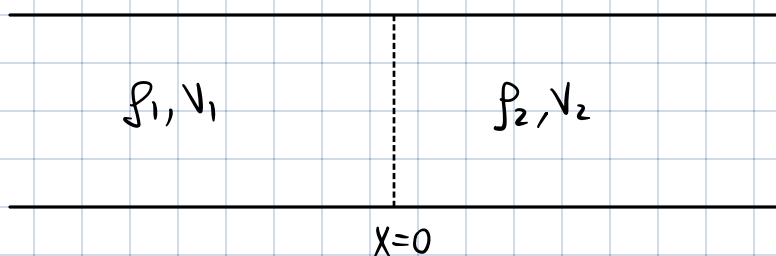
$$= \frac{Z_1^2 + Z_2^2 - 2Z_1Z_2 + 4Z_1Z_2}{(Z_1 + Z_2)^2} P_i$$

$$= \frac{(Z_1 + Z_2)^2}{(Z_1 + Z_2)^2} P_i = P_i \quad !$$



As expressões  $\begin{cases} f_r = R f_i \\ f_t = T f_i \end{cases}$

são completamente gerais. Para nós convenceremos, vamos considerar o caso do som:



Em  $x=0$  : (1)  $u_e(t) = u_d(t) \quad \forall t$

$$(2) \quad \delta m \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = F_d - F_e \quad \xrightarrow{\delta m \rightarrow 0} \quad F_d = F_e$$

$$\begin{array}{l} \rho_0 + \hat{p}_d \\ \parallel \\ \rho_0 + v_2^2 \hat{p}_d \\ \parallel \\ \rho_0 - v_2^2 \rho_2 \frac{\partial u_d}{\partial x} \end{array} \quad \begin{array}{l} \rho_0 + \hat{p}_i \\ \parallel \\ \rho_0 + v_1^2 \hat{p}_i \\ \parallel \\ \rho_0 - v_1^2 \rho_1 \frac{\partial u_e}{\partial x} \end{array}$$

$\Rightarrow$  são exatamente as mesmas equações de corda, com a substituição

$$T_i \rightarrow \rho_i v_i^2$$

$\Rightarrow$  isso nos leva a considerar  $Z_i = \frac{T_i}{v_i} \rightarrow \frac{\rho_i v_i^2}{v_i} = \rho_i v_i$   
 impedância do som que já encontramos!

Importante : o que acontece quando o segundo meio é uma parede?

Corda



$$Z_{\text{parede}} = \mu v$$
$$\downarrow \sqrt{\mu T}$$
$$\downarrow \mu \rightarrow \infty$$
$$\infty$$

Sem



$$Z_{\text{parede}} = \rho v$$
$$\downarrow \rho \rightarrow \infty$$
$$\infty$$

$$\Rightarrow f_r = \frac{Z_1 - Z_2}{Z_1 + Z_2} f_i = -f_i \quad \text{onda refletida inverte a amplitude}$$

$$f_t = \frac{2Z_1}{Z_1 + Z_2} f_i = 0 \quad \text{não há onda transmitida}$$

## EQ. DE ONDA EM MAIS DIMENSÕES

Vimos que, quando a onda se propaga em 1 dim., ela obedece

$$\frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = v^2 \frac{\partial^2 A}{\partial x^2}$$

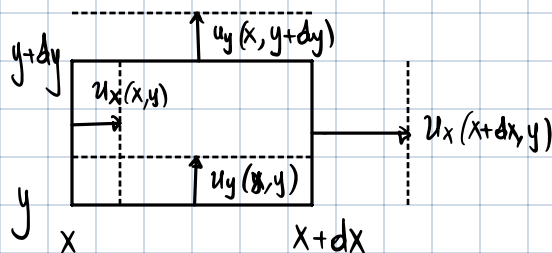
Como generalizamos à mais dimensões?

Vamos ver um exemplo concreto: propagação do som em 2 dim.

