

COMPUTAÇÃO GRÁFICA

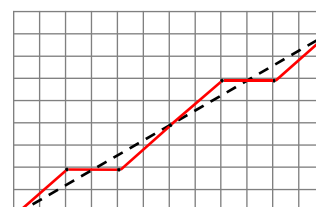
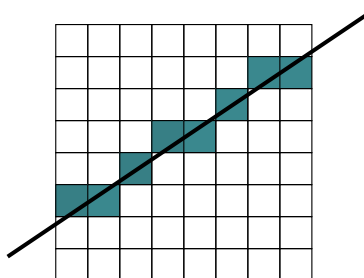
Unidade 2 – Rasterização

Ivan Nunes da Silva



Representação Vetorial x Matricial

- Normalmente, gráficos são definidos por meio de primitivas geométricas como pontos, segmentos de retas, polígonos, etc.
 - ♦ Representação vetorial
- Dispositivos gráficos podem ser pensados como matrizes de pixels (*rasters*).
 - ♦ Representação matricial
- Rasterização é o processo de conversão entre representações vetorial e matricial.



-- Linha Ideal
— Linha Real



Considerações Gerais (I)

- Rasterização é um processo de amostragem:
 - ♦ Domínio contínuo \rightarrow discreto
 - ♦ Problemas de *aliasing* são esperados
- Cada primitiva pode gerar um grande número de pixels.
 - ♦ Rapidez é essencial.
- Em geral, rasterização é feita por hardware.
- Técnicas de *antialiasing* podem ser empregadas, usualmente extraíndo um custo em termos de desempenho.

3



Considerações Gerais (II)

- Considerações Sobre Pontos
 - ♦ Um ponto será considerado (constituído) como um pixel.
 - ♦ O ponto será desenhado numa determinada posição da tela.
 - ♦ Atribui-se ao pixel a posição correspondente ao ponto na tela.
- Considerações Sobre Retas
 - ♦ Um segmento de reta é traçado através de pontos discretos entre os pontos extremos do segmento.
 - ♦ As coordenadas dos pontos são calculadas através da equação da reta.
 - ♦ As coordenadas dos pontos na tela são referenciadas com valores inteiros, então o segmento de reta obtido é uma aproximação do segmento real.
 - ♦ O arredondamento dos valores das coordenadas para inteiro implica numa aparência de escada (*aliasing*).

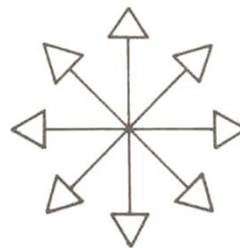
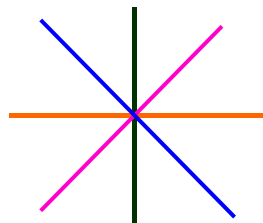
4



Considerações Gerais (III)

- Simetria e Reflexões

- ♦ A representação matricial de segmentos de reta horizontais, verticais e diagonais a 45° e a 135° , não apresentam o efeito escada.
- ♦ Essas direções formam na verdade eixos de simetria no espaço matricial.
- ♦ Qualquer imagem representada no espaço matricial pode ser refletida em relação a essas direções sem apresentar qualquer deformação.



5



Considerações Gerais (IV)

- Características Desejáveis dos Algoritmos Para Traçar Segmentos de Reta:

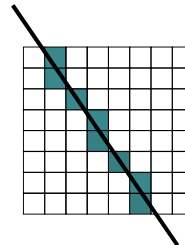
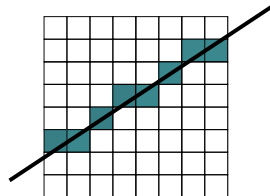
- ♦ **Linearidade** → Os pixels traçados devem dar a impressão de que estão sobre uma reta.
- ♦ **Precisão** → Os segmentos devem iniciar e terminar nos pontos especificados; caso contrário, pode-se ocorrer pequenos “vazios” entre o final de um segmento e o início de outro.
- ♦ **Espessura (densidade) uniforme** → A densidade da linha é dada pelo número de pixels traçados, dividido pelo comprimento da linha. Para manter a densidade constante, os pixels devem estar igualmente espaçados.
- ♦ **Intensidade independente da inclinação** → Para segmentos de diferentes inclinações.
- ♦ **Continuidade** → A imagem não apresenta interrupções indesejáveis.
- ♦ **Rapidez no traçado dos segmentos** → A velocidade é essencial nos algoritmos de computação gráfica.

