

E1 | Mostre que uma translação no direção de um vetor não nulo não tem pontos fixos.

Seja $\vec{v} \neq \vec{0}$. Por definição $T_{\vec{v}} P = P + \vec{v}$.

P é ponto fixo de $T_{\vec{v}}$ $\Leftrightarrow T_{\vec{v}} P = P \Leftrightarrow P + \vec{v} = P$
 $\Leftrightarrow \vec{v} = \vec{0}$, contra a hipótese.

Portanto: Translação no direção de vetor não nulo não tem pontos fixos.

Obs.: Pode ser pensado de outro jeito

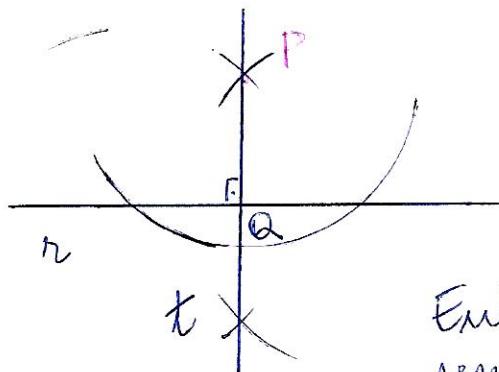
Suponha por absurdo que $T_{\vec{v}} P = P$

Então $P + \vec{v} = P \Rightarrow \vec{v} = \vec{0}$ Abs.

E3 | Todo isometria preserva distâncias de ponto a reta

Def: $d(P, r)$

Dados uma reta r e P um ponto fora dela, seja t a reta perpendicular a r que passe por P .

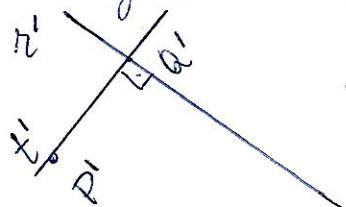


Então:

sendo $Q = t \cap r$, a distância de P a r é definida por $d(P, r) = d(P, Q)$.

Seja F uma isometria e com as notações anteriores sejam P um ponto e r uma reta. Sejam t perpendicular a r por P e $\alpha = r \cap t$.

Sejam $P' = F(P)$, $\alpha' = F(\alpha)$, $t' = F(t)$, $r' = F(r)$.



Pelo teorema 2.3 a isometria F preserva perpendicularismo o que implica que $r' \perp t'$. Além disso,

$Q \in r \Rightarrow Q' \in r'$ $Q \in t \Rightarrow Q' \in t'$ $\therefore Q' = r' \cap t'$.
 e, por definição, $d(P', r') = d(P', Q')$
 $= d(P, Q) = d(P, r)$.
 (por def de isometria).

Logo, F preserva distâncias de ponto a reta.

E4 | Verifique que se S é circunferência
L2 | de centro O e raio r e F é isometria
 então $F(S)$ é circunferência. Com que
 centro e com que raio? Em particu-
 lar esboce um vetor \vec{v} , uma circunferên-
 cia S e sua imagem pelo translação
 $T_{\vec{v}}$.

Sejam F isometria, $P' = F(P)$, $O' = F(O)$.
 $P \in S \Leftrightarrow OP = r \quad \xrightarrow[F \text{ é iso}]{\uparrow} \quad O'P' = OP = r$

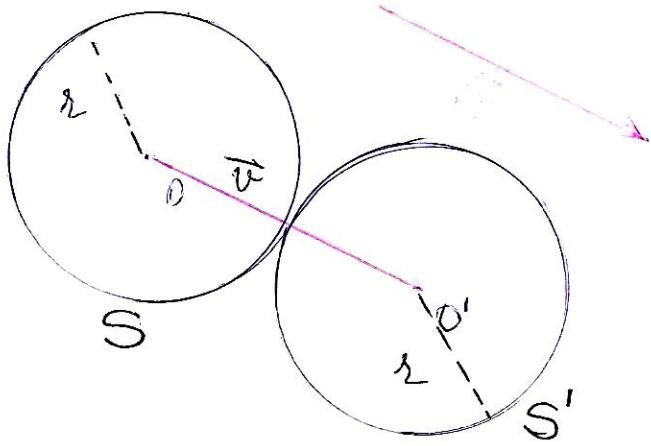
$O'P' = r$ significa que P' é pt da circun-
 ferência de centro O' e raio r .