Vamos seguir o mesmo roteiro que foi seguido em 1 dim:

- variação volume
- variação densidade
- eq. movimento
- eq. de estado

Volume (visto de acima)



altura

$$V_0 = h [(x+dx) - x] [(y+dy) - y] = h dx dy$$

$$V = h [(x+dx + u_x(x+dx, y)) - (x + u_x(x, y))] [(y+dy + u_y(x, y+dy)) - (y + u_y(x, y))]$$
$$\approx h \left[ dx + \frac{\partial u_x}{\partial x} dx \right] \left[ dy + \frac{\partial u_y}{\partial y} dy \right]$$
$$\approx V_0 \left[ 1 + \frac{\partial u_x}{\partial x} \right] \left[ 1 + \frac{\partial u_y}{\partial y} \right]$$

$$\downarrow \rho_0 \left[ 1 + \underbrace{\frac{\partial u_x}{\partial x} + \frac{\partial u_y}{\partial y}}_{\text{divergente } \vec{\nabla} \cdot \vec{u}} \right] = \rho_0 \left[ 1 + \vec{\nabla} \cdot \vec{u} \right]$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{dV}{V_0} = \vec{\nabla} \cdot \vec{u}}$$

Densidade : de conservação de massa ,  $\rho_0 V_0 = \rho V$

$$\begin{aligned} & \downarrow (\rho_0 + d\rho)(V_0 + dV) \\ & \downarrow = \rho_0 V_0 + d\rho V_0 + \rho_0 dV \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \frac{dV}{V_0} = - \frac{d\rho}{\rho_0} \Rightarrow \frac{d\rho}{\rho_0} = - \vec{\nabla} \cdot \vec{u}$$

Eq. movimento : agora temos 2 componentes

$$\left\{ \begin{array}{l} dm \frac{\partial^2 u_x}{\partial t^2} = -V_0 \frac{\partial p}{\partial x} \\ dm \frac{\partial^2 u_y}{\partial t^2} = -V_0 \frac{\partial p}{\partial y} \end{array} \right. \Rightarrow \boxed{\rho_0 \frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = - \vec{\nabla} p}$$

Eq. de estado : funciona como no caso 1 dimensional

$$dp = v_s^2 d\rho, \quad v_s^2 = \left. \frac{\partial p}{\partial \rho} \right|_0$$

As equações que foram obtidas são

$$\frac{dp}{\rho_0} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{u} \quad , \quad \rho_0 \frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = -\vec{\nabla} p \quad , \quad dp = v_s^2 d\rho$$

(1)

(2)

(3)

Tomamos  $\frac{\partial^2}{\partial t^2}$  (1)  $\Rightarrow \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = -\rho_0 \vec{\nabla} \cdot \frac{\partial^2 \vec{u}}{\partial t^2} = \underbrace{\vec{\nabla} \cdot \vec{\nabla}}_{(2)} p = \vec{\nabla}^2 p$

$$\left( \hat{e}_x \frac{\partial}{\partial x} + \hat{e}_y \frac{\partial}{\partial y} \right) \left( \frac{\partial p}{\partial x} \hat{e}_x + \frac{\partial p}{\partial y} \hat{e}_y \right)$$

Logo,  $\frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = \underbrace{\vec{\nabla}^2}_{(3)} p = v_s^2 \vec{\nabla}^2 p$

$$\frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} = \vec{\nabla}^2 p$$

ou  $\frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = \vec{\nabla}^2 p \Rightarrow \frac{1}{v_s^2} \frac{\partial^2 p}{\partial t^2} = \vec{\nabla}^2 p$

(3)

Descobrimos que a eq. de onda em mais dimensões é

$$\frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = v^2 \vec{\nabla}^2 A \quad \text{com} \quad \vec{\nabla}^2 A = \frac{\partial^2 A}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial z^2}$$

# ONDAS PLANAS, ESFÉRICAS E CILÍNDRICAS

Vamos considerar uma onda progressiva em mais dimensões

$d=1$ :  $f(x-vt)$   $\longrightarrow$  para deixar o argumento adimensional,

multiplico por  $k = \frac{2\pi}{\lambda}$ :

$$f(kx - kv t) = f(kx - \omega t)$$

em  $d > 1$ ,  $x \rightarrow \vec{x}$

$k \rightarrow \vec{k}$

$$f(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)$$

Para ondas harmônicas, temos

$$\cos(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t) \quad \text{ou} \quad \sin(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)$$

ou, mais em geral, podemos escrever

$$e^{i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)}$$

"fase" de onda

Frente de onda = superfície na qual a fase é constante

(para  $t$  fixo)