6



Rasterização de Segmentos de Reta

- Segmento de reta entre $P_1 = (x_1, y_1)$ e $P_2 = (x_2, y_2)$
 - ♦ Já foi recortado com relação ao *viewport* (*janela de visão do traçado*).
- Objetivo é pintar os pixels atravessados pelo segmento de reta.
 - ♦ Na verdade, nem todos, apenas os mais próximos.
- Reta de suporte dada por $ax + by + c = 0$
- Queremos distinguir os casos:
 - ♦ Linhas ~ horizontais → computar y como função de x
 - ♦ Linhas ~ verticais → computar x como função de y



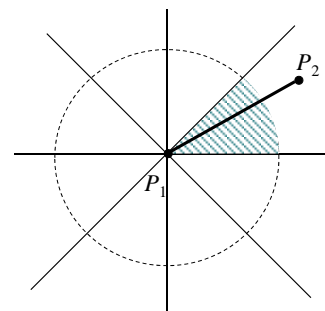
7



Algoritmo Analítico (Conceitos)

- Assumimos segmentos de reta no primeiro octante:
 - ♦ Demais casos são resolvidos de forma simétrica.
- Inclinação (entre 0 e 1) dada por:

$$m = (y_2 - y_1) / (x_2 - x_1)$$
- Algoritmo:
 - ♦ Para x desde x_1 até x_2 fazer:
 - $y \leftarrow y_1 + (m * (x - x_1))$
 - Pintar pixel (x, y)
- Desvantagens:
 - ♦ Aritmética em ponto flutuante.
 - ♦ Utilização de multiplicação.



8



Algoritmo Analítico (Implementação)

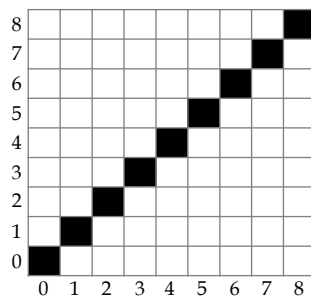
- Seja a equação da reta: $y = m.x + b$
- Se reta vertical, i.e., $x_1 = x_2$
 - ♦ Então Para y de y_1 passo 1 até y_2 faça
 - Pintar pixel (x_1, y)
 - ♦ Senão
 - $m \leftarrow (y_2 - y_1) / (x_2 - x_1)$
 - $b \leftarrow y_2 - m.x_2$
 - Para x de x_1 passo 1 até x_2
 - $y \leftarrow m.x + b$
 - Pintar pixel (x, y)

9

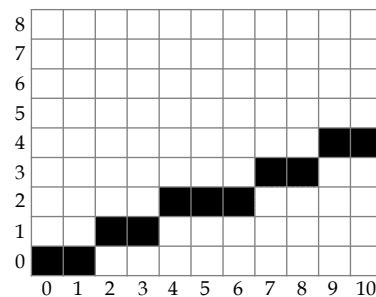


Algoritmo Analítico (Deslocamento)

- O Efeito Deslocamento do Algoritmo Analítico:
 - ♦ Densidade dos pontos não é constante com a inclinação.
 - ♦ Deve-se então determinar em qual dos eixos está o **maior deslocamento** e incrementar esta coordenada.