Então: ① $F(S) \subset S'$, S' é centro O'
 e raio r .

Com raciocínio idêntico, sendo F^{-1} a
 inversa de F , temos $F^{-1}(S') \subset S$,
 donde segue que $F(F^{-1}(S')) \subset F(S)$
 ou seja $S' \subset F(S)$ ②

① e ②: $F(S) = S'$.

Logo F é isometria ~~tais~~ é a circunferência
 de centro O' e raio r .



Para esboçar S' basta transladar O , determinando $O' = O + \vec{v}$, e manter o raio r de S .

E5 | Da questão 4... Para cônicas temos
L2 | o mesmo resultado. Formule questões análogas à Q4 (+ esboços cf $T\bar{v}$) que permitam concluir que isometria preserva a) elipse b) hipérbole c) parábola.

c) "Seja P uma parábola com foco O e diretriz r . Se F é uma isometria a imagem de P por F é a parábola de foco $O' = F(O)$ e diretriz $r' = F(r)$ ".

Há que verificar a veracidade de tal enunciado.

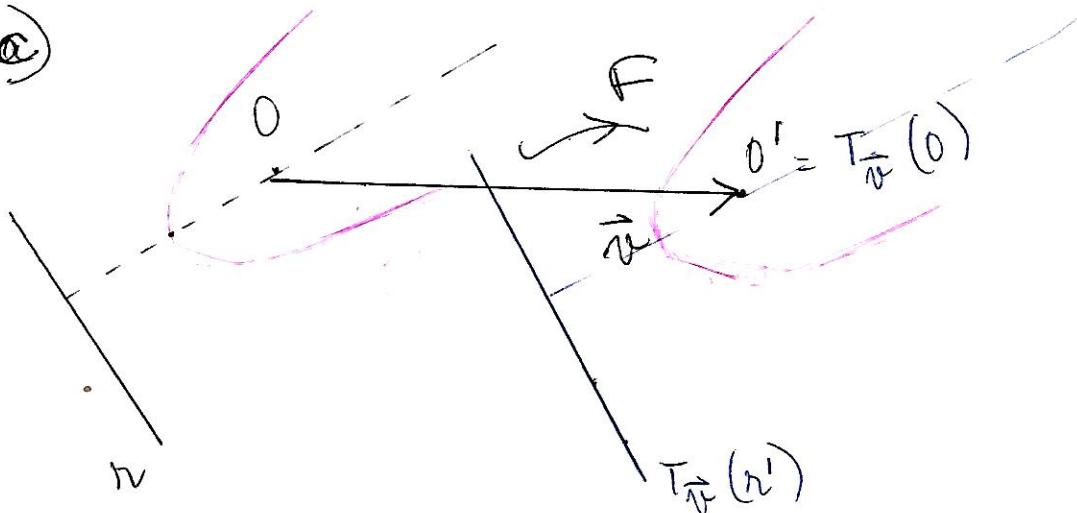
De fato; F isometria, r reta $\Rightarrow r' = F(r)$ é reta.

Sabemos que $P \in P \Leftrightarrow d(P, O) = d(P, r)$.
 Sendo $P' = F(P)$, temos pelo Ex. 3 que
 $d(P', r') = d(P, r) \stackrel{P \in P}{=} d(P, O) = d(P', O')$
 $\uparrow F \text{ é iso.}$

$d(P', r') = d(P', O') \Rightarrow P'$ é pt da parábola de foco O' e diretriz r' .