$\Rightarrow$  superfície  $\vec{k} \cdot \vec{x} = \text{const}$

Frente =  $\begin{cases} \text{plano} & \rightarrow \text{onda plana} \\ \text{esfera} & \rightarrow \text{onda esférica} \\ \text{cilindro} & \rightarrow \text{onda cilíndrica} \end{cases}$

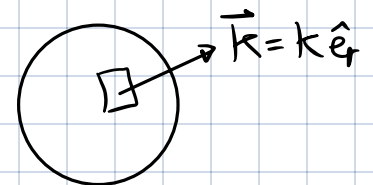
O que determina o tipo de onda é a fonte.

No caso de ondas esféricas e cilíndricas, é melhor usar coordenadas esféricas e cilíndricas:

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{coord. esféricas} \\ (r, \theta, \varphi) \\ \\ \text{coord. cilíndricas} \\ (p, \theta, z) \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \vec{\nabla}^2 A = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (rA) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial A}{\partial \theta} \right) \\ \quad + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2 A}{\partial \varphi^2} \\ \\ \vec{\nabla}^2 A = \frac{1}{p} \frac{\partial}{\partial p} \left( p \frac{\partial A}{\partial p} \right) + \frac{1}{p^2} \frac{\partial^2 A}{\partial \varphi^2} + \frac{\partial^2 A}{\partial z^2} \end{array}$$

### ONDAS ESFÉRICAS

No caso de ondas esféricas,  $\vec{k} = k \hat{e}_r$



$\Rightarrow$  a fase é constante quando  $r = \text{const}$  e não há

dependência de  $\theta$  ou  $\varphi$

⇒ apenas a parte radial do Laplaciano importa

$$\frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 A(r,t)}{\partial t^2} = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (rA(r,t))$$

↓  
vamos definir  $\hat{f}(r,t) = rA(r,t)$

$$\frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \hat{f}}{\partial t^2} = \frac{\partial^2 \hat{f}}{\partial r^2} \Rightarrow \text{eq. de onda em 1 dimensão!}$$

↓

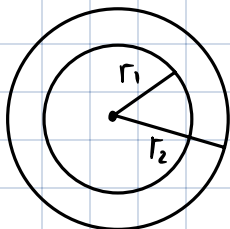
$$\hat{f}(r,t) = f(r-vt) + g(r+vt)$$

⇒ a função  $A(r,t)$  é da forma

$$A(r,t) = \frac{1}{r} (f(r-vt) + g(r+vt))$$

↳ a amplitude deve cair como  $\frac{1}{r}$

Poderíamos ter chegado na mesma conclusão impondo conservação de energia e lembrando que a intensidade depende do quadrado da amplitude:



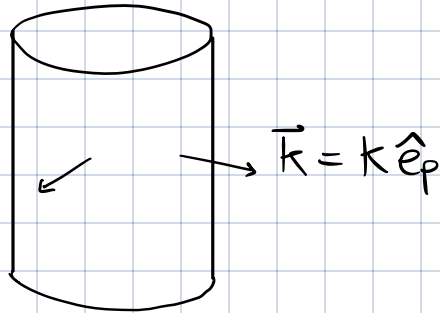
$$P = I \text{ Área}$$
$$\underline{=} I 4\pi r^2$$



$\Rightarrow$  para ter uma constante,  $I \propto \frac{1}{r^2} \Rightarrow$  amplitude  $\propto \frac{1}{r}$

## ONDAS CILÍNDRICAS

Agora temos

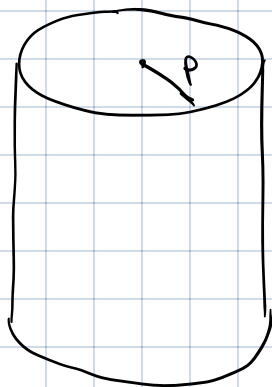


$\Rightarrow$  a fase não depende de  $(\theta, z)$

$\Rightarrow$  eq. de onda vira

$$\frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 A}{\partial t^2} = \frac{1}{\rho} \frac{\partial}{\partial \rho} \left( \rho \frac{\partial A}{\partial \rho} \right)$$