Reta entre (0,0) e (8,8) com $m = 1$
(INCREMENTO HORIZONTAL)

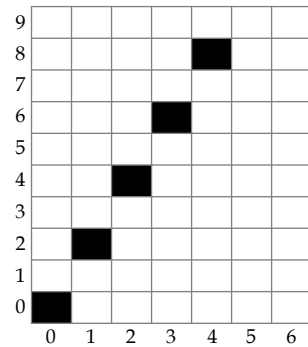


Reta entre (0,0) e (10,4) com $m = 0,4$
(INCREMENTO HORIZONTAL)

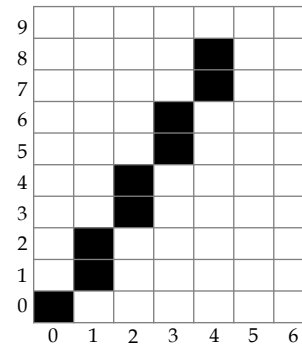
10



Algoritmo Analítico (Deslocamento)



Reta entre (0,0) e (4,8) com $m = 2$
(INCREMENTO HORIZONTAL)



Reta entre (0,0) e (4,8) com $m = 2$
(INCREMENTO VERTICAL)

11



Algoritmo Incremental (Conceitos)

- Algoritmo analítico simples tem vários problemas:
 - ♦ Utiliza aritmética de ponto-flutuante.
 - ♦ Sujeito a erros de arredondamento.
 - ♦ Usa multiplicação.
 - ♦ Muito Lento.
- Se observarmos que m é a variação em y para um incremento unitário de x , tem-se:
 - ♦ $m = \Delta y / \Delta x$, então tem-se $\Delta x = 1$
 - ♦ Logo:
 - Para $\Delta x = 1$ implica em $\Delta y = m$
- Desvantagem:
 - ♦ Utilização de aritmética em ponto flutuante.

12



Algoritmo Incremental (Implementação)

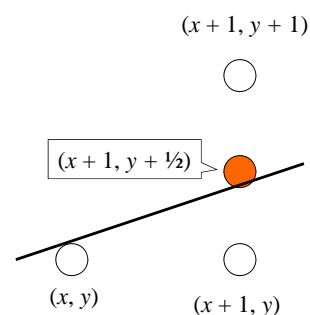
- Incrementar os eixos com maior deslocamento
- Se $(x_2 - x_1) > (y_2 - y_1)$
 - ♦ Então:
 - $m \leftarrow (y_2 - y_1) / (x_2 - x_1)$
 - $y \leftarrow y_1$
 - Para x de x_1 até x_2 (passo 1)
 - Pintar pixel (x, y)
 - $y \leftarrow y + m$
 - ♦ Senão:
 - $m \leftarrow (x_2 - x_1) / (y_2 - y_1)$
 - $x \leftarrow x_1$
 - Para y de y_1 até y_2 (passo 1)
 - Pintar pixel (x, y)
 - $x \leftarrow x + m$

13



Algoritmo de Bresenham (I)

- Algoritmo clássico da computação gráfica.
- Algoritmo incremental que utiliza apenas soma e subtração de inteiros.
- Idéia básica:
 - ♦ Em vez de computar o valor do próximo y em ponto flutuante, decidir se o próximo pixel vai ter coordenadas $(x + 1, y)$ ou $(x + 1, y + 1)$
 - ♦ Decisão requer que se avalie se a linha passa acima ou abaixo do ponto médio $(x + 1, y + \frac{1}{2})$

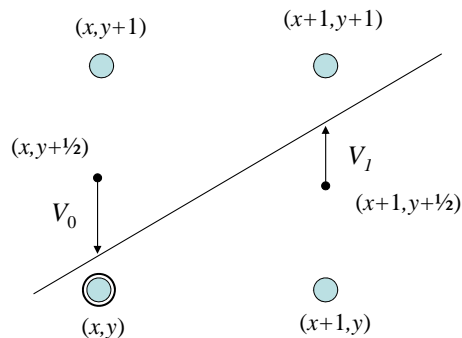


14



Algoritmo de Bresenham (II)