Seja: $F(P) \subset \mathbb{P}'$, parábola de foco O'
e diretriz r' .
Com racionalismo analógico para a inversão
 F^{-1} temos $F^{-1}(P') \subset \mathbb{P}$ donde segue
que $P' \subset F(P)$.
Logo, $P' = F(P)$ e o enunciado
é válido.

c)



- a) Elipse: Dados focos O_1 e O_2 e $\text{nº real } a > 0$, a elipse E é o lugar geométrico dos pontos P do plano tais que $d(P, O_1) + d(P, O_2) = a$. Sejam $O'_1 = F(O_1)$ e $O'_2 = F(O_2)$, fisometria. A ideia aqui é:
A imagem de E por uma isometria F é a elipse E' de focos O'_1 e O'_2 com diâmetro dado a . I.e.: Se $P' = F(P)$, $d(P', O'_1) + d(P', O'_2) = d(P, O_1) + d(P, O_2) = a$. $F(E) = E'$.

- b) Hipérbole: Focos O_1, O_2 $a > 0$
 $H = \{P \mid |d(P, O_1) - d(P, O_2)| = a\}$
 $F_{\text{iso}} \quad P' = F(P) \quad O'_1 = F(O_1) \quad O'_2 = F(O_2)$

$$|d(P', O_1) - d(P', O_2)| = |d(P, O_1) - d(P, O_2)| = a.$$

$$\Rightarrow P' \in \mathcal{H}' \dots \text{et...} \quad F(\mathcal{H}) = \mathcal{H}'.$$

Obs.: Um bom estudo de cónicas leva a compreender que a distância entre os focos é o nº dado a > 0 definem

- eixo maior e eixo menor no caso da elipse. A isometria mantém a forma pois o nº a > 0 g os focos e os eixos ficam relacionados da mesma forma



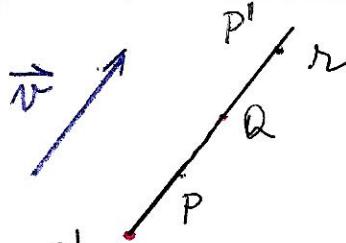
- novos focos, eixo real eixo imaginário e asymptotas.



E2 | A é invariante por F se $F(A) = A$.

L2 | Mostre que uma translação $T_{\vec{v}}$, $\vec{v} \neq \vec{0}$, deixa invariantes as retas as ~~retas~~ paralelas à direção de \vec{v} e somente essas retas.
(E' a prop. 3.4 do pág 53 do livro Alves Galvão)

1º) Seja r paralela à direção de \vec{v} . Queremos mostrar que $T_{\vec{v}}(r) = r$:



Dado $P \in r$, $P' = T_{\vec{v}}(P) = P + \vec{v} \in r$
pois \vec{v} é paralelo a r .

Seque $T_{\vec{v}}(r) \subset r$ ①

Analogamente, dado $Q \in r$ o ponto $Q' = Q + (-\vec{v})$
também está em r , pois $r \parallel \vec{v}$. Como $T_{\vec{v}}Q' =$
 $= Q + (-\vec{v}) + \vec{v} = Q$, temos $Q = T_{\vec{v}}Q' \in T_{\vec{v}}(r)$.

e $\therefore r \subset T_{\vec{v}}(r)$ ②

① e ② $\Rightarrow T_{\vec{v}}(r) = r$.

2º) Seja s uma reta invariante por $T_{\vec{v}}$.

Queremos mostrar que s é paralela a \vec{v} .

s invariante por $T_{\vec{v}}$ quer dizer que para
Todo ponto $P \in s$ a imagem $T_{\vec{v}}P = P + \vec{v} = P'$ $\in s$.

Seja \vec{w} um diretor de s .

Podemos escrever: $P' = P + \lambda \vec{w}$

Dai: $\vec{v} = P' - P = \lambda \vec{w}$ e $\therefore \vec{v}$ e \vec{w} são
paralelos e temos que s é paralela a \vec{v} .