Para entender a dependência da amplitude na distância  $\rho$ , vamos usar a conservação da energia:



$$P = I \text{ Área} = I 2\pi \rho h$$

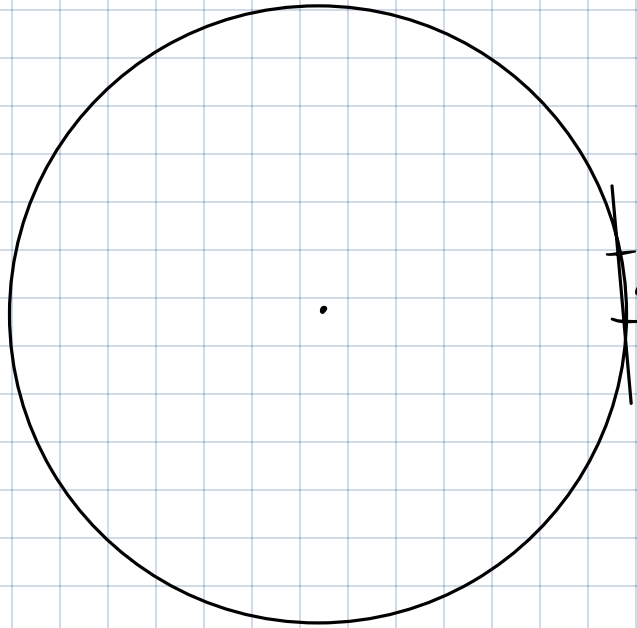
$$\Rightarrow \text{amplitude} \propto \frac{1}{\sqrt{\rho}}$$

$\Rightarrow$  substituindo  $A = \frac{1}{\sqrt{\rho}} \left( f(k\rho - \omega t) + g(k\rho + \omega t) \right)$

na eq. de onda, descobrimos que é solução apenas para  $k\rho \gg 1$  (indicação que a eq. é mais complicada)

## ONDAS PLANAS

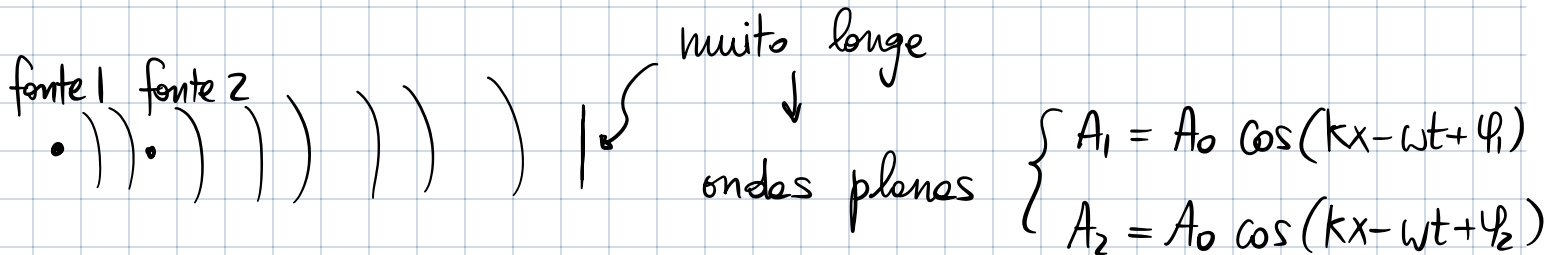
Importante: longe da fonte e localmente, qualquer frente de onda aparece plana



bem aproximada  
por um plano  
(curvatura local é pequena)

# INTERFERÊNCIA

O que acontece somando 2 ondas? Superposição (= interferência)



⇒ onda total:  $A = A_1 + A_2$

$$= A_0 \cos(kx - \omega t + \varphi_1) + A_0 \cos(kx - \omega t + \varphi_2)$$

$$= A_0 \operatorname{Re} \left[ e^{i(kx - \omega t + \varphi_1)} + e^{i(kx - \omega t + \varphi_2)} \right]$$

$$= A_0 \operatorname{Re} \left[ e^{i(kx - \omega t)} \left( e^{i\varphi_1} + e^{i\varphi_2} \right) \right]$$

$$= A_0 \operatorname{Re} \left[ e^{i(kx - \omega t)} e^{i\frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}} \underbrace{\left( e^{i\frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}} + e^{-i\frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}} \right)}_{2 \cos\left(\frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}\right)} \right]$$

$$= 2A_0 \cos\left(kx - \omega t + \frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}\right) \underbrace{\cos\left(\frac{\varphi_1 - \varphi_2}{2}\right)}_{\text{diferença de fase}}$$