- Variável de decisão V é dada pela classificação do ponto médio com relação ao semi-espço definido pela reta.
- Caso 1: Linha passou abaixo do ponto médio:



$$ax + by + c = V$$

$$\text{onde } \begin{cases} V = 0 \rightarrow (x, y) \text{ sobre a reta} \\ V < 0 \rightarrow (x, y) \text{ abaixo da reta} \\ V > 0 \rightarrow (x, y) \text{ acima da reta} \end{cases}$$

$$V_1 = a(x+1) + b(y + \frac{1}{2}) + c$$

$$V_0 = ax + b(y + \frac{1}{2}) + c$$

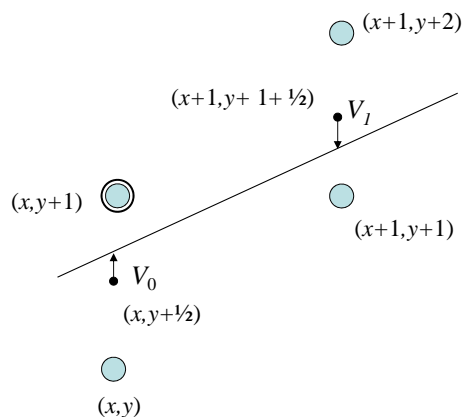
$$\therefore V_1 = V_0 + a$$

15



Algoritmo de Bresenham (III)

- Caso 2: Linha passou acima do ponto médio:



$$V_1 = a(x+1) + b(y+1 + \frac{1}{2}) + c$$

$$V_0 = ax + b(y + \frac{1}{2}) + c$$

$$\therefore V_1 = V_0 + a + b$$

16



Algoritmo de Bresenham (IV)

- Dedução dos Coeficientes da Reta: $a.x + b.y + c = 0$
 - ♦ Obtenção dos parâmetros a e b :
 - $m = (y_2 - y_1) / (x_2 - x_1) \Leftrightarrow \text{inclinação} \Leftrightarrow y = m.x$
 - $(y_2 - y_1).x - (x_2 - x_1).y = 0$
 - $\underbrace{(y_2 - y_1)}_a.x + \underbrace{(x_1 - x_2)}_b.y = 0$
 - ♦ Substituindo a e b na equação da reta suporte:
 - $a.x + b.y + c = 0$
 - $c = -a.x - b.y$
 - $c = -(y_2 - y_1).x - (x_1 - x_2).y$; mas $x_2 - x_1 = 1$
 - $c = (y_1 - y_2).x + y$; Substituindo $(x, y) = (x_1, y_1) = (x_2 - 1, y_1)$
 - $c = (y_1 - y_2).(x_2 - 1) + y_1 = y_1.x_2 - \cancel{y_1} - y_2.x_2 + y_2 + \cancel{y_1}$
 - $c = y_1.x_2 - y_2.x_2 + y_2 = y_1.x_2 - y_2.(x_2 - 1)$; mas $x_1 = x_2 - 1$
 - $c = y_1.x_2 - y_2.x_1$

17



Algoritmo de Bresenham (V)

- Coeficientes da reta: $a.x + b.y + c = 0$:
 - ♦ $a = y_2 - y_1$
 - ♦ $b = x_1 - x_2$
 - ♦ $c = x_2.y_1 - x_1.y_2$
- Para iniciar o algoritmo, precisamos saber o valor de V em $(x_1 + 1, y_1 + 1/2)$:
 - ♦ $V = a(x_1 + 1) + b(y_1 + 1/2) + c$
 $= \underbrace{a.x_1 + b.y_1 + c}_0 + a + b/2 = a + b/2$
- Podemos evitar a divisão por 2 multiplicando a , b e c por 2 (não altera a equação da reta):
 - ♦ Deve-se também multiplicar por 2 as variáveis de decisão dada nos slides 15 e 16, a fim de se manter a coerência matemática.

18



Algoritmo de Bresenham (Implementação)

```
 $a \leftarrow y_2 - y_1$   
 $b \leftarrow x_1 - x_2$   
 $V \leftarrow 2 * a + b$   
 $x \leftarrow x_1$   
 $y \leftarrow y_1$   
Enquanto  $x \leq x_2$  fazer:  
  { Pintar pixel  $(x, y)$   
     $x \leftarrow x + 1$   
    Se  $V \leq 0$   
      Então:  $V \leftarrow V + 2 * a$  ; {não altera posição de  $y$ }  
      Senão {  $V \leftarrow V + 2 * (a + b)$   
              $y \leftarrow y + 1$   
            }  
  Fim_Enquanto
```

19



Extensão para demais Octantes

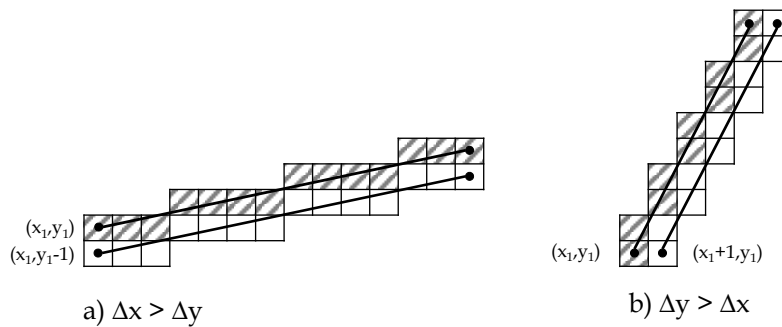
- Se $x_2 < x_1$
 - ♦ Trocar P_1 com P_2
- Se $y_2 < y_1$
 - ♦ $y_1 \leftarrow -y_1$
 - ♦ $y_2 \leftarrow -y_2$
 - ♦ Pintar pixel $(x, -y)$
- Se $|y_2 - y_1| > |x_2 - x_1|$
 - ♦ Repetir o algoritmo trocando “ y ” com “ x ”

20



Linha Com Atributos Particulares

- Linha com Espessura

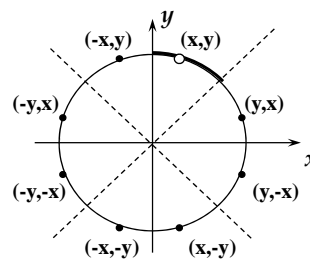
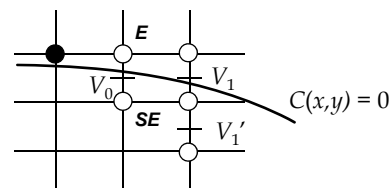


21



Rasterização de Círculos

- Mesma idéia de avaliar incrementalmente uma função que classifica o ponto médio entre um pixel e outro com relação a uma função implícita.
- Apenas um octante precisa ser avaliado, os demais são simétricos (simetria de ordem 8):
 - ♦ Para cada pixel computado, oito são pintados
- Derivação um pouco mais difícil que a da reta.
- Outras cônicas podem também ser rasterizadas de forma semelhante.



22



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Confecção de Gráficos on-line

- **Propósito**

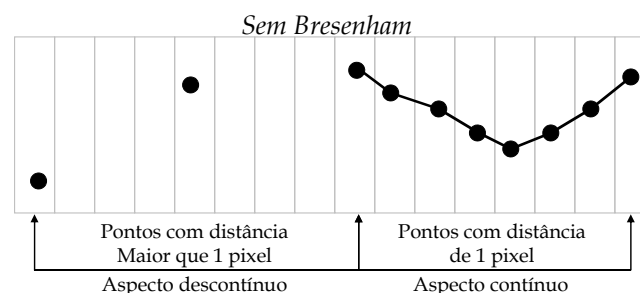
- ♦ Construir gráficos dinamicamente e mostrá-los ao usuário na forma de página de internet.
 - D.H. Spatti, P.R. de Aguiar, F.R.L. Dotto (Projeto de Iniciação científica).
- ♦ A partir de uma base de dados TXT, os pontos são manipulados e ajustados para ser impressos em um gráfico para acompanhamento de processos de usinagem.
- ♦ Para que o sistema não ficasse sobrecarregado, utilizou-se apenas imagens estáticas em formato GIF, contendo os pixels e tabelas HTML.
- ♦ Utilizou-se o algoritmo de Bresenham para preencher espaços entre pontos.