Vamos olhar às potências médias:

$$\overline{P_1} = Z \overline{\left(\frac{\partial A_1}{\partial t}\right)^2} = Z \overline{\left(-A_0 \omega \sin(kx - \omega t + \varphi_1)\right)^2} = Z \frac{A_0^2 \omega^2}{2} = \overline{P_2}$$

Para a onda total

$$\begin{aligned}\bar{P} &= Z \overline{\left(\frac{\partial A}{\partial t}\right)^2} = 4Z A_0^2 \omega^2 \overline{\sin^2\left(kx - \omega t + \frac{\varphi_1 + \varphi_2}{2}\right) \cos^2\left(\frac{\Delta\varphi}{2}\right)} \\ &= 4\bar{P}_1 \cos^2\left(\frac{\Delta\varphi}{2}\right)\end{aligned}$$

Temos 3 casos: (1)  $\Delta\varphi = 0 \Rightarrow \bar{P} = 4\bar{P}_1$  int. construtiva

(2)  $\Delta\varphi = \pi \Rightarrow \bar{P} = 0$  int. destrutiva

(3)  $\Delta\varphi$  varia no tempo  $\Rightarrow \overline{\cos^2\left(\frac{\Delta\varphi}{2}\right)} = \frac{1}{2}$

$$\downarrow \\ \bar{P} = 2\bar{P}_1$$

(fontes não correlacionadas)

Vamos agora complicar um pouco:

interferência entre  $\begin{cases} A_1 = A_0 \cos(k_1 x - \omega_1 t) \\ A_2 = A_0 \cos(k_2 x - \omega_2 t) \end{cases}$

Escrevendo  $\omega_1 = \bar{\omega} + \frac{\Delta\omega}{2}$   $k_1 = \bar{k} + \frac{\Delta k}{2}$

$$\omega_2 = \bar{\omega} - \frac{\Delta\omega}{2} \quad k_2 = \bar{k} - \frac{\Delta k}{2}$$

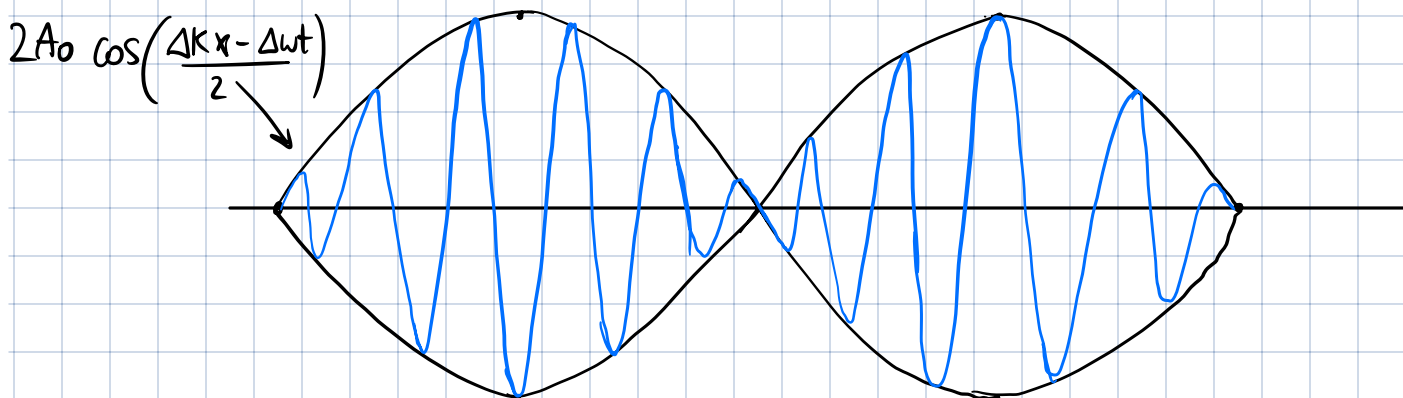
$$\Rightarrow A_1 + A_2 = A_0 \cos\left(\underbrace{\bar{k}x - \bar{\omega}t}_a + \underbrace{\frac{\Delta k}{2}x - \frac{\Delta\omega}{2}t}_b\right) + A_0 \cos\left(\bar{k}x - \bar{\omega}t - \frac{\Delta k}{2}x + \frac{\Delta\omega}{2}t\right)$$