23



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Confecção de Gráficos on-line



Para corrigir a descontinuidade, o intervalo entre pontos com espaçamento maior que 1 pixel foi preenchido com retas, geradas pela inserção de pontos, através do algoritmo de Bresenham.

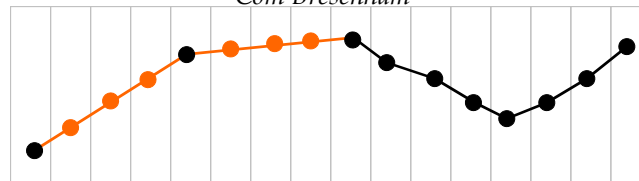
24



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Confecção de Gráficos on-line

Com Bresenham



● Pontos Originais

● Pontos inseridos com Bresenham

— Linha com aspecto contínuo original

— Linha com aspecto contínuo, produzida por Bresenham

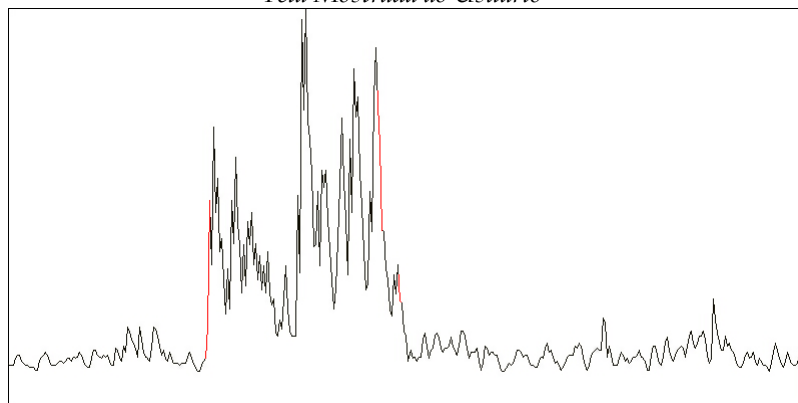
25



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Confecção de Gráficos on-line

Tela Mostrada ao Usuário



— Linha original

— Linha produzida por Bresenham

26

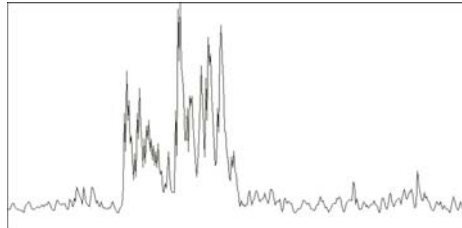


Aplicação do Algoritmo de Bresenham

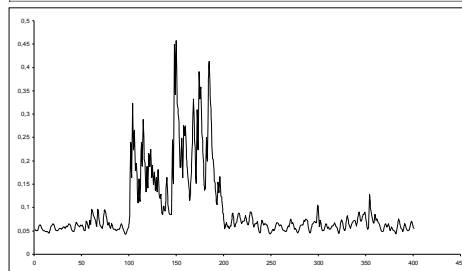
Confecção de Gráficos on-line

Comparação entre o gráfico gerado pelo programa e pelo Excel

Gráfico on-line



Excel



27



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Classificação de Padrões de Café

- **Propósito**

- ♦ Classificar grãos de café relacionando-os em 4 grupos distintos {verde, cereja, passa, maduro}.
 - I. N. Silva, R. A. Flauzino, J. A. Ulson (Proj. Pesquisa).
- ♦ Quantificar automaticamente os volumes dos tipos de café que foram colhidos pela máquina agrícola.
- ♦ O Algoritmo de Bresenham foi empregado para se traçar o resultado gráfico da quantificação, no display da máquina agrícola.
- ♦ Devido à natureza dos recursos computacionais disponíveis no implemento agrícola, todas as funções gráficas tiveram que ser implementadas manualmente, incluindo traçar gráficos na tela.

28



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Classificação de Padrões de Café

- Colheitadeira de Café



29



Aplicação do Algoritmo de Bresenham

Classificação de Padrões de Café

- Colheitadeira de Café



30