$$\begin{aligned}
 &= A_0 [\cos(a+b) + \cos(a-b)] \\
 &= 2A_0 \cos a \cos b \\
 &= 2A_0 \cos\left(\frac{\Delta kx - \Delta \omega t}{2}\right) \cos(\bar{k}x - \bar{\omega}t)
 \end{aligned}$$

Quando  $\Delta k \ll \bar{k}$  &  $\Delta \omega \ll \bar{\omega}$

temos uma onda  $\cos(\bar{k}x - \bar{\omega}t)$  com amplitude modulada por  $\cos\left(\frac{\Delta kx - \Delta \omega t}{2}\right)$  (que varie devagar)

↳ BATIMENTOS



Esse é o exemplo mais simples de grupo de ondas  
 ||  
pacote de ondas

## VELOCIDADE DE FASE E DE GRUPO

Velocidade com que se desloca um ponto de fase constante

→ velocidade de fase

$$\varphi = kx - \omega t \Rightarrow \frac{d\varphi}{dt} = 0 = kv_f - \omega \Rightarrow v_f = \frac{\omega}{k}$$

Velocidade com que se desloca o grupo de ondas como um todo é a velocidade associada a um ponto de envoltória

→ velocidade de grupo

$$A(x,t) = 2A_0 \cos\left(\frac{\Delta k x - \Delta \omega t}{2}\right)$$

↓

$$\frac{\Delta k}{2} v_g - \frac{\Delta \omega}{2} = 0 \Rightarrow v_g = \frac{\Delta \omega}{\Delta k} = \frac{d\omega}{dk}$$

Exemplo: (1) CORDA VIBRANTE

$$v = \frac{\omega}{k} = \text{const} \Rightarrow v_f = v_g = v$$

meio não dispersivo

(2) ONDAS EM ÁGUAS PROFUNDAS

$$\omega(k) = \sqrt{gk} \Rightarrow \begin{cases} v_f = \frac{\omega}{k} = \sqrt{\frac{g}{k}} \\ v_g = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{g}{k}} = \frac{1}{2} v_f \end{cases} \quad \text{meio dispersivo}$$

# EFEITO DOPPLER

Até agora  $\rightarrow$  fonte e receptor parados

O que acontece quando um dos dois, ou ambos, estão em movimento? Vamos tomar  $v_{F,R} < v_s$

$\hookrightarrow$  velocidade fonte/receptor

(a) Receptor parado, fonte se aproximando com velocidade  $v_f$



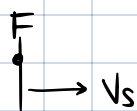
em repouso, F emite ondas de comprimento  $\lambda_0$

$$\lambda_0 = v_s T_0$$

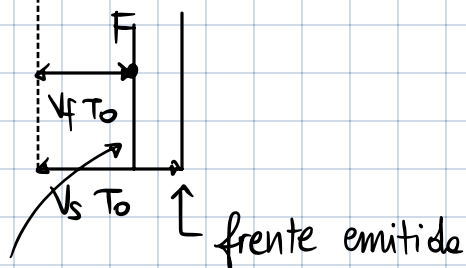
$\swarrow$   $\hookrightarrow$  período

Velocidade (no ref. de repouso do meio)

$t = 0$



$t = T_0$



frente emitida em  $t = T_0$

frente emitida em  $t = 0$

Receptor mede 2 frentes separadas por

$$\begin{aligned} \lambda &= (v_s - v_f) T_0 \\ &= (v_s - v_f) \frac{\lambda_0}{v_s} \\ &= \left(1 - \frac{v_f}{v_s}\right) \lambda_0 \end{aligned}$$

Para  $v_f < v_s \Rightarrow \lambda < \lambda_0$

Em termos de frequência:  $v = \frac{1}{T} = \frac{v_s}{\lambda} = \frac{v_s}{1 - \frac{v_f}{v_s}} \frac{1}{\lambda_0}$

$$= \frac{1}{1 - \frac{v_f}{v_s}} v_0$$

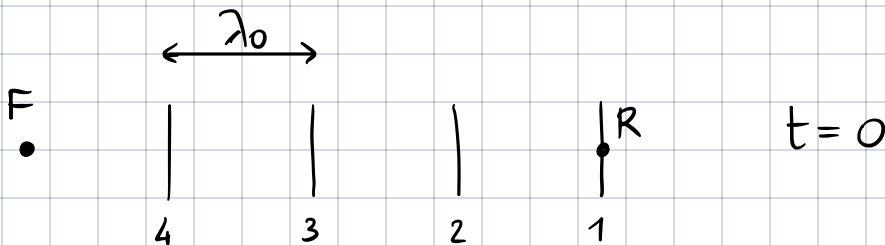
$\Rightarrow v > v_0$  frequência medida é maior

Quando a fonte se afasta  $v_f \rightarrow -v_f$

$$\lambda = \left(1 + \frac{v_f}{v_s}\right) \lambda_0 > \lambda_0, \quad v = \frac{1}{1 + \frac{v_f}{v_s}} v_0 < v_0$$

$\Rightarrow$  frequência medida é menor

(b) Fonte parada, receptor em movimento com  $v_R$



Em  $t=0$ , R recebe a frente de onda 1.

Depois de quanto tempo recebe a frente de onda 2?

R:  $x_R = v_R t$

Frente<sub>2</sub>:  $x_{F_2} = -\lambda_0 + v_s t$



$$\text{Impondo } X_R = X_{F_2} \Rightarrow v_R t = -\lambda_0 + v_s t$$



$$\lambda_0 = (v_s - v_R) t$$



$$t = \frac{\lambda_0}{v_s - v_R} = T = \text{período medido}$$

$$\text{Em termos de } T_0 = \frac{\lambda_0}{v_s}$$

$$\Rightarrow T = \frac{v_s}{v_s - v_R} T_0 \Rightarrow v = \frac{v_s - v_R}{v_s} v_0 < v_0$$

Quando o receptor se aproxime:  $v_R \rightarrow -v_R$

$$v = \frac{v_s + v_R}{v_s} v_0 > v_0$$

(c) Quando os dois efeitos são combinados

$$v = \frac{v_s \mp v_R}{v_s \pm v_f} v_0$$

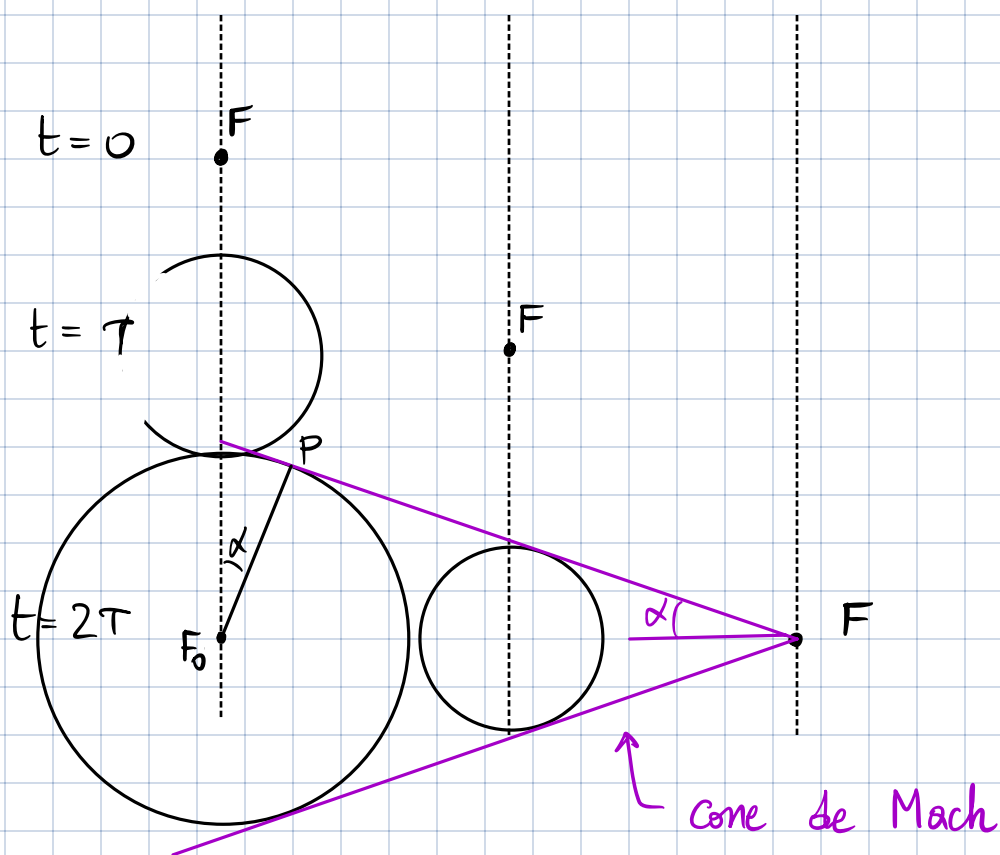
$\mp$  : Receptor se afastando (-), aproximando (+)

$\pm$  : Fonte se afastando (+), aproximando (-)

## CONE DE MACH

O que acontece quando  $v_F \gg v_s$ ?

A fonte passa a frente de onda por ela gerada



No tempo  $t$ , a primeira frente de onda percorre

$$\overline{F_0 P} = v_s t$$

No mesmo tempo  $t$ , a fonte percorre

$$\overline{F_0 F} = v_F t$$

⇒ o ângulo do cone de Mach é

$$\overline{F_0 F} \sin \alpha = \overline{F_0 P} \Rightarrow$$

$$\sin \alpha = \frac{V_s}{V_f}$$

(faz sentido apenas para  $\frac{V_s}{V_f} < 1$ )

# ALGUMAS APLICAÇÕES DO EFEITO DOPPLER

O efeito Doppler é um fenômeno que aplica não apenas para som, mas também para a luz

$$\omega_0 = \frac{1 - \vec{v}_F \cdot \hat{n} / c}{\sqrt{1 - \frac{v_F^2}{c^2}}} \omega \quad \text{com } \vec{v}_F = \text{velocidade fonte}$$

$$\hat{n} = \text{versor entre fonte e receptor}$$

O efeito Doppler da luz é usado muito na astronomia: emissão de átomos se dá em frequências bem definidas

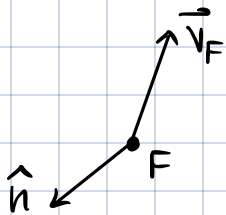
⇒ caso a fonte esteja em movimento respeito a nós, medimos frequências diferentes



Frequências emitidas por uma fonte em repouso

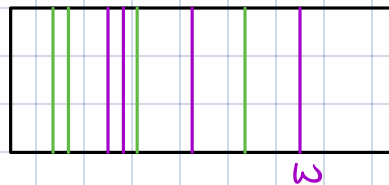
$$\frac{\omega}{\omega_0} = \frac{\sqrt{1 - \frac{v_F^2}{c^2}}}{1 - \frac{\vec{v}_F \cdot \hat{n}}{c}} \approx 1 + \frac{\vec{v}_F \cdot \hat{n}}{c} \approx 1 + \frac{v_F}{c} \hat{n}_F \cdot \hat{n}$$

$v_F \ll c$

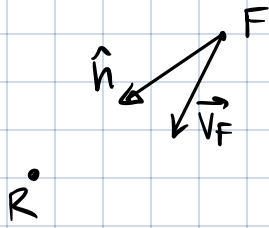


$\hat{n} \cdot \hat{n}_F < 1$  (fonte se afastando)

⇒  $\omega < \omega_0$  REDSHIFT

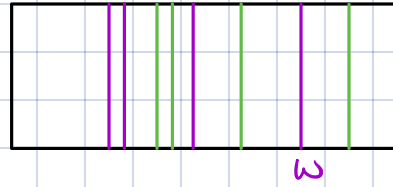


$\omega$  medida



$$\hat{n} \cdot \hat{n}_F > 1 \quad (\text{fonte se aproximando})$$

$$\Rightarrow \omega > \omega_0 \quad \text{BLUE SHIFT}$$



$\omega$  medida